

1. Låt $A = (2, 0, 2)$, $B = (1, 0, 6)$, $C = (1, 1, 1)$ och $D = (7, 3, 0)$ vara fyra punkter.

a) Ange på parameterform en ekvation för planet som innehåller punkterna A, B och C.

Lösning: En mall för en sådan ekvation är

$$(x, y, z) = A + s\vec{AB} + t\vec{AC} \quad \text{för } s, t \in \mathbb{R}.$$

Dä $\vec{AB} = B - A = (1, 0, 6) - (2, 0, 2) = (-1, 0, 4)$ och

$\vec{AC} = C - A = (1, 1, 1) - (2, 0, 2) = (-1, 1, -1)$ så blir det...

Svar: $(x, y, z) = (2, 0, 2) + s(-1, 0, 4) + t(-1, 1, -1)$ för $s, t \in \mathbb{R}$.

b) Ange på parameterfri form en ekvation för planet som innehåller punkterna A, B och C.

Lösning: Punkt-normal-form för planets ekvation behöver en punkt, till exempel A, och en normal, till exempel $\vec{AB} \times \vec{AC}$. Den senare behöver räknas ut:

$$\begin{aligned} \vec{AB} \times \vec{AC} &= (-\vec{e}_1 + 4\vec{e}_3) \times (-\vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_3) = -\vec{e}_1 \times \vec{e}_2 + \vec{e}_1 \times \vec{e}_3 + \\ &+ 4\vec{e}_3 \times -\vec{e}_1 + 4\vec{e}_3 \times \vec{e}_2 = -\vec{e}_3 - \vec{e}_2 - 4\vec{e}_2 - 4\vec{e}_1 = (-4, -5, -1) \end{aligned}$$

$(4, 5, 1)$ blir aningen mindre att skriva, så vi tar den normalen istället. En ekvation är

$$\begin{aligned} 0 &= (4, 5, 1) \cdot ((x, y, z) - (2, 0, 2)) = (4, 5, 1) \cdot (x-2, y, z-2) = \\ &= 4(x-2) + 5y + (z-2) = 4x-8 + 5y + z-2 = 4x+5y+z-10. \end{aligned}$$

Svar: Det planets ekvation är $4x + 5y + z = 10$.

Koll: För $(x, y, z) = A$ blir $4x + 5y + z = 4 \cdot 2 + 5 \cdot 0 + 2 = 8 + 0 + 2 = 10$.

För $(x, y, z) = B$ blir $4x + 5y + z = 4 \cdot 1 + 5 \cdot 0 + 6 = 4 + 0 + 6 = 10$.

För $(x, y, z) = C$ blir $4x + 5y + z = 4 \cdot 1 + 5 \cdot 1 + 1 = 4 + 5 + 1 = 10$.

Alla stämmer!

c) Beräkna avståndet till punkten D från planet som innehåller A, B och C.

Lösning. Det avståndet kan beräknas som längden av den komponent av en vektor från planet till D, till exempel $\vec{AD} = D - A = (7, 3, 0) - (2, 0, 2) = (5, 3, -2)$, som är vinkelrät mot planet och alltså parallell med normalen $\vec{n} = (4, 5, 1)$. Den komponenten beräknas lätt genom projektion.

$$\text{proj}_{\vec{n}}(\vec{AD}) = \frac{\vec{AD} \cdot \vec{n}}{\vec{n} \cdot \vec{n}} \vec{n} = \frac{(5, 3, -2) \cdot (4, 5, 1)}{(4, 5, 1) \cdot (4, 5, 1)} \vec{n} = \frac{20 + 15 - 2}{16 + 25 + 1} \vec{n} = \frac{33}{42} \vec{n}$$

Alltså är det sökta avståndet

$$\|\text{proj}_{\vec{n}}(\vec{AD})\| = \left\| \frac{33}{42} \vec{n} \right\| = \frac{33}{42} \|\vec{n}\| = \frac{33}{42} \sqrt{42} = \frac{33}{\sqrt{42}}$$

Svar: Avståndet till D från planet som innehåller A, B och C

$$\text{är } \frac{33}{\sqrt{42}} = \frac{11}{14} \sqrt{42}.$$

2. Lab

$A = \begin{pmatrix} -13 & -6 & -6 \\ 13 & 6 & 7 \\ 22 & 10 & 9 \end{pmatrix}$. Avgör vilka av följande vektorer som är egenvektorer till A , och vad de egenvärdena har för egenvärden.

$$\bar{u}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \bar{u}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \bar{u}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \bar{u}_4 = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ -2 \end{pmatrix} \quad \bar{u}_5 = \begin{pmatrix} 3 \\ -5 \\ -2 \end{pmatrix} \quad \bar{u}_6 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}$$

Lösning. Finns λ så att $A\bar{u} = \lambda\bar{u}$? Det är bara att sätta in och räkna efter.

$$A\bar{u}_1 = \begin{pmatrix} -13 & -6 & -6 \\ 13 & 6 & 7 \\ 22 & 10 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6+6 \\ 6-7 \\ 10-9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = -1 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \text{Egenvektor, med } \lambda = -1.$$

$$A\bar{u}_2 = \begin{pmatrix} -13 & -6 & -6 \\ 13 & 6 & 7 \\ 22 & 10 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -13-6+6 \\ 13+6-7 \\ 22+10-9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -13 \\ 12 \\ 23 \end{pmatrix} \neq \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \text{Inte alls en egenvektor.}$$

$$A\bar{u}_3 = \begin{pmatrix} -13 & -6 & -6 \\ 13 & 6 & 7 \\ 22 & 10 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -13+6+6 \\ 13-6-7 \\ 22-10-9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \neq \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \text{Inte heller någon egenvektor.}$$

$$A\bar{u}_4 = \begin{pmatrix} -13 & -6 & -6 \\ 13 & 6 & 7 \\ 22 & 10 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -26+18+12 \\ 26-18-14 \\ 44-30-18 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ -2 \end{pmatrix} \quad \text{Egenvektor, med } \lambda = 2.$$

$$A\bar{u}_5 = \begin{pmatrix} -13 & -6 & -6 \\ 13 & 6 & 7 \\ 22 & 10 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ -5 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -39+30+12 \\ 39-30-14 \\ 66-50-18 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ -5 \\ -2 \end{pmatrix} = 1 \cdot \bar{u}_5. \quad \text{Egenvektor med } \lambda = 1.$$

$$A\bar{u}_6 = \begin{pmatrix} -13 & -6 & -6 \\ 13 & 6 & 7 \\ 22 & 10 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -13-12+12 \\ 13+12-14 \\ 22+20-18 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -13 \\ 11 \\ 24 \end{pmatrix} \neq \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix} \quad \text{Inte någon egenvektor.}$$

Svar: Eigenvektoreorna är \vec{u}_1 med egenvärde -1 , \vec{u}_4 med egenvärde 2 och \vec{u}_5 med egenvärde 1 .

3a) Beräkna $\det(A)$, om

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 3 & -4 & 4 \\ 1 & -4 & 4 & 2 \\ 3 & 1 & 3 & 1 \\ -2 & -4 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Lösning. Det är bara att räkna. Matrizen är rätt big, men några kolumnoperationer kan gläsa ur den betydligt.

$$\det(A) = \begin{vmatrix} 4 & 3 & -4 & 4 \\ 1 & -4 & 4 & 2 \\ 3 & 1 & 3 & 1 \\ -2 & -4 & 0 & 1 \end{vmatrix} \xrightarrow{\substack{C_1 \leftrightarrow C_2 \\ C_2 \leftarrow C_2 - C_1 \\ C_3 \leftarrow C_3 - 3C_1 \\ C_4 \leftarrow C_4 + 2C_1}} \begin{vmatrix} 1 & -4 & 4 & 2 \\ 0 & -1 & -4 & 0 \\ 5 & 0 & 4 & 6 \\ 6 & 4 & 3 & 4 \end{vmatrix} \xrightarrow{C_2 \leftarrow C_2 \cdot (-1)} \begin{vmatrix} 1 & -4 & 4 & 2 \\ 0 & 1 & 4 & 0 \\ 5 & 0 & 4 & 6 \\ 6 & 4 & 3 & 4 \end{vmatrix} \xrightarrow{\substack{C_1 \leftarrow C_1 + 4C_2 \\ C_3 \leftarrow C_3 - 5C_2 \\ C_4 \leftarrow C_4 - 6C_2}} \begin{vmatrix} 1 & 0 & 20 & 2 \\ 0 & 1 & 4 & 0 \\ 0 & -20 & -16 & 6 \\ 0 & -20 & -21 & 4 \end{vmatrix}$$

$$= 1 \cdot \begin{vmatrix} 5 & 4 & 6 \\ 6 & -13 & 4 \\ -2 & 16 & 1 \end{vmatrix} \xrightarrow{C_1 \leftarrow C_1 - 5C_2} \begin{vmatrix} 5 & 4 & 6 \\ 6 & -13 & 4 \\ 4 & 3 & 5 \end{vmatrix} \xrightarrow{C_1 \leftarrow C_1 - 4C_2} \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 6 & -13 & 4 \\ 4 & 3 & 5 \end{vmatrix}$$

$$= 1 \cdot \begin{vmatrix} -13 & 4 \\ 3 & 5 \end{vmatrix} - 1 \cdot \begin{vmatrix} 6 & 4 \\ 4 & 5 \end{vmatrix} + 1 \cdot \begin{vmatrix} 6 & -13 \\ 4 & 3 \end{vmatrix} =$$

$$= (-13 \cdot 5 - 4 \cdot 3) - (6 \cdot 5 - 4 \cdot 4) + (6 \cdot 3 - 4 \cdot -13) =$$

$$= -65 - 12 - 30 + 16 + 18 + 52 = -65 - 30 + 16 - 12 + 18 + 52 =$$

$$= -95 + 4 + 70 = -91 + 70 = -21$$

Svar: $\det(A) = -21$

b) Är A inverterbar? Motivera ditt svar.

Svar: Eftersom $\det(A) \neq 0$ så är A inverterbar.

c) Är vektorerna $\vec{v}_1 = (4, 3, -4, 4)$, $\vec{v}_2 = (1, -4, 4, 2)$ och $\vec{v}_3 = (3, 1, 3, 1)$ linjärt beroende? Motivera ditt svar.

Svar: Eftersom \vec{v}_1, \vec{v}_2 och \vec{v}_3 är de tre första raderna i A , som är inverterbar, så måste de vara linjärt oberoende. Svaret är alltså nej, de är inte linjärt beroende.

4. Låt $\vec{v}_1 = 6\vec{e}_1 + \vec{e}_2 + \vec{e}_3$, $\vec{v}_2 = -\vec{e}_1 + 3\vec{e}_2 + 3\vec{e}_3$ och $\vec{v}_3 = 2\vec{e}_2 - 2\vec{e}_3$, där $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$ betecknar standardbasen i \mathbb{R}^3 .

a) Kontrollera att $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$ utgör en ortogonal följd av vektorer, men att denna följd inte är ortonormal.

Lösning. Det blir till att räkna ut skalärprodukterna $\vec{v}_i \cdot \vec{v}_j$ för att bekräfta de påståendena.

$$\left. \begin{aligned} \vec{v}_1 \cdot \vec{v}_2 &= (6, 1, 1) \cdot (-1, 3, 3) = -6 + 3 + 3 = 0 \\ \vec{v}_1 \cdot \vec{v}_3 &= (6, 1, 1) \cdot (0, 2, -2) = 0 + 2 - 2 = 0 \\ \vec{v}_2 \cdot \vec{v}_3 &= (-1, 3, 3) \cdot (0, 2, -2) = 0 + 6 - 6 = 0 \end{aligned} \right\} \text{ Alla } 0, \text{ så ortogonala.}$$

$$\left. \begin{aligned} \vec{v}_1 \cdot \vec{v}_1 &= 6^2 + 1^2 + 1^2 = 36 + 1 + 1 = 38 \\ \vec{v}_2 \cdot \vec{v}_2 &= (-1)^2 + 3^2 + 3^2 = 1 + 9 + 9 = 19 \\ \vec{v}_3 \cdot \vec{v}_3 &= 0^2 + 2^2 + (-2)^2 = 0 + 4 + 4 = 8 \end{aligned} \right\} \text{ Inte alla } 1, \text{ så inte ortonormal följd.}$$

b) Bestäm skalären $r, s, t \in \mathbb{R}$ sådana att

$$r\vec{v}_1 + s\vec{v}_2 + t\vec{v}_3 = 9\vec{e}_1 + 7\vec{e}_2 + 15\vec{e}_3. \quad (*)$$

Lösning: Genom att multiplicera (*) med var och en av \vec{v}_1, \vec{v}_2 och \vec{v}_3 fås ekvationer där bara en av de obekanta återstår, och därför lätt går att lösa ut.

$$38r = r\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_1 = (r\vec{v}_1 + s\vec{v}_2 + t\vec{v}_3) \cdot \vec{v}_1 = (9, 7, 15) \cdot (6, 1, 1) = 54 + 7 + 15 = 76$$

$$\Leftrightarrow r = \frac{76}{38} = 2$$

$$19s = s\vec{v}_2 \cdot \vec{v}_2 = (r\vec{v}_1 + s\vec{v}_2 + t\vec{v}_3) \cdot \vec{v}_2 = (9, 7, 15) \cdot (-1, 3, 3) = -9 + 21 + 45 = 57$$

$$\Leftrightarrow s = \frac{57}{19} = 3$$

$$8t = t\vec{v}_3 \cdot \vec{v}_3 = (r\vec{v}_1 + s\vec{v}_2 + t\vec{v}_3) \cdot \vec{v}_3 = (9, 7, 15) \cdot (0, 2, -2) = 0 + 14 - 30 = -16$$

$$\Leftrightarrow t = \frac{-16}{8} = -2$$

Koll: $2\vec{v}_1 + 3\vec{v}_2 - 2\vec{v}_3 = 2(6, 1, 1) + 3(-1, 3, 3) - 2(0, 2, -2) =$

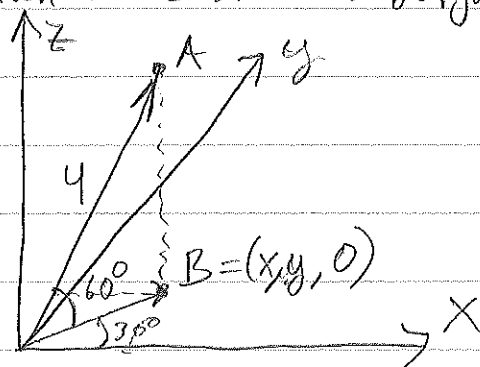
$$= (12, 2, 2) + (-3, 9, 9) + (0, -4, 4) = (9, 7, 15)$$

Stämmer.

Svar: $(r, s, t) = (2, 3, -2).$

5 Punkten $A=(x,y,z)$ har alla koordinaterna > 0 (dvs. den ligger i första oktanterna av rummet) och dess projektion $B=(x,y,0)$ på xy -planet ligger i första kvadranten. $O=(0,0,0)$ är koordinatsystemets origo. Vad har A för koordinater (x,y,z) , om $\|\vec{OA}\|=4$, vinkeln mellan \vec{OA} och \vec{OB} är $\frac{\pi}{3}=60^\circ$, och vinkeln mellan \vec{OB} och x -axeln är $\frac{\pi}{6}=30^\circ$?

Lösning. Kan vara bra att börja med en liten figur



Vanlig trigonometri säger att $\frac{y}{x} = \tan \frac{\pi}{6} = \frac{1}{\sqrt{3}}$, så $x = \sqrt{3}y$.

Vidare så är $\vec{BA}=(0,0,z)$ ortogonal mot $\vec{OB}=(x,y,0)$, så OBA är en rätvinklig triangel med vinkeln $\frac{\pi}{3}$ vid O och kateter y .

Då säger liteb mera trigonometri att

$$z = \|\vec{BA}\| = \|\vec{OA}\| \cdot \sin\left(\frac{\pi}{3}\right) = 4 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} = 2\sqrt{3}$$

$$\|\vec{OB}\| = \|\vec{OA}\| \cdot \cos\left(\frac{\pi}{3}\right) = 4 \cdot \frac{1}{2} = 2$$

Alltså är $4 = 2^2 = \|\vec{OB}\|^2 = x^2 + y^2 = (\sqrt{3}y)^2 + y^2 = 3y^2 + y^2 = 4y^2$ och därför $y = 1$ (eftersom $y > 0$) och $x = \sqrt{3}$.

Svar: $A = (\sqrt{3}, 1, 2\sqrt{3})$.

6 Låt $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \in \mathbb{R}^3$ vara vektorer med tre element. Vilka av de nedanstående likheterna är allmänt giltiga identiteter (vinkelbråk)?

(a) $-\vec{u} \times \vec{v} = \vec{v} \times \vec{u}$ SANT (\times är antikommutativ)

(b) $(\vec{u} \times \vec{v}) \times \vec{w} = \vec{u} \times (\vec{v} \times \vec{w})$ FALSKT (\times är inte associativ)

(c) $\vec{u} \times \vec{u} = \vec{0}$ SANT

(d) $-\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$ FALSKT
 Istället gäller att $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$.

(e) $(\vec{u} \times \vec{v}) \cdot \vec{w} = (\vec{w} \times \vec{u}) \cdot \vec{v}$ SANT

Den vektoriella trippelprodukten går ju att skriva som en determinant

$$(\vec{u} \times \vec{v}) \cdot \vec{w} = \begin{vmatrix} -\vec{u}- \\ -\vec{v}- \\ -\vec{w}- \end{vmatrix} \begin{vmatrix} -\vec{u}- \\ -\vec{w}- \\ -\vec{v}- \end{vmatrix} \begin{vmatrix} -\vec{w}- \\ -\vec{u}- \\ -\vec{v}- \end{vmatrix}$$