

Graphes (Graphs)

Représentations et parcours

Correction

1 Représentations

Solution 1.1 (Représentation statique)

1. La représentation statique d'un graphe est la représentation par **matrice d'adjacence**.
2. Dans cette représentation, ce sont les arcs qui sont donnés dans une matrice carré : les lignes et les colonnes représentant les sommets (leur numéro), à chaque case i, j se trouve le nombre d'arcs ou d'arêtes entre i et j .
5. Afin de pouvoir représenter à la fois les graphes à liaisons multiples et les graphes simples ou 1-graphes éventuellement valués, nous utilisons deux matrices distinctes : une d'entiers pour les liaisons, une de réels pour les coûts.

Le graphe sera donc représenté par 4 informations : les deux matrices, l'ordre du graphe et un booléen indiquant le caractère orienté du graphe.

```
constantes
  Max = 100
types
  t_mat_adj    = Max × Max  entier
  t_mat_weight = Max × Max  reel
  t_graph_stat = enregistrement
    booleen      orient
    entier       order
    t_mat_adj     adj
    t_mat_weight  cout
  fin enregistrement t_graph_stat
```

Solution 1.2 (Représentation dynamique)

1. L'autre manière de représenter les graphes utilise les **listes d'adjacence** : à chaque sommet est associée la liste de ses successeurs. Le graphe est alors représenté par l'ensemble des sommets sous forme d'une liste.
5. Le graphe est représenté par :
 - l'ordre du graphe : *ordre*
 - *orient* : booléen indiquant s'il est orienté
 - *lsom* : la liste chaînée des sommets

Chaque sommet est :

- *som* : son "numéro"
- *succ* : la liste chaînée de ses successeurs
- *pred* : la liste chaînée de ses prédécesseurs (à NUL si le graphe est non orienté)

Un élément de la liste d'adjacence (successeurs ou prédécesseurs) sera :

- *vsom* : un pointeur vers le sommet adjacent dans la liste de sommets du graphe
- *cout* : le coût de la liaison
- *nbliens* : le nombre de liaisons

Dans chaque liste chaînée, le champ *suiv* représente le lien vers l'élément suivant.

```
types
  t_listsom = ↑ s_som      /* liste des sommets */

  t_listadj = ↑ s_ladj     /* liste d'adjacence */

  s_som      = enregistrement /* un sommet */
    entier    som
    t_listadj succ
    t_listadj pred
    t_listsom suiv
  fin enregistrement s_som

  s_ladj      = enregistrement /* un successeur (ou prédécesseur) */
    t_listsom vsom
    entier    nbliens
    reel      cout
    t_listadj suiv
  fin enregistrement s_ladj

  t_graphe_d = enregistrement /* le graphe */
    entier    ordre
    boolean   orient
    t_listsom lsom
  fin enregistrement t_graphe_d
```

2. Spécifications :

La fonction `recherche` (entier s , t_graphe_d G) retourne le pointeur vers le sommet numéro s dans le graphe G . $1 \leq s \leq ordre(G)$: le sommet existe forcément.

```
algorithme fonction recherche : t_listsom
  parametres locaux
    entier    s
    t_graphe_d G

  variables
    t_listsom ps

  debut
    ps ← G.lsom
    tant que ps↑.som <> s faire
      ps ← ps↑.suiv
    fin tant que
    retourne (ps)
  fin algorithme fonction recherche
```

2 Parcours

Solution 2.1 (Parcours en largeur)

4. Les algorithmes de parcours en largeur :

Pour ces deux algorithmes, nous supposons que les routines sur les files sont implémentées.
Nous utiliserons de plus le type suivant :

```
constantes
    Max = ...
types
    t_vect_entiers = Max entier
```

Représentation statique :

Spécifications :

La procédure `largeur_stat` (`t_graph_stat g`, `entier s`, `t_vect_entiers pere`) effectue le parcours en largeur du graphe g à partir du sommet s . Le vecteur $pere$ contient la forêt couvrante associée (toutes les cases sont à 0 pour les sommets non encore visités).

Remarques :

Dans cette procédure, le parcours ne se fait que sur les descendants de s . Le parcours complet sera effectué par la procédure `parcours_largeur_stat`.

```
algorithme procedure largeur_stat
    parametres locaux
        t_graph_stat    g
        entier          s
    parametres globaux
        t_vect_entiers  pere    /* sert aussi de marque */

    variables
        t_file         f        /* Les éléments de la file sont ici des entiers */
        entier         i

    debut
        pere[s] ← -1
        f ← file_vide ()
        f ← enfiler (s, f)
        faire
            s ← defiler (f)
            pour i ← 1 jusqu'à g.order faire
                si (g.adj[s,i] <> 0) et (pere[i] = 0) alors
                    pere[i] ← s
                    f ← enfiler (i, f)
                fin si
            fin pour
        tant que non est_vide (f)
    fin algorithme procedure largeur_stat
```

Spécifications :

La procédure `parcours_largeur_stat` (`t_graph_stat g`, entier `s`, `t_vect_entiers pere`) effectue le parcours en largeur **complet** du graphe `g` à partir du sommet `s`. Le vecteur `pere` contient la forêt couvrante associée.

```

algorithme procedure parcours_largeur_stat
  parametres locaux
    t_graph_stat      g
    entier              s
  parametres globaux
    t_vect_entiers    pere

  variables
    entier            i
debut
  pour i  $\leftarrow$  1 jusqu'a g.order faire
    pere[i]  $\leftarrow$  0
  fin pour
  largeur_stat (g, s, pere)

  pour s  $\leftarrow$  1 jusqu'a g.order faire
    si pere[s] = 0 alors
      largeur_stat (g, s, pere)
    fin si
  fin pour
fin algorithme procedure parcours_largeur_stat

```

Représentation dynamique (voir l'exercice biparti, partiel janvier 2012).

Solution 2.2 (Parcours en profondeur)

4. Conditions pour classer les arcs lors du parcours d'un **graphe non orienté**, $\forall (i, j) \in A$:

couvrants $i = \text{pere}[j]$
en arrière $j \neq \text{pere}[i]$ et i est un descendant de j .

Le parcours d'un graphe orienté :

On numérote les sommets en ordre préfixe (*op*), en ordre suffixe (*os*), avec un seul et unique compteur !

Conditions pour classer les arcs lors du parcours d'un **graphe orienté**, $\forall (i, j) \in A$:

couvrants $i = \text{pere}[j]$
en avant $op[i] < op[j] < os[j] < os[i]$ et $i \neq \text{pere}[j]$
retours $op[j] < op[i] < os[i] < os[j]$
croisés $op[j] < os[j] < op[i] < op[j]$

5. Les algorithmes de parcours en profondeur :

Remarque : Lorsque c'est le vecteur `pere` qui sert de marque comme dans le premier algorithme, les sommets sont marqués avant de lancer le parcours récursif (juste avant l'appel). Les sommets peuvent aussi être marqués au début du parcours récursif (voir le deuxième algorithme).

- (a) *Le graphe est non orienté et représenté par une matrice d'adjacence.*

Spécifications :

La procédure `prof_rec` (`t_graph_stat g`, `entier s`, `t_vect_entiers pere`) effectue le parcours en profondeur du graphe non orienté g à partir du sommet s . Le vecteur $pere$ contient la forêt couvrante associée (toutes les cases sont à 0 pour les sommets non encore visités).

Remarques :

Dans cette procédure, le parcours ne se fait que sur les descendants de s . Le parcours complet sera effectué par la procédure `parcours_profondeur`.

```

algorithme procedure prof_rec
  parametres locaux
    t_graph_stat      g
    entier             s
  parametres globaux
    t_vect_entiers    pere    /* sert aussi de marque */

  variables
    entier            i

  debut
    pour i  $\leftarrow$  1 jusqu'à g.order faire
      si g.adj[s,i] <> 0 alors
        si pere[i] = 0 alors
          pere[i]  $\leftarrow$  s          /* arc (s,i) couvrant */
          prof_rec (g, i, pere)
        sinon
          si i <> pere[s] alors
            /* arc (s,i) retour sauf si arc (i,s) retour ! */
          fin si
        fin si
      fin pour
fin algorithme procedure prof_rec

```

Spécifications :

La procédure `parcours_profondeur` (`t_graph_stat g`, `t_vect_entiers pere`) effectue le parcours en profondeur **complet** du graphe non orienté g . Le vecteur $pere$ contient la forêt couvrante associée.

```

algorithme procedure parcours_profondeur
  parametres locaux
    t_graph_stat      g
  parametres globaux
    t_vect_entiers    pere

  variables
    entier            i

  debut
    pour i  $\leftarrow$  1 jusqu'à g.order faire
      pere[i]  $\leftarrow$  0
    fin pour

    pour i  $\leftarrow$  1 jusqu'à g.order faire
      si pere[i] = 0 alors
        pere[i]  $\leftarrow$  -1
        prof_rec (g, i, pere)
      fin si
    fin pour
fin algorithme procedure parcours_profondeur

```

(b) *Le graphe est orienté et représenté par listes d'adjacence.*

Spécifications :

La procédure `prof_rec_dyn` (`t_listsom ps`, `t_vect_entiers pere`, `op`, `os`, `entier cpt`) effectue le parcours en profondeur à partir du sommet `s` pointé par `ps` du graphe orienté contenant ce sommet. Le vecteur `pere` contient la forêt couvrante associée. Les sommets sont numérotés à l'aide du compteur `cpt` lors de leur rencontre en préfixe (dans `op`) et suffixe (dans `os`).

Les vecteurs `op` et `os` contiennent la valeur 0 pour tous les sommets non encore visités.

Remarques :

Dans cette procédure, le parcours ne se fait que sur les descendants de `s`. Le parcours complet sera effectué par la procédure `parcours_profondeur_dyn`.

```

algorithme procedure prof_rec_dyn
  parametres locaux
    t_listsom          ps
  parametres globaux
    entier             cpt
    t_vect_entiers     pere, op, os    /* op sert aussi de marque */

  variables
    t_listadj         pa              /* pointeur sur sommet adjacent */
    entier             s, sadj        /* sommet courant, sommet adjacent */

  debut
    s ← ps↑.som
    cpt ← cpt+1
    op[s] ← cpt

    pa ← ps↑.succ
    tant que pa <> NUL faire
      sadj ← pa↑.vsom↑.som
      si op[sadj] = 0 alors
        pere[sadj] ← s
        /* arc (s,sadj) couvrant */
        prof_rec_dyn (pa↑.vsom, cpt, pere, op, os)
      sinon
        si op[s] < op[sadj] alors
          /* arc (s,sadj) en avant */
        sinon
          si os[sadj] = 0 alors
            /* arc (s,sadj) retour */
          sinon
            /* arc (s,sadj) croisé */
          fin si
        fin si
      fin si

      pa ← pa↑.suiv
    fin tant que

    cpt ← cpt+1
    os[s] ← cpt
  fin algorithme procedure prof_rec_dyn

```

Spécifications :

La procédure `parcours_profondeur_dyn` (`t_graphe_d g`, entier `s`, `t_vect_entiers pere`) effectue le parcours en profondeur **complet** du graphe non orienté `g` à partir du sommet `s`. Le vecteur `pere` contient la forêt couvrante associée.

```

algorithme procedure parcours_profondeur_dyn
  parametres locaux
    t_graph_stat      g
    entier             s
  parametres globaux
    t_vect_entiers     pere

  variables
    t_vect_entiers     op, os
    entier             cpt, i
    t_listsom          ps

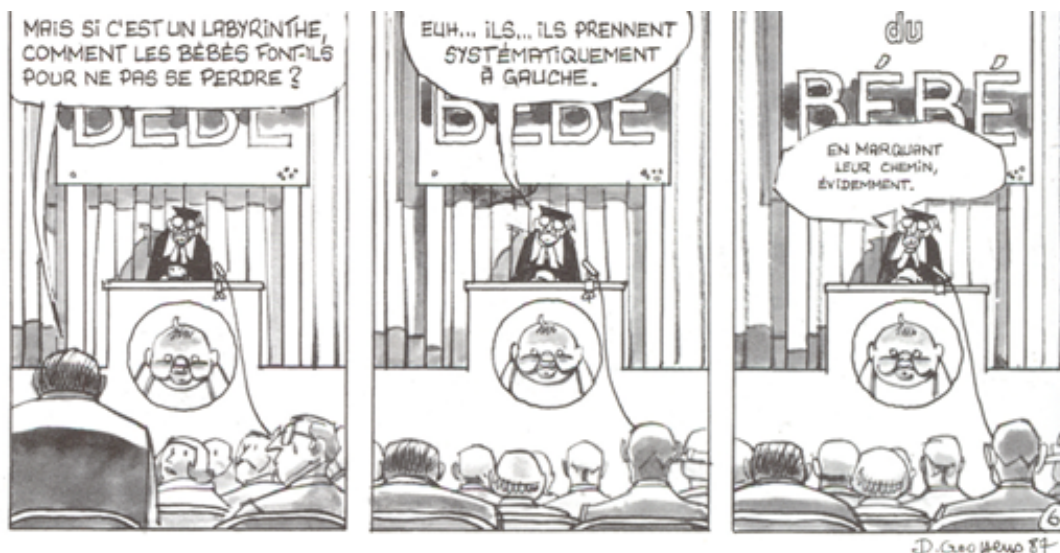
  debut

    pour i ← 1 jusqu'à g.order faire
      op[i] ← 0
      os[i] ← 0
    fin pour
    cpt ← 0

    pere[s] ← -1
    ps ← recherche (s, g)
    prof_rec_dyn (ps, cpt, pere, op, os)

    ps ← g.lsom
    tant que ps <> NUL faire
      si op[ps↑.som] = 0 alors
        pere[ps↑.som] ← -1
        prof_rec_dyn (ps, cpt, pere, op, os)
      fin si
      ps ← ps↑.suiv
    fin tant que
  fin algorithme procedure parcours_profondeur_dyn
  
```

2. Principe du parcours en profondeur :



3 Applications

Solution 3.3 (Compilation, cuisine...)

1. Par exemple, voici deux ordres possibles d'exécution :
5, 4, 8, 7, 1, 3, 2, 6, 9
5, 8, 4, 7, 1, 3, 6, 9, 2

Le graphe représentant le problème (figure 1) : les sommets représentent les instructions, chaque arc (i, j) indique qu'il faut avoir exécuté l'instruction i pour pouvoir exécuter la j . On parle de graphe de dépendance ou précédence.

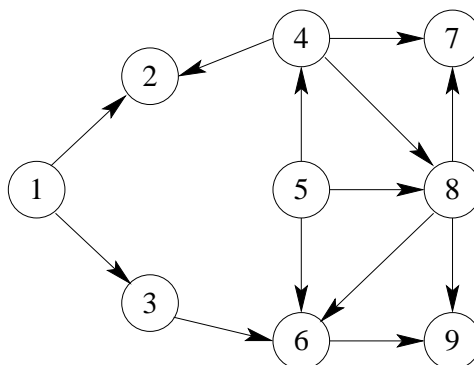


FIGURE 1 – Graphe de dépendance

2. Une solution de tri ne peut exister que s'il n'y a pas de circuit dans le graphe.
3. Montrons que $\forall (u, v) \in A, os[u] > os[v]$. Les graphes orientés possèdent 4 types d'arcs (u, v) :
couvants et avants : si $op[u] < op[v] < os[v] < os[u]$
retours : n'existent pas, le graphe est sans circuit
croisés : si $op[v] < os[v] < op[u] < os[u]$

La propriété est donc démontrée.

4. Principe :

Lors du parcours en profondeur du graphe, les sommets sont ajoutés à une pile lors de leur rencontre en suffixe. Une fois le parcours de tout le graphe terminé, le contenu de la pile est affiché.

Spécifications :

La procédure `tri_rec` (`t_graph_stat G`, `entier s`, `t_vect_booleens marque`, `t_pile tri`) effectue le parcours en profondeur à partir du sommet s du graphe orienté G . Le vecteur `marque` contient *vrai* pour tous les sommets déjà visités, *faux* pour les autres. Les sommets sont empilés en ordre suffixe de rencontre dans la pile `tri`.

Remarques :

Dans cette procédure, le parcours ne se fait que sur les descendants de s . Le parcours complet sera effectué par la procédure `tri_topo`.


```

algorithme procedure tri_rec
  parametres locaux
    t_graph_stat      G
    entier             s
  parametres globaux
    t_vect_booleens   marque
    t_pile             tri

  variables
    entier             i
debut
  marque[s] ← vrai
  pour i ← 1 jusqu'à G.order faire
    si (G.adj[s,i] <> 0) et non marque[i] alors
      tri_rec (G, i, marque, tri)
    fin si
  fin pour
  tri ← empiler (s, tri)
fin algorithme procedure tri_rec

```

Spécifications :

La procédure tri_topo (t_graph_stat G) affiche une solution de tri topologique pour le graphe sans circuit G.

```

algorithme procedure tri_topo
  parametres locaux
    t_graph_stat      G

  variables
    t_pile             tri
    t_vect_booleens   marque
    entier             s
debut
  pour s ← 1 jusqu'à G.order faire
    marque[s] ← faux
  fin pour

  pour s ← 1 jusqu'à G.order faire
    si non marque[s] alors
      tri_rec (G, s, marque, tri)
    fin si
  fin pour

  tant que non est_vide (tri) faire      /* on affiche tous les éléments de la pile */
    ecrire (sommet (tri))
    tri ← depiler (tri)
  fin tant que
fin algorithme procedure tri_topo

```

5. Pour vérifier l'existence d'une solution, il suffit de rechercher les éventuels arcs en arrière (voir ??) : si un arc en arrière est trouvé alors c'est qu'il existe un circuit dans le graphe, et donc il n'y a pas de solution de tri topologique.