1. Output Nomor 1. Interface

```
Choose your shape:
Circle
Choose your radius:
20
The result is: 1256
Choose your shape:
rectangle
Choose your length:
20
Choose your width:
============
The result is: 600
Choose your shape:
Wrong Input!
Choose your shape:
Done
Selesai!
```

2. Output Nomor 2. Simulasi Pergerakan Drone:

```
X:
0
Y: 0
Cek lokasi awal
Lokasi X dan Y sekarang adalah
(0.00,0.00)
Bergerak dengan x dan y yang diinput:
input X:
4
input y:
8
Setelah bergerak, sekarang adalah
(4.00,8.00)
```

3. Output Nomor 3 Pergerakan Drone dengan kecepatan:

```
X: 0
Y: 0
Pilih perintah yang dinginkan: lokasi
Lokasi X dan Y sekarang adalah
(0.00, 0.00)
Pilih perintah yang dinginkan: gerak
input Velocity(v): 10
input Time(t): 10
input theta angle: 30
Hasil Sin: 0.50
Hasil Cos: 0.87
Pilih perintah yang dinginkan: lokasi
Lokasi X dan Y sekarang adalah
(86.60, 50.00)
Pilih perintah yang dinginkan: gerak
input Velocity(v): 20
input Time(t): 5
input theta angle: 180
Hasil Sin: 0.00
Hasil Cos: -1.00
Pilih perintah yang dinginkan: lokasi
Lokasi X dan Y sekarang adalah
(-13.40,50.00)
Pilih perintah yang dinginkan:
```

4. Nomor 4 Sistem History

```
Masukkan X awal: 0
Masukkan Y awal: 0
Pilih perintah: lokasi
Lokasi X dan Y sekarang ada di titik:
(0,0)
Pilih perintah: history
700000000000000
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
Pilih perintah: gerak
input gerak X:
input gerak Y:
Pilih perintah: gerak
input gerak X:
input gerak Y:
Pilih perintah: gerak
input gerak X:
input gerak Y:
Pilih perintah: gerak
input gerak X:
input gerak Y:
Pilih perintah: lokasi
Lokasi X dan Y sekarang ada di titik:
(8,8)
```

```
Pilih perintah: gerak
input gerak X:
2
input gerak Y:
Pilih perintah: gerak
input gerak X:
2
input gerak Y:
2
Pilih perintah: lokasi
Y loo V sekarang
Lokasi X dan Y sekarang ada di titik:
(12,12)
Pilih perintah: history
7 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0000000000000000
0070000000000000
0000000000000000
0000700000000000
0000000000000000
000000700000000
0000000000000000
000000007000000
0000000000000000
000000000070000
0000000000000000
0000000000000700
0000000000000000
0000000000000000
Pilih perintah: undo
Undo Berhasil
Pilih perintah: lokasi
Lokasi X dan Y sekarang ada di titik:
(10,10)
Pilih perintah: redo
Redo Berhasil
Pilih perintah: lokasi
Lokasi X dan Y sekarang ada di titik:
(12,12)
Pilih perintah: done
```

5. Nomor 5. Save and Load

```
Masukkan X awal: 0
Masukkan Y awal: 0
Pilih perintah: lokasi
Lokasi X dan Y sekarang ada di titik:
(0,0)
Pilih perintah: gerak
input gerak X:
2
input gerak Y:
Pilih perintah: gerak
input gerak X:
input gerak Y:
Pilih perintah: gerak
input gerak X:
input gerak Y:
Pilih perintah: gerak
input gerak X:
input gerak Y:
Pilih perintah: gerak
input gerak X:
input gerak Y:
Pilih perintah: gerak
input gerak X:
input gerak Y:
Pilih perintah: gerak
input gerak X:
input gerak Y:
Pilih perintah: gerak
input gerak X:
input gerak Y:
Gerak tidak bisa dilakukkan karena diluar batas map
Pilih perintah: lokasi
Lokasi X dan Y sekarang ada di titik:
(14,14)
```

```
Pilih perintah: save
Save Berhasil!
Pilih perintah: reset
Reset Berhasil!
Pilih perintah: history
000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
 00000000000000
000000000000000
 000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
 0000000000000
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
Pilih perintah: load
Load Berhasil!
Pilih perintah: history
7000000000000000
0000000000000000
0070000000000000
0000000000000000
000070000000000
0000000000000000
 00000700000000
0000000000000000
 00000007000000
 0000000000000
 00000000070000
 000000000000000
 000000000000700
0000000000000000
000000000000000
Pilih perintah: done
```

Reset untuk menghilangkan history serta posisi terakhir,

Save akan menyimpan data history dan posisi terakhir

Load akan mereplace atau mengganti history sekarang dan posisi sekarang dengan data histroy dan posisi terakhir yang tersimpan di variabel savedX, savedY, savedMap[].

```
Pilih perintah: lokasi
Lokasi X dan Y sekarang ada di titik:
(14,14)
Pilih perintah: reset
Reset Berhasil!
Pilih perintah: history
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
000000000000000
0000000000000000
 00000000000000
0000000000000000
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 <u>0</u> 0 0
0000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
000000000000000
0000000000000000
0000000000000000
000000000000000
Pilih perintah: lokasi
Lokasi X dan Y sekarang ada di titik:
(0,0)
Pilih perintah: load
Load Berhasil!
Pilih perintah: history
7000000000000000
0000000000000000
0070000000000000
0000000000000000
000070000000000
0000000000000000
000000700000000
000000000000000
000000007000000
0000000000000000
000000000070000
0000000000000000
0000000000000700
0000000000000000
0000000000000007
Pilih perintah: lokasi
Lokasi X dan Y sekarang ada di titik:
(14, 14)
Pilih perintah: done
```

Akan ngeload lokasi terakhir beserta history nya