# Modellazione e Sintesi di un Moltiplicatore Floating-point Single Precision

Enrico Sgarbanti - VR446095

Sommario—Questo documento mostra la realizzazione di un moltiplicatore in virgola mobile a precisione singola realizzato in VHDL, Verilog e SystemC ed un componente che permetta di eseguire due moltiplicazioni in parallelo. Il tutto è accompagnato da testbench, sintesi dei componenti VHDL e verilog ed un confronto con l'High-level-Synthesis di un moltiplicatore scritto in c++.

#### I. Introduzione

Il progetto consiste nella realizzazione in hardware di un sistema che utilizzi due moltiplicatori in virgola mobile a precisione singola, secondo lo standard IEEE754, per eseguire due moltiplicazioni in parello. Esso deve essere sintetizzabile sulla FPGA "xc7z020clg400-1" che possedendo solo 125 porte I/O, obbliga a serializzare input e output.

Il sistema è stato realizzato in diversi linguaggi al fine di scoprire le differenze tra i vari linguaggi utilizzabili per la descrizione del hardware e capirne i pro e contro. I risultati sono stati poi analizzati e confrontati con quelli ottenuti dall'high level syntesis del codice in c++.

L'approccio utilizzato è bottom-up, cioè si è partiti dal moltiplicatore per poi arrivare al top level. L'implementazione è preceduta dall'analisi dei requisiti e dalla stesura della EFSM, cioè la parte più importante in quanto è dove viene tradotto l'algoritmo, descritto il flusso e scelti i vari segnali intermedi necessari. Una buona EFSM permette di evitare di scrivere varie righe di codice per poi accorgersi in simulazione che qualcosa non funziona.

Ci si aspetta che la versione RTL sia significativamente più performante di quella con l'high level syntesis e che il sistema occupi una minima parte della FPGA in quanto molto piccolo.

## II. BACKGROUND

## A. Progettazione hardware

Per la realizzazione di componenti hardware si possono utilizzare diverse tecniche e linguaggi.

Un primo approccio è descrivere i componenti a livello RT utilizzando linguaggi di descrizione del hardware (HDL) come VHDL e Verilog. Un HDL è un linguaggio specializzato per la descrizione della struttura e del comportamento di circuiti elettronici, in particolare circuiti logici digitali, e la loro analisi e simulazione. Permette inoltre la sintesi di una descrizione HDL in una netlist (una specifica di componenti elettronici fisici e il modo in cui sono collegati insieme), che può quindi essere posizionata e instradata per produrre l'insieme di maschere utilizzate per creare un circuito integrato[1].

Un secondo approccio è descrivere le funzionalità del componente con linguaggi più ad alto livello come C, C++ o

SystemC[2] e fare High Level Syntesis (**HLS**) per ottenere una descrizione dell'hardware a livello RT[3].

Entrambi gli approcci hanno vantaggi e svantaggi. In particolare HLS riduce i tempi, ma la descrizione hardware generata sarà meno ottimizzata rispetto a quella che si potrebbe ottenere usando un HDL.

## B. IEEE 754 single-precision binary floating-point format

Lo standard 754[4] è la rappresentazione più comune per i numeri reali. Esso definisce il **formato** per la rappresentazione dei numeri in virgola mobile (compreso  $\pm 0$  e i numeri denormalizzati (o subnormali); gli infiniti e i NaN, "not a number"), ed un set di operazioni effettuabili su questi [5]. La rappresentazione in virgola fissa ha una "finestra i" di rappresentazione che gli impedisce di rappresentare sia numeri molto grandi che molto piccoli. Invece la rappresentazione in virgola mobile utilizza una sorta di "finestra scorrevole" di precisione adeguata alla scala del numero permettendogli di massimizzare la precisione su entrambe le estremità della scala [6].

In particolare la versione a precisione singola dello standard IEEE754 descrive il numero con 32 bit: 1 bit per segno (sign), 8 bit per l'esponente (exp) e 23 bit per la mantissa (mant). Per la **codifica** in numero binario normalizzato:

- Il bit del segno *sign* è 1 se il numero è negativo 0 altrimenti.
- Si converte il numero in binario in virgola fissa.
- Si sposta la virgola a sinistra o destra fino ad avere un numero nella forma  $1.x \cdot 2^E$ .
- I bit della mantissa *mant* sono la parte a destra della virgola, con zeri a destra fino a riempire i 23 bit. Il bit a 1 a sinistra della virgola è omesso.
- I bit dell'esponente exp sono uguali a 127 + E dove 127
   è il bias di questo standard per la versione a precisione singola.

Per la decodifica del numero binario normalizzato:

$$(-1)^{sign} \cdot 2^{(exp-127)} \cdot (1 + \sum_{i=1}^{23} b_{23-i} \cdot 2^{-i})$$

Ci sono però dei casi particolari rappresentati in modo diverso:

- zero: è rappresentato mettendo tutti i bit di esponente e mantissa a 0.
- **infinito:** è rappresentato mettendo tutti i bit dell'esponente a 1 e quelli della mantissa a 0.
- NaN: presentano tutti i bit dell'esponente a 1, ma non hanno tutti i bit della mantissa a 0. Essi vengono utiliz-

1

zati per rappresentare un valore che non rappresenta un numero reale. Esistono due categorie di NaN:

- Quiet NaN: esso ha il bit più significativo della mantissa a 1. Indica un valore indeterminato genarato da operazioni aritmetiche il cui risultato non è matematicamente definito.
- Signal NaN: esso ha il bit più significativo della mantissa a 0. Indica un valore non valido. Può essere utilizzato per segnalare eccezioni causate da operazioni o per indicare variabili non inizializzate.
- Numeri denormalizzati: presentano tutti i bit dell'esponente a 0, ma non hanno tutti i bit della mantissa a 0. Essi sono decodificati in modo differente dai numeri normalizzati:

$$(-1)^{sign} \cdot 2^{(-126)} \cdot (0 + \sum_{i=1}^{23} b_{23-i} \cdot 2^{-i})$$

. Ovvero il bit omesso vale 0 anzichè 1 e l'esponente effettivo del numero vale sempre -126 [6].

Float 1	Values	(b =	bias.

Sign	Exponent (e)	Fraction (f)	Value
0	00…00	00…00	+0
0	0000	00···01 : 11···11	Positive Denormalized Real $0.f \times 2^{(-b+1)}$
0	00···01 : 11···10	xx…xx	Positive Normalized Real 1.f × 2 <sup>(e-b)</sup>
0	11…11	00…00	+∞
0	1111	00···01 : 01···11	SNaN
0	11…11	1X···XX	QNaN
1	00…00	00…00	-0
1	00…00	00···01 : 11···11	Negative Denormalized Real $-0.f \times 2^{(-b+1)}$
1	00···01 : 11···10	xx…xx	Negative Normalized Real -1.f × 2 <sup>(e-b)</sup>
1	11…11	00…00	-∞
1	1111	00···01 : 01···11	SNaN
1	11…11	1X···XX	QNaN

Figura 1: IEEE 754 casi possibili. (Steve Hollasch, Online [6])

# III. METODOLOGIA APPLICATA

## A. Struttura progetto

• **cpp/** contiene il file**multiplier.cpp** dove è presente una funzione che esegue la moltiplicazione in c++.

## SystemC/

 Makefile: tool per la compilazione automatica del progetto. Richiede che la variabile d'ambiente SY-STEMC\_HOME contenga il path alla libreria di SystemC.

- include: contiene gli headers del progetto. Qui sono definite tutte le porte, segnali ed enumerazioni dei vari componenti.
- src: contiene i file sorgenti del progetto..
- bin: contiene l'eseguibile double\_multiplier\_RLT.x
  (generato dopo la compilazione) e la simulazione
  wave.vcd (generato dopo l'esecuzione dell'eseguibile).
- obj: contiene i file oggetto (generati dopo la compilazione).

## VHDL\_verilog/

- stimuli/ contiene gli script TCL usati per dei test.
- waves/ contiene i file per visualizzare le simulazioni come negli screenshot.
- constrains/ contiene i vincoli per la sintesi.
- double\_multiplier file Verilog del top level del sistema.
- verilog\_multiplier file Verilog del moltiplicatore IEEE754.
- vhdl\_multiplier file VHDL del moltiplicatore IEEE754.
- **testbench** file Verilog contenente il testbench.

# B. Procedimento

Per prima cosa è stato studiato lo standard IEE754 ed è stato definito l'algoritmo ad alto livello per la moltiplicazione. Dopodichè è stata realizzata la EFSM di *double\_multiplier* e *double multiplier*.

A questo punto si è passati all'implementazione su Vivado[7] partendo con un approccio bottom-up dal *multiplier* per poi passare al *double\_multiplier* e infine al *testbench* tutti scritti in Verilog. È stato scelto questo linguaggio per realizzare le varie componenti in quanto ritenuto più semplice da utilizzare e con una sintassi molto più chiara del VHDL. Ogni componente è stato testato con uno script TCL e in seguito con il testbench. Verificata la correttezza del sistema con due moltiplicatori Verilog si è passati a scrivere *multiplier* anche in VHDL ed è stato aggiunto al testbench il confronto fra i valori ottenuti dai due componenti.

In seguito è stato riscritto tutto in SystemC dove è stato fatto anche un testbench con numeri random.

Infine è stata fatta l'high level syntesis da un semplice codice c++ per confrontare i risultati ottenuti.

#### C. Vincoli ed Architettura

Il progetto presenta diversi vincoli:

- Il multiplier deve essere scritto in VHDL, Verilog e SystemC.
- Gli operandi e il risultato devono essere a 32 bit.
- I due componenti devono essere sintetizzabili sulla FPGA "xc7z020clg400-1" la quale ha a disposizione solo 125 porte.

Per far fronte al limite delle porte logiche è stato necessario serializzare input e output. Vengono quindi utilizzati gli stessi 32 bit per il risultato e altri 64 bit per le due coppie di operandi. I vari componenti comunicano fra loro grazie al protocollo di

handshake. Con ready uguale a 1 si attiva il componente, il quale quando avrà finito metterà done uguale a 1.

L'architettura con VHDL e Verilog è mostrata in figura 2. Quella per SystemC è analoga.

I segnali intermedi sono stati omessi da questa figura, ma vengono descritti nelle sezioni successive. Le FSMD realizzate

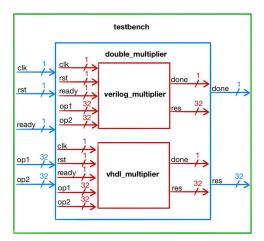


Figura 2: Architettura RTL

usano tutte due processi:

- fsm: processo asincrono col compito di calcolare e aggiornare lo stato prossimo.
- datapath: processo sincrono che ha il compito di aggiornare lo stato attuale ed elaborare gli output. Esso viene però attivato asincronamente dal fronte di salita del reset al fine di riportare lo stato a quello iniziale.

## D. multiplier

Questo componente esegue la moltiplicazione tra numeri floating point a precisione singola.

L'interfaccia è mostrata in figura 2:

- op1 (32 bit input): primo operando.
- op2 (32 bit input): secondo operando.
- clk (1 bit input): segnale di clock.
- rst (1 bit input): segnale di reset. Riporta il sistema allo stato iniziale.
- **ready** (1 bit input): segnale che permette al sistema di uscire dallo stato iniziale. Nello specifico indica che al prossimo fronte di salita del clock *op1* e *op2* conterranno i valori degli operandi.
- done (1 bit output): segnale che indica che il valore su res è il risultato.
- res (32 bit output): risultato.

Gli altri segnali intermedi utilizzati sono:

- **STATE e NEXT\_STATE** (4 bit): rappresentano lo stato attuale e lo stato prossimo.
- **esp\_tmp** (10 bit): permette di eseguire le operazioni per ricavare l'esponente finale senza perdere informazioni.
- mant\_tmp (48 bit): permette di eseguire le operazioni per ricavare la mantissa finale senza perdere informazioni.

- sign1, sign2 (1 bit): rappresentano il segno dei due operandi.
- esp1, esp2 (8 bit): rappresentano gli esponenti dei due operandi
- mant1, mant2 (24 bit): rappresentano le mantisse dei due operandi. Esse presentano anche il bit omesso che sarà 1 nel caso di operandi normalizzati, 0 altrimenti.

L'algoritmo della moltiplicazione è descritto grazie alla EFSM [Figura 16] la quale è formata 19 stati:

- ST\_START: stato di partenza. Qui vengono resettati i segnali interni e gli output a zero. In caso di segnale reset a 1 si torna in questo stato. In caso di segnale ready a 1 si passa a ST INIT.
- **ST\_INIT:** qui vengono estrapolate le informazioni degli operandi di segno, esponente e mantissa la quale presenta anche il bit 24 a 1 (quello omesso nei 32 bit). Qui avviene anche la valutazione dei casi speciali, ovvero la generazione di NaN, ∞, 0, numeri subnormali che porterà nei rispetti stati. In caso il numero sia normalizzato si va allo stato *ST\_ELAB*.
- ST\_SNAN1: si arriva a questo stato se il primo operando è un Signal NaN. In concordanza col metodo di testing e con l'articolo [8]: "Un signal NaN può essere copiato senza problemi, ma qualsiasi altra operazione è invalida e deve essere intercettata o prodotto un Nan non signal". Quindi viene riscritto su res il valore di op1 con il bit più significativo della mantissa a 1. Poi si passa a ST FINISH.
- ST\_SNAN2: si arriva a questo stato se il secondo operando è un Signal NaN. Analogamente allo stato ST\_SNAN1, viene riscritto su res il valore di op2 con il bit più significativo della mantissa a 1. Poi si passa a ST\_FINISH. In caso ci siano due SNAN come operandi si entra lo stesso in questo stato.
- ST\_QNAN: si arriva a questo stato se gli operandi sono 0 e ∞. In questo caso i primi 10 bit di *res* sono posti a 1 e gli altri a 0. Poi si passa a ST\_FINISH.
- ST\_ZERO: si arriva a questo stato se un operando è 0
  e l'altro non è ∞. In questo caso il bit più significativo
  di res è dato dallo xor del segno dei due operandi e gli
  altri bit sono posti a 0. Poi si passa a ST\_FINISH.
- ST\_INF: si arriva a questo stato se un operando è ∞ e l'altro non è 0. In questo caso il bit più significativo di res è dato dallo xor del segno, quelli dell'esponente sono posti tutti a 1 e quelli della mantissa a 0. Poi si passa a ST\_FINISH.
- **ST\_ADJ1:** si arriva a questo stato se il primo operando è un numero subnormale e l'altro è normalizzato. In questo caso si pone il bit 24 di *mant1* a 0 ed *exp1* uguale a 1 perchè 1 127 = –126 cioè il valore corretto in caso di numero subnormale. Questa scelta è stata fatta per utilizzare lo stato *ST\_ELAB* indipendentemente che il numero fosse normalizzato o subnormalizzato. Poi si passa a *ST\_ELAB*.
- ST\_ADJ2: analogo a ST\_ADJ2 ma qui è op2 subnormale.
- ST\_ADJ3: analogo a ST\_ADJ1 e ST\_ADJ2 ma qui entrambi gli operandi sono subnormali.

- ST\_ELAB: qui viene ricavato l'esponente temporaneo come  $exp\_tmp = exp1 + exp2 127$ . Si sottrae 127 perchè altrimenti  $exp\_tmp$  avrebbe sommato un bias di 127 + 127. Viene anche ricavata la mantissa temporanea come  $mant\_tmp = mant1 * mant2$ . Poi si passa a  $ST\_SHIFTR$  se il bit più significativo di  $mant\_tmp$  vale 1, a  $ST\_SHIFTL$  se i due bit più significativi sono "00" oppure  $ST\_CHECK$  se sono "01".
- **ST\_SHIFTR:** qui si esegue lo shift a destra di *mant\_tmp* per portarla nella forma 1.x, con conseguente incremento di *exp\_tmp*. Poi si passa a *ST\_CHECK*.
- ST\_SHIFTL: qui si esegue lo shift a sinistra di *mant\_tmp* nella speranza di portarla nella forma 1.x, con conseguente decremento di *exp\_tmp*. Poi si passa a *ST NORM*.
- **ST\_NORM:** se *mant\_tmp* è diventato nella forma 1.x allora si passa a *ST\_CHECK*. Se *exp\_tmp* è maggiore di 0 allora c'è ancora speranza di riuscire a ottenere un numero nella forma 1.x valido e quindi si passa a *ST\_SHIFTL*, altrimenti si passa a *ST\_CHECK* per valutare se è possibile rappresentare il risultato con un numero subnormale.
- ST\_CHECK: qui si controlla ciò che si è ottenuto dalle elaborazioni precedenti. Se exp\_tmp ha tutti i bit a zero allora il numero è subnormale e si passa a ST SUBNORM. Se *exp\_tmp* ha i due bit più significativi a "01" allora c'è stato overflow e si passa a ST INF. Se exp tmp ha i due bit più significativi a "00" e il bit 22 di mant\_tmp a 0 allora il risultato è un numero normalizzato e si passa a ST\_WRITE. Se exp\_tmp ha i due bit più significativi a "00" e il bit 22 di mant tmp a 1 allora c'è bisogno di arrontare la mantissa e si passa a ST\_ROUND. Se il bit più significativo di exp tmp è 1 e la somma dell'esponente temporaneo con 48 (cioè in) è maggiore o uguale a 0 allora il risultato è rappresentabile con un numero subnormale, ma non è ancora pronto quindi si passa a ST\_SHIFTR per portarlo alla forma giusta. Se il bit più significativo di exp\_tmp è 1 e la somma dell'esponente temporaneo con 48 è minore di 0 allora si è verificato un underflow e si passa a ST\_ZERO.
- ST\_SUBNORM: si arriva a questo stato quando il risultato è un numero subnormale. Il risultato però per essere pronto deve eseguire un ulteriore shift a destra della mant\_tmp. Di conseguenza anche exp\_tmp dovrebbe essere incrementato diventanto 1 però complementarmente a quanto accade negli stati ST\_ADJ1, ST\_ADJ2, ST\_ADJ3 si lascia l'esponente a zero. Poi si passa a ST\_WRITE.
- ST\_ROUND: qui avviene l'arrotondamento della mantissa, il quale avviene solo se il bit a destra del punto di taglio di *mant\_tmp* è 1. In questo caso si incrementa di 1 la parte a sinistra del punto di taglio della mantissa temporanea. nel caso in cui questo incremento faccia diventare il bit più significivo di *mant\_tmp* a 1 si passa a ST\_SHIFTR altrimenti si prosegue in ST\_WRITE.
- **ST\_WRITE:** qui si assembla il risultato finale *res*. In particolare il segno è dato dallo xor fra il segno degli operandi, l'esponente è dato da *exp\_tmp* senza i due bit più significativi e la mantissa da *mant\_tmp* senza i due

- bit più significativi e con solo i 23 successivi.
- ST FINISH: qui si pone il done a 1.

## E. double\_multiplier

Questo componente esegue due moltiplicazioni tra numeri floating point a precisione singola.

L'interfaccia è mostrata in figura 2:

- op1 (32 bit input): primo operando.
- op2 (32 bit input): secondo operando.
- clk (1 bit input): segnale di clock.
- **rst** (1 bit input): segnale di reset. Riporta il sistema allo stato iniziale.
- ready (1 bit input): segnale che permette al sistema di uscire dallo stato iniziale. Nello specifico indica che al prossimo fronte di salita del clock op1 e op2 conterranno i valori degli operandi per la prima moltiplicazione e in quello successivo ci saranno quelli per la seconda moltiplicazione.
- done (1 bit output): segnale che indica che il valore su res è il risultato.
- res (32 bit output): risultato.

Gli altri segnali intermedi utilizzati sono:

- **ready1** (1 bit) segnale che pone il *ready* del primo multiplier (quello in Verilog) a 1.
- **ready2** (1 bit) segnale che pone il *ready* del secondo multiplier (quello in VHDL) a 1.
- **done1** (1 bit) segnale che indica che il valore su *res1* è il risultato della prima moltiplicazione.
- **done2** (1 bit) segnale che indica che il valore su *res2* è il risultato della seconda moltiplicazione.

L'algoritmo è descritto grazie alla EFSM [Figura 17] la quale è formata 8 stati:

- **ST\_START:** stato di partenza. Qui vengono resettati i segnali interni e gli output a zero. In caso di segnale *reset* a 1 si torna in questo stato. In caso di segnale *ready* a 1 si passa a *ST RUN1*.
- **ST\_RUN1:** qui viene posto *ready1* a 1, attivando quindi il primo moltiplicatore. Poi si passa a *ST\_RUN2*.
- ST\_RUN2: qui viene posto *ready2* a 1, attivando quindi il secondo moltiplicatore. Poi si passa a *ST\_WAIT*.
- **ST\_WAIT:** qui vengono posti *ready1* e *ready2* uguali a 0. Si rimane in questo stato finchè *done1* e *done2* rimangono a 0. Se *done1* diventa 1 allora si passa a *ST\_WAIT2*, se *done2* diventa 1 allora si passa a *ST\_WAIT1* e nel caso si attivino contemporaneamente allora si passa direttamente a *ST\_RET1*.
- **ST\_WAIT1:** si resta qui finchè non finisce anche il primo moltiplicatore, cioè finchè *ready1* è uguale a 0. Poi si passa a *ST RET1*.
- **ST\_WAIT2:** si resta qui finchè non finisce anche il secondo moltiplicatore, cioè finchè *ready2* è uguale a 0. Poi si passa a *ST\_RET1*.
- **ST\_RET1:** pone *done* uguale a 1 e *res* uguale al risultato del primo moltiplicatore cioè *res1*. Poi si passa a *ST RET2*.
- ST\_RET2: pone *res* uguale al risultato del secondo moltiplicatore cioè *res2* e ritorna allo stato iniziale.

## F. testbench

Questo componente è un test automatizzato che incorpora il *double\_multiplier* come mostrato in figura 2.

La versione in Verilog ha il compiti di verificare:

- che i sottocomponenti in Verilog e VHDL diano gli stessi risultati.
- che il *double\_multiplier* esegue correttamente due moltiplicazioni con operandi diversi.
- che vengano provati per ogni nodo della EFSM tutti gli archi.

La versione in SystemC sono state messe a disposizione tre thread (da attivare togliendo i commenti del costruttore del *TestbenchModule* nel file testbench RTL.cc):

- target\_test: testa l'esecuzione di due specifici operandi scelti da una lista.
- full\_target\_test: testa tutti gli elementi della lista, i quali sono scelti appositamente per provare tutti gli archi di ogni nodo della EFSM.
- rnd\_test: testa l'esecuzione del *double\_multiplier* con valori generati randomicamente.

Per i testbench in entrambi i linguaggi è stato usato un array di bits contenenti gli inputs da testare. In SystemC sono state create due funzioni ausiliarie "binary\_to\_float()" e "float\_to\_binary()" per confrontare il risultato ottenuto dal double\_multiplier con quelli ottenuti da una semplice moltiplicazione in c++. I risultati ottenuti sono stati interiti nell'array del testbench in Verilog per realizzare il test automatico.

# IV. RISULTATI

## A. Simulazioni con script TCL

Dopo aver realizzato il *multiplier* in Verilog, questo è stato subito testato con un semplice script TCL. In questo modo si è potuto controllare facilmente che il componente esegua i passaggi aspettati. In particolare sono stati ricercati e provati gli input necessari a testare ogni arco della EFSM. Nel file "/stimuli/multiplier.tcl" si possono vedere i vari input testati, con gli stati percorsi e il risultato obiettivo ricavato grazie alle funzioni ausiliarie del testbench SystemC. Nelle figure 18 e 19 si possono guardare le simulazioni dei moltiplicatori con lo script TCL.

Lo script TCL per il *double\_multiplier* analogamente è servito a controllare il corretto funzionamento del componente, in particolare che i moltiplicatori ricevessero i giusti input. In figura 20 si può guardare la simulazione con lo script TCL.

# B. Simulazione con testbench in Verilog

I test con gli script TCL sono serviti principalmente a controllare nel dettaglio il comporamento dei componenti e a ricavare gli input per questo testbench.

Questo test ha due compiti:

- Verificare che il *multiplier* VHDL dia gli stessi valori di quello Verilog.
- Verificare che il *double\_multiplier* esegua correttamente due moltiplicazioni diverse.

In particolare è utilizzato per capire in modo automatico se i componenti fanno ciò che si aspetta, restituendo OK in caso

il test sia andato a buon fine, mentre FAIL con il risultato ottenuto e quello corretto in caso di errore. In figura 21 si può vedere un pezzo della simulazione con questo testbench a livello Behavioral e in figura 22 i risultati ottenuti. In figura 23 si può vedere un pezzo della "post-implementation timing simulation" cioè la simulazione più simile al comportamento effettivo sulla fpga e in figura 24 i risultati ottenuti.

## C. Simulazione con testbench in SystemC

In questo tesbench sono state messe a disposizione tre tipi di test differenti.

Il primo, mostrato in figura 25 ha lo scopo di testare semplicemente due input. Questo è stato utilizzato per ricavare il risultato in bit da utilizzare per il testbench in Verilog e analogamente allo script TCL, permette di controllare che il sistema percorra gli stati corretti.

Il secondo, mostrato in figura 26 è analogo al testbench in Verilog e testa tutti gli input selezionati appositamente e disposti in un array. Ha il compito di testare la correttezza del sistema con gli input ritenuti più significativi.

Il terzo, mostrato in figura 27 ha lo scopo di dare una maggiore sicurezza sulla correttezza del sistema e in particolare trovare operandi che causano moltiplicazioni errate, dovute a casi non tenuti in considerazione durante la progettazione della EFSM. Questo test ha portato più volte ad una modifica del EFSM, in particolare a causa dei numeri subnormali (come numeri normalizzati che creano subnormali, subnormali che creano underflow, ecc).

Come mostrato in figura 28 il test fallisce in alcuni casi a causa del metodo di arrotondamento utilizzato. Essendoci però più metodi di arrotondamento usabili nello standard, è stato deciso di lasciare quello utilizzato in quanto più semplice.

#### D. Sintesi e HLS

La sintesi è stata fatta per la scheda Pynq xc7z020clg400-1. In figura 3 e 4 si possono vedere i valori di utilizzo delle risorse post-syntesis e post-implementation del *verilog\_multiplier*. L'unica differenza fra le due sono le 4 LTU in meno dopo l'implementazione. In figura 5 si possono vedere i risultati di timing.

Utilization Post-Synthesis   Post-Implementation				
			Graph   Table	
Resource	Estimation	Available	Utilization %	
LUT	24	7 532	00 0.46	
FF	16	2 1064	00 0.15	
DSP		2 2	20 0.91	
IO	10	0 1	25 80.00	
BUFG		1	32 3.13	

Figura 3: Valori di utilizzo risorse post syntesis del *verilog\_multiplier* 

In figura 6 e 7 si possono vedere i valori di utilizzo delle risorse post-syntesis e post-implementation del *vhdl\_multiplier*. L'unica differenza fra le due sono le 7 LTU in meno dopo l'implementazione. In figura 8 si possono vedere i risultati di timing.

Uti	ilization		Post-Synthesis   P	ost-Implementation
				Graph   Table
	Resource	Utilization	Available	Utilization %
	LUT	243	53200	0.46
	FF	162	106400	0.15
	DSP	2	220	0.91
	IO	100	125	80.00
	BUFG	1	32	3.13

Figura 4: valori di utilizzo risorse post implementation del *verilog\_multiplier* 

Setup		Hold		Pulse Width	
Worst Negative Slack (WNS):	1.064 ns	Worst Hold Slack (WHS):	0.247 ns	Worst Pulse Width Slack (WPWS):	4.500 ns
Total Negative Slack (TNS):	0.000 ns	Total Hold Slack (THS):	0.000 ns	Total Pulse Width Negative Slack (TPWS):	0.000 ns
Number of Falling Endpoints:	0	Number of Falling Endpoints:	0	Number of Falling Endpoints:	0
Total Number of Endpoints:	319	Total Number of Endpoints:	319	Total Number of Endpoints:	163

Figura 5: Valori di timing del verilog\_multiplier

tilization		Post-Synthe	esis   Po	ost-Implementation
				Graph   Table
Resource	Estimation	Available		Utilization %
LUT	22	20	53200	0.41
FF	16	52 1	.06400	0.15
DSP		2	220	0.91
Ю	10	00	125	80.00
BUFG		1	32	3.13

Figura 6: Valori di utilizzo risorse post syntesis del *vhdl\_multiplier* 

Utilization		Post-Synthesis   F	ost-Implementation
			Graph   Table
Resource	Utilization	Available	Utilization %
LUT	213	53200	0.40
FF	162	106400	0.15
DSP	2	220	0.91
IO	100	125	80.00
BUFG	1	32	3.13

Figura 7: valori di utilizzo risorse post implementation del *vhdl\_multiplier* 

Setup		Hold		Pulse Width	
Worst Negative Slack (WNS):	0.810 ns	Worst Hold Slack (WHS):	0.238 ns	Worst Pulse Width Slack (WPWS):	4.500 ns
Total Negative Slack (TNS):	0.000 ns	Total Hold Slack (THS):	0.000 ns	Total Pulse Width Negative Slack (TPWS):	0.000 ns
Number of Falling Endpoints:	0	Number of Falling Endpoints:	0	Number of Failing Endpoints:	0
Total Number of Endopints:	319	Total Number of Endopints:	319	Total Number of Endonints:	163

Figura 8: Valori di timing del *vhdl\_multiplier* 

In figura 9 e 10 si possono vedere i valori di utilizzo delle risorse post-syntesis e post-implementation del *vhdl\_multiplier*. L'unica differenza fra le due sono le 7 LTU in meno dopo l'implementazione. In figura 11 si possono vedere i risultati di timing.

Utilization Post-Synthesis   Post-Implementation				
			Graph   Table	
Resource	Estimation	Available	Utilization %	
LUT	472	53200	0.89	
FF	362	106400	0.34	
DSP	4	220	1.82	
Ю	100	125	80.00	
BUFG	1	32	3.13	

Figura 9: Valori di utilizzo risorse post syntesis del double\_multiplier

Utilization		Post-Synthesis   F	Post-Implementation
			Graph   Table
Resource	Utilization	Available	Utilization %
LUT	465	53200	0.87
FF	362	106400	0.34
DSP	4	220	1.82
Ю	100	125	80.00
BUFG	1	32	3.13

Figura 10: valori di utilizzo risorse post implementation del double\_multiplier

Setup		Hold		Pulse Width	
Worst Negative Slack (WNS):	0.702 ns	Worst Hold Slack (WHS):	0.154 ns	Worst Pulse Width Slack (WPWS):	4.500 n
Total Negative Slack (TNS):	0.000 ns	Total Hold Slack (THS):	0.000 ns	Total Pulse Width Negative Slack (TPWS):	0.000 n
Number of Falling Endpoints:	0	Number of Failing Endpoints:	0	Number of Failing Endpoints:	0
Total Number of Endpoints:	707	Total Number of Endpoints:	707	Total Number of Endpoints:	363

Figura 11: Valori di timing del double\_multiplier

Si nota subito come la versione VDHL dia risultati migliori sia a livello di spazio che di tempo rispetto a quella in Verilog, ciò fa capire che la scelta del linguaggio non è indifferente dal punto di vista delle performante.

Il periodo di clock massimo raggiungibile prima che WNS diventi negativo (e che quindi vengano verificate violazioni) è 9ns, ma con questo valore la simulazione post-implementation del tempo da valori sbagliati. Per questo motivo è stato usato come periodo di clock minimo 10ns.

In figura 12 è possibile guardare la parte utilizzata della FPGA con il sistema realizzato, che come ci si aspettava è molto ridotta. Infine in figura 13 e 14 si possono vedere i valori di potenza.

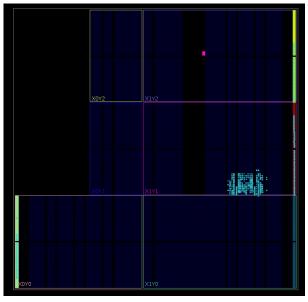


Figura 12: valori di utilizzo risorse post implementation del double multiplier

In figura 15 sono riportati i risultati dell' High Level Syntesis. Sono state usate circa 100 LUT in più rispetto ai moltiplicatori in Verilog e VHDL, ma circa 10 FF in meno.

#### V. CONCLUSIONI

Il progetto è stato abbastanza impegnativo, ma stimolante. Ho imparato molte cose, tra cui la difficoltà di dimostrare



Figura 13: Power summary

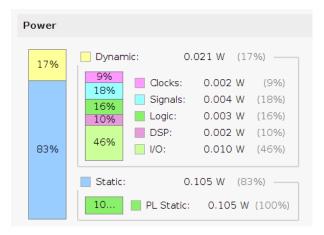


Figura 14: Power on-Chip

la correttezza del sistema, più volte infatti sono dovuto ritornare sui miei passi, perchè ho inserito dei bug durante l'implementazione della EFSM o perchè non avevo pensato ad un determinato caso speciale. Sono soddisfatto dei risultati ottenuti dalla sintesi, anche se penso che si potrebbe fare di meglio dal punto di vista del tempo. Sono poi rimasto particolarmente sorpreso dei risultati ottenuti con la HLS che pensavo sarebbero stati molto peggiori.

#### RIFERIMENTI BIBLIOGRAFICI

- $[1] \ \ "Hdl," \ https://en.wikipedia.org/wiki/Hardware\_description\_language.$
- [2] Accellera Systems Initiative et al., "Systemc," Online, December, 2013.
- [3] "Hls," https://en.wikipedia.org/wiki/High-level\_synthesis.
- [4] I. C. Society, "Ieee standard 754 for binary floating-point arithmetic," Online, 1985.
- [5] "Ieee 754," https://en.wikipedia.org/wiki/IEEE\_754.
- [6] "Ieee 754 lectures notes," "http://steve.hollasch.net/cgindex/coding/ieeefloat.html".
- [7] "Vivado," https://www.xilinx.com/products/design-tools/vivado.html.
- [8] "Ieee 754 lectures notes," "http://li.mit.edu/Archive/Activities/Archive/ CourseWork/Ju\_Li/MITCourses/18.335/Doc/IEEE754/ieee754.pdf".
- [9] "Ieee 754 multiplication," https://en.wikipedia.org/wiki/Single-precision\_floating-point\_format.

#### APPENDICE

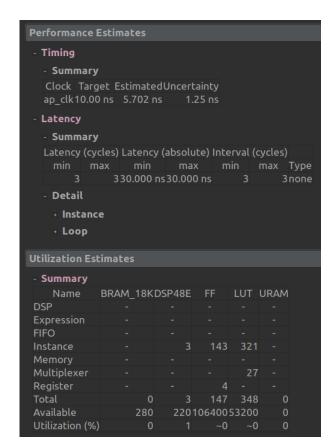


Figura 15: Power on-Chip

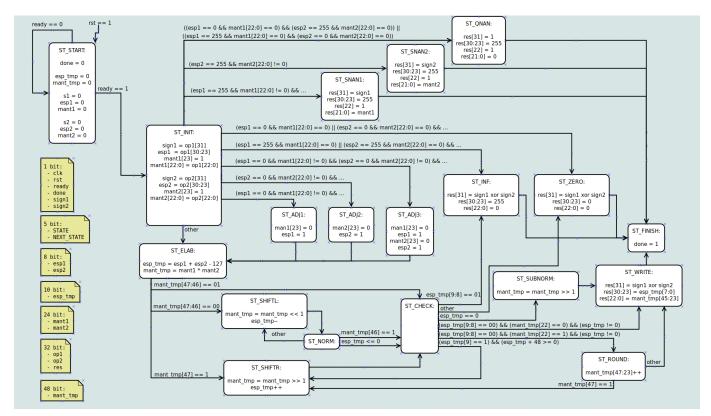


Figura 16: EFSM del multiplier

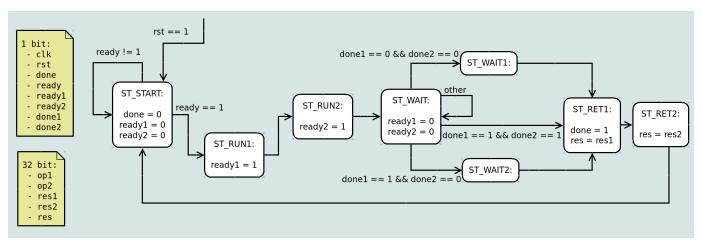


Figura 17: EFSM del double\_multiplier

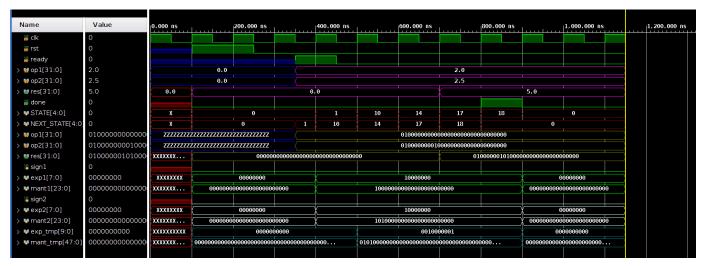


Figura 18: Simulazione multiplier in Verilog con script TCL

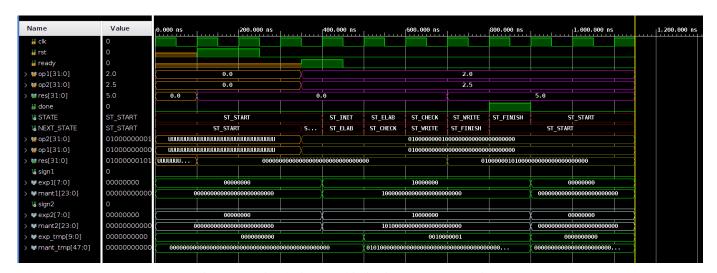


Figura 19: Simulazione multiplier in VHDL con script TCL

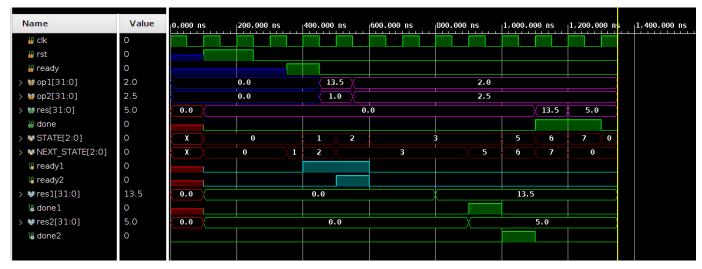


Figura 20: Simulazione double\_multiplier in Verilog con script TCL

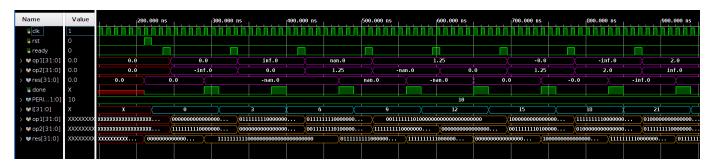


Figura 21: Behavioral simulation double\_multiplier in Verilog con testbench

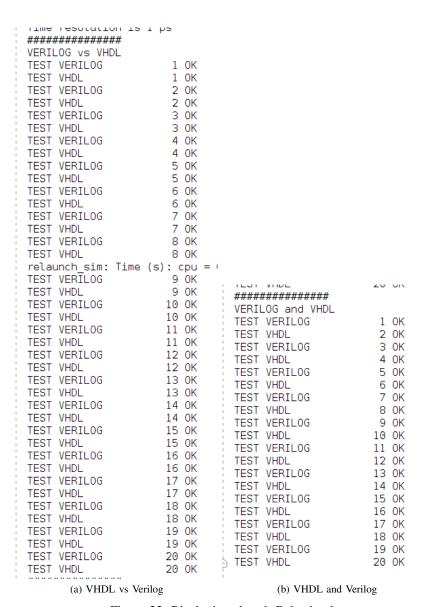


Figura 22: Risultati testbench Behavioral

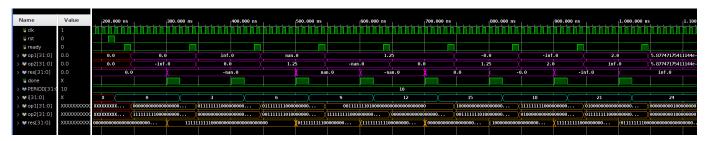


Figura 23: Post-Implementation Timing simulation double\_multiplier in Verilog con testbench

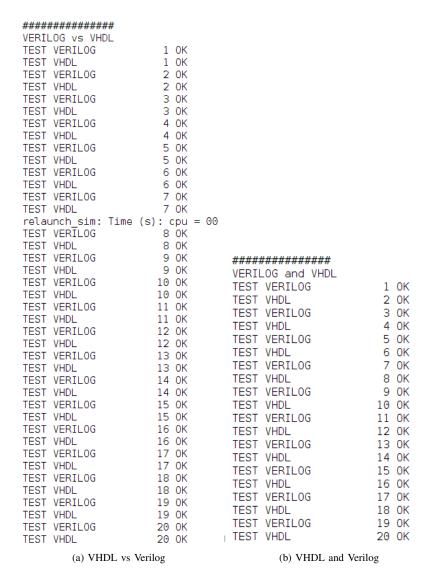


Figura 24: Risultati testbench Post-Implementation

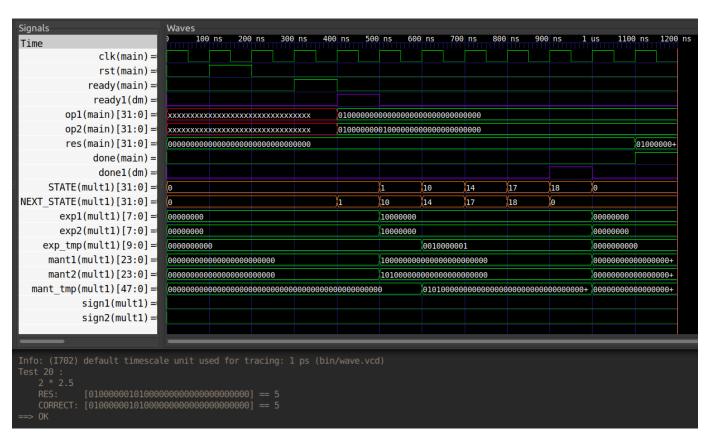


Figura 25: Simulazione double\_multiplier in SystemC con "target test"

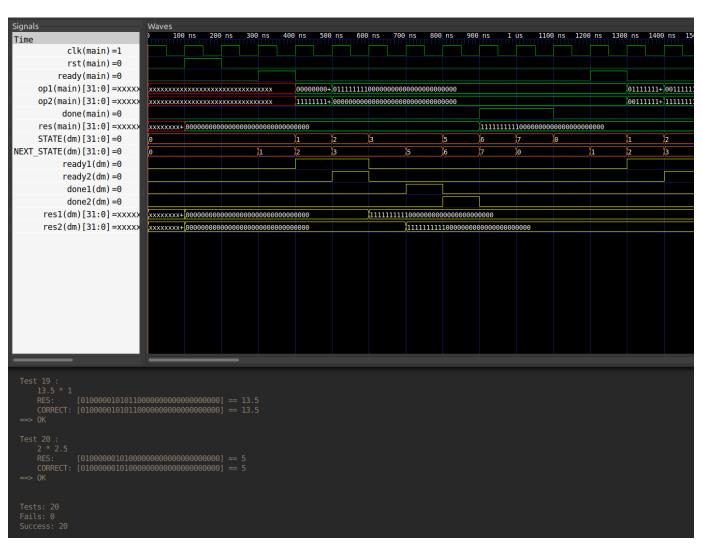


Figura 26: Simulazione double\_multiplier in SystemC con "full target test"

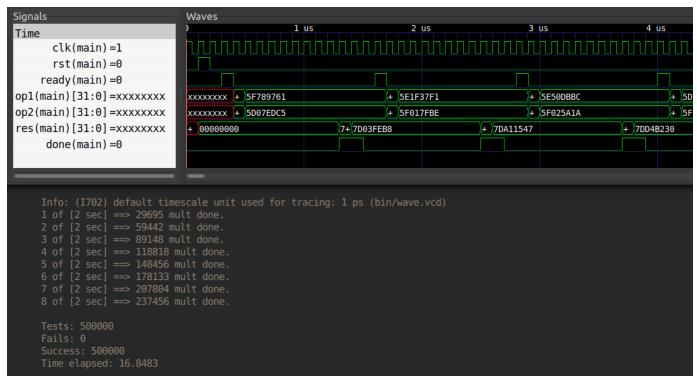


Figura 27: Simulazione double\_multiplier in SystemC con "random test"

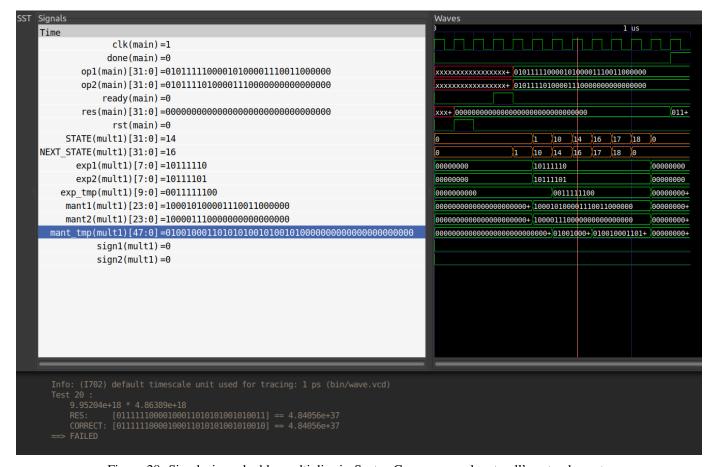


Figura 28: Simulazione double\_multiplier in SystemC con errore dovuto all'arrotondamento