• • +

.

# 

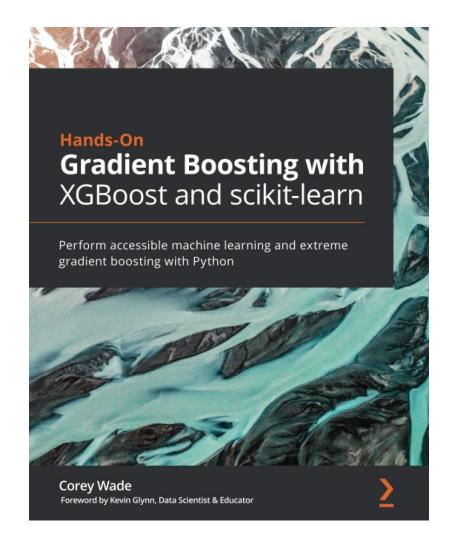


## Agenda

#### 1. XGBoost

- 1. Definição
- 2. Premissa
- 3. Ensemble Methods
- 4. Intuição
- 5. Matemática explicada
- 6. Otimizações

## Bibliografia Básica





Definição

## Definição

XGBoost é a abreviação para *eXtreme Gradient Boosting*. É uma biblioteca de software de código aberto comprovada pela indústria que fornece uma estrutura de *Gradient Boosting* para escalar bilhões de pontos de dados rápida e eficientemente.

#### Nas palavras de Tianqi Chen:

"XGBoost se refere, na verdade, ao objetivo de engenharia de forçar os recursos computacionais para algoritmos de *boosted trees*."

Nosso objetivo aqui é entender o processo de construção e ajuste do XGBoost tanto para classificação quanto para regressão, seja usando scikit-learn ou a API original para Python.

Vamos usar os hiperparâmetros do XGBoost para melhorar as métricas, corrigir valores faltantes e ajustar *base learners\**.

Antes de discutirmos o algoritmo, é importante instalar a biblioteca corretamente. Siga os passos descritos no jupyter notebook.



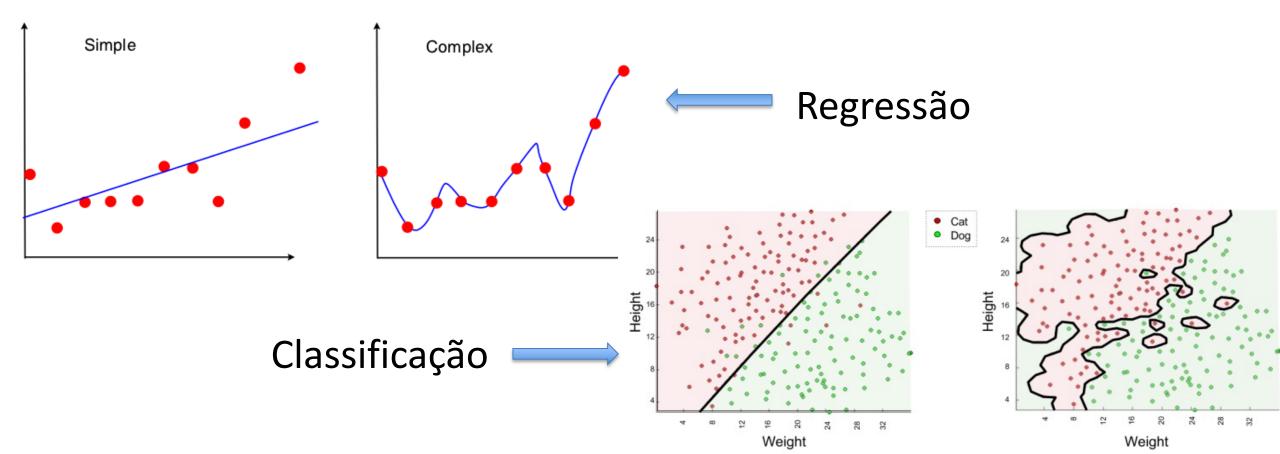
Premissa

Algumas premissas são importantes para termos um completo entendimento de como o XGBoost funciona.

Anteriormente, vimos o *tradeoff* entre *bias* e *variance*. Além dele, precisamos discutir outro ponto importante que fundamenta a tese do XGBoost: Regularização.

Regularização é uma importante técnica usada para previnir overfitting.

Intuitivamente, quando você tem um problema de classificação ou regressão, você pode usar uma função simples ou complexa para ajustar os dados de treinamento:



A ideia consiste, portanto, em escolher um modelo mais complexo apenas se o aumento sutil da complexidade melhorar significativamente a performance no conjunto de treino.

Por exemplo: se você está usando funções polinomiais para classificação, o grau do polinômio é a medida de complexidade do modelo. Assim, se um polinômio de grau 2 fornece uma acurácia de 85% e um polinômio de grau 3 fornece uma acurácia de 90%, você vai escolher o polinômio de grau 3, visto que a redução do erro na etapa de treino é substancial para um aumento modesto da complexidade.

Entretanto, se um polinômio de grau 2 fornece uma acurácia de 85% e apenas um polinômio de grau 10 vai fornecer uma acurácia de 90%, o mais adequado é permanecer com o polinômio de grau 2.

Temos, basicamente, dois tipos de regularização, que podem ser usadas tanto para classificação quanto para regressão.

A regularização L1, ou norma L1, ou *Lasso* (para regressão) combate *overfitting* reduzindo os parâmetros a zero, o que torna algumas características obsoletas. Desse modo, L1 pode ser entendida como uma forma de *feature selection*, visto que quando atribuímos 0 ao peso de uma feature, estamos erradicando a significância dessa feature.

Matematicamente, temos a seguinte função:

$$LossFunction = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (\hat{y} - y)^2 + \lambda \sum_{i=1}^{N} |\theta_i|$$

Já a regularização L2, ou norma L2, ou Ridge (para regressão) combate *overfitting* forçando os pesos a serem pequenos, mas não iguais a zero.

Matematicamente, temos a seguinte função:

LossFunction = 
$$\frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (\hat{y} - y)^2 + \lambda \sum_{i=1}^{N} |\theta_i^2|$$

É importante salientar que a L2 não é robusta a outliers, isto porque o termo quadrático irá expandir a diferença no erro para os outliers. A regularização tentará corrigir isso penalizando os pesos.

As principais diferenças entre L1 e L2 são:

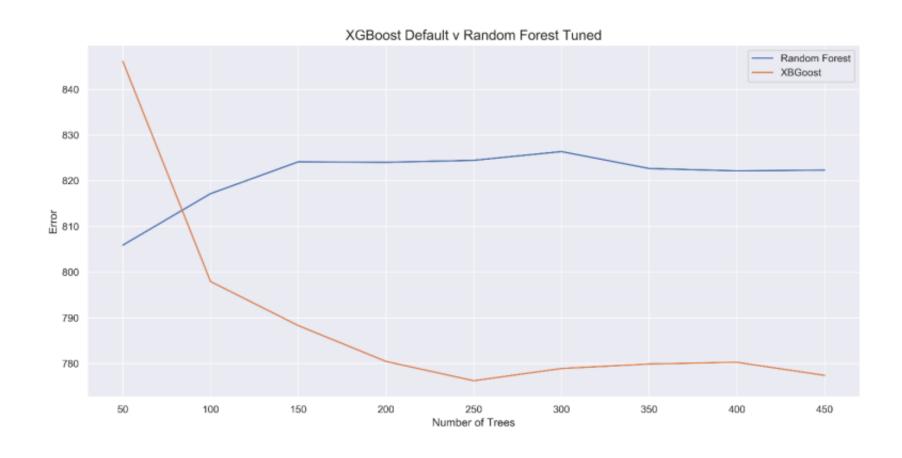
- 1. L1 penaliza a soma dos valores ablosutos dos pesos, enquanto L2 penaliza a soma dos quadrados dos pesos
- 2. L1 é esparsa, enquanto L2 não.
- 3. L2 não realiza *feature selection*, visto que os pesos não chegam a 0. Já L1 é usada para *feature selection*.
- 4. L1 é robusta a outliers, enquanto a L2 não.
- 5. A decisão de qual usar depende do objetivo do problema.
- 6. Elastic net é uma opção que combina L1 e L2



Quando estudamos Random Forest, vimos que existem algumas maneiras de combinar a predição de vários modelos a fim de obter uma predição melhor. Dentre essas maneiras, discutimos os sistemas votantes e, dentro da categoria de ensemble methods, analisamos o bagging, que é a base do RF.

XGBoost usa uma técnica de ensemble também, denominada boosting, que é diferente daquela usada pelo RF.

Ao final do dia, Random Forest é limitada por suas árvores individuais. Se todas elas produzirem o mesmo erro, Random Forest também irá. Mesmo ajustando os hiperparâmetros da melhor maneira possível, Random Forest ainda fica atrás do XGBoost em sua versão padrão.



Assim, precisamos de um ensemble method capaz de melhorar a partir das deficiências iniciais; um ensemble method que vai aprender a partir dos erros das árvores em futuras iterações. Boosting foi projetado para aprender a partir dos erros das árvores nas primeiras iterações. Boosting, especialmente o Gradient Boosting, lida com esses tópicos.

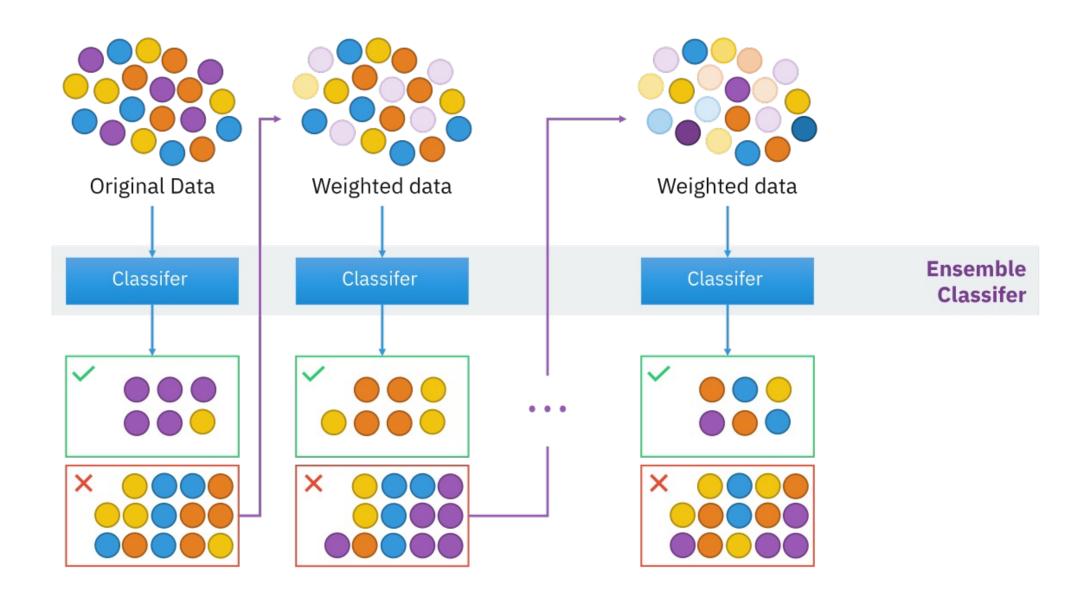
A fim de entender as vantagens do XGBoost sobre o tradicional Gradient Boosting, vamos aprender como o Gradient Boosting funciona. A estrutura e hiperparâmetros gerais do Gradient Boosting foram incorporadas no XGBoost.

Boosting, em contraste com Bagging, aprende a partir dos erros das árvores individuais. A ideia geral é ajustar novas árvores baseado nos erros das árvores anteriores.

Em Boosting, corrigir erros para uma nova árvores é uma abordagem distinta de Bagging.

Num modelo que usa Bagging, novas árvores não prestam atenção nas anteriores. Além disso, novas árvores são construídas do zero usando bootstrapping, e o modelo final agrega todas as arvores individuais.

Em Boosting, entretanto, cada nova árvore é construída a partir da anterior. As árvores não operam isoladamente; ao invés disso, elas são construídas umas sobre as outras.



A ideia geral por trás dos algoritmos de Boosting é transformar weak learners em strong learners. Um weak learner é um algoritmo de machine learning que dificilmente performa melhor que um "chute". Já um strong learner aprendeu consideravelmente sobre os dados e performa de maneira suficientemente boa.

Começar com um *weak learner* tem um propósito: construindo modelos nessa ideia, Boosting trabalha focando em correção de erro iterativa e não estabelecendo um poderoso modelo como baseline.

Essa é a maneira que o Gradient Boosting trabalha:

O Gradient Boosting treina cada nova árvore inteiramente baseado nos erros de predição da árvore anterior, isto é, para cada nova árvore, o Gradient Boosting olha para os erros e então constrói uma nova árvore completa ao redor desses erros, ou seja, ele não se preocupa com as predições corretas.

Assim, podemos estabelecer a ideia geral por trás por Gradient Boosting: calcular os residuals da predição de cada árvore e somar todos os residuals para "scorar" o modelo.

No código, vamos criar baselines de comparação para ver o real poder do XGBoost. Vamos treinar modelos de regressão e classificação usando Decision Trees e Random Forest para poder compará-los com XGBoost.

Vamos, também, treinar um modelo de Gradient Boosting pra entender o funcionamento do boosting.



Intuição

Considere o seguinte simples dataset. Nosso objetivo é predizer salário (mil) usando o XGBoost:

Idade	Mestrado?	Salário
23	Não	50
24	sim	70
26	Sim	80
26	Não	65
27	Sim	85

## Passo 1: Faca uma predição inicial e calcule os resíduos

Essa predição pode ser qualquer valor. Vamos adotar o valor médio das variáveis que queremos predizer:

$$\frac{50 + 70 + 80 + 65 + 85}{5} = 70$$

Podemos calcular os resíduos da seguinte maneira:

 $residuals = observed \ values - predicted \ values$ 

Inserindo o valor dos resíduos

Idade	Mestrado?	Salário	Residuals
23	Não	50	-20
24	sim	70	0
26	Sim	80	10
26	Não	65	-5
27	Sim	85	15

#### Passo 2: Construa uma árvore

Cada árvore começa com uma única folha e todos os resíduos vão pra lá

-20, 0, 10, -5, 15

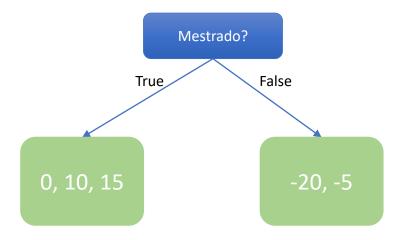
Agora, calculamos o Similarity Score dessa folha (irei detalhar isso à frente):

Similarity Score = 
$$\frac{(sum\ of\ residuals)^2}{\#residuals + \lambda} = \frac{(-20 + 0 + 10 - 5 + 15)^2}{5 + 1} = 0$$

 $\lambda$  é um parâmetro de regularização que reduz a sensibilidade da predição a pontos individuais e previne overfitting. Será explicado em detalhes. O valor padrão é 1.

#### Passo 2: Construa uma árvore

Agora precisamos verificar se melhoramos o resultado agrupando os resíduos se dividirmos eles em dois grupos usando thresholds baseados em nossos preditores. Vamos começar com Mestrado?



Agora, calculamos o Similarity Score dessas folhas:

$$SS = \frac{(0+10+15)^2}{3+1} = 156.25$$

$$SS = \frac{(-20-5)^2}{2+1} = 208.33$$

#### Passo 2: Construa uma árvore

Agora precisamos quantificar o quão melhor as folhas agrupam os resíduos em relação ao nó raiz. Calculamos o Gain desse split para isso. Caso ele seja positivo, o split deve ser feito.

$$Gain = SS_l + SS_r - SS_{root} = 156.25 + 208.33 - 0 = 364.58$$

Agora é preciso comparar esse Gain com o Gain dos splits usando o preditor Idade.

#### Passo 2: Construa uma árvore

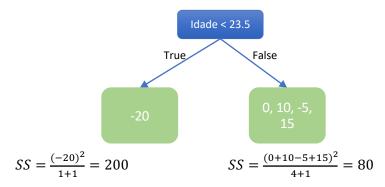
Como Idade é uma variável contínua, precisamos ordenar as linhas de maneira descendente e, depois, calcular a média dos valores adjacentes:

Idade	
23	23.5
24	$\exists$
26	25
26	26
27	26.5

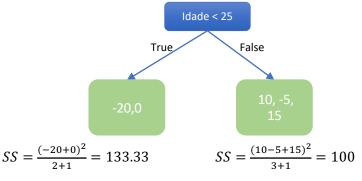
Agora dividimos os resíduos usando as 4 médias como threshold e calculamos o Gain para cada split.

#### Passo 2: Construa uma árvore

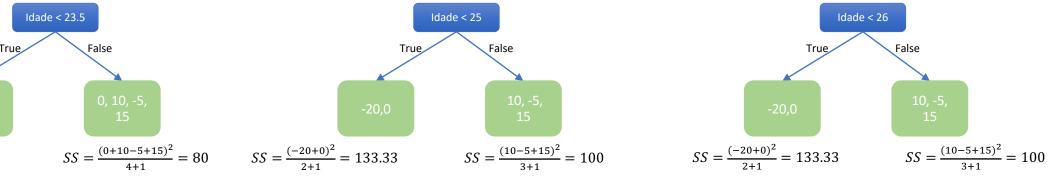
Agora dividimos os resíduos usando as 4 médias como threshold e calculamos o Gain para cada split.



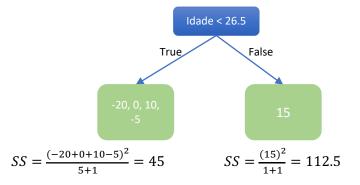
$$Gain = 200 + 80 - 0 = 280$$



$$Gain = 133.33 + 100 - 0 = 233.33$$



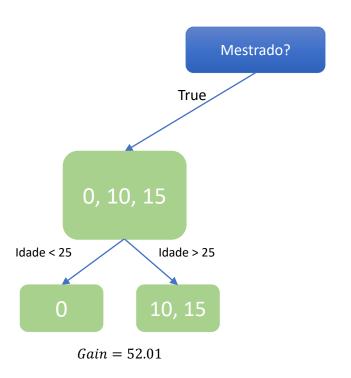
$$Gain = 133.33 + 100 - 0 = 233.33$$

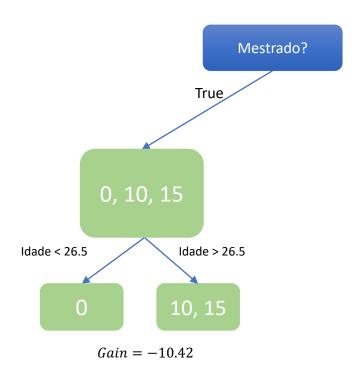


$$Gain = 45 + 112.5 - 0 = 157.5$$

#### Passo 2: Construa uma árvore

De todos os splits para cada preditor, Mestrado? Possui o maior valor de Gain, então ele será usado como split inicial. Continuamos crescendo nossa árvore olhando, agora, para quando Mestrado? Tem "sim" como resposta e avaliamos os dois possíveis thresholds de Idade:



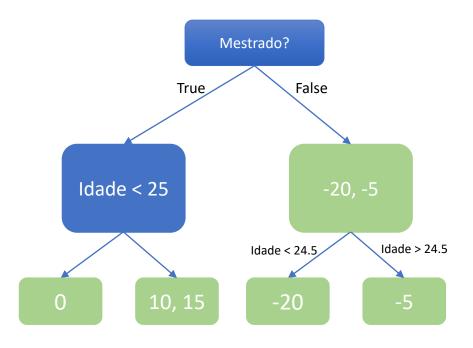


Idade	Mestrado?	Salário	Residuals
23	Não	50	-20
24	sim	70	0
26	Sim	80	10
26	Não	65	-5
27	Sim	85	15

Visto que Idade < 25 nos forneceu um valor positivo de Gain, dividimos o nó da esquerda usando esse threshold.

#### Passo 2: Construa uma árvore

Agora olhamos para o nó da direita observando apenas amostras cujo valor de Mestrado? é "não". Como temos apenas duas amostras nesse nó, o único split possível é quando Idade < 24.5.

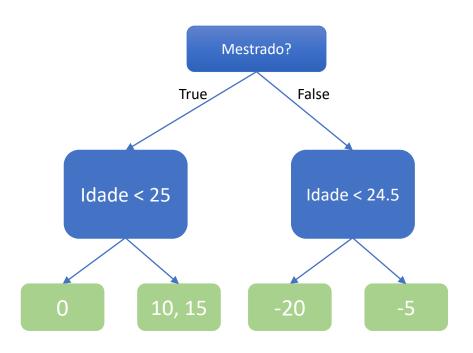


Idade	Mestrado?	Salário	Residuals
23	Não	50	-20
24	sim	70	0
26	Sim	80	10
26	Não	65	-5
27	Sim	85	15

Gain = 4.17

O Gain desse split é positivo, que nos leva à seguinte árvore final:

Passo 2: Construa uma árvore



#### Passo 3: Pruning

O objetivo é evitar overfitting. Para isso, começamos das folhas e vamos até a raiz verificando se os splits são válidos ou nao. Para estabelecer a validade, usamos  $\gamma$ . Se  $Gain - \gamma$  é positivo, mantemos o split. Caso contrário, removemos. O valor padrão é zero, mas a título de didática, vamos usar 50. Nossa árvore possui os seguintes valores de Gain:



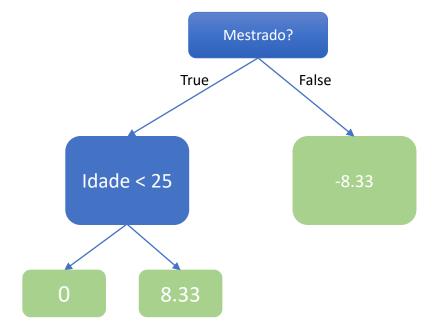
Visto que  $Gain - \gamma$  é positivo para todos os splits menos Idade < 24.5, removemos esse nó.

### Passo 4: Calcular o Output Values das folhas

Estabelecemos um único valor nos nós folhas para fornecer a predição final. Para isso, usamos a seguinte fórmula:

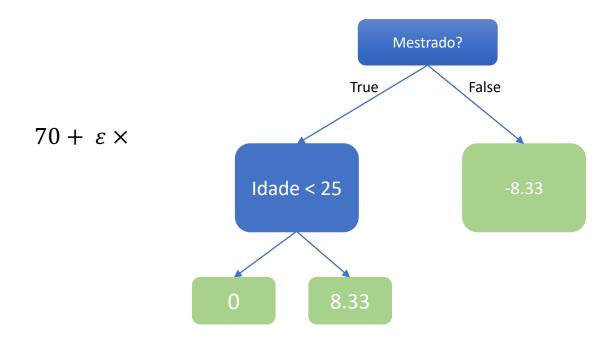
$$Output \ Value = \frac{Sum \ of \ Reesiduals}{Number \ of \ Residuals + \lambda}$$

Usando  $\lambda = 1$ , obtemos a seguinte árvore final:



## Passo 5: Fazer novas predições

Agora verificamos o quanto nosso modelo melhorou fazendo novas predições. Para isso, usamos a seguinte fórmula:



Por padrão, o learning rate = 0.3

# Intuição

Passo 5: Fazer novas predições

Calculando os novos valores:  $70 + 0.3 \times -8.33 = 67.5$ 

Idade	Mestrado?	Salário	Valores Preditos
23	Não	50	67.5
24	sim	70	70
26	Sim	80	72.5
26	Não	65	67.5
27	Sim	85	72.5

### Intuição

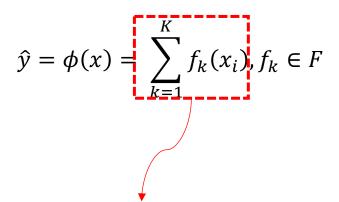
### Passo 6: Calcular os residuals usando as novas predições

Idade	Mestrado?	Salário	Residuals
23	Não	50	-17.5
24	sim	70	0
26	Sim	80	7.5
26	Não	65	-2.5
27	Sim	85	12.5

Observamos que os rediuals novos são menores que os anteriores, indicando que estamos indo na direção certa. Agora, o processo se resume em repetir os passos 2-6 até que o valor dos residuals seja bem pequeno (próximo a zero) ou o número máximo de iterações seja atingido.



Considere:  $\mathcal{D} = \{(x_i, y_i)\}$  ( $|\mathcal{D}| = n, x_i \in \mathcal{R}^m, y_i \in \mathcal{R}$ ) um dataset com n exemplos e m features. Um modelo de árvore ensemble utiliza k funções aditivas para predizer um resultado:



Cada árvore é construída em cima do erro da anterior (boosting)

Considere:  $\mathcal{D} = \{(x_i, y_i)\}$  ( $|\mathcal{D}| = n, x_i \in \mathcal{R}^m, y_i \in \mathcal{R}$ ) um dataset com n exemplos e m features. Um modelo de árvore ensemble utiliza k funções aditivas para predizer um resultado:

$$\hat{y} = \phi(x) = \sum_{k=1}^K f_k(x_i), f_k \in F$$
 Família de funções CART 
$$F = \{f(x) = w_q(x)\}(q: \mathcal{R}^m \to T, w \in \mathcal{R}^T)$$

- w = score de cada folha
- q = estrutura de cada árvore que mapeia uma amostra a um nó folha
- T = # de folhas na árvore

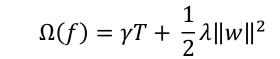
Para aprender o conjunto de funções usado nesse modelo, minimizamos o seguinte objetivo regularizado:

$$\mathcal{L}(\phi) = \sum_{i} l(\hat{y}_i, y_i) + \sum_{k} \Omega\left(f_k\right)$$
 Funcao convexa diferenciável =  $loss$  function

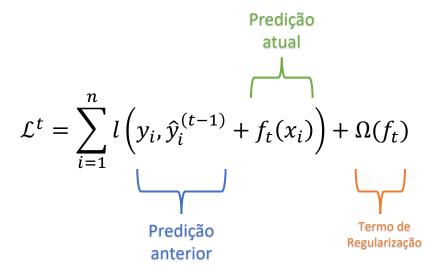
Para aprender o conjunto de funções usado nesse modelo, minimizamos o seguinte objetivo regularizado:

$$\mathcal{L}(\phi) = \sum_{i} l(\hat{y}_{i}, y_{i}) + \sum_{k} \Omega(f_{k})$$

Termo de regularização: mede a complexidade das árvores = evita overfitting



O XGBoost é treinado de maneira aditiva. Formalmente, seja  $\hat{y}_i^{(t)}$  a predição da  $i-\acute{e}sima$  instância na  $t-\acute{e}sima$  iteração. Precisamos adicionar  $f_t$  para minimizar a seguinte função objetivo:



Vamos analisar a loss function e o termo de regularização de maneira separada:

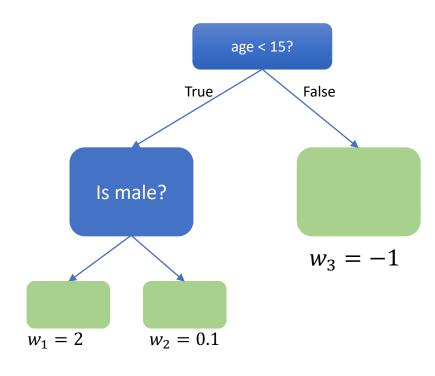
Começaremos pelo termo de regularização:

$$\Omega(f) = \gamma T + \frac{1}{2}\lambda ||w||^2 = \gamma T + \frac{1}{2}\lambda \sum_{j=1}^{T} w_j^2$$

 $\gamma$  = redução mínima requirida na *loss* para fazer um novo split num nó de uma árvore. Varia de  $[0, \infty]$  (padrão = 0)

 $\lambda$  = termo de regularização L2 nos pesos (scores).

Considere o seguinte exemplo:



$$\Omega = \gamma 3 + \frac{1}{2}\lambda(2^2 + 0.1^2 + (-1)^2)$$
$$= \gamma 3 + \frac{1}{2}\lambda(4 + 0.01 + 1) = \gamma 3 + \frac{1}{2}\lambda(5.01)$$

Vamos entender a *loss function* agora.

No XGBoost, exploramos muitos *base learners* e escolhemos uma função que minimiza a *loss*. Existem dois problemas com essa abordagem:

- 1. Explorar diferentes base learners
- 2. Calcular o valor da *loss function* para todos eles

XGBoost usa a Série de Taylor para aproximar o valor da *loss function* para um *base learner*, reduzindo a necessidade de calcular a *loss* exata para todos os diferentes possíveis *base learners*.

A Série de Taylor pode ser definida da seguinte forma:

$$f(a+h) = f(a) + f'(a)h + \frac{1}{2}f''(a)h^2 + \dots + f^n(a)\frac{h^n}{n!}$$

Continuando na Série de Taylor

 $f(a+h) = f(a) + f'(a)h + \frac{1}{2}f''(a)h^{2} + \dots + f^{n}(a)\frac{h^{n}}{n!}$ 

Em que:

$$a = \hat{y}_i^{(t-1)}$$

$$h = f_t(x_i)$$

$$f(a) = l\left(y_i, \hat{y}_i^{(t-1)}\right)$$

Portanto:

$$\mathcal{L}^{t} = \sum_{i=1}^{n} l\left(y_{i}, \hat{y}_{i}^{(t-1)}\right) + \left(\frac{\partial l\left(y_{i}, \hat{y}_{i}^{(t-1)}\right)}{\partial \hat{y}_{i}^{(t-1)}}\right) f_{t}(x_{i}) + \left(\frac{\partial^{2} l\left(y_{i}, \hat{y}_{i}^{(t-1)}\right)}{\partial \hat{y}_{i}^{(t-1)^{2}}}\right) f_{t}(x_{i})^{2}$$

Continuando na Série de Taylor

$$\mathcal{L}^{t} = \sum_{i=1}^{n} l\left(y_{i}, \hat{y}_{i}^{(t-1)}\right) + \left(\frac{\partial l\left(y_{i}, \hat{y}_{i}^{(t-1)}\right)}{\partial \hat{y}_{i}^{(t-1)}}\right) f_{t}(x_{i}) + \left(\frac{\partial^{2} l\left(y_{i}, \hat{y}_{i}^{(t-1)}\right)}{\partial \hat{y}_{i}^{(t-1)^{2}}}\right) f_{t}(x_{i})^{2}$$

Este termo é constante em relação a qualquer função

Chamando a derivada de primeira ordem de  $g_i$  e a derivada de segunda ordem de  $h_i$  (ambas com respeito as predições da iteração anterior) e eliminando os termos constantes, obtemos a seguinte função objetivo simplificada no passo t:

$$\mathcal{L}^{t} = \left[ g_i f_t(x_i) + \frac{1}{2} h_i f_t^2(x_i) \right] + \Omega(f_t)$$

Isso nos ajuda a resolver o problema 2, mas ainda temos o problema de explorar diferentes base learners.

Considere que cada árvore  $f_t$  possui k nós folhas;  $I_j$  é o conjunto de instâncias que pertencem ao nó j e  $w_j$  as predições (scores) para o nó j:

$$\Omega(f) = \gamma K + \frac{1}{2} \lambda \sum_{j=1}^{K} w_j^2$$

$$\mathcal{L}^{t} = \left[ g_{i} f_{t}(x_{i}) + \frac{1}{2} h_{i} f_{t}^{2}(x_{i}) \right] + \gamma K + \frac{1}{2} \lambda \sum_{j=1}^{K} w_{j}^{2}$$

$$\mathcal{L}^{t} = \sum_{j=1}^{k} \left[ \left( \sum_{i \in I_{j}} g_{i} \right) w_{j} + \frac{1}{2} \left( \sum_{i \in I_{j}} h_{i} + \lambda \right) w_{j}^{2} \right] + \gamma K$$

Para cada folha j, obtenha a derivada com respeito a  $w_i$  e iguale a zero (minimização):

$$\frac{\partial \mathcal{L}^t}{\partial w_i^*} = 0$$

$$\sum_{i \in I_j} g_i + \frac{1}{2} \left( \sum_{i \in I_j} h_i + \lambda \right) 2w_j^* = 0 \qquad \longrightarrow \qquad -\sum_{i \in I_j} g_i = \left( \sum_{i \in I_j} h_i + \lambda \right) w_j^* \qquad \longrightarrow \qquad w_j^* = \frac{-\sum_{i \in I_j} g_i}{\sum_{i \in I_j} h_i + \lambda}$$

Substituindo 
$$w_j^* = \frac{-\sum_{i \in I_j} g_i}{\sum_{i \in I_i} h_i + \lambda}$$
 aqui  $\mathcal{L}^t = \sum_{j=1}^k \left[ \left( \sum_{i \in I_j} g_i \right) w_j + \frac{1}{2} \left( \sum_{i \in I_j} h_i + \lambda \right) w_j^2 \right] + \gamma K$  Obtemos:

$$\mathcal{L}^{t} = \sum_{j=1}^{k} \left[ \left( \sum_{i \in I_{j}} g_{i} \right) \frac{-\sum_{i \in I_{j}} g_{i}}{\sum_{i \in I_{j}} h_{i} + \lambda} + \frac{1}{2} \left( \sum_{i \in I_{j}} h_{i} + \lambda \right) \left( \frac{-\sum_{i \in I_{j}} g_{i}}{\sum_{i \in I_{j}} h_{i} + \lambda} \right)^{2} \right] + \gamma K =$$

$$\mathcal{L}^{t} = -\frac{1}{2} \sum_{j=1}^{K} \frac{\left(\sum_{i \in I_{j}} g_{i}\right)^{2}}{\sum_{i \in I_{j}} h_{i} + \lambda} + \gamma K$$

Está é equação que fornece o melhor valor de *loss* para um *base learner* com k nós. Dito de outra forma, esta equação mensura quão boa a estrutura da árvore q(x) é. Observe o seguinte exemplo:

### 

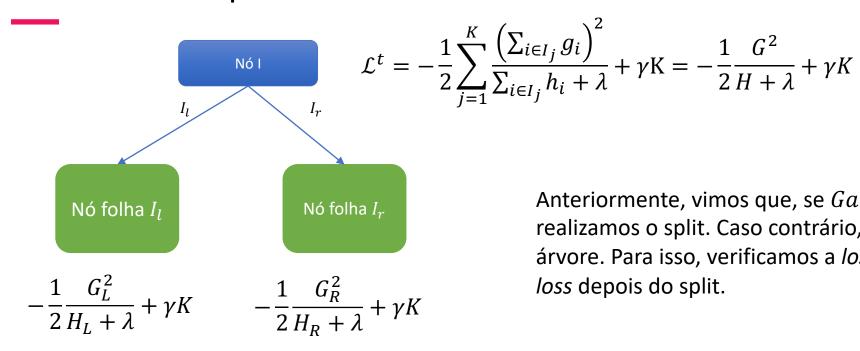
Aqui, considere  $G_j = \sum_{i \in I_j} g_i$  e $H_j = \sum_{i \in I_j} h_i$ 

A equação  $\mathcal{L}^t = -\frac{1}{2}\sum_{j=1}^K \frac{\left(\sum_{i\in I_j}g_i\right)^2}{\sum_{i\in I_j}h_i + \lambda} + \gamma K$  nos fornece o valor ótimo de *loss* para uma estrutura fixa de árvore

Idealmente, deveríamos enumerar todas as árvores possíveis e escolher a melhor. Entretanto, isto é impraticável.

Recordando o que já vimos, usamos a Série de Taylor para facilitar o cálculo da *loss*, conseguimos determinar os valores ótimos do score num nó folha e agora precisamos determinar uma maneira de explorar todas as diferentes possíveis estruturas de árvores.

Vamos ver o seguinte exemplo:



Anteriormente, vimos que, se  $Gain - \gamma$  é positivo, realizamos o split. Caso contrário, podamos a árvore. Para isso, verificamos a loss antes do split e a loss depois do split.

Antes do split: 
$$-\frac{1}{2}\frac{G^2}{H+\lambda} + \gamma K = -\frac{1}{2}\left[\frac{(G_L + G_R)^2}{H_L + H_R + \lambda}\right] + \gamma K$$

Depois do split: 
$$-\frac{1}{2} \left[ \frac{G_L^2}{H_L + \lambda} + \frac{G_R^2}{H_R + \lambda} \right] + \gamma K$$

$$Gain = antes_{split} - depois_{split} = \frac{1}{2} \left[ \frac{G_L^2}{H_L + \lambda} + \frac{G_R^2}{H_R + \lambda} - \frac{(G_L + G_R)^2}{H_L + H_R + \lambda} \right] - \gamma K$$



A diferença mais importante entre XGBoost para o Gradiente Boosting é que a performance foi amplificada através de várias melhorias na abordagem algorítmica. Podemos elencar as principais contribuições:

- 1. Approximate Greedy Algorithm
- 2. Parallel Learning
- 3. Weighted Quantile Sketch
- 4. Sparsity-Aware Split Finding
- 5. Cache-Aware Access
- 6. Compressed Sparse column (CSC) data format

Discutimos anteriormente que um modelo baseado em árvores tem como principal tarefa para obter a melhor performance encontrar o melhor split para fazer uma clara distinção entre as amostras. Bom, uma maneira de fazer isso é avaliar todos os possíveis splits, calcular seus scores e escolher o melhor. Este é o método usado em modelos de boosting e é chamado de *Basic Exact Greedy Aalgorithm*, definido da seguinte maneira:

```
Algorithm 1: Exact Greedy Algorithm for Split Finding
  Input: I, instance set of current node
 Input: d, feature dimension
 qain \leftarrow 0
 G \leftarrow \sum_{i \in I} g_i, H \leftarrow \sum_{i \in I} h_i
 for k = 1 to m do
        G_L \leftarrow 0, \ H_L \leftarrow 0
    for j in sorted(I, by \mathbf{x}_{jk}) do
G_L \leftarrow G_L + g_j, H_L \leftarrow H_L + h_j
G_R \leftarrow G - G_L, H_R \leftarrow H - H_L
score \leftarrow \max(score, \frac{G_L^2}{H_L + \lambda} + \frac{G_R^2}{H_R + \lambda} - \frac{G^2}{H + \lambda})
        end
 end
  Output: Split with max score
```

Entretanto, como vimos, isso se torna impraticável para grandes datasets. Por isso, XGBoost usa um algoritmo aproximado para realizar o split, o que torna ele bastante rápido. O Approximate Greedy *Algorithm* é definido da seguinte forma:

### **Algorithm 2:** Approximate Algorithm for Split Finding

for k = 1 to m do

Propose  $S_k = \{s_{k1}, s_{k2}, \dots s_{kl}\}$  by percentiles on feature k. Proposal can be done per tree (global), or per split(local).

end

for k = 1 to m do

$$G_{kv} \leftarrow = \sum_{j \in \{j \mid s_{k,v} \geq \mathbf{x}_{jk} > s_{k,v-1}\}} g_j$$

$$H_{kv} \leftarrow = \sum_{j \in \{j \mid s_{k,v} \geq \mathbf{x}_{jk} > s_{k,v-1}\}} h_j$$

end

Follow same step as in previous section to find max score only among proposed splits.

### Algorithm 2: Approximate Algorithm for Split Finding

### for k = 1 to m do

Propose  $S_k = \{s_{k1}, s_{k2}, \dots s_{kl}\}$  by percentiles on feature k. Proposal can be done per tree (global), or per split(local).

#### end

for 
$$k = 1$$
 to  $m$  do

$$G_{kv} \leftarrow = \sum_{j \in \{j \mid s_{k,v} \geq \mathbf{x}_{jk} > s_{k,v-1}\}} g_j$$

$$H_{kv} \leftarrow = \sum_{j \in \{j \mid s_{k,v} \geq \mathbf{x}_{jk} > s_{k,v-1}\}} h_j$$

#### end

Follow same step as in previous section to find max score only among proposed splits.

Para da uma das features

### **Algorithm 2:** Approximate Algorithm for Split Finding

for k = 1 to m do

Propose  $S_k = \{s_{k1}, s_{k2}, \dots s_{kl}\}$  by percentiles on feature k.

Proposal can be done per tree (global), or per split(local).

end

for k = 1 to m do

$$G_{kv} \leftarrow = \sum_{j \in \{j \mid s_{k,v} \geq \mathbf{x}_{jk} > s_{k,v-1}\}} g_j$$
  
$$H_{kv} \leftarrow = \sum_{j \in \{j \mid s_{k,v} \geq \mathbf{x}_{jk} > s_{k,v-1}\}} h_j$$

end

Follow same step as in previous section to find max score only among proposed splits.

Divida o range das features em percentis.

Esta abordagem irá dividir a distribuição da feature x em n buckets.

Imagine que queremos dividir x em 10 buckets diferentes. Visto que estamos usando percentis, cada bucket terá um número idêntico de amostras. Ex: [1 -> 10], [11 -> 20], etc.

### **Algorithm 2:** Approximate Algorithm for Split Finding

#### for k = 1 to m do

Propose  $S_k = \{s_{k1}, s_{k2}, \dots s_{kl}\}$  by percentiles on feature k. Proposal can be done per tree (global), or per split(local).

#### end

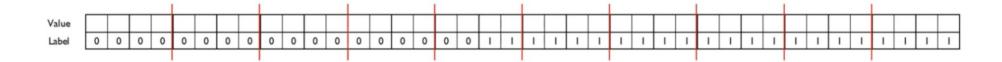
for 
$$k=1$$
 to  $m$  do
$$\begin{vmatrix}
G_{kv} \leftarrow = \sum_{j \in \{j \mid s_{k,v} \geq \mathbf{x}_{jk} > s_{k,v-1}\}} g_j \\
H_{kv} \leftarrow = \sum_{j \in \{j \mid s_{k,v} \geq \mathbf{x}_{jk} > s_{k,v-1}\}} h_j
\end{vmatrix}$$
end

Follow same step as in previous section to find max score only among proposed splits.

Calculo G e H para a feature K para cada bucket.

Aqui, entra mais uma otimização que o XGBoost implementou: parallel learning. O cálculo do score para cada bucket pode ser realizado de forma paralela.

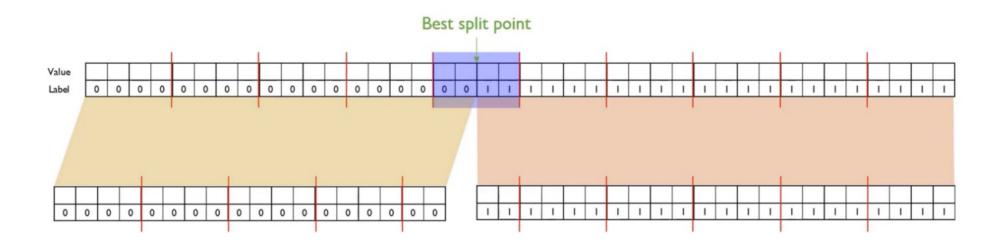
Considere a representação abaixo de um conjunto de dados com seus respectivos buckets.



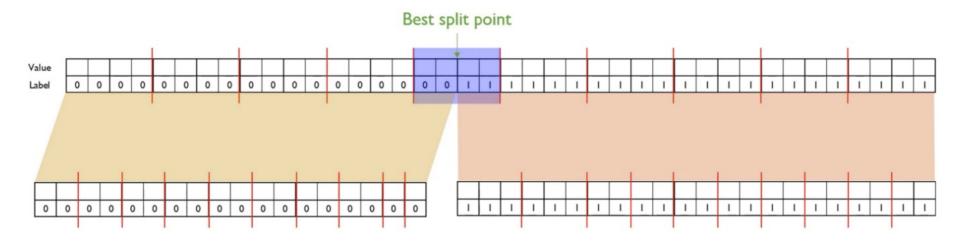
Na figura, temos 40 amostras e se executarmos o *Basic Greedy Algorithm*, calcularíamos 39 splits sequencialmente. Entretanto, com a versão aproximada (usando 10 buckets), 30 splits diferentes são executados em paralelo (10 por vez).

Vimos que a criação dos buckets pode ser feita através de dois métodos diferentes: global e local. Isto significa que essa criação pode ser feita uma vez para a árvore toda ou toda vez quando ocorre um split.

Quando ocorre pelo método global, o nó pai será dividido em dois nós filhos a partir do melhor ponto para split e os pontos de criação dos buckets serão mantidos, conforme vemos imagem abaixo:



Por outro lado, sempre quando ocorre um split local, a criação do bucket acontece novamente. Ex: se o pai tinha 10 buckets, cada filho também terá 10 buckets, conforme vemos abaixo:



O número de buckets é definido pelo hiperparametro eps. Por default, eps=0.03

$$\frac{1}{eps}$$
 = número de pontos candidatos.  $\frac{1}{0.03}$  = 33

Mas o XGBoost promoveu mais uma otimizacao quando se trata de encontrar o melhor split. Ao invés de usar percentis, quartis são usados. A ideia permanece a mesma, mas isso acelera ainda mais o processo de calcular o melhor ponto para split.

Podemos resumir o processo da seguinte maneira:

- 1. Divida um grande dataset em datasets menores; execute-os em paralelo para encontrar um histograma aproximado do dataset.
- 2. Use o histograma aproximado para aproximar os quantis. Usando eps, crie n buckets para armazenar cada quartil.

Podemos elencar as principais contribuições:

- 1. Approximate Greedy Algorithm
- 2. Parallel Learning
- 3. Weighted Quantile Sketch
- 4. Sparsity-Aware Split Finding
- 5. Cache-Aware Access
- 6. Compressed Sparse column (CSC) data format

Vamos entender como o XGBoost lida com datasets esparsos agora.

No mundo real, os datasets são sempre esparsos, isto é, com muitas entradas nulas ou com valor zero. Esparsidade pode ser gerada também como resultado de um processo de feature engineering.

XGBoost também lida com dados esparsos de uma maneira bem eficiente. Vejamos o psedo-código:

```
Algorithm 3: Sparsity-aware Split Finding
 Input: I, instance set of current node
 Input: I_k = \{i \in I | x_{ik} \neq \text{missing}\}
 Input: d, feature dimension
 Also applies to the approximate setting, only collect
 statistics of non-missing entries into buckets
 gain \leftarrow 0
 G \leftarrow \sum_{i \in I}, g_i, H \leftarrow \sum_{i \in I} h_i
 for k = 1 to m do
       // enumerate missing value goto right
      G_L \leftarrow 0, \ H_L \leftarrow 0
      for j in sorted(I_k, ascent order by <math>\mathbf{x}_{ik}) do
           G_L \leftarrow G_L + g_i, \ H_L \leftarrow H_L + h_i
           G_R \leftarrow G - G_L, \ H_R \leftarrow H - H_L

score \leftarrow \max(score, \frac{G_L^2}{H_L + \lambda} + \frac{G_R^2}{H_R + \lambda} - \frac{G^2}{H + \lambda})
       // enumerate missing value goto left
      G_R \leftarrow 0, \ H_R \leftarrow 0
      for j in sorted(I_k, descent order by \mathbf{x}_{jk}) do
            G_R \leftarrow G_R + g_i, \ H_R \leftarrow H_R + h_i
          G_L \leftarrow G - G_R, \ H_L \leftarrow H - H_R

score \leftarrow \max(score, \frac{G_L^2}{H_L + \lambda} + \frac{G_R^2}{H_R + \lambda} - \frac{G^2}{H + \lambda})
  end
 Output: Split and default directions with max gain
```

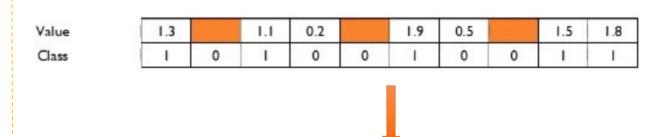
```
Algorithm 3: Sparsity-aware Split Finding
Input: I, instance set of current node
Input: I_k = \{i \in I | x_{ik} \neq \text{missing}\}
 Input: d, feature dimension
  Also applies to the approximate setting, only collect
  statistics of non-missing entries into buckets
 gain \leftarrow 0
 G \leftarrow \sum_{i \in I}, g_i, H \leftarrow \sum_{i \in I} h_i
  for k=1 to m do
      // enumerate missing value goto right
      G_L \leftarrow 0, \ H_L \leftarrow 0
      for j in sorted(I_k, ascent order by \mathbf{x}_{ik}) do
           G_L \leftarrow G_L + g_i, H_L \leftarrow H_L + h_i
          G_R \leftarrow G - G_L, \ H_R \leftarrow H - H_L
          score \leftarrow \max(score, \frac{G_L^2}{H_L + \lambda} + \frac{G_R^2}{H_R + \lambda} - \frac{G^2}{H + \lambda})
      end
       // enumerate missing value goto left
      G_R \leftarrow 0, \ H_R \leftarrow 0
      for j in sorted(I_k, descent order by \mathbf{x}_{ik}) do
           G_R \leftarrow G_R + q_i, \ H_R \leftarrow H_R + h_i
           G_L \leftarrow G - G_R, \ H_L \leftarrow H - H_R
          score \leftarrow \max(score, \frac{G_L^2}{H_L + \lambda} + \frac{G_R^2}{H_L + \lambda} - \frac{G^2}{H_L + \lambda})
      end
  end
  Output: Split and default directions with max gain
```

Iniciamos da mesma forma que o algoritmo usado para fazer o melhor split. Entretanto, agora, para calcular as estatísticas (G e H), usamos somente amostras não nulas

### Algorithm 3: Sparsity-aware Split Finding **Input**: I, instance set of current node **Input**: $I_k = \{i \in I | x_{ik} \neq \text{missing}\}$ **Input**: d, feature dimension Also applies to the approximate setting, only collect statistics of non-missing entries into buckets $qain \leftarrow 0$ $G \leftarrow \sum_{i \in I}, g_i, H \leftarrow \sum_{i \in I} h_i$ for k = 1 to m do // enumerate missing value goto right $G_L \leftarrow 0, \ H_L \leftarrow 0$ for j in $sorted(I_k, ascent order by <math>\mathbf{x}_{jk})$ do $G_L \leftarrow G_L + g_j, \ H_L \leftarrow H_L + h_j$ $G_R \leftarrow G - G_L, \ H_R \leftarrow H - H_L$ $score \leftarrow \max(score, \frac{G_L^2}{H_L + \lambda} + \frac{G_R^2}{H_R + \lambda} - \frac{G^2}{H + \lambda})$ // enumerate missing value goto left $G_R \leftarrow 0, \ H_R \leftarrow 0$ for j in sorted( $I_k$ , descent order by $\mathbf{x}_{jk}$ ) do $G_R \leftarrow G_R + g_i, H_R \leftarrow H_R + h_i$ $G_L \leftarrow G - G_R, \ H_L \leftarrow H - H_R$ $score \leftarrow \max(score, \frac{G_L^2}{H_L + \lambda} + \frac{G_R^2}{H_R + \lambda} - \frac{G^2}{H + \lambda})$ end end

Output: Split and default directions with max gain

### Considere o seguinte exemplo:



Todos os valores faltantes vao para a direita quando o split é executado. No caso, o melhor split é obtido no seguinte ponto:

0.2 0.5 0.8 1.1 1.3 1.5 1.9 0 0 Class

Value

### Algorithm 3: Sparsity-aware Split Finding **Input**: I, instance set of current node

**Input**:  $I_k = \{i \in I | x_{ik} \neq \text{missing}\}$ 

**Input**: d, feature dimension

Also applies to the approximate setting, only collect statistics of non-missing entries into buckets  $qain \leftarrow 0$ 

$$G \leftarrow \sum_{i \in I}, g_i, H \leftarrow \sum_{i \in I} h_i$$

for k = 1 to m do

 $G_L \leftarrow 0, H_L \leftarrow 0$ for j in sorted( $I_k$ , ascent order by  $\mathbf{x}_{ik}$ ) do  $G_L \leftarrow G_L + q_i, H_L \leftarrow H_L + h_i$  $G_R \leftarrow G - G_L, \ H_R \leftarrow H - H_L$  $score \leftarrow \max(score, \frac{G_L^2}{H_L + \lambda} + \frac{G_R^2}{H_R + \lambda} - \frac{G^2}{H + \lambda})$ 

// enumerate missing value goto left

// enumerate missing value goto right

$$G_R \leftarrow 0, \ H_R \leftarrow 0$$

for 
$$j$$
 in  $sorted(I_k, descent order by  $\mathbf{x}_{jk})$  do
$$G_R \leftarrow G_R + g_j, H_R \leftarrow H_R + h_j$$

$$G_L \leftarrow G - G_R, H_L \leftarrow H - H_R$$

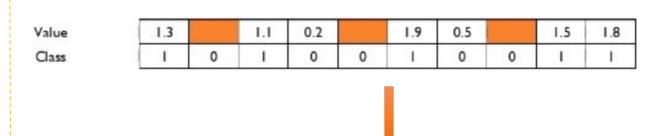
$$score \leftarrow \max(score, \frac{G_L^2}{H_L + \lambda} + \frac{G_R^2}{H_R + \lambda} - \frac{G^2}{H + \lambda})$$$ 

end

end

Output: Split and default directions with max gain

### Considere o seguinte exemplo:



Repita o processo, agora levando os missing values para a esquerda, gerando o seguinte split:

0.5 0.8 Value 0.2 1.3 1.5 Class

> Como podemos ver, esse split gerou um split melhor ele será usado para toda feature em questao

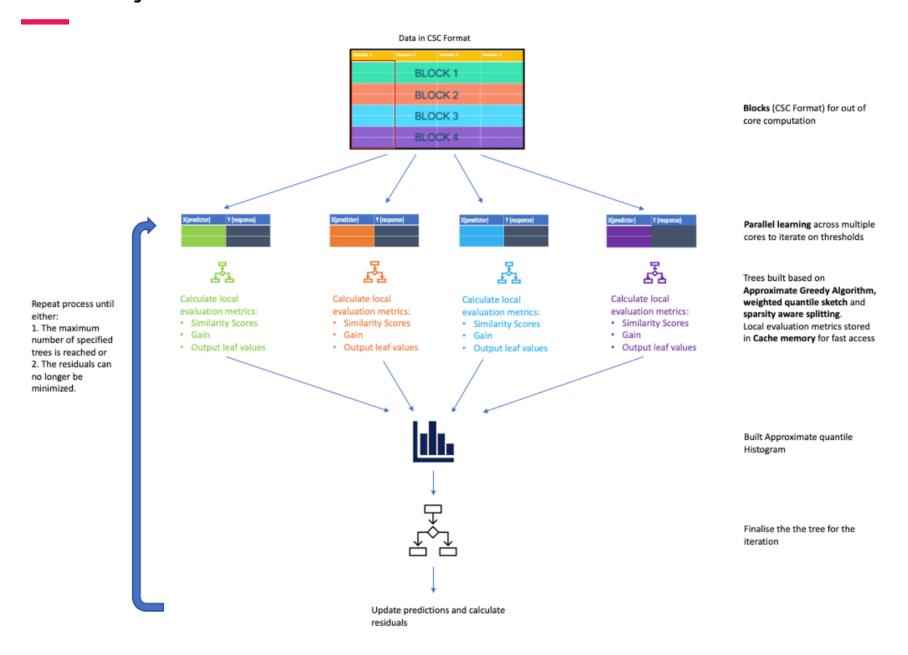
Podemos elencar as principais contribuições:

- 1. Approximate Greedy Algorithm
- 2. Parallel Learning
- 3. Weighted Quantile Sketch
- 4. Sparsity-Aware Split Finding
- 5. Cache-Aware Access
- 6. Compressed Sparse column (CSC) data format

Para rapidamente calcular a primeira e segunda (G e H) derivadas na etapa de treino do modelo, o XGBoost usa a memória cache.

Por fim, quando os dados são grandes demais para caber em memória, XGBoost usa um formato comprimido dos dados em disco para acelerar a leitura e, quando mais de um HD está disponível (Parallel Learning), o acesso é feito a cada um deles, otimizando o tempo. O formato usado é o CSC (*Compresses Sparse Column*)

# Otimizações - Resumindo





# Obrigado!

profdheny.fernandes@fiap.com.br





Copyright © 2022 | Professor Dheny R. Fernandes

Todos os direitos reservados. Reprodução ou divulgação total ou parcial deste documento, é expressamente proibido sem consentimento formal, por escrito, do professor/autor.