

科学计算笔记

MA235

任云玮

目录

1	绪论	2
1.1	计算机数值计算基本原理	2
1.1.1	计算机基本工作原理	2
1.1.2	实数的存贮方法	2
1.1.3	实数的基本运算原理	3
1.2	误差的来源与估计	4
1.2.1	误差的来源	4
1.2.2	误差与有效数字	4
1.2.3	数值运算的误差估计	5
1.2.4	数字求和的舍入误差分析	6
1.3	避免算法失效的基本原则	7
2	附录	9
2.1	不等式	9

1 绪论

1.1 计算机数值计算基本原理

1.1.1 计算机基本工作原理



1.1.2 实数的存贮方法

1 定义 (二进制浮点数系)¹ 实数在计算机内部为近似存贮, 采用二进制浮点数系

$$F(2, n, L, U) = \{\pm 0.a_1a_2 \dots a_n \times 10^m\} \cup \{0\}$$

其中 $a_1 = 1$, $a_i \in \{0, 1\}$. 指数 m 满足 $L \leq m \leq U$. 称 n 为其字长, 2 表示采用二进制。

2 标准 (IEEE)

1. 单精度: $t = 24, L = -126, U = 127$

2. 双精度: $t = 53, L = -1022, U = 1023$

3. Underflow Limit: $UFL = 0.1 \times 2^L$. 若 $0 < x < UFL$, 则 $fl(x) = 0$.

4. Overflow Limit: $OFL = 0.11 \dots 1 * 2^U$. 若 $x > OFL$, 则 $fl(x) = \infty$.

5. 舍入: 若 $UFL \leq x \leq OFL$, 则 $fl(x)$ 为舍入所得浮点数。舍入规则如下: 设 $x = 0.a_1a_2 \dots a_n \dots \times 2^m$. 若 $a_{n+1} = 1$, 则 $d_t + 1$ 并舍弃其后项; 否则直接舍弃其后项。

3 定义 (机器精度) 下仅考虑舍去的情况。

$$\begin{aligned} x - fl(x) &= 2^m \times 0.0 \dots 0a_{n+2} \dots \\ &= 2^m \times [2^{-(t+2)} + 2^{-(t+3)} + \dots] \\ &= 2^m \times 2^{-(t+1)} \end{aligned}$$

其相对误差满足

$$\frac{x - fl(x)}{x} < \frac{x - fl(x)}{0.5 \times 2^m} = 2^{-t}$$

记为 ε , 称之为机器精度。

4 命题

$$fl(x) = x(1 + \delta), \text{ 其中 } |\delta| \leq \varepsilon$$

¹floating Number System

1.1.3 实数的基本运算原理

加法 + 硬件实现 \Rightarrow 四则运算。

5 实现 $(x + y)$ 设 x, y 为浮点数, 则 $x + y$ 的实现方式如下:

1. 对阶: 将指数 m 化为两者中较大者;
2. 尾数相加;
3. 舍入;
4. 溢出分析等……
5. 结果输出。

评注 由 $fl(x) + fl(y) = x(1 + \delta_x) + y(1 + \delta_y)$ 可知, 当一个大数与一个小数相加时, 小数有可能被忽略, 所以应当避免大数小数间的相加。

1.2 误差的来源与估计

1.2.1 误差的来源

1. 模型问题。例：近似地球为球体来计算。
2. 测量误差。例：测量地球半径时的误差。
3. 方法误差（截断误差）。例：对于 $y = f(x)$ ，求 $f(x^*)$ 时使用 Taylor 展开。
4. 舍入误差（rounding-off）。例：计算机计算时的误差。

1.2.2 误差与有效数字

6 定义 (绝对误差) 设 x 为给定实数， x^* 为其近似值。定义绝对误差为

$$e(x^*) = x^* - x.$$

称 ε^* 为其误差上界，若

$$|e(x^*)| \leq \varepsilon^*$$

7 定义 (相对误差) 对于同上的 x 和 x^* ，定义其相对误差

$$e_r(x^*) = \frac{x^* - x}{x}$$

称 ε_r^* 为其相对误差界，若

$$|e_r(x^*)| \leq \varepsilon_r^*$$

评注 在实际应用中， x 通常是未知的，所以会采用

$$\bar{e}_r(x^*) = \frac{x^* - x}{x^*}$$

来代替相对误差。对于分子，使用绝对误差界来替代，有如下不等式

$$|\bar{e}_r(x^*)| \leq \frac{\varepsilon^*}{|x^*|}.$$

这两种相对误差界间的差别，当 $\varepsilon^* \ll 1$ 时，满足

$$|e_r - \bar{e}_r| = O((\varepsilon_r^*)^2)$$

8 定义 (有效数字) 设 $x \in R$ ， x^* 为其近似值。称 x^* 相对于 x 有 n 位有效数字，若 n 是满足下式的 n 的最大值。

$$|x^* - x| \leq \frac{1}{2} \times 10^{m-n}$$

评注 在实践中，一般可以采用更加简便的方法，对于归一化以后的 x^* ，在尾数部分有 n 位，则称其有 n 位有效数字。注意，此方法对于错误的舍入结果是不适用的，对于错误的情况，需要再减去一位有效数字。

9 定理 (误差与有效数字) 若 $x = 0.a_1a_2 \dots a_n \times 10^m$ 有 n 位有效数字，则

$$\left| \frac{x^* - x}{x} \right| \leq \frac{1}{2a_1} \times 10^{1-n}.$$

反之，若

$$\left| \frac{x^* - x}{x} \right| \leq \frac{1}{2(1+a_1)} \times 10^{1-n},$$

则 x^* 至少有 n 位有效数字。

证明 对于前者，只需利用有效数字的定义，以及利用 $x \geq 0.a_1$ （仅考虑 $a_1 \neq 0$ 的情况）。对于后者，证明是类似的。

1.2.3 数值运算的误差估计

以下内容都假设运算无误差。

10 定理 (四则运算误差估计)

1. 加/减法: $\varepsilon(x^* \pm y^*) \leq \varepsilon_x^* + \varepsilon_y^*$
2. 乘法: $\varepsilon(x^* y^*) \leq |x^*| \varepsilon_y^* + |y^*| \varepsilon_x^*$
3. 除法: $\varepsilon\left(\frac{x^*}{y^*}\right) = \frac{|x^*| \varepsilon_y^* + |y^*| \varepsilon_x^*}{|y^*|^2}$

证明 考虑加法的误差估计。对于 x, y 及其近似值 x^*, y^* ，计算 $x^* \pm y^*$ 和 $x \pm y$ 间的误差。

$$\begin{aligned} |x^* \pm y^* - (x \pm y)| &\leq |x^* - x| + |y^* - y| \leq \varepsilon_x^* + \varepsilon_y^* \\ \Rightarrow \varepsilon(x^* \pm y^*) &\leq \varepsilon_x^* + \varepsilon_y^* \end{aligned}$$

对于其他的运算，证明是类似的。（证明中可用 $+1-1$ 技巧）

11 定理 (运算的误差估计) 设 $A = f(\mathbf{x}) = f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ ， \mathbf{x}^* 是 \mathbf{x} 的估计值。利用带 Peano 余项的 Taylor 展开，可知 A 的绝对误差满足

$$\begin{aligned} e(A^*) &= f(\mathbf{x}^*) - f(\mathbf{x}) \\ &= \sum_{p=1}^q d^p f(\mathbf{x}^*) + o(\|\mathbf{x}^* - \mathbf{x}\|^q) \end{aligned}$$

取 $q=1$ ，则

$$= \sum_{k=1}^n \partial_k f(\mathbf{x}^*) (x_k^* - x_k) + o(\|\mathbf{x}^* - \mathbf{x}\|^q)$$

利用上式，可知

$$\begin{aligned}\varepsilon(A^*) &\approx \sum_{k=1}^n \partial_k f(\mathbf{x}^*) \varepsilon(x^*) \\ \varepsilon_r(A^*) &= \frac{\varepsilon(A^*)}{|A^*|}\end{aligned}$$

1.2.4 数字求和的舍入误差分析

12 命题 n 个浮点数相加，若将它们从小到大排列后相加，则可以减小舍入误差。

证明 考虑浮点数的求和 $S_n = \sum_i^n a_i$ ，在计算机中的过程表现为

$$\begin{aligned}S_2^* &= fl(a_1 + a_2) = (a_1 + a_2)(1 + \varepsilon_2), \quad |\varepsilon_2| \leq \varepsilon = 2^{-t} \\ &\dots\dots \\ S_n^* &= fl(S_{n-1}^* + a_n)(1 + \varepsilon_n), \quad |\varepsilon_n| \leq \varepsilon\end{aligned}$$

对于 S_n^* 的误差，若定义 $\varepsilon_1 = 0$ ，则

$$S_n^* = \sum_{k=1}^n a_k \prod_{p=k}^n (1 + \varepsilon_p)$$

对误差进行估计，舍去高阶无穷小，有

$$\prod_{i=k}^n (1 + \varepsilon_k) \approx 1 + \sum_{i=k}^n \varepsilon_k$$

综合上两式，有

$$\begin{aligned}S_n^* &\approx \sum_{k=1}^n a_k \left(1 + \sum_{p=k}^n \varepsilon_p\right) \\ &= S_n + \sum_{k=1}^n a_k \sum_{p=k}^n \varepsilon_p\end{aligned}$$

进行移项，并取绝对值，再利用三角不等式，以及 $|\varepsilon_i| \leq \varepsilon$ ，得

$$|S_n^* - S_n| \leq \sum_{k=1}^n |a_k| \sum_{p=k}^n |\varepsilon_p| \leq \varepsilon \sum_{k=1}^n |a_k| (n - k + 1)$$

其中 $n - k + 1$ 关于 k 单调减少，所以根据排序不等式 [引理18]，即可知命题成立。■

1.3 避免算法失效的基本原则

13 定理 (原则)

1. 避免两数相除／相减，否则会严重损失有效数字；
2. 避免大数与小数相加；
3. 简化计算步骤。

14 算法 (高效计算 e^A) 高效计算 e^A ，其中 $A \in \mathbf{R}^{n \times n}$ 。首先有

$$e^A = e^{(A/2^n)2^n} = B^{2^n}$$

只需要得到 B ，即可以利用倍乘的方法快速得到 B^{2^n} 。下对于 B 进行估计。当 $x \rightarrow 0$ 时， e^x 有 Taylor 展开

$$e^x = 1 + x + \cdots + \frac{x^n}{n!} + \cdots$$

而取足够大的 n ，即可以使得 $A/2^n \approx 0$ ，则可以对它展开得

$$B \approx I + C + \frac{1}{2}C^2, \text{ 其中 } C = A/2^n$$

而对于倍乘，考虑 B^2 ，展开平方得

$$B^2 \approx I + 2(C + \frac{1}{2}C^2) + (C + \frac{1}{2}C^2)^2$$

从右至左相加即可。

15 算法 (秦九韶，多项式估值) 设有多项式 (1)，计算 $p(z), z \in \mathbf{R}$ 的值。

$$p(x) = a_0x^n + a_1x^{n-1} + \cdots + a_{n-1}x + a_n \quad (1)$$

定义 b_n 满足

$$b_0 = a_0, \quad b_k = a_k + b_{k-1}z$$

则 b_n 即为所要求的值。并且成立

$$p'(z) = \sum_{k=0}^{n-1} b_k z^{n-1-k}$$

证明 用 $x - z$ 去除 $p(x)$ ，记所得余数为 $b_n(x)$ ，即

$$p(x) = (x - z)q(x) + b_n(x),$$

代入 $x = z$ ，则左侧第一项为 0，可知 $p(z) = b_n(z)$ 。将两边的式子展开，利用对应系数相等，即可得算法中 b_n 的递推式。

16 定理 (外推法) 设 x_0, x_1 是 x 的两个估计值, 且 x_1 相较于 x_0 更接近 x , 则可以通过恰当的权值 ω , 使得它们的加权平均

$$\bar{x} = x_1 + \omega(x_1 - x_0)$$

更加接近精确值 x 。

17 算法 (π 的估计) 考虑单位圆, 其面积为 π , 设 π_n 为单位圆的内接正 $2n$ 边形的面积, 以及

$$\tilde{\pi}_n = \frac{1}{3}(4\pi_{2n} - \pi_n)$$

则 π_n 与 $\tilde{\pi}_n$ 与 π 的误差满足

$$|\pi_n - \pi| = O\left(\frac{1}{n^2}\right), \quad |\tilde{\pi}_n - \pi| = O\left(\frac{1}{n^4}\right)$$

证明 对于 π_n .

$$\pi_n = n \sin \frac{\pi}{n} = \pi - \frac{\pi^3}{3!} \frac{1}{n^2} + \frac{\pi^5}{5!} \frac{1}{n^4} - \cdots \Rightarrow |\pi_n - \pi| = O\left(\frac{1}{n^2}\right)$$

对于 $\tilde{\pi}_n$.

$$\begin{aligned} \tilde{\pi}_n &= \pi_{2n} + k(\pi_{2n} - \pi_n) = (1+k)\pi_{2n} - k\pi_n \\ &= (1+k)\left(\pi - \frac{\pi^3}{3!} \frac{1}{4n^2} + \cdots\right) - k\left(\pi - \frac{\pi^3}{3!} \frac{1}{n^2} + \cdots\right) \\ &= \pi - \left(\frac{k+1}{4} - k\right) \frac{\pi^3}{3!} \frac{1}{n^2} + O\left(\frac{1}{n^4}\right) \end{aligned}$$

为使式子的第二项为零, 取 $k = \frac{1}{3}$, 则成立

$$|\tilde{\pi}_n - \pi| = O\left(\frac{1}{n^4}\right) \quad \blacksquare$$

评注 在实际中, π_n 也是没有办法直接计算而得的, 但是对于 $n = 3$, 即 6 边形的情况, 可以知道 $\pi_3 = 3\sqrt{3}/2$ 。同时有递推公式

$$\pi_{2n} = \sqrt{2n(n - \sqrt{n^2 - \pi_n^2})},$$

而开平方可以通过迭代的方式实现, 从而即计算得到足够精确的 π_{2n} 和 π_n 。

2 附录

2.1 不等式

18 引理 (排序不等式) 对于满足下述条件的 $\{a_n\}, \{b_n\}$,

$$0 \leq a_1 \leq a_2 \leq \cdots \leq a_n$$

$$0 \leq b_1 \leq b_2 \leq \cdots \leq b_n$$

则同序相乘求和值最大, 逆序最小, 即

$$\sum_{i=1}^n a_i b_i \geq \sum_{i=1}^n a_i b_{k_i} \geq \sum_{i=1}^n a_i b_{n-i+1}$$

19 引理 (算数-几何均值不等式)

$$(a_1 a_2 \cdots a_n)^{1/n} \leq \frac{a_1 + a_2 + \cdots + a_n}{n}$$

当且仅当 $a_1 = a_2 = \cdots = a_n$ 时等号成立。

证明 因为有齐次性, 所以不妨设 $\prod a_i = 1$, 并令

$$a_1 = \frac{\alpha_1}{\alpha_2}, \quad \dots, \quad a_{n-1} = \frac{\alpha_{n-1}}{\alpha_n}, \quad a_n = \frac{\alpha_n}{\alpha_1}$$

则只需证明下式即可。

$$\frac{\alpha_1}{\alpha_2} + \cdots + \frac{\alpha_n}{\alpha_1} \geq n$$

不妨设 $\alpha_1 \leq \alpha_2 \leq \cdots \leq \alpha_n$, 则根据排序不等式

$$\text{L.H.S} \geq \alpha_1 \frac{1}{\alpha_1} + \cdots + \alpha_n \frac{1}{\alpha_n} = n \quad \blacksquare$$