

Atravesar el laberinto

Objetivo.

- Aprender a implementar el algoritmo A*.
- Aprender a usar el tipo `std::priority_queue`.
- Aprender a usar el tipo `std::tuple`.

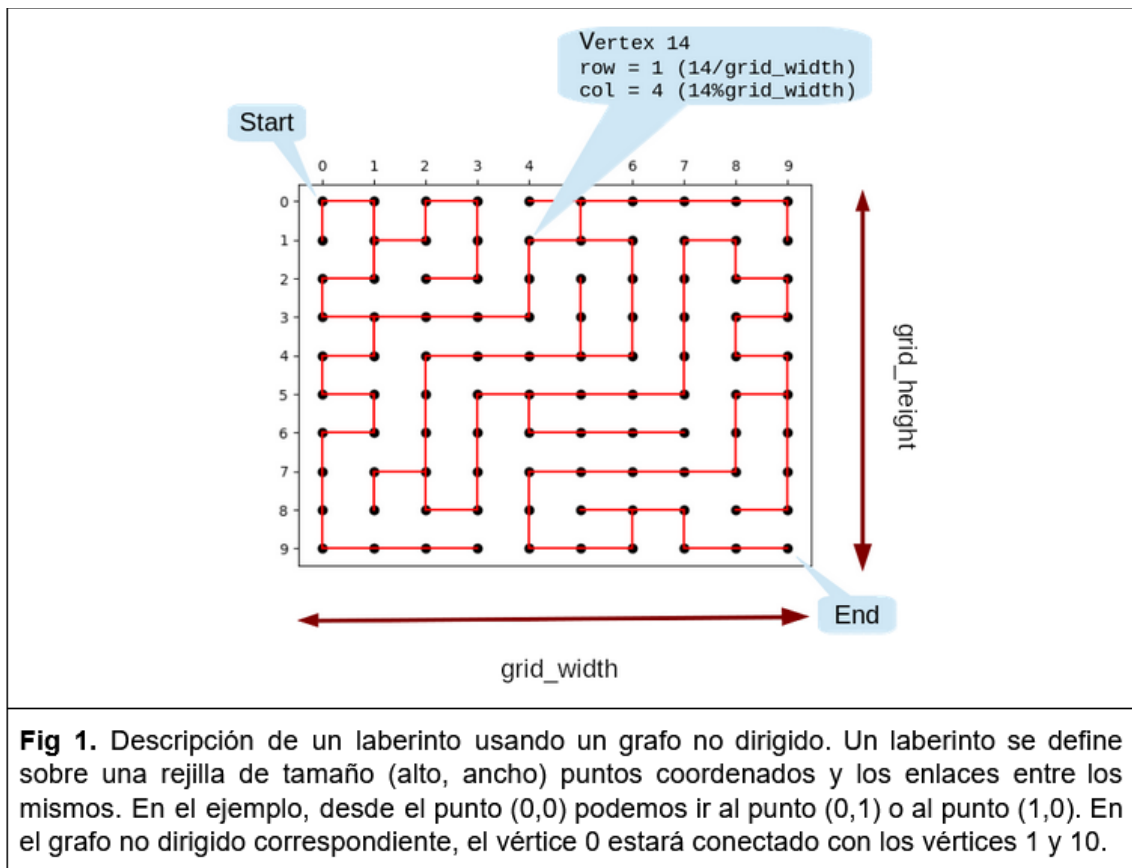
Descripción.

El objetivo de la práctica es realizar un programa que dado un laberinto (representado por un grafo) encontrar el camino mínimo que une la entrada con la salida si lo hay.

Para ello vamos a utilizar el algoritmo A* que, como sabes, se puede implementar como una modificación del algoritmo de Dijkstra utilizando una función heurística que nos de una aproximación de la distancia que nos queda para llegar al destino. Nosotros vamos a utilizar la distancia euclídea para obtener esta aproximación.

El algoritmo A* utiliza una cola de prioridad. Se deberá utilizar el tipo `std::priority_queue` de la STD de C++ para implementarla. Los elementos insertados en la cola serán tuplas `<distancia-origen+estimación al destino, distancia-origen, vértice-a-añadir, vértice predecesor>`. Para implementar estas tuplas se deberá utilizar el tipo `std::tuple`, que es una generalización del tipo `std::pair`.

El laberinto es una rejilla de puntos coordinados (x, y) con enlaces indicando para cada punto de la rejilla los posibles caminos al siguiente punto. Para representar el laberinto usaremos un grafo no dirigido, donde cada vértice representa un punto de la rejilla. La etiqueta de un vértice codifica las coordenadas del punto (x, y) correspondiente del laberinto de forma que si las dimensiones del laberinto son (10, 10) y la etiqueta de un vértice v es 14, este vértice está codificando el punto (4, 1) ya que $14/10=1$ y $14\%10=4$.



Referencias.

https://en.wikipedia.org/wiki/A*_search_algorithm

http://www.cplusplus.com/reference/queue/priority_queue/?kw=priority_queue

<http://www.cplusplus.com/reference/tuple/tuple/>