

Fecha: 19/10/2020

Tecnológico de Estudio Superiores Chalco

Ing. Sistemas Computacionales

Practica: 4

Profesor: Galicia Moysen Alfredo

Alumno: Espinosa Sánchez Daniel Antonio

Ing. Sistemas Computacionales

Carrera	Plan de estudio	Clave de asignatura	Nombre de asignatura
Ing. Sistemas		SCC-1023	Sistemas programables
Computacionales			

No. De practica	Laboratorio	Salón de clase	Duración (hora)
4	Motores	4701	2:00 HRS

1 Introducción

Continuando con el desarrollo de la unidad dos, se nos ha pedido programar el funcionamiento de un motor de rotación utilizando el software Arduino y Proteus, este tendrá que rotar de acorde a las manecillas del rejo por 5 segundos y posteriormente rotar 5 segundos hacia a la izquierda.

2 Objetivo

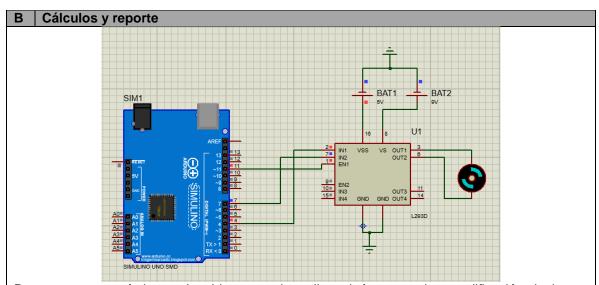
 Realizar una práctica en Proteus utilizando un motor de rotación, el cual rote 5 segundos hacia a la derecha e izquierda respectivamente.

```
Código
int enablePin = 11;
int reloi = 4:
int noreloj = 7;
void setup() {
pinMode (enablePin, OUTPUT);
pinMode (reloj, OUTPUT);
pinMode (noreloj, OUTPUT);
digitalWrite (enablePin, LOW);
void loop() {
digitalWrite (reloj, HIGH);
digitalWrite (noreloj, LOW);
digitalWrite (enablePin, HIGH);
delay (5000);
digitalWrite (enablePin, LOW);
delay(2000);
digitalWrite (reloj, LOW);
digitalWrite (noreloj, HIGH);
digitalWrite (enablePin, HIGH);
delay (5000);
digitalWrite (enablePin, LOW);
delay (2000);
```

4	Procedimiento (Descripción)		
	Equipo Necesario	Material de Apoyo	
	 Computadora o laptop. SO: Windows 8 o superior. Software Proteus 8. Software Arduino 1.8. 	Video tutorial.	

A Desarrollo de la practica

- 1. Realizar la configuración del código:
 - > Tendremos que abrir el programa "Arduino", posteriormente asignaremos los atributos necesarios para el correcto funcionamiento del sensor.
 - Una vez declarados dichos atributos procederemos a llamarlos y a su vez agregaremos la declaración de las variables.
 - Por ultimo realizamos la configuración y programado sobre las acciones que realizara dicho motor.
- 2. Realizar el modelado en Proteus:
 - Primero ejecutaremos el software; posteriormente le daremos "click" en el apartado de "esquemas", ahí procederemos agregar los siguientes competes: 2 CELL, un L293D, un Motor y un Simulino SMD.
 - A continuación, procederemos a colocar cada uno de los componentes con una cierta distancia entre cada uno, esto con el fin de simplificar los enlaces (conexiones).
 - Por último, daremos doble click en simulino SDM, buscaremos el apartado "program file" y ahí pegaremos la dirección. HEX que copiamos del software Arduino.
- 3. Ejecución del programa:
 - Por ultimo nos posicionaremos en la parte inferior derecha del programa, ahí nos encontraremos con un icono de "Play" lo presionamos; con eso ya estaríamos ejecutando el programa donde podremos observar su funcionamiento.



Respecto a esta práctica, no ha sido necesario realizar algún agregado o modificación al mismo, dado que la misma está bien desarrollada y complementada.

5 Resultado y conclusiones

Como se puede observar en la captura de pantalla, dicho programa cumple con los parámetros establecidos al inicio de la práctica, demostrando su correcto funcionamiento a través del simulador "Proteus". A si mismo se puede observar los componentes necesarios que dicho software solicita para poder ejecutar las acciones programadas.

Conclusión:

Dicha práctica nos ayuda a familiarizarnos con el software Arduino, aprendiendo a configurar cada uno de los apartados y permitiéndonos desarrollar nuevas acciones para una misma problemática. Por ultimo cabe agregar que cada vez es más entendible el lenguaje y configuración de los diferentes parámetros y complementos.