

第3章 栈和队列

- 3.1 栈
- 3.2 栈应用举例
- 3.3 栈与递归函数
- 3.4 队列
- 3.5 队列应用举例
- 3.6 小结

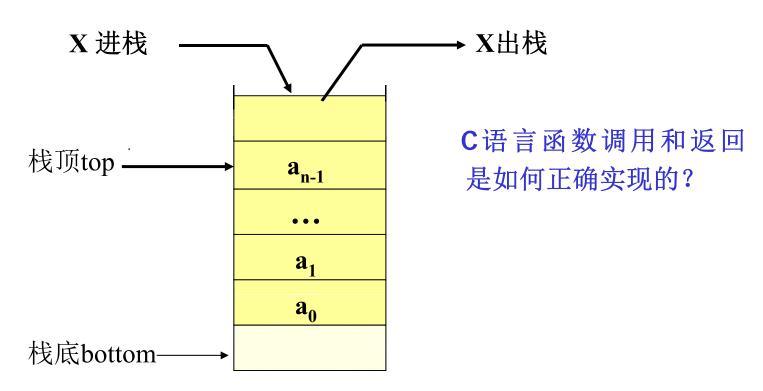
3.1 栈

1. 栈的定义及其基本操作

定义: 栈(stack)在逻辑上是一种线性表,记为

$$S = (a_0, a_1, ..., a_{n-1})$$
.

对栈S的操作(插入、删除等)限定在表的一端进行



栈的定义及其基本操作

栈的特点:

✓ 后进先出(Last In First Out, LIFO)

若元素进栈顺序为 $\mathbf{a_0}$, $\mathbf{a_1}$, ..., $\mathbf{a_{n-1}}$, 则出栈顺序是 $\mathbf{a_{n-1}}$, $\mathbf{a_{n-2}}$, ..., $\mathbf{a_0}$, 即后进栈的元素先出栈,故栈可称作"后进先出" 的线性表。

✓ 栈顶是唯一的出入口

当栈中没有元素时,称"栈空"。若栈的存储空间已满,再作进栈 操作时称"栈满溢出"。

✓ 栈顶的位置随着进栈/出栈操作而发生变化

栈的定义及其基本操作

栈的抽象数据类型:

ADT Stack{

数据元素集: D={a_i |a_i∈datatype, i=0,1,2, ···, n-1, n≥0}

数据关系集: R={<a_i, a_{i+1}>|a_i, a_{i+1}∈D, 0≤i≤n-2}

约定a_{n-1}为栈顶元素

基本操作集: P

StackInit(&S)

操作结果: 创建一个空栈S。

ClearStack(&S)

初始条件: 栈S存在。

操作结果:将S清为空栈。

EmptyStack(S)

初始条件:栈S存在。

操作结果: 若S为空栈,则返回TRUE(或返回1),否则返回FLASE(或返回0)。



栈的定义及其基本操作

Push(&S, e)

初始条件: 栈S存在且未满。

操作结果:插入数据元素e,使之成为新栈顶元素。

Pop(&S)

初始条件: 栈S存在且非空。

操作结果: 删除S的栈顶元素并返回其值。

GetTop(S)

初始条件: 栈S存在且非空。

操作结果:返回栈顶元素的值。

.

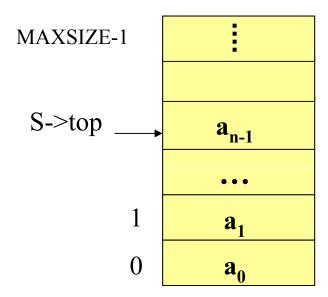
} ADT Stack;

3.1 栈

2. 栈的顺序存储结构

(1) 顺序栈的描述

```
//栈最大容量
#define MAXSIZE 64
typedef struct {
  datatype data[MAXSIZE]; //栈的存储空间
            //栈顶指针(或游标)
  int top;
} sqstack,*sqslink; //顺序栈说明符
若说明 sqslink S;
   S = (sqlink)malloc(sizeof(sqstack));
则S指向一个顺序栈,如右图所示。
 栈顶元素a<sub>n-1</sub>写作: S->data [S->top]
 栈空时S->top == -1
 栈满时S->top == MAXSIZE - 1
```



栈的顺序存储结构

(2) 顺序栈基本操作的实现

```
1) void ClearStack (sqslink s) //置栈空
   \{ s->top=-1; \}
2) int EmptyStack (sqslink s) //判断栈空
      if (s->top < 0) return 1; //栈空返回1
      else return 0;
                                //栈非空返回0
3) int Push(sqslink s, datatype x) //x进栈
      if (s->top >= MAXSIZE - 1) return -1; //栈满溢出
                                              //x进栈
      s \rightarrow top ++; s \rightarrow data[s \rightarrow top] = x;
      return 0; //成功
```

栈的顺序存储结构

```
4) int Pop(sqslink s, datatype *px) //出栈
    if (EmptyStack(s)) return -1; //栈空,返回-1
     *px = s->data[s->top];
    s->top--;
    return 0; //成功
  } // 为简单起见,出栈操作常写成 x = Pop(s)
5) int GetTop(sqslink s, datatype *px)
     if (EmptyStack(s)) return -1; //栈空,返回-1
     *px = s->data[s->top];
     return 0; //成功
```

栈的顺序存储结构

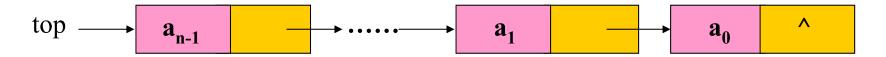
栈的共享:



3.1 栈

2. 栈的链式存储结构

(1) 链式栈的描述



top为栈顶指针,后进栈节点的指针next指向先进栈节点,出栈时 每次取top所指节点,满足栈的LIFO原则。

链式栈的基本操作如何实现? ClearStack, Push, Pop, EmptyStack

栈的链式存储结构

(2) 链式栈基本操作的实现

```
1) Lclearstack(slink *ptop) //置栈空, 略去了栈非空时释放空间的操作
                  //调用方式: Lclearstack(&top);
  { *ptop = NULL; }
2) int Lemptystack(slink top) //判断栈空否
  { if (top == NULL) return 1;
    else return 0;
3) Lpush(slink *ptop, datatype x ) //进栈
  { slink p = (slink)malloc(sizeof(snode)); //生成进栈p节点
    p->data = x;
    p->next = *ptop; *ptop = p; //p节点作为新的栈顶链入
  } //调用方式: Lpush(&top, x);
```

栈的链式存储结构

```
4) int Lpop(slink *ptop, datatype *px) //出栈
  { if (Lemptystack(*ptop)) return -1; //栈空返回
    *px = (*ptop)->data; //取栈顶元素
    slink p = *ptop;
    *ptop = (*ptop)->next; //重置栈顶指针
    free(p); return 0; //成功
  } // 调用方式: Lpop(&top, &x);
5) int Lgettop(slink top, datatype *px)
  { if (Lemptystack(top)) return -1; //栈空返回
    *px = top->data; //取栈顶元素
    return 0; //成功
```

3.1 栈

3. 顺序栈与链式栈的比较

- ✓ 时间复杂度: 均为O(1)
- ✔ 顺序栈长度固定,浪费空间
- ✔ 链式栈有结构性开销
- ✔ 可以用数组实现2个栈,每个栈从各自的端点向中间延伸

3.2 栈应用举例

1. 数制转换

10进制正整数N与d进制数的基数d之间满足关系:

$$N_{10} = (N/d)*d + N % d$$

整除 取模 (取余数)

10进制正整数N如何转换为二进制数?

10进制正整数N转换为d进制数的方法:

除以d取余数(直到商为0),逆序排列。

数制转换

算法描述:

```
int x = N;
ClearStack(S); //置栈空
while (x >0) {
    push(S, x % d ); //当前x%d进栈
    x = x/d;
}
while (!EmptyStack(S)) {
    x = Pop(S);
    printf("%d", x);
}
```



3.2 栈应用举例

2.表达式括号匹配检验(行编辑处理)

设待检验的表达式存入字符型数组E[n]中,如:

E[0] E[1] E[2] E[3] E[4] E[5] E[6] E[7] E[8] E[9] E[10] E[11] E[12]

A [(I - 2) * 4] + 3 #

表达式括号不匹配:

([]);(([]);(]或[).

表达式括号匹配一算法描述

```
int bdsxgs(char E[n]) //括号匹配算法
   { int i=0; char x; stype S;
    Clearstack(S);
    while (E[i]!='#')
     { if (E[i]=='(' || E[i]=='[') push (S, E[i]); //(,[ 进栈
      if (E[i]=')'|| E[i]==']')
       { if (Emptystack(S)) return(0); //不匹配,返回0
                                  //出栈,x为相应左括号
        else \{x=pop(S);
             if (x=='(' && E[i]==']'|| x=='['&& E[i]==')')
                                          //不匹配返回0
             return(0);}
       i++;}
                                          //括号匹配,返回1
    if (Emptystack(S)) return(1);
                                          //不匹配返回0
    else return(0);}
```

3.2 栈应用举例

- 3.表达式求值
- (1) 表达式的形式
- 1) **中缀表达式:** <操作数1> <操作符> <操作数2> 如A+B
- 2) 后缀表达式: <操作数1> <操作数2> <操作符>,或称逆波兰式如AB+
- 3) **前缀表达式:** <操作符> <操作数1> <操作数2>, 或称波兰式如+AB
- 例 中缀表达式: A+(B-C/D)*F

后缀表达式: ABCD/-F*+

前缀表达式: +A*-B/CDF



表达式求值

(2) 后缀表达式求值

后缀表达式计算不存在优先级问题。例如

ABCD/-F*+

如何计算?

方法:

从左到右扫描,当遇到操作符时,对其左边的2个操作数进行计算,以 结果取代之,继续。

-

表达式求值

算法思路:

设置一个栈S;

从左到右依次扫描表达式中的各分量x:

若x是操作数: Push(S, x);

若x是操作符: a = Pop(S); b = Pop(S); Push(b x a的计算结果);

继续,直到表达式扫描完毕;

最后, 栈顶就是表达式的值。

表达式求值

(3) 中缀表达式到后缀表达式的转换

如何转换?

A+B 当扫描到+时记录下来,得AB+

A+B-C 当扫描到+时记录下来;

当扫描到-时,-的优先级不大于+,说明+应先计算,

则得AB+,最后得AB+C-

A+B*C 当扫描到+时记录下来;

当扫描到*时,仍然只能先记录下来,

因为不知道后面有无优先级更高的,

最后得ABC*+

采用什么数据结构记录操作符? 栈!

-

中缀表达式到后缀表达式的转换

再如:

A + B - C * DA + (B - C / D) * F

转换方法要点:

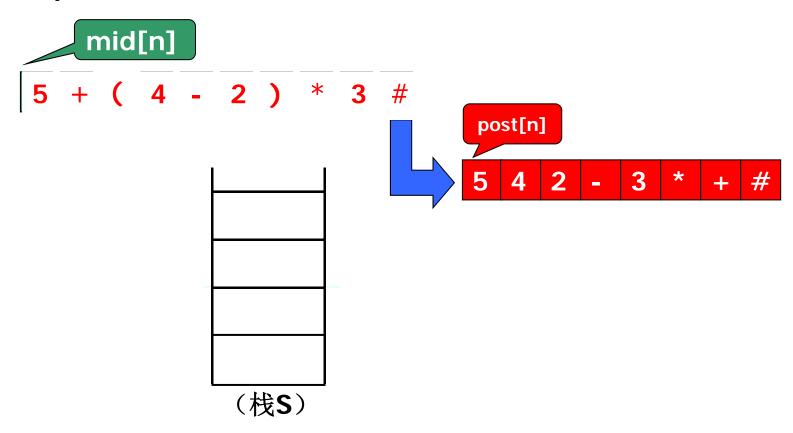
- ✔ 中缀表达式与后缀表达式操作数出现的次序是相同的
- ✓ 需要考虑操作符的优先级,优先级高的先转换
- ✔ 从左到右扫描表达式,将遇到的操作数输出
- ✓ 设置一个栈存放操作符
- ✓ 遇到的第1个操作符进栈
- ✔ 在扫描过程中,将遇到的操作符与栈顶进行优先级比较
- ✓ 栈中的操作符满足条件:后进栈的优先级高于先进栈的
- ✔ 当扫描完毕时,若栈非空,则将栈中操作符依次出栈输出

中缀表达式到后缀表达式的转换

```
方法:
从左到右扫描表达式,设置一个栈s存放操作符;
对于遇到的每个分量x,分以下几种情况处理:
1) x = 操作数: 输出x;
2) x = '(': x进栈;
3) x = 操作符(非括号):
  while (1) {
    if (EmptyStack(s)) break;
    y = GetTop(s); if (y = '(') break);
    if (y 优先级 < x) break;
    y出栈并输出;
  x进栈;
4) x = ')': //之前进栈的'('与')'之间的操作符应先计算!
   反复出栈,输出出栈的操作符,直到遇'(',退掉;
当扫描完毕时, 若栈非空, 则将栈中内容依次出栈输出;
```

中缀表达式到后缀表达式的转换

例:设中缀表达式已存入数组mid[n]中,相应后缀表达式存入数组 post[n]中。



后缀表达式求值

对后缀表达式post[n]="5 4 2 - 3 * + #"的求值,栈S的变化状态如图

11 (5+6) (栈**S**)



3.3 栈与递归函数

- 1. 递归的定义和递归函数
- (1) 递归定义

对于定义: <定义对象> = <定义描述>

(左部) (右部)

若定义的右部又出现定义的左部形式,则称为递归定义

递归的定义和递归函数

例 n的阶乘定义:

例 Fibonacci数列定义:

例 Ackermam 函数定义:

$$Ack(m,n) = \begin{cases} n+1 & \exists m = 0 \\ Ack (m-1, 1) & \exists n = 0 \\ Ack (m-1, Ack (m, n-1)) & 其他 \end{cases}$$



递归的定义和递归函

(2) 递归函数(或过程)

直接或间接调用自己

- ✓ 直接递归
- ✔ 间接递归

```
#include <stdio.h>
int f(int n);
int g(int n);
int
    main(){
     int i;
     system("cls");
     for(i=1;i<6;i++)
       printf("f=%d,g=%d\n",f(i),g(i));
     system("pause");
     return 0;
 int f(int n)
     if(n==1)return 1;
     else
       return n+g(n-1);
}
int g(int n)
     if(n==1) return 1;
     else
       return n*f(n-1);
}
```



递归的定义和递归函数

(3) 递归的基本思想

- ✓ 一个大问题分解为几个子问题,其中的某些子问题与原问题相同, 只是规模比原问题小;
- ✓ 随着问题的不断分解,一定存在一个最小问题,可以直接解决,这 便是递归出口(即终止条件)。

说明:

- ✓ 对于本身就是递归定义的问题,用递归最容易实现。用非递归反而较难。
- ✓ 任何循环均可以递归的方式来实现。当然,与循环一样,递归函数也必须存在一个终止条件。
- ✓ 递归过程(函数)设计的关键:保证除了出口参数外,每次调用都不破坏以前调用时所用到的参数和中间结果。

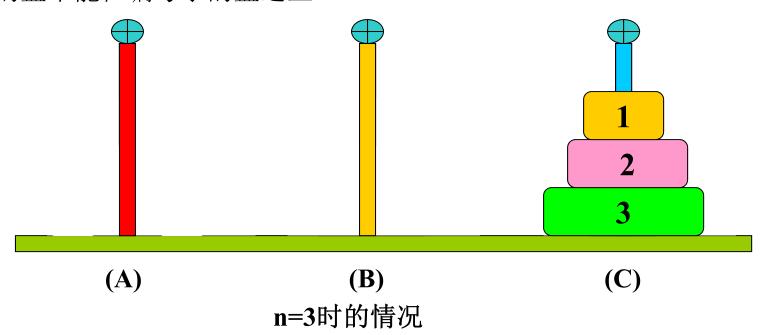
递归的定义和递归函数

```
例:
 int Fact (int n) //求n! (只能用于小规模的n,这里只是为了说明递归)
    if (n == 0) return 1;
    return n*Fact(n-1);
 int Ack (int m, int n) //求Ackermam函数
    if (m == 0) return n+1;
    else if (n == 0) return Ack (m-1,1);
    else return ACK (m-1, Ack (m, n-1));
```

-

递归的定义和递归函数

- **例 3.10 hanoi**塔问题:设有A、B、C三塔(或柱子),n(n≥ 1)个直径不同的盘子依次从小到大编号为1,2,...,n存放于A塔中。
- ▶ 要求将A塔上的1到n号盘移到C塔,B 塔作为辅助塔。
- ▶ 移动规则:每次只能移动一个盘从一塔到另一塔,且任何时候编号大的盘不能在编号小的盘之上。



1->C, 2->B, 1->B, 3->C, 1->A, 2->C, 1->C

hanoi塔 问题

如何分析设计这类递归问题的算法?

- 1) 最小问题: n=1。可直接解决(从A移到C即可)
- 2) 否则 (n >1):
- ① 将A上的1到(n-1)号盘移到B, C为辅助塔; ①和③与原问题相同,
- ② 将A上第 n号盘移至C;

只是规模小。

③ 将B上1到(n-1)号盘移到C,A为辅助塔。

```
void hanoi ( int n, char A, char B , char C) //hanoi塔算法 {
    if (n == 1) move (A, 1, C ); //移A上的一个盘到C
    else {
        hanoi(n-1, A, C, B); //解决子问题①
        move (A, n, C); //移A上的n 号盘到C
        hanoi (n-1, B, A, C); //解决子问题③
    }
}
```

递归的定义和递归函数

许多问题都可以很容易用递归函数来设计。例如:

求N个数的最大值。

将N个数倒序。



递归的定义和递归函数

2. 递归到非递归的转换

```
例 计算n!。
以n = 4为例,分析其计算过程。
Fact(4) = 4 * Fact(3)
3 * Fact(2)
2 * Fact(1)
1 * Fact(0)
```

```
int Fact (int n) //求n!
{
    if (n == 0) return 1;
    else return n * Fact(n-1);
}

返回地址
```

两种求解思路:

- (1) 从整个问题开始,当不能解决时先记下,不断分解,直到最小问题直接解决后,再逐层返回。
 - (2) 直接从求最小问题开始。

-

递归到非递归的转换

非递归:

(1) 不用栈,直接从最小问题(0!)开始求。 int Fact(int n) int f, i; f = 1; i = 0;while $(i \le n)$ { i++; f = f * i;return f;

递归到非递归的转换

(2)引入一个栈S,存放当前参数n。

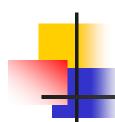
```
思路:
  当n > 0时,n进栈,然后n--,继续,直到n = 0,得f = 1;
  然后,依次出栈\rightarrown,f = f * n,直到栈空为止。
int Fact(int n)
  int f;
  ClearStack(S);
  while (n > 0) {
    Push(S, n); n--;
  f = 1;
  while (!EmptyStack(S)) {
    f = f * Pop(S);
  return f;
```



递归到非递归的转换

说明:

- ✓ 对于某些递归问题,非递归函数必须使用栈来实现;
- ✓ 理解函数调用与返回;
- ✔ 递归过程(函数)与非递归过程(函数)没有本质区别。



递归到非递归的转换

```
例 求Ackerman函数。
  以Ack(2, 1)为例,m=2, n=1。
  Ack(2, 1) = 5
int Ack (int m, int n) //求Ackermam函数
  if (m == 0) return n+1;
  else if (n == 0) return Ack (m-1,1);
  else return ACK (m-1, Ack (m, n-1));
}
              返回地址
```

```
Ack(2, 1)
Ack(1, Ack(2, 0))
       Ack(1, 1)
       Ack(0, Ack(1, 0))
              Ack(0, 1)
Ack(1,3)
Ack(0, Ack(1, 2))
      Ack(0, Ack(1, 1))
              Ack(0, Ack(1, 0))
                     Ack(0, 1)
```

递归到非递归的转换

```
非递归:
      int Ack (int m, int n) //求Ackermam函数
        int f; ClearStack(S);
        while (1) {
           if (m == 0) {
              f = n + 1;
              if (EmptyStack(S)) break;
              m = Pop(S); n = f; 
           else if (n == 0) {
              m--; n = 1; }
           else {
              Push(S, m - 1); n--; }
```

return f;

3.

3.4 队列

1. 队列的定义及其基本操作

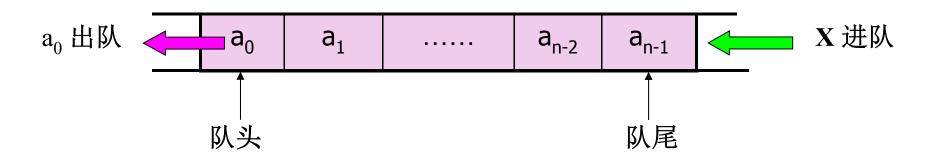
定义:队列(Queue)逻辑上也是一种线性表,记为

$$Q = (a_0, a_1, ..., a_{n-1})$$

对队Q的操作(插入,删除)限定在表的两端进行。

队头: 仅能删除(出队)

队尾: 仅能插入(进队)



队列的定义及其基本操作

队列的特点:

✓ 先进先出(First In First Out, FIFO)

设元素进队顺序为 \mathbf{a}_0 , \mathbf{a}_1 , ..., \mathbf{a}_{n-1} , 则出队顺序也是 \mathbf{a}_0 , \mathbf{a}_1 , ..., \mathbf{a}_{n-1} , 即先进队的元素先出队,故队列可称为"先进先出" 的线性表,

✔ 队头是唯一的出口,队尾是唯一的入口。

当队列中没有元素时,称"<mark>队空</mark>"。若队列存储空间已满,再作进队操作时,称"<mark>队满溢出</mark>"。

队列的定义及其基本操作

队列的抽象数据类型:

ADT Queue {

数据元素集: D={a_i |a_i∈datatype, i=0,1,2, ···, n-1, n≥0}

数据关系集: R={<a_i, a_{i+1}>|a_i, a_{i+1}∈D, 0≤i≤n-2}

约定 a_0 为队头元素, a_{n-1} 为队尾元素

基本操作集: P

QueueInit(&Q)

操作结果: 创建一个空队列Q。

ClearQueue(&Q)

初始条件: 队列Q已经存在。

操作结果:清空队列。

QueueLength(Q)

初始条件: 队列Q已经存在。

操作结果:返回队列Q的元素个数。



队列的定义及其基本操作

EmptyQueue(Q)

初始条件: 队列Q已经存在。

操作结果: 若Q为空队列,则返回TRUE, 否则返回FLASE。

QueueFull(Q)

初始条件: 队列Q已经存在。

操作结果: 若Q为已满,则返回TRUE,否则返回FLASE。

EnQueue(&Q, e)

初始条件: 队列Q已经存在且未满。

操作结果:插入数据元素e,使之成为新队尾元素。

DeQueue(&Q)

初始条件: 队列Q已经存在且非空。

操作结果: 删除Q的队头元素, 并返回其值。

GetHead(Q)

初始条件: 队列Q已经存在且非空。

操作结果:返回队头元素的值。

.

}ADT Queue;

3.4 队列

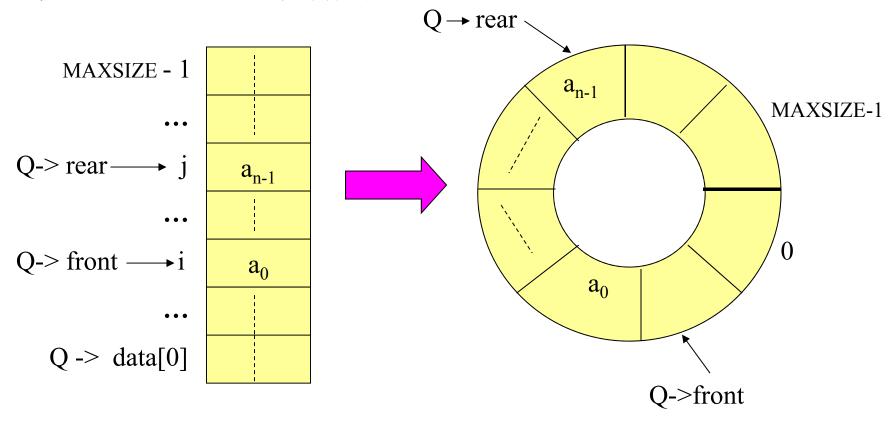
- 2. 队列的顺序存储结构
- (1) 顺序队列的描述

```
#define MAXSIZE 64 //队列最大容量
typedef struct {
   datatype data[MAXSIZE]; //队列的存储空间
   int front, rear; //队头、队尾指针
} squeue, *squlink;
```



队列的顺序存储结构

队头、队尾的位置以及如何变化?



循环队列

队列的顺序存储结构

设Q->front指向队头的前驱

Q->rear指向队尾

初始化: Q->front = Q->rear = 0

进队:

Q->rear = (Q->rear + 1)% MAXSIZE;

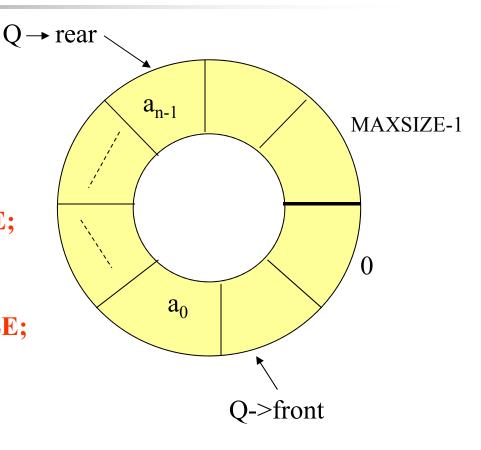
Q->data[Q->rear] = e;

出队:

Q->front = (Q->front + 1)%MAXSIZE; e = Q->data[Q->front];

如何判断队空/队满?

Q->front == Q->rear ? 无法区分队空/队满!





队列的顺序存储结构

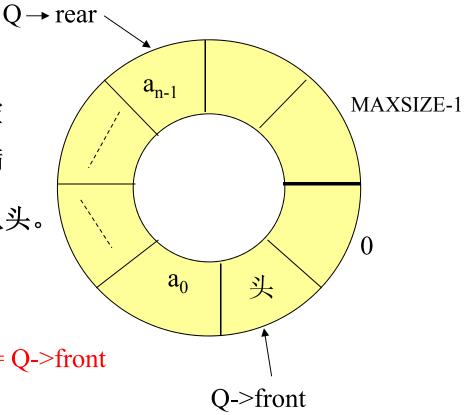
解决办法:

1) 设置1个布尔变量表示队空/队满。 当出队使得队头追上队尾,则队空 当进队使得队尾追上队头,则队满

2) 牺牲1个单元,使队尾不会追上队头。即n个单元最多放n-1个元素

队空: Q->front == Q->rear

队满: (Q->rear + 1) % MAXSIZE == Q->front



队列的顺序存储结构

(2) 循环队列基本操作的实现

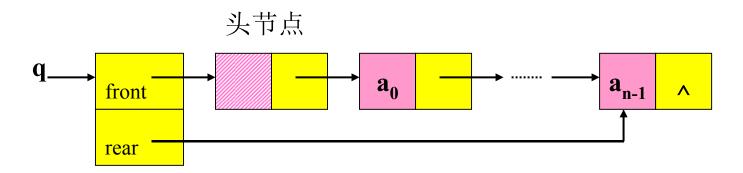
```
1) void ClearQueue(squlink Q) //置队空
    Q->front = Q->rear = 0;
2) int EmptyQueue(squlink Q) //判断队空
    return (Q->front == Q->rear);
3) int QueueLength(squlink Q) //求队Q中当前元素个数
    int i = (Q - rear - Q - rear + MAXSIZE) \% MAXSIZE;
    return i;
```

队列的顺序存储结构

```
4) int EnQueue(squlink Q, datatype e) //元素e进队
                                                   Q \rightarrow rear
     if ((Q->rear + 1) \% MAXSIZE == Q->front)
       return -1; //队满
                                                   a_{n-1}
                                                                MAXSIZE-1
     Q->rear = (Q->rear + 1) % MAXSIZE;
     Q->data[Q->rear] = e;
     return 0; //成功
                                               a_1
5) int DeQueue (squlink Q, datatype *pe) //出队
                                                          头
                                                    头
     if (EmptyQueue(Q)) return -1; //队空
     Q->front = (Q->front + 1 ) % MAXSIZE;
     *pe = Q->data[Q->front]);
                                                       Q->front
     return 0;
  }//为了简便起见,调用时常简单地写作e = DeQueue(q);
```

3.4 队列

2. 队列的链式存储结构



(1) 链式队列的描述

```
typedef struct node { //节点类型 datatype data; struct node *next; }Qnode, *Qlink
```

```
typedef struct { //q节点类型 Qnode *front, *rear; } linkqueue;
```

队列的链式存储结构

(2) 链式队列基本操作的实现

```
1) viod Lcreatqueue (linkqueue *q ) //创建空队列
{
    q->front = q->rear = (Qlink) malloc(sizeof(Qnode)); //申请头节点
    q->front->next = NULL;
}

2) int Lemptyqueue (linkqueue *q) //判断队空
    {
        return ( q->front == q->rear);
    }
```

q

队列的链式存储结构

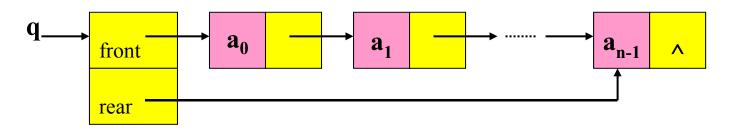
```
3) void Lenqueue (linkqueue *q, datatype e) //元素e进队
      Qlink p = (Qlink) malloc ((sizeof (Qnode)); //申请进队节点
      p->data = e; p->next = NULL;
      q->rear->next = p;
      q->rear = p;
进队示意:
                           \mathbf{a}_{\mathbf{0}}
                                                \mathbf{a}_{n-1}
               头
   front
                                                                     Λ
   rear
```

队列的链式存储结构

```
4) int Ldequeue(linkqueue *q, datatype *pe) //出队
      Qlink p;
      if (Lemptyqueue (q)) return -1; //队空处理
      p = q->front; q->front = p->next;
      free(p);
      *pe = q->front->data;
                                         \mathbf{a}_{\mathbf{0}}
      return 0;
出队示意:
                                                          \mathbf{a}_{n-1}
                                     头
           front
```

队列的链式存储结构

如果链式队列采用不带头节点的单链表,如何实现?



```
1) viod Lcreatqueue (linkqueue *q ) //创建空队列
{
    q->front = q->rear = NULL;
}
2) int Lemptyqueue (linkqueue *q) //判断队空
{
    return ( q->front == NULL);
}
```

队列的链式存储结构

```
3) int Lenqueue( linkqueue *q, datatype e ) //元素e进队
    Qlink p = (Qlink) malloc((sizeof (Qnode)); //申请进队节点
    if (p == NULL) return -1;//为简化处理, 许多算法略去了对p的检查
    p->data = e; p->next = NULL;
    if (q->rear) != NULL ) {
       q->rear->next = p; q->rear = p;
    } else {
       q->front = q->rear = p;
    return 0;
```

队列的链式存储结构

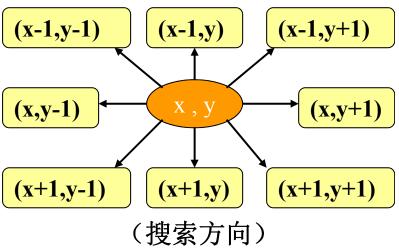
```
4) int Ldequeue(linkqueue *q, datatype *pe) //出队 {
    Qlink p;
    if ( Lemptyqueue (q)) return -1; //队空处理
    *pe = q->front->data;
    p = q->front ;
    q->front = q->front->next ;
    free(p);
    if (q->front == NULL ) q->rear = NULL;
    return 0;
}
```

3.5 队列应用举例

1. **迷宫问题:**设二维数组maze[m+2][n+2]表示一迷宫,如m=5、n=6时的迷宫如下图所示。求从迷宫入口到出口的一条最短路径。

	0	1	2	3	4	5	6	7 ((列下标)
0	1	1	1	1	1	1	1	1	
1	1	0	0	1	1	1	1	1	(x-1,y-1)
2	1	0	1	0	1	1	1	1	(A 195
3	1	0	1	0	0	0	1	1	(x,y-1)
4	1	1	1	1	0	1	0	1	
5	1	1	1	1	1	1	0	1	(x+1,y-1)
6	1	1	1	1	1	1	1	1	()
(行下标)								•

每一步怎么走?

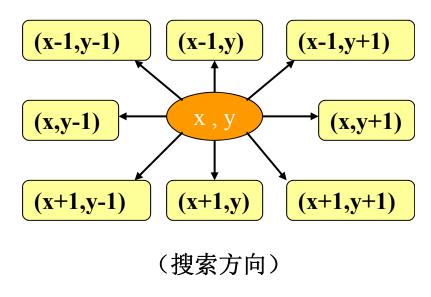


约定: maze[1][1]=0为迷宫入口, maze[m][n]=0为迷宫出口; maze[x][y]取值为0时表示路通,取1时表示路不通。迷宫外所围的一层为处理问题方便所加,其相应点全为1。

迷宫问题

0	1	2	3	4	5	6	7	(列下标)
•	-	_	_	•		U	,	(/ 4 1/4./

0	1	1	1	1	1	1	1	1
1	1	0	0	1	1	1	1	1
2	1	0	1	0	1	1	1	1
3	1	0	1	0	0	0	1	1
4	1	1	1	1	0	1	0	1
5	1	1	1	1	1	1	0	1
6	1	1	1	1	1	1	1	1



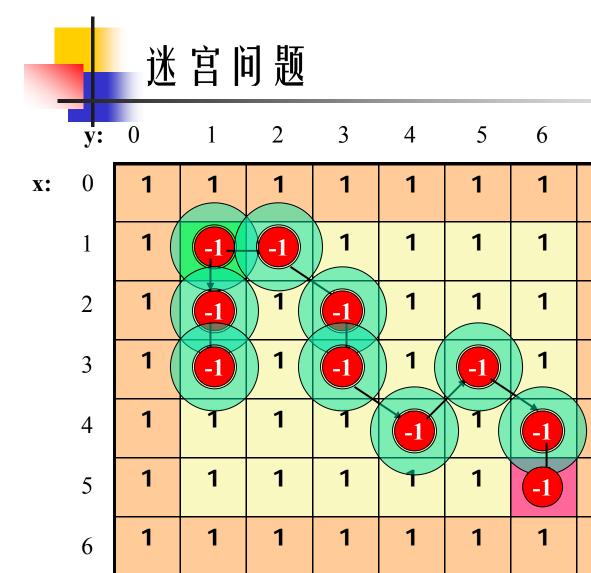
(行下标)

采用什么数据结构?如何处理?

1)8个搜索方向的表示: 坐标增量表

2) 搜索过程如何记录? 队列,避免重复搜索(标记),

记住来时路(队列元素定义)



队列,p表示前驱

序号	X	y	p
1	1	1	0
2	1	2	1
3	2	1	1
4	2	3	2
5	3	1	3
6	3	3	4
7	4	4	6
8	3	5	7
9	4	6	8
10	5	6	9

最短路径:

1, 1

1, 2

2,3

3,3

4, 4

7

3, 5

4, 6

5, 6

迷宫问题

算法描述:

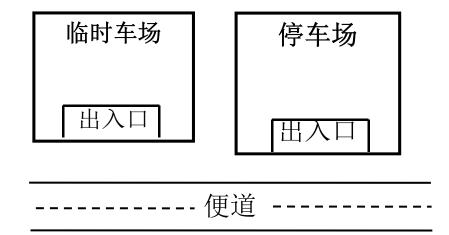
```
建立空队列Q;将迷宫入口点进队;
置入口点在迷宫的值为-1; //表示已处理
CurrentPoint = Q队头元素; //入口点
while (CurrentPoint存在) {
 for (k = 0; k < 8; k++) { //依次处理8个搜索方向
    NextPoint =相对CurrentPoint第k个方向的点;
    if (NextPoint可达) {
      将NextPoint进队;置NextPoint在迷宫的值为-1;
      在队列Q中记录NextPoint是由CurrentPoint到达的;
      if (NextPoint是出口点) {
        根据队列Q中记录的信息输出路径; return 0; //存在路径
  CurrentPoint = Q中CurrentPoint的后继;
return -1; //路径不存在
```

3.5 队列应用举例

2. 离散事件模拟

停车场进出车事件模拟:

停车场可停放若干辆汽车,且只有一个出入口。汽车在停车场内按到达的先后顺序,依次由里向外排列。若停车场已满,后来的汽车只能在车场外的便道上排队等候。一旦停车场内有汽车开走,则便道上的第一辆车可开入。当停车场内某车要开走时,在它之后的车必须先退到临时车场为其让路,待汽车开走后,为它让路的车再按原次序进入停车场。



相关的数据结构:

停车场:栈

便道: 队列

临时车场:栈



离散事件模拟

相关的事件及处理:

1) 车来:

if (停车场栈未满) 车进入停车场栈; else 车进入便道队列;

2) 车走:

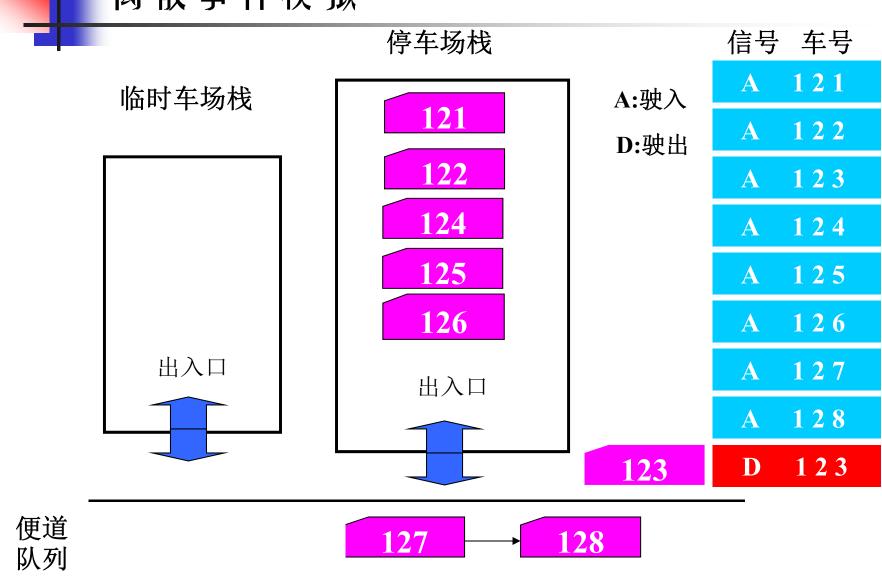
将停车场中该车后面的所有车依次出栈到临时车场栈;

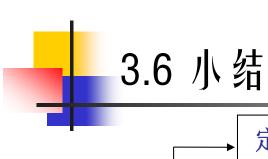
该车出栈(开走);

将临时车场栈的所有车依次出栈进入停车场栈;

if (便道队列非空) 队头车进入停车场栈;

离散事件模拟





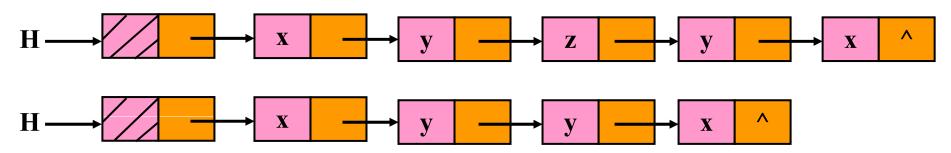




第3章作业

1. 设元素为1, 2, 3, 4, 5。进栈顺序约定: 值小的元素先进栈, 但 在两次进栈之间, 可作出栈运算。写出5个可以得到的出栈序列; 5 个不可以得到的出栈序列。

2. 设单链表:



为对称形式(表长=n)。使用栈操作,写出判断表H是否对称的算法: xyx(H)。