ACT-11302: Cálculo Actuarial III Modelo de Probabilidad

Juan Carlos Martínez-Ovando
juan.martinez.ovando[AT]itam.mx

ITAM

Primavera 2018

Modelo de probabilidad: Definición

Definición

Notación

► X es una variable aleatoria observable (discreta o continua)

Modelo

Sin pérdida de generalidad, refirámonos al modelo de probabilidad como la función de distribución de probabilidades de X indizada por θ , i.e.

$$X \sim F(x|\theta). \tag{1}$$

El soporte de X, denotado por \mathcal{X} , se define como,

$$\mathcal{X} = \{x : F(x|\theta) > 0\},\tag{2}$$

para todo θ , donde $\mathcal X$ forma un subconjunto de un espacio Euclidiano de dimensión finita.

El parámetro θ , toma valores en el espacio parametral Θ (generalmente de dimensión finita).

Definición

Notación

X es una variable aleatoria observable (discreta o continua)

Modelo

Sin pérdida de generalidad, refirámonos al modelo de probabilidad como la función de distribución de probabilidades de X indizada por θ , i.e.

$$X \sim F(x|\theta).$$
 (1)

El soporte de X, denotado por \mathcal{X} , se define como,

$$\mathcal{X} = \{x : F(x|\theta) > 0\},\tag{2}$$

para todo θ , donde $\mathcal X$ forma un subconjunto de un espacio Euclidiano de dimensión finita.

El parámetro θ , toma valores en el espacio parametral Θ (generalmente de dimensión finita).

Definición

Densidades y masa de probabilidad

1. Cuando X es absolutamente continua, $F(x|\theta)$ admite una densidad, $f(x|\theta)$ y

$$\Pr(X = x) = 0,$$

para todo $x \in \mathcal{X}$.

2. Cuando X es discreta, $\Pr(X=x^*)>0$ para algunos $x^*\mathbf{s}\in\mathcal{X}.$ Los valores de x que satisfacen lo anterior se llaman átomos,

$$\{x_1^*,\dots,x_K^*\}.$$

3. Cuando X es del tipo mixta, $F(x|\theta)$ admite una parte absolutamente continua al mismo tiempo de admitir átomos, i.e.

$$\Pr(X \le x) = F(x|\theta) = F_c(x|\theta_c) + \sum_{\substack{x_k^* \le x}} p(X = x_k|\theta_d).$$
 (3)

El soporte de X en este caso es típicamente $\mathcal{X} = \Re_+ \cup \{x_1^*, \dots, x_K^*\}$



Modelo de probabilidad: Verosimilitud

Consideremos un conjunto de datos $X_1=x_1,\ldots,X_n=x_n$ en el caso continuo.

Función de verosimilitud

► Enfoque frecuentista (bajo independencia estocástica)

$$\Pr(X_1 = x_1, \dots, X_n = x_n; \theta) = \prod_{i=1}^n f(x_i; \theta).$$
 (4)

Enfoque bayesiano (bajo independencia condicional)

$$\Pr(X_1 = x_1, \dots, X_n = x_n) = \int \prod_{i=1}^n f(x_i | \theta) \pi(\theta) d\theta.$$
 (5)

Pregunta

¿Cómo será la expresión de la función de verosimilitud en el caso discreto y tipo mixta?



Consideremos un conjunto de datos $X_1 = x_1, \dots, X_n = x_n$ en el caso continuo.

Función de verosimilitud

Enfoque frecuentista (bajo independencia estocástica)

$$\Pr(X_1 = x_1, \dots, X_n = x_n; \theta) = \prod_{i=1}^n f(x_i; \theta).$$
 (4)

Enfoque bayesiano (bajo independencia condicional)

$$\Pr(X_1 = x_1, \dots, X_n = x_n) = \int \prod_{i=1}^n f(x_i | \theta) \pi(\theta) d\theta.$$
 (5)

Pregunta

¿Cómo será la expresión de la función de verosimilitud en el caso discreto y tipo mixta?



Tipos de datos

- Las expresiones anteriores son correctas cuando los datos son exactos.
- Cuando trabajamos con datos agrupados en \Re_+ , modificamos el soporte $\mathcal X$ por una partición $\{c_j\}_{j=1}^J$ tal que,

$$c_1 < c_2 < \ldots < c_J, \tag{6}$$

sustituyendo \mathcal{X} por el conjunto,

$$C = \{(c_j, c_{j+1}] : c_j < c_{j+1}, j = 1, \dots, J\}.$$
(7)

Pregunta

¿Cómo será la expresión de la función de verosimilitud para datos agrupados?



Tipos de datos

- Las expresiones anteriores son correctas cuando los datos son exactos.
- Cuando trabajamos con datos agrupados en \Re_+ , modificamos el soporte $\mathcal X$ por una partición $\{c_j\}_{j=1}^J$ tal que,

$$c_1 < c_2 < \ldots < c_J, \tag{6}$$

sustituyendo ${\mathcal X}$ por el conjunto,

$$C = \{(c_j, c_{j+1}] : c_j < c_{j+1}, j = 1, \dots, J\}.$$
(7)

Pregunta

¿Cómo será la expresión de la función de verosimilitud para datos agrupados?



Modelo de probabilidad: Predicción

Predicción

Enfoque frecuentista

Bajo el enfoque frecuentista, la predicción de un valor futuro de X, X^f , se obtiene a través de la imputación del EMV de θ en el modelo, i.e.

$$X^f|x_1...,x_n \sim f(x^f|\widehat{\theta}_n),$$
 (8)

donde $\widehat{\theta}_n = \widehat{\theta}_n(x_1 \dots, x_n)$.

Enfoque bayesiano

Bajo el enfoque bayesiano, la predicción se obtiene usando argumentos probabilistas,

$$p(x^f|x_1...,x_n) = \int_{\Theta} f(x^f|\theta)\pi(\theta|x_1...,x_n)d\theta,$$
(9)

donde $\pi(\theta|x_1,\ldots,x_n) \propto f(x_1,\ldots,x_n|\theta)\pi(\theta)$ es la distribución de θ actualizada con la información contenida en x_1,\ldots,x_n .

Predicción

Enfoque frecuentista

Bajo el enfoque frecuentista, la predicción de un valor futuro de X, X^f , se obtiene a través de la imputación del EMV de θ en el modelo, i.e.

$$X^f|x_1...,x_n \sim f(x^f|\widehat{\theta}_n),$$
 (8)

donde $\widehat{\theta}_n = \widehat{\theta}_n(x_1 \dots, x_n)$.

Enfoque bayesiano

Bajo el enfoque bayesiano, la predicción se obtiene usando argumentos probabilistas, como

$$p(x^f|x_1...,x_n) = \int_{\Theta} f(x^f|\theta)\pi(\theta|x_1...,x_n)d\theta,$$
 (9)

donde $\pi(\theta|x_1\dots,x_n)\propto f(x_1\dots,x_n|\theta)\pi(\theta)$ es la distribución de θ actualizada con la información contenida en $x_1\dots,x_n$.

Modelo de probabilidad: Intercambiabilidad

Definición

Se dice que un conjunto (numerable) de variables aleatorias $\{X_j\}_{j=1}^\infty$ es intercambiabiable con respecto a \Pr si para todo n finito,

$$\Pr(X_1, \dots, X_n) = \Pr(X_{\sigma(1)}, \dots, X_{\sigma(n)}), \tag{10}$$

donde $(\sigma(1),\ldots,\sigma(n))$ es cualquier permutación del vector $(1,\ldots,n)$.

- Cualquier sucesión de variables aleatorias iid es naturalmente intercambiable.
- La noción de intercambiabilidad, como la de independencia, se refiere a que el orden de la información es irrelevante (i.e. los resultados analíticos son invariantes ante permutaciones).

Definición

Se dice que un conjunto (numerable) de variables aleatorias $\{X_j\}_{j=1}^\infty$ es intercambiabiable con respecto a \Pr si para todo n finito,

$$\Pr(X_1, \dots, X_n) = \Pr(X_{\sigma(1)}, \dots, X_{\sigma(n)}), \tag{10}$$

donde $(\sigma(1),\ldots,\sigma(n))$ es cualquier permutación del vector $(1,\ldots,n)$.

- Cualquier sucesión de variables aleatorias iid es naturalmente intercambiable.
- La noción de intercambiabilidad, como la de independencia, se refiere a que el orden de la información es irrelevante (i.e. los resultados analíticos son invariantes ante permutaciones).

Representación: de Finetti

Una consecuencia del supuesto de intercambiabilidad (numerable) es el teorema de representación en el que se admite que para toda sucesión de variables aleatorias intercambiables, para toda n finita, se tiene que existe un ente estocástico $\theta \in \Theta$ acompañado de una medida de probabilidad Π , tal que

$$\Pr(X_1, \dots, X_n) = \int_{\Theta} \left\{ \prod_{j=1}^n \Pr(X_j | \theta) \right\} \Pi(\mathrm{d}\theta), \tag{11}$$

donde $(\sigma(1),\ldots,\sigma(n))$ es cualquier permutación del vector $(1,\ldots,n)$.

- El resultado anterior es de existencia, i.e. no nombra cómo se lleva a cabo tal representación.
- Para un conjunto de variables aleatorias intercambiables existen más de una posible representación como la anterior (en términos de diferentes especificaciones de θ y/o de Π).
- Este teorema de representación brinda una interpretación al paradigma bayesiano de inferencia.



Representación: de Finetti

Una consecuencia del supuesto de intercambiabilidad (numerable) es el teorema de representación en el que se admite que para toda sucesión de variables aleatorias intercambiables, para toda n finita, se tiene que existe un ente estocástico $\theta \in \Theta$ acompañado de una medida de probabilidad Π , tal que

$$\Pr(X_1, \dots, X_n) = \int_{\Theta} \left\{ \prod_{j=1}^n \Pr(X_j | \theta) \right\} \Pi(\mathrm{d}\theta), \tag{11}$$

donde $(\sigma(1),\ldots,\sigma(n))$ es cualquier permutación del vector $(1,\ldots,n)$.

- El resultado anterior es de existencia, i.e. no nombra cómo se lleva a cabo tal representación.
- Para un conjunto de variables aleatorias intercambiables existen más de una posible representación como la anterior (en términos de diferentes especificaciones de θ y/o de Π).
- Este teorema de representación brinda una interpretación al paradigma bayesiano de inferencia.