Banco de Dados II

(Capítulos 8, 10 e 11 – Ramakrishnan Capítulo 12 – Silberschatz Capítulo 14 – Garcia-Molina, Ullman, Widom)

Denio Duarte

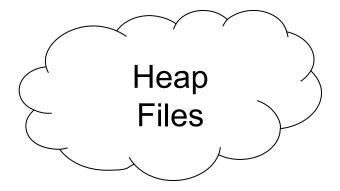


- Um banco de dados pode armazenar um grande volume de dados
 - Anualmente, mais de 35 milhões de brasileiros¹ enviam a declaração IRPF à receita
- Como encontrar um conjunto de dados específicos dentro de uma base volumosa?

- Aspectos que influenciam
 - Organização do arquivo de dados
 - Não ordenado (heap files)
 - Ordenado
 - Hashing
 - Estruturas auxiliares
 - Índices
 - Tamanho da linha (tupla ou registro)
 - Tamanho da tabela (relação ou arquivo)
 - Tamanho do bloco (buffer)

Dados sem organização

Paulo, 44, 2000
Pedro, 35, 20000
Carlos, 44, 2000
José, 40, 2500
João, 35, 3000
Ilmério, 40, 3500
Rodrigo, 40, 3500
Maria, 30, 4000
Sara, 35, 4000
Sabrina, 31, 5000



- Bons para inclusão
- Consultas: necessário fazer
 scan (varredura) na tabela

Dados Organizados (key: nome)

Arquivos Ordenados

- Ruins para inclusão: necessário ter "buracos" no arquivos de dados
- Consultas: eficientes para busca da chave, para outros atributos, scan na tabela.

Cluster de A à J **Dados Clusterizados** (key: nome) Carlos, 44, 2000 José, 40, 2500 João, 35, 3000 Ilmério, 40, 3500 Maria, 30, 4000 Pedro, 35, 2000 Paulo, 44, 2000 Rodrigo, 40, 3500 Sabrina, 31, 5000 Sara, 35, 4000 Cluster de R à Z Cluster de K à Q

Arquivos Ordenados em Clusters

- Inclusão: cluster podem ter espaços vagos, mais fácil gerenciar
 - Consultas: eficientes para busca da chave (faz **scan** no cluster), para outros atributos, **scan** na tabela (nos clusters).



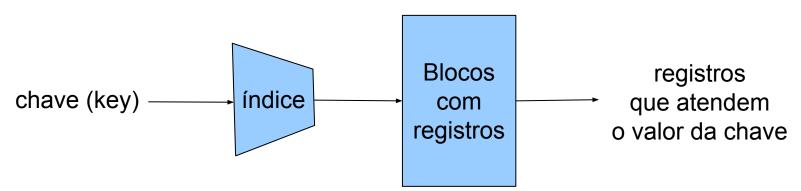
Paulo, 44, 2000
Pedro, 35, 2000
Carlos, 44, 2000
José, 40, 2500
→ João, 35, 3000
Ilmério, 40, 3500
Rodrigo, 40, 3500
Maria, 30, 4000
Sara, 35, 4000
Sabrina, 31, 5000

Hashed file

- Inclusão: direta, apenas um acesso. Porém deve haver espaços pré-alocados para novas tuplas
- Consultas: eficientes para busca da chave porém apenas para igualdade. Outras formas, **scan** na tabela.

- Conclusão organização
 - Uma tabela é mais acessada para consulta
 - Estratégias para melhorar a consulta
 - Inclusão, exclusão e alteração ficam em segundo plano
 - Não devem ser negligenciadas
 - Utilizar uma estrutura auxiliar para consultas (índice)

- Índices
 - estrutura auxiliar projetada para agilizar operações de busca, inserção e supressão



- Alteração nos dados pode levar na alteração no índice
- Espaço extra de armazenamento

- Criação
 - Escolher o(s) atributo(s) que compõe (oram) o índice (a chave)
 - Significados para chave: primária, ordenação ou pesquisa
 - Novo arquivo é criado apenas com a chave e a localização da tupla <key, local>
 - local pode ser a localização exata da tupla ou pode ser o cluster ou o bloco
 - Os índices podem ser densos, esparsos (agrupados ou árvores)

Criação

PostgreSQL

```
create unique index <name> on  using
<method> (attributes) include (attributes)

create index cust_dtnasc_idx on customer (dtnasc)

create unique index cust_email_idx on customer
  (email)

create index cust_state_city_idx on customer
  (state,city)
```

Criação

PostgreSQL

```
create unique index <name> on  using
<method> (attributes) include (attributes)

create index cust_dtnasc_inName_idx on customer
 (dtnasc) include (name)

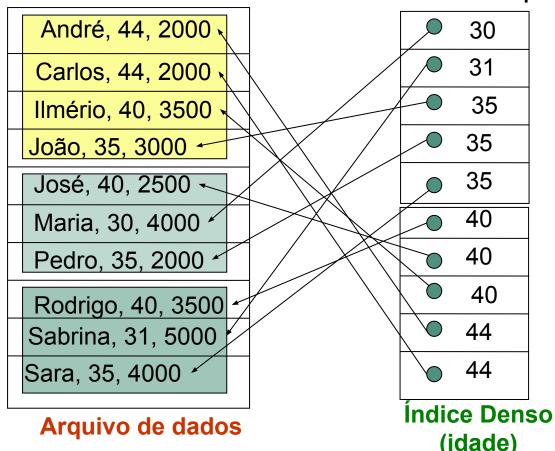
create index cust_ssn_idx on customer using hash
 (ssn)
```

- O que armazenar em cada entrada do arquivo de índice
 - Entrada = Registro inteiro
 - Entrada = chave, rid
 - Entrada = chave, conjunto de rids
- Organização das entradas
 - Ordenado
 - Hashing

Índice denso

Contém entradas com todas as chaves do arquivo de

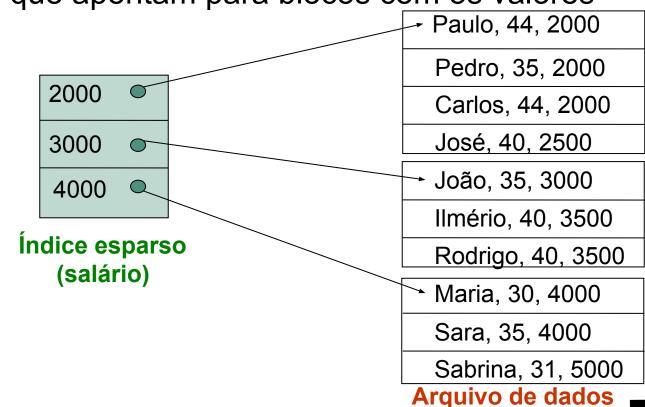
dados



- Índice denso
 - Vantagens além de otimizar o desempenho da consulta
 - O número de blocos para armazenar o índice é, geralmente, menor que para armazenar os dados
 - Pode-se utilizar a busca binária para buscar um registro
 - O índice pode caber na memória principal (buffer), diminuindo o número de I/O's em uma busca

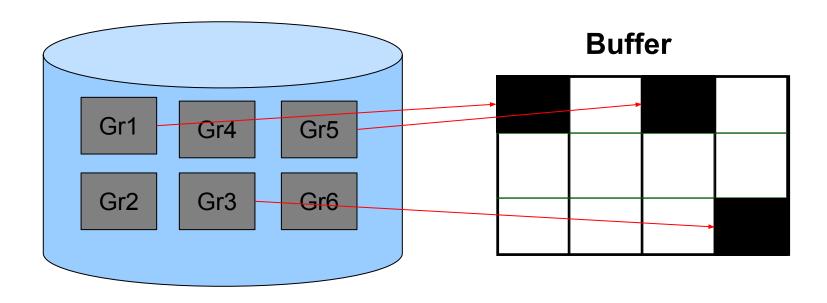
Índice esparso

 Contém apenas algumas das chaves arquivo de dados que apontam para blocos com os valores



- Índice esparso
 - Índices esparsos são menores que os densos (portanto, maior chance de caber no buffer)
 - O arquivo de dados deve estar ordenado pela chave de busca
 - É feito um scan no bloco da provável ocorrência dos registros com os valores
 - A busca é feita no índice esparso valor ≥ key

- Estratégias de agrupando podem ser interessantes
 - Um grupo pode ser do tamanho de um bloco
 - Um grupo pode caber no buffer

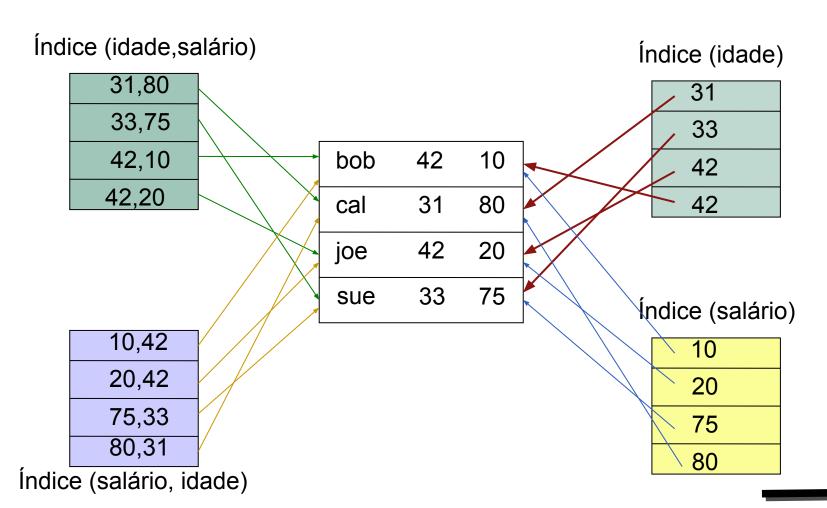


- Primário/Único
 - A chave do índice é composta por uma chave (primária ou não) da tabela
 - A maioria dos SGBD cria índices para chave primária automaticamente
 - Não permitem duplicatas
 - Podem ser agrupados
- Secundário
 - Outras colunas da tabela participam
 - Permitem duplicatas

- Compostos
 - Mais de uma coluna compõem a chave
 - Podem ser primários ou secundários
- Índices com conteúdo
 - Permite colocar valores mais acessados juntos com o(s) atributos que compõe(m) o índice

Compostos

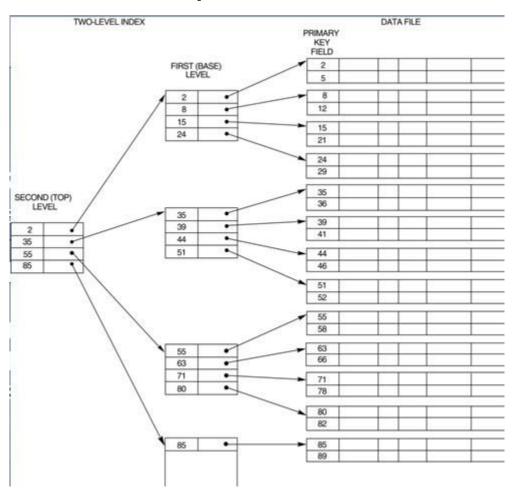
Simples



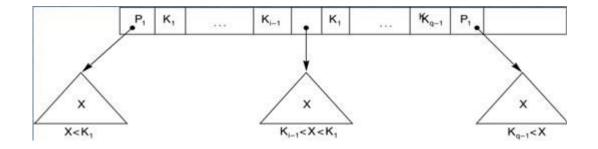
- Níveis simples
 - Apenas uma camada para acesso ao arquivo de dados
 - Índices densos
 - Índices agrupados (esparsos) alguns casos
- Múltiplos níveis
 - Várias camadas de índices até o arquivo de dados
 - Árvores (veremos mais adiante)

- Índices de múltiplos níveis
 - Apontar para índices densos
 - Arquivos ordenados
 - Otimizar o acesso
 - Outros níveis acima de níveis anteriores
 - Hierarquização do acesso

ISAM - Indexed Sequential Access Method (IBM)



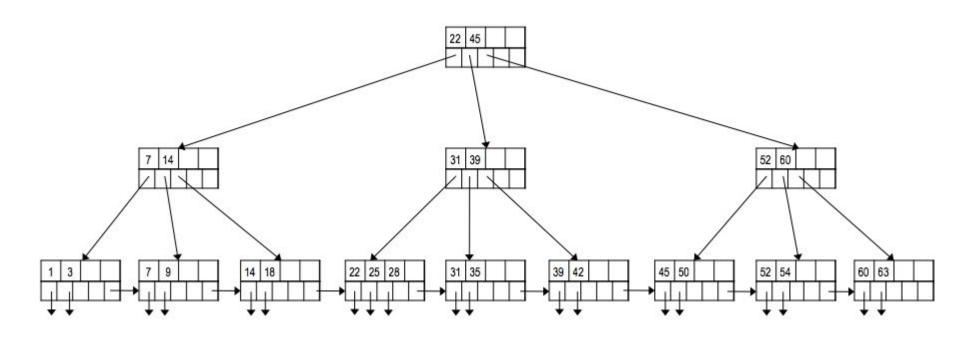
 Os índices de múltiplos níveis podem formar uma árvore



 Atualização nos dados, implica na atualização em todos os níveis

- Os SGBDs implementam índices multi-níveis através de árvores B+
 - Atualização dos níveis mais eficientes
 - Cada nível elimina vários acessos
 - O grau da árvore indica o número de acessos

Árvores B+



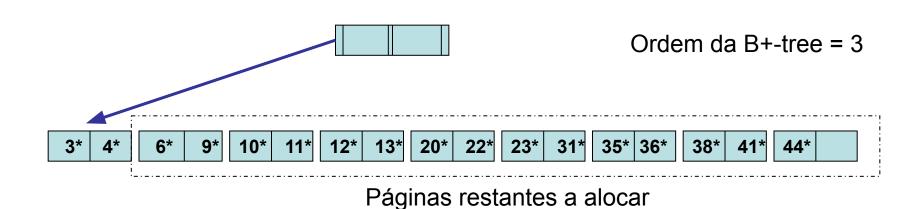
- Árvores B+
 - Qual a altura máxima de uma árvore B com m chaves?
 - Esta questão é importante pois a altura da árvore dará o limite máximo de acesso ao disco
 - Sendo N o maior número de chaves na árvore, N' o menor e m o número máximo de chaves em um nó
 - Assim, a menor altura $h = \log_{\frac{m}{2}}(\frac{N'+1}{2})$
 - A maior $h = \log_{\frac{m}{2}}(\frac{N+1}{2})$

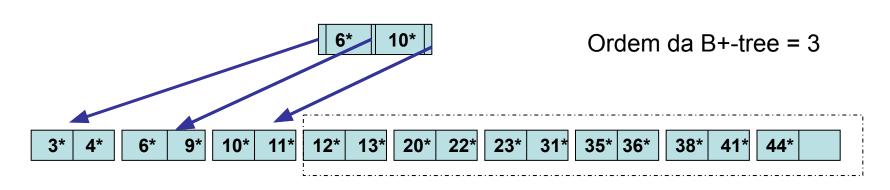
 Dada um árvores B+ de ordem b, os tempos serão:

- o Inserção $h = \log_b(n)$
- Busca $h = \log_b(n)$
- Onde n é o número de chaves

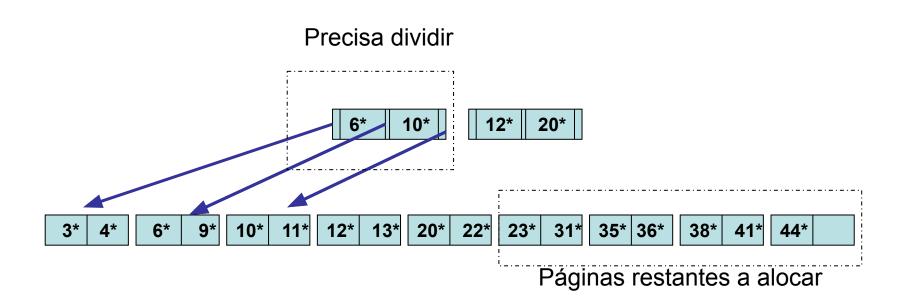
- Let's check it out:
 - Animação (<u>here</u>)
 - Or type http://www.cs.usfca.edu/~galles/visualization/BPlusTree.html

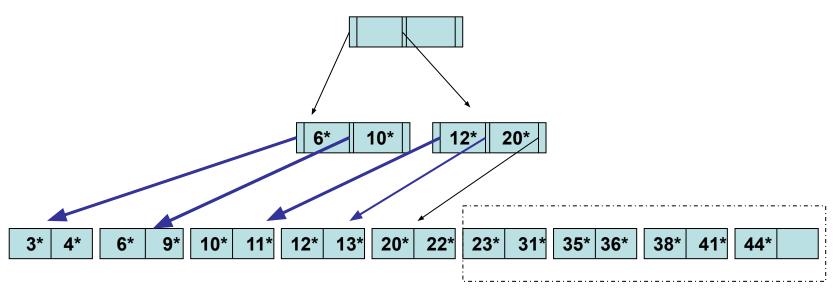
- Utilizando o arquivo de índice denso (ou arquivo ordenado)
- Aloca-se uma página vazia para a raiz
- Insere nesta página um ponteiro para a primeira página do arquivo contendo as entradas.



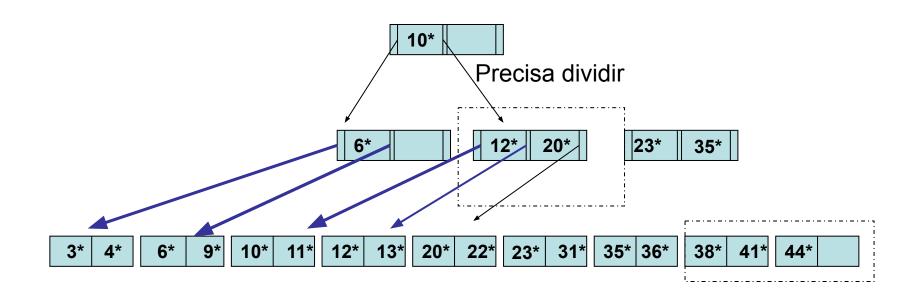


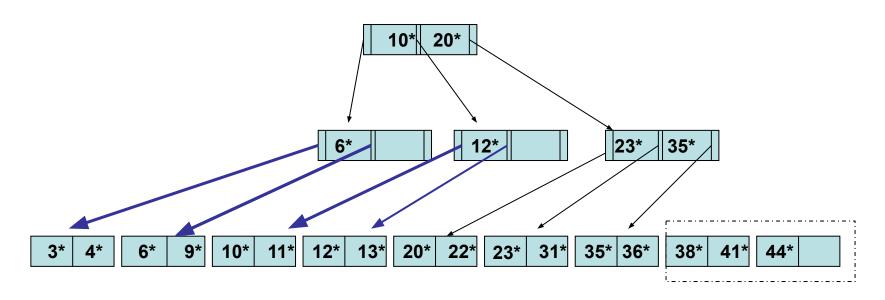
Páginas restantes a alocar



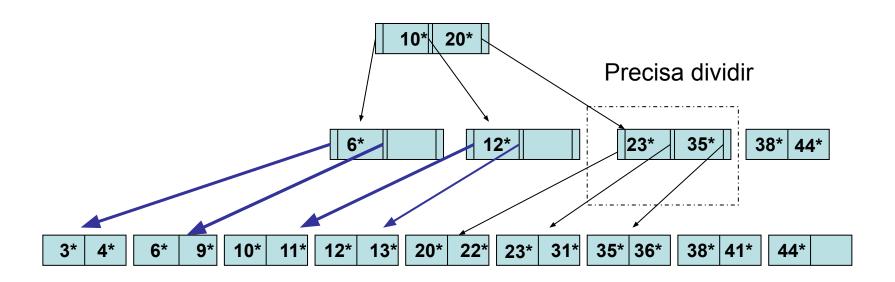


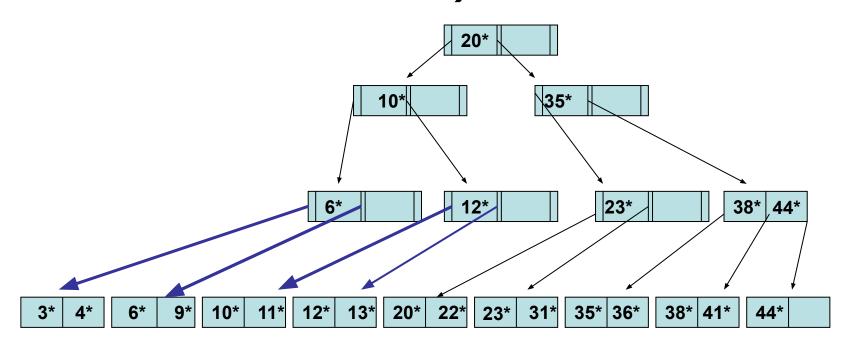
Páginas restantes a alocar





Páginas restantes a alocar





Árvore construída!

- Conclusões
 - Os dados são mais acessados que atualizados
 - Necessário existir uma estrutura auxiliar para melhorar o desempenho das consultas
 - Para dados relacionais árvores B+ são os índices mais utilizados
 - O Otimizador de consultas utiliza índices sempre que possível