## Групповой проект Хищник-жертва

#### Алгоритмы решения задачи

Беличева Д. М., Демидова Е. А., Самигуллин Э. А., Смирнов-Мальцев Е. Д.

## Содержание

1	Цель работы	4
2	Задачи	5
3	Метод Эйлера	6
4	Метод Рунге-Кутта второго порядка	9
5	Метод Рунге-Кутта четвёртого порядка	11
6	Выбор системы для математических вычислений Octave	13
7	Заключение	14
Список литературы		15

## Список иллюстраций

3.1	Блок-схема алгоритма метода Эйлера	8
4.1	Блок-схема алгоритма метода Рунге-Кутта второго порядка	10
5.1	Блок-схема алгоритма метода Рунге-Кутта четвёртого порядка	12

## 1 Цель работы

Рассмотреть численные методы решения дифференциальных уравнений для построения модели Хищник-жертва и обосновать выбор Octave для программной реализации.

## 2 Задачи

- Описать метод Эйлера
- Описать метод Рунге-Кутта второго порядка
- Описать метод Рунге-Кутта четвёртого порядка
- Сравнить рассматриваемые методы

#### 3 Метод Эйлера

Метод Эйлера играет важную роль в теории численных методов решения ОДУ, хотя и не часто используется в практических расчетах из-за невысокой точности.

Рассмотрим задачу Коши для дифференциального уравнения

$$y'(x) = f(x, y) \tag{1}$$

удовлетворяющее начальному условию

$$y(x_0) = y_0 \tag{2}$$

Требуется найти функцию y=y(x), которая удовлетворяет уравнению (1) на интервале  $(x_0;x_n)$  и начальному условию (2).

Проведём разбиение отрезка  $[x_0;x_n]$  на n равных частей[1]:

$$x_i = x_0 + ih, i = \overline{1, n}$$

$$h = \frac{x_n - x_0}{n}$$

Для вычисления значения функции в точке  $x_1$  разложим функцию y=y(x) в окрестности точки  $x_0$  в ряд Тейлора:

$$y(x_1) = y(x_0 + h) = y(x_0) + y'(x_0)h + y''(x_0)\frac{h^2}{2} + \dots$$

При достаточном малом значении h членами выше второго порядка можно пренебречь и с учетом  $y'(x_0) = f(x_0,y_0)$  получим следующую формулу для

вычисления приближенного значения функции y(x) в точке  $x_1$  :

$$y_2 = y_1 + hf(x_1, y_1)$$

Повторяя этот процесс, сформируем последовательность значений  $x_i$  в точках  $t_i$  по формуле:

$$y_{i+1} = y_i + hf(x_i, y_i) (3)$$

Процесс нахождения значений функции  $x_i$  в узловых точках  $t_i$  по формуле (3) называется методом Эйлера. Так как точность определяется отброшенными членами ряда, то точность метода Эйлера на каждом шаге составляет  $O(h^2)$ . в целом точность этого метода O(h).

Алгоритм метода Эйлера можно построить в виде двух программных модулей: основной программы и подпрограммы Euler, реализующей метод(рис. 3.1).

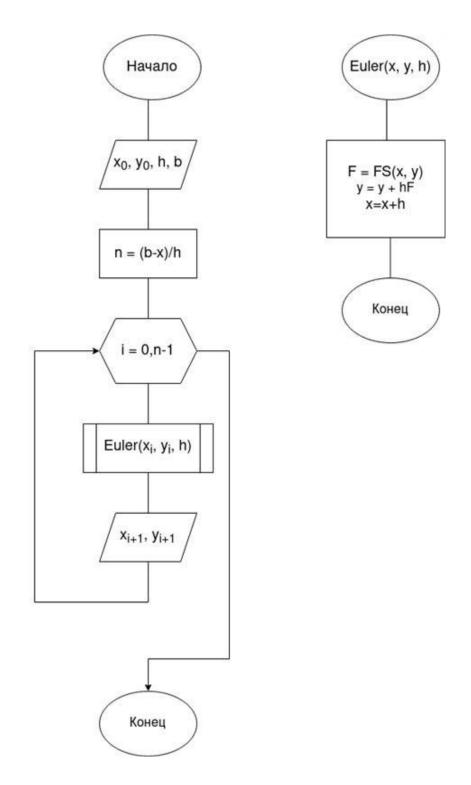


Рис. 3.1: Блок-схема алгоритма метода Эйлера

#### 4 Метод Рунге-Кутта второго порядка

Рассмотрим рассчётные формулы метода Рунге-Кутта второго порядка[1]:

$$\begin{cases} &x_{i+1} = x_i + \Delta x_i, i = \overline{1,n} \\ &\Delta x_i = \frac{h}{2}(K_1^i + K_2^i) \\ &K_1^i = f(x_i,y_i) \\ &K_2^i = f(x_i + \frac{h}{2},y_i + \frac{h}{2}K_1^i) \end{cases}$$

Этот метод имеет второй порядок точности. Это значит, что ошибка на одном шаге имеет порядок  $O(h^3)$ , а суммарная ошибка на конечном интервале интегрирования имеет порядок  $O(h^2)$ .

Алгоритм метода Рунге-Кутта второго порядка можно построить в виде двух программных модулей: основной программы и подпрограммы Rk2, реализующей метод. (рис. 4.1).

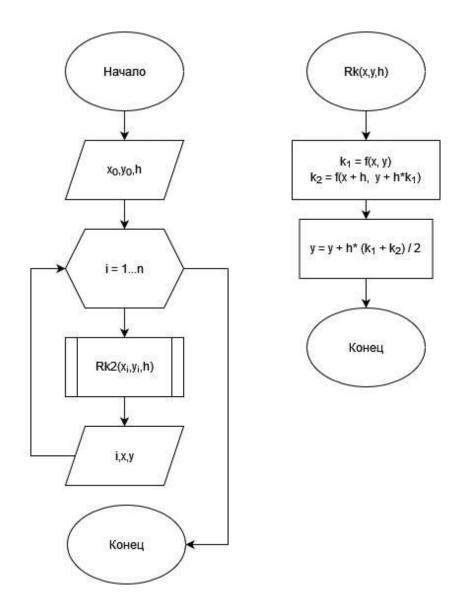


Рис. 4.1: Блок-схема алгоритма метода Рунге-Кутта второго порядка

#### 5 Метод Рунге-Кутта четвёртого порядка

Рассмотрим рассчётные формулы метода Рунге-Кутта четвертого порядка[1]:

$$\begin{cases} x_{i+1} = x_i + \Delta x_i, i = \overline{1,n} \\ \Delta x_i = \frac{h}{6}(K_1^i + 2K_2^i + 2K_3^i + K_4^i) \\ K_1^i = f(x_i, y_i) \\ K_2^i = f(x_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{h}{2}K_1^i) \\ K_3^i = f(x_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{h}{2}K_2^i) \\ K_4^i = f(x_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{h}{2}K_3^i) \end{cases}$$

Этот метод имеет четвёртый порядок точности. Это значит, что ошибка на одном шаге имеет порядок  $O(h^5)$ , а суммарная ошибка на конечном интегрирования имеет порядок  $O(h^4)$ .

Алгоритм метода Рунге-Кутта четвёртого порядка можно построить в виде двух программных модулей: основной программы и подпрограммы Rk4, реализующей метод(рис. 5.1).

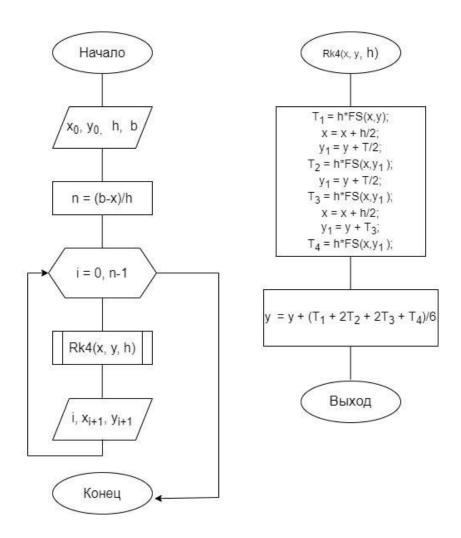


Рис. 5.1: Блок-схема алгоритма метода Рунге-Кутта четвёртого порядка

# 6 Выбор системы для математических вычислений Octave

В нашей работе будет использована система для математических вычислений Octave. Octave совместим с Matlab на уровне интерфейса и языка программирования. Также есть все базовые функции Matlab. Кроме того эта система совместима как с Linux, так и с Windows. Ещё одна причина выбора именно Octave состоит в том, что в этой системе есть программная реализация метода Эйлера и методов Рунге-Кутта[2].

Исследователи из Университета Мэриленда в США провели сравнительный анализ математических вычислений, используя MATLAB, Octave, SciLab и FreeMat в простом сценарии и в сложном[3]. В первом случае решали систему линейных уравнений а в втором — конечно-разностную дискретизацию уравнения Пуассона в двухмерном пространстве. Основной вывод — GNU Octave справляется с задачами лучше остальных открытых математических пакетов, демонстрируя результат, сопоставимый с матлабовским.

### 7 Заключение

Для исследования модели Хищник-жертва в нашей работе будут использованы метод Эйлера и методы Рунге-Кутта, а программная реализация будет выполнена в системе математических вычисленый Octave.

#### Список литературы

- 1. Кулакова С.В. Численные методы. гос. хим.-технол. ун-т. Иваново, 2018. 124 с.
- 2. GNU Octave Documentation [Электронный ресурс]. Free Software Foundation, 2023. URL: https://docs.octave.org/latest/.
- 3. Sharma N., Gobbert M.K. A comparative evaluation of Matlab, Octave, Freemat, and Scilab for research and teaching. Department of Mathematics; Statistics, University of Maryland, Baltimore County, 2010. 37 c.