Tópicos sobre BeagleBone Black

SISTEMAS DE TEMPO REAL - DCA0125

DOCENTE: LUIZ AFFONSO H. DE OLIVEIRA

DOCENTE ASSISTIDO: TIAGO FERNANDES DE MIRANDA

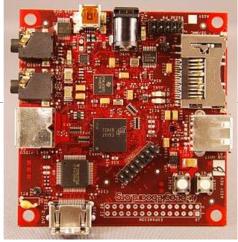
BeagleBone Black

Lançada em 23/04/13 custando US \$ 45;

Inicialmente desenvolvida pela Texas Instruments;

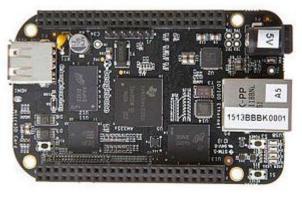
A primeira versão foi nomeada Beagle Board;

De forma resumida, é um computador de baixo custo onde é possível instalar e utilizar sistemas operacionais conhecidos (Ubuntu, Debian, Android, etc).



onte: wikipedia.org





BeagleBone Black - Especificações

Processor: AM335x 1GHz ARM® Cortex-A8

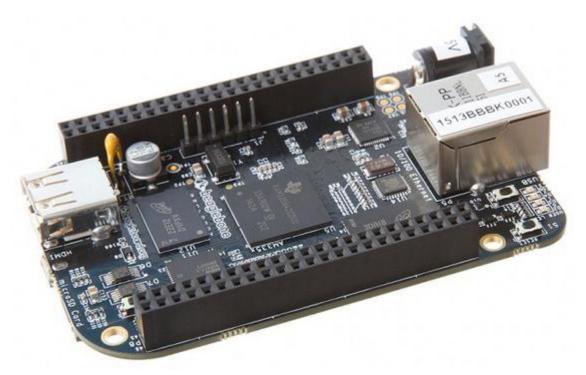
- 512MB DDR3 RAM
- 4GB 8-bit eMMC on-board flash storage
- 3D graphics accelerator
- NEON floating-point accelerator
- 2x PRU 32-bit microcontrollers

Software Compatibility

- Debian
- Android
- Ubuntu
- Cloud9 IDE on Node.js w/ BoneScript library
- plus much more

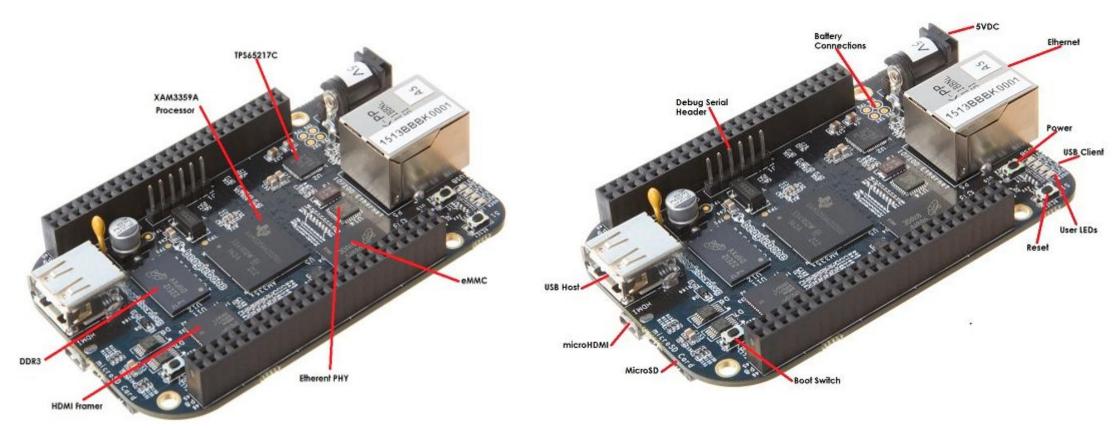
Connectivity

- USB client for power & communications
- USB host
- Ethernet
- HDMI
- 2x 46 pin headers



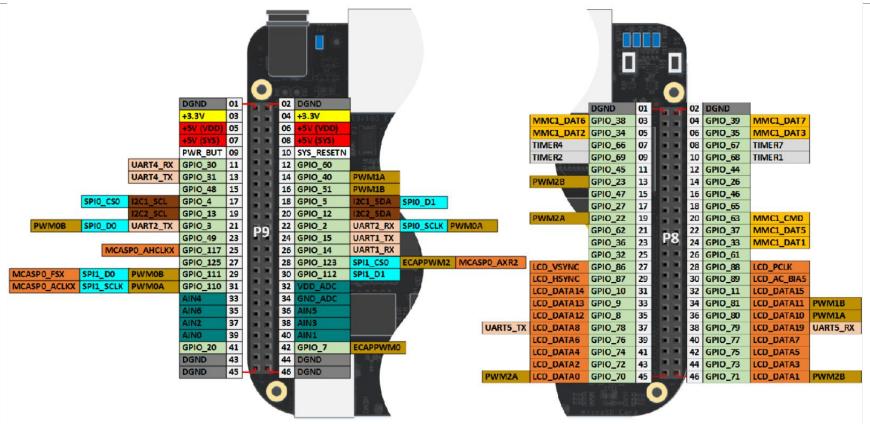
Fonte: http://elinux.org/Beagleboard:BeagleBoneBlack

BeagleBone Black – Elementos Importantes



Fonte: http://elinux.org/Beagleboard:BeagleBoneBlack

BeagleBone Black – Mapa de pinos



Fonte: http://www.mathworks.com/help/supportpkg/beagleboneio/ug/beaglebone-black-pin-map.html

Mapa interativo: http://eskimon.fr/beaglebone-black-gpio-interactive-map

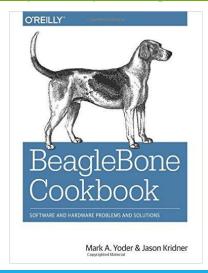
BeagleBone Black – Materiais Úteis

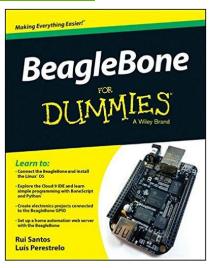
BeagleBone Black: Getting Start - http://beagleboard.org/getting-started

Mapa Interativo de pinos - http://eskimon.fr/beaglebone-black-gpio-interactive-map

Primeiras Impressões PT-BR - https://sergioprado.org/primeiras-impressoes-da-beaglebone-black/

Exploring BeagleBone - http://exploringbeaglebone.com/





Sistemas Operacionais

A BeagleBone Black tem suporte para diversos sistemas operacionais, todos possuem uma versão especifica para a arquitetura da placa em questão.

Ubuntu, Debian, ArchLinux, Fedora, Android etc.

A BeagleBoard.org recomenda o uso do Debian porém todas as outras distros são cogitáveis.

ISO recomendada: https://beagleboard.org/latest-images







Todos os passos foram obtidos do guia da Adafruit: https://learn.adafruit.com/beaglebone-black-installing-operating-systems

Passo 1: Baixe a imagem do Sistema Operacional e extraia-o (é recomendado o uso do 7-zip), o arquivo descompactado irá possuir tamanho de 3,3 GB.

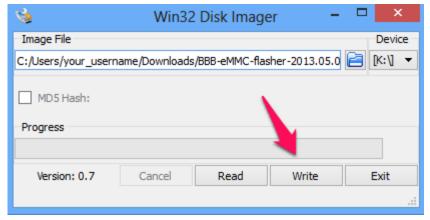
Passo 2: Com a ISO acessível, baixe o programa Win32 Disk Imager para copiar a imagem do SO para o cartão SD.

Win32 Disk Imager: https://sourceforge.net/projects/win32diskimager/



Debian – Via Windows

Passo 3: Com o software aberto, seleciona a ISO e a partição de destino (cartão SD) e clique em Write e aguarde a finalização.



Fonte: https://learn.adafruit.com/

Neste ponto o cartão de memória está com o SO copiado, pule para o passo de inicialização para prosseguir.





Através do terminal no Linux execute os seguintes comandos

Download

Download a ISO

wget https://rcn-ee.com/rootfs/2016-02-11/elinux/debian-8.3-console-armhf-2016-02-11.tar.xz

Descompacta

Unpack

Acessa pasta

tar xf debian-8.3-console-armhf-2016-02-11.tar.xz cd debian-8.3-console-armhf-2016-02-11

Lista todos os drivers

Identificando o microSD

sudo ./setup_sdcard.sh --probe-mmc

Copia para SD

sudo ./setup_sdcard.sh --mmc /dev/mmcblk0 --dtb beaglebone

Instalação SO – Materiais Úteis

Laboratório Mobilis (Linux) - http://goo.gl/4kV5nU

Adafruit Tutorial (Linux, Window e Mac OS X) - https://goo.gl/4cJrVN

Instalando Windows Embarcado - https://goo.gl/pjbUp1

Inicializando a BeagleBone Black

Com o cartão SD preenchido com o SO, podemos inicializar a placa.

Para a primeira inicialização é importante executar o seguinte procedimento:

- Com a BeagleBoard Bone desconectada da fonte de tensão, coloque o cartão SD no slot;
- Pressione o botão "Boot Switch" (localizado na imagem) e simultaneamente ligue a placa na fonte de tensão;
- Os quatro leds da placa irão ligar, mantenha o botão pressionado até que todos os leds fiquem piscando aleatoriamente.



Fonte: https://learn.adafruit.com/

Acessando a BeagleBone Black

É possível acessar a BeagleBone Black da seguinte forma:

- Diretamente pela placa Utilize um teclado e mouse sem fio USB e conecte um monitor mini HDMI e utilize a placa como um computador normalmente. A resposta gráfica será lenta pois o propósito do sistema não está em fornecer interface gráfica ao usuário
- Via SSH Para acessar via SSH é só utilizar o terminal (Linux) ou o PuTTy (Windows). Neste caso é necessário colocar a placa na rede e saber qual o seu IP (é possível descobrir através do roteador ou ipdescovery).
- Via USB Para acessar via USB utilize o cabo USB e conecte ao seu computador. Utilize o mesmo mecanismo do SSH porém com o IP: <u>192.168.7.2</u> e porta 22. Caso não consiga conectar será necessário instalar drivers da Beagle. Siga este tutorial: https://goo.gl/YcQlex

Testando o Sistema Operacional

Ao acessar a BeagleBone Black execute o seguinte comando para checar se está tudo ok: uname -a

O resultado deve ser como se segue:

```
root@beaglebone:~# uname -a
Linux beaglebone 3.8.13-bone79 #1 SMP Tue Oct 13 20:44:55 UTC 2015 armv7l GNU/Linux
root@beaglebone:~#
```

Fonte: Notas de aula Ivanovitch Silva

Agora você tem um sistema operacional Linux para usar.

Acessando Leds e Pinos

debian@beaglebone:~/Desktop/exemploELinux\$ sudo su

Ligando e desligando o LED 0

root@beaglebone:/sys/class/leds/beaglebone:green:usr0# echo 1 > brightness root@beaglebone:/sys/class/leds/beaglebone:green:usr0# echo 0 > brightness

Definindo trigger de timer para o LED 3

root@beaglebone:/sys/class/leds/beaglebone:green:usr3# echo timer > trigger

Definindo GPIO 50 como saída e escrevendo valor HIGH

root@beaglebone:/sys/class/gpio/gpio50# echo out > direction root@beaglebone:/sys/class/gpio/gpio50# echo 1 > value

Basicamente todas as operações de pinagem da BeagleBone Black podem ser feitas no diretório /sys/class/, entretanto é necessário escrever em arquivo e saber o que escrever. Para evitar tais problemas existem bibliotecas para as linguagens que facilitam o acesso.

Bibliotecas Existentes



C/C++ http://blacklib.yigityuce.com/



Java https://goo.gl/gvrllx



Python https://goo.gl/gvrllx

Configurando Ambiente de Programação

É possível desenvolver para a BeagleBone Black de algumas formas:

- Acessar diretamente e então programar tudo pelo terminal;
- Compilar externamente e executar apenas o arquivo binário na placa;
- Utilizar IDE que facilita acesso a arquivos e faz compilação cruzada;
- Etc.

Alguns materiais úteis para configurar o ambiente:

- Utilizando Eclipse com compilação cruzada: https://goo.gl/AckxUE
- Criador da BlackLib Tutorial: https://goo.gl/f4ri8T
- Enviando apenas o binário (static): https://goo.gl/8aM29g
- Visual Studio: http://goo.gl/RDu5Ex

Exemplo

- ➤ Acessar a BeagleBone Black por SSH ou USB;
- ➤ Configurar ambiente de programação (Linux);
- Escrever diretamente nos arquivos /class/sys/ para ligar os LEDS;
- ➤ Rodar um programa com BlackLib.

Configurando ADC

Baixando o arquivo:

git clone https://github.com/beagleboard/bb.org-overlays cd ./bb.org-overlays

Instalando:

./dtc-overlay.sh

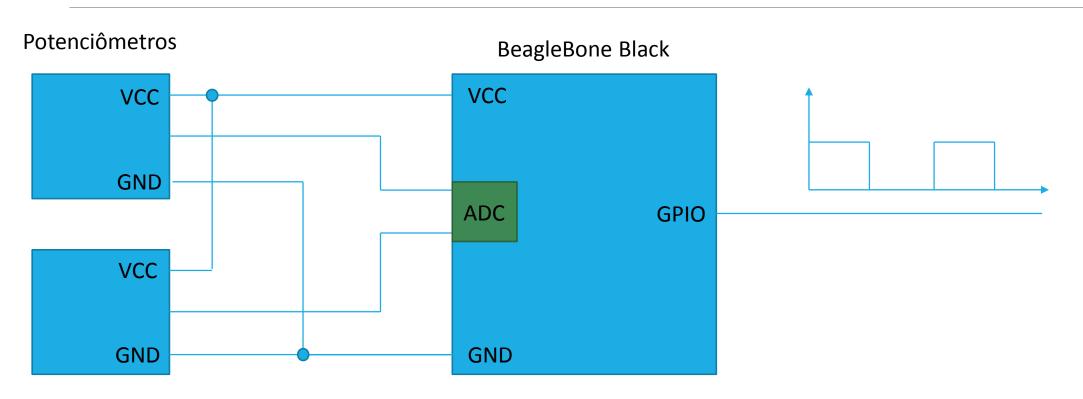
./install.sh

Iniciando:

sudo sh -c "echo 'BB-ADC' > /sys/devices/platform/bone_capemgr/slots"

Atenção nas tensões de entrada dos pinos digitais e analógicos!

Projeto



Sinal PWM com período e % ativo configurável

Referências

BeagleBoard.org - https://beagleboard.org/black

Elinux.org - http://elinux.org/Beagleboard:BeagleBoneBlack

Notas de aula do professor Ivanovitch Silva

Adafruit.com - https://learn.adafruit.com/

BlackLib - http://blacklib.yigityuce.com/

Obrigado

Tiago Fernandes de Miranda

miranda.tiagof@gmail.com

tfmiranda.github.io

LII - 402