

22. 系统寄存器

本章节说明各类系统寄存器。

22.	系统寄存器	1
	22.1. 概要	3
	22.2. 本机触摸屏内存地址范围	4
	22.2.1. 位地址	4
	22.2.2. 字地址	4
	22.3. HMI 时间	5
	22.4. 用户名称及密码	6
	22.5. 资料取样	7
	22.6. 事件登录	8
	22.7. HMI 硬件操作	9
	22.8. 本地触摸屏网络信息	10
	22.9. 配方及扩展内存	12
	22.10. 内存储存空间管理	14
	22.11. 触碰位置	14
	22.12. 站号变数	15
	22.13. 索引寄存器	16
	22.14. 工程文件信息	17
	22.15. MODBUS Server 通讯	17
	22.16. 通讯参数设定	19
	22.17. 与 PLC (COM) 通讯状态	21
	22.18. 与 PLC (以太网) 通讯状态	23
	22.19. 与 PLC (USB) 通讯状态	26
	22.20. 与 PLC (CAN Bus) 通讯状态	26
	22.21. 与远程触摸屏通讯状态	27
	22.22. 与远程 PLC 通讯状态	33
	22.23. 通讯错误讯息及未处理命令数	35
	22.24. 其它功能项目	36
	22.25. 远程打印/备份服务器	37
	22.26. EasyAccess	39
	22.27. 穿透通讯设定	39
	22.28 禁止弹出 PI C No Resnonse 窗口	40



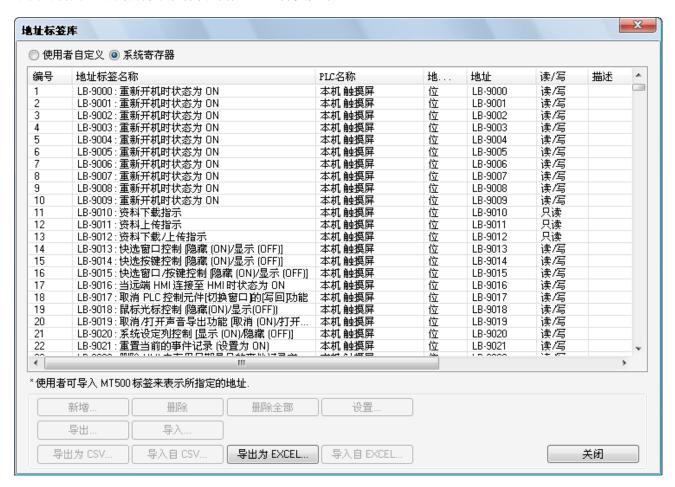
第22章 系统寄存器

22.29.	触摸屏与工程文件识别码	40
22.30.	快选窗口控制	41
22.31.	输入元件功能	41
22.32.	本地/远程操作限制	41
22.33.	VNC 控制	42
	cMT-SVR 相关寄存器	



22.1. 概要

EasyBuilder Pro 工程软件保留了一些位地址和字地址的寄存器供给系统使用,这些系统保留寄存器分别有不同的功用,而我们将系统保留寄存器地址分类如下。





22.2. 本机触摸屏内存地址范围

22.2.1.位地址

寄存器	设备类型	范围	格式
本机位地址	LB	0 ~ 12095	DDDDD
本机字地址取位地址	LW_BIT	0 ~ 1079915	DDDDDdd
			DDDDD: 地址
			dd: 位地址 (00~15)
配方寄存器的位地址	RBI	0 ~ 65535f	DDDDDh
索引偏移量			DDDDD: 地址
			h: 位地址 (0 ~ f)
			通过 LW-9000 来当作索引
			寄存器,并对应到 RW_Bit
配方寄存器 RW 的	RW_Bit	0 ~ 524287f	DDDDDh
位地址			DDDDD: 地址
			h: 位地址 (0 ~ f)
配方寄存器 RW_A	RW_A_Bit	0 ~ 65535f	DDDDDh
的位地址			DDDDD: 地址
			h: 位地址 (0 ~ f)

22.2.2. 字地址

寄存器	设备类型	范围	格式
本机字地址	LW	0 ~ 10799	DDDDD
配方寄存器 RW	RW	0 ~ 524287	DDDDDD
配方寄存器的字地址	RWI	0 ~ 65535	DDDDD
索引偏移量			通过 LW-9000 来当作索引
			寄存器,并对应到 RW
配方寄存器 RW_A	RW_A	0 ~ 65535	DDDDD
扩展内存寄存器	EM0 ~ EM9	0 ~	DDDDDDDDD
		1073741823	



22.3. HMI 时间

地址	描述	读 / 写 / 控制			
		本地 HMI	宏	远程 HMI	
LB-11958	时间设定错误 (当状态为 ON) *注 3	读	读	读	
LW-9010	(16bit-BCD): 本地时间 (秒)	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9011	(16bit-BCD):本地时间 (分)	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9012	(16bit-BCD): 本地时间 (时)	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9013	(16bit-BCD):本地时间 (日)	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9014	(16bit-BCD): 本地时间 (月)	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9015	(16bit-BCD):本地时间 (年)	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9016	(16bit-BCD): 本地时间 (星期)	读	读	读	
LW-9017	(16bit):本地时间 (秒)	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9018	(16bit):本地时间 (分)	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9019	(16bit):本地时间 (时)	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9020	(16bit):本地时间 (日)	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9021	(16bit):本地时间 (月)	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9022	(16bit):本地时间 (年)*注 1	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9023	(16bit):本地时间 (星期)*注2	读	读	读	
LW-9030	(32bit): 系统时间 (单位:0.1 秒)	读	读	读	
LW-9048	(16bit):时间 (0:AM, 1:PM)	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9049	(16bit): 本地时间 (12 小时制)	读/写	读/控制	读/控制	



- 1. 数值范围为 2000~2037。
- 2. 数值范围为 1~7, 即为星期一~星期日。
- 3. 当通过 LW-9010~LW-9023 更新触摸屏时间时,系统将比对 RTC 内的时间,以确认时间是否修改成功。若不成功,系统会将时间回复为设定前的时间,并将 LB-11958 设定为 ON。若使用 LW-9010~LW-9023 于电脑 模拟时修改时间,将无法作用。



22.4. 用户名称及密码

地址	描述	读 / 写 / 控制			
		本地 HMI	宏	远程 HMI	
LB-9050	用户注销	写	控制	控制	
LB-9060	密码输入错误指示	读	读	读	
LB-9061	更新密码 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LW-9082	(16bit): 自动注销时间 (单位: 分钟, 0: 取消此功能)	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9219	(16bit):用户编号 (1~12)	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9220	(32bit): 用户密码	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9222	(16bit): 目前用户可使用的元件类别 (bit 0:A, bit	读	读	读	
	1:B,bit 2:C,)				
LW-9500	(32bit): 用户 1 的密码	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9502	(32bit): 用户 2 的密码	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9504	(32bit): 用户 3 的密码	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9506	(32bit): 用户 4 的密码	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9508	(32bit): 用户 5 的密码	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9510	(32bit): 用户 6 的密码	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9512	(32bit): 用户 7 的密码	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9514	(32bit): 用户 8 的密码	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9516	(32bit): 用户 9 的密码	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9518	(32bit): 用户 10 的密码	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9520	(32bit): 用户 11 的密码	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9522	(32bit): 用户 12 的密码	读/写	读/控制	读/控制	
LW-10754	(8 words): 目前登入的用户名称 *注 1	读	读	读	



1. 只支持于 "用户密码" » "进阶安全模式"。



22.5. 资料取样

地址	描述	读 / 写 / 控制			
	,a.c	本地 HMI	宏	远程 HMI	
LB-9025	删除触摸屏内存里日期最早的资料取样文件 (设定 为 ON)	写	控制	控制	
LB-9026	删除触摸屏内存里全部资料取样文件 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-9027	更新触摸屏内存里资料取样统计信息 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-9034	强迫储存事件记录与取样数据至 HMI, U 盘, SD 卡(设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-11949	删除 SD 卡里日期最早的资料取样文件 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-11950	删除 SD 卡里全部资料取样文件 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-11951	更新 SD 卡里资料取样统计信息 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-11952	删除 U 盘里日期最早的资料取样文件 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-11953	删除 U 盘里全部资料取样文件 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-11954	更新 U 盘里资料取样统计信息 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LW-9063	(16bit):触摸屏内存里存在的资料取样文件的数目	读	读	读	
LW-9064	(32bit):触摸屏内存里存在的资料取样文件的大小	读	读	读	
LW-10489	(16bit): SD 卡里存在的资料取样文件的数目	读	读	读	
LW-10490	(32bit): SD 卡里存在的资料取样文件的大小	读	读	读	
LW-10492	(16bit): U 盘里存在的资料取样文件的数目	读	读	读	
LW-10493	(32bit): U 盘里存在的资料取样文件的大小	读	读	读	



1. 删除或更新资料取样的相关寄存器,在电脑模拟仿真时皆无作用。



22.6. 事件登录

地址	描述	读 / 写 / 控制			
AGAL.		本地 HMI	宏	远程 HMI	
LB-9021	重置目前的事件记录 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-9022	删除触摸屏内存里日期最早的事件记录文件 (设定 为 ON)	写	控制	控制	
LB-9023	删除触摸屏内存里全部事件记录文件 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-9024	更新触摸屏内存里事件记录统计信息 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-9034	强迫储存事件记录与取样数据至 HMI, U 盘, SD 卡(设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-9042	确认全部事件 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-9043	存在未确认的事件 (当状态为 ON)	读	读	读	
LB-11940	删除 SD 卡里日期最早的事件记录文件 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-11941	删除 SD 卡里全部事件记录文件 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-11942	更新 SD 卡里事件记录统计信息 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-11943	删除 U 盘里日期最早的事件记录文件 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-11944	删除 U 盘里全部事件记录文件 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-11945	更新 U 盘里事件记录统计信息 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LW-9060	(16bit):触摸屏内存里存在的事件记录文件的数目	读	读	读	
LW-9061	(32bit):触摸屏内存里存在的事件记录文件的大小	读	读	读	
LW-9450	(16bit): 事件登录的时间标签 - 秒 *注 1	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9451	(16bit): 事件登录的时间标签 - 分 *注 1	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9452	(16bit): 事件登录的时间标签 - 时 *注 1	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9453	(16bit): 事件登录的时间标签 - 日 *注 1	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9454	(16bit): 事件登录的时间标签 - 月 *注 1	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9455	(16bit): 事件登录的时间标签 - 年 *注 1	读/写	读/控制	读/控制	
LW-10480	(16bit): SD 卡里存在的事件记录文件的数目	读	读	读	
LW-10481	(32bit): SD 卡里存在的事件记录文件的大小	读	读	读	
LW-10483	(16bit): U 盘里存在的事件记录文件的数目	读	读	读	
LW-10484	(32bit): U 盘里存在的事件记录文件的大小	读	读	读	





- 1. 若欲使用 LW-9450 ~ LW-9455 作为事件登录的时间来源标签,请先在"系统参数设置" »"一般属性"页面设定相关属性。
- 2. 删除或更新事件记录的相关寄存器,在电脑模拟仿真时皆无作用。

22.7. HMI 硬件操作

地址	描述	读 / 写 / 控制			
		本地 HMI	宏	远程 HMI	
LB-9018	鼠标光标控制"隐藏 (ON)/显示 (OFF)"	读/写	读/控制	读/控制	
LB-9019	声音输出功能"取消 (ON)/开启 (OFF)"	读/写	读/控制	读/控制	
LB-9020	系统设定列控制"显示 (ON)/隐藏 (OFF)"	读/写	读/控制	读/控制	
LB-9033	HMI 上传功能"取消 (ON)/开启 (OFF)"*注 1	读/写	读/控制	读	
LB-9040	背光灯调亮 (设定为 ON) *注 2	写	控制	控制	
LB-9041	背光灯调暗 (设定为 ON) *注 2	写	控制	控制	
LB-9047	重新启动触摸屏 (设定为 ON, 并当 LB-9048 状态	写	控制	控制	
	为 ON 时)	¬	1工巾1	红巾	
LB-9048	重启机制保护	读/写	读/控制	读/控制	
LB-9062	开启硬件设定对话框 (设定为 ON)	写	控制	控制	
LB-9063	当插上 U 盘时,弹出下载窗口控制"隐藏 (ON)/显示	读/写	读/控制	读/控制	
	(OFF)"	跃/ 与	以/7工啊	以/1工则	
LB-11959	LED 指示灯控制 *注 4	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9008	(32bit-float): 电池电压 *注 3	读	读	读	
LW-9025	(16bit): CPU 使用率	读	读	读	
LW-9026	(16bit): OS 版本 (年)	读	读	读	
LW-9027	(16bit): OS 版本 (月)	读	读	读	
LW-9028	(16bit): OS 版本 (日)	读	读	读	
LW-9040	(16bit): 背光灯目前亮度值 *注 2	读	读	读	
LW-9080	(16bit): 背光节能时间 (单位: 分钟)	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9081	(16bit):屏幕保护时间 (单位:分钟)	读/写	读/控制	读/控制	



- 1. 当变更设定时,需重启触摸屏以更新设定值。
- 2. LW-9040 可搭配 LB-9040~LB-9041 来调整背光亮度,亮度值为 0~31。
- 3. 建议当 LW-9008 的电池电压值少于 2.80V 时,可更换电池。



4. 可用于辨识 cMT-HD 与 cMT-SVR 的设备。当有多台 cMT-HD 或 cMT-SVR 时,可触发此地址让 LED 灯的状态闪烁。

22.8. 本地触摸屏网络信息

地址	描述	读 / 写 / 控制		
NO.	JIIIAC	本地 HMI	宏	远程 HMI
LB-12094	更新以太网 1 设定 (IP, 屏蔽, 网关) (设 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-12095	更新以太网 2 设定 (IP, 屏蔽, 网关)(设 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9125	(16bit):触摸屏以太网 1 所使用的网关 0 (只在触摸屏上有效)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9126	(16bit):触摸屏以太网 1 所使用的网关 1 (只在触摸屏上有效)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9127	(16bit):触摸屏以太网 1 所使用的网关 2 (只在触摸屏上有效)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9128	(16bit):触摸屏以太网 1 所使用的网关 3 (只在触摸屏 上有效)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9129	(16bit):触摸屏以太网 1 所使用的 IP 0 (只在触摸屏上有效)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9130	(16bit):触摸屏以太网 1 所使用的 IP 1 (只在触摸屏上有效)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9131	(16bit):触摸屏以太网 1 所使用的 IP 2 (只在触摸屏上有效)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9132	(16bit):触摸屏以太网 1 所使用的 IP 3 (只在触摸屏上有效)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9133	(16bit): 以太网所使用的连接端口 (只在触摸屏上有效)	读	读	读
LW-9135	(16bit):以太网 1 实体地址 (MAC) 0	读	读	读
LW-9136	(16bit):以太网 1 实体地址 (MAC) 1	读	读	读
LW-9137	(16bit): 以太网 1 实体地址 (MAC) 2	读	读	读
LW-9138	(16bit): 以太网 1 实体地址 (MAC) 3	读	读	读
LW-9139	(16bit):以太网 1 实体地址 (MAC)4	读	读	读
LW-9140	(16bit): 以太网 1 实体地址 (MAC) 5	读	读	读
LW-10750	(16bit):触摸屏以太网 1 所使用的屏蔽 0 (只在触摸屏上有效)	读/写	读/控制	读/控制





LW-10751 (16bit):触摸屏以太网 1 所使用的屏蔽 1 (只在触 读/写 读/控制 读/序目有效) LW-10752 (16bit):触摸屏以太网 1 所使用的屏蔽 2 (只在触 读/写 读/控制 读/控制 读/写 读/写 读/控制 读/写 读/写 读/控制 读/写 读/写 读/字 读/写 读/字 读/写 读/字 读/写 读/字 读/写 或/写 或/写				77 44 平	邓
換屏上有效	LW-10751		读/写	读/控制	读/控制
提屏上有效) 读/写 读控制 读控制 LW-10786 (16bit):触摸屏以太网 2 所使用的 IP 0 (只在触摸 屏上有效) 读 读 读 读 读 读 读 读 读 读 读 读 读 读 读 读 读 读 读	LW-10752		读/写	读/控制	读/控制
LW-10787	LW-10753		读/写	读/控制	读/控制
FELAX 读 <td>LW-10786</td> <td></td> <td>读</td> <td>读</td> <td>读</td>	LW-10786		读	读	读
LW-10789 (16bit): 触摸屏以太网 2 所使用的 IP 3 (只在触摸 读 读 读 读 读] LW-10790 (16bit): 触摸屏以太网 2 所使用的屏蔽 0 (只在触 读 读 读 读] LW-10791 (16bit): 触摸屏以太网 2 所使用的屏蔽 1 (只在触 摸屏上有效) LW-10792 (16bit): 触摸屏以太网 2 所使用的屏蔽 2 (只在触 摸屏上有效) LW-10793 (16bit): 触摸屏以太网 2 所使用的屏蔽 3 (只在触 摸屏上有效) LW-10794 (16bit): 触摸屏以太网 2 所使用的网关 0 (只在触 读 读] 模屏上有效) 读 读 读 读] LW-10795 (16bit): 触摸屏以太网 2 所使用的网关 1 (只在触 读 读] 模屏上有效) 读 读 读 读] LW-10796 (16bit): 触摸屏以太网 2 所使用的网关 2 (只在触 摸屏 L有效) 读 读 读 读] LW-10797 (16bit): 触摸屏以太网 2 所使用的网关 3 (只在触 读 读 读] 读 读 读 读 读] LW-10798 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 0 读 读 读 读 读] 读 读 读 读] LW-10799 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 1 读 读 读 读 读] 读 读 读 读 读] LW-10800 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 2 读 读 读 读 读] LW-10801 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 3 读 读 读 读] LW-10802 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 4 读 读 读 读 读] LW-10803 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 5 读 读 读]	LW-10787		读	读	读
FL A 效) 读<	LW-10788	, , ,	读	读	读
摸屏上有效	LW-10789	, ,	读	读	读
提屏上有效) 读 读 证 读 业 业 业 业<	LW-10790		读	读	读
提屏上有效) 读 读 LW-10793 (16bit): 触摸屏以太网 2 所使用的屏蔽 3 (只在触摸屏上有效) 读 读 LW-10794 (16bit): 触摸屏以太网 2 所使用的网关 0 (只在触摸屏上有效) 读 读 LW-10795 (16bit): 触摸屏以太网 2 所使用的网关 1 (只在触摸屏上有效) 读 读 LW-10796 (16bit): 触摸屏以太网 2 所使用的网关 2 (只在触摸屏上有效) 读 读 LW-10797 (16bit): 触摸屏以太网 2 所使用的网关 3 (只在触摸屏 上有效) 读 读 LW-10798 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 0 读 读 LW-10799 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 1 读 读 LW-10800 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 2 读 读 LW-10801 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 3 读 读 LW-10802 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 4 读 读 LW-10803 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 5 读 读	LW-10791		读	读	读
LW-10794 (16bit):触摸屏以太网 2 所使用的网关 0 (只在触摸屏上有效) 读读读读读 LW-10795 (16bit):触摸屏以太网 2 所使用的网关 1 (只在触摸屏上有效) 读读读读读读读读读 LW-10796 (16bit):触摸屏以太网 2 所使用的网关 2 (只在触摸屏上有效) 读读读读读读读证法 LW-10797 (16bit):触摸屏以太网 2 所使用的网关 3 (只在触摸屏上有效) 读读读读证法 LW-10798 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 0 读读读读证法 LW-10799 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 1 读读读读证法 LW-10800 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 2 读读读读证法 LW-10801 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 4 读读读读证法 LW-10802 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 4 读读读读证法 LW-10803 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 5 读读读读述法	LW-10792		读	读	读
提屏上有效) 读 读 LW-10795 (16bit):触摸屏以太网 2 所使用的网关 1 (只在触摸屏上有效) 读 读 LW-10796 (16bit):触摸屏以太网 2 所使用的网关 2 (只在触摸屏上有效) 读 读 LW-10797 (16bit):触摸屏以太网 2 所使用的网关 3 (只在触摸屏 上有效) 读 读 LW-10798 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 0 读 读 LW-10799 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 1 读 读 LW-10800 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 2 读 读 LW-10801 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 3 读 读 LW-10802 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 4 读 读 LW-10803 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 5 读 读	LW-10793	, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	读	读	读
提屏上有效) 读 证 </td <td>LW-10794</td> <td></td> <td>读</td> <td>读</td> <td>读</td>	LW-10794		读	读	读
提解上有效) 读 读 LW-10797 (16bit):触摸屏以太网 2 所使用的网关 3 (只在触摸屏 上有效) 读 读 LW-10798 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 0 读 读 LW-10799 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 1 读 读 LW-10800 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 2 读 读 LW-10801 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 3 读 读 LW-10802 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 4 读 读 LW-10803 (16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 5 读 读	LW-10795		读	读	读
提屏 上有效) 读 读 读 读 LW-10798 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 0 读 读 读 读 LW-10799 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 1 读 读 读 读 LW-10800 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 2 读 读 读 LW-10801 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 3 读 读 读 LW-10802 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 4 读 读 读 LW-10803 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 5 读 读 读	LW-10796		读	读	读
LW-10799 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 1 读 读 读 LW-10800 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 2 读 读 读 LW-10801 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 3 读 读 读 LW-10802 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 4 读 读 读 LW-10803 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 5 读 读 读	LW-10797		读	读	读
LW-10800 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 2 读 读 读 LW-10801 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 3 读 读 读 LW-10802 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 4 读 读 读 LW-10803 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 5 读 读 读	LW-10798	(16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 0	读	读	读
LW-10801 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 3 读 读 读 LW-10802 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 4 读 读 读 LW-10803 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 5 读 读 读	LW-10799	(16bit):以太网 2 实体地址 (MAC) 1	读	读	读
LW-10802 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 4 读 读 读 LW-10803 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 5 读 读	LW-10800	(16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 2	读	读	读
LW-10803 (16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 5 读 读 读	LW-10801	(16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 3	读	读	读
	LW-10802	(16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 4	读	读	读
LW-10804 (16bit): 以太网 1 网域名称系统 (DNS) 服务器 □ 读 □ 读 □ 读	LW-10803	(16bit): 以太网 2 实体地址 (MAC) 5	读	读	读
7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7	LW-10804	(16bit): 以太网 1 网域名称系统 (DNS) 服务器	读	读	读





	IPO			
LW-10805	(16bit): 以太网 1 网域名称系统 (DNS) 服务器	读	读	读
	IP1	٠,	ζ.	,
LW-10806	(16bit): 以太网 1 网域名称系统 (DNS) 服务器	读	读	读
	IP2	<u> </u>	<u> </u>	<u> </u>
LW-10807	(16bit): 以太网 1 网域名称系统 (DNS) 服务器	读	读	读
	IP3	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		
LW-10808	(16bit): 以太网 2 网域名称系统 (DNS) 服务器	读	读	读
	IPO	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	以	
LW-10809	(16bit): 以太网 2 网域名称系统 (DNS) 服务器	读	读	读
	IP1)	以	以 以
LW-10810	(16bit): 以太网 2 网域名称系统 (DNS) 服务器	读	读	读
	IP2	以	以	以
LW-10811	(16bit): 以太网 2 网域名称系统 (DNS) 服务器	读	读	读
	IP3	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		以



1. 以太网 2 的相关寄存器只适用于 cMT-SVR 机型。

22.9. 配方及扩展内存

地址	描述	读/写/控制		
		本地 HMI	宏	远程 HMI
LB-9028	重置配方数据 (设定为 ON)	写	控制	控制
LB-9029	强迫储存配方数据到触摸屏(设定为 ON)	写	控制	控制
LB-9460	EMO 的储存设备 (SD 卡) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9461	EM1 的储存设备 (SD 卡) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9462	EM2 的储存设备 (SD 卡) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9463	EM3 的储存设备 (SD 卡) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9464	EM4 的储存设备 (SD 卡) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9465	EM5 的储存设备 (SD 卡) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9466	EM6 的储存设备 (SD 卡) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9467	EM7 的储存设备 (SD 卡) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9468	EM8 的储存设备 (SD 卡) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读



第 22 章 系统寄存器

LB-9469	EM9 的储存设备 (SD 卡) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9470	EMO 的储存设备 (U盘) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9471	EM1 的储存设备 (U盘) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9472	EM2 的储存设备 (U盘) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9473	EM3 的储存设备 (U盘) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9474	EM4 的储存设备 (U盘) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9475	EM5 的储存设备 (U盘) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9476	EM6 的储存设备 (U盘) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9477	EM7 的储存设备 (U盘) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9478	EM8 的储存设备 (U盘) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9479	EM9 的储存设备 (U盘) 不存在 (当状态为 ON)	读	读	读



22.10. 内存储存空间管理

地址	描述	读 / 写 / 控制			
		本地 HMI	宏	远程 HMI	
LB-9035	HMI 可用空间不足警示 (当状态为 ON)	读	读	读	
LB-9036	SD 卡可用空间不足警示 (当状态为 ON)	读	读	读	
LB-9037	U 盘可用空间不足警示 (当状态为 ON)	读	读	读	
LB-12048	U 盘状态 (当状态为 ON 时表示存在)	读	读	读	
LW-9070	(16bit):可用空间警示下限 (Mega bytes)	读	读	读	
LW-9071	(16bit):系统保留的可用空间 (Mega bytes)	读	读	读	
LW-9072	(32bit):触摸屏目前的可用空间 (K bytes)	读	读	读	
LW-9074	(32bit): SD 卡目前的可用空间 (K bytes)	读	读	读	
LW-9076	(32bit): U 盘目前的可用空间 (K bytes)	读	读	读	

22.11. 触碰位置

地址	描述	读 / 写 / 控制		
		本地 HMI	宏	远程 HMI
LW-9041	(16bit): 触控状态 (位 0 on = 正在触碰屏幕)	读	读	读
LW-9042	(16bit): 触碰时, X 的位置	读	读	读
LW-9043	(16bit): 触碰时, Y 的位置	读	读	读
LW-9044	(16bit): 离开时, X 的位置	读	读	读
LW-9045	(16bit): 离开时, Y 的位置	读	读	读



22.12. 站号变数

地址	描述	读/写/控制		
		本地 HMI	宏	远程 HMI
LW-10000	(16bit): var0 - 站号变量 (语法:var0#地址)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10001	(16bit): var1 - 站号变量 (语法: var1#地址)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10002	(16bit): var2 - 站号变量 (语法: var2#地址)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10003	(16bit): var3 - 站号变量 (语法:var3#地址)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10004	(16bit): var4 - 站号变量 (语法:var4#地址)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10005	(16bit): var5 - 站号变量 (语法:var5#地址)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10006	(16bit): var6 - 站号变量 (语法:var6#地址)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10007	(16bit): var7 - 站号变量 (语法:var7#地址)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10008	(16bit): var8 - 站号变量 (语法:var8#地址)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10009	(16bit): var9 - 站号变量 (语法:var9#地址)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10010	(16bit): var10 - 站号变量 (语法:var10#地址)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10011	(16bit): var11 - 站号变量 (语法:var11#地址)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10012	(16bit): var12 - 站号变量 (语法:var12#地址)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10013	(16bit): var13 - 站号变量 (语法:var13#地址)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10014	(16bit): var14 - 站号变量 (语法:var14#地址)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10015	(16bit): var15 - 站号变量 (语法:var15#地址)	读/写	读/控制	读/控制



22.13. 索引寄存器

地址	描述	读/写/控制			
HEHL.		本地 HMI	宏	远程 HMI	
LW-9200	(16bit): 地址索引寄存器	0	读/写	读/控制	读/控制
LW-9201	(16bit): 地址索引寄存器	1	读/写	读/控制	读/控制
LW-9202	(16bit): 地址索引寄存器	2	读/写	读/控制	读/控制
LW-9203	(16bit):地址索引寄存器	3	读/写	读/控制	读/控制
LW-9204	(16bit):地址索引寄存器	4	读/写	读/控制	读/控制
LW-9205	(16bit):地址索引寄存器	5	读/写	读/控制	读/控制
LW-9206	(16bit):地址索引寄存器	6	读/写	读/控制	读/控制
LW-9207	(16bit): 地址索引寄存器	7	读/写	读/控制	读/控制
LW-9208	(16bit):地址索引寄存器	8	读/写	读/控制	读/控制
LW-9209	(16bit):地址索引寄存器	9	读/写	读/控制	读/控制
LW-9210	(16bit): 地址索引寄存器	10	读/写	读/控制	读/控制
LW-9211	(16bit):地址索引寄存器	11	读/写	读/控制	读/控制
LW-9212	(16bit): 地址索引寄存器	12	读/写	读/控制	读/控制
LW-9213	(16bit): 地址索引寄存器	13	读/写	读/控制	读/控制
LW-9214	(16bit): 地址索引寄存器	14	读/写	读/控制	读/控制
LW-9215	(16bit): 地址索引寄存器	15	读/写	读/控制	读/控制
LW-9230	(32bit):地址索引寄存器	16	读/写	读/控制	读/控制
LW-9232	(32bit):地址索引寄存器	17	读/写	读/控制	读/控制
LW-9234	(32bit):地址索引寄存器	18	读/写	读/控制	读/控制
LW-9236	(32bit):地址索引寄存器	19	读/写	读/控制	读/控制
LW-9238	(32bit): 地址索引寄存器	20	读/写	读/控制	读/控制
LW-9240	(32bit): 地址索引寄存器	21	读/写	读/控制	读/控制
LW-9242	(32bit): 地址索引寄存器	22	读/写	读/控制	读/控制
LW-9244	(32bit): 地址索引寄存器	23	读/写	读/控制	读/控制
LW-9246	(32bit): 地址索引寄存器	24	读/写	读/控制	读/控制
LW-9248	(32bit): 地址索引寄存器	25	读/写	读/控制	读/控制
LW-9250	(32bit): 地址索引寄存器	26	读/写	读/控制	读/控制
LW-9252	(32bit): 地址索引寄存器	27	读/写	读/控制	读/控制
LW-9254	(32bit): 地址索引寄存器	28	读/写	读/控制	读/控制
LW-9256	(32bit): 地址索引寄存器	29	读/写	读/控制	读/控制



第22章 系统寄存器

LW-9258	(32bit): 地址索引寄存器 30	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9260	(32bit): 地址索引寄存器 31	读/写	读/控制	读/控制	

22.14. 工程文件信息

地址	描述	读/写/控制			
		本地 HMI	宏	远程 HMI	
LW-9100	(16bit): 工程文件的名称 (16 字符)	读	读	读	
LW-9116	(32bit):工程文件的大小 (单位:byte)	读	读	读	
LW-9118	(32bit): 工程文件的大小 (单位:K bytes)	读	读	读	
LW-9120	(32bit): 工程文件所使用的编译器版本	读	读	读	
LW-9122	(16bit): 工程文件编译时间 (年)	读	读	读	
LW-9123	(16bit): 工程文件编译时间 (月)	读	读	读	
LW-9124	(16bit): 工程文件编译时间 (日)	读	读	读	

22.15. MODBUS Server 通讯

地址	描述	读 / 写 / 控制		
		本地 HMI	宏	远程 HMI
LB-9055	MODBUS server (COM 1) 接收到合法的命令 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9056	MODBUS server (COM 2) 接收到合法的命令 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9057	MODBUS server (COM 3) 接收到合法的命令 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9058	MODBUS server (以太网)接收到合法的命令 (当状态为 ON)	读	读	读
LW-9270	(16bit):请求的功能码 – MODBUS server (COM 1)	读	读	读
LW-9271	(16bit):请求的开始地址 – MODBUS server (COM 1)	读	读	读
LW-9272	(16bit):请求的地址数目 – MODBUS server (COM 1)	读	读	读
LW-9275	(16bit):请求的功能码 – MODBUS server (COM 2)	读	读	读





LW-9276	(16bit):请求的开始地址 – MODBUS server (COM 2)	读	读	读
LW-9277	(16bit):请求的地址数目 - MODBUS server (COM 2)	读	读	读
LW-9280	(16bit):请求的功能码 – MODBUS server (COM 3)	读	读	读
LW-9281	(16bit):请求的开始地址 - MODBUS server (COM 3)	读	读	读
LW-9282	(16bit):请求的地址数目 - MODBUS server (COM 3)	读	读	读
LW-9285	(16bit):请求的功能码 – MODBUS server (以太网)	读	读	读
LW-9286	(16bit):请求的开始地址 - MODBUS server (以太网)	读	读	读
LW-9287	(16bit):请求的地址数目 – MODBUS server (以太网)	读	读	读
LW-9288	(16bit): 最后通讯错误码 - MODBUS server (以太网)	读	读	读
LW-9541	(16bit): MODBUS/ASCII server 站号 (COM 1)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9542	(16bit): MODBUS/ASCII server 站号 (COM 2)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9543	(16bit): MODBUS/ASCII server 站号 (COM 3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9544	(16bit): MODBUS/ASCII server 站号 (以太网)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9570	(32bit): 已接收的数据 (bytes) (COM 1 MODBUS server)	读	读	读
LW-9572	(32bit): 已接收的数据 (bytes) (COM 2 MODBUS server)	读	读	读
LW-9574	(32bit): 已接收的数据 (bytes) (COM 3 MODBUS server)	读	读	读
LW-9576	(32bit): 已接收的数据 (bytes) (以太网 MODBUS server)	读	读	读



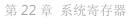
22.16. 通讯参数设定

地址	描述	读 / 写 / 控制		
HRAIT	田地	本地 HMI	宏	远程 HMI
LB-9030	更新 COM 1 通讯参数 (设定为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9031	更新 COM 2 通讯参数 (设定为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9032	更新 COM 3 通讯参数 (设定为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9065	停用/启用 COM 1 广播站号	读/写	读/控制	读/控制
LB-9066	停用/启用 COM 2 广播站号	读/写	读/控制	读/控制
LB-9067	停用/启用 COM 3 广播站号	读/写	读/控制	读/控制
LW-9550	(16bit) : COM 1 模式 (0:RS232,1:RS485 2W,2:RS485 4W)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9551	(16bit) : COM 1 波 特 率 (7:1200,8:2400,0:4800,1:9600,10:14400,2:19 200, 11:28800,3:38400,4:57600,)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9552	(16bit): COM 1 数据位 (7:7 bits, 8:8 bits)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9553	(16bit): COM 1 校验 (0:none, 1:even, 2:odd, 3:mark, 4:space)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9554	(16bit): COM 1 停止位 (1:1 bit, 2:2 bits)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9555	(16bit) : COM 2 模式 (0:RS232,1:RS485 2W,2:RS485 4W)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9556	(16bit) : COM 2 波 特 率 (7:1200,8:2400,0:4800,1:9600,10:14400,2:19 200, 11:28800,3:38400,4:57600,)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9557	(16bit): COM 2 数据位 (7:7 bits, 8:8 bits)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9558	(16bit): COM 2 校验 (0:none, 1:even, 2:odd, 3:mark, 4:space)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9559	(16bit): COM 2 停止位 (1:1 bit, 2:2 bits)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9560	(16bit): COM 3 模式 (0:RS232, 1:RS485 2W)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9561	(16bit) : COM 3 波 特 率 (7:1200,8:2400,0:4800,1:9600,10:14400,2:19 200,	读/写	读/控制	读/控制





			>14	74.50.4 13 H
	11:28800,3:38400,4:57600,)			
LW-9562	(16bit): COM 3 数据位 (7:7 bits, 8:8 bits)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9563	(16bit): COM 3 校验 (0:none, 1:even, 2:odd,	读/写	读/控制	读/控制
	3:mark, 4:space)	跃/河	跃/1工門	决/1江門
LW-9564	(16bit): COM 3 停止位 (1:1 bit, 2:2 bits)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9565	(16bit): COM 1 广播站号	读/写	读/控制	读/控制
LW-9566	(16bit): COM 2 广播站号	读/写	读/控制	读/控制
LW-9567	(16bit): COM 3 广播站号	读/写	读/控制	读/控制
LW-10500	(16bit): PLC 1 超时 (单位:100ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10501	(16bit): PLC 1 通讯延时 (单位:ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10502	(16bit): PLC 1 ACK 讯号延时 (单位:ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10503	(16bit): PLC 1 参数 1	读/写	读/控制	读/控制
LW-10504	(16bit): PLC 1 参数 2	读/写	读/控制	读/控制
LW-10505	(16bit): PLC 2 超时 (单位:100ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10506	(16bit): PLC 2 通讯延时 (单位:ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10507	(16bit): PLC 2 ACK 讯号延时 (单位:ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10508	(16bit): PLC 2 参数 1	读/写	读/控制	读/控制
LW-10509	(16bit): PLC 2 参数 2	读/写	读/控制	读/控制
LW-10510	(16bit): PLC 3 超时 (单位:100ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10511	(16bit): PLC 3 通讯延时 (单位:ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10512	(16bit): PLC 3 ACK 讯号延时 (单位:ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10513	(16bit): PLC 3 参数 1	读/写	读/控制	读/控制
LW-10514	(16bit): PLC 3 参数 2	读/写	读/控制	读/控制
LW-10515	(16bit): PLC 4 超时 (单位:100ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10516	(16bit): PLC 4 通讯延时 (单位:ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10517	(16bit): PLC 4 ACK 讯号延时 (单位:ms)	读/写	读/控制	读/控制
	(SIEMENS S7/400 连接类型)	跃/一	跃/江明	医/7工啊
LW-10518	(16bit): PLC 4 参数 1 (SIEMENS S7/400 机座)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10519	(16bit): PLC 4 参数 2 (SIEMENS S7/400 CPU 插	读/写	读/控制	读/控制
	槽)	跃/一	跃/江中	医/7工啊
LW-10520	(16bit): PLC 5 超时 (单位:100ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10521	(16bit): PLC 5 通讯延时 (单位:ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10522	(16bit): PLC 5 ACK 讯号延时 (单位:ms)	读/写	读/控制	读/控制
	(SIEMENS S7/400 连接类型)	决/→		庆 /江川
LW-10523	(16bit): PLC 5 参数 1 (SIEMENS S7/400 机座)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10524	(16bit): PLC 5 参数 2 (SIEMENS S7/400 CPU 插	读/写	读/控制	读/控制





	槽)			
LW-10525	(16bit): PLC 6 超时 (单位:100ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10526	(16bit): PLC 6 通讯延时 (单位:ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10527	(16bit): PLC 6 ACK 讯号延时 (单位:ms)	读/写	读/控制	读/控制
	(SIEMENS S7/400 连接类型)	<i>5</i> /¬	区/1工作1	(大/1工作)
LW-10528	(16bit): PLC 6 参数 1 (SIEMENS S7/400 机座)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10529	(16bit): PLC 6 参数 2 (SIEMENS S7/400 CPU 插槽)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10530	(16bit): PLC 7 超时 (单位:100ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10531	(16bit): PLC 7 通讯延时 (单位:ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10532	(16bit): PLC 7 ACK 讯号延时 (单位:ms)	读/写	, 古, (七克, 生d	法/按集d
	(SIEMENS S7/400 连接类型)	以/与	读/控制	读/控制
LW-10533	(16bit): PLC 7 参数 1 (SIEMENS S7/400 机座)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10534	(16bit): PLC 7 参数 2 (SIEMENS S7/400 CPU 插槽)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10535	(16bit): PLC 8 超时 (单位:100ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10536	(16bit): PLC 8 通讯延时 (单位:ms)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10537	(16bit): PLC 8 ACK 讯号延时 (单位:ms)	生/豆) 去 (大豆火山) 去 /
	(SIEMENS S7/400 连接类型)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10538	(16bit): PLC 8 参数 1 (SIEMENS S7/400 机座)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10539	(16bit): PLC 8 参数 2 (SIEMENS S7/400 CPU 插槽)	读/写	读/控制	读/控制

22.17. 与 PLC (COM) 通讯状态

地址	描述		/写/	控制
	, a.c.	本地 HMI	宏	远程 HMI
LB-9150	自动连结 PLC 1 (COM 1) (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9151	自动连结 PLC 2 (COM 2) (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9152	自动连结 PLC 3 (COM 3) (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9200	与 PLC 1 的通讯状态 (站号 0, COM 1), 设 ON 重连一次 *注 1	读/写	读/控制	读/控制
LB-9201	与 PLC 1 的通讯状态 (站号 1, COM 1), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9202	与 PLC 1 的通讯状态 (站号 2, COM 1), 设 ON	读/写	读/控制	读/控制



			717 T	邓 列 17 1
	重连一次			
LB-9203	与 PLC 1 的通讯状态 (站号 3, COM 1), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9204	与 PLC 1 的通讯状态 (站号 4, COM 1), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9205	与 PLC 1 的通讯状态 (站号 5, COM 1), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9206	与 PLC 1 的通讯状态 (站号 6, COM 1), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9207	与 PLC 1 的通讯状态 (站号 7, COM 1), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9500	与 PLC 2 的通讯状态 (站号 0, COM 2), 设 ON 重连一次 *注 2	读/写	读/控制	读/控制
LB-9501	与 PLC 2 的通讯状态 (站号 1, COM 2), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9502	与 PLC 2 的通讯状态 (站号 2, COM 2), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9503	与 PLC 2 的通讯状态 (站号 3, COM 2), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9504	与 PLC 2 的通讯状态 (站号 4, COM 2), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9505	与 PLC 2 的通讯状态 (站号 5, COM 2), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9506	与 PLC 2 的通讯状态 (站号 6, COM 2), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9507	与 PLC 2 的通讯状态 (站号 7, COM 2), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9800	与 PLC 3 的通讯状态 (站号 0, COM 3), 设 ON 重连一次 *注 3	读/写	读/控制	读/控制
LB-9801	与 PLC 3 的通讯状态 (站号 1, COM 3), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9802	与 PLC 3 的通讯状态 (站号 2, COM 3), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9803	与 PLC 3 的通讯状态 (站号 3, COM 3), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9804	与 PLC 3 的通讯状态 (站号 4, COM 3), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制





LB-9805	与 PLC 3 的通讯状态 (站号 5, COM 3), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9806	与 PLC 3 的通讯状态 (站号 6, COM 3), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9807	与 PLC 3 的通讯状态 (站号 7, COM 3), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-12030	COM 1 开启状态指示 (OFF:正常,ON:开启失败) *注 4	读	读	读
LB-12031	COM 2 开启状态指示 (OFF:正常,ON:开启失败)	读	读	读
LB-12032	COM 3 开启状态指示 (OFF:正常,ON:开启失败)	读	读	读
LB-12033	COM 4 开启状态指示 (OFF:正常,ON:开启失败)	读	读	读
LB-12034	COM 5 开启状态指示 (OFF:正常,ON:开启失败)	读	读	读
LB-12035	COM 6 开启状态指示 (OFF:正常,ON:开启失败)	读	读	读
LB-12036	COM 7 开启状态指示 (OFF:正常,ON:开启失败)	读	读	读
LB-12037	COM 8 开启状态指示 (OFF:正常,ON:开启失败)	读	读	读
LB-12038	COM 9 开启状态指示 (OFF:正常,ON:开启失败)	读	读	读

Note

- 1. LB-9200 COM 1 通讯状态的相关寄存器,可延伸使用到 LB-9455 (站号 255, COM 1)。
- 2. LB-9500 COM 2 通讯状态的相关寄存器,可延伸使用到 LB-9755 (站号 255, COM 2)。
- 3. LB-9800 COM 3 通讯状态的相关寄存器,可延伸使用到 LB-10055 (站号 255, COM 3)。
- 4. COM 的开启状态指示可使用于在电脑模拟仿真时,查看 COM 是否被其它程序占用。

22.18. 与 PLC (以太网) 通讯状态

地址	描述	读/写/控制		
V 3.11	JANCE	本地 HMI	宏	远程 HMI
LB-9153	自动连结 PLC 4 (以太网) (当状态为 ON) *注 1	读/写	读/控制	读/控制
LB-9154	自动连结 PLC 5 (以太网) (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9155	自动连结 PLC 6 (以太网) (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9156	自动连结 PLC 7 (以太网) (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9157	自动连结 PLC 8 (以太网) (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9158	自动连结 PLC 9 (以太网) (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-10070	当在线更改 PLC 4 (以太网) 的 IP 或系统参数时,	读/写	读/控制	读/控制
	设 ON 重新连结 PLC *注 2	以/刁	以/1年刊	以/7年刊





***************************************			77 44 平	邓 列 们 们 们
LB-10071	当在线更改 PLC 5 (以太网) 的 IP 或系统参数时, 设 ON 重新连结 PLC	读/写	读/控制	读/控制
LB-10072	当在线更改 PLC 6 (以太网) 的 IP 或系统参数时, 设 ON 重新连结 PLC	读/写	读/控制	读/控制
LB-10073	当在线更改 PLC 7 (以太网) 的 IP 或系统参数时, 设 ON 重新连结 PLC	读/写	读/控制	读/控制
LB-10074	当在线更改 PLC 8 (以太网) 的 IP 或系统参数时, 设 ON 重新连结 PLC	读/写	读/控制	读/控制
LB-10075	当在线更改 PLC 9 (以太网) 的 IP 或系统参数时, 设 ON 重新连结 PLC	读/写	读/控制	读/控制
LB-10100	与 PLC 4 的通讯状态 (以太网),设 ON 重连一次 *注 3	读/写	读/控制	读/控制
LB-10400	与 PLC 5 的通讯状态 (以太网),设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-10700	与 PLC 6 的通讯状态 (以太网),设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-11000	与 PLC 7 的通讯状态 (以太网),设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-11300	与 PLC 8 的通讯状态 (以太网),设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-11600	与 PLC 9 的通讯状态 (以太网),设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-11900	与 PLC 10 的通讯状态 (以太网), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-11901	与 PLC 11 的通讯状态 (以太网),设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-11902	与 PLC 12 的通讯状态 (以太网),设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-11903	与 PLC 13 的通讯状态 (以太网),设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-11904	与 PLC 14 的通讯状态 (以太网),设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-11905	与 PLC 15 的通讯状态 (以太网),设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-11906	与 PLC 16 的通讯状态 (以太网), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LW-9600	(16bit): PLC 4 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)*注 4	读/写	读/控制	读/控制
LW-9601	(16bit): PLC 4 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9602	(16bit) : PLC 4 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9603	(16bit): PLC 4 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9604	(16bit): PLC 4 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9605	(16bit) : PLC 5 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9606	(16bit) : PLC 5 的 IP1 (IP 地址 =	读/写	读/控制	读/控制
-	•			





			为 44 早	が売り行す
	IP0:IP1:IP2:IP3)			
LW-9607	(16bit): PLC 5 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9608	(16bit): PLC 5 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9609	(16bit): PLC 5 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9610	(16bit): PLC 6 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9611	(16bit): PLC 6 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9612	(16bit): PLC 6 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9613	(16bit): PLC 6 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9614	(16bit): PLC 6 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9615	(16bit): PLC 7 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9616	(16bit): PLC 7 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9617	(16bit): PLC 7 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9618	(16bit): PLC 7 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9619	(16bit): PLC 7 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9620	(16bit): PLC 8 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9621	(16bit): PLC 8 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9622	(16bit): PLC 8 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9623	(16bit): PLC 8 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9624	(16bit): PLC 8 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9625	(16bit): PLC 9 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9626	(16bit): PLC 9 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制



第22章 系统寄存器

LW-9627	(16bit): PLC 9 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9628	(16bit): PLC 9 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9629	(16bit): PLC 9 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制	



- 1. LB-9153 自动连结 PLC 4 (以太网) 的相关寄存器,可延伸使用到 LB-9189 PLC 40。
- 2. LB-10070 在线重连 PLC 4 (以太网) 的相关寄存器,可延伸使用到 LB-10081 PLC 15。
- 3. LB-10100 PLC 4 (以太网) 通讯状态的相关寄存器,可延伸使用到 LB-11939 PLC 49。
- 4. LW-9600 PLC 4 (以太网) 地址设定的相关寄存器,可延伸使用到 LW-9769 PLC 37。

22.19. 与 PLC (USB) 通讯状态

地址	描述	读 / 写 / 控制		
		本地 HMI	宏	远程 HMI
LB-9190	自动连结 PLC (USB) (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9191	与 PLC 的通讯状态 (USB), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制

22.20. 与 PLC (CAN Bus) 通讯状态

地址	描述	读 / 写 / 控制		
		本地 HMI	宏	远程 HMI
LB-12080	自动连结 PLC (CAN Bus) (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-12081	与 PLC 的通讯状态 (CAN Bus), 设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-12100	暂停 CAN Bus 设备 1 的通讯 (当状态为 ON) *注 1	读/写	读/控制	读/控制
LB-12101	暂停 CAN Bus 设备 2 的通讯 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-12102	暂停 CAN Bus 设备 3 的通讯 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-12103	暂停 CAN Bus 设备 4 的通讯 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-12104	暂停 CAN Bus 设备 5 的通讯 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-12105	暂停 CAN Bus 设备 6 的通讯 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-12106	暂停 CAN Bus 设备 7 的通讯 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-12107	暂停 CAN Bus 设备 8 的通讯 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-12108	暂停 CAN Bus 设备 9 的通讯 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制



VIEW 第 22 章 系统寄存器

LB-12109 暂停 CAN Bus 设备 10 的通讯 (当状态为 ON) 读/写 读/控制 读/控制



1. LB-12100 暂停 CAN Bus 设备的通讯的相关寄存器,可延伸使用到 LB-12355 CAN Bus 设备 256。

22.21. 与远程触摸屏通讯状态

地址	描述	读	读 / 写 / 控制	
V-3-11	JANCE	本地 HMI	宏	远程 HMI
LB-9068	自动连结远程触摸屏 1 (当状态为 ON) *注 1	读/写	读/控制	读/控制
LB-9069	自动连结远程触摸屏 2 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9070	自动连结远程触摸屏 3 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9071	自动连结远程触摸屏 4 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9072	自动连结远程触摸屏 5 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9073	自动连结远程触摸屏 6 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9074	自动连结远程触摸屏 7 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9075	自动连结远程触摸屏 8 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-9100	与远程触摸屏 1 的通讯状态,设 ON 重连一次 *注 2	读/写	读/控制	读/控制
LB-9101	与远程触摸屏 2 的通讯状态,设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9102	与远程触摸屏 3 的通讯状态,设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9103	与远程触摸屏 4 的通讯状态,设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9104	与远程触摸屏 5 的通讯状态,设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9105	与远程触摸屏 6 的通讯状态,设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9106	与远程触摸屏 7 的通讯状态,设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9107	与远程触摸屏 8 的通讯状态,设 ON 重连一次	读/写	读/控制	读/控制
LB-9149	当在线更改远程触摸屏的 IP 时,设 ON 重新连结远程 HMI	读/写	读/控制	读/控制
LW-9800	(16bit): 远程触摸屏 1 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3) *注3	读/写	读/控制	读/控制
LW-9801	(16bit): 远程触摸屏 1 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9802	(16bit): 远程触摸屏 1 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制



ACTIANICA			为 44 早	尔尔可付命
LW-9803	(16bit): 远程触摸屏 1 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9804	(16bit):远程触摸屏 1 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9805	(16bit): 远程触摸屏 2 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9806	(16bit): 远程触摸屏 2 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9807	(16bit): 远程触摸屏 2 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9808	(16bit): 远程触摸屏 2 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9809	(16bit): 远程触摸屏 2 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9810	(16bit): 远程触摸屏 3 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9811	(16bit): 远程触摸屏 3 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9812	(16bit): 远程触摸屏 3 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9813	(16bit): 远程触摸屏 3 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9814	(16bit): 远程触摸屏 3 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9815	(16bit): 远程触摸屏 4 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9816	(16bit): 远程触摸屏 4 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9817	(16bit): 远程触摸屏 4 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9818	(16bit): 远程触摸屏 4 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9819	(16bit): 远程触摸屏 4 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9820	(16bit): 远程触摸屏 5 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9821	(16bit): 远程触摸屏的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9822	(16bit): 远程触摸屏 5 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9823	(16bit): 远程触摸屏 5 的 IP3 (IP 地址 =	读/写	读/控制	读/控制



AC:IAAICAA			为 ZZ 早	尔尔可什面
	IP0:IP1:IP2:IP3)			
LW-9824	(16bit): 远程触摸屏 5 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9825	(16bit): 远程触摸屏 6 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9826	(16bit): 远程触摸屏 6 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9827	(16bit): 远程触摸屏 6 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9828	(16bit): 远程触摸屏 6 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9829	(16bit): 远程触摸屏 6 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9830	(16bit): 远程触摸屏 7 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9831	(16bit): 远程触摸屏 7 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9832	(16bit): 远程触摸屏 7 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9833	(16bit): 远程触摸屏 7 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9834	(16bit): 远程触摸屏 7 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9835	(16bit): 远程触摸屏 8 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9836	(16bit): 远程触摸屏 8 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9837	(16bit): 远程触摸屏 8 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9838	(16bit): 远程触摸屏 8 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9839	(16bit): 远程触摸屏 8 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9905	(16bit): 远程触摸屏 21 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3) *注 4	读/写	读/控制	读/控制
LW-9906	(16bit): 远程触摸屏 21 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9907	(16bit): 远程触摸屏 21 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9908	(16bit): 远程触摸屏 21 的 IP3 (IP 地址 =	读/写	读/控制	读/控制
	l .	1	1	





			- 1 - 1	791.78.9 13 HF
	IP0:IP1:IP2:IP3)			
LW-9909	(16bit): 远程触摸屏 21 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9910	(16bit): 远程触摸屏 22 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9911	(16bit): 远程触摸屏 22 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9912	(16bit): 远程触摸屏 22 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9913	(16bit): 远程触摸屏 22 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9914	(16bit): 远程触摸屏 22 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9915	(16bit): 远程触摸屏 23 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9916	(16bit): 远程触摸屏 23 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9917	(16bit): 远程触摸屏 23 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9918	(16bit): 远程触摸屏 23 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9919	(16bit): 远程触摸屏 23 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9920	(16bit): 远程触摸屏 24 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9921	(16bit): 远程触摸屏 24 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9922	(16bit): 远程触摸屏 24 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9923	(16bit): 远程触摸屏 24 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9924	(16bit): 远程触摸屏 24 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9925	(16bit): 远程触摸屏 25 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9926	(16bit): 远程触摸屏 25 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9927	(16bit): 远程触摸屏 25 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9928	(16bit): 远程触摸屏 25 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
	I.			





LW-9930 (16bit): 远程触摸屏 26 的 IPO (IP 地址 = 读/写 读/控制 读 IPO:IP1:IP2:IP3) 读/写 读/控制 读 LW-9931 (16bit): 远程触摸屏 26 的 IP1 (IP 地址 = 读/写 读/控制 读 IPO:IP1:IP2:IP3) 读/控制 读	:/控制 :/控制 :/控制 :/控制
LW-9931	:/控制
IP0:IP1:IP2:IP3)	:/控制
LW-9932 (16bit) : 远程触摸屏 26 的 IP2 (IP 地址 = 读/写 读/控制 读	
LW-9932 (16bit) : 远程触摸屏 26 的 IP2 (IP 地址 = 读/写 读/控制 读	
	/控制
	小1工巾1
IP0:IP1:IP2:IP3)	
LW-9933 (16bit): 远程触摸屏 26 的 IP3 (IP 地址 = 读/写 读/控制 读	:/控制
IP0:IP1:IP2:IP3)	, 1 _T 16.1
LW-9934 (16bit): 远程触摸屏 26 的连接埠 读/写 读/控制 读	:/控制
LW-9935 (16bit): 远程触摸屏 27 的 IPO (IP 地址 = 读/写 读/控制 读	/控制
IPO:IP1:IP2:IP3)	7 3 - 2 - 7 - 3
LW-9936 (16bit): 远程触摸屏 27 的 IP1 (IP 地址 = 读/写 读/控制 读	/控制
IPO:IP1:IP2:IP3)	
LW-9937 (16bit) : 远程触摸屏 27 的 IP2 (IP 地址 = 读/写 读/控制 读	/控制
IPO:IP1:IP2:IP3)	
LW-9938 (16bit) : 远程触摸屏 27 的 IP3 (IP 地址 = 读/写 读/控制 读	/控制
IPO:IP1:IP2:IP3)	ا ایک باریا
	:/控制
LW-9940 (16bit): 远程触摸屏 28 的 IPO (IP 地址 = 读/写 读/控制 读	:/控制
IP0:IP1:IP2:IP3)	
LW-9941 (16bit): 远程触摸屏 28 的 IP1 (IP 地址 = 读/写 读/控制 读 iP0:IP1:IP2:IP3)	/控制
LW-9942 (16bit): 远程触摸屏 28 的 IP2 (IP 地址 =	
LW-9942 (TOBIC): 远程 殿 读 屏 28 的 IF2 (IF 地址 — 读/写 读/控制 读	/控制
LW-9943 (16bit): 远程触摸屏 28 的 IP3 (IP 地址 =	
读/写 读/控制 读	:/控制
	:/控制
LW-9945 (16bit): 远程触摸屏 29 的 IPO (IP 地址 =	7 3-22 17 3
读/写 读/控制 读 IPO:IP1:IP2:IP3)	/控制
LW-9946 (16bit): 远程触摸屏 29 的 IP1 (IP 地址 =	
读/写 读/控制 读 IPO:IP1:IP2:IP3)	:/控制
LW-9947 (16bit): 远程触摸屏 29 的 IP2 (IP 地址 = 大個) + (IP 地址) +	(l. 2. d. d
读/写 读/控制 读 IPO:IP1:IP2:IP3)	:/控制
LW-9948 (16bit): 远程触摸屏 29 的 IP3 (IP 地址 = 大/F	. /+>: /+d
读/写 读/控制 读	:/控制
LW-9949 (16bit): 远程触摸屏 29 的连接埠 读/写 读/控制 读	/控制





LW-9950	(16bit): 远程触摸屏 30 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9951	(16bit): 远程触摸屏 30 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9952	(16bit): 远程触摸屏 30 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9953	(16bit): 远程触摸屏 30 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9954	(16bit): 远程触摸屏 30 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9955	(16bit): 远程触摸屏 31 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9956	(16bit): 远程触摸屏 31 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9957	(16bit): 远程触摸屏 31 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9958	(16bit): 远程触摸屏 31 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9959	(16bit): 远程触摸屏 31 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-9960	(16bit): 远程触摸屏 32 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9961	(16bit): 远程触摸屏 32 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9962	(16bit): 远程触摸屏 32 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9963	(16bit): 远程触摸屏 32 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9964	(16bit): 远程触摸屏 32 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制

Note

- 1. LB-9068 自动连结远程触摸屏的相关寄存器,可延伸使用到 LB-9099 远程触摸屏 32。
- 2. LB-9100 远程触摸屏通讯状态的相关寄存器,可延伸使用到 LB-9148 远程触摸屏 49。
- 3. LW-9800 远程触摸屏 1 地址设定的相关寄存器,可延伸使用到 LW-9899 远程触摸屏 20。
- 4. LW-9905 远程触摸屏 21 地址设定的相关寄存器,可延伸使用到 LW-9999 远程触摸屏 39。



22.22. 与远程 PLC 通讯状态

地址	描述	读 / 写 / :		控制
V-3-V.II.	JANE	本地 HMI	宏	远程 HMI
LW-10050	(16bit):连接远程 PLC 1 的触摸屏的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3) *注 1	读/写	读/控制	读/控制
LW-10051	(16bit):连接远程 PLC 1 的触摸屏的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10052	(16bit):连接远程 PLC 1 的触摸屏的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10053	(16bit):连接远程 PLC 1 的触摸屏的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10054	(16bit):连接远程 PLC 1 的触摸屏的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-10055	(16bit):连接远程 PLC 2 的触摸屏的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10056	(16bit):连接远程 PLC 2 的触摸屏的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10057	(16bit):连接远程 PLC 2 的触摸屏的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10058	(16bit):连接远程 PLC 2 的触摸屏的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10059	(16bit):连接远程 PLC 2 的触摸屏的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-10060	(16bit):连接远程 PLC 3 的触摸屏的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10061	(16bit):连接远程 PLC 3 的触摸屏的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10062	(16bit):连接远程 PLC 3 的触摸屏的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10063	(16bit):连接远程 PLC 3 的触摸屏的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10064	(16bit):连接远程 PLC 3 的触摸屏的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-10065	(16bit):连接远程 PLC 4 的触摸屏的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10066	(16bit):连接远程 PLC 4 的触摸屏的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制





AAC:IAAICAA			为 ZZ 早	尔尔可什和
LW-10067	(16bit):连接远程 PLC 4 的触摸屏的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10068	(16bit):连接远程 PLC 4 的触摸屏的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10069	(16bit):连接远程 PLC 4 的触摸屏的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-10300	(16bit): 远程 PLC 1 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10301	(16bit): 远程 PLC 1 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10302	(16bit): 远程 PLC 1 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10303	(16bit): 远程 PLC 1 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10304	(16bit): 远程 PLC 1 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-10305	(16bit): 远程 PLC 2 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10306	(16bit): 远程 PLC 2 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10307	(16bit): 远程 PLC 2 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10308	(16bit): 远程 PLC 2 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10309	(16bit): 远程 PLC 2 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-10310	(16bit): 远程 PLC 3 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10311	(16bit): 远程 PLC 3 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10312	(16bit): 远程 PLC 3 的 IP2 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10313	(16bit): 远程 PLC 3 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10314	(16bit): 远程 PLC 3 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制
LW-10315	(16bit): 远程 PLC 4 的 IPO (IP 地址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10316	(16bit): 远程 PLC 4 的 IP1 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10317	(16bit): 远程 PLC 4 的 IP2 (IP 地址 =	读/写	读/控制	读/控制



第 22 章 系统寄存器

	IP0:IP1:IP2:IP3)			
LW-10318	(16bit): 远程 PLC 4 的 IP3 (IP 地址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-10319	(16bit): 远程 PLC 4 的连接埠	读/写	读/控制	读/控制



1. LW-10050 连接远程 PLC 的触摸屏地址的相关寄存器,可延伸使用到 LW-10299 连接远程 PLC 50 的 HMI。

22.23. 通讯错误讯息及未处理命令数

地址	描述	读 / 写 / 控	控制	
	<i></i>	本地 HMI	宏	远程 HMI
LW-9350	(16bit): 本机尚未处理的命令数目	读	读	读
LW-9351	(16bit): PLC 1 (COM 1) 尚未处理的命令数目 *注 1	读	读	读
LW-9352	(16bit): PLC 2 (COM 2) 尚未处理的命令数目	读	读	读
LW-9353	(16bit): PLC 3 (COM 3) 尚未处理的命令数目	读	读	读
LW-9354	(16bit): PLC 4 (以太网) 尚未处理的命令数目	读	读	读
LW-9355	(16bit): PLC 5 (以太网) 尚未处理的命令数目	读	读	读
LW-9356	(16bit): PLC 6 (以太网) 尚未处理的命令数目	读	读	读
LW-9357	(16bit): PLC 7 (以太网) 尚未处理的命令数目	读	读	读
LW-9390	(16bit): PLC (USB) 尚未处理的命令数目	读	读	读
LW-9392	(16bit): PLC (CAN Bus) 尚未处理的命令数目	读	读	读
LW-9400	(16bit): 与 PLC 1 通讯错误时产生的错误讯息 *注 2	读	读	读
LW-9401	(16bit): 与 PLC 2 通讯错误时产生的错误讯息	读	读	读
LW-9402	(16bit): 与 PLC 3 通讯错误时产生的错误讯息	读	读	读
LW-9403	(16bit): 与 PLC 4 通讯错误时产生的错误讯息	读	读	读
LW-9404	(16bit): 与 PLC 5 通讯错误时产生的错误讯息	读	读	读
LW-9405	(16bit): 与 PLC 6 通讯错误时产生的错误讯息	读	读	读
LW-9406	(16bit): 与 PLC 7 通讯错误时产生的错误讯息	读	读	读
LW-9407	(16bit): 与 PLC 8 通讯错误时产生的错误讯息	读	读	读
LW-9490	(16bit): 与 PLC (USB) 通讯错误时产生的错误讯息	读	读	读





- 1. LW-9351 PLC 尚未处理的命令数目的相关寄存器,可延伸使用到 LW-9389 PLC 39。
- 2. LW-9400 与 PLC 通讯错误时产生的错误讯息的相关寄存器,可延伸使用到 LW-9449 PLC 50。

22.24. 其它功能项目

地址	描述	读/写/控制		空制
HEHI.	加化	本地 HMI	宏	远程 HMI
LB-9000~	重新开机时状态为 ON	读/写	读/控制	读/控制
LB-9009		庆/一		
LB-9010	资料下载指示	读	读	读
LB-9011	资料上传指示	读	读	读
LB-9012	资料下载/上传指示	读	读	读
LB-9016	远程触摸屏连接至本机触摸屏(当状态为 ON)	读	读	读
LB-9017	取消 PLC 控制元件"切换窗口"的"写回"功能	读/写	读/控制	读/控制
LB-9039	文件备份动作状态 (备份中状态为 ON)	读	读	读
LB-9045	memory-map 通讯失败 (当状态为 ON)	读	读	读
LB-9049	看门狗功能"开启 (ON)/取消 (OFF)" *注 1	读/写	读/控制	读/控制
LB-9059	关闭宏指令 TRACE 功能 (当状态为 ON) *注 2	读/写	读/控制	读/控制
LB-9064	启用 USB 条形码扫瞄器设备 (键盘功能关闭) (当状态为 ON) *注 3	读/写	读/控制	读
LW-9006	(16bit): 连接到本机的远程触摸屏数目	读	读	读
LW-9024	(16bit): memory link 系统寄存器	读/写	读/控制	读/控制
LW-9032	(8 words): 备份历史记录到 SD 卡, U 盘的文件夹名 称 *注 5	读/写	读/控制	读/控制
LW-9050	(16bit): 目前显示的基本窗口编号	读	读	读
LW-9134	(16bit): 目前所使用的语言 (0 ~ 7) *注 4	读/写	读/控制	读/控制
LW-9141	(16bit):触摸屏站号	读/写	读/控制	读/控制
LW-9216	(16bit): 导入邮件数据的结果	读	读	读
LW-9300	(16bit): 连接在本机的 PLC 1 所使用的驱动程序编号	读	读	读
LW-9301	(16bit): 连接在本机的 PLC 2 所使用的驱动程序编号	读	读	读
LW-9302	(16bit): 连接在本机的 PLC 3 所使用的驱动程序编	读	读	读



	号			
LW-9303	(16bit): 连接在本机的 PLC 4 所使用的驱动程序编号	读	读	读
LW-9900	(16bit):触摸屏工作模式 (0:正常模式, 1~3:测试模式 (使用 COM 1~COM 3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-1088 4	(16 words):触摸屏名称	读/写	读/控制	读/控制



- 1. 若启用 LB-9049 看门狗功能, 当触摸屏发生不可预期的通讯错误(失败)时, 系统将在 10 秒后自动 重启 HMI。
- 2. LB-9059 关闭宏指令 TRACE 功能范例如下:
 - ┵ 请点选此图标下载范例程序。下载范例程序前,请先确定已连上网络线。
- 3. LB-9064 启用 USB 条形码扫瞄器设备 (键盘功能关闭) 范例如下:
 - ┵ 请点选此图标下载范例程序。下载范例程序前,请先确定已连上网络线。
- 4. 当元件的文字内容要求表现出多国语言的效果时,除了需使用文字标签外,也需搭配系统保留寄存器LW-9134 的使用。LW-9134 的有效可设定值范围为 0 ~ 7, 此字地址数值的映像方式将与下载至触摸屏的语言种类有关。当编译下载的文件没有勾选全部语言时,LW-9134 使用方式将有所改变。例如: 用户在文字标签库建立了 5 种语言,分别是语言 1 (繁体中文),语言 2 (简体中文),语言 3 (英文),语言 4 (法文),语言 5 (日文)。若用户只下载语言 1、语言 3、语言 5,此时 LW-9134里的数值对应的语言种类为 0 → 语言 1 (繁体中文), 1 → 语言 3 (英文), 2 → 语言 5 (日文)。通过项目选单元件搭配 LW-9134来切换语言范例如下:
 - ┵ 请点选此图标下载范例程序。下载范例程序前,请先确定已连上网络线。
- 5. 系统将以触摸屏名称作为预设的备份资料夹名称。

22.25. 远程打印/备份服务器

地址	描述	读	/ 写 / 扫	控制
		本地 HMI	宏	远程 HMI
LB-10069	当在线更改远程打印/备份服务器的 IP 时,设 ON	读/写	读/控制	读/控制
	时重新连结远程打印/备份服务器	以/勻	以/红刺	以/红刺
LB-12040	远程打印/备份服务器断线警示 (当状态为 ON)	读	读	读
LW-9770	(16bit) : 远程打印/备份服务器的 IPO	读/写	读/控制	读/控制





	(IP0:IP1:IP2:IP3)			
LW-9771	(16bit): 远程打印/备份服务器的 IP1 (IPO:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9772	(16bit): 远程打印/备份服务器的 IP2 (IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9773	(16bit): 远程打印/备份服务器的 IP3 (IP0:IP1:IP2:IP3)	读/写	读/控制	读/控制
LW-9774	(6 words):登入远程打印/备份服务器所需的用户名称 *注 1	读/写	读/控制	读/控制
LW-9780	(6 words): 登入远程打印/备份服务器所需的密码 * 注 1	读/写	读/控制	读/控制



1. 若欲使用 LW-9774 及 LW-9780 更改设定,必须重新启动触摸屏此变更才有效。

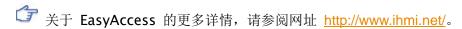


➡ 请点选此图标下载范例程序。下载范例程序前,请先确定已连上网络线。



22.26. EasyAccess

地址	描述	读 / 写 / 控制			
		本地 HMI	宏	远程 HMI	
LB-9051	与 EasyAccess 服务器断线 (设 OFF)/联机 (设 ON)	读/写	读/控制	读/控制	
LB-9052	与 EasyAccess 服务器联机状态 (当联机中状态为ON)	读	读	读	
LB-9196	本地触摸屏只支持检视功能 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制	
LB-9197	只允许远程触摸屏使用检视功能 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制	





┵ 请点选此图标下载范例程序。下载范例程序前,请先确定已连上网络线。

22.27. 穿透通讯设定

地址	描述	读 / 写 / 控制			
		本地 HMI	宏	远程 HMI	
LW-9901	(16bit): 穿透通讯数据来源串行端口口 (1~3:COM	读/写	读/控制	读/控制	
	1~COM 3)	庆/ 一	(大八工川)	决门工 啊	
LW-9902	(16bit):穿透通讯数据目标串行端口口 (1~3:COM	读/写	读/控制	读/控制	
	1~COM 3)	庆/一	(大八工川)	决门工 啊	
LW-9903	(16bit):穿透通讯控制 (0:正常,1:暂停,2:执行	读/写	读/控制	读/控制	
	穿透功能时, 停止触摸屏与 PLC 间的通讯)	以/ 勻	以/江州	以/江州	
LW-9904	(16bit):穿透服务器连接埠 (2000~2100)	读/写	读/控制	读/控制	



➡ 请点选此图标下载范例程序。下载范例程序前,请先确定已连上网络线。



22.28. 禁止弹出 PLC No Response 窗口

地址	描述		/写/	控制
		本地 HMI	宏	远程 HMI
LB-9192	禁止弹出 PLC (USB) 的 "PLC No Response" 窗口 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-11960	禁止弹出 PLC 1 的 "PLC No Response" 窗口 (当状态为 ON) *注 1	读/写	读/控制	读/控制
LB-11961	禁止弹出 PLC 2 的 "PLC No Response" 窗口 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-11962	禁止弹出 PLC 3 的 "PLC No Response" 窗口 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-11963	禁止弹出 PLC 4 的 "PLC No Response" 窗口 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-11964	禁止弹出 PLC 5 的 "PLC No Response" 窗口 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-11965	禁止弹出 PLC 6 的 "PLC No Response" 窗口 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-11966	禁止弹出 PLC 7 的 "PLC No Response" 窗口 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-11967	禁止弹出 PLC 8 的 "PLC No Response" 窗口 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制
LB-12082	禁止弹出 CAN Bus 设备的 "PLC No Response" 窗口 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制



1. LB-11960 禁止弹出 "PLC No Response" 窗口的相关寄存器,可延伸使用到 LB-12026 PLC 67。

22.29. 触摸屏与工程文件识别码

地址	描述	读/写/控制			
		本地 HMI	宏	远程 HMI	
LB-9046	工程文件识别码与触摸屏识别码不同 (当状态为 ON)	读	读	读	
LW-9046	(32bit): 触摸屏识别码 *注 1	读/写	读/控制	读	





1. 若欲使用 LW-9046 更改触摸屏识别码设定,必须重新启动触摸屏此变更才有效。



┵ 请点选此图标下载范例程序。下载范例程序前,请先确定已连上网络线。

22.30. 快选窗口控制

地址	推述 描述	读 / 写 / 控制			
		本地 HMI	宏	远程 HMI	
LB-9013	快选窗口控制"隐藏 (ON)/显示 (OFF)"	读/写	读/控制	读/控制	
LB-9014	快选按键控制"隐藏 (ON)/显示 (OFF)"	读/写	读/控制	读/控制	
LB-9015	快选窗口/按键控制"隐藏 (ON)/显示 (OFF)"	读/写	读/控制	读/控制	

22.31. 输入元件功能

地址	地址 描述 本地	读	读/写/控制		
		本地 HMI	宏	远程 HMI	
LW-9002	(32bit-float):数值输入元件允许输入的上限值	读	读	读	
LW-9004	(32bit-float):数值输入元件允许输入的下限值	读	读	读	
LW-9052	(32bit-float):数值输入元件的前一次输入值	读	读	读	
LW-9150	(32 words):显示目前键盘所输入的数据 (ASCII)	读	读	读	
LW-9540	(16bit):键盘大小写切换	读/写	读/控制	读/控制	

22.32. 本地/远程操作限制

地址	描述	读 / 写 / 控制			
		本地 HMI	宏	远程 HMI	
LB-9044	禁止远程控制 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制	
LB-9053	禁止密码远程读取操作 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制	
LB-9054	禁止密码远程写入操作 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制	
LB-9196	本地触摸屏只支持检视功能 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制	
LB-9197	只允许远程触摸屏使用检视功能 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制	



第22章 系统寄存器

LB-9198	禁止本地触摸屏触发宏 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制	
LB-9199	禁止远程触摸屏触发宏 (当状态为 ON)	读/写	读/控制	读/控制	1

22.33. VNC 控制

地址	描述	读/写/控制			
		本地 HMI	宏	远程 HMI	
LB-12089	VNC 不须密码即可登入 (当状态为 ON) *注 1	读/写	读/控制	读/控制	
LB-12090	VNC client 连接至触摸屏(当状态为 ON) (请使用	读	读	读	
	OS 20120621 或更新版本的 OS))	
LB-12091	当 VNC client 连接至触摸屏时取消自动注销功能				
	(当状态为 ON) (请使用 OS 20120621 或更新版本	读/写	读/控制	读/控制	
	的 OS)				
LB-12092	VNC 功能 "开启 (ON)/取消 (OFF)"	读/写	读/控制	读/控制	
LB-12093	VNC 模式 (OFF: 单台联机, ON: 多台联机) *注 1	读/写	读/控制	读/控制	
LW-9530	(8 words): VNC 服务器密码	读/写	读/控制	读/控制	



1. 若欲更改 VNC 设定模式,必须先关闭 VNC Server 后再开启此变更才有效。

22.34. cMT-SVR 相关寄存器

地址	描述	读 / 写 / 控制		
NEI NII	1111/2	本地 HMI	宏	远程 HMI
PLW-9041	(16bit): 触控状态 (位 0 on = 正在触碰屏幕)	读	读	读
PLW-9042	(16bit): 触碰时, X 的位置	读	读	读
PLW-9043	(16bit): 触碰时, Y 的位置	读	读	读
PLW-9044	(16bit): 离开时, X 的位置	读	读	读
PLW-9045	(16bit): 离开时, Y 的位置	读	读	读
PLW-9050	(16bit): 目前显示的基本窗口编号	读	读	读
PLW-9052	(32bit-float):数值输入元件的前一次输入值	读	读	读
PLW-9134	(16bit): 目前所使用的语言 (0~7)	读/写	读/控制	读/控制
PLW-9222	(16bit): 目前用户可使用的元件类别 (bit 0:A, bit	读	读	读



第22章 系统寄存器

	1:B,bit 2:C,)				
PLW-10754	(8 words): 目前登入的用户名称	读	读	读	



1. LW 与 PLW 不同处在于 LW 是指触摸屏本机上的地址,而 PLW 则是指 iPad 上操作这些功能的地址。因每台 cMT-SVR 可供多台 iPad 连接,因此以上这些功能的系统寄存器将由 iPad 个别处理。