



Universidade Federal de Pernambuco Centro de Informática

## Cálculo Numérico (IF215)

Profa. Maíra Santana





### Sistemas de Equações Lineares

Um sistema linear com m equações e n variáveis é usualmente escrito como:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

onde:

 $a_{ij}$ : coeficientes

 $1 \le i \le m$  ,  $1 \le j \le n$ 

 $x_i$ : variáveis

j = 1, 2, ..., n

 $b_i$ : termos independentes i = 1, 2, ..., m





### Sistemas de Equações Lineares

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

Notação matricial:

A: matriz dos coeficientes;

x: vetor das variáveis;

*b*: vetor de termos independentes.

Solução do sistema:

Encontrar o vetor de valores  $x_j$  que satisfaçam todas as m equações simultaneamente.





### Sistemas de Equações Lineares

- Métodos diretos:
  - Eliminação de Gauss;
  - Fatoração LU;
  - Fatoração de Cholesky.
- Métodos iterativos:
  - Método de Jacobi;
  - Método de Gauss-Seidel;
  - Método de sobre-relaxação sucessiva (SOR).









• Vamos decompor uma matriz quadrada A em uma matriz **triangular inferior** (L) e uma matriz **triangular superior** (U);

• É particularmente importante se você tiver uma mesma matriz de coeficientes, mas com diferentes termos independentes:

$$Ax = b_1$$
  $Ax = b_2$   $Ax = b_3$   $Ax = b_4$ 

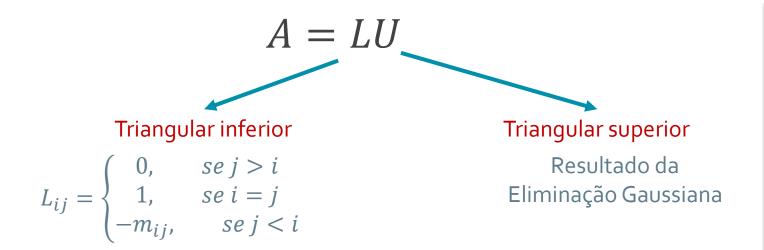
Nesses casos não é necessário repetir a decomposição LU já realizada.

• Realizar a fatoração A=LU e resolver os sistemas triangulares  $LUx=b_i$ :

$$Ly_i = b_i$$
  $Ux = y_i$ 







- 1º passo: aplicar o processo de Eliminação Gaussiana. Ao final vamos obter a matriz U, que é a **triangular superior**.
- 2º passo: criarmos a matriz L, triangular inferior.
- 3º passo: resolver o sistema de equações  $LUx=b_i$ :

$$\begin{cases} Ly_i = b \\ Ux = y_i \end{cases}$$





Exemplo

[2	3	1	5 ]
6	13	5	19
2	19	10	23
4	10	11	31





 $L_1 = L_1 + m_{10}L_0$ 





 $L_1 = L_1 + m_{10}L_0$ 

$$m_{21} = -16/4 \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 0 & 4 & 2 & 4 \\ 0 & 16 & 9 & 18 \\ m_{31} = -4/4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 0 & 4 & 2 & 4 \\ 0 & 4 & 9 & 21 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_2 = L_2 + m_{21}L_1} \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 0 & 4 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 7 & 17 \end{bmatrix}$$





• Exemplo [continuação] 
$$L_1 = L_1 + m_{10}L_0$$

$$m_{21} = -16/4 \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 0 & 4 & 2 & 4 \\ 0 & 16 & 9 & 18 \\ m_{31} = -4/4 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_2 = L_2 + m_{21}L_1} \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 0 & 4 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 7 & 17 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 0 & 4 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 7 & 17 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_3 = L_3 + m_{32}L_2} \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 0 & 4 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$





• Exemplo [continuação] 
$$L_1 = L_1 + m_{10}L_0$$

$$m_{10} = -6/2$$

$$m_{20} = -2/2$$

$$m_{30} = -4/2$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 13 & 5 & 19 \\ 2 & 19 & 10 & 23 \\ 4 & 10 & 11 & 31 \end{bmatrix}$$

$$L_1 = L_1 + m_{10}L_0$$

$$L_2 = L_2 + m_{20}L_0$$

$$L_3 = L_3 + m_{30}L_0$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 0 & 4 & 2 & 4 \\ 0 & 16 & 9 & 18 \\ 0 & 4 & 9 & 21 \end{bmatrix}$$

$$m_{21} = -16/4 \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 0 & 4 & 2 & 4 \\ 0 & 16 & 9 & 18 \\ m_{31} = -4/4 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_2 = L_2 + m_{21}L_1} \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 0 & 4 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 7 & 17 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 0 & 4 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 7 & 17 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_3 = L_3 + m_{32}L_2} \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 0 & 4 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$





### Fatoração LU

$$m_{10} = -6/2 m_{20} = -2/2 m_{30} = -4/2$$

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 6 & 13 & 5 & 19 \\ 2 & 19 & 10 & 23 \\ 4 & 10 & 11 & 31 \end{bmatrix} \qquad U = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 0 & 4 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

$$U = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 0 & 4 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

$$m_{21} = -16/4$$
  
 $m_{31} = -4/4$ 

Agora precisamos definir L de maneira que LU = A

$$m_{32} = -7/1$$





$$U = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 0 & 4 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

$$m_{21} = -16/4$$
  
 $m_{31} = -4/4$ 

matriz triangular inferior 
$$L_{ij} = \begin{cases} 0, & se \ j > i \\ 1, & se \ i = j \\ -m_{ij}, & se \ j < i \end{cases}$$
 
$$L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -m_{10} & 1 & 0 & 0 \\ -m_{20} & -m_{21} & 1 & 0 \\ -m_{30} & -m_{31} & -m_{32} & 1 \end{bmatrix}$$

$$m_{32} = -7/3$$





$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 6 & 13 & 5 & 19 \\ 2 & 19 & 10 & 23 \\ 4 & 10 & 11 & 31 \end{bmatrix}$$

$$m_{10} = -6/2 m_{20} = -2/2 m_{30} = -4/2$$
  $A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 6 & 13 & 5 & 19 \\ 2 & 19 & 10 & 23 \\ 4 & 10 & 11 & 31 \end{bmatrix}$   $U = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 0 & 4 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$ 

$$m_{21} = -16/4$$
  
 $m_{31} = -4/4$ 

$$L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -m_{10} & 1 & 0 & 0 \\ -m_{20} & -m_{21} & 1 & 0 \\ -m_{30} & -m_{31} & -m_{32} & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 4 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 7 & 1 \end{bmatrix}$$

$$m_{32} = -7/1$$





Exemplo [continuação]

$$L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 4 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 7 & 1 \end{bmatrix}$$

$$U = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 0 & 4 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

3) Agora poderíamos resolver o sistema de equações:

$$\begin{cases} Ly_i = b_i \\ Ux_j = y_i \end{cases}$$

visto que  $b_i$  é o vetor de termos independentes do sistema.









• Vamos decompor uma matriz quadrada A em uma matriz **triangular inferior** (L) e uma matriz **triangular superior** a partir da matriz **transposta** de L ( $L^T$ );

$$A = LL^T$$

L é também chamado de <u>fator de Cholesky</u>.

- Vantagem: menos operações a serem realizadas, se comparada com a fatoração LU.
- Para escrevermos  $A = LL^T$  é preciso que:
  - i. A seja simétrica;
  - ii. A seja positiva definida.





• Matriz <u>simétrica</u>:

Se 
$$A^T = A$$

• Matriz <u>positiva definida</u>:

Uma matriz  $A \ n \times n$  é definida positiva se  $x^T A x > 0$  para todos os vetores não-nulos x ( $\forall x \in \mathbb{R}^n, x \neq 0$ ).





• Exemplo 1:

$$I = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

• Matriz <u>simétrica</u>? Se  $A^T = A$ 

$$I^T = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$
  $I = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$  como  $I^T = I$ , é simétrica

• Matriz positiva definida? se  $x^T Ax > 0$ 

$$x^{T}Ix = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 * x_1 + 0 * x_2 & 0 * x_1 + 1 * x_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

$$= x_1^2 + x_2^2 \quad \text{é sempre positivo, então é positivo definida}$$







• Exemplo 2:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 8 & 10 \\ 1 & 10 & 26 \end{bmatrix}$$

Verificar se A é simétrica e positivo definida:

i. Simétrica

$$A^T = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 8 & 10 \\ 1 & 10 & 26 \end{bmatrix}$$

ii. Positivo definida

$$x^{T}Ax = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 8 & 10 \\ 1 & 10 & 26 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$
 Não é trivial!

Na prática, a fatoração de Cholesky pode ser utilizada para verificar se uma determinada matriz simétrica é positivo definida. Se o algoritmo falhar, a matriz original não é definida positiva.







#### • Exemplo 2:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 8 & 10 \\ 1 & 10 & 26 \end{bmatrix}$$

$$det(A) = 36 > 0$$
  
Logo, é positivo definida

#### . Positivo definida

$$x^{T}Ax = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 8 & 10 \\ 1 & 10 & 26 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$

Uma maneira simplificada de identificar essa condição é percebendo se  $\det(A)>0$ 





• 1º passo: verificar se A é simétrica e positivo definida.

• 2º passo: Calcular  $A = LL^T$ .

• 3º passo: resolver o sistema de equações  $LL^Tx=b_i$ :

$$\begin{cases} Ly_i = b_i \\ L^T x = y_i \end{cases}$$





Exemplo

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 8 & 10 \\ 1 & 10 & 26 \end{bmatrix}$$

- 1) Verificar se é simétrica e positivo definida: ok.
- 2) Calcular  $A = LL^T$

$$A = LL^{T}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 8 & 10 \\ 1 & 10 & 26 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} l_{00} & 0 & 0 \\ l_{10} & l_{11} & 0 \\ l_{20} & l_{21} & l_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l_{00} & l_{10} & l_{20} \\ 0 & l_{11} & l_{21} \\ 0 & 0 & l_{22} \end{bmatrix}$$





Exemplo [continuação]

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 8 & 10 \\ 1 & 10 & 26 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{00} & a_{01} & a_{02} \\ a_{10} & a_{11} & a_{12} \\ a_{20} & a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} l_{00} & 0 & 0 \\ l_{10} & l_{11} & 0 \\ l_{20} & l_{21} & l_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l_{00} & l_{10} & l_{20} \\ 0 & l_{11} & l_{21} \\ 0 & 0 & l_{22} \end{bmatrix}$$

#### Coluna 0 de A:

$$a_{00} = l_{00} * l_{00}$$
 $a_{10} = l_{10} * l_{00}$ 
 $a_{20} = l_{20} * l_{00}$ 

#### Coluna 2 de A:

$$a_{02} = l_{00} * l_{20}$$

$$a_{12} = l_{10} * l_{20} + l_{11} * l_{21} + l_{12} * l_{22}$$

$$a_{22} = l_{20} * l_{20} + l_{21} * l_{21} + l_{22} * l_{22}$$

#### Coluna 1 de A:

$$\begin{aligned} a_{01} &= l_{00} * l_{10} \\ a_{11} &= l_{10} * l_{10} + l_{11} * l_{11} \\ a_{21} &= l_{20} * l_{10} + l_{21} * l_{11} \end{aligned}$$





Exemplo [continuação]

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 8 & 10 \\ 1 & 10 & 26 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{00} & a_{01} & a_{02} \\ a_{10} & a_{11} & a_{12} \\ a_{20} & a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} l_{00} & 0 & 0 \\ l_{10} & l_{11} & 0 \\ l_{20} & l_{21} & l_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l_{00} & l_{10} & l_{20} \\ 0 & l_{11} & l_{21} \\ 0 & 0 & l_{22} \end{bmatrix}$$

#### Coluna 0 de L:

$$l_{00} = \sqrt{a_{00}}$$

$$l_{10} = a_{10}/l_{00}$$

$$l_{20} = a_{20}/l_{00}$$

#### Coluna 1 de L:

$$l_{11} = \sqrt{a_{11} - l_{10}^2}$$

$$l_{21} = (a_{21} - l_{20} * l_{10})/l_{11}$$

#### Coluna 2 de L:

$$l_{22} = \sqrt{a_{22} - l_{20}^2 - l_{21}^2}$$

#### Regra geral:

$$l_{ii} = \sqrt{a_{ii} - \sum_{k=0}^{i-1} l_{ik}^{2}}$$

$$l_{ij} = \left(a_{ij} - \sum_{k=0}^{j-1} l_{ik} * l_{jk}\right) / l_{jj}$$





#### Exemplo [continuação]

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 8 & 10 \\ 1 & 10 & 26 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{00} & a_{01} & a_{02} \\ a_{10} & a_{11} & a_{12} \\ a_{20} & a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} l_{00} & 0 & 0 \\ l_{10} & l_{11} & 0 \\ l_{20} & l_{21} & l_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l_{00} & l_{10} & l_{20} \\ 0 & l_{11} & l_{21} \\ 0 & 0 & l_{22} \end{bmatrix}$$

#### Coluna 0 de L:

$$l_{00} = \sqrt{a_{00}} = 1$$
  
 $l_{10} = a_{10}/l_{00} = 2$   
 $l_{20} = a_{20}/l_{00} = 1$ 

#### Coluna 1 de L:

$$l_{11} = \sqrt{a_{11} - l_{10}^2} = 2$$

$$l_{21} = (a_{21} - l_{20} * l_{10})/l_{11} = 4$$

#### Coluna 2 de L:

$$l_{22} = \sqrt{a_{22} - l_{20}^2 - l_{21}^2} = 3$$

$$L = egin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \ 2 & 2 & 0 \ 1 & 4 & 3 \end{bmatrix}$$

$$L^T = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$





Exemplo [continuação]

$$L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 0 \\ 1 & 4 & 3 \end{bmatrix}$$

$$L^T = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

3) Agora poderíamos resolver o sistema de equações:

$$\begin{cases} Ly_i = b_i \\ L^T x = y_i \end{cases}$$

visto que  $b_i$  é o vetor de termos independentes do sistema.





# Exercícios propostos

1) Para a matriz A a seguir, determine uma matriz triangular superior U e uma matriz triangular inferior L de modo que A = LU. Ou seja, aplique a fatoração LU.

$$A = \begin{bmatrix} 4 & -5 & 6 \\ 8 & -6 & 7 \\ 12 & -7 & 12 \end{bmatrix}$$

2) Resolva o sistema de equações a seguir por fatoração LU e, em seguida, por fatoração de Cholesky.

$$\begin{cases} 4x_0 + 8x_1 + 4x_2 = 100 \\ 8x_0 + 20x_1 + 20x_2 = 100 \\ 4x_0 + 20x_1 + 65x_2 = 100 \end{cases}$$





#### Referências

• Métodos Numéricos. José Dias dos Santos e Zanoni Carvalho da Silva. (capítulo 3);

Cálculo Numérico – aspectos teóricos e computacionais.
 Márcia A. Gomes Ruggiero e Vera Lúcia da Rocha Lopes.
 (capítulo 3).