

南京航空航天大学

第1页 (共2页)

二〇一七 ~ 二〇一八 学年 第1学期

课程名称: 《自动控制原理》 参考答案及评分标准

命题教师: 试卷类型: 试卷代号:

一、
$$C(s) = \frac{G_1 G_2 G_3 G_4 \cdot R(s) + G_4 [1 + G_1 G_2 H_2 + G_2 G_3 H_1] N(s)}{1 + G_1 G_2 H_2 + G_2 G_3 H_1 + G_3 G_4 H_3 + G_1 G_2 H_2 G_3 G_4 H_3}$$

二、 1. $K \leq 4$; 2. $K \geq 4$; 故 $K = 4$

三、 1. 图略; 2. $\Phi(s) = \frac{(s+0.04)(s+4)}{(s+0.354)^2(s+1.292)}$ 即为所求。

3. 由 $G(s) = \frac{(s+k)(s+4)}{s(s^2+s-3)} = \frac{-\frac{4K}{3}(\frac{s}{K}+1)(\frac{s}{4}+1)}{s(-\frac{s^2}{3}-\frac{s}{3}+1)}$, 得该 I 型系统开环增益为 $-\frac{4K}{3}$. 当系统稳定时, $e_{ss} = \frac{1}{-\frac{4K}{3}} = -\frac{3}{4K}$, 由 $|e_{ss}| = \frac{3}{4K} \leq 1$, 得 $K \geq \frac{3}{4}$, 考虑到稳定性, 最后得 $\frac{3}{4} \leq K \leq 1$.

四、 1. $G(s) = \frac{K(\tau s + 1)}{s^2(Ts + 1)}$ $K = 25$, $\tau = 0.4$, $\omega_1 = 10^{1.5} = 31.6$, $T = 10^{-1.5} = 0.0316$

2. $\gamma = 180 + \varphi = \arctg(4) - \arctg(0.3) = 59^\circ$

五、 由题意, $Z \left[\frac{1-e^{-Ts}}{s} \cdot \frac{Ke^{-Ts}}{s} \right] = Kz^{-1}(1-z^{-1})Z \left[\frac{1}{s^2} \right] = \frac{KT}{z(z-1)} = \frac{0.2K}{z(z-1)}$

$K_p = \lim_{z \rightarrow 1} [1 + G(z)] = \infty, e_{ssp} = \frac{2}{K_p} = 0, K_v = \lim_{z \rightarrow 1} (z-1) \frac{0.2K}{z(z-1)} = 0.2K, e_{ssv} = \frac{T}{K_v} = \frac{1}{K}$ 于是当输

入为 $r(t) = 2 \cdot 1(t) + t$ 时, $e_{ss} = e_{ssp} + e_{ssv} = \frac{1}{K}$, 由题意 $\frac{1}{K} < 0.25$, 得 $K > 4$ 。还要考虑系统的稳定

性, 系统的特征方程为 $D(z) = z(z-1) + 0.2K = z^2 - z + 0.2K = 0$, 进行双线性变换, 令 $z = \frac{w+1}{w-1}$,

代入整理可以得到 $0.2Kw^2 + (2-0.4K)w + 2+0.2K = 0$ 。系统稳定时, $2-0.4K > 0$, $K < 5$, 故 $4 < K < 5$ 。

六、(1) 特征多项式

$$D(s) = 1 + \frac{1}{s+2} + \frac{4N(A)}{s(s+1)(s+2)} \Rightarrow D(s) = 1 + \frac{4N(A)}{s(s+1)(s+2) + s(s+1)},$$

$$\text{故 } G_c'(s) = \frac{4}{s(s+1)(s+3)};$$

$$(2) G_c'(j\omega) = \frac{4}{j\omega(j\omega+1)(j\omega+3)}, \quad \omega=0 \text{ 时}, |G_c'(j\omega)| = \infty, \angle G_c'(j\omega) = -90^\circ;$$

$$\omega = \infty \text{ 时}, |G_c'(j\omega)| = 0, \angle G_c'(j\omega) = -270^\circ; \text{ 求幅相曲线与负实轴的交点, 令}$$

$$\text{Im}[G_c'(j\omega)] = 0 \Rightarrow \omega^2 = 3, \quad |G_c'(j\omega)| = \frac{1}{3},$$

即交点为 $(-\frac{1}{3}, j0)$ 。

$$-\frac{1}{N(A)} = -\frac{\pi A}{\pi A + 4}, \quad A=0 \text{ 时}, -\frac{1}{N(A)} = 0; \quad A=\infty \text{ 时},$$

$$-\frac{1}{N(A)} = -1, \quad \therefore -\frac{1}{N(A)} = -\frac{1}{3}$$

$$\text{解得 } A = \frac{2}{\pi}, \omega = \sqrt{3}。$$

