UNIVERSIDAD MAYOR DE SAN SIMON FACULTAD DE CIENCIAS Y TECNOLOGÍA

PLAN GLOBAL DINAMICA DE SISTEMAS

I. DATOS DE IDENTIFICACIÓN

■ Nombre de la materia: Dinámica de Sistemas

■ Código: 2010186

■ Grupo:

■ Carga horaria: 4 teórico prácticas

■ Materias con las que se relaciona: Simulación de Sistemas, Sistemas I,

Sistemas II, Investigación Operativa

■ Docente: MSc. Ing. Jorge Walter Orellana

Araoz

■ Teléfono: 4285437 - 71475551

■ Correo Electrónico: j orellana@yahoo.com

II. JUSTIFICACIÓN

La asignatura se orienta a desarrollar en el estudiante, aspectos que tiendan a elevar su conocimiento y su habilidad para modelar cualquier sistema dinámico real y mediante la simulación de dichos modelos en computadora, pueda crear escenarios para la toma de decisiones. Además de contribuir a la formación del trabajo multidisciplinario.

Como habilidades precedentes, se requiere que el alumno sepa modelar sistemas de manera clásica, además que tenga los elementos suficientes para entender y realizar la simulación de modelos.

III. OBJETIVOS

- Desarrollar en el alumno habilidades para analizar un sistema real a través del desarrollo, implementación y validación de un modelo y proponer cursos de acción alternativos, apoyado en la metodología de dinámica de sistemas, mediante la simulación en computadora.
- Aplicar la teoría expuesta en un trabajo investigativo practico, donde el estudiante aplique los conocimientos y habilidades adquiridas al modelar un sistema complejo real.
- Que el alumno conozca los diferentes comportamientos de los sistemas y cómo estos están relacionados con la estructura de los mismos, a través del concepto de Sistemas Dinámicos.

UNIDAD 1: TEORÍA GENERAL DE SISTEMAS

Objetivos de la Unidad

- Conceptualizar la Teoría General de Sistemas
- Comprender el enfoque de Sistemas

Contenido

- 1.1 Teoría de sistemas
- 1.2 Teoría general de sistemas (TGS)
 - 1.2.1 Definiciones nominales para sistemas generales
 - 1.2.2 Clasificaciones básicas de sistemas generales
 - 1.2.3 Bases epistemológicas de la teoría general de sistemas
- 1.3. Enfoque de Sistemas

UNIDAD 2: LOS SISTEMAS Y LOS MODELOS

Objetivos de la Unidad

- Comprender el concepto de representación de sistemas a través de modelos
- Identificar los diferentes tipos de modelos usados para la representación de sistemas dinámicos.

Contenido

- 2.1. Sistema
 - 2.1.1. Jerarquía de los sistemas
 - 2.1.2. Taxonomía de sistemas
 - 2.1.3. Componentes de sistemas
 - 2.1.4. Clases de sistemas
- 2.2. Modelos
 - 2.2.1. Modelos mentales
 - 2.2.2. Modelos formales
- 2.3. Sistemas dinámicos
 - 2.3.1. La filosofía de los sistemas dinámicos

UNIDAD 3: MODELAMIENTO CAUSAL

Objetivos de la Unidad

- Explicar los principios y características de los sistemas dinámicos
- Comprender la causalidad como fundamento para la construcción de representaciones de sistemas dinámicos

Contenido

- 3.1. Dinámica de Sistemas. Definiciones
- 3.2. Diagrama causal

- 3.2.1. Bucle de reforzamiento
- 3.2.2. Bucle de balance
- 3.2.3. Unidades de tiempo y retardo
- 3.3. Sistemas estables e inestables
- 3.4. Sistemas complejos
 - 3.4.1. Sistemas oscilantes
 - 3.4.2. Sistemas sigmoidales
 - 3.4.3. Sistemas multiestables
- 3.5. Patologías (arquetipos sistémicos)
 - 3.5.1. Resistencia al cambio
 - 3.5.2. Erosión de objetivos. Tendencia a los pobres resultados.
 - 3.5.3. Adicción.
 - 3.5.4. Adicción con paso de la carga al factor externo.
 - 3.5.5. Puntos de influencia. Efectos a corto y a largo plazo.
 - 3.5.6. Limites del crecimiento
 - 3.5.7. Exito para quien tiene éxito
 - 3.5.8. Escalada
 - 3.5.9. Tragedia del territorio común
 - 3.5.10. Crecimiento y subinversion

UNIDAD 4: MODELOS DE DINÁMICA DE SISTEMAS (CONCEPTUALIZACION)

Objetivo de la Unidad

- Identificar situaciones en las que es posible trabajar con la Dinámica de Sistemas como una forma de solucionar situaciones problemáticas.
- Comprender el aspecto metodológico de la modelación de la dinámica de sistemas en su primera fase.

Contenido

- 4.1. Propósito del modelo
- 4.2. Frontera del modelo
- 4.3. Modos de referencia
- 4.4. Mecanismos básicos

UNIDAD 5: MODELOS DE DINÁMICA DE SISTEMAS (FORMULACION)

Objetivo de la Unidad

- Comprender el aspecto metodológico de la modelación de la dinámica de sistemas para realizar un proyecto, en su segunda fase.
- Elaborar diagramas de bloques (Forrester) de diferentes situaciones particulares conceptualizadas como sistemas dinámicos.

Contenido

- 5.1. Diagrama flujo-nivel (DS o FORRESTER)
- 5.2. Estructuras genéricas

- 5.2.1. Realimentación lineal positiva de primer orden
- 5.2.2. Realimentación lineal negativa de primer orden
- 5.2.3. Realimentación positiva con flujo de salida constante
- 5.2.4 Realimentación negativa con flujo de entrada constante
- 5.2.5. Combinación de sistemas de realimentación
- 5.2.6. Realimentación lineal positiva de segundo orden
- 5.2.7. Realimentación lineal negativa de segundo orden

UNIDAD 6: MODELOS DE DINÁMICA DE SISTEMAS (PRUEBA E IMPLEMENTACION)

Objetivo de la Unidad

- Comprender el aspecto metodológico de la modelación de la dinámica de sistemas para realizar un proyecto, en sus fases finales.
- Construir modelos de situaciones reales e implementarlas en laboratorios para validarlas

Contenido

- 6.1. Validación en modelos de dinámica de sistemas
 - 6.1.1. Aspectos filosóficos de validación de modelos
 - 6.1.2. Aspectos de la validación formal del modelo
 - 6.1.3. El empleo de pruebas estadísticas
- 6.2. Creación de escenarios
- 6.3. Creación de Interfaces para el usuario

V. METODOLOGIAS

- Exposición Magistral
- Dinámica de grupos
- Participación en clase, practicas de ampliación de información
- Laboratorio de modelación practica

VI. CRONOGRAMA O DURACIÓN EN PERIODOS ACADÉMICOS POR UNIDAD

Unidad	DURACIÓN (HORAS ACADÉMICAS)	Duración en Semana
TEORÍA GENERAL DE SISTEMAS	4	1
LOS SISTEMAS Y LOS MODELOS	12	3
MODELAMIENTO CAUSAL	20	5
MODELOS DE DINÁMICA DE SISTEMAS (CONCEPTUALIZACION)	4	1
MODELOS DE DINÁMICA DE SISTEMAS (FORMULACION)	28	7
MODELOS DE DINÁMICA DE SISTEMAS (PRUEBA E IMPLEMENTACION)	12	3

VII. CRITERIOS DE EVALUACIÓN

- 2 exámenes escritos
- Practicas Grupales
- Dinámicas grupales y/o Laboratorio
- Practicas individuales
- Examen Final (si las anteriores evaluaciones no permiten la aprobación directa)

VIII. BIBLIOGRAFÍA

Texto base:

- Orellana, Jorge. Dinamica de Sistemas. Fundamentos y aplicación. Ed. Serrano, 2011
- Orellana, Jorge. Modelaje Dinámico de Sistemas. Ed. Digital 2001-2019

Bibliografía complementaria:

- Aracil, Javier. Dinámica de Sistemas. Ed. ISDEFE, 1995
- Aracil, Javier & Gordillo. Dinámica de Sistemas. Ed. Alianza Universidad Textos, 1999
- Drew, Donald R. Dinámica de Sistemas Aplicada. Ed. ISDEFE, 1995
- Forrester, Jay. Principles of Systems. Ed. Productivity Press. 1998
- Garcia, Juan Martin. Teoría y Práctica de Dinámica de Sistemas. 2003 *Software de Apoyo*
- VENSIM, versión PLE (disponible en el Web http://www.std.com/vensim)
- iThink (http://www.iseesystems.com/Softwares/Business/ithinkSoftware.aspx)