

Laurea Triennale in Informatica
Calcolo Numerico

SVD
(esercizi facoltativi da svolgere in Matlab)

Attenzione: i dati degli esercizi 1 e 3 variano da gruppo a gruppo, come descritto di seguito. In fase di consegna, la relazione dovrà indicare chiaramente i componenti del gruppo in ordine alfabetico e i rispettivi numeri di matricola. *Qualunque discrepanza rispetto ai dati effettivamente usati comporterà una penalizzazione.*

1. Sia m fissato nel modo seguente: si consideri il numero di matricola del primo componente, in ordine alfabetico, del gruppo; si indichi con d_0 e d_1 , rispettivamente, l'ultima e la penultima cifra di tale numero di matricola; si ponga $m = 10(d_0 + 1) + d_1$. Si consideri la matrice $m \times 3$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ 1 & x_m & x_m^2 \end{pmatrix}$$

dove $x_i = i/m$ per $i = 1, \dots, m$.

- Usando la funzione Matlab “svd”, calcolare e confrontare le decomposizioni ai valori singolari di A e A^t .
 - Confrontare i valori singolari di A con gli autovalori di AA^t e A^tA . Cosa si può osservare?
 - Usando la funzione Matlab “orth”, confrontare l'immagine di A (risp. A^t) con la matrice dei vettori singolari sinistri di A (risp. A^t).
 - Usando la funzione Matlab “null”, confrontare il nucleo di A (risp. A^t) con la matrice dei vettori singolari destri di A (risp. A^t).
2. Si consideri, per valori di n crescenti, la matrice triangolare superiore B di ordine n i cui elementi sono

$$b_{i,j} = \begin{cases} 1 & \text{se } i = j \\ -1 & \text{se } i < j \\ 0 & \text{se } i > j \end{cases}$$

- Calcolare i valori singolari.
- Studiare l'andamento, rispetto ad n , del valore singolare massimo, del valore singolare minimo e del condizionamento in norma 2.
- Perturbare l'elemento $b_{n,1}$ della quantità -2^{2-n} e calcolare gli autovalori (funzione “eig”, si noti che la perturbazione dipende dalla dimensione n della matrice).
- Osservando che un autovalore diventa quasi nullo, fare considerazioni legate ai valori singolari ed al rango della matrice B

3. Si consideri la matrice A dell'es. 1. Posto

$$y = \begin{pmatrix} \sin x_1 \\ \vdots \\ \sin x_m \end{pmatrix}$$

si determini la soluzione ai minimi quadrati del sistema $Ac = y$

- per mezzo della decomposizione ai valori singolari calcolata all'es. 1;
- per mezzo della decomposizione QR (funzione “qr”);
- per mezzo delle equazioni normali $A^t Ac = A^t y$;
- per mezzo del comando Matlab $c = A \backslash y$;

confrontare tra loro le soluzioni ottenute.