22.位址暫存器

本章節說明各類位址暫存器。

22.1.	概要.		22-3
22.2.	本機	HMI 記憶體位址範圍	22-4
22	.2.1.	位元位址	22-4
22	.2.2.	字組位址	22-4
22.3.	系統暫	雪存器	22-4
22	.3.1.	HMI 時間	22-5
22	.3.2.	HMI 操作	22-6
22	.3.3.	觸碰位置	22-7
22	.3.4.	本機 HMI 網路資訊	22-8
22	.3.5.	工程檔案資訊	22-10
22	.3.6.	儲存空間管理	22-11
22	.3.7.	配方及擴展記憶體	22-12
22	.3.8.	資料取樣	22-15
22	.3.9.	事件記錄	22-16
22	.3.10.	站號變數	22-19
22	.3.11.	索引暫存器	22-20
22	.3.12.	MODBUS Server 通訊	22-22
22	.3.13.	通訊參數設定	22-23
22	.3.14.	與設備 (COM) 的通訊狀態與控制	22-26
22	.3.15.	與設備 (乙太網路) 的通訊狀態與控制	22-28
22	.3.16.	與設備 (USB) 的通訊狀態與控制	22-38
22	.3.17.	與設備 (CAN Bus) 的通訊狀態與控制	22-38
22	.3.18.	與遠端 HMI 的通訊狀態與控制	22-38
22	.3.19.	與遠端設備的通訊狀態與控制	22-52
22	.3.20.	本機/遠端操作限制	22-54
22	.3.21.	通訊錯誤碼	22-54
22	.3.22.	驅動程式 ID	22-56
22	.3.23.	DLT645 控制器	22-56
22	.3.24.	[Device No Response] 視窗控制	22-56
22	.3.25.	[快選] 視窗控制	22-57
22	.3.26.	EasyAccess	22-57
22	.3.27.	EasyAccess 2.0	22-58



22.3.28.	遠端列印/備份伺服器	22-59
22.3.29.	穿透通訊設定	22-59
22.3.30.	VNC 控制	22-60
22.3.31.	HMI 和工程檔案識別碼	22-61
22.3.32.	USB 安全金鑰	22-62
22.3.33.	使用者名稱和密碼	22-62
22.3.34.	巨集	22-63
22.3.35.	輸入物件功能	22-65
22.3.36.	時間同步/夏令時間	22-65
22.3.37.	行動網路	22-67
22.3.38.	WiFi 設定	22-68
22.3.39.	OPC UA 伺服器	22-70
22.3.40.	郵件	22-70
22.3.41.	cMT Viewer 與診斷器	22-72
22.3.42.	CODESYS 資訊	22-74
22.3.43.	其它功能	22-74



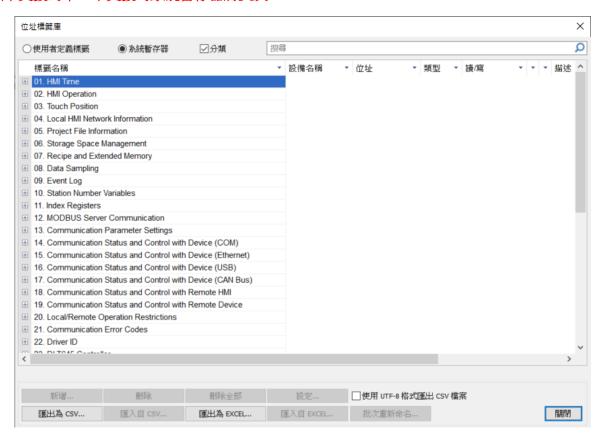
22.1. 概要

EasyBuilder Pro 編輯軟體保留了一些位元位址和字組位址的暫存器供給系統使用,這些系統保留暫存器分別有不同的功用,而我們將系統保留暫存器位址分類如下。

因某些系統暫存器即使可透過 [巨集] 或 [遠端 HMI] 寫入數值,亦不表示可以控制該暫存器的功能。若該系統暫存器可透過 [巨集] 或 [遠端 HMI] 寫入及控制,則標示為 "控制"。

當選擇 cMT/cMT X series,系統將提供 PLW 與 PLB 暫存器供挑選。LW / LB 與 PLW / PLB 不同處在於 LW / LB 是指 HMI 本機上的位址,而 PLW / PLB 則是指 Client 端 (例如: cMT-iV5、cMT-iV6、iOS、Android 設備) 上操作這些功能的位址。因每台 cMT/cMT X series 可供多台 Client 端連接,因此以上這些功能的系統暫存器將由 Client 端個別運行。

注意: 各機型所支援的系統暫存器,將以挑選該機型後於 EasyBuilder Pro 上的位址標籤庫是否有顯示支援為準,不支援的系統暫存器將反灰。



22.2. 本機 HMI 記憶體位址範圍

22.2.1.位元位址

暫存器	設備類 型	範圍	格式
本機位元位址 (使用者使用)	LB	0 ~ 8999	DDDDD
本機位元位址 (系統暫存器使用)	LB	9000 ~ 12895	DDDDD
Client 端位元位址	PLB	0 ~ 12399	DDDDD
本機字元位址取 位元位址	LW_Bit	0 ~ 1290015	DDDDDdd DDDDD: 位址 dd: 位元位址 (00~ 15)
Client 端字元位址 取位元位址	PLW_Bit	0 ~ 1230015	DDDDDdd DDDDD: 位址 dd: 位元位址 (00~ 15)
配方暫存器的位 元位址索引偏移 量	RBI	0 ~ 65535f	DDDDDh DDDDD: 位址 h: 位元位址 (0~f) 透過 LW-9000 來當作 索引暫存器,並對應 到 RW_Bit
配方暫存器 RW 的位元位址	RW_Bit	0 ~ 524287f	DDDDDh DDDDD: 位址 h: 位元位址 (0~f)
配方暫存器 RW_A 的位元位 址	RW_A_Bit	0 ~ 65535f	DDDDDh DDDDD: 位址 h: 位元位址 (0~f)
Client 端配方暫存 器 PRW 取位元位 址	PRW_Bit	0 ~ 52428715	DDDDDdd DDDDD: 位址 dd: 位元位址 (00~ 15)

22.2.2.字組位址

暫存器	設備類 型	範圍	格式	
本機字元位址	LW	0 ~ 8999	DDDDD	



(使用者使用)			
本機字元位址	LW	9000 ~ 12900	DDDDD
(系統暫存器使用)			
Client 端字元位址	PLW	0 ~ 12300	DDDDD
配方暫存器 RW	RW	0 ~ 524287	DDDDDD
配方暫存器 RW_A	RW_A	0 ~ 65535	DDDDD
配方暫存器的字元	RWI	0 ~ 65535	DDDDD
位址索引偏移量			透過 LW-9000 來當作
			索引暫存器,並對應到
			RW
Client 端配方暫存	PRW	0 ~ 524287	DDDDDD
器 PRW			
擴展記憶體暫存器	EM0 ~	0 ~	DDDDDDDDDD
	EM15	1073741823	

22.3. 系統暫存器

22.3.1. HMI 時間

D. 1.1	描述	護	сМТ		
位址		本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-11958	時間設定錯誤 (當狀態為 ON) *註 3	讀	讀	讀	是
LW-9010	(16bit-BCD): 本機時間 (秒)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9011	(16bit-BCD): 本機時間 (分)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9012	(16bit-BCD): 本機時間 (時)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9013	(16bit-BCD): 本機時間 (日)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9014	(16bit-BCD): 本機時間 (月)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9015	(16bit-BCD): 本機時間 (年)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9016	(16bit-BCD): 本機時間 (星期)	讀	讀	讀	是
LW-9017	(16bit): 本機時間 (秒)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9018	(16bit): 本機時間 (分)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9019	(16bit): 本機時間 (時)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9020	(16bit): 本機時間 (日)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9021	(16bit): 本機時間 (月)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9022	(16bit): 本機時間 (年) *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9023	(16bit): 本機時間 (星期)*註2	讀	讀	讀	是
LW-9030	(32bit): 系統時間 (單位:0.1 秒)	讀	讀	讀	是
LW-9048	(16bit): 時間 (0:AM, 1:PM)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是





- 1. 數值範圍為 2000~2035。
- 2. 數值範圍為 0~6,即為星期日 ~ 星期六。
- 3. 當透過 LW-9010~LW-9023 更新 HMI 時間時,若數值設置為非法範圍,系統會將時間回復 為設定前的時間,並將 LB-11958 設定為 ON。若使用 LW-9010~LW-9023 於 PC 模擬時修 改時間,將無法作用。

22.3.2. HMI 操作

D. F.F.	LAA V.A.	這	讀/寫/控制			
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援	
LB-9018	隱藏 (設 ON)/顯示 (設 OFF) 滑鼠游標	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是	
LB-9019	取消 (設 ON)/開啟 (設 OFF) 聲音輸出	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是	
LB-9020	顯示 (設 ON)/隱藏 (設 OFF) 系統設定列	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是	
LB-9033	取消 (設 ON)/開啟 (設 OFF) HMI 上傳功能 * 註 1	讀/寫	讀/控制	讀	是	
LB-9040	背光燈調亮 (設定為 ON) *註 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是	
LB-9041	背光燈調暗 (設定為 ON) *註 2	寫	控制	控制	是	
LB-9047	重新啟動 HMI(設定為 ON, 並當 LB-9048 狀態為 ON 時)	寫	控制	控制	是	
LB-9048	重啟機制保護	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是	
LB-9062	開啟硬體設定對話窗 (設定為 ON)	寫	控制	控制	是	
LB-9063	隱藏 (設 ON)/顯示 (設 OFF) 當插上 USB 碟 時彈出下載視窗	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是	
LB-9064	啟用 USB 條碼掃瞄器裝置 (鍵盤功能關閉) (當 狀態為 ON) *註 5	讀/寫	讀/控制	讀	是	
LB-11959	LED 指示燈控制 *註 4	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否	
LB-12042	開啟/關閉 [System information] 對話窗 (設定 為 ON/設定為 OFF)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否	
LB-12051	蜂鳴器控制 (當狀態為 ON 時啟動)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是	
LB-12360	CPU 使用率警報 (> 95%) *註 6	讀	讀	讀	是	
LB-12364	顯示 (設 ON)/隱藏 (設 OFF)[初始化 HMI] 選項於觸控校正模式	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否	
LB-12660	重置按鈕的狀態 (當按鈕按下時狀態為 ON)	讀	讀	讀	是	
LB-12665	開啟 USB/SD 卡的上傳/下載視窗	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是	
LB-12752	取消(設 OFF)/啟用(設 ON) 震動. (支援的 OS 版本: 20200618 或更新的版本) *註 7	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是	
LW-9007	(16bit): 硬體索引編號	讀	讀	讀	否	



LW-9008	(32bit-float): 電池電壓 *註 3	讀	讀	讀	否
LW-9025	(16bit): CPU 使用率	讀	讀	讀	是
LW-9026	(16bit): OS 版本 (年)	讀	讀	讀	是
LW-9027	(16bit): OS 版本 (月)	讀	讀	讀	是
LW-9028	(16bit): OS 版本 (日)	讀	讀	讀	是
LW-9040	(16bit): 背光燈亮度值 *註 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9051	(16bit): 音量調整 (0~100)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9054	(32bit) : HMI 機型 ID	讀	讀	讀	是
LW-9080	(16bit): 背光節能時間 (單位:分鐘)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9081	(16bit): 螢幕保護時間 (單位:分鐘)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9141	(16bit): HMI 站號	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9199	(16bit):外部鍵盤編排模式:0:(QWERTY),1:	讀/寫	讀/控制	讀/控制	Ħ
	(AZERTY), 2: (Cyrillic)	頑/為	賀/拴削	调/控制	是
LW-9350	(16bit): 本機尚未處理的命令數目	讀	讀	讀	是
LW-10884	(16 words): HMI 名稱	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11155	(32bit) : HMI 上記憶體總數 (K bytes)	讀	讀	讀	是
LW-11157	(32bit): HMI 上當前剩餘的記憶體總數 (K	完整	完高	完	Ħ
	bytes)	讀	讀	讀	是
LW-11159	(16bit):記憶體使用率 (x 100%)	讀	讀	讀	是
LW-11382	(16bit): 指撥開關狀態 (bit 0: DIP 1, bit 1: DIP	讀	讀	讀	是
	2, bit 2 : DIP 3)	词	頑	i 	正
LW-12834	(16bit): 系統設定主題 (0: 淺色 , 1: 深色)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



- 1. 當變更設定時,需重啟 HMI 以更新設定值。
- 2. LW-9040 可搭配 LB-9040~LB-9041 來調整背光亮度,亮度值為 0~31。
- 3. 只支援 eMT 系列,建議當 LW-9008 的電池電壓值少於 2.80V 時,可更換電池。
- 4. 可用於辨識 mTV 與 cMT-SVR/cMT-HDM/cMT-FHD 的裝置。當有多台裝置時,可觸發此位址 讓 LED 燈的狀態閃爍。
- 5. LB-9064 啟用 USB 條碼掃瞄器裝置 (鍵盤功能關閉) 範例如下:
- ★ 請點選此圖示下載範例程式。下載範例程式前,請先確定已連上網路線。
- 6. 當 CPU 負載連續 30 秒高於 95% 時,將被設定為 ON。
- 7. 只支援於 cMT3162X。

22.3.3. 觸碰位置

<i>D.</i> 1.1	描述	讀/寫/控制			сМТ
位址		本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LW-9041	(16bit): 觸控狀態 (bit 0 on = 正在觸碰螢幕)	讀	讀	讀	是



LW-9042	(16bit): 觸碰時,X 的位置	讀	讀	讀	是
LW-9043	(16bit): 觸碰時,Y 的位置	讀	讀	讀	是
LW-9044	(16bit):離開時,X 的位置	讀	讀	讀	是
LW-9045	(16bit):離開時,Y 的位置	讀	讀	讀	是

→ 請點選此圖示下載範例程式。此範例程式說明如何透過觸碰位置相關的位址暫存器來達到隱密性的換頁動作。下載範例程式前,請先確定已連上網路線。

22.3.4. 本機 HMI 網路資訊

	描述	讀	сМТ		
位址		本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-12041	刷新 HMI 乙太網路資訊 (DHCP, 閘道, 遮罩) (設定為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12094	更新乙太網路 1 設定 (IP, 遮罩, 閘道)(設定 為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12095	更新乙太網路 2 設定 (IP, 遮罩)(設定為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12822	取消 (設為 OFF)/啟用 (設為 ON) 乙太網路橋 接模式	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9125	(16bit): HMI 乙太網路 1 所使用的閘道 0 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9126	(16bit): HMI 乙太網路 1 所使用的閘道 1 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9127	(16bit): HMI 乙太網路 1 所使用的閘道 2 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9128	(16bit): HMI 乙太網路 1 所使用的閘道 3 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9129	(16bit): HMI 乙太網路 1 所使用的 IP 0 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9130	(16bit): HMI 乙太網路 1 所使用的 IP 1 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9131	(16bit): HMI 乙太網路 1 所使用的 IP 2 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9132	(16bit): HMI 乙太網路 1 所使用的 IP 3 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9133	(16bit): 乙太網路所使用的連接埠 (只在 HMI 上有效)	讀	讀	讀	是
LW-9135	(16bit): HMI 實體位址 (MAC) 0	讀	讀	讀	是



LW-9136	(16bit): HMI 實體位址 (MAC) 1	讀	讀	讀	是
LW-9137	(16bit): HMI 實體位址 (MAC) 2	讀	讀	讀	是
LW-9138	(16bit): HMI 實體位址 (MAC) 3	讀	讀	讀	是
LW-9139	(16bit): HMI 實體位址 (MAC) 4	讀	讀	讀	是
LW-9140	(16bit): HMI 實體位址 (MAC) 5	讀	讀	讀	是
LW-10750	(16bit): HMI 乙太網路 1 所使用的遮罩 0 (只 在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10751	(16bit): HMI 乙太網路 1 所使用的遮罩 1(只 在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10752	(16bit): HMI 乙太網路 1 所使用的遮罩 2 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10753	(16bit): HMI 乙太網路 1 所使用的遮罩 3 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10786	(16bit): HMI 乙太網路 2 所使用的 IP 0 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10787	(16bit): HMI 乙太網路 2 所使用的 IP 1 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10788	(16bit): HMI 乙太網路 2 所使用的 IP 2 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10789	(16bit): HMI 乙太網路 2 所使用的 IP 3 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10790	(16bit): HMI 乙太網路 2 所使用的遮罩 0 (只 在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10791	(16bit): HMI 乙太網路 2 所使用的遮罩 1 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10792	(16bit): HMI 乙太網路 2 所使用的遮罩 2 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10793	(16bit): HMI 乙太網路 2 所使用的遮罩 3 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10794	(16bit): HMI 乙太網路 2 所使用的閘道 0 (只 在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10795	(16bit): HMI 乙太網路 2 所使用的閘道 1(只 在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10796	(16bit): HMI 乙太網路 2 所使用的閘道 2 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10797	(16bit): HMI 乙太網路 2 所使用的閘道 3 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



LW-10798	(16bit): 乙太網路 2 實體位址 (MAC)0	讀	讀	讀	是
LW-10799	(16bit): 乙太網路 2 實體位址 (MAC)1	讀	讀	讀	是
LW-10800	(16bit): 乙太網路 2 實體位址 (MAC)2	讀	讀	讀	是
LW-10801	(16bit): 乙太網路 2 實體位址 (MAC)3	讀	讀	讀	是
LW-10802	(16bit): 乙太網路 2 實體位址 (MAC)4	讀	讀	讀	是
LW-10803	(16bit): 乙太網路 2 實體位址 (MAC)5	讀	讀	讀	是
LW-10804	(16bit): HMI 乙太網路 1 網域名稱系統 (DNS) 伺服器 IPO	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10805	(16bit): HMI 乙太網路 1 網域名稱系統 (DNS) 伺服器 IP1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10806	(16bit): HMI 乙太網路 1 網域名稱系統 (DNS) 伺服器 IP2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10807	(16bit): HMI 乙太網路 1 網域名稱系統 (DNS) 伺服器 IP3	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10808	(16bit): HMI 乙太網路 2 網域名稱系統 (DNS) 伺服器 IPO	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10809	(16bit): HMI 乙太網路 2 網域名稱系統 (DNS) 伺服器 IP1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10810	(16bit): HMI 乙太網路 2 網域名稱系統 (DNS) 伺服器 IP2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10811	(16bit): HMI 乙太網路 2 網域名稱系統 (DNS) 伺服器 IP3	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10812	(16bit): 自動分配 IP 位址 (DHCP => 0: off, 1: on)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10813	(16bit): 自動分配乙太網路 2 的 IP 位址 (DHCP=>0: off, 1: on)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10815	(16bit): 乙太網路 1 的連線速度 (0:失敗, 10 (10M), 100 (100M), 1000 (1G))	讀	讀	讀	是
LW-10816	(16bit): 乙太網路 2 的連線速度 (0:失敗, 10 (10M), 100 (100M), 1000 (1G))	讀	讀	讀	是

22.3.5. 工程檔案資訊

位址	描述	讀	сМТ		
		本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LW-9100	(16bit): 工程檔案的名稱 (14 字組)	讀	讀	讀	是
LW-9116	(32bit):工程檔案的大小 (單位:byte)	讀	讀	讀	是
LW-9118	(32bit): 工程檔案的大小 (單位:K bytes)	讀	讀	讀	是



LW-9120	(32bit) : EasyBuilder Pro 版本	讀	讀	讀	是
LW-9122	(16bit): 工程檔案編譯日期 [年]	讀	讀	讀	是
LW-9123	(16bit): 工程檔案編譯日期 [月]	讀	讀	讀	是
LW-9124	(16bit): 工程檔案編譯日期 [日]	讀	讀	讀	是
LW-11440	(16bit): 工程檔案編譯時間 [時](24 小時制)	讀	讀	讀	是
LW-11441	(16bit): 工程檔案編譯時間 [分]	讀	讀	讀	是
LW-11442	(16bit): 工程檔案編譯時間 [秒]	讀	讀	讀	是
LW-12752	(16 words):工程檔案校驗和	讀	讀	讀	是
LW-12825	(32bit) : EasyBuilder Pro 版本 (完整)	讀	讀	讀	是

22.3.6. 儲存空間管理

位址暫存器

特定有支援 SD 卡槽或可外接兩個 USB 硬碟的機型才能使用相關的系統暫存器。

D. F.F.	4-4-4-4	讀	/寫/	空制	сМТ
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-9035	HMI 剩餘空間不足警示 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9036	SD 卡剩餘空間不足警示 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9037	USB 碟 1 剩餘空間不足警示 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9038	USB 碟 2 剩餘空間不足警示 (當狀態為 ON) *註 1	讀	讀	讀	是
LB-12048	USB 碟 1 狀態偵測 (當狀態為 ON 時表示存在)	讀	讀	讀	是
LB-12049	USB 碟 2 狀態偵測 (當狀態為 ON 時表示存 在)*註1	讀	讀	讀	是
LB-12050	SD 卡狀態 (當狀態為 ON 時表示存在)	讀	讀	讀	是
LW-9070	(16bit):剩餘空間警示下限 (Mega bytes)	讀	讀	讀	否
LW-9071	(16bit):系統保留的剩餘空間 (Mega bytes)	讀	讀	讀	否
LW-9072	(32bit): HMI 當前的剩餘空間 (K bytes)	讀	讀	讀	是
LW-9074	(32bit): SD 卡當前的剩餘空間 (K bytes)	讀	讀	讀	是
LW-9076	(32bit): USB 碟 1 當前的剩餘空間 (K bytes)	讀	讀	讀	是
LW-9078	(32bit): USB 碟 2 當前的剩餘空間 (K bytes)* 註 1	讀	讀	讀	否
LW-11458	(32bit): HMI 歷史資料總儲存空間 (K bytes) * 註 2	讀	讀	讀	是
LW-11460	(32bit): HMI 當前剩餘的歷史資料儲存空間 (K bytes) *註 2	讀	讀	讀	是
LW-12492	(4 words): 最後偵測 USB 分割 ID *註 3	讀	讀	讀	是
LW-12496	(32-bit float): 最後偵測 USB 分割大小 (GB)*	讀	讀	讀	是



	註 3				
LW-12498	(4 words): 設定作為 USB1 的分割 ID *註 3	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12502	(4 words): 設定作為 USB2 的分割 ID *註 3	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12829	(32bit): HMI 可用的歷史資料儲存空間 (K	讀	讀	讀	是
	bytes)				



- 1. USB 碟 2 的相關暫存器只支援於 iP/iE,cMTX系列。
- 2. 只支援於 cMT/cMTX 系列。
- 3. 將特定 USB 碟的 ID 手動寫入至 LW-12498/LW-12502 後,該 USB 碟未來將會識別為 USB1/USB2,也僅該 USB 碟會識別為 USB1/USB2。如要解除 USB 識別限制,需將 LW-12498/LW-12502 重新設定為空值。若 USB1 ID(LW-12498)與 USB2 ID(LW-12502)寫入相同的 USB ID,該 USB ID 將預設識別為 USB1。

➡ 請點選此圖示下載範例程式。此範例程式說明如何使用 LW-9072~LW-9076 來搭配備份物件的應用。下載範例程式前,請先確定已連上網路線。

22.3.7. 配方及擴展記憶體

D. F.F.	描述	讀	/ 寫 / 控	控制	сМТ
位址		本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-9028	重置配方資料 (設定為 ON)	寫	控制	控制	是
LB-9029	儲存配方資料到 HMI (設定為 ON)	寫	控制	控制	是
LB-9460	EMO 的儲存裝置 (SD 卡) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9461	EM1 的儲存裝置 (SD 卡) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9462	EM2 的儲存裝置 (SD 卡) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9463	EM3 的儲存裝置 (SD 卡) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9464	EM4 的儲存裝置 (SD 卡) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9465	EM5 的儲存裝置 (SD 卡) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9466	EM6 的儲存裝置 (SD 卡) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9467	EM7 的儲存裝置 (SD 卡) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9468	EM8 的儲存裝置 (SD 卡) 不存在 (當狀態為	讀	讀	讀	是



	ON)				
LB-9469	EM9 的儲存裝置 (SD 卡) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9470	EMO 的儲存裝置 (USB 碟) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9471	EM1 的儲存裝置 (USB 碟) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9472	EM2 的儲存裝置 (USB 碟) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9473	EM3 的儲存裝置 (USB 碟) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9474	EM4 的儲存裝置 (USB 碟) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9475	EM5 的儲存裝置 (USB 碟) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9476	EM6 的儲存裝置 (USB 碟) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9477	EM7 的儲存裝置 (USB 碟) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9478	EM8 的儲存裝置 (USB 碟) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9479	EM9 的儲存裝置 (USB 碟) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9480	EMO 的儲存裝置 (USB 碟 2) 不存在 (當狀態 為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9481	EM1 的儲存裝置 (USB 碟 2) 不存在 (當狀態 為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9482	EM2 的儲存裝置 (USB 碟 2) 不存在 (當狀態 為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9483	EM3 的儲存裝置 (USB 碟 2) 不存在 (當狀態 為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9484	EM4 的儲存裝置 (USB 碟 2) 不存在 (當狀態 為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9485	EM5 的儲存裝置 (USB 碟 2) 不存在 (當狀態 為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9486	EM6 的儲存裝置 (USB 碟 2) 不存在 (當狀態 為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9487	EM7 的儲存裝置 (USB碟 2) 不存在 (當狀態	讀	讀	讀	是



	為 ON)				
LB-9488	EM8 的儲存裝置 (USB 碟 2) 不存在 (當狀態 為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9489	EM9 的儲存裝置 (USB 碟 2) 不存在 (當狀態 為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-12363	禁止從遠端 HMI 更新配方資料庫 (設定為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12801	EM10 的儲存裝置 (SD 卡) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-12802	EM11 的儲存裝置 (SD 卡) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-12803	EM12 的儲存裝置 (SD 卡) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-12804	EM13 的儲存裝置 (SD 卡) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-12805	EM14 的儲存裝置 (SD 卡) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-12806	EM15 的儲存裝置 (SD 卡) 不存在 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-12807	EM10 的儲存裝置 (USB 碟) 不存在 (當狀態 為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-12808	EM11 的儲存裝置 (USB 碟) 不存在 (當狀態 為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-12809	EM12 的儲存裝置 (USB 碟) 不存在 (當狀態 為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-12810	EM13 的儲存裝置 (USB 碟) 不存在 (當狀態 為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-12811	EM14 的儲存裝置 (USB 碟) 不存在 (當狀態 為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-12812	EM15 的儲存裝置 (USB 碟) 不存在 (當狀態 為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-12813	EM10 的儲存裝置 (USB 碟 2) 不存在 (當狀 態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-12814	EM11 的儲存裝置 (USB 碟 2) 不存在 (當狀 態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-12815	EM12 的儲存裝置 (USB 碟 2) 不存在 (當狀 態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-12816	EM13 的儲存裝置 (USB碟 2) 不存在 (當狀	讀	讀	讀	是



	態為 ON)				
LB-12817	EM14 的儲存裝置 (USB 碟 2) 不存在 (當狀	讀	讀	讀	是
	態為 ON)	,,,			, _
LB-12818	EM15 的儲存裝置 (USB碟 2) 不存在 (當狀	讀	讀	讀	Ħ
	態為 ON)	頑	頑	頑	是

22.3.8. 資料取樣

特定有支援 SD 卡槽或可外接兩個 USB 硬碟的機型才能使用相關的系統暫存器。

cMT 系列不支援透過系統暫存器來刪除檔案或查看更新關於資料取樣的檔案資訊。但可透過資料取樣設定下的控制位址來刪除檔案,詳情可參考第八章。

	THE VIC	證	9 / 寫 / 拍	空制	сМТ
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-9025	刪除 HMI 記憶體裡日期最早的資料取樣檔案 (設定為 ON)	寫	控制	控制	否
LB-9026	刪除 HMI 記憶體裡全部資料取樣檔案 (設定 為 ON)	寫	控制	控制	是
LB-9027	更新 HMI 記憶體裡資料取樣統計資訊 (設定 為 ON)	寫	控制	控制	否
LB-9034	儲存事件記錄/資料取樣記錄/操作記錄至 HMI, USB 碟, SD 卡 (設定為 ON) *註1	寫	控制	控制	是
LB-11949	刪除 SD 卡裡日期最早的資料取樣檔案 (設定 為 ON)	寫	控制	控制	否
LB-11950	刪除 SD 卡裡全部資料取樣檔案 (設定為 ON)	寫	控制	控制	是
LB-11951	更新 SD 卡裡資料取樣統計資訊 (設定為 ON)	寫	控制	控制	否
LB-11952	刪除 USB 碟 1 裡日期最早的資料取樣檔案 (設定為 ON)	寫	控制	控制	否
LB-11953	刪除 USB 碟 1 裡全部資料取樣檔案 (設定為ON)	寫	控制	控制	是
LB-11954	更新 USB 碟 1 裡資料取樣統計資訊 (設定為ON)	寫	控制	控制	否
LB-11955	刪除 USB 碟 2 裡日期最早的資料取樣檔案 (設定為 ON) *註 3	寫	控制	控制	否
LB-11956	刪除 USB 碟 2 裡全部資料取樣檔案 (設定為ON)*註3	寫	控制	控制	是
LB-11957	更新 USB 碟 2 裡資料取樣統計資訊 (設定為ON) *註 3	寫	控制	控制	否
LW-9063	(16bit): HMI 記憶體裡存在的資料取樣檔案數	讀	讀	讀	否

	目				
LW-9064	(32bit): HMI 記憶體裡存在的資料取樣檔案大小 (bytes)	讀	讀	讀	否
LW-10489	(16bit):SD 卡裡存在的資料取樣檔案數目	讀	讀	讀	否
LW-10490	(32bit):SD 卡裡存在的資料取樣檔案大小 (bytes)	讀	讀	讀	否
LW-10492	(16bit): USB 碟 1 裡存在的資料取樣檔案數目	讀	讀	讀	否
LW-10493	(32bit): USB 碟 1 裡存在的資料取樣檔案大小 (bytes)	讀	讀	讀	否
LW-10495	(16bit): USB 碟 2 裡存在的資料取樣檔案數目 *註 3	讀	讀	讀	否
LW-10496	(32bit): USB 碟 2 裡存在的資料取樣檔案大小 (bytes) *註 3	讀	讀	讀	否



- 1. 最快執行時間間隔為每 2 秒。
- 2. 刪除或更新資料取樣的相關暫存器,於 PC 模擬時皆無作用。
- 3. USB 碟 2 的相關暫存器只支援於 iP/iE 系列。

22.3.9. 事件記錄

特定有支援 SD 卡槽或可外接兩個 USB 硬碟的機型才能使用相關的系統暫存器。

cMT 系列不支援透過系統暫存器來刪除檔案或查看更新關於事件記錄的檔案資訊。但可透過事件登錄設定下的控制位址來刪除檔案,詳情可參考第七章。

	描述	讀	/ 寫 / 哲	控制	сМТ
位址		本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-9021	重置當前的事件記錄 (OFF->ON)	寫	控制	控制	否
LB-9022	刪除 HMI 記憶體裡日期最早的事件記錄檔案	宕	かた。	₩₩₩	不
	(設定為 ON)	寫	控制	控制	否
LB-9023	刪除 HMI 記憶體裡全部事件記錄檔案 (設定	寫	控制	控制	是
	為 ON)	柯	1年刊	1210	疋
LB-9024	更新 HMI 記憶體裡事件記錄統計資訊 (設定	寫	控制	控制	否
	為 ON)	為	控制	控制	省
LB-9034	儲存事件記錄/資料取樣記錄/操作記錄至	寫	かか生ば	₩₩	是
	HMI, USB 碟, SD 卡 (設定為 ON) *註 2	為	控制	控制	定
LB-9042	確認全部事件 (設定為 ON)	寫	控制	控制	是
LB-9043	存在未確認的事件 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是



LB-11940	刪除 SD 卡裡日期最早的事件記錄檔案 (設定 為 ON)	寫	控制	控制	否
LB-11941	刪除 SD 卡裡全部事件記錄檔案 (設定為 ON)	寫	控制	控制	是
LB-11942	更新 SD 卡裡事件記錄統計資訊 (設定為 ON)	寫	控制	控制	否
LB-11943	刪除 USB 碟 1 裡日期最早的事件記錄檔案 (設定為 ON)	寫	控制	控制	否
LB-11944	刪除 USB 碟 1 裡全部事件記錄檔案 (設定為ON)	寫	控制	控制	是
LB-11945	更新 USB 碟 1 裡事件記錄統計資訊 (設定為ON)	寫	控制	控制	否
LB-11946	刪除 USB 碟 2 裡日期最早的事件記錄檔案 (設定為 ON) *註 4	寫	控制	控制	否
LB-11947	刪除 USB 碟 2 裡全部事件記錄檔案 (設定為ON) *註 4	寫	控制	控制	是
LB-11948	更新 USB 碟 2 裡事件記錄統計資訊 (設定為 ON) *註 4	寫	控制	控制	否
LB-12024	取消報警聲 (設定為 ON)	寫	控制	控制	是
LB-12399	當有報警存在於任一類別時設狀態為 ON *註 5	讀	讀	讀	是
LB-12400	當類別 0 有報警存在時設狀態為 ON *註 5	讀	讀	讀	是
LB-12401	當類別 1 有報警存在時設狀態為 ON *註 5	讀	讀	讀	是
LB-12402	當類別 2 有報警存在時設狀態為 ON *註 5	讀	讀	讀	是
LB-12403	當類別 3 有報警存在時設狀態為 ON *註 5	讀	讀	讀	是
LB-12404	當類別 4 有報警存在時設狀態為 ON *註 5	讀	讀	讀	是
LB-12405	當類別 5 有報警存在時設狀態為 ON *註 5	讀	讀	讀	是
LB-12406	當類別 6 有報警存在時設狀態為 ON *註 5	讀	讀	讀	是
LB-12407	當類別 7 有報警存在時設狀態為 ON *註 5	讀	讀	讀	是
LB-12655	當類別 255 有報警存在時設狀態為 ON *註 5	讀	讀	讀	是
LW-9060	(16bit): HMI 記憶體裡存在的事件記錄檔案數目	讀	讀	讀	否
LW-9061	(32bit): HMI 記憶體裡存在的事件記錄檔案大小 (bytes)	讀	讀	讀	否
LW-9450	(16bit):事件記錄的時間標籤 - 秒 *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9451	(16bit):事件記錄的時間標籤 - 分 *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9452	(16bit):事件記錄的時間標籤 - 時 *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9453	(16bit):事件記錄的時間標籤 - 日 *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9454	(16bit):事件記錄的時間標籤 - 月 *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



LW-9455	(16bit):事件記錄的時間標籤 - 年 *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10480	(16bit):SD 卡裡存在的事件記錄檔案數目	讀	讀	讀	否
LW-10481	(32bit): SD 卡裡存在的事件記錄檔案大小 (bytes)	讀	讀	讀	否
LW-10483	(16bit): USB 碟 1 裡存在的事件記錄檔案數目	讀	讀	讀	否
LW-10484	(32bit): USB 碟 1 裡存在的事件記錄檔案大小 (bytes)	讀	讀	讀	否
LW-10486	(16bit): USB 碟 2 裡存在的事件記錄檔案數目 *註 4	讀	讀	讀	否
LW-10487	(32bit): USB 碟 2 裡存在的事件記錄檔案大小 (bytes) *註 4	讀	讀	讀	否
LW-11443	(16bit):推播通知報警狀態 (0:無;1:綠色; 2:黃色;3:紅色)	讀	讀	讀	是
LW-11499	報警總數*註5	讀	讀	讀	是
LW-11500	類別 0 的報警數量 *註 5	讀	讀	讀	是
LW-11501	類別 1 的報警數量*註 5	讀	讀	讀	是
LW-11502	類別 2 的報警數量 *註 5	讀	讀	讀	是
LW-11503	類別 3 的報警數量 *註 5	讀	讀	讀	是
LW-11504	類別 4 的報警數量*註 5	讀	讀	讀	是
LW-11505	類別 5 的報警數量 *註 5	讀	讀	讀	是
LW-11506	類別 6 的報警數量 *註 5	讀	讀	讀	是
LW-11507	類別 7 的報警數量 *註 5	讀	讀	讀	是
LW-11755	類別 255 的報警數量 *註 5	讀	讀	讀	是
LW-11763	(16bit): 低等級警報總數 *註 5	讀	讀	讀	是
LW-11764	(16bit): 正常等級警報總數 *註 5	讀	讀	讀	是
LW-11765	(16bit): 高等級警報總數 *註 5	讀	讀	讀	是
LW-11766	(16bit): 緊急等級警報總數 *註 5	讀	讀	讀	是



1. 若欲使用 LW-9450 ~ LW-9455 作為事件登錄的時間來源標籤,請先在 [系統參數設定] » [一般屬性] 頁籤設定相關屬性。

→ 請點選此圖示下載範例程式。此範例程式說明如何使用 LW-9450 ~ LW-9455 作為事件記錄的時間來源標籤。下載範例程式前,請先確定已連上網路線。

- 2. 最快執行時間間隔為每2秒。
- 3. 刪除或更新事件記錄的相關暫存器,於 PC 模擬時皆無作用。
- 4. USB 碟 2 的相關暫存器只支援於 iP / iE 系列。
- 5. 只支援於 cMT/ cMT-X 系列。



22.3.10. 站號變數

		讀	/ 寫 / 扫	空制	сМТ
位址	描述 	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LW-10000	(16bit) : var0 - 站號變數 (語法 : var0#位址)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LW-10001	(16bit): var1 - 站號變數 (語法: var1#位址)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LW-10002	(16bit): var2 - 站號變數 (語法: var2#位址)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LW-10003	(16bit) : var3 - 站號變數 (語法 : var3#位址)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LW-10004	(16bit) : var4 - 站號變數 (語法 : var4#位址)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LW-10005	(16bit) : var5 - 站號變數 (語法 : var5#位址)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LW-10006	(16bit) : var6 - 站號變數 (語法 : var6#位址)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LW-10007	(16bit) : var7 - 站號變數 (語法 : var7#位址)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LW-10008	(16bit) : var8 - 站號變數 (語法 : var8#位址)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LW-10009	(16bit) : var9 - 站號變數 (語法 : var9#位址)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LW-10010	(16bit) : var10 - 站號變數 (語法 : var10#位址)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LW-10011	(16bit): var11 - 站號變數 (語法: var11#位址)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LW-10012	(16bit) : var12 - 站號變數 (語法 : var12#位址)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LW-10013	(16bit) : var13 - 站號變數 (語法 : var13#位址)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LW-10014	(16bit) : var14 - 站號變數 (語法 : var14#位址)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LW-10015	(16bit) : var15 - 站號變數 (語法 : var15#位址)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是

22-20

22.3.11. 索引暫存器

D. F.F	PARA N	讀	/ 寫 /	控制	сМТ
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LW-9000	(16bit): RWI 索引暫存器	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9200	(16bit): 位址索引暫存器 0	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9201	(16bit): 位址索引暫存器 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9202	(16bit): 位址索引暫存器 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9203	(16bit): 位址索引暫存器 3	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9204	(16bit): 位址索引暫存器 4	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9205	(16bit): 位址索引暫存器 5	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9206	(16bit): 位址索引暫存器 6	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9207	(16bit): 位址索引暫存器 7	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9208	(16bit): 位址索引暫存器 8	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9209	(16bit): 位址索引暫存器 9	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9210	(16bit): 位址索引暫存器 10	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9211	(16bit): 位址索引暫存器 11	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9212	(16bit): 位址索引暫存器 12	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9213	(16bit): 位址索引暫存器 13	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9214	(16bit): 位址索引暫存器 14	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9215	(16bit): 位址索引暫存器 15	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9230	(32bit): 位址索引暫存器 16	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9232	(32bit): 位址索引暫存器 17	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9234	(32bit): 位址索引暫存器 18	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9236	(32bit): 位址索引暫存器 19	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9238	(32bit): 位址索引暫存器 20	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9240	(32bit): 位址索引暫存器 21	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9242	(32bit): 位址索引暫存器 22	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9244	(32bit): 位址索引暫存器 23	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9246	(32bit): 位址索引暫存器 24	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9248	(32bit): 位址索引暫存器 25	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9250	(32bit): 位址索引暫存器 26	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9252	(32bit): 位址索引暫存器 27	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9254	(32bit): 位址索引暫存器 28	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9256	(32bit): 位址索引暫存器 29	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9258	(32bit): 位址索引暫存器 30	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9260	(32bit): 位址索引暫存器 31	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



PLW-9200	(16bit):私有位址索引暫存器	0	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9201	(16bit): 私有位址索引暫存器	1	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9202	(16bit):私有位址索引暫存器	2	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9203	(16bit):私有位址索引暫存器	3	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9204	(16bit):私有位址索引暫存器	4	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9205	(16bit):私有位址索引暫存器	5	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9206	(16bit):私有位址索引暫存器	6	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9207	(16bit):私有位址索引暫存器	7	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9208	(16bit):私有位址索引暫存器	8	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9209	(16bit):私有位址索引暫存器	9	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9210	(16bit): 私有位址索引暫存器	10	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9211	(16bit):私有位址索引暫存器	11	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9212	(16bit):私有位址索引暫存器	12	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9213	(16bit): 私有位址索引暫存器	13	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9214	(16bit):私有位址索引暫存器	14	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9215	(16bit): 私有位址索引暫存器	15	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9230	(32bit):私有位址索引暫存器	16	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9232	(32bit):私有位址索引暫存器	17	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9234	(32bit):私有位址索引暫存器	18	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9236	(32bit):私有位址索引暫存器	19	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9238	(32bit):私有位址索引暫存器	20	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9240	(32bit):私有位址索引暫存器	21	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9242	(32bit):私有位址索引暫存器	22	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9244	(32bit):私有位址索引暫存器	23	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9246	(32bit):私有位址索引暫存器	24	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9248	(32bit):私有位址索引暫存器	25	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9250	(32bit):私有位址索引暫存器	26	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9252	(32bit): 私有位址索引暫存器	27	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9254	(32bit): 私有位址索引暫存器	28	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9256	(32bit): 私有位址索引暫存器	29	讀/寫	N/A	N/A	是
PLW-9258	(32bit): 私有位址索引暫存器	30	讀/寫	N/A	N/A	是
	(32bit):私有位址索引暫存器	24	讀/寫	N/A	N/A	是



22.3.12. MODBUS Server 通訊

位址	描述	讀		控制	CIVII	
		本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援	
LB-9055	MODBUS server (COM 1)接收到合法的命令 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是	
LB-9056	MODBUS server (COM 2)接收到合法的命令 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是	
LB-9057	MODBUS server (COM 3)接收到合法的命令 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是	
LB-9058	MODBUS server (乙太網路)接收到合法的命令 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是	
LB-12052	MODBUS server 狀態 (當狀態為 ON 時關閉 server 功能)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是	
LW-9270	(16bit):請求的功能碼 - MODBUS server (COM 1)	讀	讀	讀	是	
LW-9271	(16bit):請求的開始位址 - MODBUS server (COM 1)	讀	讀	讀	是	
LW-9272	(16bit):請求的位址數目 - MODBUS server (COM 1)	讀	讀	讀	是	
LW-9275	(16bit):請求的功能碼 - MODBUS server (COM 2)	讀	讀	讀	是	
LW-9276	(16bit):請求的開始位址 - MODBUS server (COM 2)	讀	讀	讀	是	
LW-9277	(16bit):請求的位址數目 - MODBUS server (COM 2)	讀	讀	讀	是	
LW-9280	(16bit):請求的功能碼 - MODBUS server (COM 3)	讀	讀	讀	是	
LW-9281	(16bit):請求的開始位址 - MODBUS server (COM 3)	讀	讀	讀	是	
LW-9282	(16bit):請求的位址數目 - MODBUS server (COM 3)	讀	讀	讀	是	
LW-9285	(16bit):請求的功能碼 - MODBUS server (乙太網路)	讀	讀	讀	是	
LW-9286	(16bit):請求的開始位址 - MODBUS server (乙太網路)	讀	讀	讀	是	
LW-9287	(16bit):請求的位址數目 - MODBUS server (乙太網路)	讀	讀	讀	是	
LW-9288	(16bit): 最後通訊錯誤碼 - MODBUS server (乙太網路)	讀	讀	讀	是	
LW-9289	(16bit): 最後通訊錯誤碼 - MODBUS server (COM	讀	讀	讀	是	



	1)				
LW-9290	(16bit):最後通訊錯誤碼 - MODBUS server (COM	讀	讀	讀	是
	2)	唄	唄	唄	Æ
LW-9291	(16bit):最後通訊錯誤碼 - MODBUS server (COM	产品	完整	完善	Ħ
	3)	讀	讀	讀	是
LW-9541	(16bit) : MODBUS/ASCII server 站號 (COM 1)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9542	(16bit) : MODBUS/ASCII server 站號 (COM 2)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9543	(16bit) : MODBUS/ASCII server 站號 (COM 3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9544	(16bit): MODBUS/ASCII server 站號 (乙太網路)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9570	(32bit):已接收的數據 (bytes) (COM 1 MODBUS	讀	讀	讀	Ħ
	server)	頑	頑	頑	是
LW-9572	(32bit):已接收的數據 (bytes) (COM 2 MODBUS	讀	讀	讀	E I.
	server)	頑	頑	頑	是
LW-9574	(32bit):已接收的數據 (bytes) (COM 3 MODBUS	完二	完整	完整	Ħ
	server)	讀	讀	讀	是
LW-9576	(32bit):已接收的數據 (bytes)(乙太網路	六岩	完整	完整	Ħ
	MODBUS server)	讀	讀	讀	是

22.3.13. 通訊參數設定

D. F.	EARLY D.	讀	/寫/	控制	сМТ
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-9030	更新 COM 1 通訊參數 (LW-9550~9554)(設定為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9031	更新 COM 2 通訊參數 (LW-9555~9559)(設定為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9032	更新 COM 3 通訊參數 (LW-9560~9564)(設定為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9065	停用/啟用 COM 1 廣播站號	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9066	停用/啟用 COM 2 廣播站號	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9067	停用/啟用 COM 3 廣播站號	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9550	(16bit): COM 1 模式 (0:RS232,1:RS485 2W,2:RS485 4W) (使用 LB-9030 來更新所有通訊設定)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9551	(16bit): COM 1 串列傳輸速率 (7:1200,8:2400,0:4800,1:9600,10:14400,2:19200, 11:28800,3:38400,4:57600,) *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9552	(16bit) : COM 1 數據位元 (7 : 7 bits, 8 : 8 bits)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9553	(16bit) : COM 1 校驗 (0:none, 1:even, 2:odd,	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



	3:mark, 4:space)				
LW-9554	(16bit) : COM 1 停止位元 (1 : 1 bit, 2 : 2 bits)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9555	(16bit): COM 2 模式 (0:RS232,1:RS485 2W,2:RS485) 	A== 1[->- / -/	A-27 [1-2-1]. 1	П
	4W) (使用 LB-9031 來更新所有通訊設定)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9556	(16bit): COM 2 串列傳輸速率				
	(7:1200,8:2400,0:4800,1:9600,10:14400,2:19200,	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	11:28800,3:38400,4:57600,) *註 1				
LW-9557	(16bit): COM 2 數據位元 (7:7 bits, 8:8 bits)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9558	(16bit): COM 2 校驗 (0:none, 1:even, 2:odd,	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	3:mark, 4:space)	頭/為	頭/托州	頭/12市	疋
LW-9559	(16bit): COM 2 停止位元 (1:1 bit, 2:2 bits)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9560	(16bit): COM 3 模式 (0:RS232, 1:RS485 2W) (使用	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	LB-9032 來更新所有通訊設定)	頭/為	頭/托州	頭/12市	疋
LW-9561	(16bit): COM 3 串列傳輸速率				
	(7:1200,8:2400,0:4800,1:9600,10:14400,2:19200,	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	11:28800,3:38400,4:57600,) *註 1				
LW-9562	(16bit): COM 3 數據位元 (7:7 bits, 8:8 bits)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9563	(16bit): COM 3 校驗 (0:none, 1:even, 2:odd,	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	3:mark, 4:space)	頭/為	頭/托州	頭/12市	疋
LW-9564	(16bit): COM 3 停止位元 (1:1 bit, 2:2 bits)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9565	(16bit): COM 1 廣播站號	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9566	(16bit): COM 2 廣播站號	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9567	(16bit): COM 3 廣播站號	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10500	(16bit): 設備 1 超時 (單位:100ms, 0:50ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10501	(16bit): 設備 1 通訊延時 (單位:ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10502	(16bit):設備 1 ACK 訊號延時 (單位:ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10503	(16bit): 設備 1 參數 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10504	(16bit): 設備 1 參數 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10505	(16bit):設備 2 超時 (單位:100ms, 0:50ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10506	(16bit): 設備 2 通訊延時 (單位:ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10507	(16bit): 設備 2 ACK 訊號延時 (單位:ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10508	(16bit): 設備 2 參數 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10509	(16bit): 設備 2 參數 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10510	(16bit): 設備 3 超時 (單位:100ms, 0:50ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10511	(16bit): 設備 3 通訊延時 (單位:ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10512	(16bit): 設備 3 ACK 訊號延時 (單位:ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10513	(16bit): 設備 3 參數 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



LW-10514 (44. 3 3 H H4 - 5 H1 -				
	(16bit): 設備 3 參數 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10515 ((16bit):設備 4 超時 (單位:100ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10516 ((16bit): 設備 4 通訊延時 (單位 :ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10517 ((16bit): 設備 4 ACK 訊號延時 (單位:ms)	≒1/67	≟壽/∤亦生』	≟声/∤か生』	是
((SIEMENS S7/400 連接類型)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	定
LW-10518 ((16bit):設備 4 參數 1 (SIEMENS S7/400 機座)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10519 ((16bit):設備 4 參數 2 (SIEMENS S7/400 CPU 插	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
1	槽)	頭/為	頭/1生巾!	頭/1生巾	走
LW-10520 ((16bit):設備 5 超時 (單位:100ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10521 ((16bit): 設備 5 通訊延時 (單位:ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10522 ((16bit):設備 5 ACK 訊號延時 (單位:ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
((SIEMENS S7/400 連接類型)	唄/ 祠	唄/1工叩	頃/1工巾」	Æ
LW-10523 ((16bit):設備 5 參數 1 (SIEMENS S7/400 機座)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10524 ((16bit):設備 5 參數 2 (SIEMENS S7/400 CPU 插	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
1	槽)	唄/ 祠	唄/1工叩	頃/1工巾!	Æ
LW-10525 ((16bit): 設備 6 超時 (單位:100ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10526 ((16bit): 設備 6 通訊延時 (單位:ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10527 ((16bit):設備 6 ACK 訊號延時 (單位:ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
((SIEMENS S7/400 連接類型)	唄/何	明/1工巾!	頃(1工巾)	Æ
LW-10528 ((16bit):設備 6 參數 1 (SIEMENS S7/400 機座)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10529 ((16bit):設備 6 參數 2 (SIEMENS S7/400 CPU 插	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
1	槽)	唄/河	6月(1工小1)	6月(1工小)	Æ
LW-10530 ((16bit):設備 7 超時 (單位:100ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10531 ((16bit): 設備 7 通訊延時 (單位:ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10532 ((16bit): 設備 7 ACK 訊號延時 (單位:ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
((SIEMENS S7/400 連接類型)	四只 小ツ	时(1工小1	111111	, <u>L</u>
LW-10533 ((16bit):設備 7 參數 1 (SIEMENS S7/400 機座)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10534 ((16bit):設備 7 參數 2 (SIEMENS S7/400 CPU 插	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
1	槽)	四只 719	100/11/101	100/11/10:1	Æ
LW-10535 ((16bit): 設備 8 超時 (單位:100ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10536 ((16bit): 設備 8 通訊延時 (單位:ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10537 ((16bit): 設備 8 ACK 訊號延時 (單位:ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
((SIEMENS S7/400 連接類型)	H9건 기기	н≽4.1⊤г.lh.1	n≥4, 1⊤r1h;1	\ <u></u>
LW-10538 ((16bit):設備 8 參數 1 (SIEMENS S7/400 機座)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10539 ((16bit):設備 8 參數 2 (SIEMENS S7/400 CPU 插	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
1	槽)	H9건 기기	пъч. 1-т-14.1	n≥4, 1⊤r1h;1	\ <u></u>
LW-10655 ((16bit): 設備 32 超時 (單位:100ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



LW-10656	(16bit): 設備 32 通訊延時 (單位:ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10657	(16bit):設備 32 ACK 訊號延時 (單位:ms)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10658	(16bit): 設備 32 參數 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10659	(16bit): 設備 32 參數 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



1. 傳輸速率分別為 0:4800, 1:9600, 2:19200, 3:38400, 4:57600, 5:115200, 6:187.5K, 7:1200, 8:2400, 10:14400, 11:28800, 12:76800。

22.3.14. 與設備 (COM) 的通訊狀態與控制

P P. P.	I TANK TO	讀	/寫/	控制	сМТ
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-9150	自動連結設備 1 (COM 1) (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9151	自動連結設備 2 (COM 2) (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9152	自動連結設備 3 (COM 3) (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9200	與設備 1 的通訊狀態 (站號 0, COM 1), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9201	與設備 1 的通訊狀態 (站號 1, COM 1), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9202	與設備 1 的通訊狀態 (站號 2, COM 1), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9203	與設備 1 的通訊狀態 (站號 3, COM 1), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9204	與設備 1 的通訊狀態 (站號 4, COM 1), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9205	與設備 1 的通訊狀態 (站號 5, COM 1), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9206	與設備 1 的通訊狀態 (站號 6, COM 1), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9207	與設備 1 的通訊狀態 (站號 7, COM 1), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9455	與設備 1 的通訊狀態 (站號 255, COM 1), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9500	與設備 2 的通訊狀態 (站號 0, COM 2), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9501	與設備 2 的通訊狀態 (站號 1, COM 2), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



					_
LB-9502	與設備 2 的通訊狀態 (站號 2, COM 2), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9503	與設備 2 的通訊狀態 (站號 3, COM 2), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9504	與設備 2 的通訊狀態 (站號 4, COM 2), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9505	與設備 2 的通訊狀態 (站號 5, COM 2), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9506	與設備 2 的通訊狀態 (站號 6, COM 2), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9507	與設備 2 的通訊狀態 (站號 7, COM 2), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9755	與設備 2 的通訊狀態 (站號 255, COM 2), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9800	與設備 3 的通訊狀態 (站號 0, COM 3), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9801	與設備 3 的通訊狀態 (站號 1, COM 3), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9802	與設備 3 的通訊狀態 (站號 2, COM 3), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9803	與設備 3 的通訊狀態 (站號 3, COM 3), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9804	與設備 3 的通訊狀態 (站號 4, COM 3), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9805	與設備 3 的通訊狀態 (站號 5, COM 3), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9806	與設備 3 的通訊狀態 (站號 6, COM 3), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9807	與設備 3 的通訊狀態 (站號 7, COM 3), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10055	與設備 3 的通訊狀態 (站號 255, COM 3), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12030	COM 1 開啟狀態指示 (OFF: 正常, ON: 開啟失敗) *註 1	讀	讀	讀	是
LB-12031	COM 2 開啟狀態指示 (OFF:正常,ON:開啟失敗)	讀	讀	讀	是
LB-12032	COM 3 開啟狀態指示 (OFF:正常,ON:開啟失敗)	讀	讀	讀	是
LB-12033	COM 4 開啟狀態指示 (OFF:正常,ON:開啟失敗)	讀	讀	讀	是



LB-12034	COM 5 開啟狀態指示 (OFF: 正常, ON: 開啟失敗)	讀	讀	讀	是
LB-12035	COM 6 開啟狀態指示 (OFF: 正常, ON: 開啟失敗)	讀	讀	讀	是
LB-12036	COM 7 開啟狀態指示 (OFF: 正常, ON: 開啟失敗)	讀	讀	讀	是
LB-12037	COM 8 開啟狀態指示 (OFF: 正常, ON: 開啟失敗)	讀	讀	讀	是
LB-12038	COM 9 開啟狀態指示 (OFF: 正常, ON: 開啟失敗)	讀	讀	讀	是
LW-9351	(16bit): 設備 1 (COM 1) 尚未處理的命令數目	讀	讀	讀	是
LW-9352	(16bit): 設備 2 (COM 2) 尚未處理的命令數目	讀	讀	讀	是
LW-9353	(16bit): 設備 3 (COM 3) 尚未處理的命令數目	讀	讀	讀	是



1. COM 的開啟狀態指示可使用於 PC 模擬時,查看 COM 是否被其他程式占用。

22.3.15. 與設備 (乙太網路) 的通訊狀態與控制

11.4	LEED V.D.	讀	讀/寫/控制		сМТ
位址	描述 	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-9153	自動連結設備 4 (乙太網路) (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9154	自動連結設備 5 (乙太網路) (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9155	自動連結設備 6(乙太網路)(當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9156	自動連結設備 7(乙太網路)(當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9157	自動連結設備 8 (乙太網路) (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9158	自動連結設備 9 (乙太網路) (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9189	自動連結設備 40 (乙太網路) (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10070	當線上更改設備 4 (乙太網路) 的 IP 或系統參數	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	時,設 ON 重新連結	頭/河	明(1工中)	明(1工中)	Æ
LB-10071	當線上更改設備 5 (乙太網路) 的 IP 或系統參數	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	時,設 ON 重新連結	吗/剂	0色/1工小1	6首、1丁16.1	Æ
LB-10072	當線上更改設備 6 (乙太網路) 的 IP 或系統參數	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	時,設 ON 重新連結	DEC MY	DM, 177.1h1	DM, 177.161	~_
LB-10073	當線上更改設備 7(乙太網路) 的 IP 或系統參數	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	時,設 ON 重新連結	B90 7/10	P34 177.141	BAC 377.143	, _
LB-10074	當線上更改設備 8 (乙太網路) 的 IP 或系統參數	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	時,設 ON 重新連結	B90 7/10	P34 177.141	BAC 377.143	, _
LB-10075	當線上更改設備 9 (乙太網路) 的 IP 或系統參數	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	時,設 ON 重新連結	290 710	->< 1-7-151	->< 1-7-141	,_
LB-10099	當線上更改設備 33 (乙太網路) 的 IP 或系統參	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	數時,設 ON 重新連結	294, 719	556. 177.141	554. 177.141	,-



LB-10100	與設備 4 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10101	與設備 4 的通訊狀態 (站號 0, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10102	與設備 4 的通訊狀態 (站號 1, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10103	與設備 4 的通訊狀態 (站號 2, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10104	與設備 4 的通訊狀態 (站號 3, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10105	與設備 4 的通訊狀態 (站號 4, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10106	與設備 4 的通訊狀態 (站號 5, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10107	與設備 4 的通訊狀態 (站號 6, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10108	與設備 4 的通訊狀態 (站號 7, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10356	與設備 4 的通訊狀態 (站號 255, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10400	與設備 5 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10401	與設備 5 的通訊狀態 (站號 0, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10402	與設備 5 的通訊狀態 (站號 1, 乙太網路),設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10403	與設備 5 的通訊狀態 (站號 2, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10404	與設備 5 的通訊狀態 (站號 3, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10405	與設備 5 的通訊狀態 (站號 4, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10406	與設備 5 的通訊狀態 (站號 5, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10407	與設備 5 的通訊狀態 (站號 6, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10408	與設備 5 的通訊狀態 (站號 7, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



LB-10656	與設備 5 的通訊狀態 (站號 255, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10700	與設備 6 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10701	與設備 6 的通訊狀態 (站號 0, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10702	與設備 6 的通訊狀態 (站號 1, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10703	與設備 6 的通訊狀態 (站號 2, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10704	與設備 6 的通訊狀態 (站號 3, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10705	與設備 6 的通訊狀態 (站號 4, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10706	與設備 6 的通訊狀態 (站號 5, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10707	與設備 6 的通訊狀態 (站號 6, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10708	與設備 6 的通訊狀態 (站號 7, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-10956	與設備 6 的通訊狀態 (站號 255, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11000	與設備 7 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11001	與設備 7 的通訊狀態 (站號 0, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11002	與設備 7 的通訊狀態 (站號 1, 乙太網路),設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11003	與設備 7 的通訊狀態 (站號 2, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11004	與設備 7 的通訊狀態 (站號 3, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11005	與設備 7 的通訊狀態 (站號 4, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11006	與設備 7 的通訊狀態 (站號 5, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11007	與設備 7 的通訊狀態 (站號 6, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



	<u> </u>	I		I	
LB-11008	與設備 7 的通訊狀態 (站號 7, 乙太網路),設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11256	與設備 7 的通訊狀態 (站號 255, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11300	與設備 8 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11301	與設備 8 的通訊狀態 (站號 0, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11302	與設備 8 的通訊狀態 (站號 1, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11303	與設備 8 的通訊狀態 (站號 2, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11304	與設備 8 的通訊狀態 (站號 3, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11305	與設備 8 的通訊狀態 (站號 4, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11306	與設備 8 的通訊狀態 (站號 5, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11307	與設備 8 的通訊狀態 (站號 6, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11308	與設備 8 的通訊狀態 (站號 7, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11556	與設備 8 的通訊狀態 (站號 255, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11600	與設備 9 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11601	與設備 9 的通訊狀態 (站號 0, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11602	與設備 9 的通訊狀態 (站號 1, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11603	與設備 9 的通訊狀態 (站號 2, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11604	與設備 9 的通訊狀態 (站號 3, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11605	與設備 9 的通訊狀態 (站號 4, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11606	與設備 9 的通訊狀態 (站號 5, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



		1	1	
與設備 9 的通訊狀態 (站號 6, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
與設備 9 的通訊狀態 (站號 7, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
與設備 9 的通訊狀態 (站號 255, 乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
與設備 10 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
與設備 11 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
與設備 12 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
與設備 13 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
與設備 14 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
與設備 15 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
與設備 16 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
與設備 49 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
自動連結設備 41 (乙太網路) (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
自動連結設備 42 (乙太網路) (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
自動連結設備 43 (乙太網路) (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
自動連結設備 44 (乙太網路) (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
自動連結設備 64 (乙太網路) (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
與設備 50 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
與設備 51 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
與設備 52 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
與設備 53 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
與設備 64 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	四、重連一次 與設備 9 的通訊狀態 (站號 7, 乙太網路), 設 ON 重連一次 與設備 9 的通訊狀態 (站號 255, 乙太網路), 設 ON 重連一次 與設備 10 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次 與設備 11 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次 與設備 12 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次 與設備 13 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次 與設備 14 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次 與設備 15 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次 與設備 16 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次 與設備 49 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次 自動連結設備 41 (乙太網路) (當狀態為 ON) 自動連結設備 42 (乙太網路) (當狀態為 ON) 自動連結設備 44 (乙太網路) (當狀態為 ON) 自動連結設備 44 (乙太網路) (當狀態為 ON) 自動連結設備 44 (乙太網路) (當狀態為 ON) 自動連結設備 45 (乙太網路) (當狀態為 ON) 自動連結設備 46 (乙太網路) (當狀態為 ON) 自動連結設備 47 (乙太網路) (當狀態為 ON) 自動連結設備 48 (乙太網路) (當狀態為 ON) 自動連結設備 48 (乙太網路) (當狀態為 ON) 自動連結設備 48 (乙太網路) (當狀態為 ON) 自動連結設備 50 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次 與設備 51 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次 與設備 52 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次	四級	回り 回り 回り 回り 回り 回り 回り 回り	ON 重連一次 讀/寫 讀/控制 讀/控制 與設備 9 的通訊狀態 (站號 7, 乙太網路), 設 ON 重連一次 讀/寫 讀/控制 讀/控制 與設備 9 的通訊狀態 (站號 255, 乙太網路), 設 ON 重連一次 讀/寫 讀/控制 讀/控制 與設備 10 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次 讀/寫 讀/控制 讀/控制 與設備 11 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次 讀/寫 讀/控制 讀/控制 與設備 12 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次 讀/寫 讀/控制 讀/控制 與設備 14 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次 讀/寫 讀/控制 讀/控制 與設備 16 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次 讀/寫 讀/控制 讀/控制 與設備 16 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次 讀/寫 讀/控制 讀/控制 與設備 49 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連一次 讀/寫 讀/控制 讀/控制 自動連結設備 41 (乙太網路) (當狀態為 ON) 讀/寫 讀/控制 讀/控制 自動連結設備 42 (乙太網路) (當狀態為 ON) 讀/寫 讀/空制 讀/控制 自動連結設備 43 (乙太網路) (當狀態為 ON) 讀/寫 讀/空制 讀/控制 自動連結設備 50 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 讀/寫 讀/控制 讀/控制 與沒備 51 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 讀/寫 讀/控制 讀/控制 與沒備 52 的通訊狀態 (乙太網路), 設 ON 重連 讀/寫 <td< td=""></td<>



LB-12720	當線上更改設備 34 (乙太網路) 的 IP 或系統參數時,設 ON 重新連結	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12721	當線上更改設備 35 (乙太網路) 的 IP 或系統參數時,設 ON 重新連結	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12722	當線上更改設備 36 (乙太網路) 的 IP 或系統參數時,設 ON 重新連結	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12723	當線上更改設備 37 (乙太網路) 的 IP 或系統參數時,設 ON 重新連結	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12750	當線上更改設備 64 (乙太網路) 的 IP 或系統參數時,設 ON 重新連結	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9354	(16bit):設備 4(乙太網路) 尚未處理的命令數目	讀	讀	讀	是
LW-9355	(16bit):設備 5 (乙太網路) 尚未處理的命令數目	讀	讀	讀	是
LW-9356	(16bit):設備 6 (乙太網路) 尚未處理的命令數目	讀	讀	讀	是
LW-9357	(16bit):設備 7(乙太網路) 尚未處理的命令數目	讀	讀	讀	是
LW-9389	(16bit):設備 39 (乙太網路) 尚未處理的命令數目	讀	讀	讀	是
LW-9600	(16bit): 設備 4 的 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9601	(16bit): 設備 4 的 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9602	(16bit): 設備 4 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9603	(16bit): 設備 4 的 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9604	(16bit): 設備 4 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9605	(16bit): 設備 5 的 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9606	(16bit): 設備 5 的 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9607	(16bit): 設備 5 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9608	(16bit):設備 5 的 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9609	(16bit): 設備 5 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9610	(16bit): 設備 6 的 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9611	(16bit): 設備 6 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-9612	(16bit): 設備 6 的 IP2 (IP 位址 =	\-t.(-)-	\	\	П
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9613	(16bit): 設備 6 的 IP3 (IP 位址 =	造/官	造力亦生山	造力亦生山	Ħ
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9614	(16bit): 設備 6 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9615	(16bit): 設備 7 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3)	頭/為	頭/12巾1	頭/12.巾!	走
LW-9616	(16bit):設備 7 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	唄/河	明(1工中)	明(1工巾)	Æ
LW-9617	(16bit):設備 7 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	D更73/0	D色、1丁.h.1	1至,1丁,14.1	Æ
LW-9618	(16bit): 設備 7 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	DEC. 210	DM, 177.1h1	DM, 177.161	\
LW-9619	(16bit): 設備 7 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9620	(16bit): 設備 8 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	194 7.5	P34 377.143	P34 377.143	,~_
LW-9621	(16bit): 設備 8 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)				, –
LW-9622	(16bit): 設備 8 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-9623	(16bit): 設備 8 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	\-t.(-)-	\- 	\- +	
LW-9624	(16bit): 設備 8 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9625	(16bit): 設備 9 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
0.52.5	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-9626	(16bit): 設備 9 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
IW 0627	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-9627	(16bit): 設備 9 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9628	(16bit): 設備 9 的 IP3 (IP 位址 =				
LVV-JUZO	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9629	(16bit): 設備 9 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9765	(16bit): 設備 3 的 IPO (IP 位址 =	頭/ ⁄河	时(1工山)	时(1工山)	Æ
2 3,03	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9766	(16bit): 設備 37 的 IP1 (IP 位址 =				
	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	-,				



LW-9767	(16bit): 設備 37 的 IP2 (IP 位址 =				
LVV-9707	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9768	(16bit): 設備 37 的 IP3 (IP 位址 =				
	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9769	(16bit): 設備 37 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11472	(16bit):設備 4 的 IDO (Beckhoff AMS NetId =	E94. 719	PX-17-14-1	PX. 17.141	<i>,</i>
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11473	(16bit):設備 4 的 ID1 (Beckhoff AMS NetId =				
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11474	(16bit):設備 4 的 ID2 (Beckhoff AMS NetId =				
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11475	(16bit):設備 4 的 ID3 (Beckhoff AMS NetId =)= ())	\	ы
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11476	(16bit):設備 4 的 ID4 (Beckhoff AMS NetId =	- 油/宮	·声 /	·声 /	Ħ
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11477	(16bit):設備 4 的 ID5 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	唄/河	9月/1工(円)	明(1工中)	Æ
LW-11478	(16bit):設備 5 的 ID0 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	1只/ 介以	时(1工小)	时(1工小)	,E
LW-11479	(16bit):設備 5 的 ID1 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	四只 勿以	100,117.16.1	时(17:16:1	, E
LW-11480	(16bit):設備 5 的 ID2 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	192.7.5	BX: 477.144	BX 17.141	<i>,</i>
LW-11481	(16bit):設備 5 的 ID3 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	192.7.5	BX: 477.144	BX 17.141	<i>,</i>
LW-11482	(16bit):設備 5 的 ID4 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	20.73	50, 321,13	27.1.4	,
LW-11483	(16bit):設備 5 的 ID5 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	.,,,,,	.,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	.,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	, _
LW-11484	(16bit):設備 6 的 ID0 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)				·
LW-11485	(16bit):設備 6 的 ID1 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)				
LW-11486	(16bit):設備 6 的 ID2 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)				
LW-11487	(16bit):設備 6 的 ID3 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)				
LW-11488	(16bit):設備 6 的 ID4 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



ı I	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)				
LW-11489	(16bit):設備 6 的 ID5 (Beckhoff AMS NetId =				
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11490	(16bit):設備 7 的 ID0 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	- 油 / 小 企 生 [是
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	頑/為	頭/12刑	讀/控制	疋
LW-11491	(16bit):設備 7 的 ID1 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	唄/河	时(1工小)	时(1工小1	Æ
LW-11492	(16bit):設備 7 的 ID2 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	DEC 710	DM, 17:161	DM, 17:161	~
LW-11493	(16bit):設備 7 的 ID3 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	10月7 71以	1至,1丁,16.1	D色、1丁.1h.1	<i>X</i> E
LW-11494	(16bit):設備 7 的 ID4 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	E9-27-71-0	PX: 177.141	PX-177141	,-
LW-11495	(16bit):設備 7 的 ID5 (Beckhoff AMS NetId =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	ID0:ID1:ID2:ID3:ID4:ID5)	E92 7/3	P34 177.141	P34 177.141	,~
LW-12110	(16bit): 設備 38 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3)	.,,,,,	.,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	.,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	, _
LW-12111	(16bit): 設備 38 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3)				, –
LW-12112	(16bit): 設備 38 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3)				
LW-12113	(16bit): 設備 38 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3))			
LW-12114	(16bit): 設備 38 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12115	(16bit): 設備 39 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3)				
LW-12116	(16bit): 設備 39 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	[P0: P1: P2: P3)				
LW-12117	(16bit): 設備 39 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12118	(16bit): 設備 39 的 IP3 (IP 位址 =				
FAA-15110	(TOUIL) : 政備 59 的 IP5	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12119	(16bit): 設備 39 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12120	(16bit): 設備 40 的 IPO (IP 位址 =	P24, 310	PAC 1-7141	PAC 1-7141	,-
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12121	(16bit): 設備 40 的 IP1 (IP 位址 =				
	•	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



LW-12122	(16bit): 設備 40 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12123	(16bit): 設備 40 的 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12124	(16bit): 設備 40 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12125	(16bit): 設備 41 的 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12126	(16bit): 設備 41 的 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12127	(16bit): 設備 41 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12128	(16bit): 設備 41 的 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12129	(16bit): 設備 41 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12240	(16bit): 設備 64 的 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12241	(16bit): 設備 64 的 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12242	(16bit): 設備 64 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12243	(16bit): 設備 64 的 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12244	(16bit): 設備 64 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



→ 請點選此圖示下載範例程式。下載範例程式前,請先確定已連上網路線。

22.3.16. 與設備 (USB) 的通訊狀態與控制

	r.s.b	護	[/寫/	сМТ	
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-9190	自動連結設備 (USB) (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9191	與設備的通訊狀態 (USB), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9390	(16bit):設備 (USB) 尚未處理的命令數目	讀	讀	讀	是

22.3.17. 與設備 (CAN Bus) 的通訊狀態與控制

0.11	, real P	護	[/寫/	控制	сМТ
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-12080	自動連結設備 (CAN Bus) (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12081	與設備的通訊狀態 (CAN Bus), 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12100	暫停 CAN Bus 設備 1 的通訊 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12101	暫停 CAN Bus 設備 2 的通訊 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12102	暫停 CAN Bus 設備 3 的通訊 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12103	暫停 CAN Bus 設備 4 的通訊 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12104	暫停 CAN Bus 設備 5 的通訊 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12105	暫停 CAN Bus 設備 6 的通訊 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12106	暫停 CAN Bus 設備 7 的通訊 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12107	暫停 CAN Bus 設備 8 的通訊 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12108	暫停 CAN Bus 設備 9 的通訊 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12109	暫停 CAN Bus 設備 10 的通訊 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12354	暫停 CAN Bus 設備 255 的通訊 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9392	(16bit):設備 (CAN Bus) 尚未處理的命令數目	讀	讀	讀	是

22.3.18. 與遠端 HMI 的通訊狀態與控制

D. D.	描述	譚	сМТ		
位址		本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-9068	自動連結遠端 HMI1(當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9069	自動連結遠端 HMI 2 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9070	自動連結遠端 HMI 3 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9071	自動連結遠端 HMI 4 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9072	自動連結遠端 HMI 5 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9073	自動連結遠端 HMI 6 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9074	自動連結遠端 HMI 7 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9075	自動連結遠端 HMI 8 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



LB-9099	自動連結遠端 HMI 32 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9100	與遠端 HMI1 的通訊狀態, 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9101	與遠端 HMI 2 的通訊狀態, 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9102	與遠端 HMI3 的通訊狀態,設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9103	與遠端 HMI4 的通訊狀態, 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9104	與遠端 HMI 5 的通訊狀態, 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9105	與遠端 HMI 6 的通訊狀態, 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9106	與遠端 HMI 7 的通訊狀態, 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9107	與遠端 HMI8 的通訊狀態, 設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9148	與遠端 HMI 49 的通訊狀態,設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LB-9149	當線上更改遠端 HMI 的 IP 時, 設 ON 重新連 結遠端 HMI	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12754	自動連結遠端 HMI 33 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12755	自動連結遠端 HMI 34 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12756	自動連結遠端 HMI 35 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12757	自動連結遠端 HMI 36 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12758	自動連結遠端 HMI 37 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12759	自動連結遠端 HMI 38 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12760	自動連結遠端 HMI 39 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12761	自動連結遠端 HMI 40 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12762	自動連結遠端 HMI 41 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12763	自動連結遠端 HMI 42 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12764	自動連結遠端 HMI 43 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12765	自動連結遠端 HMI 44 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12766	自動連結遠端 HMI 45 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12767	自動連結遠端 HMI 46 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12768	自動連結遠端 HMI 47 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12769	自動連結遠端 HMI 48 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12770	自動連結遠端 HMI 49 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12771	自動連結遠端 HMI 50 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12772	自動連結遠端 HMI 51 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12773	自動連結遠端 HMI 52 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12774	自動連結遠端 HMI 53 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12775	自動連結遠端 HMI 54 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12776	自動連結遠端 HMI 55 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12777	自動連結遠端 HMI 56 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12778	自動連結遠端 HMI 57 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



LB-12779	自動連結遠端 HMI 58 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12780	自動連結遠端 HMI 59 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12781	自動連結遠端 HMI 60 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12782	自動連結遠端 HMI 61 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12783	自動連結遠端 HMI 62 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12784	自動連結遠端 HMI 63 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12785	自動連結遠端 HMI 64 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12786	與遠端 HMI 50 的通訊狀態,設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12787	與遠端 HMI 51 的通訊狀態,設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12788	與遠端 HMI 52 的通訊狀態,設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12789	與遠端 HMI 53 的通訊狀態,設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12790	與遠端 HMI 54 的通訊狀態,設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12791	與遠端 HMI 55 的通訊狀態,設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12792	與遠端 HMI 56 的通訊狀態,設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12793	與遠端 HMI 57 的通訊狀態,設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12794	與遠端 HMI 58 的通訊狀態,設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12795	與遠端 HMI 59 的通訊狀態,設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12796	與遠端 HMI 60 的通訊狀態,設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12797	與遠端 HMI 61 的通訊狀態,設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12798	與遠端 HMI 62 的通訊狀態,設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12799	與遠端 HMI 63 的通訊狀態,設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12800	與遠端 HMI 64 的通訊狀態,設 ON 重連一次	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9800	(16bit): 遠端 HMI 1 的 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9801	(16bit): 遠端 HMI 1 的 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9802	(16bit): 遠端 HMI 1 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9803	(16bit): 遠端 HMI 1 的 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9804	(16bit): 遠端 HMI1 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9805	(16bit): 遠端 HMI 2 的 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9806	(16bit): 遠端 HMI 2 的 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9807	(16bit): 遠端 HMI 2 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



LW-9808	(16bit): 遠端 HMI 2 的 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9809	(16bit): 遠端 HMI 2 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9810	(16bit): 遠端 HMI3 的 IPO (IP 位址 =	ESC. MG	PX: 177.141	PX-1-11-1	<i>,</i>
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9811	(16bit): 遠端 HMI 3 的 IP1 (IP 位址 =	- 本 / 今	<u> </u>	·丰 (小次4:1	ы
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9812	(16bit): 遠端 HMI3 的 IP2(IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	頭/為	唄/1工巾!	明/1工叩	Æ
LW-9813	(16bit): 遠端 HMI 3 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	ESE, MA	DM, 177.161	n34, 1⊤1h1	\L
LW-9814	(16bit): 遠端 HMI3 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9815	(16bit): 遠端 HMI 4 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3)	200	25, 321,13	32.12	, _
LW-9816	(16bit): 遠端 HMI 4 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-9817	(16bit): 遠端 HMI 4 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-9818	(16bit): 遠端 HMI 4 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
114/ 0910	IPO:IP1:IP2:IP3) (16bit): 清端 UMIA 的演译电	≒ / ②	≒高 /→亦生』	≟高/4か/生』	Ħ
LW-9819 LW-9820	(16bit): 遠端 HMI 4 的連接埠 (16bit): 遠端 HMI 5 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LVV-9620	(100it): 透晰 Fivil 3 fy IFO (IF 位址 — IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9821	(16bit): 遠端 HMI 的 IP1 (IP 位址 =				
LVV 3021	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9822	(16bit): 遠端 HMI5 的 IP2 (IP 位址 =				
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9823	(16bit): 遠端 HMI 5 的 IP3 (IP 位址 =	\	A min of the office	Ambre d Laborator d	
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9824	(16bit): 遠端 HMI5 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9825	(16bit): 遠端 HMI 6 的 IPO (IP 位址 =	·盖/宿	- 油 /	論/∤売生□	
	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9826	(16bit): 遠端 HMI6 的 IP1(IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	唄/ 泃	頭/1도巾	唄/12刊	疋
LW-9827	(16bit): 遠端 HMI 6 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	明/何	n6/.1T.lh1	n台、1工小,1	\ <u></u>
LW-9828	(16bit): 遠端 HMI 6 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



	IP0:IP1:IP2:IP3)				
LW-9829	(16bit): 遠端 HMI6 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9830	(16bit): 遠端 HMI 7 的 IPO (IP 位址 =	·幸/ <i>应</i>	- 本 (小かか)	- 本 () か 生 ()	Ħ
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9831	(16bit): 遠端 HMI 7 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	頭/為	頭/11上巾	頭/1工巾1	疋
LW-9832	(16bit): 遠端 HMI 7 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	唄/ ⁄⁄⁄	明/1工四	明/1工印	化
LW-9833	(16bit): 遠端 HMI 7 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	四月/ 小以	0首、1丁小1	时(1工小)	Æ
LW-9834	(16bit): 遠端 HMI 7 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9835	(16bit): 遠端 HMI 8 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	H24, 21/A	17-14:1	n≥4, 1⊤1h:1	\
LW-9836	(16bit): 遠端 HMI 8 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3)	PAS. SIG	P54, 4-1714.1	P24, 4-17-14-1	<u> </u>
LW-9837	(16bit): 遠端 HMI 8 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	150,715	P34. 177.141	P34 111/14	<i>/</i> _
LW-9838	(16bit): 遠端 HMI 8 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3)			·	·
LW-9839	(16bit): 遠端 HMI 8 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9895	(16bit): 遠端 HMI 20 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-9896	(16bit): 遠端 HMI 20 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-9897	(16bit): 遠端 HMI 20 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-9898	(16bit): 遠端 HMI 20 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	77717	7744 1 1 1 4 4 4 4	Anto 1 loke 11 - 1	—
LW-9899	(16bit): 遠端 HMI 20 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9905	(16bit): 遠端 HMI 21 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
114/ 0005	IPO: P1: P2: P3)				
LW-9906	(16bit): 遠端 HMI 21 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
114/ 0007	IPO: P1: P2: P3)				
LW-9907	(16bit): 遠端 HMI 21 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
114/ 0000	IPO: P1: P2: P3)				
LW-9908	(16bit): 遠端 HMI 21 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)				



LW-9909	(16bit): 遠端 HMI 21 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
		頭/為	頭/12中	頭/12市	疋
LW-9910	(16bit): 遠端 HMI 22 的 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9911	(16bit): 遠端 HMI 22 的 IP1 (IP 位址 =				
	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9912	(16bit): 遠端 HMI 22 的 IP2 (IP 位址 =)-tr/)-++ (1-)- # -1	\- 	
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9913	(16bit): 遠端 HMI 22 的 IP3 (IP 位址 =	\ \	7== ([□}→ ([□]	<u>></u> = (L→ (L-1)	
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9914	(16bit): 遠端 HMI 22 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9915	(16bit): 遠端 HMI 23 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3)	唄/初	唄/1工叩!	明/1工印	Æ
LW-9916	(16bit): 遠端 HMI 23 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	唄/何	9月/1工(円)	明(1工中)	Æ
LW-9917	(16bit): 遠端 HMI 23 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	D更7 513	D色(1丁1h1	D色、1丁小1	<i></i>
LW-9918	(16bit): 遠端 HMI 23 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	E94. 310	PX: 17:141	PX-177.141	\
LW-9919	(16bit): 遠端 HMI 23 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9920	(16bit): 遠端 HMI 24 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	.,,,,,,,	.,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	.,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	, _
LW-9921	(16bit): 遠端 HMI 24 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-9922	(16bit): 遠端 HMI 24 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-9923	(16bit): 遠端 HMI 24 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)) 	1 - 1 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 -	7-4-1[-y-1]-1	
LW-9924	(16bit): 遠端 HMI 24 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9925	(16bit): 遠端 HMI 25 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
114/ 0036	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-9926	(16bit): 遠端 HMI 25 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
11/4/ 0027	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-9927	(160比): 矮端	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9928	(16bit): 遠端 HMI 25 的 IP3 (IP 位址 =				
LVV-3320	(160比): 極端 FIVIL 25 的 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9929	(16bit): 遠端 HMI 25 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	 是
LVV-JJZJ	(10019. 烟州 11111125 日7年3文年	頭/為	唄/1工巾	唄/11工巾	疋



LW-9930	(16bit): 遠端 HMI 26 的 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9931	(16bit): 遠端 HMI 26 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-9932	(16bit): 遠端 HMI 26 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9933	(16bit): 遠端 HMI 26 的 IP3 (IP 位址 =				
LVV 3333	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9934	(16bit): 遠端 HMI 26 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9935	(16bit): 遠端 HMI 27 的 IPO (IP 位址 =				
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9936	(16bit): 遠端 HMI 27 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3)	.,,,,,,	,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	.,,,,,	, _
LW-9937	(16bit): 遠端 HMI 27 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3)	唄/河	週/1工 型	·貝/1工叩	足
LW-9938	(16bit): 遠端 HMI 27 的 IP3 (IP 位址 =) 上声 1/27	= (-= (+か 4·1	Ħ
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9939	(16bit): 遠端 HMI 27 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9940	(16bit): 遠端 HMI 28 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3)	唄/初	週/1工 型	週/1工門	足
LW-9941	(16bit): 遠端 HMI 28 的 IP1 (IP 位址 =)= ()=	♪== (Liða (La)	7= 1754 (Pal	п
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9942	(16bit): 遠端 HMI 28 的 IP2 (IP 位址 =)= ())= 1[1]	\= 1[->- /[]	
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9943	(16bit): 遠端 HMI 28 的 IP3 (IP 位址 =	\\			_
	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9944	(16bit): 遠端 HMI 28 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9945	(16bit): 遠端 HMI 29 的 IPO (IP 位址 =	端/窗	≟売∤か生』	≟壽∤∤亦生』	Ħ
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9946	(16bit): 遠端 HMI 29 的 IP1 (IP 位址 =)车(分)字 (1分 4.d	ᆂᅜᆇᄯᆌ	Ħ
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9947	(16bit): 遠端 HMI 29 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3)	唄/ 荷	9月/7工中(項/1工机	<u></u>
LW-9948	(16bit): 遠端 HMI 29 的 IP3 (IP 位址 =	造心	造体が生む	→ 上かよ!	F
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9949	(16bit): 遠端 HMI 29 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9950	(16bit): 遠端 HMI 30 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	I	<u> </u>	1		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·



	IP0:IP1:IP2:IP3)				
LW-9951	(16bit): 遠端 HMI 30 的 IP1 (IP 位址 =				
200 3331	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9952	(16bit): 遠端 HMI 30 的 IP2 (IP 位址 =	\	Same (E.S. of J.	A min of the control of the	
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9953	(16bit): 遠端 HMI 30 的 IP3 (IP 位址 =	7=13=	7== 1755 tri	가== (Trys (Pri)	
	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9954	(16bit): 遠端 HMI 30 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9955	(16bit): 遠端 HMI 31 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	頑/為	頭//空刺	頭//空刺	疋
LW-9956	(16bit): 遠端 HMI 31 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	唄/荷	唄/1工叩!	明/1工叩	上
LW-9957	(16bit): 遠端 HMI 31 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	唄/何	9月/1工(円)	明八工四	足
LW-9958	(16bit): 遠端 HMI 31 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	明/初	6年,1丁,14.1	0色/1工小1	Æ
LW-9959	(16bit): 遠端 HMI 31 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9960	(16bit): 遠端 HMI 32 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	1月/ 5/19	D色(1丁1h1	D色、1丁小1	<i>X</i> E
LW-9961	(16bit): 遠端 HMI 32 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	194 7/9	PS . 4 T. 14.1	P34 377.143	,
LW-9962	(16bit): 遠端 HMI 32 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)	194 7/9	PS . 4 T. 14.1	P34 377.143	,
LW-9963	(16bit): 遠端 HMI 32 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3)				
LW-9964	(16bit): 遠端 HMI 32 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9995	(16bit): 遠端 HMI 39 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)				Ħ
LW-9996	(16bit): 遠端 HMI 39 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3)				是
LW-9997	(16bit): 遠端 HMI 39 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	走
1111 0000	IPO: P1: P2: P3)				是
LW-9998	(16bit): 遠端 HMI 39 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	上 上
114/ 0000	IPO: P1: P2: P3)	元章 1653	造品亦生中	油品企业	是
LW-9999	(16bit): 遠端 HMI 39 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	足
IW/ 1250C	(16bit): 遠端 HMI 40 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12506	IPO:IP1:IP2:IP3)				



		1	I	I	
LW-12507	(16bit): 遠端 HMI 40 的 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LVV-12507	<u>'</u>				
	(16bit): 遠端 HMI 40 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12508	IPO:IP1:IP2:IP3)				
	(16bit): 遠端 HMI 40 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12509	IP0:IP1:IP2:IP3)				
LW-12510	(16bit): 遠端 HMI 40 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 41 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12511	IP0:IP1:IP2:IP3)	194 719	DAY 377.143	BAC 377.143	,
	(16bit): 遠端 HMI 41 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12512	IPO:IP1:IP2:IP3)	中央/ 介ツ	时(1工小)	时(1工小1	\L
	(16bit): 遠端 HMI 41 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12513	IPO:IP1:IP2:IP3)	唄/祠	頃/1工叩	唄/1工叩	Æ
	(16bit): 遠端 HMI 41 的 IP3 (IP 位址 =	海/宮	à击 (A)か失([≟嵩仏亦生』	e e
LW-12514	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12515	(16bit): 遠端 HMI 41 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 42 的 IPO (IP 位址 =	<u>→</u> = 1/27	<u>>⇒ ↓☆ ↓ □</u>		
LW-12516	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 42 的 IP1 (IP 位址 =	\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	·壽 (4)亦 (4) [造化亦生山	Ħ
LW-12517	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 42 的 IP2 (IP 位址 =	<u>→</u> = 1/27	<u> </u>	- 本 (小水火)	н
LW-12518	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 42 的 IP3 (IP 位址 =)= ()=	7== 1755 tri	스= 나아 나네	
LW-12519	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12520	(16bit): 遠端 HMI 42 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 43 的 IPO (IP 位址 =	\- + ; (- -)-+: 11->- # -1	\-+- (1 →- d -1	
LW-12521	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 43 的 IP1 (IP 位址 =	\- 	\	\-+- (1 →- d -1	
LW-12522	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 43 的 IP2 (IP 位址 =	7年1学	구독 남광 따리	ᅩᆂᅜᅷᆇᄯᆟ	ы
LW-12523	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 43 的 IP3 (IP 位址 =	77 17 1	7744 1 [1944 11 -1	7744 1 1 2 4 4 4 4	
LW-12524	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12525	(16bit): 遠端 HMI 43 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 44 的 IPO (IP 位址 =	7=+- 1	7=117-4-1	7 = 117 4 1	
LW-12526	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12527	(16bit): 遠端 HMI 44 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	I	1	1		



	IP0:IP1:IP2:IP3)				
	(16bit): 遠端 HMI 44 的 IP2 (IP 位址 =				
LW-12528		讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 44 的 IP3 (IP 位址 =	~=1/s	ᅩᆂᅜᆎᄮᆟ	<u> </u>	Ħ
LW-12529	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12530	(16bit): 遠端 HMI 44 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 45 的 IPO (IP 位址 =	·崇 / 学 7	·壽 (4)亦 (4) [造体亦生山	Ħ
LW-12531	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 45 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12532	IPO:IP1:IP2:IP3)	頑/為	頭//空刺	頭//空刺	疋
	(16bit): 遠端 HMI 45 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12533	IPO:IP1:IP2:IP3)	唄/河	9月/1工(円)	明(1工中)	Æ
	(16bit): 遠端 HMI 45 的 IP3(IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12534	IPO:IP1:IP2:IP3)	四月 7小	6首、1丁16.1	6首、1丁小1	Æ
LW-12535	(16bit): 遠端 HMI 45 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 46 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12536	IP0:IP1:IP2:IP3)	DEC 110	D54,177.141	DS(, 1-7:16.1	~_
	(16bit): 遠端 HMI 46 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12537	IPO:IP1:IP2:IP3)	200	57, 321,13	25, 421,14	,~
	(16bit): 遠端 HMI 46 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12538	IPO:IP1:IP2:IP3)				, –
	(16bit): 遠端 HMI 46 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12539	IPO:IP1:IP2:IP3)	\\			_
LW-12540	(16bit): 遠端 HMI 46 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 47 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12541	IPO:IP1:IP2:IP3)				
114/ 425 42	(16bit): 遠端 HMI 47 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12542	IPO: P1: P2: P3)				
LW-12543	(16bit): 遠端 HMI 47 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LVV-12543	(16bit): 遠端 HMI 47 的 IP3 (IP 位址 =				
LW-12544	(100it) : 矮晰	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12545	(16bit): 遠端 HMI 47 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LVV-12343	(16bit): 遠端 HMI 48 的 IPO (IP 位址 =	唄/ 忝	頭/11工門	唄/1工巾	炬
LW-12546	(100it) :	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
211 12340	(16bit): 遠端 HMI 48 的 IP1 (IP 位址 =				
LW-12547	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
_,,,					



LW-12548	(16bit): 遠端 HMI 48 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LVV-12546	, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,				
	(16bit): 遠端 HMI 48 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12549	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-12550	(16bit): 遠端 HMI 48 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 49 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12551	IP0:IP1:IP2:IP3)	.,,,,,,	72.1	.,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	, _
	(16bit): 遠端 HMI 49 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12552	IP0:IP1:IP2:IP3)	DS-(- NO)	D54,177.16.1	D54,177.14.1	<i>/</i> _
	(16bit): 遠端 HMI 49 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12553	IPO:IP1:IP2:IP3)	唄/ ⁄河	明/J工門	明/1工叩1	Æ
	(16bit): 遠端 HMI 49 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	≐盍/+沈生』	是
LW-12554	IP0:IP1:IP2:IP3)	頑/為	10月11年刊	讀/控制	疋
LW-12555	(16bit): 遠端 HMI 49 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 50 的 IPO (IP 位址 =	连凉	- 本 (小かり)	·李 (小次 4) [н
LW-12556	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 50 的 IP1 (IP 位址 =	7=15	A== 1[->-1[-1)	В
LW-12557	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 50 的 IP2 (IP 位址 =	连凉	- 本 (小かり)	·李 (小次 4) [н
LW-12558	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 50 的 IP3 (IP 位址 =	海凉	造体企业	造体亦生山	Ħ
LW-12559	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12560	(16bit): 遠端 HMI 50 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 51 的 IPO (IP 位址 =	海凉	造体企业	造体亦生山	Ħ
LW-12561	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 51 的 IP1 (IP 位址 =	海原	≟売仕亦失』	☆売 / 4 か 生 「	e e
LW-12562	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 51 的 IP2 (IP 位址 =	温凉		<u> </u>	Ħ
LW-12563	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 51 的 IP3 (IP 位址 =	海/窗	- 油 / 小亦 生	論/∤売生□	<u> </u>
LW-12564	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12565	(16bit): 遠端 HMI 51 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 52 的 IPO (IP 位址 =	- 清/ <i>南</i>	┶盎/トカヤンチヒィl	≟盡/4か生』	
LW-12566	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 52 的 IP1 (IP 位址 =	帯ルデマ	÷嵩 14か 4-1	<u>↑</u> 高 /↓か /▶ ⊓	
LW-12567	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12568	(16bit): 遠端 HMI 52 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



	IP0:IP1:IP2:IP3)				
	(16bit): 遠端 HMI 52 的 IP3 (IP 位址 =				
LW-12569	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12570	(16bit):遠端 HMI 52 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 53 的 IPO (IP 位址 =	海原	造小亦生』	造体亦生	Ħ
LW-12571	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 53 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12572	IPO:IP1:IP2:IP3)	頭/為	頭/12巾	頭/12巾	
	(16bit): 遠端 HMI 53 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12573	IPO:IP1:IP2:IP3)	19770	D色、1丁小1	D色、1丁.h1	<i>X</i> E
	(16bit): 遠端 HMI 53 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12574	IPO:IP1:IP2:IP3)		22, 321,13	32.113	
LW-12575	(16bit): 遠端 HMI 53 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 54 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12576	IPO:IP1:IP2:IP3)				
	(16bit): 遠端 HMI 54 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12577	IPO: P1: P2: P3)				
LW-12578	(16bit): 遠端 HMI 54 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LVV-12378	(16bit): 遠端 HMI 54 的 IP3 (IP 位址 =				
LW-12579	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12580	(16bit): 遠端 HMI 54 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 55 的 IPO (IP 位址 =			·	
LW-12581	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 55 的 IP1 (IP 位址 =	\- 	\	\-+- 11 11 -1	<u> </u>
LW-12582	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 55 的 IP2 (IP 位址 =	油/窗	:	- 油 /	三 .
LW-12583	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 55 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12584	IPO:IP1:IP2:IP3)	明/河	时,1工小,	65(1工小1)	Æ
LW-12585	(16bit): 遠端 HMI 55 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 56 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12586	IPO:IP1:IP2:IP3)	256. 110	-><. 4-T-14-1	-> 4-1144	
	(16bit): 遠端 HMI 56 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12587	IPO:IP1:IP2:IP3)				
.	(16bit): 遠端 HMI 56 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12588	IP0:IP1:IP2:IP3)				



LW-12589	(16bit): 遠端 HMI 56 的 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12590	(16bit): 遠端 HMI 56 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	 是
LVV-12390	(16bit): 遠端 HMI 57 的 IPO (IP 位址 =	唄/ ⁄ ⁄ ⁄	唄/1工巾!	明/1工四	Æ
LW-12591	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW 12331	(16bit): 遠端 HMI 57 的 IP1 (IP 位址 =				
LW-12592	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 57 的 IP2 (IP 位址 =				
LW-12593	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 57 的 IP3 (IP 位址 =				
LW-12594	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12595	(16bit): 遠端 HMI 57 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 58 的 IPO (IP 位址 =	→= 1/2g	<u> </u>	- 本 (小かり)	н
LW-12596	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 58 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12597	IPO:IP1:IP2:IP3)	頭/為	頭/12巾	頭/12巾	走
	(16bit): 遠端 HMI 58 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12598	IPO:IP1:IP2:IP3)	明/河	时(1工小1	时(1工小)	Æ
	(16bit): 遠端 HMI 58 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12599	IP0:IP1:IP2:IP3)			-	·
LW-12600	(16bit): 遠端 HMI 58 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 59 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12601	IPO:IP1:IP2:IP3)				
	(16bit): 遠端 HMI 59 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12602	IPO:IP1:IP2:IP3)				
IW 12602	(16bit): 遠端 HMI 59 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12603	IPO: P1: P2: P3)				
LW-12604	(16bit) : 透端 nivii 59 hy le5 (le 位址	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12605	(16bit): 遠端 HMI 59 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 60 的 IPO (IP 位址 =			PS. 1-14.1	
LW-12606	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 60 的 IP1 (IP 位址 =) ·			
LW-12607	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 60 的 IP2 (IP 位址 =	连岭	·幸 (4.治·华·(连压放生机	ы
LW-12608	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12609	(16bit): 遠端 HMI 60 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



	IP0:IP1:IP2:IP3)				
LW-12610	(16bit): 遠端 HMI 60 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 61 的 IPO (IP 位址 =	\	Same Alexander	Salar At. St. of St.	
LW-12611	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 61 的 IP1 (IP 位址 =	- 100	<u> </u>	- 本 小 か 4 叮	н
LW-12612	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 61 的 IP2 (IP 位址 =	- 温/宮	≒高 /+亦生』	- 油 / 小	Ħ
LW-12613	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 61 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12614	IPO:IP1:IP2:IP3)	唄/何	明/1工四	明(1工中)	Æ
LW-12615	(16bit): 遠端 HMI 61 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 62 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12616	IPO:IP1:IP2:IP3)	1月750	D色、1丁小1	D色、1丁.h1	, E
	(16bit): 遠端 HMI 62 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12617	IP0:IP1:IP2:IP3)	.,,,,,,	,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	.,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	, _
	(16bit): 遠端 HMI 62 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12618	IPO:IP1:IP2:IP3)				
	(16bit): 遠端 HMI 62 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12619	IPO:IP1:IP2:IP3)	7年10年	7= 175 471	스= (나는 다리	
LW-12620	(16bit): 遠端 HMI 62 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
100/ 12621	(16bit): 遠端 HMI 63 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12621	IP0: P1: P2: P3)				
LW-12622	(100it) : 透晰 Fivil 05 By TPI (IP 位址 —	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LVV-12022	(16bit): 遠端 HMI 63 的 IP2 (IP 位址 =				
LW-12623	PO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 63 的 IP3 (IP 位址 =				
LW-12624	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12625		讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 64 的 IPO (IP 位址 =			-	·
LW-12626	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 64 的 IP1 (IP 位址 =	777 155	스크 /[->- ///	<u> </u>	E
LW-12627	IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 64 的 IP2 (IP 位址 =	- 油/9	≟盡∤亦坐』	≟盍∤∱亦生』	Ħ
LW-12628	IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	(16bit): 遠端 HMI 64 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12629	IPO:IP1:IP2:IP3)	明/荷	9月/1二円1	9月八工円1	Æ



LW-12630 (16bit): 遠端 HMI 64 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
----------------------------------	-----	------	------	---

22.3.19. 與遠端設備的通訊狀態與控制

A) F F	ELBA D.	護	[/寫/	控制	сМТ
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LW-10050	(16bit): 連接遠端設備 1 的 HMI 的 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10051	(16bit): 連接遠端設備 1 的 HMI 的 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10052	(16bit): 連接遠端設備 1 的 HMI 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10053	(16bit): 連接遠端設備 1 的 HMI 的 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10054	(16bit): 連接遠端設備 1 的 HMI 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10055	(16bit): 連接遠端設備 2 的 HMI 的 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10056	(16bit): 連接遠端設備 2 的 HMI 的 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10057	(16bit): 連接遠端設備 2 的 HMI 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10058	(16bit): 連接遠端設備 2 的 HMI 的 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10059	(16bit): 連接遠端設備 2 的 HMI 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10060	(16bit): 連接遠端設備 3 的 HMI 的 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10061	(16bit): 連接遠端設備 3 的 HMI 的 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10062	(16bit): 連接遠端設備 3 的 HMI 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10063	(16bit): 連接遠端設備 3 的 HMI 的 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10064	(16bit): 連接遠端設備 3 的 HMI 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10065	(16bit): 連接遠端設備 4 的 HMI 的 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10066	(16bit): 連接遠端設備 4 的 HMI 的 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10067	(16bit): 連接遠端設備 4 的 HMI 的 IP2 (IP 位	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否



	址 = IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-10068	(16bit): 連接遠端設備 4 的 HMI 的 IP3 (IP 位	\	A market of the	A min of the control of the	
	址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10069	(16bit): 連接遠端設備 4 的 HMI 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10205	(16bit): 連接遠端設備 32 的 HMI 的 IPO (IP	造炉	·壽 /	- 声	<i>★</i>
	位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10206	(16bit): 連接遠端設備 32 的 HMI 的 IP1 (IP	<i>≒</i> /ø	≒壽 /+亦生』	≟盡∤亦生』	不
	位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10207	(16bit): 連接遠端設備 32 的 HMI 的 IP2 (IP	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
	位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	唄/荷	頃/1工叩	唄/1工巾!	Ė
LW-10208	(16bit): 連接遠端設備 32 的 HMI 的 IP3 (IP	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
	位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	唄/河	时(1工小1	时(1工小1	
LW-10209	(16bit): 連接遠端設備 32 的 HMI 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10300	(16bit): 遠端設備 1 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
	IPO:IP1:IP2:IP3)	ロ貝・かり	1至(1丁小)	D色、1丁1h1	Ц
LW-10301	(16bit): 遠端設備 1 的 IP1(IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
	IPO:IP1:IP2:IP3)	DEC MY	DM, 1771h1	DM, 177.161	Ц
LW-10302	(16bit): 遠端設備 1 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
	IPO:IP1:IP2:IP3)	192.7.19	PS 477.144	B24 377.143	
LW-10303	(16bit): 遠端設備 1 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
	IPO:IP1:IP2:IP3)				·
LW-10304	(16bit): 遠端設備 1 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10305	(16bit): 遠端設備 2 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-10306	(16bit): 遠端設備 2 的 IP1 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LW-10307	(16bit): 遠端設備 2 的 IP2 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
	IPO: P1: P2: P3)				
LW-10308	(16bit): 遠端設備 2 的 IP3 (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10309	IPO:IP1:IP2:IP3)	- 清/ø	≒高/+亦生』	≟盡∤亦生』	否
		讀/寫	讀/控制	讀/控制	省
LW-10310	(16bit): 遠端設備 3 的 IPO (IP 位址 =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10311	IPO:IP1:IP2:IP3)				
LVV-1U311	(160it):	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10312	(16bit): 遠端設備 3 的 IP2 (IP 位址 =				
LVV-10312	(100H):	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
	11 0.11 1.11 2.11 3]				



LW-10313	(16bit): 遠端設備 3 的 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10314	(16bit): 遠端設備 3 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10315	(16bit): 遠端設備 4 的 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10316	(16bit): 遠端設備 4 的 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10317	(16bit): 遠端設備 4 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10318	(16bit): 遠端設備 4 的 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10319	(16bit): 遠端設備 4 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10455	(16bit): 遠端設備 32 的 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10456	(16bit): 遠端設備 32 的 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10457	(16bit): 遠端設備 32 的 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10458	(16bit): 遠端設備 32 的 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10459	(16bit): 遠端設備 32 的連接埠	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否

22.3.20. 本機/遠端操作限制

D. 1.1	Page V.D.	讀	[/寫/	сМТ	
位址	描述 	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-9044	禁止遠端控制 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9053	禁止遠端讀取密碼操作 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9054	禁止遠端寫入密碼操作 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9196	本機 HMI 只支援檢視功能 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9197	只允許遠端 HMI 使用檢視功能 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9198	禁止本機 HMI 觸發巨集 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9199	禁止遠端 HMI 觸發巨集 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是

22.3.21. 通訊錯誤碼

11.4	FEB D	讀	[/寫/	сМТ	
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LW-9400	(16bit): 與設備 1 通訊錯誤時產生的錯誤碼	讀	讀	讀	是



LW-9401	(16bit): 與設備 2 通訊錯誤時產生的錯誤碼	讀	讀	讀	是
LW-9402	(16bit): 與設備 3 通訊錯誤時產生的錯誤碼	讀	讀	讀	是
LW-9403	(16bit): 與設備 4 通訊錯誤時產生的錯誤碼	讀	讀	讀	是
LW-9404	(16bit): 與設備 5 通訊錯誤時產生的錯誤碼	讀	讀	讀	是
LW-9405	(16bit): 與設備 6 通訊錯誤時產生的錯誤碼	讀	讀	讀	是
LW-9406	(16bit): 與設備 7 通訊錯誤時產生的錯誤碼	讀	讀	讀	是
LW-9407	(16bit): 與設備 8 通訊錯誤時產生的錯誤碼	讀	讀	讀	是
LW-9449	(16bit): 與設備 50 通訊錯誤時產生的錯誤碼	讀	讀	讀	是
LW-9490	(16bit): 與設備 (USB) 通訊錯誤時產生的錯誤碼	讀	讀	讀	是
LW-9492	(16bit): 與設備 (CAN-Bus) 通訊錯誤時產生的錯	完	売	完	Ħ
	誤碼	讀	讀	讀	是



1. 通訊錯誤碼解釋如下:

	場所件 学 刈 一 、・
錯誤碼	通訊錯誤原因
0	正常
1	裝置忙線無法再接收命令
2	通訊錯誤 (原因不明)
3	裝置不存在
4	指定站號的裝置不存在
5	位址格式錯誤
6	讀取/寫入不支援的位址
7	裝置使用的驅動程式不存在
8	序列埠(COM Port)不存在
9	裝置的 IP 位址錯誤或是無法連線到該裝置
10	裝置所回覆的內容檢核錯誤(checksum error)
11	無法辨識的命令
12	忽略此次通訊
20	未正確連接使用 USB 介面的裝置
21	未正確連接使用 CAN Bus 介面的裝置
22	未接受到來自裝置的任何回覆
23	未在指定的時間內(timeout)自裝置讀取到足夠數量的數據
24	物件所使用的轉換標籤(Conversion Tag)不存在或是內容錯誤
25	HMI 拒絕接收來自 Remote HMI 的命令
251	讀取/寫入 MODBUS 裝置暫存器的字數(word no.)超過允許值
252	MODBUS 裝置所回覆數據的格式不正確
253	MODBUS 裝置所回覆數據檢核錯誤(checksum error)



22.3.22. 驅動程式 ID

EV. E.E.	HAD IN	讀	讀/寫/控制		сМТ	
位址	描述 	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援	
LW-9300	(16bit): 連接在本機的設備 1 所使用的驅動程 式編號	讀	讀	讀	是	
LW-9301	(16bit): 連接在本機的設備 2 所使用的驅動程 式編號	讀	讀	讀	是	
LW-9302	(16bit): 連接在本機的設備 3 所使用的驅動程 式編號	讀	讀	讀	是	
LW-9303	(16bit): 連接在本機的設備 4 所使用的驅動程 式編號	讀	讀	讀	是	
LW-9331	(16bit): 連接在本機的設備 32 所使用的驅動 程式編號	讀	讀	讀	是	

22.3.23. DLT645 控制器

P	The No.	讀 / 寫 / 控制			сМТ
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LW-10700	(4 words) : DLT_645 使用者 (COM 1)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10704	(4 words) : DLT_645 密碼 (COM 1)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10708	(6 words) : DLT_645 位址 (COM 1)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10715	(4 words) : DLT_645 使用者 (COM 2)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10719	(4 words) : DLT_645 密碼 (COM 2)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10723	(6 words) : DLT_645 位址 (COM 2)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10730	(4 words) : DLT_645 使用者 (COM 3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10734	(4 words) : DLT_645 密碼 (COM 3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10738	(6 words) : DLT_645 位址 (COM 3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是

22.3.24. [Device No Response] 視窗控制

位址	描述	讀 本機 HMI	/ 寫 / 技	空制 遠端 HMI	cMT 支援
LB-9192	禁止彈出設備 (USB) 的 "Device No Response" 視窗 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11960	禁止彈出設備 1 的 "Device No Response" 視窗 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11961	禁止彈出設備 2 的 "Device No Response" 視窗	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



	(當狀態為 ON)				
LB-11962	禁止彈出設備 3 的 "Device No Response" 視窗 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11963	禁止彈出設備 4 的 "Device No Response" 視窗 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11964	禁止彈出設備 5 的 "Device No Response" 視窗 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11965	禁止彈出設備 6 的 "Device No Response" 視窗 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11966	禁止彈出設備 7 的 "Device No Response" 視窗 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-11967	禁止彈出設備 8 的 "Device No Response" 視窗 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12023	禁止彈出設備 64 的 "Device No Response" 視 窗 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12082	禁止彈出 CAN Bus 設備的 "Device No Response" 視窗 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是

22.3.25. [快選] 視窗控制

A	Horr	讀/寫/控制			сМТ
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-9013	隱藏 (設 ON)/顯示 (設 OFF) 快選視窗	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LB-9014	隱藏 (設 ON)/顯示 (設 OFF) 快選按鍵	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LB-9015	隱藏 (設 ON)/顯示 (設 OFF) 快選視窗/按鍵	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否

22.3.26. EasyAccess

أماد محجا	P44-7-45	讀/寫/控制			сМТ
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-9051	與 EasyAccess 伺服器斷線 (設 OFF)/連線 (設	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
	ON)	唄/ 何	·貝/1工(P)	明/J工型J	
LB-9052	與 EasyAccess 伺服器連線狀態 (當連線中狀態	7 ==	完二	7 岀	~
	為 ON)	讀	讀	讀	否



☞ 關於 EasyAccess 的更多詳情,請參閱網址 http://www.ihmi.net/。



→ 請點選此圖示下載範例程式。下載範例程式前,請先確定已連上網路線。



22.3.27. EasyAccess 2.0

	ELLA VI	讀	сМТ		
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LW-10820	(16bit):取消 (設為 0)/啟用 (設為 1) (EasyAccess 2.0)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10821	(5 words) : session ID (EasyAccess 2.0)	讀	讀	讀	是
LW-10826	(2 words):密碼 (EasyAccess 2.0)	讀	讀	讀	是
LW-10828	(16bit):執行狀態 (EasyAccess 2.0)	讀	讀	讀	是
LW-10829	(16bit): 最後錯誤碼 (EasyAccess 2.0)	讀	讀	讀	是
LW-11170	(16bit): Proxy 代理伺服器 取消/啟用 (0:取消, 1:啟用) (EasyAccess 2.0)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11171	(16bit): Proxy 代理伺服器類型 (0:HTTP, 1:SOCKSv4, 2:SOCKSv5) (EasyAccess 2.0)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11172	(16bit): Proxy 代理伺服器 IPO (EasyAccess 2.0)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11173	(16bit): Proxy 代理伺服器 IP1 (EasyAccess 2.0)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11174	(16bit): Proxy 代理伺服器 IP2 (EasyAccess 2.0)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11175	(16bit): Proxy 代理伺服器 IP3 (EasyAccess 2.0)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11176	(16bit): Proxy 代理伺服器埠號 (EasyAccess 2.0)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11177	(16bit): Proxy 代理伺服器認證 (0:取消, 1:啟 用) (EasyAccess 2.0)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11178	(16 words): Proxy 代理伺服器使用者名稱 (EasyAccess 2.0)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11194	(16 words): Proxy 代理伺服器密碼 (EasyAccess 2.0)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11210	(20 words): 硬體金鑰 (EasyAccess 2.0)	讀	讀	讀	是
LW-11296	(16bit) : EasyAccess 2.0 伺服器位置 (0 : 全球, 1 : 中國地區)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11770	(64 words): 微信推播通知的二維條碼 (URL) (EasyAccess 2.0)	讀	讀	讀	是
LW-11982	(16 words) : HMI 網域 (EasyAccess 2.0)	讀	讀	讀	是
LW-12773	(16 words): 已連接用戶數量 (EasyAccess 2.0)	讀	讀	讀	是
LW-12774	(16 words): 已連接用戶 1 (EasyAccess 2.0)	讀	讀	讀	是
LW-12790	(16 words): 已連接用戶 2 (EasyAccess 2.0)	讀	讀	讀	是
LW-12806	(16 words): 已連接用戶 3 (EasyAccess 2.0)	讀	讀	讀	是



22.3.28. 遠端列印/備份伺服器

	LANCE AND ADDRESS OF THE PARTY	讀 / 寫 / 控制			сМТ		
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援		
LB-10069	當線上更改遠端列印/備份伺服器的 IP 時, 設	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否		
	ON 重新連結遠端列印/備份伺服器	頭/為	頭// 空削	調/行刑	台		
LB-12040	遠端列印/備份伺服器斷線警示 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	否		
LW-9770	(16bit):遠端列印/備份伺服器的 IPO	海/痘	造化亦生山	造化亦生山	不		
	(IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否		
LW-9771	(16bit):遠端列印/備份伺服器的 IP1	海/痘	造力亦生山	造力亦生山	不		
	(IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否		
LW-9772	(16bit):遠端列印/備份伺服器的 IP2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否		
	(IPO:IP1:IP2:IP3)	頭/為	頭// 空削	調/行刑	台		
LW-9773	(16bit):遠端列印/備份伺服器的 IP3	- 温/宮	≟壽 /→亦生』[≒壽 /+亦/生□	不		
	(IPO:IP1:IP2:IP3)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否		
LW-9774	(6 words):登入遠端列印/備份伺服器所需的使	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否		
	用者名稱 *註 1	頭/為	调/拴刑	調/拴刑	台		
LW-9780	(6 words):登入遠端列印/備份伺服器所需的密	讀/寫 讀	讀/寫 讀/控制	讀/寫 讀/控制 氰	·盖// · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	741	否
	碼 *註 1				制 讀/控制	(古)	



1. 若欲使用 LW-9774 及 LW-9780 更改設定,必須重新啟動 HMI 此變更才有效。



→ 請點選此圖示下載範例程式。下載範例程式前,請先確定已連上網路線。

22.3.29. 穿透通訊設定

D. 1.1	LEAD V. D.	讀	讀/寫/控制		сМТ
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LW-9901	(16bit): 穿透通訊數據來源串列埠口 (1~3:	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	COM 1~COM 3)	ᇕ/為	頭/托州	頭/12刑	疋
LW-9902	(16bit):穿透通訊數據目標串列埠口 (1~3:	- 湯/宮			Ħ
	COM 1~COM 3)	讀/寫	[/寫 讀/控制	/控制 讀/控制	是
LW-9903	(16bit): 穿透通訊控制 (0: 正常,1: 暫停,2:	讀/寫	讀/控制	讀/控制	Ħ
	執行穿透功能時, 停止 HMI 與設備間的通訊)	頑/為	頭/拴削	調/控制	是
LW-9904	(16bit):穿透伺服器連接埠 (2000~2100)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10850	(16bit): 取消/啟用 (0: 取消,1: 正常,2:IP 限	海/痘	\击 / ∤亦生』	\击 /\\	Ħ
	制) (siemens 穿透功能)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



LW-10851	(16bit):目的端 COM 埠 (siemens 穿透功能)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10852	(16bit):目的端 PLC 站號 (siemens 穿透功能)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10853	(16bit): 通訊協議 (0: 未定義, 1: PPI, 2: MPI)	- 清/宿	讀/控制	≟高 /+亦生』	Ħ
	(siemens 穿透功能)	讀/寫	頑/拴刑	讀/控制	是
LW-10854	(16bit): 連接 client 的 IPO (IP address =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3) (siemens 穿透功能)	頭/ ⁄ ⁄ ⁄ ⁄ ⁄ /	頭/12型	頭/12巾	走
LW-10855	(16bit):連接 client 的 IP1 (IP address =	墙/宿	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3) (siemens 穿透功能)	讀/寫	頑/拴刑	订/纪刊	定
LW-10856	(16bit): 連接 client 的 IP2 (IP address =	- 温/宮	≐声 /+亦生』	≟高 /+亦生』	是
	IP0:IP1:IP2:IP3) (siemens 穿透功能)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	疋
LW-10857	(16bit): 連接 client 的 IP3 (IP address =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IP0:IP1:IP2:IP3) (siemens 穿透功能)	頑/為	頭/拉帕	韻/纪刊	疋
LW-10858	(16bit):指定的 client 的 IPO (IP address =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3) (siemens 穿透功能)	頭/ ⁄ ⁄ ⁄ ⁄	頭/12巾	頭/12巾	走
LW-10859	(16bit):指定的 client 的 IP1 (IP address =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3) (siemens 穿透功能)	唄/ ⁄河	时(1工山)	頃/7工四	Æ
LW-10860	(16bit):指定的 client 的 IP2 (IP address =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3) (siemens 穿透功能)	頭/ ⁄ ⁄ ⁄ ⁄ ⁄ /	頭/12型	頭/12巾	走
LW-10861	(16bit):指定的 client 的 IP3 (IP address =	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	IPO:IP1:IP2:IP3) (siemens 穿透功能)	頭/ ⁄ ⁄ ⁄ ⁄ ⁄ /	頭/12型	頭/12巾	走
LW-10862	(16bit): 連接狀態 (0: 就緒,1:client 連接中)	牆		海	旦.
	(siemens 穿透功能)	頑	磗	磗	疋
LW-10863	(16bit): 執行狀態 (0:正常,1:錯誤)(siemens	岩帯	完整	津	.EI.
	穿透功能)	頑		頑	定
LW-10864	(16bit): 最後錯誤碼 (siemens 穿透功能)	讀	讀	讀	是
LW-10863	(siemens 穿透功能) (16bit): 執行狀態 (0:正常,1:錯誤) (siemens 穿透功能)	讀讀讀	讀讀	讀讀讀	是 是 是



☞ 關於 Siemens 穿透功能的詳細說明,請參考《29 穿透通訊功能》。



➡ 請點選此圖示下載範例程式。下載範例程式前,請先確定已連上網路線。

22.3.30. VNC 控制

D. ET	ELLA D	讀	сМТ		
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-12088	啟用 VNC 監視模式 (當狀態為 ON) *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12089	VNC 不須密碼即可登入 (當狀態為 ON) *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12090	VNC 客戶端連接至 HMI (當狀態為 ON) (請使	完整	7 ==	完二	Ħ
	用 OS 20120621 或更新版本的 OS)	讀	讀	讀	是



當 VNC 客戶端連接至 HMI 時取消自動登出功				
能 (當狀態為 ON) (請使用 OS 20120621 或更	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
新版本的 OS)				
開啟 (設 ON)/取消 (設 OFF) VNC 功能	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
VNC 連線模式 (OFF: 單台連線, ON: 多台連	造/窗	☆売け亦生』	- 法 (上 か 生 (Ш
線)*註1	頭/為	订红刊	调/控制	是
VNC 客戶端連接 HMI 時禁用觸控 (當狀態為				
ON) (支援 OS 版本 20230526 或更新版本)*	讀/寫	讀/寫	讀/寫	否
註 2				
啟用/取消 VNC/WebView 互鎖				
	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
(4 words): VNC 伺服器密碼	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
(32bit): VNC/WebView 互鎖超時 (1~86400	海/宿	☆売 	造化亦生山	Ħ
秒)	ᇕ/為		貫/拴刑	是
(16bit):VNC/WebView 互鎖狀態列 (0: 一般, 1:	造/窗	·声·比·亦·朱··『	造化亦生山	Ħ
最小化)	謴/舄	禪/控制	韻/拴制	是
	能 (當狀態為 ON) (請使用 OS 20120621 或更新版本的 OS) 開啟 (設 ON)/取消 (設 OFF) VNC 功能 VNC 連線模式 (OFF: 單台連線, ON: 多台連線) *註 1 VNC 客戶端連接 HMI 時禁用觸控 (當狀態為 ON) (支援 OS 版本 20230526 或更新版本) * 註 2 啟用/取消 VNC/WebView 互鎖 (4 words): VNC 伺服器密碼 (32bit): VNC/WebView 互鎖超時 (1~86400 秒) (16bit): VNC/WebView 互鎖狀態列 (0: 一般, 1:	能 (當狀態為 ON) (請使用 OS 20120621 或更 新版本的 OS) 開啟 (設 ON)/取消 (設 OFF) VNC 功能	能 (當狀態為 ON) (請使用 OS 20120621 或更 讀/寫 讀/控制 新版本的 OS)	能 (當狀態為 ON) (請使用 OS 20120621 或更



- 1. 於 eMT、iE、XE、mTV、iP 系列,若欲更改 VNC 連線模式,必須使用 LB-12092 關閉 VNC 功能後再開啟此變更才有效。
- 2. 當觸控控制權被切換至 VNC 客戶端時,視窗左上角將顯示圖示 模式,再啟用禁用 HMI 觸控,則控制權仍會保留在 HMI 端。在啟用禁用 HMI 觸控的當 下,所接上的 USB 滑鼠控制也會被禁用,但重新插拔 USB 滑鼠將恢復其控制權。

22.3.31. HMI 和工程檔案識別碼

P. P.F.	ELD) D	讀/寫/控制			сМТ
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-9046	工程檔案識別碼與 HMI 識別碼不同 (當狀態	讀	讀	完	= .
	為 ON)	頑	頑	讀	是
LW-9046	(32bit): HMI 識別碼 *註 1	讀/寫	讀/控制	讀	是



若欲使用 LW-9046 更改 HMI 識別碼設定,必須重新啟動 HMI 此變更才有效。



┵ 請點選此圖示下載範例程式。下載範例程式前,請先確定已連上網路線。



22.3.32. USB 安全金鑰

D. LL	Z-/ 444.	讀/寫/控制			сМТ
位址	描述 ····································	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LW-11160	(16bit): USB 安全金鑰啟始時間 - 年	讀	讀	讀	是
LW-11161	(16bit): USB 安全金鑰啟始時間 - 月	讀	讀	讀	是
LW-11162	(16bit): USB 安全金鑰啟始時間 - 日	讀	讀	讀	是
LW-11163	(16bit): USB 安全金鑰啟始時間 - 時	讀	讀	讀	是
LW-11164	(16bit): USB 安全金鑰啟始時間 - 分	讀	讀	讀	是
LW-11165	(16bit): USB 安全金鑰結束時間 - 年	讀	讀	讀	是
LW-11166	(16bit): USB 安全金鑰結束時間 - 月	讀	讀	讀	是
LW-11167	(16bit): USB 安全金鑰結束時間 - 日	讀	讀	讀	是
LW-11168	(16bit): USB 安全金鑰結束時間 - 時	讀	讀	讀	是
LW-11169	(16bit): USB 安全金鑰結束時間 - 分	讀	讀	讀	是

22.3.33. 使用者名稱和密碼

位	EARLY D	讀	[/寫/	空制	сМТ
址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-9050	使用者登出 *註 2	寫	控制	控制	否
LB-9060	密碼輸入錯誤指示 *註 2	讀	讀	讀	否
LB-9061	更新密碼 (設定為 ON) *註 2	寫	控制	控制	否
LB-12056	使用者操作未被授權的物件 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
PLB-	使用者操作未被授權的物件 (當狀態為 ON)	7 -带	N1 / A	N1/A	B
12056	(用於手持平板裝置)	讀	N/A	N/A	是
LW-9082	(16bit): 自動登出時間 (單位: 分鐘,0: 取	造/痘	油 八亦生[造化亦生山	Ħ
	消此功能)	讀/寫	讀/寫 讀/控制	讀/控制	是
LW-9219	(16bit):使用者編號 (1~12)*註2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-9220	(32bit): 密碼 * <mark>註 2</mark>	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-9222	(16bit):當前使用者可使用的物件類別 (bit	讀	讀	讀	是
	0:A, bit 1:B,bit 2:C,)	頑	頑	頑	疋
PLW-9222	(16bit):當前使用者 (用於手持平板裝置) 可	产带	N1 / A	N1 / A	B B
	使用的物件類別 (bit 0:A, bit 1:B,bit 2:C,)	讀	N/A	N/A	是
LW-9500	(32bit):使用者 1 的密碼 *註 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-9502	(32bit): 使用者 2 的密碼 *註 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-9504	(32bit): 使用者 3 的密碼 *註 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-9506	(32bit): 使用者 4 的密碼 *註 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-9508	(32bit): 使用者 5 的密碼 *註 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否



LW-9510	(32bit):使用者 6 的密碼 *註 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-9512	(32bit):使用者 7 的密碼 *註 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-9514	(32bit):使用者 8 的密碼 *註 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-9516	(32bit):使用者 9 的密碼 *註 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-9518	(32bit):使用者 10 的密碼 *註 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-9520	(32bit):使用者 11 的密碼 *註 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-9522	(32bit):使用者 12 的密碼 *註 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	否
LW-10754	(8 words): 當前登入的使用者名稱 *註 1	讀	讀	讀	是
PLW-	(8 words): 當前使用者名稱 (用於手持平板裝	六 帯	NI/A	NI/A	Ħ
10754	置) *註 1	讀	N/A	N/A	是



- 1. 只支援於 [使用者密碼] » [進階安全模式]。
- 2. 只支援於 [使用者密碼] » [一般模式]。



→ 請點選此圖示下載範例程式。下載範例程式前,請先確定已連上網路線。

22.3.34. 巨集

P. 11	ELDAN D.	讀	[/寫/	控制	сМТ
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-9059	關閉巨集指令 TRACE 功能 (當狀態為 ON)* 註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10900	(16bit): 巨集指令 0 狀態 (0:就緒,3:執行中,5:等待回覆,9:等待被同步,17:延遲,32:異常中止 (超出陣列範圍))	讀	讀	讀	是
LW-10901	(16bit): 巨集指令 1 狀態 (0: 就緒,3:執行中,5:等待回覆,9:等待被同步,17:延遲,32:異常中止 (超出陣列範圍))	讀	讀	讀	是
LW-10902	(16bit): 巨集指令 2 狀態 (0: 就緒,3:執行中,5:等待回覆,9:等待被同步,17:延遲,32:異常中止 (超出陣列範圍))	讀	讀	讀	是
LW-10903	(16bit): 巨集指令 3 狀態(0: 就緒,3:執行中,5:等待回覆,9:等待被同步,17:延遲,32:異常中止 (超出陣列範圍))	讀	讀	讀	是
LW-10904	(16bit): 巨集指令 4 狀態(0: 就緒, 3:執行中, 5:等待回覆, 9:等待被同步, 17:延遲, 32:異常	讀	讀	讀	是



	中止 (超出陣列範圍))				
LW-10905	(16bit): 巨集指令 5 狀態 (0: 就緒, 3:執行				
	中, 5:等待回覆, 9:等待被同步, 17:延遲, 32:異	讀	讀	讀	是
	常中止 (超出陣列範圍))				
LW-10906	(16bit): 巨集指令 6 狀態(0: 就緒,3:執行中,				
	5:等待回覆, 9:等待被同步, 17:延遲, 32:異常	讀	讀	讀	是
	中止 (超出陣列範圍))				
LW-10907	(16bit): 巨集指令 7 狀態(0: 就緒,3:執行中,				
	5:等待回覆,9:等待被同步,17:延遲,32:異常	讀	讀	讀	是
	中止 (超出陣列範圍))				
LW-10908	(16bit): 巨集指令 8 狀態 (0: 就緒,3:執行				
	中,5:等待回覆,9:等待被同步,17:延遲,32:異	讀	讀	讀	是
	常中止 (超出陣列範圍))				
LW-10909	(16bit): 巨集指令 9 狀態(0: 就緒,3:執行中,				
	5:等待回覆, 9:等待被同步, 17:延遲, 32:異常	讀	讀	讀	是
	中止 (超出陣列範圍))				
LW-11154	(16bit): 巨集指令 254 狀態 (0: 就緒,3:執				
	行中,5:等待回覆,9:等待被同步,17:延遲,32:	讀	讀	讀	是
	異常中止 (超出陣列範圍))				
LW-12247	(16bit): 巨集指令 255 狀態 (0: 就緒,3:執				
	行中,5:等待回覆,9:等待被同步,17:延遲,32:	讀	讀	讀	是
	異常中止 (超出陣列範圍))				
LW-12248	(16bit): 巨集指令 256 狀態 (0: 就緒,3:執				
	行中, 5:等待回覆, 9:等待被同步, 17:延遲, 32: 	讀	讀	讀	是
	異常中止 (超出陣列範圍))				
LW-12249	(16bit): 巨集指令 257 狀態 (0: 就緒, 3:執				
	行中,5:等待回覆,9:等待被同步,17:延遲,32:	讀	讀	讀	是
	異常中止 (超出陣列範圍))				
LW-12250	(16bit): 巨集指令 258 狀態 (0: 就緒, 3:執)to	_ -		_
	行中,5:等待回覆,9:等待被同步,17:延遲,32:	讀	讀	讀	是
	異常中止 (超出陣列範圍))				
LW-12251	(16bit): 巨集指令 259 狀態 (0: 就緒, 3:執	7 -1-	7 .==	7 -1-	
	行中, 5:等待回覆, 9:等待被同步, 17:延遲, 32:	讀	讀	讀	是
114/42252	異常中止 (超出陣列範圍))				
LW-12252	(16bit): 巨集指令 260 狀態 (0: 就緒, 3:執	77	7 .==	가 구 =	₽
	行中, 5:等待回覆, 9:等待被同步, 17:延遲, 32:	讀	讀	讀	是
114/42252	異常中止 (超出陣列範圍))	产率	7=	7 =	Ħ
LW-12253	(16bit): 巨集指令 261 狀態 (0: 就緒, 3:執	讀	讀	讀	是



	行中,5:等待回覆,9:等待被同步,17:延遲,32:				
	異常中止 (超出陣列範圍))				
LW-12254	(16bit): 巨集指令 262 狀態 (0: 就緒,3:執				
	行中, 5:等待回覆, 9:等待被同步, 17:延遲, 32:	讀	讀	讀	是
	異常中止 (超出陣列範圍))				
LW-12255	(16bit): 巨集指令 263 狀態 (0: 就緒,3:執				
	行中,5:等待回覆,9:等待被同步,17:延遲,32:	讀	讀	讀	是
	異常中止 (超出陣列範圍))				
LW-12256	(16bit): 巨集指令 264 狀態 (0: 就緒,3:執				
	行中, 5:等待回覆, 9:等待被同步, 17:延遲, 32:	讀	讀	讀	是
	異常中止 (超出陣列範圍))				
LW-12491	(16bit): 巨集指令 499 狀態 (0: 就緒,3:執				
	行中,5:等待回覆,9:等待被同步,17:延遲,32:	讀	讀	讀	是
	異常中止 (超出陣列範圍))				



1. LB-9059 關閉巨集指令 TRACE 功能範例如下:



→ 請點選此圖示下載範例程式。下載範例程式前,請先確定已連上網路線。

22.3.35. 輸入物件功能

D. 11	444	讀 / 寫 / 控制			сМТ
位址	描述 	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LW-9002	(32bit-float):數值輸入物件允許輸入的上限	讀	讀	讀	是
	值	磗	磗	磗	疋
LW-9004	(32bit-float):數值輸入物件允許輸入的下限	讀	讀	讀	EI.
	值	頑	頑	頑	是
LW-9052	(32bit-float):數值輸入物件的前一次輸入值	讀	讀	讀	是
PLW-9052	(32bit-float):數值輸入物件的前一次輸入值	讀	N/A	N/A	是
LW-9150	(32 words):顯示當前鍵盤所輸入的資料	讀	讀	讀	EI.
	(ASCII)	頑	頑	頑	是
LW-9540	(16bit): 鍵盤大小寫切換	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是

22.3.36. 時間同步/夏令時間

25 . F.F.	描述	譜	сМТ		
位址		本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-12055	時間同步失敗 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是



LB-12355	夏令時間 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LW-11260	(16bit): 啟用/取消夏令時間 (DST) (0:取消, 1:	7= 1=	♪== (ト)→- (ト, r)	/후 ([) 상 ([·]	
	啟用)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11261	(16bit): 時間調整值 (時)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11262	(16bit): 時間調整值 (分)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11263	(16bit): DST 的起始月份	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11264	(16bit): DST 的起始週數 (1~5)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11265	(16bit): DST 的起始星期 (0~6)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11266	(16bit):當 DST 啟用時的本機時間 (時)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11267	(16bit):當 DST 啟用時的本機時間 (分)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11268	(16bit): DST 的結束月份	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11269	(16bit): DST 的結束週數 (1~5)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11270	(16bit): DST 的結束星期 (0~6)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11271	(16bit):當 DST 結束時的本機時間 (時)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11272	(16bit):當 DST 結束時的本機時間 (分)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11273	(16bit): 啟用/取消透過 NTP (Network Time	-≔/g	≐高/∱か生』	≒壽 /+亦生』	Ħ
	Protocol) 伺服器同步時間 (0:取消, 1:啟用)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11274	(16bit): 當 HMI 啟動時即執行時間同步 (0:	墙/宿	≐盡 /+沈生』	<u>÷</u> 盡 / +沈坐』	是
	取消,1:啟用)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	定
LW-11275	(16bit): 伺服器的回覆時間已根據夏令時間	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	調整 (0:取消,1:啟用)	頭/ ⁄ ⁄ ⁄ ⁄ ⁄ ·	頭/12中	頭/12巾	走
LW-11276	(16bit): HMI 時區 (單位:分鐘)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11277	(16bit): 伺服器回應時間 (伺服器時區)(單	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	位:分鐘)	唄/ ⁄⁄⁄	頃/1工叩	頃/1工叩	Æ
LW-11278	(16bit):網路時間伺服器 1 的 IPO(IP	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	address = IP0:IP1:IP2:IP3) *註 1	明/初	时(1716)	6首/ 1丁16.1	Æ
LW-11279	(16bit):網路時間伺服器 1 的 IP 1 (IP	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	address = IP0:IP1:IP2:IP3) *註 1	四月 7四	6月/1二小1	6首/ 1丁161	Æ
LW-11280	(16bit):網路時間伺服器 1 的 IP 2 (IP	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	address = IP0:IP1:IP2:IP3) *註 1	19 7 510	100/11160	12/17:14:1	Æ
LW-11281	(16bit):網路時間伺服器 1 的 IP 3 (IP	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	address = IP0:IP1:IP2:IP3) *註 1	ESC/ SIG	PX/ 17:141	PM 17.141	\
LW-11282	(16bit):網路時間伺服器 2 的 IP 0 (IP	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	address = IP0:IP1:IP2:IP3) *註 1	-24 NY	~ 477144	->-4-1-14-1	
LW-11283	(16bit):網路時間伺服器 2 的 IP 1 (IP	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	address = IP0:IP1:IP2:IP3) *註 1				·
LW-11284	(16bit):網路時間伺服器 2 的 IP 2 (IP	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



	address = IP0:IP1:IP2:IP3) *註 1				
LW-11285	(16bit):網路時間伺服器 2 的 IP 3 (IP address = IP0:IP1:IP2:IP3) *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11286	(16bit):網路時間伺服器 3 的 IP 0 (IP address = IP0:IP1:IP2:IP3) *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11287	(16bit):網路時間伺服器 3 的 IP 1 (IP address = IP0:IP1:IP2:IP3) *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11288	(16bit):網路時間伺服器 3 的 IP 2 (IP address = IP0:IP1:IP2:IP3) *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11289	(16bit):網路時間伺服器 3 的 IP 3 (IP address = IP0:IP1:IP2:IP3) *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11290	(16bit):網路時間伺服器 4 的 IP 0 (IP address = IP0:IP1:IP2:IP3) *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11291	(16bit):網路時間伺服器 4 的 IP 1 (IP address = IP0:IP1:IP2:IP3) *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11292	(16bit):網路時間伺服器 4 的 IP 2 (IP address = IP0:IP1:IP2:IP3) *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11293	(16bit):網路時間伺服器 4 的 IP 3 (IP address = IP0:IP1:IP2:IP3) *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11294	(32bit): 更新週期 (時間同步間隔) (10~ 86400, 單位: 秒)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



1. 當系統參數設定 [時間同步/夏令時間] » [網路時間伺服器] 設定為靜態 IP 地址時,可以通過 LW-11278~11293 位址進行寫入/控制操作。如果 [網路時間伺服器] 設定為域名,則不支援通過 LW-11278~11293 位址修改網路時間伺服器的 IP 地址。

22.3.37. 行動網路

15.11	FAR V.P.	讀 / 寫 / 控制		сМТ	
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LW-11297	(16 words): SIM 卡的個人識別碼 PIN (行動網路)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11313	(16 words): 存取點名稱 APN (行動網路)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11329	(16 words):使用者名稱 (行動網路)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11345	(16 words): 密碼 (行動網路)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11361	(16 words): 電話號碼 (行動網路)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11377	(16bit): 停止 (設 0)/啟動 (設 1) 連接 (行	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



	動網路)				
LW-11378	(16bit): 最後錯誤碼 (0:成功, 1:錯誤的 PIN				
	碼, 2:無 SIM 卡, 3:無設備, 4:puk 碼已鎖住,	讀	讀	讀	是
	5:其他) (行動網路)				
LW-11379	(16bit): 連接狀態 (0:無設備,1:斷線,2:連線	产品	光書	光声	Ħ
	中,3:已連線)(行動網路)	讀	讀	讀	是
LW-11380	(16bit): 停止 (設 0)/啟動 (設 1) 連接 (USB	≒ / ⁄ ⁄ ⁄ ⁄ ⁄ · · · · · · · · · · · · · ·	≟壽 仕亦 生』	造化亦生山	Ħ
	數據連線)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11381	(16bit): 連接狀態 (0:無設備,1:斷線,2:已連				
	線, 3:失敗, 4:OS 不支援, 5:HMI 不支援) (USB	讀	讀	讀	是
	數據連線)				
LW-12631	(16bit): 信號強度 (dBm)(0: 失敗, 其他: 信	产品	产	·声	Ħ
	號強度) (行動網路)	讀	讀	讀	是
LW-12632	(8 words): IMEI (行動網路)	讀	讀	讀	是
LW-12640	(10 words): SIM 卡的 ICCID 代碼 (行動網	六 带	/	-	Ħ
	路)	讀	讀	讀	是

22.3.38. WiFi 設定

特定有支援 WiFi 的機型才能使用相關的系統暫存器,例如: MT8103iE、cMT3103、cMT-SVR-200... 等等。

D 11	EARLY D	讀/寫/控制		сМТ	
位址	描述 	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-12365	更新 wifi 設定 (IP, 子網路遮罩, 預設閘道, DNS) (設定為 ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12666	取消 (設 OFF)/開啟(設 ON) WiFi 熱點	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12667	更新 WiFi 熱點設定 (SSID, 密碼)(設定為ON)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12820	M02 狀態 (0: 未插入, 1: 已插入)	讀	讀	讀	是
LW-11383	(16bit): WiFi 控制 (1: 斷線, 2: 連線, 3: 彈出 設定視窗, 4: 透過 SSID 連線)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11384	(16bit): WiFi 錯誤碼 (0: 無錯誤, 1: 無裝置, 2: 訊號關閉, 3: 參數無效)	讀	讀	讀	是
LW-11385	(16bit): WiFi 狀態 (0: 已停止; 1: 連接中; 2: 已連接)	讀	讀	讀	是
LW-11386	(16 words) : WiFi 已連接的 SSID	讀	讀	讀	是
LW-11402	(16bit): WiFi 訊號等級 (0: 無, 1: 微弱, 2: 普通, 3: 良好, 4: 強) *註 2	讀	讀	讀	是
LW-11403	(16bit) : WiFi 國碼 *註 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



LW-11404	(16bit): WiFi 訊號 (0: 關閉,1: 開啟)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11405	(16bit): WiFi 訊號強度 (dBm) (0, 1, 2: 失敗,	-	讀	讀	是
	其他: 訊號強度)	讀	頑	頑	疋
LW-11410	(16bit): HMI WiFi IP 0 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11411	(16bit): HMI WiFi IP 1 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11412	(16bit): HMI WiFi IP 2 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11413	(16bit): HMI WiFi IP 3 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11414	(16bit): HMI WiFi 遮罩 0 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11415	(16bit): HMI WiFi 遮罩 1 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11416	(16bit): HMI WiFi 遮罩 2 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11417	(16bit): HMI WiFi 遮罩 3 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11418	(16bit): HMI WiFi 閘道 0 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11419	(16bit): HMI WiFi 閘道 1(只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11420	(16bit): HMI WiFi 閘道 2 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11421	(16bit): HMI WiFi 閘道 3 (只在 HMI 上有效)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11422	(16bit): HMI WiFi 實體位址 (MAC) 0	讀	讀	讀	是
LW-11423	(16bit) : HMI WiFi 實體位址 (MAC) 1	讀	讀	讀	是
LW-11424	(16bit): HMI WiFi 實體位址 (MAC) 2	讀	讀	讀	是
LW-11425	(16bit): HMI WiFi 實體位址 (MAC) 3	讀	讀	讀	是
LW-11426	(16bit): HMI WiFi 實體位址 (MAC) 4	讀	讀	讀	是
LW-11427	(16bit): HMI WiFi 實體位址 (MAC) 5	讀	讀	讀	是
LW-11428	(16bit): HMI WiFi 網域名稱系統 (DNS) 伺服	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	器 IP 0				
LW-11429	(16bit): HMI WiFi 網域名稱系統 (DNS) 伺服器 IP 1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11430	(16bit): HMI WiFi 網域名稱系統 (DNS) 伺服器 IP 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11431	(16bit): HMI WiFi 網域名稱系統 (DNS) 伺服器 IP 3	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-11432	(16bit): 自動分配 WiFi IP 位址 (DHCP => 0: off, 1: on)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12006	(16 words): WiFi 熱點 SSID (啟用以套用)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12022	(32 words): WiFi 熱點密碼 (啟用以套用)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12703	(16 words): WiFi 欲連接的 SSID	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12719	(32 words): WiFi 欲使用的密碼	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12751	(16bit): WiFi 欲使用的安全模式 (0: WPA/WPA2, 1: WEP, 2: 無)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



LW-12768	(16bit): WiFi 熱點安全模式 (0: 無, 1: WPA-MIX-PSK)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12769	(16bit): WiFi 熱點伺服器位址 IPO	讀	讀	讀	是
LW-12770	(16bit): WiFi 熱點伺服器位址 IP1	讀	讀	讀	是
LW-12771	(16bit): WiFi 熱點伺服器位址 IP2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12772	(16bit): WiFi 熱點伺服器位址 IP3	讀	讀	讀	是



- 1. 請使用 ASCII 輸入國碼且需為大寫,設定後需重啟 HMI。國碼將根據各地區的規範,設定 HMI 可連接或搜尋的 WiFi 頻道。
- 2. 訊號強度分為 1: 微弱 (<-70 dBm), 2: 普通 (-60~-70 dBm), 3: 良好 (-50~-60 dBm), 4: 強 (>-50 dBm)

22.3.39. OPC UA 伺服器

<i>D</i> . F.F.	FAM V.	讀 / 寫 / 控制		сМТ	
位址	描述		巨集	遠端 HMI	支援
LW-11435	(16bit): OPC UA 伺服器狀態 (0: 已停止, 1: 已啟用)	讀	讀	讀	是
LW-11436	(16bit): OPC UA 伺服器錯誤碼 (0: 成功, 1 或其他: 錯誤) *註 1	讀	讀	讀	是
LW-11437	(16bit): OPC UA 伺服器控制命令 (0: 無, 1: 開始, 2: 停止)	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12753	清除 OPC UA HDA 資料	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



1. 失敗步驟碼解釋如下:

錯誤碼	錯誤原因
0	無錯誤
1	未知的錯誤
2	憑證無效

22.3.40. 郵件

D. 11	FEB V.D.	讀/寫/控制		сМТ	
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-12053	[事件記錄] 郵件發送失敗 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-12054	[備份物件] 郵件發送失敗 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是



LW-9216	(16bit): 匯入郵件資料的結果 *註 1	讀	讀	讀	是
LW-11444	(16bit): 失敗步驟 (郵件) * <mark>註 2</mark>	讀	讀	讀	是
LW-11445	(16bit): 錯誤碼 (郵件) *註 3	讀	讀	讀	是



1. 若匯入成功則輸出值為 1,若匯入失敗 (檔案不存在) 則輸出值為 2。,若檔案格式錯誤或檔案無法被解密,則輸出值為 4。

2. 失敗步驟碼解釋如下:

	場件 科川 、
錯誤碼	錯誤原因
0	CSMTP_NO_ERROR
100	WSA_STARTUP = Unable to initialise winsock2
101	WSA_VER = Wrong version of the winsock2
102	WSA_SEND = Function send() failed
103	WSA_RECV = Function recv() failed
104	WSA_CONNECT = Function connect failed
105	WSA_GETHOSTBY_NAME_ADDR = Unable to determine remote server
106	WSA_INVALID_SOCKET = Invalid winsock2 socket
107	WSA_HOSTNAME = Function hostname() failed
108	WSA_IOCTLSOCKET = Function ioctlsocket() failed
109	WSA_SELECT
110	BAD_IPV4_ADDR = Improper IPv4 address
200	UNDEF_MSG_HEADER = Undefined message header
201	UNDEF_MAIL_FROM = Undefined mail sender
202	UNDEF_SUBJECT = Undefined message subject
203	UNDEF_RECIPIENTS = Undefined at least one reciepent
204	UNDEF_RECIPIENT_MAIL = Undefined recipent mail
205	UNDEF_LOGIN = Undefined user login
206	UNDEF_PASSWORD = Undefined user password
207	BAD_LOGIN_PASSWORD = Invalid user login or password
208	BAD_DIGEST_RESPONSE = Server returned a bad digest MD5 response
209	BAD_SERVER_NAME = Unable to determine server name for digest MD5 response
300	COMMAND_MAIL_FROM = Server returned error after sending MAIL FROM
301	COMMAND_EHLO = Server returned error after sending EHLO
302	COMMAND_AUTH_PLAIN = Server returned error after sending AUTH PLAIN
303	COMMAND_AUTH_LOGIN = Server returned error after sending AUTH LOGIN
304	COMMAND_AUTH_CRAMMD5 = Server returned error after sending AUTH CRAM-MD5



305	COMMAND_AUTH_DIGESTMD5 = Server returned error after sending AUTH DIGEST-MD5
306	COMMAND_DIGESTMD5 = Server returned error after sending MD5 DIGEST
307	COMMAND_DATA = Server returned error after sending DATA
308	COMMAND_QUIT = Server returned error after sending QUIT
309	COMMAND_RCPT_TO = Server returned error after sending RCPT TO
310	MSG_BODY_ERROR = Error in message body
400	CONNECTION_CLOSED = Server has closed the connection
401	SERVER_NOT_READY = Server is not ready
402	SERVER_NOT_RESPONDING = Server not responding
403	SELECT_TIMEOUT =
404	FILE_NOT_EXIST = File not exist
405	MSG_TOO_BIG = Message is too big
406	BAD_LOGIN_PASS = Bad login or password
407	UNDEF_XYZ_RESPONSE = Undefined xyz SMTP response
408	LACK_OF_MEMORY = Lack of memory
409	TIME_ERROR = time() error
410	RECVBUF_IS_EMPTY = RecvBuf is empty
411	SENDBUF_IS_EMPTY = SendBuf is empty
412	OUT_OF_MSG_RANGE = Specified line number is out of message size
413	COMMAND_EHLO_STARTTLS = Server returned error after sending STARTTLS
414	SSL_PROBLEM = SSL problem
415	COMMAND_DATABLOCK = Failed to send data block
416	STARTTLS_NOT_SUPPORTED = The STARTTLS command is not supported by the server
417	LOGIN_NOT_SUPPORTED = AUTH LOGIN is not supported by the server
	· ·

3. 可藉由勾選 [系統參數設定 \ 郵件] 頁籤底下的 [錯誤訊息],並指定一個啟始字組位址 (長度可自行調整)來顯示郵件伺服器所回傳的錯誤訊息。

22.3.41. cMT Viewer 與診斷器

P. F.F.	TARAN D.	讀/寫/控制		сМТ	
位址	描述	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-12656	啟用診斷器 (設定為 ON), 取消 (設定為 OFF)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LB-12657	診斷器不須密碼即可登入 (當狀態為 ON)	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LW-11756	(4 words): 診斷器密碼	讀/寫	讀/控 制	讀/控 制	是
LW-11839	(16bit):已連接的 clients 數量 (cMT Viewer)	讀	讀	讀	是
LW-11840	(8 words) : client 1 使用者名稱	讀	讀	讀	是



LW-11848	(8 words): client 2 使用者名稱	讀	讀	讀	是
LW-11856	(8 words): client 3 使用者名稱	讀	讀	讀	是
LW-11864	(8 words) : client 4 使用者名稱	讀	讀	讀	是
LW-11872	(8 words) : client 5 使用者名稱	讀	讀	讀	是
LW-11880	(8 words) : client 6 使用者名稱	讀	讀	讀	是
LW-11888	(8 words): client 7 使用者名稱	讀	讀	讀	是
LW-11896	(8 words): client 8 使用者名稱	讀	讀	讀	是
LW-11904	(8 words) : client 9 使用者名稱	讀	讀	讀	是
LW-11912	(8 words): client 10 使用者名稱	讀	讀	讀	是
LW-11940	(16bit) : client 1 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11941	(16bit) : client 1 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11942	(16bit) : client 1 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11943	(16bit) : client 1 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11944	(16bit) : client 2 IP0 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11945	(16bit) : client 2 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11946	(16bit) : client 2 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11947	(16bit) : client 2 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11948	(16bit) : client 3 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11949	(16bit) : client 3 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11950	(16bit) : client 3 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11951	(16bit) : client 3 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11952	(16bit) : client 4 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11953	(16bit) : client 4 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11954	(16bit) : client 4 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11955	(16bit) : client 4 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11956	(16bit) : client 5 IP0 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11957	(16bit) : client 5 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11958	(16bit) : client 5 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11959	(16bit) : client 5 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11960	(16bit) : client 6 IP0 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11961	(16bit) : client 6 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11962	(16bit) : client 6 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11963	(16bit) : client 6 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11964	(16bit) : client 7 IPO (IP 位址 = IPO:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11965	(16bit) : client 7 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11966	(16bit) : client 7 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11967	(16bit) : client 7 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是



LW-11968	(16bit) : client 8 IP0 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11969	(16bit) : client 8 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11970	(16bit) : client 8 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11971	(16bit) : client 8 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11972	(16bit) : client 9 IP0 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11973	(16bit) : client 9 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11974	(16bit) : client 9 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11975	(16bit) : client 9 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11976	(16bit) : client 10 IP0 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11977	(16bit) : client 10 IP1 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11978	(16bit) : client 10 IP2 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
LW-11979	(16bit) : client 10 IP3 (IP 位址 = IP0:IP1:IP2:IP3)	讀	讀	讀	是
PLW-11998	(8 words):控制權釋放倒數	讀	N/A	N/A	是

22.3.42. CODESYS 資訊

D. 1.1	The D	逍	[/ 寫 / :	控制	cMT 支援 是
位址	描述 	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	
LW-11760	(16bit): CODESYS 韌體狀態 (0:錯誤, 1:開始, 2:停止)	讀	讀	讀	是
LW-11761	(16bit): CODESYS 應用程式狀態 (0:錯誤, 1:開始, 2: 停止)	讀	讀	讀	是
LW-11762	(16bit): CODESYS 登入狀態 (0:錯誤, 1:登入, 2:登出)	讀	讀	讀	是
LW-12059	(16bit): CODESYS 韌體版本 (年)	讀	讀	讀	是
LW-12060	(16bit): CODESYS 韌體版本 (月)	讀	讀	讀	是
LW-12061	(16bit): CODESYS 韌體版本 (日)	讀	讀	讀	是

22.3.43. 其它功能

位址	FAR V.P.	讀 / 寫 / 控制		сМТ	
	描述 	本機 HMI	巨集	遠端 HMI	支援
LB-9000~	重新開機時狀態為 ON	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9009		頭/為	調/行列	調/12刑	疋
LB-9010	資料傳輸寫入指示	讀	讀	讀	是
LB-9011	資料傳輸讀取指示	讀	讀	讀	是
LB-9012	資料傳輸執行指示	讀	讀	讀	是
LB-9016	當任何遠端 HMI 客戶端連接到作為遠端的此 HMI	7==	完善	六 帯	Ħ
	時,狀態為 on	讀	讀	讀	是
LB-9017	取消 PLC 控制物件[切換視窗]的[寫回]功能	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-9039	檔案備份動作狀態 (備份中狀態為 ON)	讀	讀	讀	是



LB-9045	memory-map 通訊失敗 (當狀態為 ON)	讀	讀	讀	是
LB-9049	看門狗功能 [開啟 (ON)/取消 (OFF)] (使用 LW-	讀/寫	讀/控制	造化亦生山	Ħ
	11456 設定看門狗超時) *註 1			讀/控制	是
LB-12356	啟用(設 ON)/停用(設 OFF) 影像串流	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LB-12357	影像串流狀態 (ON: 啟用 / OFF: 停用)	讀	讀	讀	是
LB-12358	啟用 (設 ON) / 停用 (設 OFF) 於 HMI 上的離線模	≒/痘	≟高/∤亦生[[≟高/∤売生』	是
	擬 *註 5	讀/寫	讀/控制	讀/控制	疋
LB-12361	操作記錄功能的狀態 (OFF:關閉, ON:開啟)	讀	讀	讀	是
LB-12664	Cache Hit (cMT-G03)	讀	讀	讀	是
LB-12668	SECS 授權狀態 (0: 未開通, 1: 已開通)	讀	讀	讀	是
LB-12819	啟動/停止開關狀態 (0: 停止, 1: 啟動) *註 6	讀	讀	讀	是
LW-9006	(16bit): 連接到本機的遠端 HMI 數目	讀	讀	讀	是
LW-9024	(16bit) : memory link 系統暫存器	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-9032	(8 words): 備份歷史記錄到 SD 卡, USB 碟的資料夾	注 /定	≒盍/∱沱华[[讀/控制	是
	名稱 *註 3	讀/寫	讀/控制		
LW-9050	(16bit):當前顯示的基本視窗編號	讀	讀	讀	是
PLW-9050	(16bit):當前顯示的基本視窗編號 (用於手持平板裝	海	N/A	N/A	是
	置)	讀	IV/A	IV/A	
LW-9134	(16bit): 當前所使用的語言 *註 2	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
PLW-9134	(16bit):當前所使用的語言 (用於手持平板裝置)*註	讀/寫	N/A	N/A	是
	2	时/ 孙			Æ
LW-9900	(16bit) : HMI 工作模式 (0:正常模式, 1~3:測試模	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
	式 (使用 COM 1~COM 3)	DS4, 210	D54, 177.161	DS4, 177.16.1	2
LW-10762	(8 words): 插槽 1 使用者名稱	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10770	(8 words): 插槽 2 使用者名稱	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10778	(8 words): 插槽 3 使用者名稱	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-10814	(16bit):連接至 Weintek HMI (0:無, 1:連接中) *註 4	讀	讀	讀	否
LW-11456	(16bit):看門狗超時 (3~10),單位:秒 *註1	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12245	(32bit) : BACnet/IP server 設備 id	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是
LW-12824	(16 bit):快閃記憶體健康狀態 (0:不可用或不支援,	讀	讀讀讀		是
	1: 良好, 2: 一般, 3: 差) *註 7			収	上
LW-12827	(16bit) : BACnet/IP server 埠號	讀/寫	讀/控制	讀/控制	是



- 1. 若啟用 LB-9049 看門狗功能,可以設定在 HMI 無法正常運作持續所指定的秒數後自動重啟 HMI。
- 2. 當物件的文字內容要求表現出多國語言的效果時,除了需使用文字標籤外,也需搭配系統保



留暫存器 LW-9134 的使用。LW-9134 的有效可設定值範圍為 0~23,此字組位址數值的映 射方式將與下載至 HMI 的語言種類有關。當編譯下載的檔案沒有勾選全部語言時,LW-9134 使用方式將有所改變。例如: 使用者在文字標籤庫建立了 5 種語言,分別是語言 1(繁 體中文),語言 2 (簡體中文),語言 3 (英文),語言 4 (法文),語言 5 (日文)。若使用者只下載 語言 1、語言 3、語言 5,此時 LW-9134 裡的數值對應的語言種類為 0→ 語言 1(繁體中 文), 1 → 語言 3 (英文), 2 → 語言 5 (日文)。透過項目選單物件搭配 LW-9134 來切換語言 範例如下:



┵ 請點選此圖示下載範例程式。下載範例程式前,請先確定已連上網路線。

- 📩 請點選此圖示下載範例程式。下載範例程式前,請先確定已連上網路線。
- 4. 當 USB Host 接上 Weintek HMI 時,此位址將被設為 1。藉此可用來測試另一台 Weintek HMI 的 USB Client 是否正常。
- **5.** 透過此功能可以在 HMI 上將通訊模式切換為離線模擬。當切換至離線模擬模式時,即使 HMI 沒有正確連接設備,Device No Reponse 訊息也不會彈出,且與設備相關的物件仍可以顯 示與操作,但讀取/寫入的值並不會真正被記錄至設備端。
- 支援於 cMT-CTRL01 機型。 *6*.
- 當快閃記憶體的健康狀態為差時,請立即連繫當地經銷商尋求幫助,以避免 HMI 發生無法 開機的狀況。

