

# Wekelijkse opvolging Project IoT

Naam: Nick Bosschaert

Week: 3

## Afgesproken doelen:

Week 1 : Prototype designen

- componenten kiezen
- Schema uitwerken
- PCB tekenen

Week 2

- Componenten aansluiten en programmeren
  - o Prototype PCB solderen
- Case tekenen/printen

Week 3

- Demo

Week 4

- Server klaarmaken
  - o Mqtt data zenden/ontvangen
  - o Database installeren
  - o Grafana installeren en koppelen met database

Week 5

- Demo

Week 6

- Uitbreidingen toevoegen
- Documentatie

Week 7

- Demo en presentatie

## Doelstelling van de week:

- Demo
  - o Auto moet kunnen rijden
  - o Auto moet een lijn kunnen volgen

## Behaalde doelstellingen:

- Motor laten draaien → Te weinig koppel
- De sensors en motors reageren zoals het zou moeten, maar er moet nog veel afgesteld worden wat enkel mogelijk is met een rijdend prototype
- Begonnen aan het vast solderen van alle componenten
- Afmaken van het volledige schema tot nu toe

## Niet gehaalde doelstellingen vorige week:

- Auto laten rijden → motoren hebben te weinig koppel → Nieuwe motoren besteld
- Auto volgt lijn, theoretisch zou het moeten werken, maar zonder werkende motoren is het niet mogelijk om dat te testen.

## Ingehaalde doelstellingen:

- Geen

## Problemen gehad met:

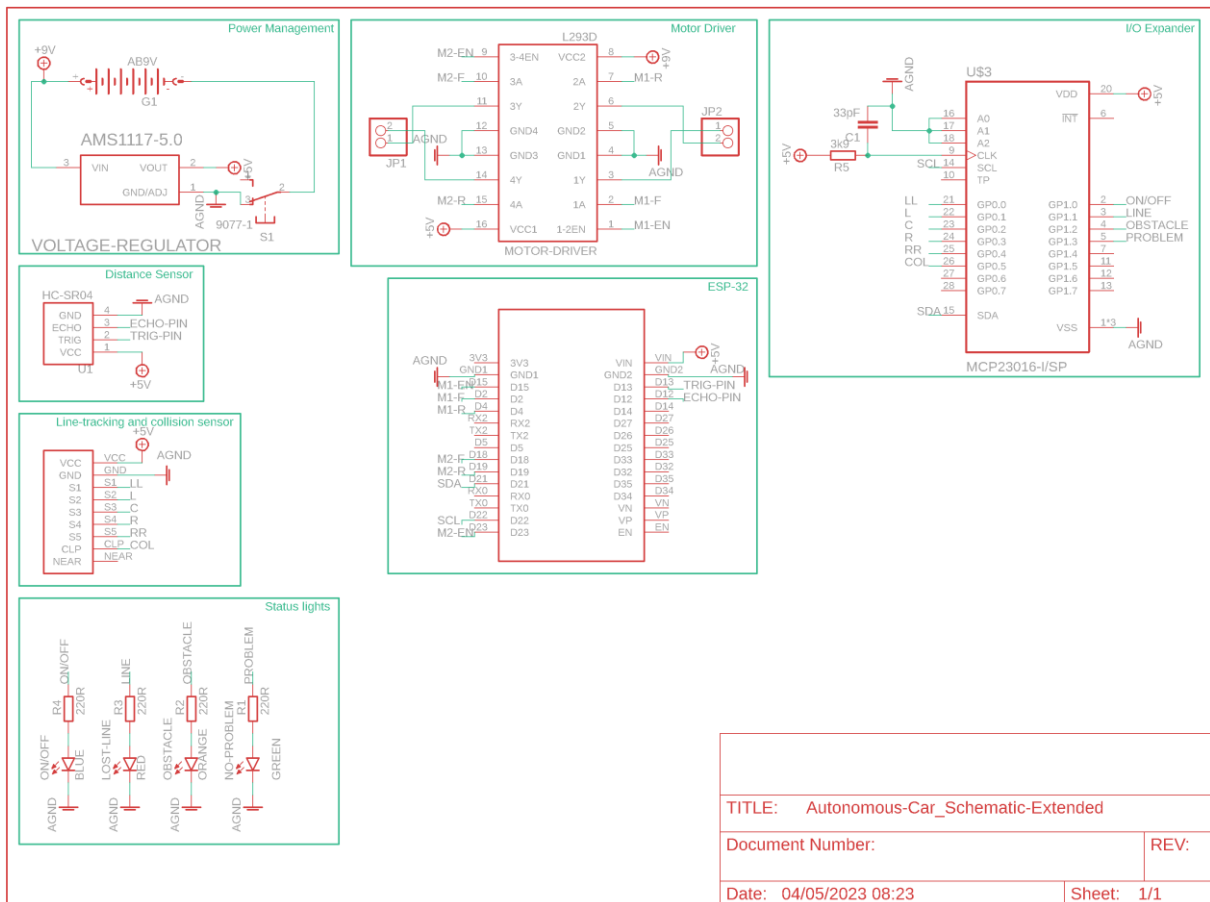
1. De motoren; Deze hebben niet genoeg koppel om de wielen direct aan te drijven, hiervoor zijn er nieuwe motoren besteld, maar deze zijn nog niet aangekomen.
2. De zwarte lijnen van het circuit zijn te dun om alle 5 sensor te gebruiken, dus zullen de 2 buitenste niet gebruikt worden.

## Oplossingen voor deze problemen:

1. Er zijn nieuwe motoren besteld.
2. De 2 buitenste sensoren worden niet gebruikt om de lijn te volgen.

Schema →

# Huidig Schema



TITLE: Autonomous-Car\_Schematic-Extended

Document Number:

REV:

Date: 04/05/2023 08:23

Sheet: 1/1