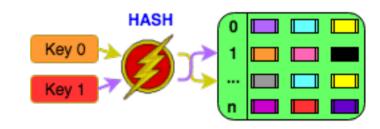
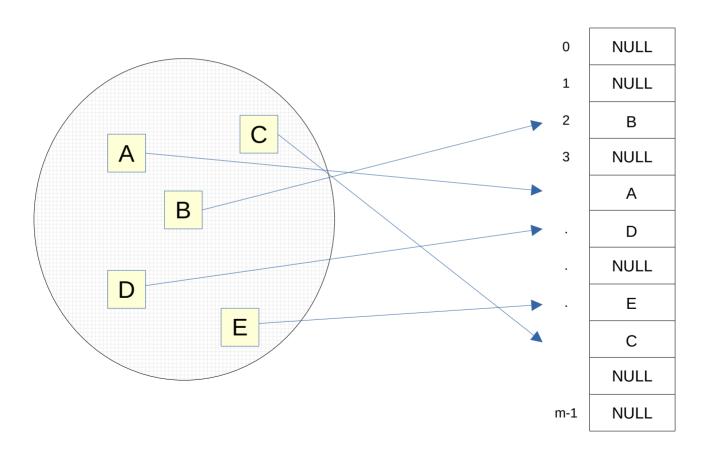
Pesquisa e Ordenação de Dados

Unidade 5.2:



- Diversos métodos de busca vistos funcionam através de comparações de chaves.
 - Busca binária: requer que os dados estejam ordenados
 - Custo do melhor caso da ordenação: O(n log n)
 - Custo da busca: O(log n)
- Tabelas Hash: permitem acesso direto ao elemento procurado, sem comparações de chaves e sem necessidade de ordenação
 - Custo O(1)

- Tabela de Dispersão ou Tabela de Espalhamento
 - Estrutura de dados capaz de armazenar uma ou mais chaves (e seus valores associados) em um vetor
 - Chave: parte da informação que compõe o elemento a ser armazenado
- Utiliza uma função para definir posição de cada chave na tabela (ou seja, espalhar os dados pela tabela)
- Suporta as mesmas operações que as listas sequenciais (inserção, remoção, busca), porém, de forma mais eficiente.
- Elementos ficam dispostos de forma não ordenada



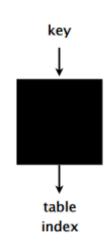
- A implementação de uma tabela hash considera o mapeamento do conjunto de N chaves em um vetor de tamanho M > N.
 - Cada posição do vetor é também chamada de bucket ou slot.

Função de hashing

- transforma cada chave em um inteiro equivalente a um dos índices da tabela hash.
 - h(chave) → índice
- usamos então este índice para armazenar/buscar o elemento no vetor.

Função de hashing

- A função de hash executa a transformação do valor de uma chave em um índice de vetor, por meio da aplicação de operações aritméticas e/ou lógicas.
- Os valores das chaves podem ser numéricos, alfabéticos ou alfanuméricos (a função irá converter o que não é número).
- Portanto, cada chave deve ser mapeada para um inteiro entre 0 e M-1 (para uso como índice do vetor de M posições).



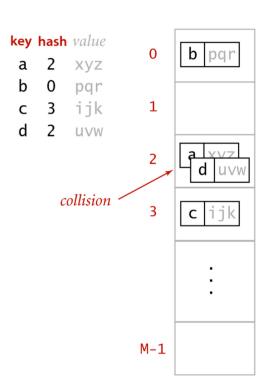
Função de hash

- Uma função hash possui 2 requisitos:
 - deve ser eficientemente computável, pois será utilizada em todas as operações sobre a tabela hash;
 - cada índice de tabela é igualmente provável de ser obtido. Ou seja, há uma boa probabilidade de "espalhamento" das informações na tabela.

Função de hash

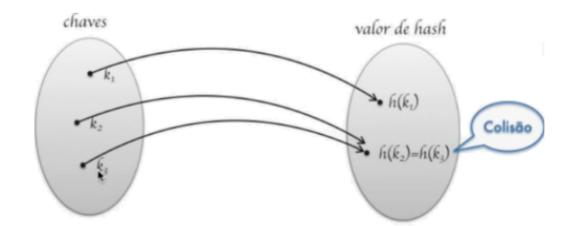
- Uma função hash geralmente é formada por 2 partes:
 - criação do valor de hash: consiste em transformar uma chave k em um número inteiro, ainda que não esteja no intervalo [0, M-1];
 - função de compressão: transforma o número inteiro em um valor que esteja no intervalo [0, M-1].
- Idealmente, M deve ser um número primo, o que fará com haja menos colisões.
 - É muito comum o uso do método da divisão: k mod M.

- Uma colisão ocorre quando a função de hash gera o mesmo valor para 2 ou mais chaves.
- Possíveis causas:
 - o número de chaves a armazenar é maior do que o tamanho da tabela;
 - a função de hash utilizada não produz uma boa distribuição (espalhamento).

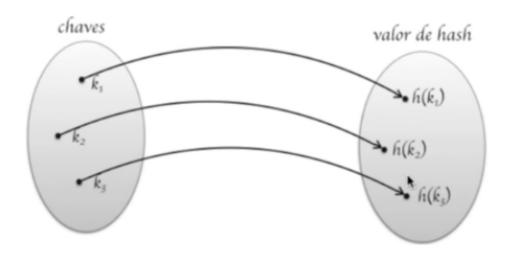


Hashing: the crux of the problem

- É sempre preferível evitar, pois degrada o desempenho.
 - Se todas as chaves colidem, o desempenho da busca pode cair para O(n).
- Quanto melhor a função, melhor a dispersão e menor a probabilidade de colisões.



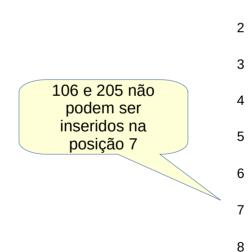
- Hashing perfeito
 - para cada chave diferente, é obtido um valor de hash diferente.
 - situação muito específica, como quando todas as chaves são previamente conhecidas



Exemplo: inserir um conjunto de chaves em uma tabela hash de tamanho 11, usando como função de hash h(k) = k mod M.

```
chaves = \{7, 17, 36, 100, 106, 205\}
h(k) = k mod M
```

- h(7) = 7
- h(17) = 6
- h(36) = 3
- h(100) = 1
- h(106) = 7 (colisão)
- h(205) = 7 (colisão)



100

36

17

9

10

Tratamento de Colisões

- Endereçamento aberto (open addressing)
- Encadeamento separado (separate chaining)

- Todas as chaves são adicionadas à própria tabela, sem nenhuma estrutura de dados auxiliar.
- Em caso de colisão, é necessário procurar uma nova posição para a chave a ser inserida.
 - sondagem linear
 - sondagem quadrática
 - hashing duplo
- Vantagem: recuperação mais rápida (dados estão no próprio vetor). Não utiliza ponteiros.
- Desvantagem: custo extra de calcular a posição. Busca pode se tornar O(n) quando todas as chaves colidem.

Sondagem linear

- Consiste em procurar a próxima posição livre do vetor.
- Para isso, aplicamos uma função de hash $h_i(k)$ que contém a função h(k).
 - O valor de j será 0, 1, 2,
- A função é aplicada sucessivamente até que algum j resulte em um valor correspondente a uma posição livre.

$$h_j(k) = (h(k) + j) \mod M$$

- Assim, enquanto não há colisão, h_i(k) vai resultar o próprio h(k) (pois j é zero).
 - A partir do momento em que há colisão, incrementamos j e tentamos alocar o valor. Se ainda há colisão, incrementamos j novamente e assim por diante, até que encontremos uma posição livre.
- Desvantagem: quando há muita colisão, acaba gerando um agrupamento consecutivo de dados (*cluster* primário), o que degrada o desempenho da inserção e da busca.

Sondagem linear

```
chaves = \{7, 17, 36, 100, 106, 205\}
                                                                                    0
                                                                                          100
h(k) = k \mod M
h_i(k) = (h(k) + j) \mod M
                                                                                           36
                                                                                    3
                                                                                    4
-h_0(106) = (h(106) + 0) \mod 11 = (7 + 0) \mod 11 = 7 \text{ (colisão)}
                                                                                    5
-h_1(106) = (h(106) + 1) \mod 11 = (7 + 1) \mod 11 = 8 \mod 11 = 8 \pmod 11 = 8 \pmod 11
                                                                                    6
                                                                                           17
-h_0(205) = (h(205) + 0) \mod 11 = (7 + 0) \mod 11 = 7 \text{ (colisão)}
                                                                                    8
                                                                                          106
-h_1(205) = (h(205) + 1) \mod 11 = (7 + 1) \mod 11 = 8 \mod 11 = 8 (colisão)
                                                                                          205
-h_2(205) = (h(205) + 2) \mod 11 = (7 + 2) \mod 11 = 9 \mod 11 = 9 \pmod 11 = 9 \pmod 11
                                                                                   10
```

Sondagem quadrática

 A sondagem quadrática utiliza um valor de j² para evitar a formação dos *clusters* primários. A posição da chave na tabela é dada pela função de *hash*:

$$h_j(k) = (h(k) + j^2) \mod M$$

 Este método também cria um padrão de agrupamento chamado de agrupamento secundário, no qual o conjunto de posições ocupadas "salta" no arranjo de maneira pré-determinada (por causa j²), o que também prejudica o desempenho das principais operações em tabelas hash.

Sondagem quadrática

```
chaves = \{7, 17, 36, 100, 106, 205\}
                                                                                             205
                                                                                             100
h(k) = k \mod M
h_{i}(k) = (h(k) + j^{2}) \mod M
                                                                                              36
-h_0(106) = (h(106) + 0^2) \mod 11 = (7 + 0) \mod 11 = 7 \text{ (colisão)}
                                                                                       5
-h_1(106) = (h(106) + 1^2) \mod 11 = (7 + 1) \mod 11 = 8 \mod 11 = 8 \pmod 11 = 8 \pmod 11
                                                                                              17
                                                                                       6
                                                                                               7
-h_0(205) = (h(205) + 0^2) \mod 11 = (7 + 0) \mod 11 = 7 \text{ (colisão)}
                                                                                             106
-h_1(205) = (h(205) + 1^2) \mod 11 = (7 + 1) \mod 11 = 8 \mod 11 = 8 \pmod 11
-h_2(205) = (h(205) + 2^2) \mod 11 = (7 + 4) \mod 11 = 11 \mod 11 = 0 (nova posição)
                                                                                       10
```

Hashing duplo

 utiliza uma segunda função de hash para gerar um resultado diferente no que se refere ao tamanho do passo.

$$h_{j}(k) = (h(k) + j * h'(k)) \mod M$$

 A função de hash secundária h'(k) não deve ser a mesma função de hash primária e também nunca deve produzir zero (do contrário, não haverá passo).

Hashing duplo

```
chaves = \{7, 17, 36, 100, 106, 205\}

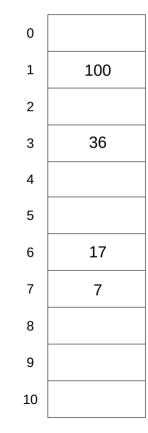
h(k) = k \mod M

h_j(k) = (h(k) + j * h'(k)) \mod M

h'(k) = q - (k \mod q), \text{ onde } q \text{ \'e primeiro n\'umero}

primo menor que o tamanho do vetor (no caso, 7).
```

- Vamos calcular h ' (k) para os dados que tiveram colisão:
 - $h'(106) = 7 (106 \mod 7) = 7 1 = 6$
 - $h'(205) = 7 (205 \mod 7) = 7 2 = 5$



Hashing duplo

 Agora, calculamos h_j (k) para os dois valores que tiveram colisão:

```
- h_0(106) = (h(106) + 0* h'(106)) \mod 11 = (7 + 0*6) \mod 11 = 7 \mod 11 (colisão)
```

```
- h_1(106) = (h(106) + 1*h'(106)) \mod 11 = (7 + 1*6) \mod 11 = 13 \mod 11 = 2 (nova posição)
```

```
-h_0(205) = (h(205) + 0*h'(205)) \mod 11 = (7 + 0*5) \mod 11 = 7 (colisão)
```

-	$h_1(205) = (h(205) + 1*h'(205)) \mod 11 = (7 + 1*5) \mod 11 = 12 \mod 11 = 1$ (co	lisão)
---	--	--------

-
$$h_2(205) = (h(205) + 2*h'(205)) \mod 11 = (7 + 2*5) \mod 11 = 17 \mod 11 = 6 (colisão)$$

-
$$h_3(205) = (h(205) + 3*h'(205)) \mod 11 = (7 + 3*5) \mod 11 = 22 \mod 11 = 0$$
(nova posição)

0	205
1	100
2	106
3	36
4	
5	
6	17
7	7
8	
9	
10	

Operações com Endereçamento Aberto

- Inserção: calcular a posição h_j(k) e, se esta estiver ocupada, verificar a posição h₁(k), h₂(k), e assim por diante.
 - Melhor caso: O(1), quando na primeira tentativa a posição já está livre.
 - Pior caso: O(n), quando todas as chaves são mapeadas para posições ocupadas.

Operações com Endereçamento Aberto

- **Busca**: calcula-se o valor de $h_0(k)$. Se a chave não for encontrada nesta posição, realizamos novas tentativas de localizá-la em $h_1(k)$, $h_2(k)$, etc. A busca termina quando:
 - a chave é encontrada;
 - uma posição vazia (NULL) é encontrada;
 - o número de sondagens realizadas é igual ao tamanho da tabela (j=m)

- Melhor caso: O(1), que ocorre quando a chave está na posição $h_0(k)$.
- Pior caso: O(m), pois terá que testar todas as posições até encontrar a chave.

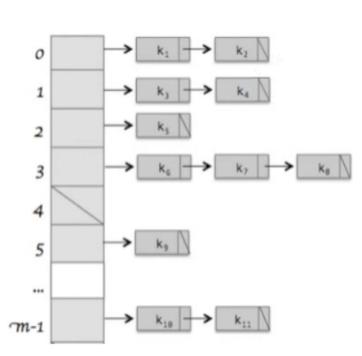
Operações com Endereçamento Aberto

- Remoção: calcula-se o valor de hash h_i(k) para identificar a primeira posição do vetor onde o registro com a chave a ser removida poderia se encontrar.
 - Se a posição estiver vazia, termina a busca.
 - Se a posição estiver ocupada por outro registro (colisão), procura a próxima posição;
 - Se a posição estiver ocupada pelo registro a ser removido:
 - marca a posição como excluída (não usar null para não prejudicar a busca das demais chaves que colidiram)

- Melhor caso: O(1), quando encontra na primeira tentativa
- Pior caso: O(m), pois pode ser necessário testar todas as posições para encontrar a chave.

Encadeamento Separado

- Hashing aberto
- Cada posição da tabela aponta para o início de uma lista encadeada.
- Todas as chaves que colidem são armazenadas na respectiva lista encadeada (no início ou ao final).
 - Cada valor armazenado deve, portanto, possuir um ponteiro para o próximo elemento da lista.
- Necessita de memória adicional (o que não ocorre no endereçamento aberto).



Encadeamento Separado

- chaves = {7, 17, 36, 100, 106, 205}
- $h(k) = k \mod M$

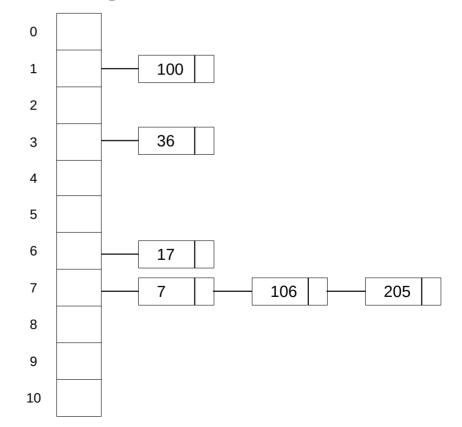
Temos que:

$$- h(7) = 7$$

$$- h(17) = 6$$

$$- h(36) = 3$$

- h(100) = 1
- h(106) = 7 (colisão)
- h(205) = 7 (colisão)



Operações com Encadeamento Separado

- Inserção: a chave é inserida no final (ou início) da lista que se encontra na posição h(k)
 - Melhor caso / Pior caso: sempre O(1) (se a lista não for ordenada).

Operações com Encadeamento Separado

- Busca: calcular h(k) e buscar a chave na lista encadeada cujo início que se encontra na posição tabela[h(k)].
 - Melhor caso: O(1), quando buscamos a chave que se encontra na primeira posição da lista.
 - Pior caso: O(n), quando todas as N chaves se encontram na mesma posição do vetor da tabela hash, ou seja, em uma única lista encadeada, e ainda, quando a chave procurada se encontra na última posição da lista encadeada.

Operações com Encadeamento Separado

- Remoção: semelhante à busca, pois primeiro precisamos buscar a chave para depois remover.
 - Melhor caso: O(1), quando o elemento a ser removido é o primeiro da lista encadeada.
 - Pior caso: assim como na busca, quando todas as chaves estão em uma única lista encadeada e a chave buscada está na última posição. Seria necessário que percorrer as n posições até encontrar a chave e removê-la, o que leva O(n).