

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática

# Cálculo Numérico (IF215)

Prof<sup>a</sup>. Máira Santana

# Representação dos números

- Os dígitos são representados como potências da base.
- Exemplos outras bases para decimal:
  - $(1101)_2 = 1 \cdot 2^3 + 1 \cdot 2^2 + 0 \cdot 2^1 + 1 \cdot 2^0 = \mathbf{13}$
  - $(312)_8 = 3 \cdot 8^2 + 1 \cdot 8^1 + 2 \cdot 8^0 = \mathbf{202}$
  - $(12E)_{16} = 1 \cdot 16^2 + 2 \cdot 16^1 + 14 \cdot 16^0 = \mathbf{302}$
  - $(0.1011)_2 = 1 \cdot 2^{-1} + 0 \cdot 2^{-2} + 1 \cdot 2^{-3} + 1 \cdot 2^{-4} = \mathbf{0.6875}$
  - $(0.17)_8 = 1 \cdot 8^{-1} + 7 \cdot 8^{-2} = \mathbf{0.234375}$

- Exemplo decimal para binário:

$$347 = d_j \cdot 2^j + d_{j-1} \cdot 2^{j-1} + \dots + d_1 \cdot 2^1 + d_0 \cdot 2^0$$

$$\mathbf{(101011011)_2}$$

n	n // 2	n % 2
347	173	1
173	86	1
...	...	...
1	0	1

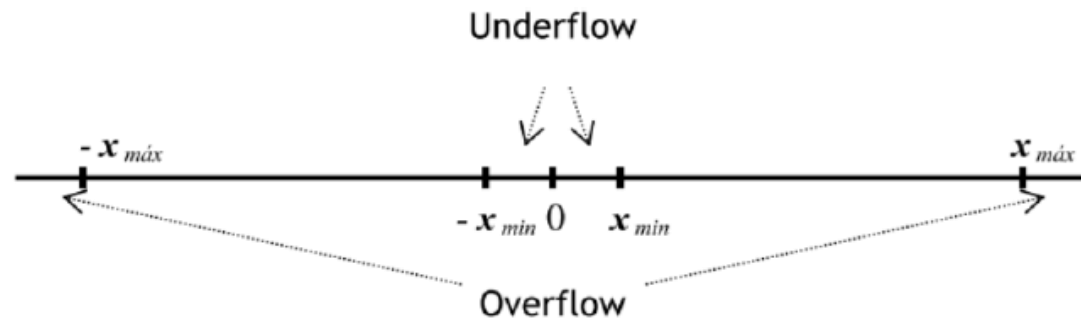
n	2 · n	Parte inteira
0.625	1.25	1
0.25	0.5	0
0.5	1.0	1

$$0.625 = d_1 \cdot 2^{-1} + d_2 \cdot 2^{-2} + d_3 \cdot 2^{-3} + \dots$$

$$\mathbf{(0.101)_2}$$

# Tipos e análise de erros

- Tipos de erros:
  - Arredondamento, truncamento (discretização) e inerente (modelagem, entrada/erros de medição).
- Análise de erros (mensuração/representação):
  - Erro absoluto:  $\Delta \bar{x} = x - \bar{x}$
  - Erro relativo:  $\delta \bar{x} = \frac{\Delta \bar{x}}{x} = \frac{(x - \bar{x})}{x}$
  - Percentual:  $p\bar{x} = 100 \cdot \delta \bar{x} \%$
- Atenção aos arredondamentos!



# Sistema de ponto flutuante

- Sistema de ponto flutuante:

$$F(\beta, t, e_{\min}, e_{\max}) \rightarrow \text{ex. } F(10, 6, -99, 99)$$

$\beta$ : base |  $e$ : expoente |  $t$ : número de dígitos

- É um sistema **finito**:
  - Portanto, é possível calcular a quantidade de elementos distintos em  $F(n(F))$ :

$$n(F) = 2 * (\beta - 1) * \beta^{t-1} * (e_{\max} - e_{\min} + 1) + 1$$

- Dois números ( $x_1$  e  $x_2$ ) são consecutivos em uma máquina se, fixado o expoente  $e$ ,  $x_2 - x_1 = \beta^{e-t+1}$

Ex.: Sejam  $x_1 = 3,147 * 10^{-9}$  e  $x_2 = 3,148 * 10^{-9}$  pertencentes a máquina  $F(10, 4, -9, 9)$

$$x_2 - x_1 = (3,148 - 3,147) * 10^{-9} = 0,001 * 10^{-9} = 1 * 10^{(-9-4+1)} = 10^{-12}$$

Portanto, a distância entre números consecutivos é uniforme.

# Zeros de funções

- Ponto(s) em que  $f(x) = 0$ ;
- Métodos iterativos:
  1. Encontrar intervalo contendo raízes: **aproximação inicial**.
  2. Refinamento para obter uma boa aproximação: **métodos**.

Lembrem-se: as raízes reais são as **interseções** com o eixo x.

## PARTE 1: Aproximação inicial - estudo analítico

- Teorema de Bolzano: para saber a localização da raiz

*"Se  $f$  é uma função **contínua** em um certo intervalo  $[a ; b]$  e troca de sinal nos extremos deste intervalo, isto é,  $f(a) \times f(b) < 0$ , então existe pelo menos uma raiz real de  $f$  em  $[a ; b]$ ."*
- Se além de satisfazer o Teorema a função for sempre crescente ou decrescente (preserva o sinal) em  $[a ; b]$ , existirá uma única raiz real no intervalo e ele será chamado de **intervalo de separação**.

## PARTE 2: Aplicar os métodos

# Método da Bisseção

## Passos do método da Bisseção:

- I. Parte de um intervalo de separação  $I = [a ; b]$  de uma raiz  $\xi$  da função  $f(x)$ ;
- II. Divide o intervalo em 2 subintervalos **a partir do ponto médio**  $(x_i)$  de  $[a ; b]$  (subintervalos iguais);
- III. Verifica em qual subintervalo a raiz ficou ( $[a ; x_i]$  ou  $[x_i ; b]$ ):
  - Lembrando: condição para ter uma raiz em um intervalo – troca de sinal:  
$$f(a) \times f(x_i) < 0 \qquad \text{ou} \qquad f(b) \times f(x_i) < 0$$
- IV. Passa a considerar o subintervalo onde a raiz ficou como um novo intervalo  $[a ; b]$ :
  - Perceba que esse novo intervalo possui amplitude igual a metade da amplitude do intervalo original.
- V. Repete os passos II a IV até que as condições de parada sejam satisfeitas.

# Método da Falsa Posição (cordas)

$$x_i = \frac{af(b) - bf(a)}{f(b) - f(a)}$$

## Passos do Método da Falsa posição:

- I. Parte de um intervalo de separação  $I = [a ; b]$  de uma raiz  $\xi$  da função  $f(x)$ ;
- II. Calcula o valor de  $x_i$  a partir do intervalo  $[a ; b]$  aplicado ao cálculo da raiz da reta;
- III. Verifica em qual subintervalo a raiz ficou ( $[a ; x_i]$  ou  $[x_i ; b]$ ):
  - Lembrando: condição para ter uma raiz em um intervalo – troca de sinal:  
 $f(a) \times f(x_i) < 0$  ou  $f(b) \times f(x_i) < 0$
- IV. Passa a considerar o subintervalo onde a raiz ficou como um novo intervalo  $[a ; b]$ :
  - Se  $f(a) \times f(x_i) < 0$ ,  $b = x_i$ .
  - Se  $f(b) \times f(x_i) < 0$ ,  $a = x_i$ .
- V. Repete os passos II a IV até que o critério de parada seja alcançado.

# Método Iterativo Linear (MIL)

## Passos do MIL:

- I. Parte de um intervalo de separação  $I = [a ; b]$  de uma raiz  $\xi$  da função  $f(x)$ , com valor inicial  $x_0$  preestabelecido;
- II. Define  $\varphi(x)$  de maneira que  $\varphi(x) = x$  e sua derivada  $\varphi'(x)$  ;
- III. Verifica se há convergência:
  - i.  $\varphi$  e  $\varphi'$  forem contínuas em  $I$ ;
  - ii.  $|\varphi'(x)| < 1, \forall x \in I$ ;
  - iii.  $x_0 \in I$ ;
- IV. Calculamos sucessivos valores de  $x_i$  a partir de  $x_{i+1} = \varphi(x_i)$  até que as condições de parada sejam satisfeitas.



# Método de Newton

$$\varphi(x_i) = x_{i+1} = x_i - \frac{f(x_i)}{f'(x_i)}$$

- Nem sempre é simples definir uma função de iteração  $\varphi(x)$  que satisfaça as condições de convergência;
- Método de Newton, Newton-Raphson ou Tangentes:
  - Fornece uma função de iteração que satisfaça **antecipadamente** as condições de convergência.
  - Objetivo: construir  $\varphi$  tal que  $\varphi'(\xi) = 0$ .

$$\varphi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

- Processo iterativo:

$$\varphi(x_i) = x_{i+1} = x_i - \frac{f(x_i)}{f'(x_i)}, i = 0, 1, 2, \dots$$

# Método das Secantes

$$\varphi(x_i) = x_{i+1} = \frac{x_{i-1}f(x_i) - x_if(x_{i-1})}{f(x_i) - f(x_{i-1})}$$

- Quando a primeira derivada da função fica muito próxima de zero no intervalo de separação pode haver **overflow** quando utilizamos o método de Newton:

- A derivada está no **denominador**:  $\varphi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$

- Uma alternativa é **substituir**  $f'(x_i)$  por:

$$\frac{f(x_i) - f(x_{i-1})}{x_i - x_{i-1}}$$

- Processo iterativo:

$$\varphi(x_i) = x_{i+1} = \frac{x_{i-1}f(x_i) - x_if(x_{i-1})}{f(x_i) - f(x_{i-1})}, i = 1, 2, 3, \dots$$

# Referências

- Métodos Numéricos. José Dias dos Santos e Zanoni Carvalho da Silva. **(capítulos 1 e 2);**
- Cálculo Numérico – aspectos teóricos e computacionais. Márcia A. Gomes Ruggiero e Vera Lúcia da Rocha Lopes. **(capítulos 1 e 2).**

# Atividade prática

1. Será aceito apenas 1 envio;
2. A nota da atividade prática vale **até 1,0 ponto extra**;
3. O formulário ficará aberto até às 12h (meio dia) de amanhã.

<https://forms.gle/id5puUrUgnWTjSwZ8>