Université d'Auvergne IUT Département informatique Première année 2012-2013 Période 2

Structures
Allocation dynamique Fichiers binaires
Tris Listes

Université d'Auvergne IUT Département informatique 1^{ère} année période 2 Structures Tris Listes

1. Sp	écification d'un type synonyme : typedef	3							
2. En									
	s types composés : les structures								
3.1. 3.2.	Définition d'un type de structure								
3.3.	Déclaration et manipulation d'une variable structurée								
3.4.	Structure et sous structure								
3.5.	Pointeur vers une structure: l'opérateur ->								
3.6.	Mise en œuvre de structures : fonction de saisie d'un étudiant								
4. Ta	bleaux et structures en C	9							
4.1.	Représentation d'une structure								
4.2.	Tableau de structures	1							
4.3.	Exemple: mise en oeuvre d'un tableau de noms : les mois de l'année	l							
5. Ar	ithmétique des pointeurs	11							
6. Al.	location dynamique de mémoire: malloc, calloc, realloc, free	12							
6.1.	Réservation: malloc	1							
6.2.	Liberation: free	I							
6.3.	Allocation dynamique pour un tableau	1							
6.4.	Modification de la taille: realloc	l							
6.5.	Allocation d'un tableau de pointeurs	l							
7. Le	s fichiers binaires	15							
7.1.	Ouverture: fopen	1							
7.2.	Ecriture: fwrite	1							
7.3.	Lecture: fread	I							
7.4.	Positionnement: fseek	1							
8. Ré	cursivité	17							
9. Re	cherche dans un tableau trié								
9.1.	Parcours séquentiel	1							
9.2.	Recherche dichotomique	1							
10.	Complexité d'un algorithme	21							
10.1.	Exemple : recherche séquentielle dans un tableau non trié	2							
10.2.	Complexité de la recherche dichotomique	2							
11.	TRI d'un tableau	23							
11.1.	Tri par sélection / échange (ou permutation)	2							
11.2.	Tri par insertion	2							
11.3.	Tri bulle	2							
11.4.	In dichotomique par fusion (approche recursive)								
11.5.	Tri rapide (Quick sort); methode dichotomique avec pivot	∠							
11.6.	Comparaison des performances des tris	2							
12.	Listes	25							
12.1.	Stockage dans un tableau	2							
12.2.	Tableau de pointeurs	2							
12.3.	Liste chainee								
12.4.	Mise en oeuvre d'une liste chaînée en C								
12.5.	Traitement récursif d'une liste	3							
12.6.	Liste de pointeurs; multilistes								

BOURDIEN Fune E3

1. Spécification d'un type synonyme : typedef

typedef permet de donner un nom à un type pour faciliter l'écriture des programmes.

On écrit :

typedef suivi d'une déclaration de variable typedef float Note;

Le type ainsi défini porte le nom de la variable : Note

Par convention, un nom de type commencera par une majuscule.

On utilisera souvent typedef pour déclarer des types correspondant à des tableaux ou des structures.

Exemples:

• Déclarer un type appelé Entier pour les int

typedef int Entier;

Entier i, j; sera equivalent à:

int i, j ,

• Déclarer un type appelé Nom pour les chaînes de 21 caractères ;

typedef char Nom[21];

Nom nom1, nom2;

est équivalent à

char nom1[21], nom2[21];

Pour déclarer un tableau de 10 chaînes de 21 car, on écrira :

Nom tnom[10];

est équivalent à

char tnom[10][21];

2. Enumération : enum

enum permet de définir des constantes entières.

```
enum {NomCste0, NomCste1, ...} n, m;
enum {NomCste0 = entier0, NomCste1 = entier1, ...};
```

Par défaut, les constantes de la liste ont les valeurs 0, 1, 2... ou la valeur précédente plus 1. Nous utiliserons cette possibilité pour améliorer la lisibilité des programmes.

Exemple:

```
enum {BLEU, BLANC, ROUGE};
c=BLANC; est équivalent à c=1;
enum {BLEU=10, BLANC=20, ROUGE=40};
c=BLANC; est équivalent à c=20;
enum {JANVIER=1, FEVRIER, MARS...} m;
m=MARS; est équivalent à m=3;
enum déclare un entier m qui peut prendre n'importe quelle valeur
```

On peut définir un type énuméré qui sera utilisé pour déclarer des variables :

```
typedef enum {JANVIER=1, FEVRIER, MARS...} TypeMois;
```

TypeMois m1, m2;

On indique ainsi que m1 et m2 sont des mois qui prendront les valeurs 1, 2,... ou JANVIER, FEVRIER. MARS...

Attention, le système n'interdit pas les autres valeurs

3. Les types composés : les structures

Nous n'avons utilisé jusque là que des variables élémentaires de type entier, réel ou caractère. Il est possible de déclarer des types plus riches pour décrire un objet complexe. Cela permettra de concevoir une fonction qui retourne un résultat composé de plusieurs valeurs. Nous appellerons structure ou variable structurée une variable composée de plusieurs variables élémentaires

et/ou structurées.

Exemple:

Structure pour un étudiant :

• numéro entier

date de naissance

3 entiers : jour, mois, année

note du bac réel

3.1. Déclaration d'une variable structurée ou structure

Déclaration de 2 variables structurées d1 et d2 composées de trois entiers

```
struct
{
    int jour, mois, an;
}d1,d2;
```

3.2. Définition d'un type de structure

```
Déclaration d'un type Date : 
typedef struct
```

{
 int jour , mois, an ;
}Date :

Un type défini s'utilise ensuite comme un type prédéfini.

On peut écrire :

Date d1, d2;

3.3. Déclaration et manipulation d'une variable structurée

On peut initialiser une variable structurée lors de sa déclaration

```
Date d1 = \{5,12,2000\}, d2; d2 = d1; mais l'affectation : d2 = \{05,12,1981\}; est interdite
```

```
On désigne un champ d'une structure par: nomDeLaStructure.nomDuChamp d2.an= 2001;
printf("%d %d %d",d1.jour, d1.mois, d1.an);
```

3.4. Structure et sous structure

Exemple:

Définition d'un type Etudiant composé des informations d'un étudiant : un entier, une structure de type Date, un flottant :

On déclare la structure etud1 par :

Etudiant etud1;

On désigne les champs de etud1 par :

etud1.numero

etud1.dateNaissance.jour etud1.dateNaissance.mois etud1.dateNaissance.annee

etud1.noteBac

On peut initialiser une variable structurée lors de sa déclaration :

```
Etudiant etud2 ={007, {10,06,1980}, 12.5};
Date date1;
```

On peut utiliser chaque champ comme une variable élémentaire ou structurée:

```
etudl.numero = 008;
etudl.dateNaissance.annee = 1981;
datel = etudl.dateNaissance;
printf("Taper le numéro de l'étudiant :");
scanf("%d",&etudl.numero);
```

3.5. Pointeur vers une structure; l'opérateur ->

On peut déclarer un pointeur de structure

```
Etudiant *p1, etud2 = \{007, \{10,06,1980\}, 12.5\};

p1 etud2 007 10 06 1980 12.5

p1 = &etud2; // place l'adresse de etud2 dans p1
```

p1->numero est équivalent à etud2.numero

On aura aussi:

*p1 équivalent à etud2

(*p1).numero est le numéro de etud2, soit 007

priorité des opérateurs :

le point (.) est prioritaire sur *

*p1.numero est équivalent à *(p1.numero) et n'a aucun sens

3.6. Mise en œuvre de structures : fonction de saisie d'un étudiant

L'exemple ci dessous met en œuvre une fonction saisirEtudiant qui fait la saisie des informations pour un étudiant et retourne ces données dans une structure.

```
programme: etud06.c
auteur:
finalité : saisie d'informations Etudiant dans une structure
#include <stdio.h>
/******************
     structure Date
typedef struct
int jour ;
int mois;
int annee :
} Date;
/************
     structure Etudiant
                numero de l'étudiant
numero
                jour, mois, annee
dateNaissance
noteBac
                moyenne obtenue au bac
*/
typedef struct
int
          numero ;
Date
         dateNaissance ;
float
                noteBac ;
}Etudiant ;
/**************
Etudiant saisirEtudiant (void);
void test(void);
/**********************
Etudiant saisirEtudiant (void)
Finalité :
Description:
     saisit les differentes informations d'un etudiant
     et les retourne
Valeur retournée: etud l'étudiant saisi
Variables:
     etud structure Etudiant
                     numero
                     dateNaissance
                                    (jour, mois, annee)
                     noteBac
Etudiant etud;
printf("\n\nSaisie d'un étudiant");
printf("\nNum, ro:");
```

```
scanf("%d", &etud.numero);
printf("Date de naissance: taper jour mois an (séparés par un espace):");
scanf("%d%d%d", &etud.dateNaissance.jour,
                &etud.dateNaissance.mois,
                &etud.dateNaissance.annee);
printf("Note au Bac:");
scanf("%f", &etud. noteBac);
return etud;
void test(void)
Finalité :
Description:
                appelle la fonction saisirEtudiant
                     et affiche l'étudiant saisi
Variables:
etud structure Etudiant
                     dateNaissance (jour, mois, annee)
                     noteBac
Etudiant etud;
etud = saisirEtudiant();
printf("\n%d", etud.numero);
printf("\n%d/%d/%d",
                     etud.dateNaissance.jour,
                     etud.dateNaissance.mois,
                     etud.dateNaissance.annee);
printf("\n%5.2f", etud.noteBac);
return;
/**************
int main(void)
printf("\n Faire Entree"); scanf("%*c%*c");
return 0;
```

Essai du programme

```
Saisie d'un étudiant
Numéro: 1234
Date de naissance: taper jour mois an (séparés par un espace):05 12 1980
Note au Bac: 13.5

1234
5/12/1980
13.50
```

Remarque:

Les types de structure Date et Etudiant ont été définis au début du fichier en dehors des fonctions (définitions globales) afin d'être utilisés dans les deux fonctions.

Tableaux et structures en C

4.1. Représentation d'une structure

Dans les structures, on peut déclarer des chaînes de caractères telles que nom, prenom, adresse, ... Prenons le cas où un étudiant est composé d'un nom (de moins de 20 caractères), d'un prénom (de moins de 15 caractères), d'un numéro de dossier (entier), d'un tableau de 10 notes et d'une moyenne. Nous aurons la déclaration du type Etudiant suivante :

```
typedef struct
 char nom[20];
  char prenom[15];
  int numDos;
 float notes[10];
 float moyenne;
 Etudiant;
```

Les composants d'une structure de type étudiant seront stockés de façon contigüe . Avec une taille de 4 octets pour un entier ou un flottant, la taille d' un élément de type Etudiant sera : $20 + 15 + 4 + 40 (10 \times 4) + 4 = 83$ octets

Etudiant e:

83 octets

nom tableau de 20 car	<i>prénom</i> tableau de 15 car	<i>numDos</i> 4 octets	n tablea	<i>otes</i> u de	10	flotta	nts=>	>40 d	octet	S	moyen 4 oct
Dubois	Paul	407	10.5 1	3.5	14	12					13.5
11500	11520	11535	11539			1			<u></u>	11	115
		1	\								
(11500,char) e.nom	(11520,char) e.prenom	•	1539,f notes	loat))						

Pour une variable e de type Etudiant commençant à l'octet 11500.

```
e.nom représente le doublet (11500, char).
e.nom[2] est le caractère b
e.prenom représente le doublet (11520, char).
e.numDos est le nom de la zone contenant un int, qui débute à l'octet 11535.
e.notes représente le doublet (11539, float).
e.notes[3] est un flottant à l'adresse (11539 + 3 \times 4), c'est-à-dire 11551.
e.moyenne est le nom de la zone contenant un flottant, qui débute à l'octet 11579.
```

4.2. Tableau de structures

Pour un tableau tet déclaré:

Etudiant tet[5];

on aura 5 structures tet[0], tet[1], tet[2], tet[3], tet[4] tet est un pointeur constant vers un tableau d'étudiants

tet (adresse du tableau, Etudiant)

1										
Dubois	Paul	407	10.5	13.5	14	12				13
Martin	Robert	412	15.5	12.5	13	12.8				13
Dupond										
			1							
								-		ļ

tet[1].nom est le nom de la structure tet[1], càd est l'adresse de la chaîne Martin tet[1].notes[3] vaut 12.8.

4.3. Exemple: mise en oeuvre d'un tableau de noms : les mois de l'année

Solution avec tableau de type "structure de chaîne"

```
#include <stdio.h>
typedef struct
              char nom[20];
              } Nom;
void afficherMois1( Nom mois[], int nbmois)
int i;
                            printf("%s\n", mois[i].nom);
for (i=0; i < nbmois; i++)
return;
int main()
Nom mois1[3]={"janvier","février","décembre"};
afficherMois1( mois1,3);
return 0;
```

coursSD_P2.doc 12

coursSD_P2.doc 11

Solution avec tableau de caractères à deux dimensions

5. Arithmétique des pointeurs

```
Soit: Etudiant tet[5];
```

La notation tet[n] désigne l'objet se trouvant à l'adresse tet + n calculée par l'expression: adresse de tet + nx taille d'un Etudiant

```
Si tet= (10000, Etudiant), alors tet[2] désigne l'étudiant débutant à l'adresse tet + 2, soit (10000 + 2 × 83) c'est-à-dire 10166
```

*(tet + 2) et tet[2] ont la même valeur, celle de l'étudiant en 3ème position du tableau.

Dessinez les variables correspondant aux déclarations suivantes:

```
Etudiant *i, *j, tet[5];
i=tet;
j= i+2;
```

Constatez que tet[2], i[2], *j, *(tet+2) et *(i+2) désignent le même objet Etudiant

Attention,

- on peut ajouter ou retrancher un entier à un pointeur, mais l'addition de 2 pointeurs n'a pas de sens.
- la différence entre deux pointeurs de même type donne le nombre d'objets placés entre les deux adresses.

6. Allocation dynamique de mémoire: malloc, calloc, realloc, free

L'allocation dynamique permet de réserver un espace mémoire en cours de traitement:

- au départ, on ne déclare qu'un pointeur
- ensuite on alloue un espace mémoire vers lequel on fait pointer le pointeur
- enfin on libère l'espace mémoire

Cette technique sera utilisée notamment quand on ne souhaite pas figer la taille d'un tableau au départ.

Un tel espace ne disparaît pas automatiquement à la fin de la fonction qui l'a créé; il faut le détruire explicitement.

Les fonctions malloc et calloc permettent d'allouer de l'espace.

La fonction free libère un espace alloué.

Ces fonctions font partie de la bibliothèque stdlib.h

6.1. Réservation: malloc

void *malloc (unsigned long taille)

réserve une zone de taille octets et rend l'adresse de la zone.

C'est un pointeur de type void: on lui donne un type particulier en plaçant le type souhaité entre parenthèses avant la donnée dont on veut modifier le type.

Le pointeur est NULL si la réservation n'a pu se faire.

Exemple: déclaration d'un pointeur d'étudiant et allocation de mémoire pour un étudiant

```
#include <stdlib.h>
...

Etudiant * etud;
etud=(Etudiant*) malloc(sizeof(Etudiant));
if (etud==NULL) {printf("\n Pb sur malloc de etud"); exit(1);}

(adresse, Etudiant)
etud zone sans nom de la taille d'un Etudiant
```

6.2. Libération: free

void free(void *adresse)

libère l'espace alloué par un malloc ou un calloc à l'adresse indiquée Cette libération peut être faite en dehors de la fonction qui a fait l'allocation

free(etud);

6.3. Allocation dynamique pour un tableau

Pour un tableau, la place à réserver sera: nb d'étudiants * sizeof(Etudiant)

On pourra aussi utiliser

void *calloc(unsigned long nbElements, unsigned long tailleElements)

calloc initialise l'espace réservé à 0 (contrairement à malloc)

Exemple: tableau de flottants; la taille est entrée au clavier

```
float *tab;
int tailleTab;
printf("Nb d'éléments du tableau:");
scanf("%d",&tailleTab);

tab = (float*) malloc(tailleTab * sizeof(float));
...

( • , float)
tab (? , float)

tab (? , float)
```

6.4. Modification de la taille: realloc

La fonction realloc permet de modifier la taille d'un espace réservé avec malloc ou calloc en allouant un nouvel espace contigu et en y recopiant les données de l'espace initial.

```
void *realloc(void * adresseEspace, unsigned long nouvelleTaille)
```

realloc retourne la nouvelle adresse de l'espace réservé

Exemple:

```
float * nouvTab;
tailleTab = tailleTab + 100;
nouvTab = (float*)realloc( tab, tailleTab * sizeof(float) );
if (nouvTab==NULL) {printf("\n Pb sur realloc de tab"); exit(1);}
else tab = nouvTab:
```

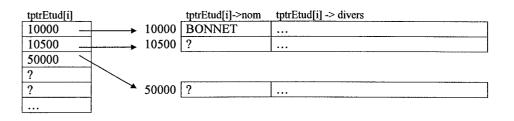
6.5. Allocation d'un tableau de pointeurs

Pour éviter « realloc », on va surdimensionner la taille des tableaux : cela peut être très pénalisant pour des tableaux d'objets de grande taille : tableau de personnes...

La mise en œuvre d'un tableau de pointeurs est une réponse à ce problème et permet d'éviter de déplacer des données volumineuses.

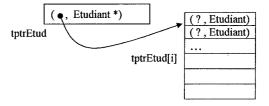
L'allocation de l'espace pour les données se fait à mesure; il n'est pas nécessairement contigu.

```
tptrEtud [0] =( Etudiant *) malloc ( sizeof(Etudiant) );
strcpy(tptrEtud [0] ->nom, "BONNET " );
tptrEtud [i] =( Etudiant *) malloc ( sizeof(Etudiant) );
```



L'allocation du tableau de pointeurs peut aussi être faite par malloc.

```
Etudiant * * tptrEtud; // déclare un pointeur vers un pointeur d'étudiant tptrEtud = (Etudiant * * ) malloc (1000 * sizeof(Etudiant *));
```



7. Les fichiers binaires

Un fichier binaire contient des données sous une forme identique à leur codage en mémoire centrale; les opérations de lecture et d'écriture sont très rapides; par contre, ils ne sont pas imprimables ni éditables.

7.1. Ouverture: fopen

On ouvre un fichier binaire comme un fichier texte; on précise qu'il s'agit d'un fichier binaire en ajoutant la lettre b au mode d'ouverture :

"rb" mode lecture à partir du début du fichier

"wb" mode écriture; si le fichier existait, il est écrasé, sinon, il est créé

"ab" mode ajout à la fin d'un fichier existant ou non

"r+b" mode lecture et écriture

```
FILE *fetud;
fetud = fopen("fetud.don", "wb"); //ouverture d'un fichier binaire en écriture
```

7.2. Ecriture: fwrite

fwrite écrit nb objets consécutifs dans un fichier binaire de pointeur flot:

```
int fwrite(const void *source, int taille, int nb, FILE *flot)
    source est l'adresse du premier objet
    taille est la taille d'un objet
```

Exemple: création d'un fichier binaire des étudiants

7.3. Lecture: fread

fread tente de lire nb objets sur le flot indiqué et les copie à l'adresse destination

```
int fread(void *destination, int taille, int nb, FILE *flot)
taille est la taille d'un objet
fread renvoie le nombre d'objets lus (sera inférieur à nb si la fin du fichier a été atteinte)
```

Exemple: lecture d'un fichier binaire des étudiants

Etudiant etud;

```
FILE *fetud;
fetud = fopen("fetud.don", "rb"); //ouverture d'un fichier binaire en lecture
if (fetud===NULL) {printf("\n Pb fopen "); exit(1);}
...
fread (&etud, sizeof(Etudiant), 1, fetud);
...
adresse de début
```

7.4. Positionnement: fseek

L'ouverture d'un fichier positionne son pointeur de flot au début du fichier.

Après une lecture ou une écriture, ce pointeur se trouve positionné sur l'emplacement où se fera la prochaine lecture ou écriture; c'est la *position courante*.

fseek permet de se positionner dans un fichier (texte ou binaire) en indiquant le déplacement à effectuer par rapport au début, à la position courante, ou à la fin.

Cela n'a de sens que pour des fichiers dont on maîtrise parfaitement la taille des contenus.

On l'utilisera aussi pour modifier un objet du fichier que l'on vient de lire.

```
int fseek(FILE *flot, long deplacement, int origine)
```

deplacement est exprimé en nombre d'octets origine a pour valeur SEEK_SET (début), SEEK_CUR (position courante) ou SEEK_END La fonction renvoie 0 en cas de succès, non nul en cas d'erreur.

Exemple: modifier la note du bac d'un étudiant du fichier

```
Etudiant etud;

FILE *fetud;

fetud = fopen("fetud.don", "r+b"); //ouverture d'un fichier binaire en lecture et écriture if (fetud==NULL) {printf("\n Pb fopen"); exit(1);}

...

/* L' étudiant à traiter est lu par fread ce qui positionnera le pointeur de flot sur l'étudiant suivant */

fread (&etud, sizeof(Etudiant), 1, fetud);

printf("Etudiant N° %d Note du bac actuelle: %.2f \n", etud.numero, etud.noteBac);

printf("Taper la nouvelle note:"); scanf("%f", &etud.noteBac);

/* on se repositionne sur l'étudiant et on réécrit ses données dans le fichier */

fseek(fetud, -sizeof(Etudiant), SEEK_CUR);

fwrite (&etud, sizeof(Etudiant), 1, fetud);
```

8. Récursivité

Une fonction récursive est une fonction qui s'appelle elle même.

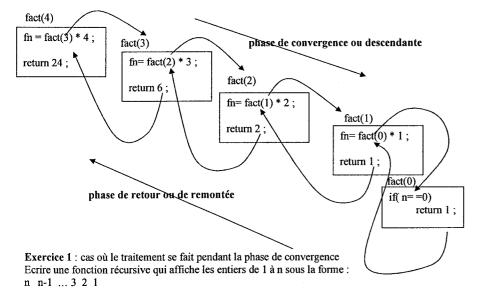
Exemple : calcul de factorielle : $n! = 1 \times 2 \times 3 \dots \times (n-1) \times n$ On peut définir n! de façon récursive :

- 0! = 1
- $n! = (n-1)! \times n$

et écrire le programme récursif suivant :

```
\label{eq:convergence} \begin{array}{ll} & \text{int fin;} \\ & \text{int fin;} \\ & \text{if ( } n==0 \text{) return 1; } \ /\!/ \ \text{cas d'arrêt} \\ & \text{fin = fact ( } n\text{-}1) * n; } \ /\!/ \ \text{appel récursif convergeant vers le cas d'arrêt} \\ & \text{return fin ;} \end{array}
```

Trace d'exécution :schémas sémantiques pour fact(4)



Exercice 2 : cas où le traitement se fait pendant la phase de retour Ecrire une fonction récursive qui affiche les entiers de 1 à n sous la forme : 1 2 3 ... n-1 n

Exercice 3

Ecrire une fonction récursive qui affiche les entiers de 1 à n sous la forme :

n n-1 ... 3 2 1 0 1 2 3 ... n-1 n

coursSD_P2.doc 19

9. Recherche dans un tableau trié

1.0	1.0	2.7	3.0	4.2	5.0	6.0	8.0	8.0	10.0

int rech(float *tf, int nbf, float v)

9.1. Parcours séquentiel

On compare la valeur cherchée aux valeurs du tableau.

On s'arrête quand on atteint une valeur du tableau supérieure ou égale à la valeur cherchée (les valeurs suivantes seront encore plus grandes) ou quand on atteint la fin du tableau.

9.2. Recherche dichotomique

On compare la valeur cherchée v à celle du milieu du tableau On recommence dans la partie où elle se trouve On retourne la position d'insertion de v dans le tableau

Version itérative

```
int rechDichoIter (float *tf, int nbf, int v)
{
  int deb=0, m, fin=nbf-1; //debut, milieu, fin de la partie où on recherche v

  while(deb<=fin) // tant que la partie à examiner contient au moins 1 élément
  {
    m=(deb+fin)/2;
    if(v<=tf[m])
        fin=m-1; // on va examiner les valeurs à gauche de m
    else
        deb=m+1; // on va examiner les valeurs à droite de m
    }
    return deb;
}
```

coursSD_P2.doc 20

Version récursive

10. Complexité d'un algorithme

C'est l'estimation du nombre d'opérations de base (affectation, test, calcul...) en fonction de la taille des données en entrée

10.1. Exemple : recherche séquentielle dans un tableau non trié

```
recherche séquentielle de la valeur v
dans un tableau tf non trie de nbf flottants
retourne la position ou -1 si non trouve

*/
int rech0(float *tf, int nbf, int v)

{
    int i;
    i=0;
    while(i<nbf)
    {
        if (v=tf[i]) return i;
        i=i+1;
    }
    return -1;
}
```

Le nombre maximum d'opérations sera : $3 + 3 \times nbf$

C'est la complexité au pire.

On peut aussi calculer la **complexité moyenne** : si les valeurs du tableau sont uniformément réparties, on effectuera la boucle nbf/2 fois en moyenne. La complexité moyenne sera 3 + 3 x nbf/2

Le nombre d'opérations est proportionnel à la taille du tableau : on dit que cet algorithme est linéaire en la taille du tableau

On dit que l'algorithme est en O(n) (ou linéaire) si le nombre d'opérations est proportionnel à n, en $O(n^2)$ ou quadratique, en $O(2^n)$ ou exponentiel

10.2. Complexité de la recherche dichotomique

Soit n la taille du tableau, k le nombre d'itérations. Le nombre d'opérations sera :

3+4*k+1

Estimation du nombre d'itération :

à la 1^{ère} on a n éléments à la 2^{ème}, on a n / 2 éléments

à la kième, on a n / 2^{k-1} éléments à la fin, on a 1 élément : $1 = n / 2^{k-1} \implies n = 2^{k-1} \implies k-1 = \text{Log}_2$ (n)

Le nombre d'opération sera donc : $4 + 4 * (Log_2(n) + 1) = 8 + 4 * Log_2(n)$ La complexité est en $O(Log_2(n))$

Pour $n = 1024 = 2^{10}$, $Log_2(n) = 10 => Nb$ d'opérations = 48 Par recherche séquentielle dans un tableau non trié, on aurait 3 + 3 * 1024 3075 opérations

11. TRI d'un tableau

4.2	3.0	1.0	2.7	5.0	1.0

void tri (float *tf, int nb)

1.0	1.0	2.7	3.0	4.2	5.0

11.1. Tri par sélection / échange (ou permutation)

Tri quadratique : complexité en $O(n^2)$

On recherche la plus petite valeur et on la place au début du tableau en l'échangeant avec l'élément de début du tableau (variante: rechercher la plus grande valeur que l'on place à la fin)

On déplace le début du tableau d'une position vers la droite et on recommence.

On arrête quand on est à la fin

11.2. Tri par insertion

Tri quadratique

On trie les 2 premiers éléments

On trie les 3 premiers : pour cela,

- On compare le 3ème élément à ceux qui le précèdent
- On décale vers la droite ceux qui le précèdent et qui lui sont supérieurs
- On place le 3eme élément dans la position créée par le décalage

On continue avec un élément supplémentaire

11.3. Tri bulle

Tri quadratique

On parcourt le tableau en comparant les éléments consécutifs (0 et 1, 1 et 2,...): s'ils sont mal ordonnés, on les échange, ce qui conduit à déplacer le plus grand élément vers la fin.

On recommence (avec le dernier élément en moins à chaque itération) tant qu'on trouve des éléments mal ordonnés

11.4. Tri dichotomique par fusion (approche récursive)

Complexité en $O(n \text{ Log}_2(n))$

On coupe le tableau en 2 parties

On trie chaque partie (appel récursif : les parties à trier sont de plus en plus petites jusqu'à ne contenir qu'un élément))

On copie les 2 parties triées dans 2 tableaux

On interclasse (ou fusionne) ces 2 tableaux triés tf1 et tf2 dans un tableau tf void fusion(float * tf1, int nb1, float * tf2, int nb2, float * tf)

11.5. Tri rapide (Quick sort) ; méthode dichotomique avec pivot

Quadratique au pire, en O(n Log₂(n)) en moyenne

En moyenne, il est meilleur que le tri par fusion mais ses performances sont moins régulières.

On prend la valeur du dernier élément comme « pivot »

On cherche à placer au début du tableau les éléments inférieurs au pivot, et à la fin les éléments supérieurs ; entre les deux se trouve la place qu'occupera le pivot dans le tableau trié.

Ce traitement s'appelle le partitionnement du tableau :

- on parcourt le tableau en partant du début jusqu'à trouver un élément i supérieur au pivot
- on parcourt le tableau en partant de la fin jusqu'à trouver un élément j inférieur au pivot
- si i<j, on échange les éléments i et j
- on continue les parcours jusqu'à ce qu'ils se croisent : i>j
- on échange le pivot avec le point i de croisement

Le pivot est alors à sa place

On trie de cette façon chaque partie du tableau de part et d'autre du pivot (appel récursif)

```
void trirapide(float *f, int nbf)
   int i.i.k;
   float w,d;
   if(nbf<=1) return;
   i=0:
   i=nbf-2:
                      // d valeur du dernier element du tableau= pivot
   d=f[nbf-1];
   while (i<=j)
       while (ffil<=d &&i<nbf) i++; // on cherche un element à echanger a partir du debut
       while (f[j]>=d && 0<=j) j--; // on cherche un element à echanger a partir de la fin
                                                  // si i<i. on echange
       if (i<j){w=f[i]; f[i]=f[j]; f[j]=w;}
                             // i est la place de d: on echange l'element i avec la fin
   f[nbf-1]=f[i];f[i]=d;
                             // lere partie de 0 à i-1 => i elements
   trirapide(f,i);
   trirapide(f+i+1, nbf-i-1); // 2eme de i+1 à nbf-1 \Rightarrow nbf-i-1
   return;
```

11.6. Comparaison des performances des tris

en millisecondes (cf http://www.dailly.info/algorithmes-de-tri)

Nb de valeurs	4 10 3	32 10 ³	131 10 ³	2100 10 ³	4200 10 ³	8000 10 ³
Tri bulle	94	5594	168 10 ³			
Tri sélection	31	2281	49 10 3			
Tri insertion	31	2000	44 10 3			
Tri dichotomique fusion	0	31	62	1172	2391	4992
Tri dichotomique rapide	0	15	31	922	2610	8235

12. Listes

Une liste est un ensemble d'objets "qui se suivent" On parle de la *tête* de la liste, du *suivant* ou du *précédent* d'un objet, de la *queue* de la liste

12.1. Stockage dans un tableau

Les objets sont stockés de façon contiguë

Exemple: liste de personnes

typedef struct { char nom[21]; char divers[479] } Personne;

Personne tpers[1000];

Liste de personnes

		110111	divers
tête	10000	BONNET	
	10500	MARTIN	
	11000	DUBOIS	
queue	11500	DUPONT	
•	12000		

diviore

Avantages:

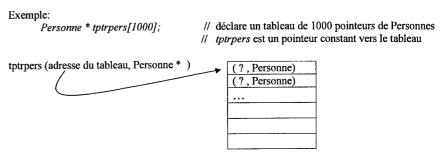
- recherche rapide
- le rang de l'objet permet de connaître immédiatement sa place

Inconvénients

- on doit réserver à l'avance un espace mémoire contigu
- pour augmenter l'espace, il faut allouer un autre espace contigu et recopier les données du précédent
- la place occupée par chaque objet est la même quelque soit sa taille (par exemple pour une liste d'adresses)
- l'insertion est complexe quand on veut maintenir les objets triés: nécessité de décalage
- le tri nécessite de manipuler des volumes importants de données

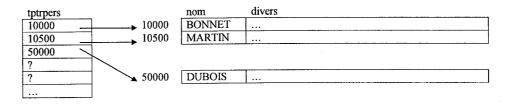
12.2. Tableau de pointeurs

Pour éviter de déplacer des données volumineuses, on peut introduire un tableau de pointeurs.



L'allocation de l'espace pour les données se fait à mesure; il n'est pas nécessairement contigu.

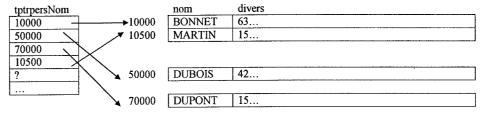
```
tptrpers[0] =( Personne *) malloc ( sizeof(Personne) );
...
tptrpers[i] =( Personne *) malloc ( sizeof(Personne) );
```



Pour obtenir une liste triée sur le nom, on réorganise le tableau des pointeurs

Pour insérer une personne dans la liste triée, on alloue son espace et on insère son pointeur dans le tableau des pointeurs. Les décalages à effectuer ne concerneront que le tableau des pointeurs.

On ne déplacera pas les données des personnes



Ex : dessiner un 2^{ème} tableau de pointeurs présentant les personnes triées sur le département dessiner l'insertion de DURAND 42 étudier l'algorithme d'insertion d'une personne

12.3. Liste chaînée

Une liste chaînée est un ensemble de maillons (ou cellules) liés entre eux par des pointeurs Chaque maillon est une structure composée de:

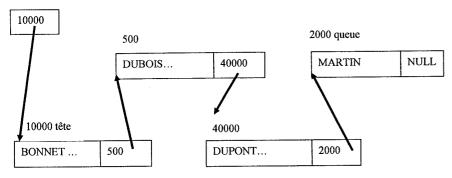
- les données d'un objet de la liste
- un pointeur vers le maillon suivant

La queue de la liste présente un pointeur NULL

Une liste est déterminée par un pointeur qui pointe vers la tête (le 1er maillon)

Exemple: liste de personnes, triée

liste



Une telle liste permet d'insérer un nouvel élément en conservant l'ordre, sans déplacer les autres

Exemple:

insérer ALBERT, DURAND, ROBERT

Définition récursive :

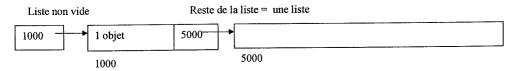
Une liste peut être définie par les deux cas suivants :

• la liste est vide

Liste vide

NULL

• la liste est constituée d'un objet et d'une liste (le reste de la liste qui peut être vide)



12.4. Mise en oeuvre d'une liste chaînée en C

- déclaration des types correspondant à un maillon (structure récursive: elle comporte un pointeur vers elle même) et à un pointeur de liste (c'est un pointeur de maillon)
- · création d'une liste vide
- remplissage par insertions en tête: chaque nouveau maillon est alloué dynamiquement; il devient tête de liste et pointe vers l'ancienne tête.
- affichage de la liste: on affiche les données d'un maillon; le pointeur nous donne l'adresse du reste de la liste
- suppression des maillons d'une liste

Les fonctions sont abordées de façon récursive en exploitant le fait qu'une liste se compose d'un maillon pointant vers une sous liste : on décompose la liste en sous listes jusqu'au maillon de queue qui pointe vers une sous liste vide.

On notera que toutes les opérations sur la liste sont « encapsulées » dans des fonctions ; la structure de liste chaînée n'apparaît pas dans la fonction test ; l'utilisateur n'a pas à connaître l'implantation interne de la structure : on pourra la modifier sans qu'il ait à modifier les programmes qui l'utilisent.

Les opérations de base classiques seront :

- créer une liste vide
- ajouter un élément (en tête ou dans l'ordre si la liste est triée)
- · rechercher un élément
- supprimer un élément
- afficher la liste depuis la tête, depuis la queue

. . .

```
/***********listfloat recurs.c **************
 Liste chainee
 Approche récursive
 #include <stdio.h>
      Liste de flottants
 typedef struct maillonf
               float f;
                                           // un flottant
               struct maillonf * restlist;
                                           // pointeur vers le reste de la liste
        } Maillonf:
                                            // type maillon
typedef Maillonf * Listef;
                                           // type pointeur de maillon = type liste
    cree une liste vide
Listef creeListeVide(void)
    return NULL;
  insertion d'une donnee en tête de liste
  retourne la nouvelle liste
Listef insereEnTete(Listef1f, float donnee)
       Listef sauvelf = 1f; // sauve l'adresse du maillon de tête
       lf= (Listef) malloc(sizeof(Maillonf));
                                                   // alloue un maillon
                                                  // et place son adresse dans lf
       1f->f = donnee;
                               // renseigne le maillon
       If-> restlist= sauvelf; // fait pointer le maillon sur l'ancienne tête
       return lf:
    affichage de la liste
    affichage de la queue vers la tête
void affich (Listef If)
  if (If==NULL) {printf("\n----- liste----\n"); return;}
  affich(lf->restlist);
                            // affiche le reste depuis la queue
  printf("%.2f\n",lf->f); // affiche la tête
```

```
/*****************
  supprimer une liste
 il faut libérer la mémoire pour chaque maillon
 on retourne une liste vide
Listef supprime(Listef1f)
  Listef tete=If:
                           // maillon à supprimer
  if (If-NULL) return NULL; // cas d'une liste vide
  lf=supprime(lf-> restlist); //supprime le reste de la liste
  free(tete);
                           // supprime le maillon de tête
  return lf; //=NULL
void test(void)
       Listef 1f;
       If=creeListeVide():
       lf= insereEnTete (lf,17);
       If= insereEnTete (If, 16);
       If= insereEnTete (If,15);
       If= insereEnTete (If.12):
       affich(lf);
       lf=supprime(lf);
       affich(1f):
int main(void)
 test():
 scanf("%*c%*c");
```

Faire les schémas correspondant au déroulement du programme Donner le résultat.

12.5. Traitement récursif d'une liste

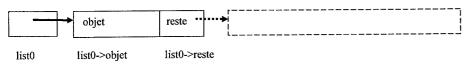
Une liste se présente suivant l'un des deux shémas suivants:

Liste vide



Liste non vide

Maillon de tête



list0->reste est un pointeur vers le reste de la liste list0: c'est une liste

Une liste étant une structure récursive, il sera souvent très intéressant de faire une approche récursive du traitement d'une liste

.Pour concevoir une fonction qui nécessite de parcourir les différents maillons d'une liste, on va de façon générale:

- décrire le traitement dans le cas d'une liste vide
- décrire le traitement concernant le maillon de tête (insertion, suppression, affichage...) avant de traiter le reste de la liste
- faire un appel récursif à la fonction pour traiter le reste de la liste (qui peut être vide ou non)
- décrire le traitement du maillon de tête après avoir traité le reste de la liste

Les appels récursifs pour traiter le reste de la liste vont converger vers une liste à un maillon, puis vers une liste vide : les traitements de ces cas simples ont été décrits au début de la fonction

Exemple: repérez ces différentes étapes dans les fonctions du programme listfloat_recurs.c

12.6. Liste de pointeurs; multilistes

On peut introduire des objets dans une liste en mettant en œuvre une liste de pointeurs vers les objets. On peut introduire des objets dans différentes listes

Exemple: liste de personnes par ordre alphabétique et liste par des personnes du Cantal

