

# 格子 Boltzmann 方法解二维圆柱绕流

一小块浓缩铀

2022 年 12 月 13 日

# 1 LBM 方法概述

LBM 全称 Lattice Boltzmann Method, 即格子玻尔兹曼方法, 这是一种介观的 (宏观和微观之间的) 一种模拟方法, 在宏观上是离散方法, 微观上是连续方法。此方法边界条件容易处理, 得到的物理图像清晰, 并行性能好, 已经在微尺度流、多孔介质流、湍流和燃烧问题等领域得到广泛应用。

## 1.1 Boltzman 方程

任何一个宏观体系中, 每个分子的微观运动都遵守力学规律, 因此只要计算出大量粒子的个别运动, 就可以确定系统的宏观参数; 另一方面, 我们可以求出每个分子处在某一状态下的概率, 通过统计的方法得出系统的宏观参数, 这是 Boltzmann 方程的基本思想。

首先接受三个重要假设:

1. 分子相互碰撞时只考虑二体碰撞。
2. 粒子在碰撞之前速度不相关。
3. 外力不影响局部碰撞的动力学行为。

设速度分布函数  $f$  是空间位置矢量  $\vec{r}(x, y, z)$ 、分子速度矢量  $\vec{\xi}(\xi_x, \xi_y, \xi_z)$  和时间  $t$  的函数。那么  $f(\vec{r}, \vec{\xi}, t)$  表示  $t$  时刻, 在  $\vec{r}$  到  $\vec{r} + d\vec{r}$  间的体积元  $d\vec{r} = dx dy dz$  中, 速度在  $\vec{\xi}$  到  $\vec{\xi} + d\vec{\xi}$  的分子数。若设  $t$  时刻,  $\vec{r}$  处单位体积内的分子数, 则

$$n = \int f(\vec{r}, \vec{\xi}, t) d\vec{\xi} \quad (1.1)$$

若分子在时间间隔  $dt$  内无碰撞, 则只有其位置和速度发生变化, 分子的数目保持不变, 即

$$f(\vec{r} + d\vec{r}, \vec{\xi} + \vec{a} dt, t + dt) d\vec{r} d\vec{\xi} = f(\vec{r}, \vec{\xi}, t) d\vec{r} d\vec{\xi} \quad (1.2)$$

对上式左端作 Taylor 展开, 两边同时除以  $dt$ , 并令  $dt \rightarrow 0$ , 则

$$\frac{\partial f}{\partial t} + \vec{\xi} \cdot \frac{\partial f}{\partial \vec{r}} + \vec{a} \cdot \frac{\partial f}{\partial \vec{\xi}} = 0 \quad (1.3)$$

由于此时仅考虑了分子的一般运动, 而没有考虑碰撞, 因此可以写为

$$\left( \frac{\partial f}{\partial t} \right)_{\text{运动}} = -\vec{\xi} \cdot \frac{\partial f}{\partial \vec{r}} - \vec{a} \cdot \frac{\partial f}{\partial \vec{\xi}} \quad (1.4)$$

我们认为分子只存在一般运动和碰撞, 因此

$$\frac{\partial f}{\partial t} = \left( \frac{\partial f}{\partial t} \right)_{\text{运动}} + \left( \frac{\partial f}{\partial t} \right)_{\text{碰撞}} \quad (1.5)$$

联立1.4和1.5, 并将碰撞项记为  $\Omega_f$ , 则 Boltzmann 方程可表示为

$$\frac{\partial f}{\partial t} + \vec{\xi} \cdot \frac{\partial f}{\partial \vec{r}} + \vec{a} \cdot \frac{\partial f}{\partial \vec{\xi}} = \Omega_f \quad (1.6)$$

关于碰撞项  $\Omega_f$  的表示和求解比较复杂, 下面给出 BGK 近似下的 Boltzmann 方程。

## 1.2 Boltzmann-BGK 方程

BGK 近似下, 认为碰撞效应改变  $f$  使其趋于 Maxwell 平衡态分布  $f^{\text{eq}}$ , 设改变率的大小和  $f^{\text{eq}} - f$  成正比, 引入

$$\Omega_f = \nu \left[ f^{\text{eq}}(\vec{r}, \vec{\xi}) - f(\vec{r}, \vec{\xi}, t) \right] \quad (1.7)$$

这样得到 Boltzmann-BGK 方程如下

$$\frac{\partial f}{\partial t} + \vec{\xi} \cdot \frac{\partial f}{\partial \vec{r}} + \vec{a} \cdot \frac{\partial f}{\partial \vec{\xi}} = \nu (f^{\text{eq}} - f) \quad (1.8)$$

事实上,  $\nu$  为碰撞频率,  $\tau_0 = 1/\nu$  为弛豫时间。

## 1.3 格子 Boltzmann 方法

要想对 Boltzmann-BGK 方程使用计算机程序求解, 势必要对其进行离散化, 格子 Boltzmann 方程即离散化的 Boltzmann-BGK 方程, 即

$$\frac{\partial f_\alpha}{\partial t} + \vec{e}_\alpha \cdot \nabla f_\alpha = -\frac{1}{\tau_0} (f_\alpha - f_\alpha^{\text{eq}}) + (\vec{a} \cdot \nabla_\xi f)_\alpha \quad (1.9)$$

这种离散处理将流体视为大量离散的粒子, 每个粒子都会安排在一个规定好的格子 Lattice 上, 并按照格子的规则进行迁移, 即碰撞和运动。此时, 不仅空间是离散的, 时间和速度也是离散的。

LBM 的基本模型是 **DdQm** 模型 ( $d$  维空间,  $m$  个离散速度), D2Q9 是比较常用的一种, 示意如下。

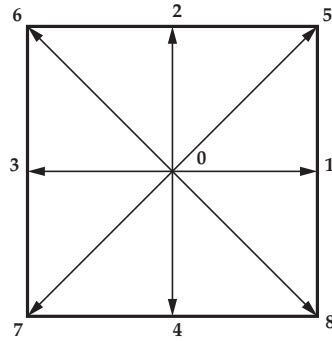


图 1: D2Q9 模型

平衡态分布函数

$$f_\alpha^{\text{eq}} = \rho \omega_\alpha \left[ 1 + \frac{\vec{e}_\alpha \cdot \vec{u}}{c_s^2} + \frac{(\vec{e}_\alpha \cdot \vec{u})^2}{2c_s^4} - \frac{u^2}{2c_s^2} \right] \quad (1.10)$$

其中, 权重系数

$$\omega_\alpha = \begin{cases} 4/9, & \vec{e}_\alpha \cdot \vec{u} = 0 \\ 1/9, & \vec{e}_\alpha \cdot \vec{u} = e \\ 1/36, & \vec{e}_\alpha \cdot \vec{u} = 2e \end{cases}$$

格子声速  $c_s$  为常数, 离散速度  $\vec{e}_\alpha$  满足

$$\vec{e}_\alpha = e \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 & -1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 \end{bmatrix}$$

因此我们可以通过格子中某一点的宏观速度  $\vec{u}$  和密度  $\rho$ , 求解出该点的平衡态分布函数  $f_\alpha^{\text{eq}}$ , 这是重要的宏观参数转化为微观参数的重要步骤。