

Cognome e Nome: _____

Codice Persona: _____

NB: i fogli di protocollo servono da ausilio per la sola brutta e non vanno consegnati.**Parte A (10 punti)**

1. Il sistema

$$\begin{cases} 3x - 3y - z = 3 \\ 2x + z = 0 \\ x + y + z = -1 \end{cases}$$

☐ A ammette infinite soluzioni☐ B ammette due soluzioni☐ C ammette un'unica soluzione☐ D non ammette soluzioni2. La matrice $\begin{pmatrix} 2 & k \\ 3 & 5 \end{pmatrix}$ con $k \in \mathbb{R}$ ☐ A non è invertibile per $k = 5$ ☐ B non è invertibile per $k = \frac{10}{3}$ ☐ C è invertibile per $k = 1$ e l'inversa è $\begin{pmatrix} 5 & -1 \\ -3 & 2 \end{pmatrix}$ ☐ D è invertibile per $k = 0$ e l'inversa è $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -3 & 2 \end{pmatrix}$

3. Trovare la retta perpendicolare alle due rette

$$r_1 = (1, 0, 2) + \text{Span}(0, 1, 0), \quad r_2 = (2, 1, 0) + \text{Span}(0, 0, 1).$$

☐ A $(0, 1, 2) + \text{Span}(1, 0, 0)$ ☐ B $(0, 2, 1) + \text{Span}(1, 0, 0)$ ☐ C $(1, 0, 2) + \text{Span}(1, 0, 0)$ ☐ D $(2, 1, 0) + \text{Span}(1, 0, 0)$

4. Quale dei seguenti sottoinsiemi è un sottospazio vettoriale?

☐ A $\{(t, t^2) : t \in \mathbb{R}\} \subseteq \mathbb{R}^2$

☐ B $\{(t, -t) : t \in \mathbb{R}\} \subseteq \mathbb{R}^2$

☐ C $\{(0, t^2) : t \in \mathbb{R}\} \subseteq \mathbb{R}^2$

☐ D $\{(t, 1) : t \in \mathbb{R}\} \subseteq \mathbb{R}^2$

5. Sia $A \in \text{Mat}(3, 3)$ una matrice diagonalizzabile con $\chi_A(x) = -x(3+x)^2$. Allora

☐ A $\dim \ker(A + 3I_3) = 2$

☐ B A è invertibile

☐ C A è simmetrica

☐ D Esiste una base ortonormale di \mathbb{R}^3 di autovettori di A

6. Sia $A \in \text{Mat}(2, 2)$ una matrice simile a $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$. Allora

☐ A $\text{rk}(A) = 2$

☐ B $\det(A) = 4$

☐ C $\chi_A(x) = (1-x)^2$

☐ D $T_A : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ non è suriettiva

7. Sia $A \in \text{Mat}(n, n)$ e siano $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ i suoi autovalori distinti. Quali delle seguenti condizioni è impossibile?

☐ A $r = 0$

☐ B $\sum_{i=1}^r g_{\lambda_i} < \sum_{i=1}^r a_{\lambda_i}$

☐ C $\sum_{i=1}^r g_{\lambda_i} > n$

☐ D $\sum_{i=1}^r a_{\lambda_i} < n$

8. Sia V uno spazio euclideo e $\mathbf{v}, \mathbf{w} \in V$ tali che $\|\mathbf{v}\| = 3, \|\mathbf{w}\| = 5$. Quali dei seguenti valori di $\|\mathbf{v} - \mathbf{w}\|$ è possibile?

☐ A $\|\mathbf{v} - \mathbf{w}\| = 4$

☐ B $\|\mathbf{v} - \mathbf{w}\| = 0$

☐ C $\|\mathbf{v} - \mathbf{w}\| = 1$

☐ D $\|\mathbf{v} - \mathbf{w}\| = 9$

9. Sia $A \in \text{Mat}(n, n)$ una matrice ortogonale. Allora

☐ A $\det A = \pm 1$

☐ B $\det A = 0$

☐ C $\det A = \pm \sqrt{2}$

☐ D $\det(A) = 1$

10. In $\mathbb{R}[t]_{\leq 2}$ il vettore delle coordinate del polinomio $p(t) = 2 + 3t + t^2$ rispetto alla base $\mathcal{B} = \{1 + t, 2t, t^2\}$ è

☐ A $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$

☐ B $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$

☐ C $\begin{pmatrix} 2 \\ 1/2 \\ 1 \end{pmatrix}$

☐ D $\begin{pmatrix} 2 \\ 1/2 \\ 0 \end{pmatrix}$

Parte B (20 punti)

Esercizio 1. [Punteggio: 2,3,3,2]

In $\mathbb{R}[t]_{\leq 2}$ si considerino i seguenti sottospazi vettoriali

$$U = \{p(t) \in \mathbb{R}[t]_{\leq 2} : p(1) = 2p(0)\} \quad \text{e} \quad W = \text{Span}\{t-1, t^2\}.$$

1. Determinare una base di U e di W .
2. Determinare una base di $U \cap W$ e di $U + W$.
3. Si scriva (se possibile) il polinomio $p(t) = t$ come somma di un polinomio di U e di un polinomio di W . C'è un'unica soluzione? Perché?
4. Stabilire se la funzione $L : \mathbb{R}[t]_{\leq 2} \rightarrow \mathbb{R}$ definita da

$$L(p(t)) = p(1) - 2p(0)$$

è un'applicazione lineare. In caso affermativo trovare basi dell'immagine e del nucleo.

Esercizio 2. [Punteggio: 1, 3, 2, 2, 2]

In \mathbb{R}^2 , considerare l'operazione $\langle \cdot, \cdot \rangle : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ definita da

$$\left\langle \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \right\rangle = 2x_1y_1 + 2x_2y_2 - x_1y_2 - x_2y_1.$$

1. Dimostrare che $\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle = \mathbf{x}^\top A \mathbf{y}$, con $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$.
2. Dimostrare che è un prodotto scalare in \mathbb{R}^2 .
3. Determinare il complemento ortogonale di $H = \text{Span} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ rispetto a questo prodotto scalare.
4. Determinare una base ortonormale di \mathbb{R}^2 rispetto a questo prodotto scalare.
5. Rispetto a questo prodotto scalare, determinare la proiezione ortogonale $\pi_H(\mathbf{v})$ del $\mathbf{v} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ sul sottospazio H .

