零死角玩转STM32



MDK的编译过程及文 件类型全解

淘宝: firestm32.taobao.com

论坛: www.chuxue123.com



扫描进入淘宝店铺

主讲内容



01 编译过程

02 程序的组成、存储与运行

03 编译工具链

04 MDK工程的文件类型

05 实验:自动分配变量到外部SDRAM

96 实验:优先使用内部SRAM并

分配堆到SDRAM



程序的组成、存储与运行

CODE、RO、RW、ZI Data域及堆栈空间

在工程的编译提示输出信息中有一个语句"Program Size: Code=xx RO-data=xx RW-data=xx ZI-data=xx",它说明了程序各个域的大小,编译后,应用程序中所有具有同一性质的数据(包括代码)被归到一个域,程序在存储或运行的时候,不同的域会呈现不同的状态,这些域的意义如下:

- Code: 即代码域,它指的是编译器生成的机器指令,这些内容被存储到ROM区。
- **RO-data**: Read Only data,即只读数据域,它指程序中用到的只读数据,这些数据被存储在ROM区,因而程序不能修改其内容。例如C语言中const关键字定义的变量就是典型的RO-data。



CODE、RO、RW、ZI Data域及堆栈空间

- RW-data: Read Write data,即可读写数据域,它指初始化为"非0值"的可读写数据,程序刚运行时,这些数据具有非0的初始值,且运行的时候它们会常驻在RAM区,因而应用程序可以修改其内容。例如C语言中使用定义的全局变量,且定义时赋予"非0值"给该变量进行初始化。
- ZI-data: Zero Initialie data,即0初始化数据,它指初始化为"0值"的可读写数据域,它与RW-data的区别是程序刚运行时这些数据初始值全都为0,而后续运行过程与RW-data的性质一样,它们也常驻在RAM区,因而应用程序可以更改其内容。例如C语言中使用定义的全局变量,且定义时赋予"0值"给该变量进行初始化(若定义该变量时没有赋予初始值,编译器会把它当ZI-data来对待,初始化为0);



CODE、RO、RW、ZI Data域及堆栈空间

• ZI-data的栈空间(Stack)及堆空间(Heap): 在C语言中,函数内部定义的局部变量属于栈空间,进入函数的时候从向栈空间申请内存给局部变量,退出时释放局部变量,归还内存空间。而使用malloc动态分配的变量属于堆空间。在程序中的栈空间和堆空间都是属于ZI-data区域的,这些空间都会被初始值化为0值。编译器给出的ZI-data占用的空间值中包含了堆栈的大小(经实际测试,若程序中完全没有使用malloc动态申请堆空间,编译器会优化,不把堆空间计算在内)。



CODE、RO、RW、ZI Data域及堆栈空间

综上所述,以程序的组成构件为例,它们所属的区域类别如下表:

程序组件	所属类别
机器代码指令	Code
常量	RO-data
初值非0的全局变量	RW-data
初值为0的全局变量	ZI-data
局部变量	ZI-data栈空间
使用malloc动态分配的空间	ZI-data堆空间



程序的存储与运行

RW-data和ZI-data它们仅仅是初始值不一样而已,为什么编译器非要把它们区分开?这就涉及到程序的存储状态了,应用程序具有静止状态和运行状态。

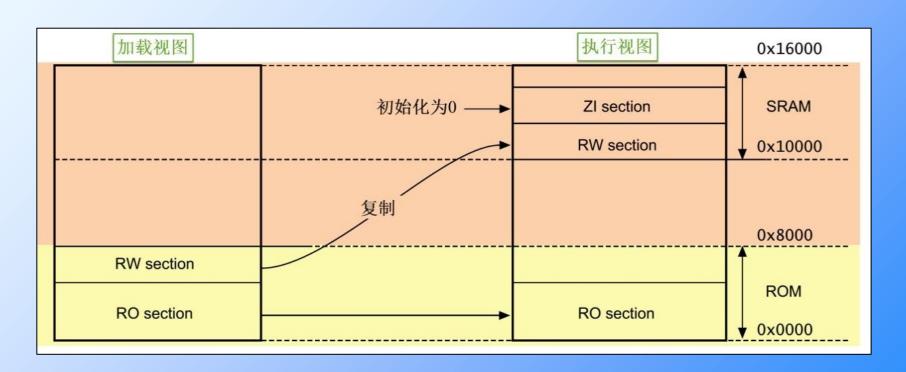
静止态的程序被存储在非易失存储器中,如STM32的内部FLASH,因而系统掉电后也能正常保存。

但是当程序在运行状态的时候,程序常常需要修改一些暂存数据,由于运行速度的要求,这些数据往往存放在内存中(RAM),掉电后这些数据会丢失。



程序的存储与运行

因此,程序在静止与运行的时候它在存储器中的表现是不一样的,如下图:





程序的存储与运行

图中的左侧是应用程序的存储状态,右侧是运行状态,而上方是RAM 存储器区域,下方是ROM存储器区域。

程序在存储状态时,RO节(RO section)及RW节都被保存在ROM区。当程序开始运行时,内核直接从ROM中读取代码,并且在执行主体代码前,会先执行一段加载代码,它把RW节数据从ROM复制到RAM,并且在RAM加入ZI节,ZI节的数据都被初始化为0。加载完后RAM区准备完毕,正式开始执行主体程序。

编译生成的RW-data的数据属于图中的RW节,ZI-data的数据属于图中的ZI节。是否需要掉电保存,这就是把RW-data与ZI-data区别开来的原因,因为在RAM创建数据的时候,默认值为0,但如果有的数据要求初值非0,那就需要使用ROM记录该初始值,运行时再复制到RAM。



程序的存储与运行

STM32的RO区域不需要加载到SRAM,内核直接从FLASH读取指令运行。计算机系统的应用程序运行过程很类似,不过计算机系统的程序在存储状态时位于硬盘,执行的时候甚至会把上述的RO区域(代码、只读数据)加载到内存,加快运行速度,还有虚拟内存管理单元(MMU)辅助加载数据,使得可以运行比物理内存还大的应用程序。而STM32没有MMU,所以无法支持Linux和Windows系统。

当程序存储到STM32芯片的内部FLASH时(即ROM区),它占用的空间是Code、RO-data及RW-data的总和,所以如果这些内容比STM32芯片的FLASH空间大,程序就无法被正常保存了。当程序在执行的时候,需要占用内部SRAM空间(即RAM区),占用的空间包括RW-data和ZI-data。



程序的存储与运行

应用程序在各个状态时各区域的组成如下表:

程序状态与区域	组成
程序执行时的只读区域(RO)	Code + RO data
程序执行时的可读写区域(RW)	RW data + ZI data
程序存储时占用的ROM区	Code + RO data + RW data

在MDK中,我们建立的工程一般会选择芯片型号,选择后就有确定的 FLASH及SRAM大小,若代码超出了芯片的存储器的极限,编译器会提示错误, 这时就需要裁剪程序了,裁剪时可针对超出的区域来优化。

零死角玩转STM32





论坛: www.chuxue123.com

淘宝: firestm32.taobao.com



扫描进入淘宝店铺