

证书号第9518149号



## 实用新型专利证书

实用新型名称：可控力的快速抓取杆簇自适应机器人手装置

发 明 人：苑航;张文增

专 利 号：ZL 2018 2 2099476.1

专利申请日：2018年12月13日

专 利 权 人：清华大学

地 址：100084 北京市海淀区清华园1号

授权公告日：2019年10月25日

授权公告号：CN 209533441 U

国家知识产权局依照中华人民共和国专利法经过初步审查，决定授予专利权，颁发实用新型专利证书并在专利登记簿上予以登记。专利权自授权公告之日起生效。专利权期限为十年，自申请日起算。

专利证书记载专利权登记时的法律状况。专利权的转移、质押、无效、终止、恢复和专利权人的姓名或名称、国籍、地址变更等事项记载在专利登记簿上。



局长  
申长雨

申长雨



第1页(共2页)

其他事项参见背面

证书号第 9518149 号



专利权人应当依照专利法及其实施细则规定缴纳年费。本专利的年费应当在每年 12 月 13 日前缴纳。未按照规定缴纳年费的，专利权自应当缴纳年费期满之日起终止。

申请日时本专利记载的申请人、发明人信息如下：

申请人：

清华大学

发明人：

苑航；张文增