# 代数 笔记

### 任云玮

## 目录

1	矩阵		2
	1.1	基础操作	2
	1.2	行消元	
	1.3	矩阵的转置	
	1.4	行列式	1

这是我学习 Michael Artin 的 *Algebra* 时候的笔记,包括对于内容的一些自己的理解以及注记. 其中的内容并**不完整**,略去了部分基础的内容,并且对应的中文翻译也是我按照自己的习惯翻译的,所以请谨慎参考.

#### 1 矩阵

#### 1.1 基础操作

1 定义 (逆) 设  $A \in \mathbf{F}^{n \times n}$ ,若存在方阵 B,使得

$$AB = I$$
  $\exists AB = I$ ,

则称 A 可逆并称 B 是 A 的逆矩阵,记作  $A^{-1}$ .

评注 逆矩阵相关基础性质略.

- 2 引理 (不可逆) 存在全为零的行或列的矩阵不可逆.
- **3 定义 (矩阵元**<sup>1</sup>) 定义如下特殊的矩阵  $e_{ij} \in \mathbf{F}^{n \times m}$ ,它仅在第 i 行第 j 列为 1,在其他位置全为 0.

**评注** 左乘  $e_{ij}$  相当于把原矩阵的第 j 行移到第 i 行并将其他行清零. 可以按照如下方式来考虑左乘一个矩阵 P 产生的影响: 首先明确左乘是行变换; 之后考虑 P 的每一个行  $P_i = (p_{i1}, \ldots, p_{in})$ ,它表明了矩阵 PA 的第 i 行的构成: 是由 A 的第 1 行的  $p_{i1}$  倍加到第 n 行的第  $p_{in}$  倍.

#### 4 命题 (矩阵元的性质)

- 1. 矩阵  $A = (a_{ij})$  可以写成  $A = \sum_{ij} a_{ij} e_{ij}$  的形式.
- 2.  $e_{ij}e_{jl}=e_{il}$ , 且  $e_{ij}e_{kl}=0$ 若 $j\neq k$ .
- 3. 对于  $\mathbf{R}^n$  的标准基  $\{e_i\}$ ,成立  $e_{ij}e_j=e_i$ ,且  $e_{ij}e_k=0$  若  $j\neq k$ .

**评注** 在某些时候,可以将矩阵和向量的乘法写为  $(\sum_{ij} a_{ij} e_{ij})(\sum_i b_i e_i)$  的形式,之后再利用此命题进行化简.

**5 定理 (幂零元**<sup>2</sup>) 称方阵 A 是幂零的,若存在正整数 k,使得  $A^k = 0$  成立. 若方阵 A 幂零,则 I + A 可逆.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Matrix Units

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>nilpotent. 习题 1.13

**证明** 可以通过构造出逆的方法证 I + A 可逆,即找 B,使得 (I + A)B = I 成立. 从 trivial 的情况开始考虑,若 k = 1,则 B = I;若 k = 2,则应该尝试构造出  $A^2$ ,同时让交错项互相消去,可以发现 B = I - A;基于上述想法,我们可以猜测,B 应该满足  $1 \pm A \pm A^2 \pm \cdots \pm A^{k-1}$  的形式. 因为这样恰可以通过乘 I 和乘 A,实现错位相消并让最后一项为零. 经验证,如下式的 B 确实满足条件

$$B = \sum_{n=0}^{k-1} (-1)^n A^n. \quad \blacksquare$$

#### 1.2 行消元

- **6 定义 (初等矩阵**<sup>3</sup>) 初等矩阵是指如下三类同单位矩阵十分相近的矩阵: 其中  $a \neq 0$ ,  $i \neq j$ ,
  - 1.  $I + ae_{ij}$ .
  - 2. 交换 *I* 的第 *i*, *j* 行.
  - 3. 将 I 的 (i,i) 位置换为 a.

将它们左乘到矩阵 A 上,则它们分别对应了一种初等行变换:

- 1. 将第i行乘以a加到第i行上.
- 2. 交换 A 的第 i, j 行.
- 3. 将 A 的第 i 行乘 a.

**评注** 初等矩阵相关性质略. 对于这些操作的对应关系,可以按照定义 3的评注中的内容来理解. 也可以按照如下方式来记忆: 如何从 I 通过行变换得到对应的初等阵,那这个初等阵就对于它所左乘的矩阵进行了何种操作.

- 7 定义 (行规范形矩阵 $^4$ ) 称  $A \in \mathbf{F}^{n \times m}$  为行规范形矩阵,如果它满足
  - 1. 如果第 i 行全为 0,则对于任意 j > i,第 j 行也全为 0.
  - 2. 如果第i行不全为0,则它的第一个非零元素为1.称该位置为主元.
  - 3. 主元一定在上一个主元右侧.
  - 4. 主元上方的位置都为 0.

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Elementary Matrix

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>Reduced Row Echelon Form; Row Canonical Form

**评注** 这一定义可以看作是单位阵的弱化. 单位阵对角线上为 1, 因此要求主元处为 1. 同时由于在消元的过程中可能会出现将某一行消为 0 的情况, 因此仅要求矩阵为阶梯形. 而要求主元上方为 0 对应了单位阵只有对角线上有元素.

可以证明,所有的矩阵都可以通过初等行变换化为行规范形矩阵.

8 定理 (Gauss 消元) 设 P 为 k 个初等矩阵的乘积, $A \in \mathbf{F}^{m \times n}$ , $B \in \mathbf{F}^m$ ,则线性方程组 AX = B 与 (PA)X = PB 同解.

**评注** 证明略. 这一定理给出了消元法解线性方程组的方法,只需要对方程组的两边施相同的行变换,化为行规范形矩阵的形式,即可以直接求解.

9 引理 (齐次线性方程组解的存在性) 设 m < n,  $A \in \mathbf{F}^{m \times n}$ , 则齐次线性方程组 AX = 0 必有非零解.

评注 TODO: 用法

10 引理(行规范形)一个行规范行矩阵或是单位阵,或它的最后一行为零.

**评注** 这是一条十分有用的引理. 由于所有的矩阵都可以通过初等行变换化为行规范形,所以只需要设 A' = PA 为 A 的行规范形即可以得到一个行规范行矩阵,再分析 A' 的最后一行,就可以知道 A' 的情况了. 另注意最后一行为零意味着 A 是不可逆的. 相关习题: 习题 2.8

- 11 **定理** (可逆的等价条件) 对于方阵 A, 下述命题等价:
  - 1. A 可以通过初等行变换化为单位阵.
  - 2. A 是一系列初等矩阵的乘积.
  - 3. A 可逆.
- **12 命题** 对于方阵 A, 若 B 是它的左逆元或右逆元, 则 A 可逆且 B 是它的逆.
- 13 定理 (线性方程组) 对于方阵 A, 以下命题等价:
  - 1. *A* 可逆.
  - 2. 对于任意列向量 B, 线性方程组 AX = B 有唯一解.
  - 3. 齐次线性方程组 AX = 0 有目仅有零解.

**评注** 轮转证明即可. 其中 [3.] 与 [2.] 等价意味着一般可以通过研究对应的齐次线性方程组的方式来研究线性方程组.

**14 命题**  $^5$  对于方阵 A,若线性方程组 AX = B 对于某个特定的 B 有唯一解,则对于任意的其他 B,它也有唯一解.

#### 1.3 矩阵的转置

**15 命题** <sup>6</sup> 若 A, B 分别是  $n \times n$  的对称阵, 则 AB 是对称阵的充要条件为 AB = BA.

#### 1.4 行列式

**二阶行列式的几何含义** 首先,"乘上一个二阶矩阵"实际上是从  $\mathbf{R}^2$  到  $\mathbf{R}^2$  的映射。考虑单位向量 (1,0) 和 (0,1),它们构成的平行四边形面积为 1,经过矩阵 A 映射后,它们变为  $(a_1,b_1)$ , $(a_2,b_2)$ ,由两个新的向量构成的平行四边形的有向面积就是  $\det A$  的值。即行列式的值代表了面积的变化比例。

- **16 定理 (行列式的唯一性)** 设  $\delta$  是定义在  $n \times n$  方阵全体上的函数,若它满足
  - 1.  $\delta(I) = 1$ ;
  - 2. δ 关于方阵 A 的行是线性的;
  - 3. 若方阵 A 又相邻两行相等,则  $\delta(A) = 0$ ;

则称  $\delta$  是一个行列式. 这样的函数是唯一的.

- 17 定理 对于方阵 A 和 B,成立 det(AB) = det A det B.
- 18 **定理 (行列式的性质)** 设  $\delta$  是定义在  $n \times n$  矩阵全体上的行列式函数,则成立
  - 1. 若 A' 由将 A 的第 j 行乘上常数 c 加到第 i 行上得到,且  $i \neq j$ ,则  $\delta(A') = \delta(A)$ .
  - 2. 若 A' 由交换 A 的两行得到,则  $\delta(A') = -\delta(A)$ .
  - 3. 若 A 的第 i 行是第 j 行的 c 倍且  $i \neq j$ ,则  $\delta(A) = 0$ .

<sup>5</sup> 习颢 2.10

<sup>&</sup>lt;sup>6</sup>习题 3.2