

Problemas de métodos de ortogonalización para hallar valores y vectores propios.

- (1) Hacer un programa que, dada una matriz cuadrada \mathbf{A} , halle una aproximación de los valores propios de \mathbf{A} usando el método QR con una tolerancia ϵ . Usar el programa anterior para hallar una aproximación

de los valores propios de la matriz $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 5 \end{bmatrix}$ con una tolerancia de 0.0001.

- (2) La resolución numérica de un determinado tipo de ecuaciones en derivadas parciales requiere la resolución de sistemas lineales cuya matriz del sistema es de la forma:

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1-2\alpha & \alpha & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \alpha & 1-2\alpha & \alpha & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \alpha & 1-2\alpha & \alpha & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & \alpha & 1-2\alpha & \alpha \\ 0 & \dots & \dots & 0 & \alpha & 1-2\alpha \end{bmatrix}.$$

Se dice que el método de resolución es estable si el radio espectral de dicha matriz es menor que 1. Usando el método QR , averiguar si para $n = 10$, si el método es estable para los siguientes valores de α : $\alpha = \frac{1}{2}, \frac{1}{3}, \frac{1}{4}$.

- (3) Consideremos el siguiente sistema de ecuaciones diferenciales:

$$\begin{aligned} y_1'(t) &= -5y_1(t) - 2y_2(t), \\ y_2'(t) &= -2y_1(t) + 5y_2(t) + 2y_3(t), \\ y_3'(t) &= 2y_2(t) + 5y_3(t) + y_4(t), \\ y_4'(t) &= y_3(t) - 5y_4(t). \end{aligned}$$

Dicho sistema se puede escribir en forma matricial en la forma siguiente: $\mathbf{y}'(t) = \mathbf{A}\mathbf{y}(t)$, con $\mathbf{A} =$

$$\begin{bmatrix} -5 & -2 & 0 & 0 \\ -2 & 5 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 5 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -5 \end{bmatrix} \text{ e } \mathbf{y}(t) = \begin{bmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \\ y_3(t) \\ y_4(t) \end{bmatrix}. \text{ La solución de dicho sistema puede escribirse como:}$$

$$\mathbf{y}(t) = c_1 e^{\lambda_1 t} \mathbf{v}^{(1)} + c_2 e^{\lambda_2 t} \mathbf{v}^{(2)} + c_3 e^{\lambda_3 t} \mathbf{v}^{(3)} + c_4 e^{\lambda_4 t} \mathbf{v}^{(4)},$$

donde c_i , $i = 1, 2, 3, 4$ son constantes libres que dependen de las condiciones iniciales del sistema, es decir $y_i(t_0)$, $i = 1, 2, 3, 4$, λ_i son los valores propios de la matriz \mathbf{A} junto con unos vectores propios $\mathbf{v}^{(i)}$, $i = 1, 2, 3, 4$.

- Comprobar que la solución dada por la expresión anterior verifica el sistema de ecuaciones diferenciales.
- Usando el método QR hallar los valores propios $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ y λ_4 .
- Usando el método de la potencia inversa hallar unos vectores propios $\mathbf{v}^{(i)}$, $i = 1, 2, 3, 4$.
- Hallar la solución con condiciones iniciales $\mathbf{y}(0) = (1, 1, 1, 1)^\top$.