Аннотация

Алгоритм lbfgs расшифровывается как limited memory Broyden–Fletcher–Goldfarb–Shanno и является вычислительно улучшенной версией простого bfgs.

Разбор этого алгоритма будет идти серией из трёх частей. В начале мы рассмотрим многие определения и свойства для теоретического обоснования lbfgs, придём к методу Ньютона. Во второй части будет описан сам bfgs, а в заключении рассмотрим хаки, чтобы он стал limited memory и практическую реализацию

1 Первая часть

Согласно википедии, L-BFGS - оптимизационный алгоритм из семейства квазинюьтоновских, который приближает алгоритм BFGS, используя ограниченное количество памяти [1]. Проще говоря, он предназачен для максимизации или минимизации функции. В ньютоновских методах необходимо напрямую вычислять гессиан, матрицу вторых производных функции, в то время как квазиньютоновские методы обходятся каким-то его приближением.

Чтобы прийти к ньютоновским методам, в начале нам необходимо рассмотреть метод простой итерации и сжимающее отображение. Сжимающее отображение \mathcal{A} - отображение метрического пространства \mathcal{M} , с функцией расстояния ρ , самого в себя, которое уменьшает расстояние между любыми точками. Нам понадобятся три свойства сжимающего отображения.

 ${\cal A}$ - непрерывное на ${\cal M}$, т.е определено во всех точках.

У сжимающего отображения существует единственная неподвижания точка \hat{x} : $\mathcal{A}\hat{x}=\hat{x}$.

Итерационная последовательность $x, Ax, A^2x, A^3x, ...$ сходится к неподвижной точке A.

Зная это, можем приступить к методу простой итерации. Метод простой итерации предназачен для решения уравнения, а значит мы можем использовать его для решения нашей задачи оптимизации поиском корней уравнения $\nabla f(x)$. Идея метода лежит в том, чтобы для решения уравнения f(x)=0 использовать эквивалетное уравнения $x=\phi(x)$, где ϕ - сжимающее отображение. Из свойств сжимающего отображения следует, что последовательное применение ϕ как $x_i=\phi(x_{i-1})$ сходится к неподвижной точке, что в данном случае равно решению уравнения. Одним из преобразований, которое можно использовать является $\phi(x)=x-l(x)f(x)$, где $l(x)\neq 0$. Понять, почему такое преобразование сохраняет корни можно подставив $\phi(x)$ в f(x)=0.

$$f(x) = 0 = x f_1(x) = 0$$

$$f(\phi(x)) = f(x - l(x)f(x)) = f(x(1 - l(x)f_1(x))) = x f_1(1 - l(x)f_1(x))$$

Использование метода простой итерации для решения уравнения $\nabla f(x)$ и является методом Ньютона. Для максимальной сходимости необходимо, чтобы для очередного приближение \hat{x} отображение соответствовало условиям $\phi'(\hat{x}) = 0$, т.е чтобы после применения ϕ мы находились в неподвижной точке (производная равная нулю соответствует отсутствию изменения) - а значит в решении нашего уравнения.

Воспользуемся предыдущим выражением для ϕ из метода простых итераций с заменой знака и данным условием.

$$\phi(\hat{x}) = \hat{x} - l(\hat{x})f(\hat{x})$$

$$\phi'(\hat{x}) = (\hat{x})' - (l(\hat{x})f(\hat{x}))'$$

$$\phi'(\hat{x}) = 1 - l'(\hat{x})f(\hat{x}) - l(\hat{x})f'(\hat{x}) = 0$$

В предположении, что точка приближения \hat{x} достаточно близка к корню \overline{x} а значит $f(\hat{x}) \approx f(\overline{x}) = 0$.

Подставив в наше равенство, можем выразить $l(x)=\frac{1}{f'(\hat{x})}$. Тогда итереционное преобразование выглядит как $x_i=x_{i-1}-\frac{f(x_{i-1})}{f'x_{i-1}}$. Для задачи оптимизации функции $f(\vec{x}):R^n\to R$ будем решать уравнение

Для задачи оптимизации функции $f(\vec{x}): R^n \to R$ будем решать уравнение $\nabla f(\vec{x}) = 0$. Итерационное преобразование же будет выглядеть как $\vec{x}^i = \vec{x}^{i-1} - \frac{\nabla f(\vec{x}^{i-1})}{H(\vec{x}^{i-1})} = \vec{x}^{i-1} - H^{-1}(\vec{x}^{i-1})\nabla f(\vec{x}^{i-1})$, где H - гессиан, матрица вторых производных. Вычисление гессиана с дальнейшим инвертированием матрицы является вычислительно дорогой операцией, в таком случае можно использовать квазиньютоновские методы, которые не буду вычислять его напрямую.

2 Вторая часть

Список литературы

[1] Broyden-Fletcher-Goldfarb-Shanno algorithm