

证书号第6558775号



发明专利证书

发明名称：可控力的快速抓取杆簇自适应机器人手装置

发明人：苑航;张文增

专利号：ZL 2018 1 1526879.8

专利申请日：2018年12月13日

专利权人：清华大学

地址：100084 北京市海淀区清华园1号

授权公告日：2023年12月15日

授权公告号：CN 109571539 B

国家知识产权局依照中华人民共和国专利法进行审查，决定授予专利权，颁发发明专利证书并在专利登记簿上予以登记。专利权自授权公告之日起生效。专利权期限为二十年，自申请日起算。

专利证书记载专利权登记时的法律状况。专利权的转移、质押、无效、终止、恢复和专利权人的姓名或名称、国籍、地址变更等事项记载在专利登记簿上。



局长
申长雨

申长雨





证书号 第6558775号

专利权人应当依照专利法及其实实施细则规定缴纳年费。本专利的年费应当在每年12月13日前缴纳。未按照规定缴纳年费的，专利权自应当缴纳年费期满之日起终止。

申请日时本专利记载的申请人、发明人信息如下：

申请人：

清华大学

发明人：

苑航;张文增