

Ségon A4 : Programmation dynamique

Niveau : Tle / MP11.

Prérequis : Glouton ; Diviser pour régner

I - Principe

I.1 - Notation

Algorithme 1 : Implémentation naïve de la suite de Fibonacci

def Fibo(n):

if $n == 0$ or $n == 1$:

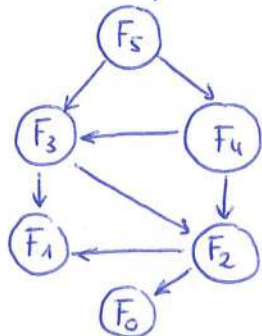
return n

else :

return Fibo(n-1) + Fibo(n-2)

Complexité : $O(2^n)$

Graphes de dépendance des sous-problèmes pour $n=5$:



Les sous-problèmes se chevauchent : la méthode diviser pour régner est inefficace.

En programmation dynamique, on stocke les valeurs des sous-pb pour éviter les recalculs.

Algorithme 2 : Fibonacci avec stockage

def Fibo(n):

F = [0, 1]

for i in range(2, n+1):

F.append(F[i-1] + F[i-2])

return F[n]

I.2 - Définition

Définition 3 : La programmation dynamique consiste à résoudre un problème en le décomposant en sous-problèmes, puis à résoudre les sous-problèmes en stockant les résultats intermédiaires (principe de mémorisation)

Mise en œuvre 4 :

- ① - Complexifier le pb en créant des sous-problèmes
- ② - Trouver une relation entre les sous-problèmes
- ③ - Résoudre les sous-problèmes en utilisant la relation :
 - doit impérativement, du plus petit au plus grand, en remplissant un tableau des sous-pb (méthode ascendante)
 - doit récursivement, en utilisant la mémorisation (méthode descendante)

Remarque 5 : l'algorithme 2 utilise la méthode ascendante. On aurait pu utiliser uniquement deux variables et écraser les résultats intermédiaires.

Remarque 6 : Dans le paradigme "Diviser pour régner", les sous-pb sont indépendants. On les résout donc récursivement sans mémoire.

Remarque 7 : Pour obtenir, en plus de la valeur de la solution optimale, quelle est cette solution, on peut mémoriser quels sous-pb on a utilisés pour l'obtenir.

Développement 1 : Illustration du paradigme sur le pb du chemin dans la pyramide.

II - Algorithmes illustrant le principeII.1 - Rendu de monnaie

Instance : n pièces $p_1, \dots, p_n \in \mathbb{N}^n$, $S \in \mathbb{N}$ la somme à rendre

Problème : trouver un n -uplet $T = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{N}^n$ tq $\sum_{i=1}^n x_i p_i = S$ et qui minimise $\sum_{i=1}^n x_i$.

(ie trouver le nombre minimum de pièces pour rendre la monnaie).

Algorithme 8 : approche gloutonne

- 1- Ajouter la pièce p_i de plus grde valeur $\leq S$
- 2- Recommencer avec $S - p_i$

Cet algorithme est-il optimal ?

Exercice 9 : Avec les pièces (4,3,1), trouver une somme S pour laquelle le glouton n'est pas optimal ($S=6$ convient).

Programmation dynamique 10 :

① - On considère les sous-problèmes $R(s)$ pour $s \in [0, S]$, le nombre minimum de pièces pour rendre s .

② - Pour trouver la relation de récurrence, on regarde la dernière pièce rendue p_i . Alors $R(S) = 1 + R(S - p_i)$. La dernière pièce $p_i \in \{p_1, \dots, p_n\}$, donc

$$R(S) = \begin{cases} \min_{p_i \in \{p_1, \dots, p_n\}} (R(S - p_i) + 1) & \text{si } S > 0 \\ 0 & \text{si } S = 0 \\ +\infty & \text{si } S < 0 \text{ (rendu impossible)} \end{cases}$$

Algo M : (Rendu de monnaie, méthode descendante)

def rendu (P, S, m) : # P est un tableau tq $P[i] = p_i$
if $S == 0$: # m est un tableau de mémorisation
return 0 # de taille S initialisé à 0

if $m[S] > 0$:
return $m[S]$

$n = \text{infinity}$
for p in P :

$n = \min(n, 1 + \text{rendu}(P, S - p, m))$

$m[S] = n$
return n

Complexité : $O(nS)$

II.2 - Sac à dos

Instance : n objets de poids $\{w_1, \dots, w_n\} \in \mathbb{N}^n$, et de valeur $\{v_1, \dots, v_n\} \in \mathbb{N}^n$. Une capacité $W \in \mathbb{N}$.

Pb : Trouver $T = (x_1, \dots, x_n) \in \{0, 1\}^n$ tq $\sum_{i=1}^n x_i w_i \leq W$ et qui maximise $\sum_{i=1}^n x_i v_i$.

Exercice 12 : Proposer des algorithmes gloutons pour résoudre le pb du sac à dos ; sont-ils optimaux ?
(par valeurs décroissantes, v_i/w_i décroissant)

Programmation dynamique 13 :

① On considère les sous-pb $SD(i, w)$ réduit aux i premiers objets avec une capacité w . La solution qui nous intéresse est celle de $SD(n, W)$.

② Etant donné une variable i et une capacité w , les solutions optimales de $SD(i, w)$ sont soit :

- les solutions optimales du pb à $i-1$ variables avec capacité $w - w_i$, et alors on prend l'objet i ($x_i = 1$)

- les solutions optimales du problème à $i-1$ variables avec la même capacité w , et on ne prend pas l'objet ($x_i=0$)

Si on note $T(i, w)$ la valeur optimale de $SD(i, w)$, alors

$$T(i, w) = \begin{cases} 0 & \text{si } i=0 \text{ ou } w=0 \\ \max(T(i-1, w), T(i-1, w-w_i) + w_i) & \text{sinon} \end{cases}$$

Remarque 14: Le pb de décision associé au pb de sac à dos est NP-complet. Ici, l'algorithme résout le pb d'optimisation en $O(S \cdot n)$, or la taille de l'instance est en $\log_2(S) + n$, notre algorithme n'est pas polynomial.

III - Autres applications

III.1 - L'algorithme de Floyd-Warshall

Instance: Un graphe orienté $G=(S, A)$ sans circuit absorbant, et une fonction de poids $w: A \rightarrow \mathbb{Z}$

Pb: Déterminer les valeurs des plus courts chemins entre toutes paires de sommets de G .

Programmation dynamique 15:

① On numérote les sommets de $G: S = \{1, \dots, n\}$.

On s'intéresse aux sous-problèmes $FW(i, j, k)$ qui correspondent au plus court chemin de i à j ayant ses sommets intermédiaires dans $\{1, \dots, k\}$. Les problèmes qui nous intéressent sont $FW(i, j, n) \forall i \neq j$.

② Pour résoudre $FW(i, j, k)$, on remarque que deux cas sont possibles:

- le plus court chemin de i à j ne comprend pas le sommet k , alors $FW(i, j, k) = FW(i, j, k-1)$

- Soit il comporte une unique fois le sommet k (plus signifierait la présence d'un circuit de poids nul supprimable). Il s'agit alors de la concaténation de 2 chemins: l'un de i à k , et l'autre de k à j , ne comportant chacun que des sommets intermédiaires dans $\{1, \dots, k-1\}$.

$$\text{On en déduit la relation } FW(i, j, k) = \begin{cases} w(i, j) & \text{si } k=0 \\ \min(FW(i, j, k-1), FW(i, k, k-1) + FW(k, j, k-1)) & \text{sinon} \end{cases}$$

Algo 16:

def Floyd-Warshall(G):

W = matrice d'adjacence de G

pour k allant de 1 à n :

pour i allant de 1 à n :

pour j allant de 1 à n :

$$W[i, j] = \min(W[i, j], W[i, k] + W[k, j])$$

On écrase la matrice au fur et à mesure car l'étape k ne dépend que de l'étape $k-1$.

III.2 - Distance de Levenshtein (d'édition)

def 18: La distance de Levenshtein correspond au nombre minimum d'opérations (suppression, modification ou ajout d'une lettre) pour transformer une chaîne de caractère en l'autre.

Pour $a \in \Sigma$, $i \in \mathbb{N}$, on définit

$\text{ins}_{a,i}: \Sigma^* \rightarrow \Sigma^*$ (insertion de la lettre a en position i)

$\text{sub}_{a,i}: \Sigma^* \rightarrow \Sigma^*$ (modification de la i ème lettre en a)

$\text{sup}_i: \Sigma^* \rightarrow \Sigma^*$ (suppression de la i ème lettre)

$$\text{lev}(w_1, w_2) = \min \{k \in \mathbb{N} \mid \exists f_1, \dots, f_k \in \{\text{ins}_{a,i}, \text{sub}_{a,i}, \text{sup}_i \mid a \in \Sigma, i \in \mathbb{N}\} : w_2 = f_k \circ \dots \circ f_2 \circ f_1(w_1)\}$$

Développement 2: Présentation et Correction d'un algorithme de programmation dynamique pour la distance d'édition