



Formes quadratiques

Exercices de Jean-Louis Rouget. Retrouver aussi cette fiche sur www.maths-france.fr

* très facile ** facile *** difficulté moyenne **** difficile ***** très difficile

I : Incontournable

Exercice 1 **

Rang et signature des formes quadratiques suivantes :

1. $Q((x, y, z)) = 2x^2 - 2y^2 - 6z^2 + 3xy - 4xz + 7yz.$
2. $Q((x, y, z)) = 3x^2 + 3y^2 + 3z^2 - 2xy - 2xz - 2yz$
3. $Q((x, y, z, t)) = xy + yz + zt + tx.$
4. $Q((x, y, z, t)) = x^2 + (4 + \lambda)y^2 + (1 + 4\lambda)z^2 + \lambda t^2 + 4xy + 2xz + 4(1 - \lambda)yz + 2\lambda yt + (1 - 4\lambda)zt.$
5. $Q((x_1, \dots, x_5)) = \sum_{1 \leq i < j \leq 5} x_i x_j.$
6. $Q((x_1, \dots, x_n)) = \sum_{1 \leq i, j \leq n} i j x_i x_j.$
7. $Q((x_1, \dots, x_n)) = \sum_{1 \leq i, j \leq n}^i x_i x_j.$
8. $Q((x_1, \dots, x_n)) = \sum_{1 \leq i, j \leq n} \text{Inf}(i, j) x_i x_j.$

[Correction ▼](#)

[005806]

Exercice 2 **

Soit $E = \mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$. Soit $(\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2$. On pose

$$\forall f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2), Q(f) = \lambda \text{Tr}(f^2) + \mu \det(f).$$

1. Vérifier que Q est une forme quadratique sur E .
2. Déterminer en fonction de λ et μ le rang et la signature de Q . Analyser en particulier les cas $(\lambda, \mu) = (1, 0)$ et $(\lambda, \mu) = (0, 1)$.

[Correction ▼](#)

[005807]

Exercice 3 **

Soit Q une forme quadratique sur un \mathbb{R} -espace vectoriel E . On note φ sa forme polaire.

On suppose que φ est non dégénérée mais non définie. Montrer que Q n'est pas de signe constant.

[Correction ▼](#)

[005808]

Exercice 4 *** I

Soient f_1, f_2, \dots, f_n n fonctions continues sur $[a, b]$ à valeurs dans \mathbb{R} . Pour $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$, on pose $b_{i,j} = \int_a^b f_i(t) f_j(t) dt$ puis pour $(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$, $Q((x_1, \dots, x_n)) = \sum_{1 \leq i, j \leq n} b_{i,j} x_i x_j$.

1. Montrer que Q est une forme quadratique positive.
2. Montrer que Q est définie positive si et seulement si la famille (f_1, \dots, f_n) est libre.
3. Ecrire la matrice de Q dans la base canonique de \mathbb{R}^n dans le cas particulier : $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \forall t \in [a, b], f_i(t) = t^{i-1}$.

Exercice 5 ***

Soit S une matrice symétrique réelle, définie positive. Pour $(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$, on pose

$$Q((x_1, \dots, x_n)) = -\det \begin{pmatrix} 0 & x_1 & \dots & x_n \\ x_1 & & & \\ \vdots & & S & \\ x_n & & & \end{pmatrix}.$$

Montrer que Q est une forme quadratique définie positive.

Correction ▼

[005810]

Exercice 6 **

Sur $E = \mathbb{R}^2$ ou \mathbb{R}^3 muni de sa structure euclidienne usuelle, réduire en base orthonormée les formes quadratiques suivantes :

1. $Q((x, y)) = x^2 + 10xy + y^2$.
2. $Q((x, y)) = 6x^2 + 4xy + 9y^2$.
3. $Q((x, y, z)) = 4x^2 + 9y^2 - z^2 + 2\sqrt{6}xy + 10\sqrt{2}xz + 2\sqrt{3}yz$.

Correction ▼

[005811]

Exercice 7 ***

Soit $E = \mathbb{R}_n[X]$. Pour $P \in E$, on pose $Q(P) = \sum_{k=0}^{+\infty} P(k)P(-k)e^{-k}$.

1. Montrer que Q est une forme quadratique sur E .
2. Déterminer sa signature.

Correction ▼

[005812]

Exercice 8 ** I

Soit A une matrice carrée réelle symétrique définie positive. Montrer qu'il existe une matrice triangulaire inversible T telle que $A = {}^t T T$.

Correction ▼

[005813]

Exercice 9 * I**

Soit A une matrice carrée réelle symétrique définie positive. Montrer que le déterminant de A est inférieur ou égal au produit de ses coefficients diagonaux (utiliser l'exercice 8).

Correction ▼

[005814]

1. **1ère solution.** La matrice de la forme quadratique Q dans la base canonique de \mathbb{R}^3 est $A = \begin{pmatrix} 2 & \frac{3}{2} & -2 \\ \frac{3}{2} & -2 & \frac{7}{2} \\ -2 & \frac{7}{2} & -6 \end{pmatrix}$.

Le polynôme caractéristique de A est

$$\begin{aligned} \chi_A &= \begin{vmatrix} 2-X & \frac{3}{2} & -2 \\ \frac{3}{2} & -2-X & \frac{7}{2} \\ -2 & \frac{7}{2} & -6-X \end{vmatrix} = (2-X) \left(X^2 + 8X - \frac{1}{4} \right) - \frac{3}{2} \left(-\frac{3}{2}X - 2 \right) - 2 \left(-2X + \frac{5}{4} \right) \\ &= -X^3 - 6X^2 + \frac{45}{2}X = -X \left(X^2 + 6X - \frac{45}{2} \right). \end{aligned}$$

Puisque A est symétrique réelle, on sait que les valeurs propres de A sont réelles. χ_A admet pour racines 0 et deux réels non nuls de signes contraires (puisque leur produit vaut $-\frac{45}{2}$). Par suite, le rang et la signature de Q sont

$$r = 2 \text{ et } s = (1, 1).$$

2ème solution. On effectue une réduction de GAUSS.

$$\begin{aligned} Q((x, y, z)) &= 2x^2 - 2y^2 - 6z^2 + 3xy - 4xz + 7yz = 2x^2 + x(3y - 4z) - 2y^2 + 7yz - 6z^2 \\ &= 2 \left(x + \frac{3}{4}y - z \right)^2 - 2 \left(\frac{3}{4}y - z \right)^2 - 2y^2 + 7yz - 6z^2 = 2 \left(x + \frac{3}{4}y - z \right)^2 - \frac{25}{8}y^2 + 10yz - 8z^2 \\ &= 2 \left(x + \frac{3}{4}y - z \right)^2 - \frac{25}{8} \left(y - \frac{8}{5}z \right)^2. \end{aligned}$$

Les formes linéaires $(x, y, z) \mapsto x + \frac{3}{4}y - z$ et $(x, y, z) \mapsto y - \frac{8}{5}z$ étant linéairement indépendantes, on retrouve le fait que Q est de rang $r = 2$ et de signature $s = (1, 1)$. La forme quadratique Q est dégénérée et n'est ni positive ni négative.

2. La matrice de Q dans la base canonique (i, j, k) est $A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & -1 \\ -1 & 3 & -1 \\ -1 & -1 & 3 \end{pmatrix}$. Le nombre 4 est valeur propre de A et puisque A est diagonalisable, 4 est valeur propre d'ordre $\dim(\text{Ker}(A - 4I_3)) = 3 - \text{rg}(A - 4I_3) = 2$. La dernière valeur propre λ est fournie par $4 + 4 + \lambda = \text{Tr}(A) = 9$ et $\lambda = 1$. Ainsi, $\text{Sp}(A) = (1, 4, 4)$.

Les trois valeurs propres de A sont strictement positives et donc la forme quadratique Q est de rang 3 et de signature $(3, 0)$.

$$Q \text{ est définie positive.}$$

3. Effectuons une réduction de GAUSS.

$$Q((x, y, z, t)) = xy + yz + zt + tx = (x + z)(y + t) = \frac{1}{4}(x + y + z + t)^2 - \frac{1}{4}(x - y + z - t)^2.$$

Puisque les deux formes linéaires $(x, y, z, t) \mapsto x + y + z + t$ et $(x, y, z, t) \mapsto x - y + z - t$ sont linéairement indépendantes, la forme quadratique Q est de rang $r = 2$ et de signature $s = (1, 1)$.

4. Effectuons une réduction de GAUSS.

$$\begin{aligned} Q((x, y, z, t)) &= x^2 + (4 + \lambda)y^2 + (1 + 4\lambda)z^2 + \lambda t^2 + 4xy + 2xz + 4(1 - \lambda)yz + 2\lambda yt + (1 - 4\lambda)zt \\ &= (x + 2y + z)^2 + \lambda y^2 + 4\lambda z^2 + \lambda t^2 - 4\lambda yz + 2\lambda yt + (1 - 4\lambda)zt \\ &= (x + 2y + z)^2 + \lambda(y - 2z + t)^2 + zt = (x + 2y + z)^2 + \lambda(y - 2z + t)^2 + \frac{1}{4}(z + t)^2 - \frac{1}{4}(z - t)^2. \end{aligned}$$

Si $\lambda < 0$, la forme quadratique Q est de rang 4 et de signature (2, 2).

Si $\lambda = 0$, la forme quadratique Q est de rang 3 et de signature (2, 1).

Si $\lambda > 0$, la forme quadratique Q est de rang 4 et de signature (3, 1).

5. **1ère solution.** La matrice de la forme quadratique Q dans la base canonique est $A = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$.

Les valeurs propres de A sont $-\frac{1}{2}$ qui est d'ordre 4 et 2 qui est valeur propre simple. Donc, la signature de la forme quadratique Q est

$$s = (1, 4).$$

2ème solution. Effectuons une réduction de GAUSS.

$$\begin{aligned} Q((x_1, \dots, x_5)) &= x_1x_2 + x_1(x_3 + x_4 + x_5) + x_2(x_3 + x_4 + x_5) + x_3x_4 + x_3x_5 + x_4x_5 \\ &= (x_1 + x_3 + x_4 + x_5)(x_2 + x_3 + x_4 + x_5) - (x_3 + x_4 + x_5)^2 + x_3x_4 + x_3x_5 + x_4x_5 \\ &= \frac{1}{4}(x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4 + 2x_5)^2 - \frac{1}{4}(x_1 - x_2)^2 - x_3^2 - x_4^2 - x_5^2 - x_3x_4 - x_3x_5 - x_4x_5 \\ &= \frac{1}{4}(x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4 + 2x_5)^2 - \frac{1}{4}(x_1 - x_2)^2 - \left(x_3 + \frac{1}{2}x_4 + \frac{1}{2}x_5\right)^2 - \frac{3}{4}x_4^2 - \frac{1}{2}x_4x_5 - \frac{3}{4}x_5^2 \\ &= \frac{1}{4}(x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4 + 2x_5)^2 - \frac{1}{4}(x_1 - x_2)^2 - \left(x_3 + \frac{1}{2}x_4 + \frac{1}{2}x_5\right)^2 - \frac{3}{4}\left(x_4 - \frac{1}{3}x_5\right)^2 - \frac{5}{6}x_5^2, \end{aligned}$$

et on retrouve $s = (1, 4)$.

6. $Q(x_1, \dots, x_n) = (x_1 + \dots + x_n)^2$ et donc

$$r = 1 \text{ et } s = (1, 0).$$

7. Pour $n \geq 2$, $Q((x_1, \dots, x_n)) = (\sum_{i=1}^n ix_i)(\sum_{j=1}^n x_j) = \frac{1}{4}(\sum_{i=1}^n (i+1)x_i)^2 - \frac{1}{4}(\sum_{i=1}^n (i-1)x_i)^2$. Donc

$$r = 2 \text{ et } s = (1, 1)$$

car les deux formes linéaires $(x_1, \dots, x_n) \mapsto \sum_{i=1}^n (i+1)x_i$ et $(x_1, \dots, x_n) \mapsto \sum_{i=1}^n (i-1)x_i$ sont indépendantes pour $n \geq 2$.

8. Puisque la matrice de Q dans la base canonique est

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & \dots & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 3 & \dots & 3 & 3 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 1 & 2 & 3 & \dots & n-1 & n-1 \\ 1 & 2 & 3 & \dots & n-1 & n \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} Q((x_1, \dots, x_n)) &= \sum_{1 \leq i, j \leq n} x_i x_j + \sum_{2 \leq i, j \leq n} x_i x_j + \dots + \sum_{n-1 \leq i, j \leq n} x_i x_j + x_n^2 \\ &= (x_1 + \dots + x_n)^2 + (x_2 + \dots + x_n)^2 + \dots + (x_{n-1} + x_n)^2 + x_n^2. \end{aligned}$$

Q est donc définie positive.

1. Si la matrice de f dans la base canonique de \mathbb{R}^2 est $A = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}$,

$$Q(f) = \lambda(a^2 + 2bc + d^2) + \mu(ad - bc).$$

Q est un polynôme homogène de degré 2 en les coordonnées de f dans la base canonique de $\mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$ et donc Q est une forme quadratique sur $\mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$.

2. • Si $\lambda = \mu = 0$, $r = 0$ et $s = (0, 0)$. Si $\lambda = 0$ et $\mu \neq 0$,

$$Q(f) = \frac{\mu}{4}(a+d)^2 - \frac{\mu}{4}(a-d)^2 - \frac{\mu}{4}(b+c)^2 + \frac{\mu}{4}(b-c)^2,$$

et donc $r = 4$ et $s = (2, 2)$.

- Si $\lambda \neq 0$,

$$\begin{aligned} Q(f) &= \lambda a^2 + \mu ad + (2\lambda - \mu)bc + \lambda d^2 = \lambda \left(a + \frac{\mu}{2\lambda}d\right)^2 + (2\lambda - \mu)bc + \left(\lambda - \frac{\mu^2}{4\lambda}\right)d^2 \\ &= \lambda \left(a + \frac{\mu}{2\lambda}d\right)^2 + \left(\lambda - \frac{\mu^2}{4\lambda}\right)d^2 + \frac{2\lambda - \mu}{4}(b+c)^2 - \frac{2\lambda - \mu}{4}(b-c)^2. \end{aligned}$$

Maintenant, les quatre formes linéaires $(a, b, c, d) \mapsto a + \frac{\mu}{2\lambda}d$, $(a, b, c, d) \mapsto d$, $(a, b, c, d) \mapsto b + c$ et $(a, b, c, d) \mapsto b - c$ sont linéairement indépendantes. Donc

- si $\mu = 2\lambda$ ($\neq 0$), $r = 1$,
- si $\mu = -2\lambda$ ($\neq 2\lambda$), $r = 3$,
- si $|\mu| \neq 2|\lambda|$ ($\neq 0$), $r = 4$.

En particulier, si $\lambda = 1$ et $\mu = 0$, alors $r = 4$ et $s = (3, 1)$ et si $\lambda = 0$ et $\mu = 1$, $r = 4$ et $s = (2, 2)$.

Correction de l'exercice 3 ▲

Dans le cas où E est de dimension finie, la signature de Q permet de conclure immédiatement. Supposons donc que E n'est pas de dimension finie.

Par hypothèse, il existe un vecteur non nul x_0 tel que $Q(x_0) = 0$. Supposons Q de signe constant. Ouite à remplacer Q par $-Q$, on supposera que Q est positive. D'après l'inégalité de CAUCHY-SCHWARZ (valable pour les formes quadratiques positives)

$$\forall y \in E, |\varphi(x_0, y)| \leq \sqrt{Q(x_0)} \sqrt{Q(y)} = 0.$$

Donc $\forall y \in E, \varphi(x_0, y) = 0$ et x_0 est dans le noyau de φ . Puisque $x_0 \neq 0$, on en déduit que φ est dégénérée. En résumé, si Q est de signe constant, φ est dégénérée ou encore si φ est non dégénérée, Q n'est pas de signe constant.

Correction de l'exercice 4 ▲

1. Pour tout $(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$,

$$Q(x_1, \dots, x_n) = \sum_{1 \leq i, j \leq n} \left(\int_a^b f_i(t) f_j(t) dt \right) x_i x_j = \int_a^b \left(\sum_{1 \leq i, j \leq n} x_i x_j f_i(t) f_j(t) \right) dt = \int_a^b \left(\sum_{i=1}^n x_i f_i(t) \right)^2 dt \geq 0.$$

Donc Q est une forme quadratique positive.

2. De plus, pour tout $(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$, $Q((x_1, \dots, x_n)) = 0 \Leftrightarrow \sum_{i=1}^n x_i f_i = 0$ (fonction continue positive d'intégrale nulle). Donc

$$\begin{aligned} Q \text{ définie} &\Leftrightarrow \forall (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n, [Q((x_1, \dots, x_n)) = 0 \Rightarrow (x_1, \dots, x_n) = 0] \\ &\Leftrightarrow \forall (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n, \left[\sum_{i=1}^n x_i f_i = 0 \Rightarrow (x_1, \dots, x_n) = 0 \right] \\ &(f_1, \dots, f_n) \text{ libre.} \end{aligned}$$

3. Dans le cas particulier envisagé, la matrice de Q dans la base canonique de \mathbb{R}^n est la matrice de HILBERT

$$H_n = \left(\frac{1}{i+j-1} \right)_{1 \leq i, j \leq n}.$$

Correction de l'exercice 5 ▲

Posons $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ et $A = \begin{pmatrix} 0 & x_1 & \dots & x_n \\ x_1 & & & \\ \vdots & & S & \\ x_n & & & \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & {}^tX \\ X & S \end{pmatrix}.$

Un calcul par blocs fournit $\begin{pmatrix} 0 & {}^tX \\ X & S \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & S^{-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & {}^tXS^{-1} \\ X & I_n \end{pmatrix}$ puis

$$\begin{pmatrix} 0 & {}^tX \\ X & S \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & S^{-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ X & I_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & {}^tXS^{-1} \\ X & I_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ X & I_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} {}^tXS^{-1}X & {}^tXS^{-1} \\ 0 & I_n \end{pmatrix}.$$

On en déduit que $\det(A) \times \det(S^{-1}) \times (-1) = {}^tXS^{-1}X$ puis que $Q(X) = -\det(A) = {}^tX((\det(S))S^{-1})X = {}^tXS'SX$ où $S' = (\det(S))S^{-1}$.

Maintenant, la matrice S est définie positive et donc ses valeurs propres sont des réels strictement positifs. Les valeurs propres de la matrice S' sont les $\frac{\det(S)}{\lambda}$ où λ décrit le spectre de S et donc la matrice S' est aussi une matrice symétrique définie positive. Q est donc une forme quadratique définie positive.

Correction de l'exercice 6 ▲

1. (Quand x^2 et y^2 ont les mêmes coefficients, penser à faire une rotation d'angle $\frac{\pi}{4}$) En posant $x = \frac{1}{\sqrt{2}}(X + Y)$ et $y = \frac{1}{\sqrt{2}}(X - Y)$, on obtient

$$x^2 + 10xy + y^2 = \frac{1}{2}(X + Y)^2 + 5(X + Y)(X - Y) + \frac{1}{2}(X - Y)^2 = 6X^2 - 4Y^2.$$

Ainsi, si on note (i, j) la base canonique de \mathbb{R}^2 puis $e_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}(i + j)$ et $e_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}(i - j)$, on a

$$x^2 + 10xy + y^2 = Q(xi + yj) = Q(Xe_1 + Ye_2) = 6X^2 - 4Y^2.$$

2. La matrice de Q dans la base canonique (i, j) de \mathbb{R}^2 est $A = \begin{pmatrix} 6 & 2 \\ 2 & 9 \end{pmatrix}$. Les deux nombres 5 et 10 ont une somme égale à 15 = Tr(A) et un produit égal à 50 = det(A) et sont donc les valeurs propres de A. On sait alors que dans une base orthonormée (e_1, e_2) de vecteurs propres de A associée à la famille de valeurs propres (5, 10), on a $Q(Xe_1 + Ye_2) = 5X^2 + 10Y^2$. Déterminons une telle base.

$$(A - 5I_2) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow x + 2y = 0 \text{ et donc } \text{Ker}(A - 5I_2) = \text{Vect}(e_1) \text{ où } e_1 = \frac{1}{\sqrt{5}}(2, -1) \text{ puis } \text{Ker}(A - 10I_2) = (\text{Ker}(A - 5I_2))^\perp = \text{Vect}(e_2) \text{ où } e_2 = \frac{1}{\sqrt{5}}(1, 2).$$

Donc, si $e_1 = \frac{1}{\sqrt{5}}(2, -1)$, $e_2 = \frac{1}{\sqrt{5}}(1, 2)$ et $u = xi + yj = Xe_1 + Ye_2$, alors $q(u) = 6x^2 + 4xy + 9y^2 = 5X^2 + 10Y^2$. De plus, $x = \frac{1}{\sqrt{5}}(2X + Y)$ et $y = \frac{1}{\sqrt{5}}(-X + 2Y)$.

3. La matrice de Q dans la base canonique est $A = \begin{pmatrix} 4 & \sqrt{6} & 5\sqrt{2} \\ \sqrt{6} & 9 & \sqrt{3} \\ 5\sqrt{2} & \sqrt{3} & -1 \end{pmatrix}.$

$$\begin{aligned} \chi_A &= \begin{vmatrix} 4-X & \sqrt{6} & 5\sqrt{2} \\ \sqrt{6} & 9-X & \sqrt{3} \\ 5\sqrt{2} & \sqrt{3} & -1-X \end{vmatrix} = (4-X)(X^2 - 8X - 12) - \sqrt{6}(-\sqrt{6}X - 6\sqrt{6}) + 5\sqrt{2}(5\sqrt{2}X - 42\sqrt{2}) \\ &= -X^3 + 12X^2 + 36X - 432 = -(X-6)(X+6)(X-12). \end{aligned}$$

Ensuite,

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \text{Ker}(A - 6I_3) &\Leftrightarrow \begin{cases} -2x + \sqrt{6}y + 5\sqrt{2}z = 0 \\ \sqrt{6}x + 3y + \sqrt{3}z = 0 \\ 5\sqrt{2}x + \sqrt{3}y - 7z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} z = -\sqrt{2}x - \sqrt{3}y \\ -2x + \sqrt{6}y + 5\sqrt{2}(-\sqrt{2}x - \sqrt{3}y) = 0 \\ 5\sqrt{2}x + \sqrt{3}y - 7(-\sqrt{2}x - \sqrt{3}y) = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} z = -\sqrt{2}x - \sqrt{3}y \\ -12x - 4\sqrt{6}y = 0 \\ 12\sqrt{2}x + 8\sqrt{3}y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = -\sqrt{\frac{3}{2}}x \\ z = -\sqrt{2}x - \sqrt{3}(-\sqrt{\frac{3}{2}}x) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = -\sqrt{\frac{3}{2}}x \\ z = \frac{\sqrt{2}}{2}x \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = \sqrt{\frac{2}{3}}z \\ y = -z \end{cases} \end{aligned}$$

et $\text{Ker}(A - 6I_3) = \text{Vect}(e_1)$ où $e_1 = \frac{1}{\sqrt{6}}(\sqrt{2}, -\sqrt{3}, 1)$. De même,

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \text{Ker}(A + 6I_3) &\Leftrightarrow \begin{cases} 10x + \sqrt{6}y + 5\sqrt{2}z = 0 \\ \sqrt{6}x + 15y + \sqrt{3}z = 0 \\ 5\sqrt{2}x + \sqrt{3}y + 5z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} z = -\sqrt{2}x - 5\sqrt{3}y \\ 10x + \sqrt{6}y + 5\sqrt{2}(-\sqrt{2}x - 5\sqrt{3}y) = 0 \\ 5\sqrt{2}x + \sqrt{3}y + 5(-\sqrt{2}x - 5\sqrt{3}y) = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} z = -\sqrt{2}x - \sqrt{3}y \\ y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = 0 \\ z = -\sqrt{2}x \end{cases} \end{aligned}$$

et $\text{Ker}(A + 6I_3) = \text{Vect}(e_2)$ où $e_2 = \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 0, -\sqrt{2})$.

Enfin $\text{Ker}(A - 12I_3) = \text{Vect}(e_3)$ où

$$e_3 = e_1 \wedge e_2 = \frac{1}{3\sqrt{2}} \begin{pmatrix} \sqrt{2} \\ -\sqrt{3} \\ 1 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -\sqrt{2} \end{pmatrix} = \frac{1}{3\sqrt{2}} \begin{pmatrix} \sqrt{6} \\ 3 \\ \sqrt{3} \end{pmatrix}.$$

Ainsi, si on pose $P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{6}} & -\frac{2}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}$ alors $PA^tP = \text{diag}(6, -6, 12)$ ou encore

$$Q(Xe_1 + Ye_2 + Ze_3) = 6X^2 - 6Y^2 + 12Z^2 \text{ où } \text{Mat}_{(i,j,k)}(e_1, e_2, e_3) = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{6}} & -\frac{2}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}.$$

Correction de l'exercice 7 ▲

1. Soit P un élément de E . D'après un théorème de croissances comparées, $P(k)P(-k)e^{-k} = o\left(\frac{1}{k^2}\right)$ et donc $Q(P)$ existe.

Pour tout élément P de E , $Q(P) = B(P, P)$ où B est la forme bilinéaire symétrique définie sur E par

$$\forall (P_1, P_2) \in E^2, B(P_1, P_2) = \frac{1}{2} \left(\sum_{k=0}^{+\infty} (P_1(k)P_2(-k) + P_1(-k)P_2(k))e^{-k} \right)$$

et donc Q est une forme quadratique sur E .

2. Soit F le sous-espace vectoriel de E dont les éléments sont les polynômes pairs et G le sous-espace vectoriel de E dont les éléments sont les polynômes impairs. F et G sont supplémentaires dans E . Soit P est un polynôme pair et non nul. Tout d'abord, $Q(P) \sum_{k=0}^{+\infty} (P(k))^2 e^{-k} \geq 0$. De plus, comme P ne peut admettre tout entier naturel pour racine, on a plus précisément $Q(P) > 0$. De même, si P est impair et non nul, $Q(P) < 0$.

Ainsi, la restriction de Q à F (resp. G) est définie positive (resp. négative). Enfin, si P_1 est pair et P_2 est impair, on a

$$B(P_1, P_2) = \sum_{k=0}^{+\infty} P_1(k)P_2(-k)e^{-k} = -\sum_{k=0}^{+\infty} P_1(k)P_2(k)e^{-k} = -\sum_{k=0}^{+\infty} P_1(-k)P_2(k)e^{-k} = -B(P_2, P_1) = -B(P_1, P_2),$$

et donc $B(P_1, P_2) = 0$ (F et G sont orthogonaux pour B).

Il existe une base de F dans laquelle $Q|_F$ est combinaison linéaire à coefficients strictement positifs de carrés de formes linéaires linéairement indépendantes en nombre égal à $\dim(F)$ et de même il existe une base de G dans laquelle $Q|_G$ est combinaison linéaire à coefficients strictement négatifs de carrés de formes linéaires linéairement indépendantes en nombre égal à $\dim(G)$. Maintenant, si P est un polynôme quelconque de parties paire et impaire P_1 et P_2 respectivement,

$$Q(P) = Q(P_1 + P_2) = Q(P_1) + 2B(P_1, P_2) + Q(P_2) = Q|_F(P_1) + Q|_G(P_2).$$

Donc la réunion des deux bases ci-dessus est une base de E dans laquelle Q est combinaison linéaire de carrés de formes linéaires linéairement indépendantes dans laquelle $\dim(F) = E\left(\frac{n}{2}\right) + 1$ coefficients sont strictement positifs et $\dim(G) = E\left(\frac{n+1}{2}\right)$ sont strictement négatifs. Finalement,

Q est donc non dégénérée de signature $s = \left(E\left(\frac{n}{2}\right) + 1, E\left(\frac{n+1}{2}\right)\right)$.

Correction de l'exercice 8 ▲

A est la matrice d'un produit scalaire φ dans une certaine base \mathcal{B} fixée de \mathbb{R}^n . Soit \mathcal{B}' l'orthonormalisée de SCHMIDT de la base \mathcal{B} pour le produit scalaire φ et T la matrice de passage de la base \mathcal{B}' à la base \mathcal{B} . La matrice T est triangulaire de même que la matrice tT .

Puisque la base \mathcal{B}' est orthonormée pour le produit scalaire φ , la matrice de φ dans la base \mathcal{B}' est I_n . D'après les formules de changement de base, $A = {}^tT(\text{Mat}_{\mathcal{B}'}\varphi)T = {}^tTT$.

Correction de l'exercice 9 ▲

Puisque la matrice A est définie positive, il existe d'après le l'exercice 8 une matrice triangulaire supérieure inversible T telle que $A = {}^tTT$. Posons alors $T = (t_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}$.

$$\det(A) = (\det(T))^2 = t_{1,1}^2 \dots t_{n,n}^2$$

Mais pour $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $a_{i,i} = \sum_{k=1}^n t_{k,i}^2 \geq t_{i,i}^2$ et donc $\det(A) \leq \prod_{i=1}^n a_{i,i}$.

Remarque. On a montré au passage que les coefficients diagonaux $a_{i,i}$ de A étaient des réels strictement positifs.