

Zadanie numeryczne 06

Autor: Eryk Stępień

06.12.2023

Spis treści:

1. Problem
2. Program
 1. Użyte narzędzia
 2. Kompilacja i uruchomienie
 3. Opis działania programu
 1. Podpunkt a)
 2. Podpunkt b)
 3. Podpunkt c)

1. Problem

Zadana jest macierz

$$\mathbf{M} = \begin{pmatrix} 8 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 7 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 6 & 3 \\ 0 & 0 & 3 & 5 \end{pmatrix}$$

- Stosując metodę potęgową znajdź największą co do modułu wartość własną macierzy \mathbf{M} oraz odpowiadający jej wektor własny. Na wykresie w skali logarytmicznej zilustruj zbieżność metody w funkcji ilości wykonanych iteracji.
- Stosując algorytm QR bez przesunięć, opisany w zadaniu nr 6, znajdź wszystkie wartości własne macierzy \mathbf{M} . Zademonstruj, że macierze A_i upodabniają się do macierzy trójkątnej górnej w kolejnych iteracjach. Przeanalizuj i przedstaw na odpowiednim wykresie, jak elementy diagonalne macierzy A_i ewoluują w funkcji indeksu i .
- Zastanów się, czy zbieżność algorytmu z pkt. (a) i (b) jest zadowalająca. Jak można usprawnić te algorytmy?

Wyniki sprawdź używając wybranego pakietu algebry komputerowej lub biblioteki numerycznej

2. Program

2.1 Użyte narzędzia

Program został napisany w języku Python 3.10. Przy zastosowaniu środowiska PyCharm 2023.2.2. Korzysta on z następujących bibliotek:

- Numpy
- Matplotlib.pyplot

2.2 Kompilacja i uruchomienie

W celu kompilacji należy wywołać poniższą komendę w terminalu:

```
python NUM6.py
```

2.3 Opis działania programu

2.3.1 Podpunkt a)

Rozwiązanie podpunktu a) w całości zostało umieszczone w funkcji *ANajwiekszyModul*. Największa wartość własna obliczana jest w następujący sposób:

$$\lambda_k = \frac{y_{k-1}^T A y_{k-1}}{y_{k-1}^T y_{k-1}}$$
$$y_k = \frac{A y_{k-1}}{\|A y_{k-1}\|}$$

Początkowym y jest dowolny $\|y\| = 1$. W przypadku mojego programu jest to $y = (1 \ 0 \ 0 \ 0)$.

Powyższy wzór jest obliczany do osiągnięcia maksymalnej dozwolonej liczby iteracji lub do spełnienia warunku $\|\lambda_d - \lambda_k\| < \text{dozwolona tolerancja}$, gdzie λ_d jest dokładną wartością własną o największym module obliczoną za pomocą biblioteki numerycznej.

Po zakończeniu iteracji program wyświetla największą co do modułu wartość, odpowiadający jej wektor własny oraz tworzy wykres zależności $\|\lambda_d - \lambda_k\|$ od liczby iteracji w skali logarytmicznej.

Wyniki działania programu

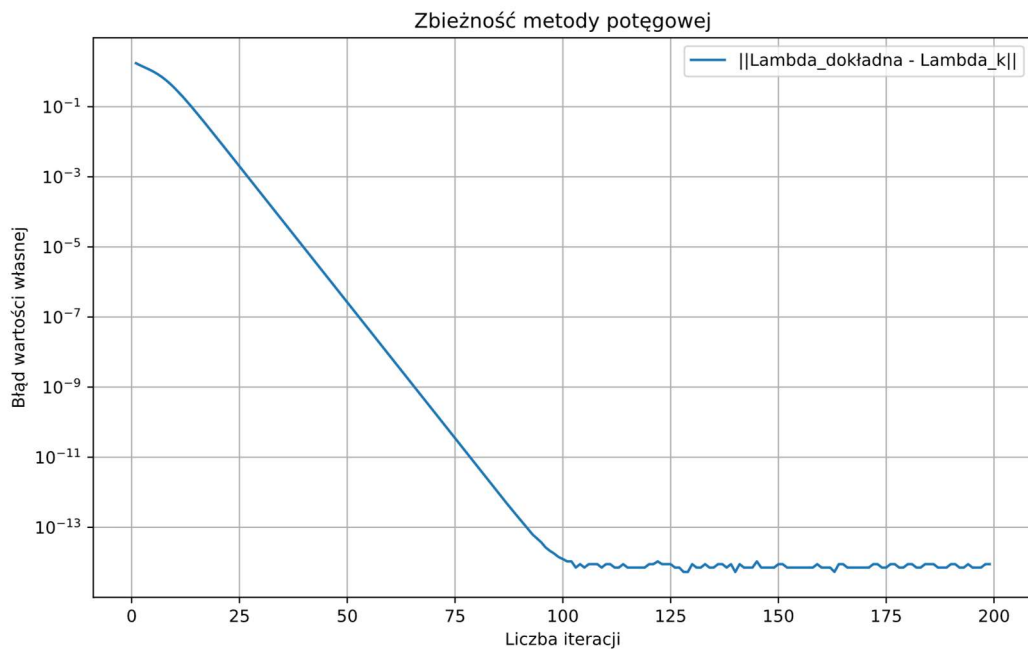
Wartości własne obliczone za pomocą biblioteki numerycznej:

$\lambda_1 = 9.74239376$ $\lambda_2 = 8.14771771$ $\lambda_3 = 6.03172371$ $\lambda_4 = 2.07816428$

Największa co do modułu wartość własna obliczona za pomocą algorytmu:

$\lambda_{max} = 9.742393758888323$

Odpowiadający jej wektor własny: [0.03415203 0.05950629 0.06451882 0.04081408]



Wykres obrazuje zbieżność lambdy w zależności od iteracji. Błąd wartości własnej stabilizuje się przy osiągnięciu około setnej iteracji.

2.3.2 Podpunkt b)

Rozwiązanie podpunktu b) w całości zostało umieszczone w funkcji *BQR*. Algorytm wykonuje kolejne iteracje do osiągnięcia maksymalnej dozwolonej liczby iteracji lub do momentu, gdy suma modułów elementów pod diagonalą jest mniejsza niż dana tolerancja. Jedna iteracja polega na:

$$A = QR$$

$$A = RQ$$

Po zakończeniu procesu iterowania na diagonalu macierzy *A* będą znajdowały się wartości własne macierzy. Wynikiem działania algorytmu jest uzyskanie wszystkich wartości własnych macierzy:

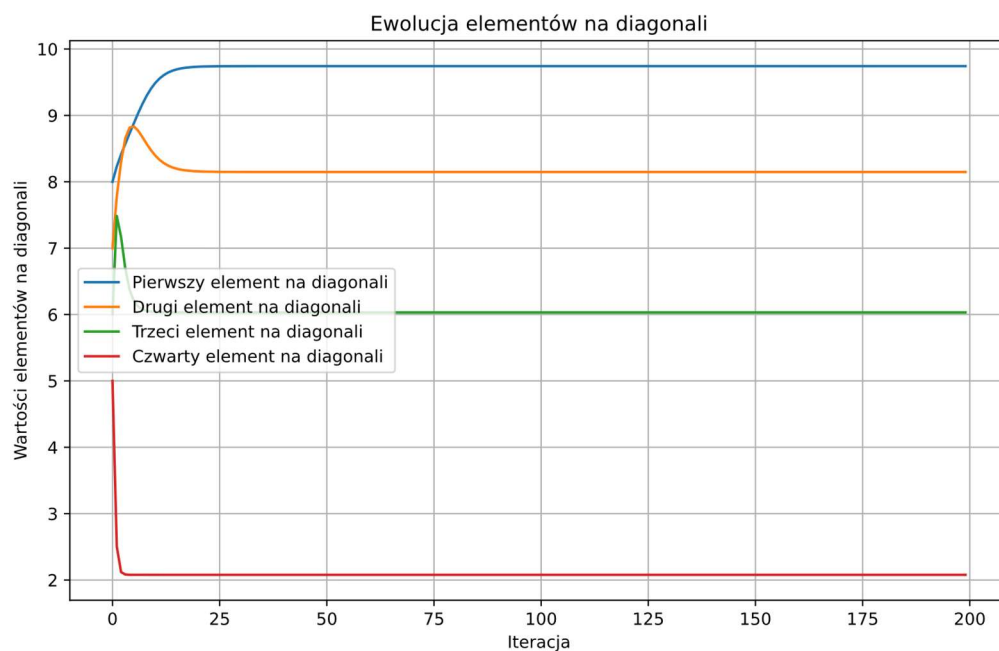
Wartości własne obliczone za pomocą biblioteki numerycznej:

$$\lambda_1 = 9.74239376 \quad \lambda_2 = 8.14771771 \quad \lambda_3 = 6.03172371 \quad \lambda_4 = 2.07816428$$

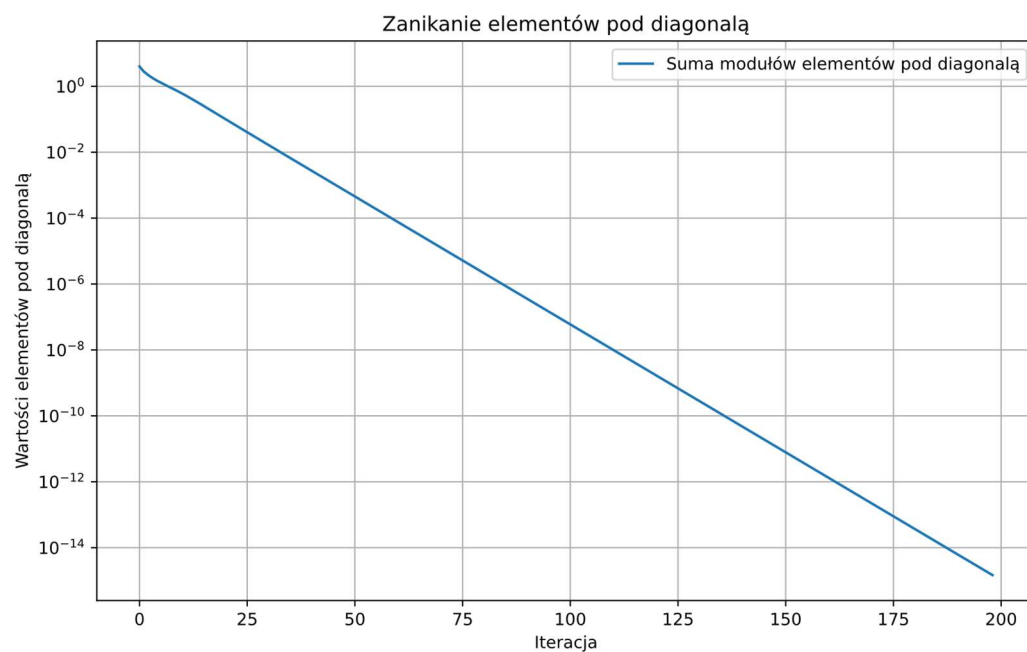
Wartości własne Macierzy M:

$$\lambda_1 = 9.74239376 \quad \lambda_2 = 8.14771771 \quad \lambda_3 = 6.03172371 \quad \lambda_4 = 2.07816428$$

Oraz utworzenie dwóch wykresów:



Pierwszy z nich obrazuje ewolucję elementów na diagonalu. Łatwo z niego zauważyć, że najszybciej do końcowej wartości własnej zbliża się czwarty element diagonalny (a_{44}). Już po kilku iteracjach osiąga on wartość zbliżoną do końcowej. Kolejno element trzeci, drugi i pierwszy osiągają wartości zbliżone do końcowych.



W przypadku zachowania elementów pod diagonalą wraz z kolejnymi iteracjami możemy wykorzystać sumę modułów elementów pod diagonalą. Wykres obrazuje, że elementy te zanikają w sposób liniowy wraz z kolejnymi iteracjami. Macierz A dąży, więc do postaci macierzy trójkątnej górnej.

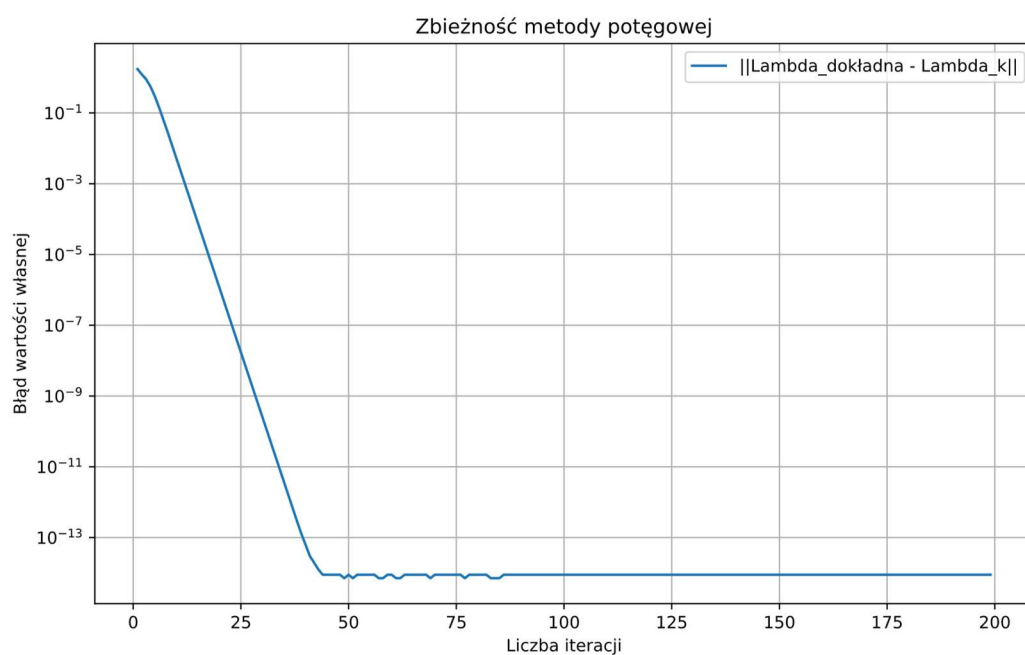
2.3.3 Podpunkt c)

W celu przyspieszenia zbieżności algorytmu z pkt. A) i B). Możemy zastosować metodę Wilkinsona.

$$A - p\mathbb{I}$$

gdzie $p = \frac{\lambda_2 - \lambda_n}{2}$

Tak przekształcona macierz zapewnia przyspieszenie metod.



Algorytm obliczający największą co do modułu wartość własną zapewnia teraz obliczenia λ_{max} już przed 50 iteracją.