Algorithmique Correction Partiel nº 2

Info-Spé – Epita 4 mai 2010

Solution 1 (Dénombrement et Graphes non orientés - 6 points)

- 1. Le nombre d'arêtes d'un graphe simple non orienté complet de n sommets est
 - (a) pour un graphe n'admettant pas les arêtes réflexives de : $\frac{n(n-1)}{2}$

Le nombre d'arêtes pour un graphe non orienté de n sommets admettant les boucles est de (n-1) pour un sommet. Pour n sommets, cela fait donc n(n-1) arêtes que l'on divise par 2 dans la mesure où les relations sont symétriques (a-b=b-a).

- (b) pour un graphe n'admettant pas les arêtes réflexives de : $\frac{n(n+1)}{2}$ **Justification :** Même chose que pour le point précédent les n arêtes réflexives en moins. On y ajoute alors les n arêtes réflexives, ce qui donne $\frac{n(n-1)}{2} + n$ que l'on simplifie en $\frac{n(n+1)}{2}$
- 2. Construction d'un graphe non orienté simple :
 - (a) NON. Si le graphe contient 4 sommets, le degré maximum de chacun d'eux est de 3. Soit une somme totale d'arêtes de 4x3=12. Cette somme étant égale au double du nombre d'arêtes (graphe non orienté), celui-ci ne peut excéder 6.
 - (b) OUI. Si le graphe contient 5 sommets, le degré maximum de chacun d'eux est de 4. Soit une somme totale d'arêtes de 5x4=20. Cette somme étant égale au double du nombre d'arêtes (graphe non orienté), celui-ci ne peut excéder 10, donc 9 pas de problème.
 - (c) NON. Si le graphe contient 10 sommets, le degré maximum de chacun d'eux est de 9. Soit une somme totale d'arêtes de 10x9=90. Cette somme étant égale au double du nombre d'arêtes (graphe non orienté), celui-ci ne peut excéder 45.
- 3. Si le graphe contient n sommets, le degré maximum de chacun d'eux est de n-1. Soit une somme totale d'arêtes de n(n-1). Cette somme étant égale au double du nombre d'arêtes (graphe non orienté), celui-ci ne peut excéder (n(n-1))/2. Donc la constuction d'un graphe simple de n sommets et p arêtes est possible si et seulement si $p \leq (n(n-1))/2$.

Solution 2 (ARM et autres... - 4 points)

- 1. Un arbre de recouvrement d'un graphe G non orienté est un graphe partiel de G qui est un arbre.
- 2. Il y a trois ARPM. Il faut mettre toutes les arêtes de poids 1. Pour celles de poids 2 il faut les prendre toutes, sauf l'une des 3 arêtes du cycle 2,4,5. Trois possibilités donc 3 arbres.
- 3. Un des trois ARM, par exemple le graphe de la figure 1.

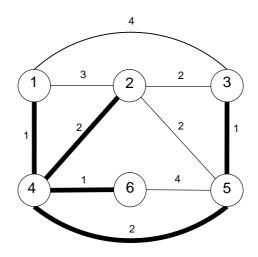


Fig. 1 – ARM sur graphe non orienté valué

- 4. Un arbre de recouvrement G' de G=<S,A,C> est défini par <S,A',C> avec $A'\subseteq A$. Comme A est fini, il y a un nombre fini de sous-ensembles A' ayant chacun pour coût C(A') correspondant aux coûts cumulés des arêtes constituant A'. Or tout ensemble fini admet un minorant, CQFD.
- 5. Minimiser le coût d'installation de lignes téléphoniques, Minimiser le coût de gestion d'alimentation électrique de plusieurs villes, etc.

Solution 3 (Plus court chemin et parcours profondeur - 17 points)

```
1. s \rightarrow sa est un arc en arrière si : os[s] < os[sa]
```

```
algorithme procedure pprof_rec
  parametres locaux
     t_listsom
  parametres globaux
     entier
                             cpt
     t_vect_entiers
                             op, os
     t_pile
                             р
  variables
     t_listadj
                             рa
     entier
                             s, sa
debut
  s \leftarrow ps\uparrow.som
  cpt \leftarrow (cpt + 1)
  op[s] \leftarrow cpt
  pa ← ps↑.succ
  tant que (pa <> NUL) faire
     sa \leftarrow pa\uparrow.vsom\uparrow.som
     si (op[sa] = 0) alors
       pprof_rec(pa\u2211.vsom, cpt, op, os, p)
     fin si
     \mathtt{pa} \, \leftarrow \, \mathtt{pa} \! \uparrow . \, \mathtt{suiv}
  fin tant que
  cpt \leftarrow (cpt + 1)
  os[s] \leftarrow cpt
  p \leftarrow empiler(ps, p)
fin algorithme procedure pprof_rec
```

```
{\bf algorithme\ procedure\ bellman\_prof}
  parametres locaux
     t_graphe_d
                                g
     entier
                                src
     \verb|t_vect_entiers|
                               op, os
  parametres globaux
     t_pile
     t_vect_entiers
                               pere
     t_vect_reels
                               dist
  variables
     t_listsom
                               ps
     t_listadj
                               рa
      entier
                                s, sa
debut
  pour s ← 1 jusqu'a g.ordre faire
     pere[s] \leftarrow 0
     \texttt{dist[s]} \leftarrow \infty
  fin pour
  \texttt{pere[src]} \leftarrow \texttt{src}
  \texttt{dist[src]} \leftarrow \texttt{0}
  tant que non est_vide(p) faire
     ps \leftarrow depiler(p)
     s \leftarrow ps\uparrow.som
     \mathtt{pa} \; \leftarrow \; \mathtt{ps} \! \uparrow . \, \mathtt{succ}
     tant que (pa <> NUL) faire
        sa \leftarrow pa\uparrow.vsom\uparrow.som
        si non (os[s] < os[sa]) alors
           si (dist[sa] > (dist[s] + pa\uparrow.cout)) alors
              \texttt{dist[sa]} \leftarrow (\texttt{dist[s]} + \texttt{pa} \uparrow . \texttt{cout})
              pere[sa] \leftarrow s
           fin si
        fin si
        pa ← pa↑.suiv
     fin tant que
  fin tant que
fin algorithme procedure bellman_prof
```

			1	2	3	4		5	6	7	8
4.	op		1	2	14	3		4	5	6	7
	os		.6	13	15	12	2	11	10	9	8
	р	1	3	2	4	5	6	7	8		

5. Arcs ignorés : $6 \rightarrow 2$ et $8 \rightarrow 7$

		1	2	3	4	5	6	7	8
6.	dist	0	1	5	2	1	-2	6	-9
	pere	1	1	1	2	4	5	5	2

7.
$$1 \to 2$$
 (1)
8. **OUI** : $1 \to 3 \to 5 \to 6 \to 2$ (-11)

Solution 4 (Graphe réduit – 3 points)

Spécifications:

La procédure graphe_reduit (t_graphe_s G, t_vect_entiers cfc, entier nb_cfc , t_graphe_s Gr) construit Gr graphe réduit de G à partir du vecteur des composantes fortement connexes de G, cfc, ainsi que leur nombre nb_cfc .

```
algorithme procedure graphe_reduit
        parametres locaux
              t_graphe_s
                                                  /* le vecteur des composantes fortement connexes */
              t_vect_entiers cfc
                                                   /* le nombre de composantes */
              entier
                                     nb_cfc
        parametres globaux
              t_graphe_s
                                     Gr
        variables
              entier
                            х, у
  debut
        \texttt{Gr.orient} \, \leftarrow \, \texttt{vrai}
        \texttt{Gr.ordre} \; \leftarrow \; \texttt{nb\_cfc}
        \mathbf{pour} \ \mathtt{x} \leftarrow \ \mathbf{jusqu'a} \ \mathtt{Gr.ordre} \ \mathbf{faire}
              pour y \leftarrow Gr.ordre faire
                    Gr.adj[x,y] \leftarrow 0
              fin pour
        fin pour
        pour x ← 1 jusqu'a G.ordre faire
              \mathbf{pour} \ \mathbf{y} \leftarrow \mathbf{1} \ \mathbf{jusqu'a} \ \mathtt{G.ordre} \ \mathbf{faire}
                    si G.adj[x,y] \Leftrightarrow 0 alors
                          si cfc[x] <> cfc [y] alors
                               Gr.adj[cfc[x], cfc[y]] \leftarrow 1
                          fin si
                    fin si
              fin pour
        fin pour
  fin algorithme procedure graphe_reduit
```