Metodi Computazionali della Fisica

Analisi di Fourier e Dinamica Molecolare

Problema da risolvere

L'oscillatore armonico è un sistema molto **importante** in fisica, tuttavia spesso si ha a che fare con sistemi **non-armonici**, ad **esempio**:

• oscillatore **non-armonico**, caratterizzato dal potenziale:

$$V(x) = \frac{k}{p} |x|^p, \quad p \neq 2$$

oscillatore armonico perturbato:

$$V(x) = \frac{1}{2}kx^2\left(1 - \frac{2}{3}\alpha x\right)$$

Problema da risolvere

Le oscillazioni libere dei sistemi descritti da questi potenziali sono ancora **periodiche** ma **non** hanno la forma **sinusoidale** (o cosinusoidale), allora il problema è quello di mettere in relazione queste oscillazioni con la soluzione:

$$x(t) = A_0 \sin(\omega t + \phi)$$

dell'oscillatore armonico lineare.

Se una particella è soggetta ad una forza che la **riporta** sempre nella posizione di **equilibrio** ("forza di richiamo"), il moto della particella sarà **periodico**, ma **non** necessariamente **armonico**; allora sarà comunque definibile un **periodo** *T*, tale che:

$$y(t+T) = y(t)$$

ed una **frequenza "vera"** $\omega \equiv \omega_I = (2\pi)/T$, anche se ciò non significa che la soluzione abbia un andamento $y(t) \sim sin(\omega t)$ (questo vale **solo** per gli oscillatori armonici!)

Il **teorema di Fourier** afferma che è sempre possibile espandere la soluzione **periodica** del nostro sistema in termini di funzioni trigonometriche le cui frequenze sono **multipli interi** della frequenza vera:

$$y(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} \left(a_n \cos(n\omega t) + b_n \sin(n\omega t) \right)$$
 (1)

La serie (1) è un "best fit" (nel senso dei "minimi quadrati") poichè minimizza $\sum_{i} [y(t_i) - y_i]^2$ e ciò significa che converge al "comportamento medio" della funzione y(t), ma non può riprodurre bene la funzione dove presenta delle **discontinuità**; i coefficienti a_n e b_n della (1) sono una misura del "peso" dei termini $cos(n\omega t)$ e $sin(n\omega t)$ nella y(t).

Una funzione generica può contenere un numero **infinito** di componenti di Fourier, anche se spesso si può ottenere una **buona approssimazione** considerando $n \le 10$.

I coefficienti a_n e b_n si possono ricavare facilmente, considerando che la (1) rappresenta un'espansione in termini di funzioni **ortogonali**:

$$a_n = \frac{2}{T} \int_0^T dt \cos(n\omega t) y(t)$$

$$b_n = \frac{2}{T} \int_0^T dt \sin(n\omega t) y(t)$$

Chiaramente: $a_0 = \frac{2}{T} \int_0^T dt \ 1y(t) = 2\frac{1}{T} \int_0^T dt \ y(t) = 2\langle y(t) \rangle$

inoltre, se la funzione è dispari, y(-t)=-y(t), allora:

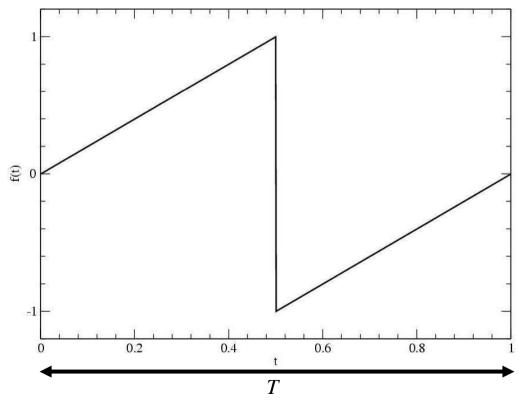
$$a_n = 0 \ \forall n, \quad b_n = \frac{4}{T} \int_0^{T/2} dt \ y(t) \sin(n\omega t)$$

invece, se è **pari**, y(-t)=y(t), allora:

$$b_n = 0 \ \forall n, \quad a_n = \frac{4}{T} \int_0^{T/2} dt \ y(t) \cos(n\omega t)$$

Esempio: funzione "a dente di sega":

$$y(t) = \frac{2}{T}(t - lT), \quad \left(l - \frac{1}{2}\right)T \le t \le \left(l + \frac{1}{2}\right)T, \quad l = 0,1,2,...$$



- periodica
- non-armonica
- discontinua

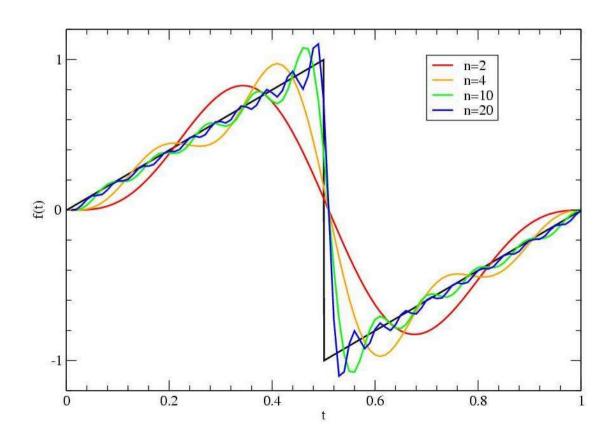
in questo caso ci aspettiamo che bastino **pochi** termini nell'espansione di Fourier per riprodurre la **forma generale** della funzione, ma ne serviranno **molti** per riprodurre gli "**spigoli**"; in questo caso la funzione è "dispari", quindi (tenendo conto che $\omega=2\pi/T$):

$$a_{n} = 0 \,\forall n \,, \quad b_{n} = \frac{4}{T} \int_{0}^{T/2} dt \, y(t) \sin(n\omega t) = \frac{8}{T^{2}} \int_{0}^{T/2} dt \, t \sin(n\omega t) =$$

$$= \frac{8}{T^{2}} \frac{T}{2n\omega} (-1)^{n+1} = \frac{2}{n\pi} (-1)^{n+1}$$

$$\Rightarrow \quad y(t) = \frac{2}{\pi} \left[\sin(\omega t) - \frac{1}{2} \sin(2\omega t) + \frac{1}{3} \sin(3\omega t) - \dots \right]$$

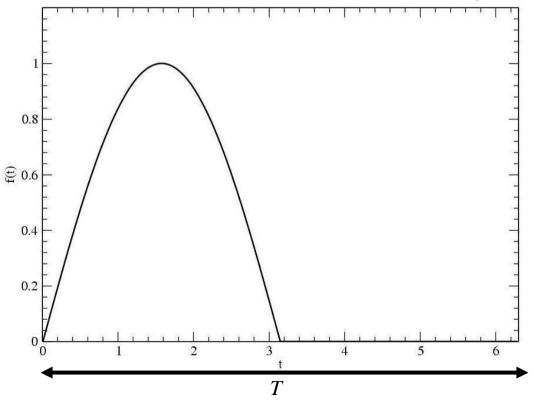
funzione "**ricostruita**", per diversi valori di n:



Esempio: funzione "semionda":

$$y(t) = \begin{cases} \sin(\omega t) \\ 0 \end{cases}$$

 $\begin{vmatrix} \sin(\omega t) & lT \le t \le \left(l + \frac{1}{2}\right)T, & l = 0,1,2,\dots \\ 0 & altrimenti \end{vmatrix}$



- periodica
- non-armonica
- continua ma con
 derivata discontinua

23/11/2009

11

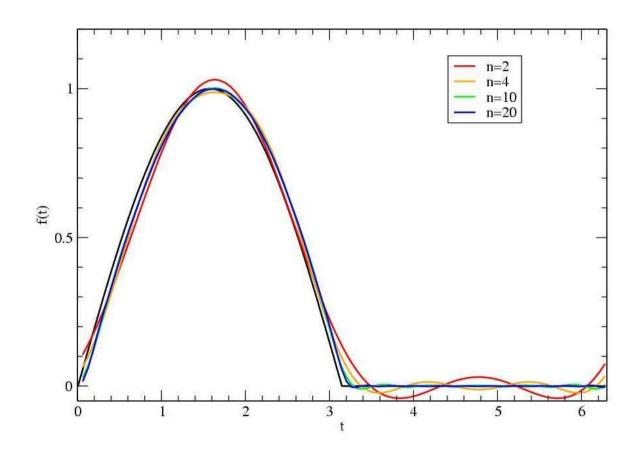
questa funzione è **più facile** da riprodurre con una serie di Fourier **finita** perchè non ha gli "spigoli" della funzione precedente; si trova che:

$$a_n = \begin{cases} \frac{-2}{\pi(n^2 - 1)} & n = 0 \text{ o pari} \\ 0 & n \text{ dispari} \end{cases}$$

$$b_n = \begin{cases} \frac{1}{2} & n = 1 \\ 0 & n \neq 1 \end{cases}$$

$$\Rightarrow y(t) = \frac{1}{\pi} + \frac{1}{2}\sin(\omega t) - \frac{2}{3\pi}\cos(2\omega t) - \frac{2}{15\pi}\cos(4\omega t) + \dots$$

funzione "**ricostruita**", per diversi valori di n:



Se una serie di Fourier rappresenta lo strumento ideale per approssimare o analizzare funzioni periodiche, la "trasformata" (o integrale) di Fourier è lo strumento giusto per funzioni che sono non-periodiche.

Passiamo dal formalismo delle serie a quello degli **integrali** immaginando un sistema descritto da un "**continuo**" di frequenze fondamentali, allora se t (**tempo**) è la variabile della funzione di partenza, la sua trasformata sarà una funzione della variabile continua ω (**frequenza**). In analogia con la (1) immaginiamo di esprimere la funzione y(t) in termini di una serie continua di armoniche (per essere più compatti usiamo la funzione esponenziale complessa $e^{i\omega t}$, tenendo conto che: $e^{i\omega t} = \cos(\omega t) + i\sin(\omega t)$, cioè la parte **reale** corrisponde alla serie del **coseno** e la parte **immaginaria** a quella del **seno**):

009

14

$$y(t) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} d\omega \, Y(\omega) e^{-i\omega t} \quad (2)$$

dove la funzione $Y(\omega)$ è detta **trasformata di Fourier** della y(t); la (2) è la trasformata **inversa** di Fourier, mentre la trasformata **diretta** di Fourier è quella che permette di ricavare $Y(\omega)$ dalla y(t):

$$Y(\omega) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} dt \ y(t)e^{i\omega t}$$
 (3) fattore di normalizzazione

Se la y(t) rappresenta la **risposta** di un sistema in funzione del tempo ("segnale"), allora la $Y(\omega)$ è la "funzione spettrale" che misura il contributo della frequenza ω a questa risposta.

N.B. il modulo quadro di $Y(\omega)$, $/Y(\omega)$ /2, è detto "spettro di potenza" e molto spesso è la quantità confrontabile con l'esperimento.

Le definizioni (2) e (3) sono **consistenti**, nel senso che, se ad esempio, sostituiamo la (2) nella (3) otteniamo un'**identità**, infatti:

$$Y(\omega) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} dt \ e^{i\omega t} \left(\frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} d\omega' \ e^{-i\omega' t} Y(\omega') \right) =$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} d\omega' \left(\int_{-\infty}^{\infty} dt \ e^{i(\omega - \omega')t} \right) Y(\omega') = Y(\omega) \qquad c.v.d$$

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} d\omega' \left(\int_{-\infty}^{\infty} dt \ e^{i(\omega - \omega')t} \right) Y(\omega') = Y(\omega)$$

Se la y(t) (o la $Y(\omega)$) è **nota** analiticamente, allora gli integrali (2) o (3) possono essere valutati **analiticamente** o **numericamente**, usando una delle tecniche di integrazione numerica studiate.

N.B.:

- se y(t) è REALE allora $Y(-\omega)=Y(\omega)^*$ e Re $Y(\omega)$ è PARI (Re $Y(-\omega)=\operatorname{Re}Y(\omega)$), e Im $Y(\omega)$ è DISPARI (Im $Y(-\omega)=-\operatorname{Im}Y(\omega)$)
- se y(t) è REALE e PARI (y(-t)=y(t)) allora $Y(-\omega)=Y(\omega)$ e $Y(\omega)$ è REALE e PARI

Supponiamo, invece, che la funzione y(t) sia **nota solo** in corrispondenza di un numero **finito**, N, di tempi t (possono essere le N **misure** di un esperimento); allora cerchiamo di fare una "**trasformata** di Fourier discreta" (DFT, "discrete Fourier transform"):

l'idea base è che, a partire da N valori indipendenti di y(t), possiamo ottenere N valori indipendenti della $Y(\omega)$; a loro volta questi valori possono essere usati per approssimare la funzione originaria per qualsiasi valore di t, cioè la DFT può anche essere pensata come una tecnica per interpolare ed estrapolare i dati.

Consideriamo una funzione y(t), **nota** in un numero **discreto** (N+1) di tempi (corrispondenti a N intervalli temporali), equispaziati:

$$y_k \equiv y(t_k), \quad k = 0, 1, 2, ..., N$$

$$t_k = kh$$
, $h = \Delta t$, $T = Nh$

il **tempo totale** T rappresenta il **periodo** del nostro sistema, nel senso che, usando le (2) e (3) otteremo **matematicamente** una funzione di periodo T: $y(t \perp T) - y(t) \rightarrow y - y$

periodo T: $y(t+T) = y(t) \implies y_0 = y_N$

cioè ci sono **solo** N valori **indipendenti**. Il tempo T è il tempo **massimo** nel quale consideriamo variazioni di y(t), e determina la **frequenza minima** contenuta nella rappresentazione di Fourier della y(t) (a parte la componente costante, corrispondente a $\omega=0$):

$$\omega_{1} = \frac{2\pi}{T}$$

Quindi, dati $\{y_k, k=0,1,2,...,N\}$, possiamo calcolare N valori indipendenti $\{Y(\omega_n), n=0,1,2,...,N\}$, dove:

$$\omega_n = n\omega_1 = n\frac{2\pi}{T} = n\frac{2\pi}{Nh}, \quad n = 0, 1, 2, ..., N$$

e $\omega_{max}=2\pi/h$, cioè la **massima frequenza** (frequenza di Nyquist) che possiamo considerare è limitata dall'intervallo temporale finito che stiamo usando; come conseguenza di ciò, eventuali componenti di Fourier corrispondenti a frequenze **maggiori** di ω_{max} contribuiranno in maniera **errata** alle componenti con $\omega \leq \omega_{max}$, che **includiamo** nella nostra analisi: questo effetto è detto "aliasing"; quindi, se servono componenti di **alta frequenza** accurate bisogna **aumentare** il numero di campioni N, tenendo T costante (cioè ridurre h e aumentare ω_{max}).

In pratica $Y(\omega_n)$ può essere calcolato, con una DFT, usando la (3) e la regola di **integrazione trapezoidale**:

$$Y(\omega_n) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} dt \ e^{i\omega_n t} y(t) \approx \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \sum_{k=1}^{N} y(t_k) e^{i\omega_n t_k} h = \frac{h}{\sqrt{2\pi}} \sum_{k=1}^{N} y_k e^{i2\pi \frac{kn}{N}}$$

per rendere la notazione più simmetrica definiamo:

$$Y_{n} \equiv \frac{1}{h}Y(\omega_{n}) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \sum_{k=1}^{N} y_{k} e^{2\pi i \frac{kn}{N}}$$

$$\Rightarrow y(t) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} d\omega e^{-i\omega t} Y(\omega) \approx \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \sum_{n=1}^{N} e^{-i\omega_{n} t} Y(\omega_{n}) \frac{2\pi}{Nh} =$$

$$= \frac{\sqrt{2\pi}}{N} \sum_{n=1}^{N} Y_{n} e^{-2\pi i \frac{tn}{Nh}}$$
(4)

Quindi, una volta noti o calcolati gli N valori della Y_n , la (4) può essere usata per valutare y(t) **per ogni valore** di t, ovviamente però troveremo che:

$$y(t_{k+N}) = y(t_k), \quad Y(\omega_{n+N}) = Y(\omega_n)$$

In pratica, se la funzione y(t) è veramente **periodica** con periodo T=Nh, allora le formule di integrazione convergono molto **rapidamente** e la DFT è un'ottimo metodo per ottenere la serie di Fourier; se invece la y(t) **non è periodica**, allora la DFT può essere una pessima approssimazione vicino agli **estremi** dell'intervallo.

Poichè vale : $Y(\omega_{n+N}) = Y(\omega_n)$, n = 0,1,2,...,Nl'indice n può anche essere fatto variare tra -N/2 e N/2, infatti:

$$Y(\omega_{-n}) = Y(-\omega_n) = Y(\omega_{N-n}), \quad n = -\frac{N}{2}, -\frac{N}{2} + 1, -\frac{N}{2} + 2, \dots, 0, 1, 2, \dots, \frac{N}{2} - 1, \frac{N}{2}$$

allora, se n=0,1,2,...,N, la parte **superiore** dello spettro (n=N/2,N/2+1,...,N-1) corrisponde a **frequenze negative** e N/2 corrisponde sia a $\omega_{N/2}=\pi/T$ che a $\omega_{-N/2}=-\pi/T$; ricordiamo poi che se y(t) è **reale e pari** allora $Y(-\omega)=Y(\omega)$.

Allora, se:

$$Y_{n} = \operatorname{Re} Y_{n} + i \operatorname{Im} Y_{n} , \quad y_{k} = \operatorname{Re} y_{k} + i \operatorname{Im} y_{k} , \quad \vartheta \equiv \frac{2\pi}{N}$$

$$\Rightarrow Y_{n} = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \sum_{k=1}^{N} \left[\left(\cos(nk\vartheta) \operatorname{Re} y_{k} - \sin(nk\vartheta) \operatorname{Im} y_{k} \right) + i \left(\cos(nk\vartheta) \operatorname{Im} y_{k} + \sin(nk\vartheta) \operatorname{Re} y_{k} \right) \right]$$

$$y_{k} = \frac{\sqrt{2\pi}}{N} \sum_{n=1}^{N} \left[\left(\cos(nk\vartheta) \operatorname{Re} Y_{n} + \sin(nk\vartheta) \operatorname{Im} Y_{n} \right) + i \left(\cos(nk\vartheta) \operatorname{Im} Y_{n} - \sin(nk\vartheta) \operatorname{Re} Y_{n} \right) \right]$$

la (6) mostra che una funzione **reale** produce una **trasformata** di Fourier **reale** solo se i termini $sin(nk\theta)$ si cancellano, cioè solo se y(t) è una funzione **pari** di t;

infatti se:

$$Y_{n} = \operatorname{Re} Y_{n} + i \operatorname{Im} Y_{n} , \quad y_{k} = \operatorname{Re} y_{k} , \quad \operatorname{Im} y_{k} = 0$$

$$\Rightarrow Y_{n} = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \sum_{k=1}^{N} [\cos(nk\vartheta)y_{k} + i\sin(nk\vartheta)y_{k}]$$

$$y_{k} = \frac{\sqrt{2\pi}}{N} \sum_{n=1}^{N} [(\cos(nk\vartheta)\operatorname{Re} Y_{n} + \sin(nk\vartheta)\operatorname{Im} Y_{n}) + i(\cos(nk\vartheta)\operatorname{Im} Y_{n} - \sin(nk\vartheta)\operatorname{Re} Y_{n})]$$

DFT ("Fourier.cpp")

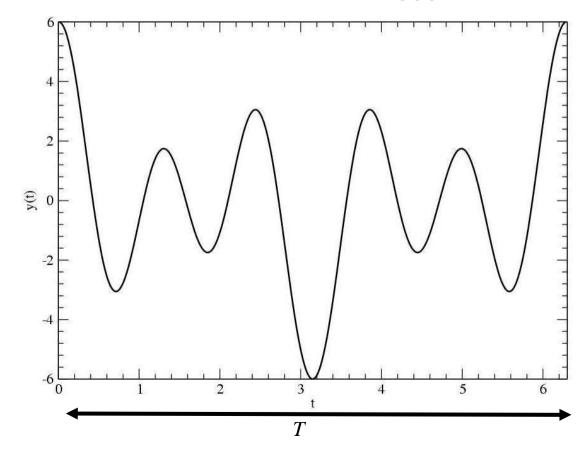
```
#include <iostream>
#include <cmath>
                                    /* number of input data */
const int ndata=500;
const double pi= 3.1415926535897932385E0;
double norma=1./sqrt(2.*pi);
int main()
using namespace std;
   double imag, real,input[ndata+1];
   int i=0,j,k;
   while (i<ndata)</pre>
                                       /* reading input data */
      cin >> input[i];
      i++;
                                  /* loop for frequency index */
   for (j=0; j<i; j++)
      real=imag=0.0;
                                   /* clear variables */
      for (k=0; k<i; k++)
                                  /* loop for sums */
         real+=input[k]*cos((2*pi*k*j)/i);
         imag+=input[k]*sin((2*pi*k*j)/i);
      cout << j <<" " << real*norma <<" " << imag*norma << endl;</pre>
return 0;
```

Esempio 1:

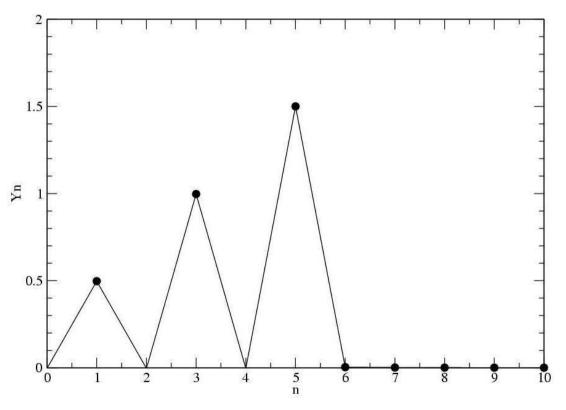
$$y(t) = \cos(\omega t) + 2\cos(3\omega t) + 3\cos(5\omega t)$$

funzione **periodica** di
periodo *T*

$$\omega = 1 \Rightarrow T = 2\pi$$
 $h = \frac{2\pi}{1000}$



Esempio 1: Y_n



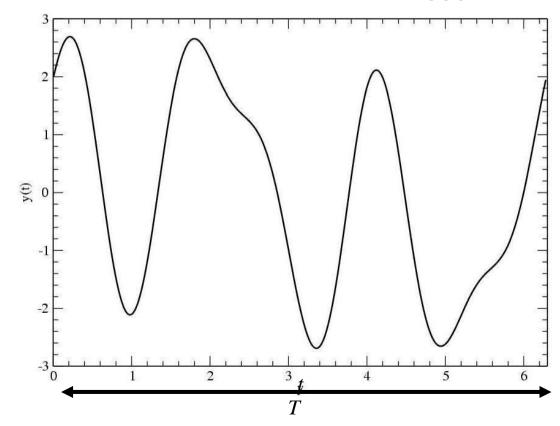
- le componenti di Fourier sono **reali** (la funzione è **pari**)
- le uniche componenti $\neq 0$ sono Y_n per n=1,3,5 e le loro **ampiezze** sono nel rapporto 1:2:3
- facendo la trasformata inversa si ritrova la y(t)

Esempio 2:

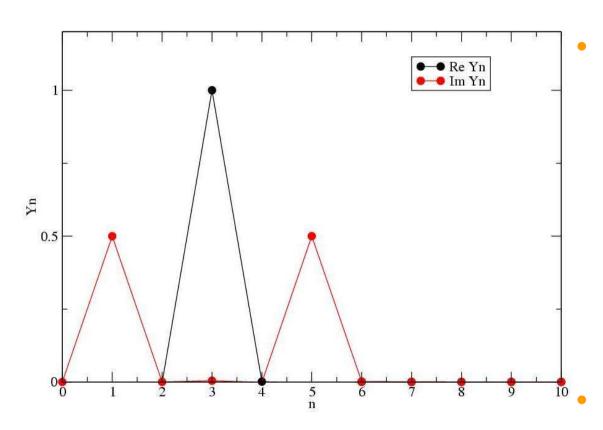
 $y(t) = \sin(\omega t) + 2\cos(3\omega t) + \sin(5\omega t)$

funzione **periodica** di
periodo *T*

$$\omega = 1 \Rightarrow T = 2\pi$$
 $h = \frac{2\pi}{1000}$



Esempio 2: Y_n

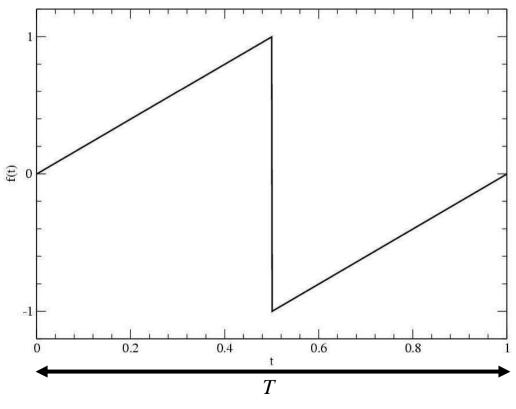


le uniche componenti $\neq 0$ sono ancora Y_n per n=1,3,5, però adesso sono sia **reali** che **immaginarie**, in particolare Y_n è reale per n=3 (coseno) ed immaginario per n=1,5(seno)

le **ampiezze** sono nel rapporto *1:2:1*

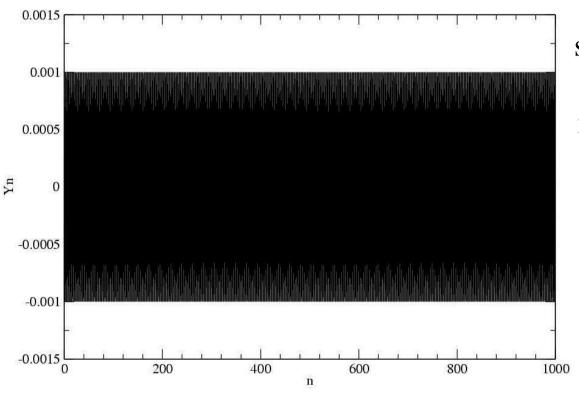
Esempio 3: funzione "a dente di sega":

$$y(t) = \frac{2}{T}(t - lT), \quad \left(l - \frac{1}{2}\right)T \le t \le \left(l + \frac{1}{2}\right)T, \quad l = 0,1,2,...$$



- periodica
- non-armonica
- discontinua

Esempio 3: Y_n



servono **infinite**componenti di Fourier per
riprodurre lo "scalino"!
(c'è anche il fenomeno
dell' "aliasing")

Esempio fisico: elettrone localizzato

Consideriamo un modello semplice di un **elettrone "localizzato"** (particella **quantistica**): supponiamo che l'elettrone sia descritto da un **pacchetto** d'onde localizzato, in un certo istante, attorno al punto x=5:

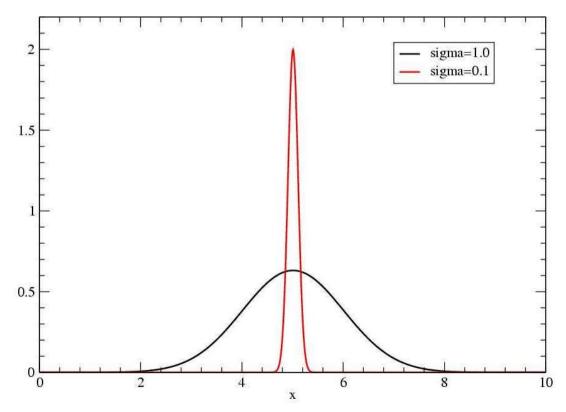
$$\psi(x) = Ae^{-\frac{1}{2}\left(\frac{x-5}{\sigma}\right)^2}, \quad A = \frac{1}{(2\pi)^{1/4}\sigma^{1/2}}$$

dove A è la costante di **normalizzazione** e la variabile ora è x e non t, quindi le trasformate di Fourier saranno funzioni di p (**momento**).

La **gaussiana** $\psi(x)$ **non** è un **autostato** dell'operatore momento $p=-i\hbar d/dx$ ed infatti si può pensare come la **sovrapposizione** di diverse componenti di Fourier che corrispondono a diversi valori del momento, quindi, facendo la DFT si determina lo "**spettro dei momenti**".

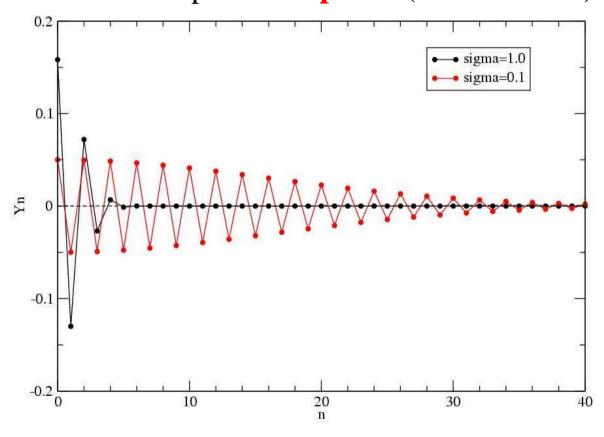
Esempio fisico: elettrone localizzato

$$\psi(x) = Ae^{-\frac{1}{2}\left(\frac{x-5}{\sigma}\right)^2}, \quad A = \frac{1}{(2\pi)^{1/4}\sigma^{1/2}}$$



Esempio fisico: elettrone localizzato

facendo la DFT per 2 diversi valori di σ si trova che una **maggior localizzazione** in spazio **reale** (delle **coordinate**) corrisponde ad una **minore localizzazione** in spazio **reciproco** (dei **momenti**):



Le DFT possono essere scritte in forma **concisa** e valutate in maniera **efficiente** introducendo la **variabile complessa**:

$$z = e^{\frac{2\pi i}{N}}$$

$$\Rightarrow Y_n = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \sum_{k=1}^N z^{nk} y_k \qquad (5)$$

$$y_k = \frac{\sqrt{2\pi}}{N} \sum_{n=1}^N z^{-nk} Y_n$$

in tal modo il computer deve calcolare **solo potenze**; se si vogliono evitare numeri complessi si può usare:

$$z = e^{i\vartheta}, \quad \vartheta = \frac{2\pi}{N}$$

$$\Rightarrow \quad z^{nk} = e^{ink\vartheta} = \cos(nk\vartheta) + i\sin(nk\vartheta)$$

$$z^{-nk} = e^{-ink\vartheta} = \cos(nk\vartheta) - i\sin(nk\vartheta)$$

36

Teoria: trasformata di Fourier discreta

Costo computazionale:

analizzando la (5) si vede che la DFT è valutata come la moltiplicazione matriciale di un vettore di lunghezza N per un vettore di lunghezza N, allora il costo computazionale va come N^2 ;

tale costo computazionale può essere **ridotto** usando un algoritmo particolare, chiamato **FFT** (**"Fast Fourier Transform"**, trasformata di Fourier **veloce**): con la **FFT** il costo computazionale scala come $Nlog_2N$ e il guadagno è notevole per N **grandi**: ad esempio, se $N=10^6$, allora $log_2N\approx 20$!

La **Dinamica Molecolare** ("**Molecular Dynamics**",**MD**) è una tecnica di simulazione al computer in cui l'evoluzione temporale di un insieme di N atomi interagenti è realizzata **integrando** le loro **equazioni del moto** (*vedi caso dell'oscillatore armonico in 1D*, *discusso parlando delle ODE*); in particolare, seguendo le leggi della **meccanica classica** (legge di **Newton**):

$$\vec{F}_i = m_i \vec{a}_i = m_i \frac{d^2 \vec{r}_i}{dt^2}, \quad i = 1, ..., N$$

Algoritmo di Verlet:

è un metodo semplice per integrare equazioni differenziali del 2° **ordine**, del tipo:

$$\ddot{x}(t) = F[x(t), t]$$

ed è molto usato per la **Dinamica Molecolare**, grazie alla sua **semplicità** e **stabilità**;

necessita di un **solo** calcolo delle forze per ogni "time-step" ed è **invariante** per "time-reversal";

consideriamo l'espansione di Taylor della coordinata x, per $t = \pm h$, attorno a t=0:

$$x(h) = x(0) + h\dot{x}(0) + \frac{h^2}{2}F[x(0), 0] + \frac{h^3}{6}\ddot{x}(0) + \theta(h^4)$$

$$x(-h) = x(0) - h\dot{x}(0) + \frac{h^2}{2}F[x(0),0] - \frac{h^3}{6}\ddot{x}(0) + \theta(h^4)$$

e sommando le 2 equazioni:

$$x(h) = 2x(0) - x(-h) + h^2 F[x(0), 0] + \theta(h^4)$$

quindi, conoscendo i valori di x a t=0 e a t=-h, l'algoritmo predice il valore di x per t=h; se (come accade di solito) si ha a disposizione **posizione** e **velocità iniziale**, x(0), v(0), allora:

$$x(h) = x(0) + v(0)h + \frac{h^2}{2}F[x(0),0] + \theta(h^3)$$
23/11/2009

e la velocità può essere calcolata usando:

$$v(0) = \frac{x(h) - x(-h)}{2h} + \theta(h^2)$$

Allora, complessivamente, l'integrazione avviene <u>passo dopo passo</u> usando le equazioni:

$$\begin{cases} x(t+h) = 2x(t) - x(t-h) + h^2 F[x(t),t] + \theta(h^4) \\ v(t) = \frac{x(t+h) - x(t-h)}{2h} + \theta(h^2) \end{cases}$$

Diversamente dal metodo Monte Carlo la MD è una tecnica deterministica: dato un set iniziale di posizioni e velocità, l'evoluzione temporale seguente è, in linea di principio*, completamente determinata.

In termini descrittivi si può dire che gli atomi si "muovono" nel computer, collidendo uno con l'altro, oscillando (se il sistema è solido) o diffondendo (se il sistema è liquido), eventualmente evaporando se il sistema è caratterizzato da una superficie libera, cioè "simulando" il comportamento degli atomi reali.

^{*}in pratica la "finitezza" dell'intervallo di integrazione temporale e gli errori di arrotondamento numerico, dopo un certo tempo, causeranno inevitabilmente la deviazione della traiettoria calcolata da quella vera.

Vantaggio rispetto al metodo Monte Carlo:

la MD fornisce non solo un modo per calcolare i valori di quantità STATICHE, ma consente anche di studiare fenomeni DINAMICI, come il trasporto di calore o di carica, la diffusione, eventuali transizioni di fase,...

Il computer calcola una **traiettoria** in uno spazio (delle *fasi*) a *6N* dimensioni (*3N* posizioni e *3N* momenti); tuttavia tale traiettoria di per sé non è particolarmente rilevante; essa acquista significato considerando che la **MD** è un metodo della Meccanica Statistica, cioè, come il Monte Carlo, rappresenta un modo per ottenere un **insieme di configurazioni** distribuite secondo una qualche funzione di distribuzione statistica o "ensemble" statistico.

Ad esempio l' "ensemble" **microcanonico** corresponde ad una densità di probabilità nello spazio delle fasi dove l'**energia** totale è **costante**:

$$\delta(H(\Gamma)-E)$$
 set di posizioni e momenti

oppure, nell' "ensemble" **canonico** la temperatura *T* è costante e la densità di probabilità è la funzione di **Boltzmann**:

$$e^{-(H(\Gamma)/k_BT)}$$

Secondo la fisica statistica, le quantità fisiche sono rappresentate da **medie** su configurazioni distribuite secondo un certo "ensemble" statistico; una traiettoria ottenuta dalla **MD** fornisce un tale set di configurazioni, perciò la "**misura**" di una quantità fisica in una simulazione è semplicemente ottenuta come la **media aritmetica** dei diversi valori istantanei assunti da quella quantità nel corso del "run" di **MD** (che consiste di N_T "time steps"):

$$\langle A \rangle = \frac{1}{N_T} \sum_{t=1}^{N_T} A(t)$$

45

La fisica statistica rappresenta la connessione tra il comportamento microscopico e la termodinamica.

Nel limite di tempi di simulazione molto **lunghi** ci aspettiamo che lo "spazio delle fasi" sia completamente campionato e, in tale limite, il processo di media produrrebbe le proprietà termodinamiche.

In pratica, i "runs" della **MD** sono sempre di lunghezza **finita** e bisogna valutare con attenzione quando il campionamento è sufficiente per avere il sistema "all'**equilibrio**"; in tal modo le simulazioni di **MD** possono essere usate per misurare proprietà termodinamiche e perciò per valutare, ad esempio, il **diagramma di fase** di una certa sostanza.

Al di là di questo uso "**tradizionale**", la **MD** è attualmente usata anche per altri scopi, come lo studio di processi di **non equilibrio** e come un modo efficiente per **ottimizzare** strutture.

L'ingrediente **chiave** di una simulazione **MD** è la scelta del **modello** per il sistema fisico, cioè la scelta del **potenziale**, che è rappresentato da una funzione $V(R_1, R_2, ..., R_N)$ delle posizioni dei nuclei, uguale all'energia potenziale del sistema quando gli atomi sono posti in quella specifica configurazione (di solito questa funzione dipende dalle posizioni **relative** degli atomi); le **forze** sono poi ottenute come i **gradienti** del potenziale rispetto agli spostamenti atomici:

$$\vec{F}_i = m_i \vec{a}_i = m_i \ddot{\vec{R}}_i = -\vec{\nabla}_{\vec{R}_i} V(\vec{R}_1, \vec{R}_2, ..., \vec{R}_N), \quad i = 1, ..., N$$

Come conseguenza abbiamo la <u>conservazione</u> dell'energia **totale** del sistema (essendo K l'energia **cinetica** istantanea):

$$E = K + V$$
, $K = \sum_{i} \frac{1}{2} m_{i} v_{i}^{2}$

La **temperatura** T è legata direttamente all'energia **cinetica** K dalla ben nota formula **dell'equipartizione dell'energia**, che assegna un energia media $k_BT/2$ ad ogni **grado di libertà**:

$$K = \frac{3}{2} N k_B T$$

una stima della T si può perciò ottenere direttamente dall'energia cinetica media; in pratica si usa definire una temperatura "istantanea" T(t), proporzionale all'energia cinetica istantanea K(t).

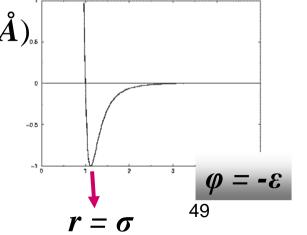
La scelta **più semplice** per V è quella di scriverla come la somma di interazioni di **coppia**:

$$V(\vec{R}_1, \vec{R}_2, ..., \vec{R}_N) = \sum_{i} \sum_{j>i} \phi(|\vec{R}_i - \vec{R}_j|)$$

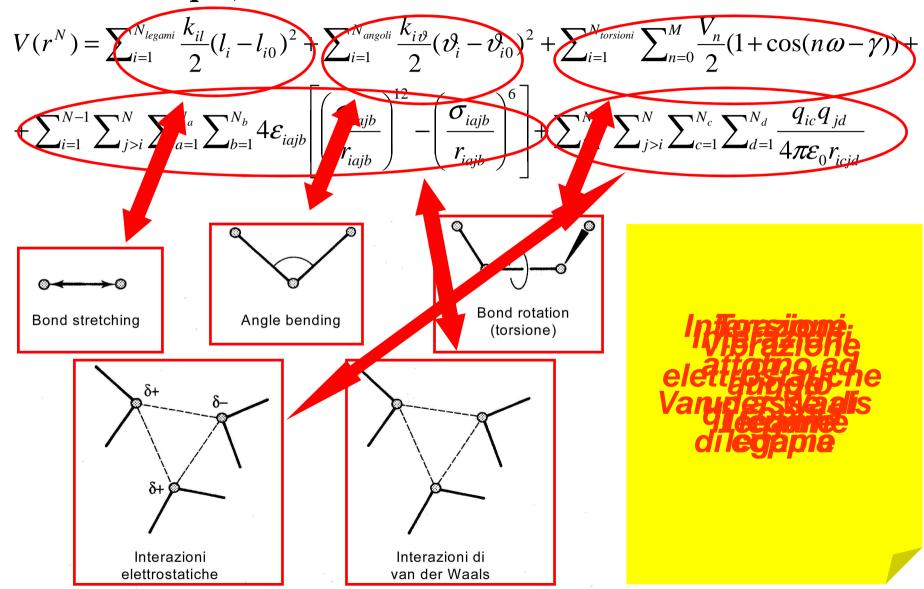
Scelta del potenziale $\phi(r)$:

- ELEMENTARE: "sfere dure" $\phi_{SD}(r) = \begin{cases} \infty & r < \sigma \\ 0 & r > \sigma \end{cases}$
- SEMPLICE: "Lennard-Jones" (Rahman, 1964, simulazione di Ar liquido: $\varepsilon/k_R \approx 120 \text{ K}$, $\sigma \approx 3.8 \text{ Å}$).

$$\phi_{LJ}(r) = \varepsilon \left[\left(\frac{\sigma}{r} \right)^{12} - 2 \left(\frac{\sigma}{r} \right)^{6} \right]$$



• <u>COMPLICATO</u>... (ad esempio per simulare le interazioni tra **molecole d'acqua**) :



• MOLTO COMPLICATO ("ab initio"): gli ioni sono trattati classicamente mentre gli elettroni sono trattati quantisticamente (si risolve l'equazione di *Schrödinger*!) (*Car e Parrinello, 1985*)

$$V(\vec{R}_1, \vec{R}_2, ..., \vec{R}_N) = \left\langle \psi_0 \middle| \hat{H} \middle| \psi_0 \right\rangle$$

dove ψ_0 è la funzione d'onda **elettronica** che descrive lo stato fondamentale relativo alla configurazione **ionica** :

$$\left\{ \vec{R}_1, \vec{R}_2, ..., \vec{R}_N \right\}$$

La Dinamica Molecolare per la molecola di CO₂

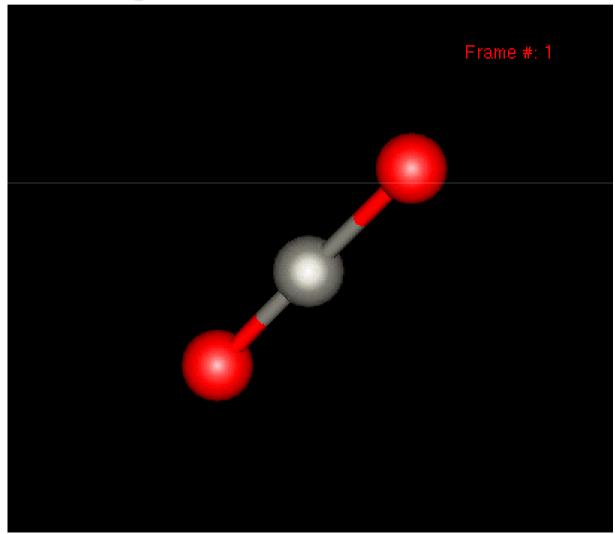
In questo caso il potenziale è ottenuto, step per step, facendo un calcolo quanto-meccanico dell'energia potenziale (molto più costoso di un calcolo puramente classico!), usando il metodo "Car-Parrinello" (1985).

Dati essenziali:

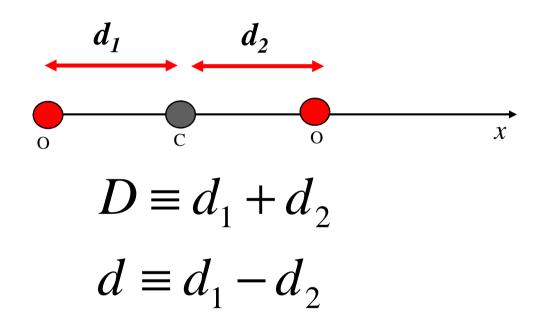
- "time step"= $1.2 \cdot 10^{-16} s$ (necessario per conservare l'energia totale)
- N_T =10000, che corrisponde ad un **tempo totale** di simulazione di T=1.2 ·10⁻¹² s = 1.2 ps
- il CM è **fisso** nel corso della simulazione
- la **temperatura** fluttua attorno a T=300 K (T ambiente)
- la simulazione è effettuata su un computer **Compaq DS20e**, (500 MFLOP, 677 MHz, 2GB RAM), ed è relativamente **costosa**: **27 h**.

La Dinamica Molecolare per la molecola di CO₂

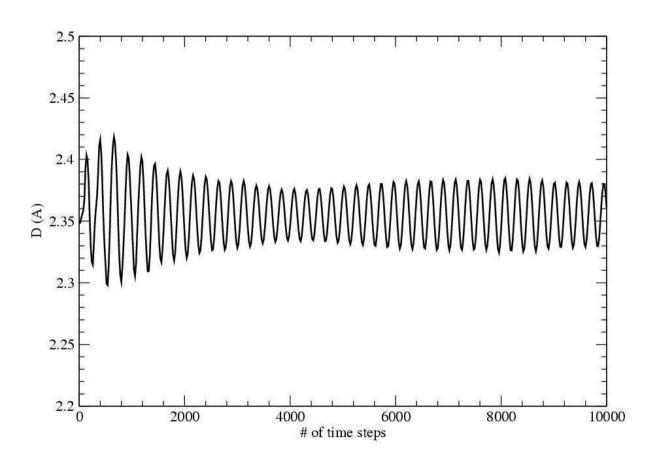
1 "frame"=20 time steps = $2.4 \cdot 10^{-15} s = 2.4 \cdot 10^{-3} ps$



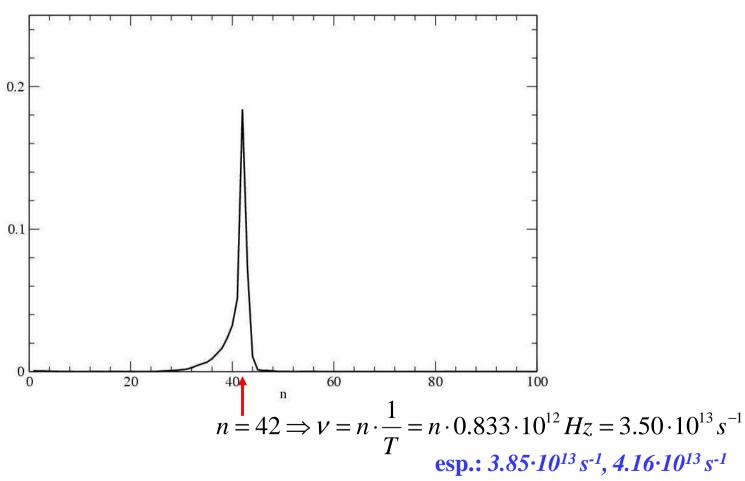
analizziamo **l'evoluzione temporale** di diverse quantità e calcoliamo il corrispondente **spettro vibrazionale** con la **DFT**:

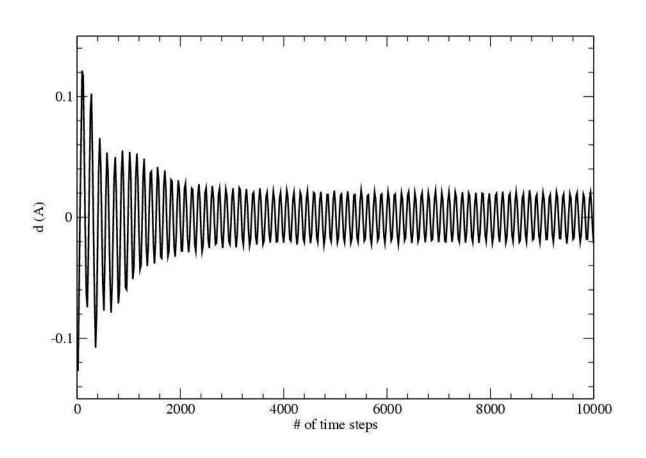


ci aspettiamo che l'evoluzione temporale di *D* "contenga" informazioni sullo "**stretching**" **simmetrico** e quella di *d* sullo "**stretching**" **asimmetrico**.

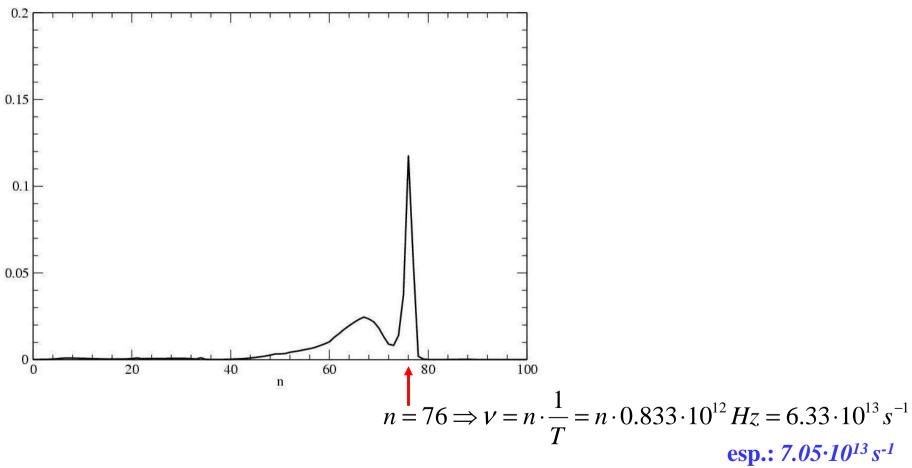


facendo la DFT lo spettro di potenza $/Y(\omega)/^2$ è:





facendo la DFT lo spettro di potenza $/Y(\omega)/^2$ è:



23/11/2009

58

Esercizio 5: MD e vibrazione di HCl

• <u>realizzare</u> un programma (ad esempio si può partire da quello per l'oscillatore armonico usato come applicazione delle **ODE**) per simulare il moto della <u>molecola di HCl</u>, usando la **MD** con l'algoritmo di **Verlet**, assumendo che gli atomi di **H** e di **Cl** interagiscano mediante il *potenziale di "Morse"* (*Phys. Rev.* 34 (1929) p. 57, vedi anche Schiff, "Quantum Mechanics"):

$$\phi_{Morse}(r) = -De^{-a(r-r_0)} \left(2 - e^{-a(r-r_0)} \right)$$

• <u>determinare</u> (*analiticamente*) come il potenziale tende a 0 per r grande, il suo punto di **minimo**, e la **forza** agente su ogni atomo;

Esercizio 5: MD e vibrazione di HCl

- <u>eseguire</u> una simulazione di **MD**, usando come parametri: $D=0.1679 \ a.u.$, $r_0=2.409 \ a.u.$, $a=0.963 \ a.u.$, e partendo dai due atomi posti ad una distanza iniziale $r_{in}=0.8r_0$ e velocità iniziale nulla ($N.B.: limitarsi \ a$ considerare il moto lungo l'asse molecolare);
- monitorare (vedi caso del moto dell'oscillatore armonico) la conservazione dell'energia meccanica al variare del "time-step" ($1 \ a.u. = 2.42 \cdot 10^{-17} \ s$) usato nell'algoritmo di Verlet, plottando l'energia cinetica (plottare anche la temperatura istantanea del sistema, $K=k_BT/2$, $k_B=3.167 \cdot 10^{-6} \ a.u./K$) e l'energia potenziale;

Esercizio 5: MD e vibrazione di HCl

• usando un valore **ragionevole** per il "time step", plottare l'andamento, in funzione del tempo, della distanza interatomica relativa r(t)- r_0 e determinare, da questo, la frequenza di vibrazione ("stretching") della molecola di *HCl*; confrontare il risultato ottenuto con quello sperimentale $(8.5 \cdot 10^{13} \, Hz)$ e quello ricavabile con una stima **analitica** (suggerimento: calcolare la frequenza di vibrazione, in approssimazione armonica, per un sistema di due masse $(m_H \sim 1836 \ a.u., \ m_{Cl} \sim 65092 \ a.u.)$ collegate da una molla, valutando la costante di forza elastica relativa al potenziale di Morse, approssimato con un andamento parabolico, in vicinanza del **minimo**).