

## Espace euclidien

**Exercice 1 — Parallélogramme.** Soit  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  un espace euclidien. On note  $\| \cdot \|$  la norme associée.

a) Montrer que

$$\forall x, y \in E, \quad \|x - y\|^2 + \|x + y\|^2 = 2(\|x\|^2 + \|y\|^2). \quad (1)$$

b) Montrer que l'égalité (1) s'interprète géométriquement par *la somme des carrés des longueurs des diagonales d'un parallélogramme est égale à la somme des carrés des longueurs de ses côtés.*

c) Traduire sous la forme d'une égalité ressemblant à celle de (1), la phrase *deux côtés adjacents d'un parallélogramme sont de même longueur si et seulement si les diagonales sont orthogonales.* Démontrer cette égalité.

d) Traduire sous la forme d'une égalité ressemblant à celle de (1), la phrase *deux côtés adjacents d'un parallélogramme sont orthogonaux si et seulement si les diagonales sont de même longueur.* Démontrer cette égalité.

**Exercice 2 — Géométrie du collège.**

a) Rappeler la définition de la médiatrice d'un segment  $[AB]$  et démontrer qu'elle est formée des points situés à égale distance de A et B. Généraliser à un espace de dimension  $n$ .

b) Montrer que les hauteurs d'un triangle sont concourantes.

**Exercice 3 — Produit scalaire sur  $\mathbb{R}^2$ .** Soit  $k$  un nombre réel. On définit l'application

$$B_k: \begin{cases} \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 & \longrightarrow \mathbb{R} \\ ((x_1, x_2), (y_1, y_2)) & \longmapsto x_1y_1 + x_2y_2 + k(x_1y_2 + x_2y_1). \end{cases}$$

a) Montrer que  $B_k$  est une forme bilinéaire symétrique.

b) Pour  $k = 0$ ,  $k = 1$ ,  $k = 2$  et  $k = 1/2$ ,  $B_k$  est-il un produit scalaire ?

c) Déterminer les valeurs de  $k$  pour lesquelles  $B_k$  est un produit scalaire.

**Exercice 4 — Produit scalaire sur  $\mathbb{R}^3$ .** Parmi les applications suivantes définies sur  $\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3$ , lesquelles sont des formes bilinéaires, des formes bilinéaires symétriques, des produits scalaires ?

a)  $(x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3) \longmapsto 4x_1y_1 + 9x_2y_2 + x_3y_3 - x_1y_2 - x_2y_1 + y_1x_3 + 2x_1y_3 + 2(x_2y_3 + x_3y_2).$

b)  $(x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3) \longmapsto 3x_1y_1 + 4x_2y_2 + x_3y_3 - x_1y_2 - x_2y_1 + x_3 + y_3 + 5.$

c)  $(x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3) \longmapsto x_1y_1 + 13x_2y_2 + 6x_3y_3 - 2x_1y_2 - 2x_2y_1 - y_1x_3 - x_1y_3 - x_2y_3 - x_3y_2.$

d)  $(x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3) \longmapsto 2x_1y_1 + 5x_2y_2 + 5x_3y_3 - x_1y_2 - x_2y_1 - 3y_1x_3 - 3x_1y_3.$

e)  $(x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3) \longmapsto x_1y_1 + x_2y_2 + 2x_3y_3 + x_1y_2 + x_2y_1 + x_2y_3 + x_3y_2.$

**Exercice 5 — Produit scalaire sur  $\mathbb{R}^3$ .** Soit  $a$  un nombre réel. On définit l'application

$$B_a: \begin{cases} \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 & \longrightarrow \mathbb{R} \\ ((x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3)) & \longmapsto x_1y_1 + (a+5)x_2y_2 + (a^2+a+2)x_3y_3 \\ & + (x_1y_3 + x_3y_1) + 2(x_1y_2 + x_2y_1) + (a+3)(x_2y_3 + x_3y_2). \end{cases}$$

a) Montrer que  $B_a$  est une forme bilinéaire symétrique.

b) Déterminer les valeurs de  $a$  pour lesquelles  $B_a$  est un produit scalaire.

**Exercice 6 — Produit scalaire sur  $\mathbb{R}^3$  (Partiel Avril 2004).** Soit  $a$  un nombre réel. On définit l'application

$$B_a: \begin{cases} \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 & \longrightarrow \mathbb{R} \\ ((x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3)) & \longmapsto x_1y_1 + x_2y_2 + (a+12)x_3y_3 - 3(x_1y_3 + x_3y_1) + 2(x_2y_3 + x_3y_2). \end{cases}$$

- a) Montrer que  $B_a$  est une forme bilinéaire symétrique.
- b) Donner *séparément* la définition des mots « bilinéaire » et « symétrique » de la question a.
- c) Déterminer les valeurs de  $a$  pour lesquelles  $B_a$  est un produit scalaire.

**Exercice 7 – Produit scalaire sur  $\mathbb{R}^3$ .** Soit  $a$  un nombre réel. On définit l'application

$$B_a: \begin{cases} \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 & \longrightarrow \mathbb{R} \\ ((x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3)) & \longmapsto a(x_1y_1 + x_2y_2 + x_3y_3) + x_1y_3 + x_3y_1 + x_2y_3 + x_3y_2 + x_1y_2 + x_2y_1. \end{cases}$$

- a) Montrer que  $B_a$  est une forme bilinéaire symétrique.
- b) Déterminer les valeurs de  $a$  pour lesquelles  $B_a$  est un produit scalaire.

**Exercice 8 – Produit scalaire sur  $\mathbb{R}^3$ .** Soit  $a$  un nombre réel. On définit l'application

$$B_a: \begin{cases} \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 & \longrightarrow \mathbb{R} \\ ((x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3)) & \longmapsto a(x_1y_1 + x_2y_2 + x_3y_3) - x_1y_3 - x_3y_1 + x_2y_3 + x_3y_2 + x_1y_2 + x_2y_1. \end{cases}$$

- a) Montrer que  $B_a$  est une forme bilinéaire symétrique.
- b) Déterminer les valeurs de  $a$  pour lesquelles  $B_a$  est un produit scalaire.

**Exercice 9 – Produit scalaire sur  $\mathbb{R}^3$  (Partiel avril 2005).** On définit l'application

$$B: \begin{cases} \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 & \longrightarrow \mathbb{R} \\ ((x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3)) & \longmapsto (x_1 + x_2 + x_3)(y_1 + y_2 + y_3) + (x_2 + x_3)(y_2 + y_3) + x_3y_3. \end{cases}$$

- a) Montrer que  $B$  est un produit scalaire.
- b) On fait de  $\mathbb{R}^3$  un espace euclidien en le munissant de ce produit scalaire. À partir de la base canonique, construire une base orthonormée par le procédé de Gram-Schmidt.

**Exercice 10 – Produit scalaire et polynômes.** Soient  $E = \mathbb{R}_n[X]$  l'espace vectoriel des polynômes de degré inférieur ou égal à  $n$  à coefficients réels et  $a_0, \dots, a_n$  des nombres réels distincts. Montrer que l'application

$$(P, Q) \longmapsto \langle P, Q \rangle = \sum_{i=0}^n P(a_i)Q(a_i)$$

définit un produit scalaire sur  $E$ .

**Exercice 11 – Produit scalaire et polynômes (Partiel Avril 2004).** Soient  $E = \mathbb{R}_2[X]$  l'espace vectoriel des polynômes de degré inférieur ou égal à 2 à coefficients réels et  $F$  le sous-espace vectoriel des applications affines (*i.e.* de la forme  $P(x) = ax + b$  ou encore  $F = \mathbb{R}_1[X]$ ).

- a) Montrer que l'application

$$(P, Q) \longmapsto \langle P, Q \rangle = P(0)Q(0) + P(1)Q(1) + P(2)Q(2)$$

définit un produit scalaire sur  $E$ .

- b) Transformer la base canonique  $(1, x)$  de  $F$  en une base orthonormée.
- c) Déterminer  $p(R)$  où  $p$  est le projecteur orthogonal de  $E$  sur  $F$  et  $R$  le polynôme  $R(x) = 3x^2 - 5x$ , puis l'angle entre les vecteurs  $R$  et  $p(R)$ .
- d) Déterminer la matrice de  $p$  dans la base  $(1, x, x^2)$ . Retrouver le calcul de la question précédente.
- e) Calculer les réels  $a$  et  $b$  tels que  $(R - (ax + b))^2(0) + (R - (ax + b))^2(1) + (R - (ax + b))^2(2)$  est minimal.

**Exercice 12 – Produit scalaire et polynômes (Examen Juin 2004).** Soit  $E$  le  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel des polynômes à coefficients réels de degré au plus 1. On définit l'application

$$(P, Q) \in E^2 \longmapsto \langle P, Q \rangle = \int_0^1 \frac{P(x)Q(x)}{\sqrt{x}} dx.$$

- a) Montrer que  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  est un espace euclidien.
- b) Déterminer, grâce à l'algorithme de Gram-Schmidt, une base orthonormée de l'espace  $E$  à partir de sa base canonique.

**Exercice 13 – Produit scalaire et polynômes.** Soit  $E$  le  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel des polynômes à coefficients réels de degré au plus 2. On définit l'application

$$(P, Q) \in E^2 \mapsto \langle P, Q \rangle = \int_0^1 x^2 P(x) Q(x) dx.$$

Soit  $F$  le sous-espace vectoriel des polynômes de degré au plus 1.

- a) Montrer que  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  est un espace euclidien.
- b) Construire une base orthonormée de  $F$ .
- c) Déterminer  $a, b \in \mathbb{R}$  pour que l'intégrale

$$\int_{-1}^1 x^2 (x^2 + x + 1 - ax - b)^2 dx.$$

soit minimale.

**Exercice 14 – Produit scalaire et polynômes (Partiel Avril 2005).** Soit  $E$  le  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel des polynômes à coefficients réels de degré au plus 2 muni du produit scalaire  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  défini par :

$$(P, Q) \in E^2 \mapsto \langle P, Q \rangle = \int_0^1 P(x) Q(x) dx.$$

Soit  $F$  le sous-espace vectoriel des polynômes de degré au plus 1 et  $p$  le projecteur orthogonal sur  $F$ .

- a) Déterminer une base orthonormée de  $F$ .
- b) Soit le polynôme  $R(x) = x^2$ . Justifier le fait que l'intégrale

$$\int_0^1 (ax + b - x^2)^2 dx$$

est minimale lorsque  $ax + b$  est le polynôme  $p(R)$ . Calculer  $p(R)$ .

- c) Sans aucun calcul supplémentaire, écrire la matrice  $A$  de  $p$  dans la base  $(1, x, x^2)$  de  $E$ . La matrice  $A$  est-elle symétrique ?
- d) L'endomorphisme  $p$  est-il symétrique ? Peut-on le diagonaliser en base orthonormée ?
- e) Montrer sans calcul que si  $(P_1, P_2)$  est une base orthogonale de  $F$  alors  $(P_1, P_2, R - p(R))$  est une base orthogonale de  $E$ .
- f) À l'aide des questions **a** et **e**, déterminer une base orthogonale  $\mathcal{B}$  de  $E$ . Écrire la matrice de passage  $P$  de la base  $(1, x, x^2)$  à la base  $\mathcal{B}$ . La matrice  $P$  est-elle orthogonale ?

**Exercice 15 – Produit scalaire et polynômes.** Soit  $E$  le  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel des polynômes à coefficients réels de degré au plus 1. On définit l'application  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  par :

$$(P, Q) \in E^2 \mapsto \langle P, Q \rangle = \int_0^1 (ax^2 + bx + c) P(x) Q(x) dx.$$

- a) Déterminer l'ensemble des valeurs  $a, b, c$  telles que  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  soit un produit scalaire sur  $E$ .
- b) Déterminer une base orthonormale de  $E$  lorsque  $a = c = 1$  et  $b = 0$ .

**Exercice 16 – Géométrie dans  $\mathbb{R}^3$ .** Soit  $F$  le sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^3$  engendré par les vecteurs  $v_1 = (1, 0, 2)$  et  $v_2 = (4, -1, 0)$ . On note  $p$  le projecteur orthogonal sur  $F$ . On pose  $u = (1, 0, -3)$ .

- a) Déterminer une base orthonormée de  $F$  et de  $F^\perp$ .
- b) Déterminer  $p(u)$  puis l'angle entre  $u$  et  $p(u)$ .

c) Montrer que  $\mathcal{B} = (v_1, v_2, u)$  forme une base de  $\mathbb{R}^3$ , déterminer la matrice de  $p$  dans la base  $\mathcal{B}$ .

**Exercice 17 – Géométrie dans  $\mathbb{R}^3$  (Partiel MT 232 Avril 2005).** On munit  $\mathbb{R}^3$  de la structure euclidienne usuelle. On pose

$$u_1 = (1, 2, 2), \quad u_2 = (1, 3, 1) \quad \text{et} \quad u_3 = (0, 12, 6).$$

On note  $p$  le projecteur orthogonal sur  $\mathbb{R}u_1$ .

- a) Montrer que les vecteurs  $(u_1, u_2, u_3)$  forment une base de l'espace vectoriel  $\mathbb{R}^3$ .
- b) En utilisant le procédé de Gram-Schmidt, orthonormaliser la base  $(u_1, u_2, u_3)$  en une base  $(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3)$ .
- c) Déterminer la matrice de  $p$  dans la base  $(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3)$ .
- d) Déterminer la matrice de  $p$  dans la base canonique.
- e) Quel est le rang de  $p$  ?

**Exercice 18 – Géométrie dans  $\mathbb{R}^3$ .** Soit  $F$  le sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^3$  engendré par les vecteurs  $v_1 = (1, 0, 1)$  et  $v_2 = (1, -1, 2)$ .

- a) Déterminer une équation de  $F$ .
- b) Déterminer une base orthonormée de  $F$  et de  $F^\perp$ .
- c) Calculer la projection orthogonale de  $(1, 1, 1)$  sur  $F$ .
- d) Déterminer la matrice de la projection orthogonale sur  $F$  dans la base canonique.
- e) Déterminer une matrice orthogonale dont la première colonne est

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \end{bmatrix}$$

**Exercice 19 – Géométrie dans  $\mathbb{R}^3$ .** Soit  $P$  le plan de  $\mathbb{R}^3$  d'équation  $x - y + 2z = 0$ .

- a) Déterminer une base orthonormée de  $P$  et de  $P^\perp$ .
- b) Déterminer la matrice dans la base canonique de  $p$  la projection orthogonale sur  $P$ .

**Exercice 20 – Gram-Schmidt dans  $\mathbb{R}^4$ .** Dans l'espace vectoriel  $\mathbb{R}^4$ , on considère les vecteurs

$$v_1 = (1, 2, -1, -2), \quad v_2 = (2, 3, 0, -1), \quad v_3 = (5, -2, -5, -2), \quad v_4 = (8, 10, -10, 4).$$

Appliquer l'algorithme de Gram-Schmidt à cette famille. En déduire que  $(v_1, v_2, v_3, v_4)$  est une base de  $\mathbb{R}^4$  et que la famille construite est une base orthonormée de  $\mathbb{R}^4$ .

**Exercice 21 – Distance.** Soit  $v = (x_0, y_0, z_0)$  un vecteur quelconque de  $\mathbb{R}^3$  et  $H$  le plan vectoriel d'équation  $ax + by + cz = 0$  (avec  $(a, b, c) \neq (0, 0, 0)$ ). Calculer la distance de  $v$  à  $H$ , c'est-à-dire la distance minimal de  $v$  à un vecteur de  $H$ . Généraliser la formule à la dimension  $n$  : calculer la distance de  $v = (v_1, \dots, v_n) \in \mathbb{R}^n$  à l'hyperplan  $H$  d'équation  $a_1x_1 + \dots + a_nx_n = 0$ .

**Exercice 22 – Distance minimale.** Déterminer  $a, b \in \mathbb{R}$  tels que

$$\int_{-1}^1 (x^2 - 3x + 1 - (ax + b))^2 dx$$

soit minimal.

**Exercice 23 – Réduction (Partiel Avril 2004).** Considérons la matrice

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}.$$

a) Justifier *sans aucun calcul* l'existence d'une matrice diagonale  $D$  et d'une matrice orthogonale  $P$  telles que

$$A = PDP^{-1} = PD^tP.$$

b) Calculer un tel couple de matrices  $(D, P)$ .

**Exercice 24 – Réduction.** Soient  $a, b \in \mathbb{R}$ . On désigne par  $f_{a,b}$  l'endomorphisme de l'espace euclidien  $\mathbb{R}^4$  ayant pour matrice dans la base canonique :

$$M_{a,b} = \begin{bmatrix} a & 0 & b & 0 \\ 0 & a & 0 & b \\ b & 0 & a & 0 \\ 0 & b & 0 & a \end{bmatrix}.$$

a) Montrer, sans calcul, l'existence d'une base orthonormée de  $\mathbb{R}^4$  dans laquelle tous les endomorphismes  $f_{a,b}$  se diagonalisent.

b) Calculer une telle base. Quels sont les valeurs propres de  $f_{a,b}$  ?

**Exercice 25 – Matrice orthogonale (Examen Septembre 2004).** Soient  $a, b, c, d$  des nombres réels. On considère la matrice

$$M(a, b, c, d) = \begin{bmatrix} a & b & c \\ b & c & a \\ d & a & d \end{bmatrix} \in M_3(\mathbb{R}).$$

a) Écrire les équations exprimant que  $M(a, b, c, d)$  est orthogonale.

b) En déduire l'ensemble des quadruplets  $(a, b, c, d)$  tels que la matrice  $M(a, b, c, d)$  est orthogonale.