Examen de calcul différentiel ISIMA première année, septembre 2013.

1 Exercice

On se donne une fonction f dont le graphe passe par les points suivants, pour i = 0, 1, 2, 3:

$$\begin{pmatrix} x_i & 0 & 1 & 2 & 3 \\ y_i & 0 & 2 & 16 & 36 \end{pmatrix}$$

- 1. Déterminer la base de Lagrange associée aux points x_0, x_1, x_2, x_3 .
- 2. En déduire le polynôme p d'interpolation de Lagrange associé aux points $(x_0, y_0), ..., (x_3, y_3)$.
- 3. Retrouver l'expression du polynôme p par l'algorithme de Newton.
- 4. Déterminer le polynôme d'interpolation de Lagrange q associé aux points (x_i, y_i) , i = 1, 2, 3 et $(x_4, y_4) = (4, 96)$. En déduire une estimation de la valeur f(1, 5).

2 Exercice

Soit la courbe
$$\vec{r}:[0,1] \to \mathbb{R}^3$$
 définie par $\vec{r}(t)=\left\{ egin{array}{l} x(t)=rac{4}{5}\cos(2t), \\ y(t)=1-\sin(2t), \\ z(t)=-rac{3}{5}\cos(2t). \end{array}
ight.$

- 1. Définir $a, b \in \mathbb{R}$ et la courbe $\vec{q}: s \in [a, b] \to \vec{q}(s) = \vec{r}(t)$ pour que s soit la coordonnée curviligne intrinsèque usuelle.
- 2. Donner le vecteur tangent unitaire en un point de la courbe. q'
- 3. Donner le vecteur normal unitaire en un point de la courbe et la courbure. q"
- 4. Donner le vecteur binormal unitaire en un point de la courbe et la torsion.
- 5. En déduire que la courbe est plane.

3 Exercice

Soit \vec{f} le champ de vecteurs défini sur \mathbb{R}^2 par : $\vec{f}(x,y)=(x^3,-y^3)$. Soit D le domaine de \mathbb{R}^2 : $D=\{(x,y)\in\mathbb{R}^2;\ x\geq 0,\ y\geq 0,\ x^2+y^2\leq 1\}$, soit Γ son bord. Soit I l'intégrale double $I=\iint_D (x^2+y^2)dxdy$.

- 1. Calculer I directement.
- 2. Paramétrer Γ en trois morceaux.
- 3. Calculer la circulation de \vec{f} le long de ces trois morceaux. En déduire I.
- 4. Comparer les résultats à l'aide de la formule de Green-Riemann.

4 Exercice

On considère l'équation différentielle d'ordre 2, pour $t\in]-1,1[$:

$$y''(t) - \frac{2t}{1 - t^2}y'(t) + \frac{6}{1 - t^2}y(t) = 0, y(-0, 5) = -0$$
(1)

1. Vérifier que $y(t) = 0.5(3t^2 - 1)$ est une solution du problème (1) sur] - 1.1[.

On considère le système différentiel d'ordre 1, de fonction inconnue $\vec{u}(t) = \begin{pmatrix} y(t) \\ z(t) \end{pmatrix}$ t.q. :

$$\vec{u}'(t) = \vec{f}(t, \vec{u}(t)), \quad \vec{u}(0) = \vec{u}_0; \quad \vec{u}_0 = \vec{u}(0,5)$$
 (2)

où:

$$ec{f}(t,y,z) = \left\{ egin{array}{l} f_1(t,y,z) = z \ f_2(t,y,z) = rac{2t}{1-t^2}z - rac{6}{1-t^2}y \end{array}
ight\}, \qquad ec{u_0} = \left(egin{array}{c} -0.125 \ -1.5 \end{array}
ight).$$

- 2. Vérifier : si $\vec{u} = (y, z)$ est solution de (2), alors z'(t) = y''(t), et y est solution de (1).
- 3. Soit h > 0. Ecrire pour (2) le schéma d'Euler explicité de pas h.
- 4. En prenant un pas de temps 0,1, en déduire des valeurs approchées aux points -0,4 et -0,3 pour y(t) solution de (1).