

# Enes Uğur

ugures.tr@gmail.com

+90 534 560 1656

Manisa, Türkiye

enesugr.github.io

in/enesugur

0009-0006-9811-1383



## İş Deneyimi

### Stajyer Mühendis, Halit Ünlü Ziraat Aletleri A.Ş.

İki aylık gönüllü yaz stajımı başarıyla tamamlayarak, alanımla ilgili pratik deneyim kazanırken iş süreçlerine aktif katkı sağladım ve sorumluluk bilincimi geliştirdim.

07.2024 – 08.2024

Manisa

### Sosyal Medya Sorumlusu, Tanış Giyim

Instagram ve Facebook hesaplarının profesyonel yönetimi, içerik planlaması ve etkileşim artırma stratejilerinin uygulanması. E-ticaret mağaza web sitesinin kurulumu, ürün yükleme, sipariş takibi ve genel site yönetimi. Satış süreçlerinin geliştirilmesi ve müşteri memnuniyetini artırmaya yönelik mağaza satış danışmanlığı hizmeti.

06.2022 – 09.2022

Manisa

### Stajyer Mühendis, Dikmen Mühendislik

Kısa dönem zorunlu yaz stajımı başarıyla tamamlayarak, alanımla ilgili pratik deneyimler elde ettim.

07.2025 – 09.2025

Manisa

## Eğitim

### Mekatronik Mühendisliği, Manisa Celal Bayar Üniversitesi

Manisa Celal Bayar Üniversitesinde Mekatronik Mühendisliği lisans programında 4.sınıf olarak eğitimime devam etmekteyim.

09.2022 – günümüz

## Beceriler

Microsoft Office | Python | Flutter Mobil Programlama | C# Masaüstü Programlama | Solidworks | Catia | Mastercam X2 | Siemens TIA Portal

## Diller

İngilizce — B1

## Kurslar

### Versiyon Kontrolleri: Git ve GitHub, BTK Akademi

05.2023

### Flutter Mobil Programlama, Google Skillshop

2023

### Python Programlama, BTK Akademi

05.2021

### İşkur Kişisel Gelişim Programı, Türkiye İş Kurumu

2023

Manisa

## Projeler

### SWARM Robot Projesi

Birden fazla robotun koordineli ve otonom şekilde hareket etmesini sağlayan sürü robotik sistemi geliştirildi. Projede iletişim, görev paylaşımı, yazılım ve haberleşme üzerine çalıştım.

### Python'da Robot Modellemesi ve İleri Kinematik Hesaplamaları

Python ile KUKA KR 5X R650 robotun 3B modellenmesini ve ileri kinematik analizlerinin gösterilmesini gerçekleştirdim.

### S7-1200 PLC ile Fabrika Simülasyon Projesi

Siemens S7-1200 PLC kullanılarak FactoryIO üzerinde üretim hattı otomasyonunun simülasyonunu gerçekleştirdim.

### A Python-Based Framework for Kinematic and Dynamic Analysis and Simulation of Industrial Robotic Arms

Bu proje, lisans bitirme tezim kapsamında geliştirilmiş olup, endüstriyel robot kollarının kinematik ve dinamik modellemesi, analizi ve simülasyonunu sağlayan Python tabanlı bir framework oluşturulmuştur. Proje sürecinde ileri ve ters kinematik hesaplamaları, yörünge planlama ve dinamik davranışın görselleştirilmesi üzerine çalışılmıştır. Bu kapsamda elde edilen sonuçlar, uluslararası kongrelerde sunulmuş ve ilgili konularda akademik makaleler hazırlanmıştır.