Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет)

Институт №8 «Информационные технологии и прикладная математика»

Кафедра 806 «Вычислительная математика и программирование»

Лабораторная работа N27 по курсу «Компьютерная графика»

Студент: М. А. Инютин Преподаватель: А. В. Морозов

Группа: M8O-307Б-19

Дата: Оценка: Подпись:

Построение плоских полиномиальных кривых

Задача: Написать программу, строящую полиномиальную кривую по заданным точкам. Обеспечить возможность изменения позиции точек и, при необходимости, значений касательных векторов и натяжения.

Вариант задания: В-сплайн. $n=6,\,k=3.$ Узловой вектор равномерный.

1 Описание

Кубическая В-сплайновая кривая определяется уравнением:

$$r(t) = \frac{1-t^3}{6} \cdot P_0 + \frac{3t^3 - 6t^2 + 4}{6} \cdot P_1 + \frac{-3t^3 + 3t^2 + 3t + 1}{6} \cdot P_2 + \frac{t^3}{6} \cdot P_3.$$

Матричная запись параметрического уравнения кривой:

$$r(t) = P \cdot M \cdot T, \ P = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}, \ M = \frac{1}{6} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -3 & 3 & -1 \\ 4 & 0 & 6 & 3 \\ 1 & 3 & 3 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

$$T = \begin{pmatrix} t^0 \\ t^1 \\ t^2 \\ t^3 \end{pmatrix}, P = \begin{pmatrix} P_0 & P_1 & P_2 & P_3 \end{pmatrix}.$$

Матрица M называется базисной матрицей B-сплайновой кривой.

Составная В-сплайновая кривая определяется объединением элементарных В-сплайновых кривых, составленных из 4 точек. То есть для 6 точек В-сплайн составляется из трёх элементарных В-сплайновых кривых. В таком случае уравнение кривой будет иметь вил:

$$r_i(t) = \begin{pmatrix} P_{i-1} & P_i & P_{i+1} & P_{i+2} \end{pmatrix} \cdot M \cdot \begin{pmatrix} (t-t_i)^0 \\ (t-t_i)^1 \\ (t-t_i)^2 \\ (t-t_i)^3 \end{pmatrix}.$$

2 Исходный код

Файл *Curve.cs* содержит код для генерации В-сплайна и методов изменения её параметров. В программе предусмотрено перемещение, добавление и удаление контрольных точек.

```
Matrix4D ConvertToMatrix(Vector4D v1, Vector4D v2, Vector4D v3, Vector4D v4)
 2
 3
       List<Vector4D> tmp = new List<Vector4D>(4);
 4
       tmp.Add(v1);
 5
       tmp.Add(v2);
 6
       tmp.Add(v3);
 7
       tmp.Add(v4);
 8
       Matrix4D res = new Matrix4D();
       for (int i = 0; i < 4; ++i)
 9
10
           res[0, i] = tmp[i].X;
11
12
           res[1, i] = tmp[i].Y;
13
           res[2, i] = tmp[i].Z;
14
           res[3, i] = tmp[i].W;
15
       }
16
        return res;
   }
17
18
   public void CalcCurve()
19
20
   {
21
        CountData = STEPS * (CountPoints - 3);
22
       Data = new List<Vector4D>(CountData);
23
       for (int i = 0; i < CountPoints - 3; ++i)</pre>
24
25
           Vector4D p0 = Points[i];
26
           Vector4D p1 = Points[i + 1];
27
           Vector4D p2 = Points[i + 2];
           Vector4D p3 = Points[i + 3];
28
29
           Matrix4D tmp = ConvertToMatrix(p0, p1, p2, p3) * basisMatrix;
30
           for (int j = 0; j < STEPS; ++j)
31
32
               double t = STEP * j;
33
34
               Vector4D tt = new Vector4D(1, t, Math.Pow(t, 2), Math.Pow(t, 3));
35
               Data.Add(tmp * tt);
36
           }
37
       }
38 || }
```

Geometry.cs содержит классы векторов и матрицы, методы для работы с ними. В *Misc.cs* заданы константы, используемые во всей программе. Вся работа с интерфейсом, компиляция шейдеров, создание буфера вершин описаны в *MainWindow.cs*.

3 Демонстрация работы программы

Интерфейс программы очень простой, предусмотрена возможность выключить отрисовку контрольных точек и ломаной.

