

# Repetitionsuppgifter; M0049M

### Komplexa tal och algebraiska ekvationer

- 1. Faktorisera  $z^4 + 16$  med hjälp av reella polynom med så låga gradtal som möjligt.
- 2. Ekvationen

$$z^{3} + z^{2}(1 - 5i) + z(-12 + 2i) + 6 + 6i = 0$$

har en rot z = 1 + i. Bestäm samtliga rötter.

3. Lös

$$(1-i)^9 z^3 = \left(3 + i\sqrt{3}\right)^5.$$

Ge svaret på polär form.

- 4. Bestäm samtliga lösningar till  $iz^2 + (-1+i)z + 2 6i = 0$ .
- 5. Ekvationen  $z^4 6z^3 + 21z^2 18z + 54 = 0$  har en rot 3 3i. Bestäm samtliga rötter.
- 6. Låt a vara en reell parameter och låt

$$z = \frac{(1+2i)^2}{1-ai}.$$

- a) Bestäm a så att z blir rent imaginär.
- b) Bestäm |z|.
- c) Bestäm a så att  $arg(z) = 7\pi/6$ .
- 7. Bestäm samtliga tredjegradspolynom som har nollställena 1 och -2 men inga andra.
- 8. Beskriv samtliga z som uppfyller |(3+i)z 1| = 2.
- 9. Låt z och w vara komplexa tal.
  - a) Hur definieras |z|,  $\arg(z)$  och (för reella x)  $e^{zx}$ ?
  - b) Vad betyder det att z = w?

## Vektorrum och baser

10. Låt

$$A = \left[ \begin{array}{rrrr} 1 & -2 & 1 & 3 \\ 1 & -4 & 2 & 6 \\ 1 & -8 & 4 & 12 \end{array} \right].$$

- a) Bestäm baser för ColA, RowA resp. NulA. Bestäm också rankA.
- b)  $\begin{bmatrix} 5 & 9 & 17 \end{bmatrix}^T$  ligger i ColA, bestäm dess koordinater relativt den bas för kolonnrummet du bestämde i a) uppgiften.
- 11. Låt  $\mathcal{B} = \{1 + t^3, 1 + t^2, 1 + t, 1 + 2t\}.$ 
  - a) Visa att  $\mathcal{B}$  är en bas för  $\mathbb{P}_3$ .
  - b) Bestäm  $[t^3]_{\mathcal{B}}$ .
- 12. Låt  $M_{2\times 2}$  beteckna vektorrummet av samtliga 2 × 2 matriser.
  - a) Visa att

$$\mathcal{B} = \left\{ \left[ \begin{array}{cc} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{array} \right], \left[ \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{array} \right], \left[ \begin{array}{cc} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{array} \right], \left[ \begin{array}{cc} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{array} \right] \right\}$$

är en bas för  $M_{2\times 2}$ .

b) Bestäm koordinaterna för

$$\left[\begin{array}{cc} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{array}\right]$$

relativt basen  $\mathcal{B}$ .

13. Låt

$$\mathcal{B} = \left\{ \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 5 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \right\}.$$

- a) Visa att  $\mathcal{B}$  är linjärt oberoende.
- b) Beskriv det linjära höljet för  $\mathcal{B}.$
- c) Bestäm en matris A sådan att om man utvidgar  $\mathcal{B}$  med A fås en bas för  $M_{2\times 2}$ .
- 14. Låt

$$H = \{p(t) \in \mathbb{P}_3 : p(-1) = p(1) = 0\}.$$

- a) Visa att H är ett underrum till  $\mathbb{P}_3$ .
- b) Bestäm en bas för H. Bestäm dim H.
- 15. Låt

$$H = \{at^3 + bt^2 + ct + d \in \mathbb{P}_3 : a = 2c + 3d\}.$$

- a) Visa att H är ett underrum till  $\mathbb{P}_3$ .
- b) Bestäm en bas för H.

16.

- a) Låt  $\mathbf{v}_i$ , i = 1, ..., n, vara element i ett vektorrum V. Vad betyder det att  $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, ..., \mathbf{v}_n\}$  är en bas för V? Ge en definition.
- b) Låt V vara ett vektorrum. Vad menas med att H är ett underrum till V? Ge en definition.
- c) Låt  $V \neq \{\mathbf{0}\}$  vara ett vektorrum som spänns upp av en ändlig mängd. Definiera dim V.
- d) Låt  $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n\}$  vara en bas för V. Vad betyder  $[\mathbf{x}]_{\mathcal{B}}$ ? Ge en definition.
- e) Låt V och W vara vektorrum. Vad menas med att T är en linjär avbildning från V till W? Ge en definition.

# Egenvärden och egenvektorer, avbildningsmatris och kvadratiska former

17. Diagonalisera 
$$A = \begin{bmatrix} 3 & -4 \\ -24 & 7 \end{bmatrix}$$
.

18. Låt 
$$A = \begin{bmatrix} 9 & -20 & 10 \\ 5 & -11 & 5 \\ 5 & -10 & 4 \end{bmatrix}$$
. Diagonalisera  $A$  om det går.

19. Är

diagonaliserbar?

20. Låt 
$$Q(x,y) = x^2 - 4xy + y^2$$
.

- a) Skissera, i ett x, y-koordinatsystem, Q(x, y) = 1.
- b) Bestäm det minsta och största värdet Q(x, y) kan ha då  $x^2 + y^2 = 1$ .
- 21. Diagonalisera

$$A = \left[ \begin{array}{rrrr} 5 & -4 & -2 \\ -4 & 5 & 2 \\ -2 & 2 & 2 \end{array} \right]$$

ortogonalt. Vilket är det minsta värdet

$$Q(x, y, z) = 5x^{2} + 5y^{2} + 2z^{2} - 8xy - 4xz + 4yz$$

kan få då  $x^2 + y^2 + z^2 = 1$ ? Ge exempel på några punkter där minimat antas.

- 22. Låt  $\mathcal{B}_1=\{1+t,1-t,t^2\}$  och  $\mathcal{B}_2=\{1,t,t^2,t^3\}$ . Dessa är baser för  $\mathbb{P}_2$  respektive  $\mathbb{P}_3$ .
  - a) Visa att  $T: \mathbb{P}_2 \to \mathbb{P}_3$ , definierat via

$$T(p(t)) = (1 - t^2)p'(t) + 2p(-2),$$

är en linjär avbildning.

- b) Bestäm matrisen för T relativt baserna  $\mathcal{B}_1$  och  $\mathcal{B}_2$ . Verifiera svaret med hjälp av polynomet  $p(t) = 2 + t^2$ .
- 23. Betrakta avbildningen  $T: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$  som ges av  $T(\mathbf{x}) = A\mathbf{x}$  där

$$A = \left[ \begin{array}{cc} -13 & 8 \\ -24 & 15 \end{array} \right].$$

Bestäm en bas  $\mathcal{B}$ , för  $\mathbb{R}^2$ , i vilken  $\mathcal{B}$ -matrisen för T ges av en diagonalmatris. Verifiera svaret för vektorn  $\mathbf{x} = [3 \ 4]^T$ .

24. Diagonalisera

$$A = \left[ \begin{array}{cc} 3 & 2 \\ -\frac{1}{2} & 3 \end{array} \right].$$

- 25. Låt A vara en kvadratisk matris.
  - a) Definiera begreppen egenvektor och egenvärde för A.
  - b) Ge en geometrisk definition av begreppen egenvektor och egenvärde.
  - c) Låt A beskriva en spegling i ett plan genom origo. Vad kan sägas om matrisens egenvärden och egenvektorer?

### Ortogonalitet

26. Låt

$$H = \operatorname{Span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 4 \\ -4 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 5 \\ -5 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 5 \\ -4 \\ -3 \\ 7 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 4 \\ 2 \\ 8 \\ -8 \\ 4 \end{bmatrix} \right\}.$$

Bestäm en ortogonal bas för H.

27. Utrusta  $\mathbb{P}_2$  med skalärprodukten

$$\langle p(t), q(t) \rangle = p(-1)q(-1) + p(0)q(0) + 2p(1)q(1) + p(2)q(2).$$

- a) Bestäm  $\langle 1+t, 1-t^2 \rangle$ ,  $||t+t^2||$  och dist $(1-t, t^2-t)$ .
- b) Finn en ortogonal bas för underrummet  $\mathbb{P}_1$ .
- 28. Utrusta  $\mathbb{P}$  med skalärprodukten

$$\langle p(t), q(t) \rangle = \int_0^1 p(t)q(t) dt.$$

- a) Finn en ortogonal bas för  $H = \text{span}\{t, t^2, t^3\}$ .
- b) Bestäm  $\operatorname{proj}_{H}1$ .
- 29. Utrusta  $\mathbb{P}_2$ med skalärprodukten

$$\langle p(t), q(t) \rangle = p(-1)q(-1) + 2p(0)q(0) + 2p(1)q(1)$$

och låt H vara underrummet

$$H = \operatorname{span}\left\{1 + t, t^2\right\}.$$

Bestäm  $\operatorname{proj}_{H}t$ .

30. Låt

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \\ 2 & 1 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} \text{ och } \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}.$$

- a) Bestäm minsta-kvadratlösningen till  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ .
- b) Vilket är det minsta värde  $||A\mathbf{x} \mathbf{b}||$  kan få om man får välja  $\mathbf{x}$  fritt?
- 31. Betrakta följande data  $\frac{x \parallel -1 \mid 1 \mid 2}{y \parallel 0 \mid 1 \mid 4}$ . Bestäm den funktion på formen  $y = \alpha x + \beta x^2$  som bäst anpassar till datapunkterna i minsta-kvadratmetodens mening.

### Differentialekvationer

- 32. Lös begynnelsevärdesproblemet  $xy'=1+y^2,\,y(e)=1.$
- 33. Lös begynnelsevärdesproblemet  $xy' 2y = x^3 \sin x$ ,  $y(\pi/2) = 1$ .
- 34. Lös begynnelsevärdesproblemet  $y''e^{y'}=1,\ y(1)=1,\ y'(1)=0.$

5

35. Lös begynnelsevärdesproblemet

$$\begin{cases} y'' - 5y' + 6y = 1 + 2xe^{2x} \\ y(0) = 1, \ y'(0) = 0. \end{cases}$$

- 36. Lös differentialekvationen  $y'' 2y' + 10y = 3\cos 3x + \sin 3x$ .
- 37. Lös begynnelsevärdesproblemet  $y'' + 16y = \sin 4x$ , y(0) = 2, y'(0) = -1.
- 38. Bestäm samtliga lösningar till  $y'' y = (10x 5)\cos 2x$ .

#### Mer om differentialekvationer

39. Lös följande system av differentialekvationer

$$\begin{cases} x' = 11x + 8y \\ y' = -12x - 9y, \end{cases}$$

med begynnelsevärdena x(0) = 1 och y(0) = 0.

40. Lös följande system av differentialekvationer

$$\begin{cases} x' = 2x - 5y \\ y' = 5x - 6y, \end{cases}$$

med begynnelsevärdena x(0) = 5 och y(0) = -2.

- 41. Lös differentialekvationen  $x^2y'' 5xy' + 10y = 10x^4$ , x > 0.
- 42. Lös differentialekvationen  $x^3y'' x^2y' + xy = 1, x > 0.$
- 43. Lös differentialekvationen  $y''' + 8y = 3x^3 + 1$ .
- 44. Lös differentialekvationen  $y''' + 3y'' + 3y' + y = 4e^{-x} + x$ . Ledning: binomialsatsen.
- 45. Bestäm samtliga lösningar till

$$y^{(4)} - 6y''' + 21y'' - 18y' + 54y = x + 1.$$

Ledning:  $e^{3x} \sin 3x$  är en homogenlösning.

46. Lös differentialekvationen

$$\begin{cases} y' = 3y + 3e^x y^{2/3} \\ y(0) = 1. \end{cases}$$

genom att först transformera ekvationen, med variabelbytet  $z=y^{1/3}$ , till en linjär differentialekvation i z och därefter lösa denna.

6

- 47. Bestäm samtliga lösningar till  $y'' 2y' + y = e^x/x$ , x > 0 genom att transformera ekvationen, med  $y(x) = z(x)e^x$ , till en differentialekvation i z.
- 48. En lösning till  $2xy' = 2y + y^2 x^2$  är y = x. Finn en lösning som uppfyller y(1) = 2 genom att transformera ekvationen med variabelbytet y(x) = x + 1/v(x).
- 49. Bestäm den allmänna lösningen till  $y'' + 3y' + 2y = 1/(1 + e^{2x})$ . Ledning: För partikulärlösning: givet  $y_1$  och  $y_2$  två linjärt oberoende homogenlösningar så ansätt  $y_p = v_1(x)y_1(x) + v_2(x)y_2(x)$  och sätt  $v_1'y_1 + v_2'y_2 = 0$  (variation av konstanterna).