# 科学计算笔记

# 任云玮

# 目录

1	绪论																				<b>2</b>
	1.1	1.1 计算机数值计算基本原理														2					
		1.1.1	计算	机基本	工作	原理															2
		1.1.2	实数	的存贮	方法																2
		1.1.3	实数	的基本	运算	原理															3
	1.2	误差的来源与估计											4								
		1.2.1	误差	的来源																	4
		1.2.2	误差-	与有效	数字																4
		1.2.3	数值	运算的	误差位	估计															5
		1.2.4	数字	求和的	舍入	误差	分析														6
	1.3	避免算	法失效	效的基準	本原见	IJ.									•						7
2	2 函数的多项式插值与逼近													9							
	2.1	问题的提出										9									
	2.2	多项式插值											9								
	2.3	Runge	现象												•	 •				•	11
3	附录																				12
	3.1	不等式																			12

# 1 绪论

#### 1.1 计算机数值计算基本原理

1.1.1 计算机基本工作原理

#### 1.1.2 实数的存贮方法

1 定义 (二进制浮点数系) 1 实数在计算机内部为近似存贮,采用二进制浮点数系

$$F(2, n, L, U) = \{\pm 0.a_1 a_2 \dots a_n \times 10^m\} \cup \{0\}$$

其中  $a_1 = 1$ ,  $a_i \in \{0, 1\}$ . 指数 m 满足  $L \le m \le U$ . 称 n 为其字长, 2 表示采用二进制。

#### 2 标准 (IEEE)

- 1. 单精度: t = 24, L = -126, U = 127
- 2. 双精度: t = 53, L = -1022, U = 1023
- 3. Underflow Limit:  $UFL = 0.1 \times 2^L$ . 若 0 < x < UFL,则 fl(x) = 0.
- 4. Overflow Limit:  $OFL = 0.11 \dots 1 * 2^U$ . 若 x > OFL,则  $fl(x) = \infty$ .
- 5. 舍入: 若  $UFL \le x \le OFL$ ,则 fl(x) 为舍入所得浮点数。舍入规则如下: 设  $x = 0.a_1a_2...a_n...\times 2^m$ . 若  $a_{n+1} = 1$ ,则  $d_t + 1$  并舍弃其后项; 否则直接舍弃其后项。
- 3 定义 (机器精度) 下仅考虑舍去的情况。

$$x - fl(x) = 2^{m} \times 0.0 \dots 0a_{n+2} \dots$$
$$= 2^{m} \times [2^{-(t+2)} + 2^{-(t+3)} + \dots]$$
$$= 2^{m} \times 2^{-(t+1)}$$

其相对误差满足

$$\frac{x - fl(x)}{x} < \frac{x - fl(x)}{0.5 \times 2^m} = 2^{-t}$$

记为  $\varepsilon$ , 称之为机器精度。

#### 4 命题

$$fl(x) = x(1+\delta)$$
, 其中  $|\delta| \le \varepsilon$ 

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>floating Number System

### 1.1.3 实数的基本运算原理

加法 + 硬件实现 ⇒ 四则运算。

- **5 实现** (x + y) 设 x, y 为浮点数,则 x + y 的实现方式如下:
  - 1. 对阶:将指数 m 化为两者中较大者;
  - 2. 尾数相加;
  - 3. 舍入;
  - 4. 溢出分析等……
  - 5. 结果输出。

**评注** 由  $fl(x) + fl(y) = x(1 + \delta_x) + y(1 + \delta_y)$  可知,当一个大数与一个小数相加时,小数有可能被忽略,所以应当避免大数小数间的相加。

## 1.2 误差的来源与估计

#### 1.2.1 误差的来源

- 1. 模型问题。例:近似地球为球体来计算。
- 2. 测量误差。例: 测量地球半径时的误差。
- 3. 方法误差(截断误差)。例:对于 y = f(x),求  $f(x^*)$ 时使用 Taylor 展开。
- 4. 舍入误差 (rounding-off)。例: 计算机计算时的误差。

#### 1.2.2 误差与有效数字

6 定义 (绝对误差) 设 x 为给定实数,  $x^*$  为其近似值。定义绝对误差为

$$e(x^*) = x^* - x.$$

称 ε\* 为其误差上界,若

$$|e(x^*)| \le \varepsilon^*$$

7 定义 (相对误差) 对于同上的 x 和  $x^*$ , 定义其相对误差

$$e_r(x^*) = \frac{x^* - x}{x}$$

称  $\varepsilon_{*}^{*}$  为其相对误差界, 若

$$|e_r(x^*)| \le \varepsilon_r^*$$

**评注** 在实际应用中, x 通常是未知的, 所以会采用

$$\bar{e}_r(x^*) = \frac{x^* - x}{r^*}$$

来代替相对误差。对于分子,使用绝对误差界来替代,有如下不等式

$$|\bar{e}_r(x^*)| \le \frac{\varepsilon^*}{|x^*|}.$$

这两种相对误差界间的差别, 当  $\varepsilon^* \ll 1$  时, 满足

$$|e_r - \bar{e}_r| = O((\varepsilon_r^*)^2)$$

**8 定义 (有效数字)** 设  $x \in R$ ,  $x^*$  为其近似值。称  $x^*$  相对于 x 有 n 位有效数字,若 n 是满足下式的 n 的最大值。

$$|x^* - x| \le \frac{1}{2} \times 10^{m-n}$$

**评注** 在实践中,一般可以采用更加简便的方法,对于归一化以后的  $x^*$ ,在尾数部分有 n 位,则称其有 n 位有效数字。注意,此方法对于错误的舍入结果是不适用的,对于错误的情况,需要再减去一位有效数字。

**9 定理 (误差与有效数字)** 若  $x = 0.a_1a_2...a_n \times 10^m$  有 n 位有效数字,则

$$\left| \frac{x^* - x}{x} \right| \le \frac{1}{2a_1} \times 10^{1-n}.$$

反之,若

$$\left| \frac{x^* - x}{x} \right| \le \frac{1}{2(1 + a_1)} \times 10^{1-n},$$

则  $x^*$  至少有 n 位有效数字。

**证明** 对于前者,只需利用有效数字的定义,以及利用  $x \ge 0.a_1$  (仅考虑  $a_1 \ne 0$  的情况)。对于后者,证明是类似的。

#### 1.2.3 数值运算的误差估计

以下内容都假设运算无误差。

### 10 定理 (四则运算误差估计)

- 1. 加/减法:  $\varepsilon(x^* \pm y^*) \leq \varepsilon_x^* + \varepsilon_y^*$
- 2. 乘法:  $\varepsilon(x^*y^*) \leq |x^*|\varepsilon_y^* + |y^*|\varepsilon_x^*$
- 3. 除法:  $\varepsilon(\frac{x^*}{y^*}) = \frac{|x^*|\varepsilon_y^* + |y^*|\varepsilon_x^*}{|y^*|^2}$

**证明** 考虑加法的误差估计。对于 x, y 及其近似值  $x^*$ ,  $y^*$ , 计算  $x^* \pm y^*$  和  $x \pm y$  间的误差。

$$|x^* \pm y^* - (x \pm y)| \le |x^* - x| + |y^* - y| \le \varepsilon_x^* + \varepsilon_y^*$$
  
$$\Rightarrow \quad \varepsilon(x^* \pm y^*) \le \varepsilon_x^* + \varepsilon_y^*$$

对于其他的运算,证明是类似的。(证明中可用 +1-1 技巧)

11 定理 (运算的误差估计) 设  $A = f(\mathbf{x}) = f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ ,  $\mathbf{x}^*$  是  $\mathbf{x}$  的估计值。利用带 Peano 余项的 Taylor 展开,可知 A 的绝对误差满足

$$e(A^*) = f(\mathbf{x}^*) - f(\mathbf{x})$$

$$= \sum_{p=1}^{q} d^k f(\mathbf{x}^*) + o(||x^* - x||^q)$$
取 q=1, 则
$$= \sum_{k=1}^{n} \partial_k f(\mathbf{x}^*)(x^* - x) + o(||x^* - x||)$$

利用上式,可知

$$\varepsilon(A^*) \approx \sum_{k=1}^n \partial_k f(\mathbf{x}^*) \varepsilon(x^*)$$
$$\varepsilon_r(A^*) = \frac{\varepsilon(A^*)}{|A^*|}$$

#### 1.2.4 数字求和的舍入误差分析

**12 命题** n 个浮点数相加,若将它们从小到大排列后相加,则可以减小舍入误差。

**证明** 考虑浮点数的求和  $S_n = \sum_i^n a_i$ ,在计算机中的过程表现为

$$S_2^* = fl(a_1 + a_2) = (a_1 + a_2)(1 + \varepsilon_2), \quad |\varepsilon_2| \le \varepsilon = 2^{-t}$$
.....

$$S_n^* = fl(S_{n-1}^* + a_n)(1 + \varepsilon_n), \quad |\varepsilon_n| \le \varepsilon$$

对于  $S_n^*$  的误差, 若定义  $\varepsilon_1 = 0$ , 则

$$S_n^* = \sum_{k=1}^n a_k \prod_{p=k}^n (1 + \varepsilon_p)$$

对误差进行估计, 舍去高阶无穷小, 有

$$\prod_{i=k}^{n} (1 + \varepsilon_k) \approx 1 + \sum_{i=k}^{n} \varepsilon_k$$

综合上两式,有

$$S_n^* \approx \sum_{k=1}^n a_k (1 + \sum_{p=k}^n \varepsilon_p)$$
$$= S_n + \sum_{k=1}^n a_k \sum_{p=k}^n \varepsilon_p$$

进行移项,并取绝对值,再利用三角不等式,以及 $|\varepsilon_i| \leq \varepsilon$ ,得

$$|S_n^* - S_n| \le \sum_{k=1}^n |a_k| \sum_{p=k}^n |\varepsilon_p| \le \varepsilon \sum_{k=1}^n |a_k| (n-k+1)$$

其中n-k+1关于k单调减少,所以根据排序不等式[引理23],即可知命题成立。

## 1.3 避免算法失效的基本原则

#### 13 定理 (原则)

- 1. 避免两数相除/相减,否则会严重损失有效数字;
- 2. 避免大数与小数相加;
- 3. 简化计算步骤。
- 14 算法 (高效计算  $e^A$ ) 高效计算  $e^A$ , 其中  $A \in \mathbf{R}^{n \times n}$ 。首先有

$$e^A = e^{(A/2^n)2^n} = B^{2^n}$$

只需要得到 B,即可以利用倍乘的方法快速得到  $B^{2^n}$ 。下对于 B 进行估计。当  $x \to 0$  时, $e^x$  有 Taylor 展开

$$e^x = 1 + x + \dots + \frac{x^n}{n!} + \dots$$

而取足够大的 n, 即可以使得  $A/2^n \approx 0$ , 则可以对它展开得

$$B \approx I + C + \frac{1}{2}C^2$$
, 其中 $C = A/2^n$ 

而对于倍乘,考虑  $B^2$ ,展开平方得

$$B^2 \approx I + 2(C + \frac{1}{2}C^2) + (C + \frac{1}{2}C^2)^2$$

从右至左相加即可。

**15 算法 (秦九韶,多项式估值)** 设有多项式 (1), 计算  $p(z), z \in \mathbf{R}$  的值。

$$p(x) = a_0 x^n + a_1 x^{n-1} + \dots + a_{n-1} x + a_n$$
 (1)

定义  $b_n$  满足

$$b_0 = a_0, \quad b_k = a_k + b_{k-1}z$$

则  $b_n$  即为所要求的值。并且成立

$$p'(z) = \sum_{k=0}^{n-1} b_k z^{n-1-k}$$

**证明** 用 x-z 去除 p(x), 记所得余数为  $b_n(x)$ , 即

$$p(x) = (x - z)q(x) + b_n(x),$$

代入 x = z,则左侧第一项为 0,可知  $p(z) = b_n(z)$ 。将两边的式子展开,利用对应系数相等,即可得算法中  $b_n$  的递推式。

**16 定理 (外推法)** 设  $x_0$ ,  $x_1$  是 x 的两个估计值,且  $x_1$  相较于  $x_0$  更接近 x,则可以通过恰当的权值  $\omega$ ,使得它们的加权平均

$$\bar{x} = x_1 + \omega(x_1 - x_0)$$

更加接近精确值 x。

**17 算法 (\pi 的估计)** 考虑单位圆,其面积为  $\pi$ ,设  $\pi$  为单位圆的内接正 2n 边形的面积,以及

$$\widetilde{\pi}_n = \frac{1}{3}(4\pi_{2n} - \pi_n)$$

则  $\pi_n$  与  $\widetilde{\pi}_n$  与  $\pi$  的误差满足

$$|\pi_n - \pi| = O(\frac{1}{n^2}), \quad |\widetilde{\pi}_n - \pi| = O(\frac{1}{n^4})$$

证明 对于  $\pi_n$ .

$$\pi_n = n \sin \frac{\pi}{n} = \pi - \frac{\pi^3}{3!} \frac{1}{n^2} + \frac{\pi^5}{5!} \frac{1}{n^4} - \dots \Rightarrow |\pi_n - \pi| = O(\frac{1}{n^2})$$

对于  $\tilde{\pi}_n$ .

$$\widetilde{\pi}_n = \pi_{2n} + k(\pi_{2n} - \pi_n) = (1+k)\pi_{2n} - k\pi_n$$

$$= (1+k)(\pi - \frac{\pi^3}{3!} \frac{1}{4n^2} + \cdots) - k(\pi - \frac{\pi^3}{3!} \frac{1}{n^2} + \cdots)$$

$$= \pi - (\frac{k+1}{4} - k)\frac{\pi^3}{3!} \frac{1}{n^2} + O(\frac{1}{n^4})$$

为使式子的第二项为零,取  $k=\frac{1}{3}$ ,则成立

$$|\widetilde{\pi}_n - \pi| = O(\frac{1}{n^4}) \quad \blacksquare$$

**评注** 在实际中, $\pi_n$  也是没有办法直接计算而得的,但是对于 n=3,即 6 边形的情况,可以知道  $\pi_3=3\sqrt{3}/2$ 。同时有递推公式

$$\pi_{2n} = \sqrt{2n(n - \sqrt{n^2 - \pi_n^2})},$$

而开平方可以通过迭代的方式实现,从而即计算得到足够精确的  $\pi_2 n$  和  $\pi_n$ 。

# 2 函数的多项式插值与逼近

#### 2.1 问题的提出

**18 定义 (插值)** 设函数 y = f(x) 在 [a,b] 上有定义,且已知在点  $a \le x_0 < x_1 < \dots < x_n \le b$  处的函数值  $y_i = f(x_i)$ ,若存在一简单函数 P(x),成立

$$P(x_i) = y_i,$$

则称 P(x) 为 f(x) 的插值函数,点  $x_1, x_2, \ldots, x_n$  称为插值节点,[a, b] 称为插值区间,求 P(x) 的方法被称为插值法。

若  $P(x) \in P_n$  为次数不超过 n 的多项式,则称为多项式

## 2.2 多项式插值

**19 定理 (唯一性)** 给定满足定义18的 n+1 个点上的函数值,则次数不超过 n 的插值多项式  $P_n(x)$  存在且唯一。

**证明** 利用待定系数法,设多项式的系数为  $a_0, \ldots a_n$ ,则有线性方程组

$$\begin{cases} a_0 + a_1 x_0 + \dots + a_n x_0^n = y_0, \\ a_0 + a_1 x_1 + \dots + a_n x_1^n = y_1, \\ \dots \\ a_0 + a_1 x_n + \dots + a_n x_n^n = y_n, \end{cases}$$

其系数矩阵为 Vandermonde 矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 1 & x_0 & \cdots & x_0^n \\ 1 & x_1 & \cdots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_n & \cdots & x_n^n \end{pmatrix}$$

根据定义18中对于 $x_i$ 的要求,矩阵行列式成立

$$\det A = \prod_{i,j=0, i>j}^{n} (x_i - x_j) \neq 0.$$

所以该方程组有唯一解。

**20 定理 (Lagrange 插值法)** 定义

$$l_i(x) = \frac{\prod_{j \neq i} (x - x_j)}{\prod_{j \neq i} (x_i - x_j)}$$
$$(L_n f)(x) = \sum_{i=0}^n y_i l_i(x),$$

则  $L_n f$  即为 f 的插值多项式。

**证明** 考虑构造  $l_i \in P_n$ ,满足条件  $l_i(x_j) = \delta_{ij}$ ,这样  $L_n f = \sum y_i l_i$  满足要求。改写条件为(以  $l_0$  为例)

$$l_0(x) = \alpha(x - x_1) \cdots (x - x_n)$$
$$l_0(x_0) = 1$$

解得

$$\alpha = \frac{1}{(x_0 - x_1) \cdots (x_0 - x_n)} \quad \blacksquare$$

**评注** 这样构造插值多项式的动机在于在取定插值节点后,插值实际上相当于构造一个从  $\mathbf{y} = (y_0, \ldots, y_n) \in \mathbf{R}^{n+1}$  到  $y^*(x) \in P_n$  的一个映射  $\mathscr{F}$ ,并且可以证明, $\mathscr{F}$  是线性的。因此成立

$$\mathscr{F}(\mathbf{y}) = \mathscr{F}(\sum_{i=0}^{n} y_i \mathbf{e}_i) = \sum_{i=0}^{n} y_i \mathscr{F}(\mathbf{e}_i) = \sum_{i=0}^{n} y_i l_i(x).$$

**21 定理 (Lagrange 余项公式)** 设符号含义同定理20且 f 充分光滑,则对于每一个固定的 x 成立

$$f(x) - (L_n f)(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x)$$

其中  $\xi \in (a,b)$  且

$$\omega_{n+1}(x) = (x - x_0) \cdots (x - x_n).$$

证明 固定  $x \neq x_i$ , 定义 R(x) 满足

$$f(x) - (L_n f)(x) = R(x)\omega_{n+1}(x).$$

构造辅助函数 g(t)

$$g(t) = f(t) - (L_n f)(t) - R(x)\omega_{n+1}(t).$$

根据插值法与 R(x) 的定义,成立

$$g(x_i) = 0, \quad g(x) = 0,$$

即函数 g(t) 有 n+2 个零点。反复应用 Rolle 定理,可知存在  $\xi \in (a,b)$ ,成立  $g^{(n+1)}=0$ ,即

$$g^{(n+1)}(\xi) = f^{(n+1)}(\xi) - R(x)(n+1)! = 0$$

$$\Rightarrow R(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}$$

结合 R(x) 的定义式即可知命题成立。■

 $\mathbf{iri}$  当已知  $f^{(n+1)}$  有界时,可以使用此公式进行估计。

# 2.3 Runge 现象

**22 定理** 对于复函数 f(z),如果存在  $r_0 > \frac{3}{2}(b-a)$ ,使得 f(z) 在  $B_{r_0}(\frac{a+b}{2})$  内解析,则  $P_n(x) = L_n(x)$  在 [a,b] 上一致收敛与 f(z). 这里  $B_{r_0}(\frac{a+b}{2})$  为以  $\frac{a+b}{2}$  为圆心, $r_0$  为半径 的圆。

# 3 附录

## 3.1 不等式

**23** 引理 (排序不等式) 对于满足下述条件的  $\{a_n\}$ ,  $\{b_n\}$ ,

$$0 \le a_1 \le a_2 \le \dots \le a_n$$

$$0 \le b_1 \le b_2 \le \dots \le b_n$$

则同序相乘求和值最大, 逆序最小, 即

$$\sum_{i=1}^{n} a_i b_i \ge \sum_{i=1}^{n} a_i b_{k_i} \ge \sum_{i=1}^{n} a_i b_{n-i+1}$$

24 引理 (算数-几何均值不等式)

$$(a_1 a_2 \cdots a_n)^{1/n} \le \frac{a_1 + a_2 + \cdots + a_n}{n}$$

当且仅当  $a_1 = a_2 = \cdots = a_n$  时等号成立。

**证明** 因为有齐次性,所以不妨设  $\prod a_i = 1$ ,并令

$$a_1 = \frac{\alpha_1}{\alpha_2}, \quad \dots, \quad a_{n-1} = \frac{\alpha_{n-1}}{\alpha_n}, \quad a_n = \frac{\alpha_n}{\alpha_1}$$

则只需证明下式即可。

$$\frac{\alpha_1}{\alpha_2} + \dots + \frac{\alpha_n}{\alpha_1} \ge n$$

不妨设  $\alpha_1 \leq \alpha_2 \leq \cdots \leq \alpha_n$ ,则根据排序不等式

L.H.S 
$$\geq \alpha_1 \frac{1}{\alpha_1} + \dots + \alpha_n \frac{1}{\alpha_n} = n$$