

资料

kmp 与 z函数

前缀函数

```
vector<int> prefix_function(string s) {  
    int n = (int)s.length();  
    vector<int> pi(n);  
    for (int i = 1; i < n; i++) {  
        int j = pi[i - 1];  
        while (j > 0 && s[i] != s[j]) j = pi[j - 1];  
        if (s[i] == s[j]) j++;  
        pi[i] = j;  
    }  
    return pi;  
}
```

kmp

```
vector<int> find_occurrences(string text, string pattern) {  
    string cur = pattern + '#' + text;  
    int sz1 = text.size(), sz2 = pattern.size();  
    vector<int> v;  
    vector<int> lps = prefix_function(cur);  
    for (int i = sz2 + 1; i <= sz1 + sz2; i++) {  
        if (lps[i] == sz2) v.push_back(i - 2 * sz2);  
    }  
    return v;  
}
```

对于一个长度为 n 的字符串 s ，定义函数 $z[i]$ 表示 s 和 $s[i, n-1]$ （即以 $s[i]$ 开头的后缀）的最长公共前缀（LCP）的长度，则 z 被称为 s 的 Z 函数。特别地， $z[0] = 0$ 。

```

vector<int> z_function(string s) {
    int n = (int)s.length();
    vector<int> z(n);
    for (int i = 1, l = 0, r = 0; i < n; ++i) {
        if (i <= r && z[i - l] < r - i + 1) {
            z[i] = z[i - l];
        } else {
            z[i] = max(0, r - i + 1);
            while (i + z[i] < n && s[z[i]] == s[i + z[i]]) ++z[i];
        }
        if (i + z[i] - 1 > r) l = i, r = i + z[i] - 1;
    }
    return z;
}

```

exGcd

```

void exGcd(int a, int b, int& x, int& y) {
    if (!b) { x = 1, y = 0; }
    else exGcd(b, a % b, y, x), y -= a / b * x;
}

```

组合数学

```
i64 qpow(i64 x, i64 p) {
    i64 ret = 1;
    while (p) {
        if (p & 1) ret = ret * x % mod;
        p >>= 1;
        x = x * x % mod;
    }
    return ret;
}

#define inv(x) qpow(x, mod-2)

std::vector<int> fact(1, 1);
std::vector<int> inv_fact(1, 1);

auto get_fact(int x, bool inv = 0) {
    while ((int)fact.size() < x + 1) {
        fact.push_back(1ll * fact.back() * fact.size() % mod);
        inv_fact.push_back(inv(fact.back()));
    }
    return (inv ? inv_fact[x] : fact[x]);
}

auto get_inv_fact(int x) { return get_fact(x, 1); }

i64 C(int n, int k) {
    if (k < 0 || k > n) return 0;
    return 1ll * get_fact(n) * get_inv_fact(k) % mod * get_inv_fact(n - k) % mod;
}

i64 A(int n, int k) {
    return 1ll * get_fact(n) * get_inv_fact(n - k) % mod;
}

i64 F(int n) { return get_fact(n); }
```

马拉车

```
vector<int> d1(n);
for (int i = 0, l = 0, r = -1; i < n; i++) {
    int k = (i > r) ? 1 : min(d1[l + r - i], r - i + 1);
    while (0 <= i - k && i + k < n && s[i - k] == s[i + k]) {
        k++;
    }
    d1[i] = k--;
    if (i + k > r) {
        l = i - k;
        r = i + k;
    }
}

vector<int> d2(n);
for (int i = 0, l = 0, r = -1; i < n; i++) {
    int k = (i > r) ? 0 : min(d2[l + r - i + 1], r - i + 1);
    while (0 <= i - k - 1 && i + k < n && s[i - k - 1] == s[i + k]) {
        k++;
    }
    d2[i] = k--;
    if (i + k > r) {
        l = i - k - 1;
        r = i + k;
    }
}
```

凸包

定义

凸多边形

凸多边形是指所有内角大小都在 $[0, \pi]$ 范围内的 简单多边形。

凸包

在平面上能包含所有给定点的最小凸多边形叫做凸包。

其定义为：对于给定集合 X ，所有包含 X 的凸集的交集 S 被称为 X 的 凸包。

实际上可以理解为用一个橡皮筋包含住所有给定点的形态。

凸包用最小的周长围住了给定的所有点。如果一个凹多边形围住了所有的点，它的周长一定不是最小，如下图。根据三角不等式，凸多边形在周长上一定是最优的。

Andrew 算法求凸包

常用的求法有 Graham 扫描法和 Andrew 算法，这里主要介绍 Andrew 算法。

性质

该算法的时间复杂度为 $O(n \log n)$ ，其中 n 为待求凸包点集的大小，复杂度的瓶颈在于对所有点坐标的双关键字排序。

过程

首先把所有点以横坐标为第一关键字，纵坐标为第二关键字排序。

显然排序后最小的元素和最大的元素一定在凸包上。而且因为是凸多边形，我们如果从一个点出发逆时针走，轨迹总是「左拐」的，一旦出现右拐，就说明这一段不在凸包上。因此我们可以用一个单调栈来维护上下凸壳。

因为从左向右看，上下凸壳所旋转的方向不同，为了让单调栈起作用，我们首先升序枚举求出下凸壳，然后降序求出上凸壳。

求凸壳时，一旦发现即将进栈的点 (P) 和栈顶的两个点 (S_1, S_2 ，其中 S_1 为栈顶) 行进的方向向右旋转，即叉积小于 0：

$\overrightarrow{S_2S_1} \times \overrightarrow{S_1P} < 0$ ，则弹出栈顶，回到上一步，继续检测，直到

$\overrightarrow{S_2S_1} \times \overrightarrow{S_1P} \geq 0$ 或者栈内仅剩一个元素为止。

通常情况下不需要保留位于凸包边上的点，因此上面一段中

$\overrightarrow{S_2S_1} \times \overrightarrow{S_1P} < 0$ 这个条件中的「<」可以视情况改为 \leq ，同时后面一个条件应改为 $>$ 。

实现

代码实现

```

// stk[] 是整型，存的是下标
// p[] 存储向量或点
tp = 0; // 初始化栈
std::sort(p + 1, p + 1 + n); // 对点进行排序
stk[++tp] = 1;
// 栈内添加第一个元素，且不更新 used，使得 1 在最后封闭凸包时也对单调栈更新
for (int i = 2; i <= n; ++i) {
    while (tp >= 2 // 下一行 * 操作符被重载为叉积
           && (p[stk[tp]] - p[stk[tp - 1]]) * (p[i] - p[stk[tp]]) <= 0)
        used[stk[tp--]] = 0;
    used[i] = 1; // used 表示在凸壳上
    stk[++tp] = i;
}
int tmp = tp; // tmp 表示下凸壳大小
for (int i = n - 1; i > 0; --i)
    if (!used[i]) {
        // ↓求上凸壳时不影响下凸壳
        while (tp > tmp && (p[stk[tp]] - p[stk[tp - 1]]) * (p[i] - p[stk[tp]]) <= 0)
            used[stk[tp--]] = 0;
        used[i] = 1;
        stk[++tp] = i;
    }
for (int i = 1; i <= tp; ++i) // 复制到新数组中去
    h[i] = p[stk[i]];
int ans = tp - 1;

```

根据上面的代码，最后凸包上有 ans 个元素（额外存储了 1 号点，因此 h 数组中有 $ans + 1$ 个元素），并且按逆时针方向排序。周长就是所有相邻点的距离和。