System-Programmierung 4: Prozesse und Signale

CC BY-SA, Thomas Amberg, FHNW (Soweit nicht anders vermerkt)
Slides: tmb.gr/syspr-4

Überblick

Diese Lektion behandelt *Prozesse und Signale*.

Wie der Kernel laufende Programme verwaltet.

Das Layout des Speichers, mit Stack und Heap.

Wie ein Prozess auf Signale hören kann.

Prozesse und Programme

Prozesse sind Instanzen eines laufenden Programms.

Ein *Programm* ist ein File mit Informationen, wie ein Prozess zur Laufzeit konstruiert werden soll.

Ein Programm kann mehrere Prozesse kreieren, und mehrere Prozesse können dasselbe Programm laufen lassen bzw. instanzieren.

Programm Binary Aufbau

Binärformat
Instruktionen
Eintrittspunkt
Programmdaten
Relokations- und Symboltabellen
Shared Libraries
Weitere Angaben

- z.B. Executable & Linking Format (ELF).
- Das "Programm" in Maschinensprache.
- Instruktion bei der das Programm startet.
- Initialwerte, Konstanten, String-Literale.
- Position und Name von Funktionen und Variablen im Programm, für Debugging.
- Liste der Libraries und Pfad des Linkers.
- Informationen, wie Prozess gebaut wird.

Prozess aus Kernel Sicht

Der Kernel sieht Prozesse als User-Space Speicher mit Programmcode und Initialwerten von Variablen.

Zudem unterhält der Kernel Datenstrukturen, um den Zustand von Prozessen zu managen, z.b. Prozess IDs, Virtual Memory, Offene File Deskriptoren, Signal-Handling, Ressourcenverbrauch und Limiten, das aktuelle Arbeitsverzeichnis und einiges mehr.

Prozess IDs

Jeder Prozess hat eine *Prozess ID* (PID), eine ganze, positive Zahl die den Prozess im System identifiziert.

Der init Prozess mit dem Linux startet, hat die PID 1.

Der getpid() System Call liefert die PID des Callers:
pid_t getpid(void); // geht immer ohne Error

Prozess Baumstruktur

pid.c

```
Jeder Prozess hat einen sogenannten Parent-Prozess:
pid_t getppid(void); // geht immer ohne Error
```

Die Prozesse bilden einen Baum, mit init als Wurzel:

```
$ pstree # zeigt den aktuellen Prozess-Baum
$ cat /proc/PID/status | grep PPid # PID = ...
```

Wenn ein Prozess verwaist, wird er von *init* adoptiert, d.h. die *getppid()* Funktion gibt ab dann 1 zurück.

Prozess Speicherlayout

segments.c

Der Speicher jedes Prozesses ist in *Segmente* geteilt: Text bzw. Programmcode, initialisierte Daten, nicht initialisierte Daten (bss), Stack und Heap.

Das Beispiel segments.c zeigt deren Adressen, Grösse.

Diese findet man auch per Command Line:

```
$ cat /proc/PID/maps # zeigt Segment Adressen
$ size segments # Grösse von text, data & bss
```

```
0xFFFFFFF:
              Kernel Symbole (gemapped)
0xC0000000:
                     argv, environ
x86, 32-bit
              Stack (wächst nach unten) f()
 Stack Top→
              Nicht allozierter Speicher
 Prg.Break→
                Heap (wächst nach oben)
Adresse im
                                             ←&end
              Nicht initialisierte Daten<sup>®</sup>
virtuellen
                                             ←&edata
Speicher,
                 Initialisierte Daten
                                             ←&etext
hex Format
                                          read
                  Text (Programmcode)
                                          only
0x08048000:
```

Virtueller Speicher

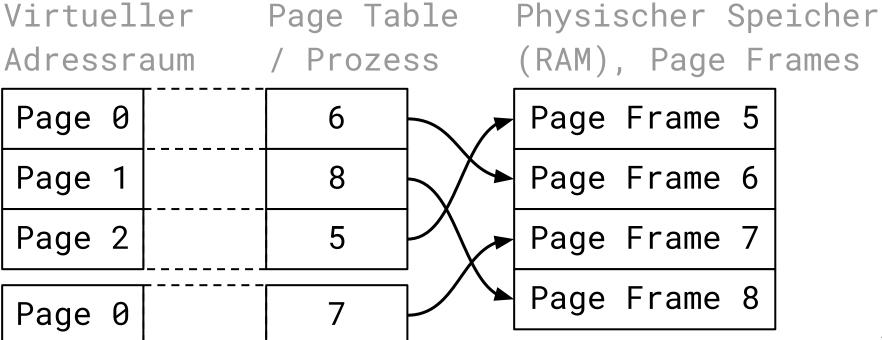
Linux managt Speicher als *Virtual Memory*, so wird eine effiziente Nutzung von CPU und RAM erreicht.

Dadurch muss nur ein Teil des Adressraums ins RAM geladen werden, eine *Page*, der Rest ist ausgelagert.

Das geht, weil aufeinanderfolgende Speicherzugriffe oft zeitlich und örtlich in der Nähe voneinander sind, z.B. bei *while*-Schleifen, oder Array-Zugriffen a[i].

Prozess Page Table

Der Kernel hat für jeden Prozess eine *Page Table*:



Mapping auf physischen Speicher

Die Page Table beschreibt das Mapping von Pages im virtuellen Speicher auf physischen Speicher (RAM).

Unbenutzter virtueller *Adressraum* ist nicht gemappt, der gültige Adressraum kann sich ändern, wenn der Kernel zur Laufzeit Pages alloziert, wieder freigibt.

Wenn ein Prozess auf ungemappten Speicher zugreift, gibt es einen Segmentation Fault (SIGSEGV).

12

Vorteile von virtuellem Speicher

- Prozesse sind voneinander und vom Kernel isoliert.
- Programmtext kann (read-only) geshared werden.
- Pages sind markierbar als read-/write-/executable.
- Entwickler müssen physisches Layout nicht kennen.
- Das Programm lädt/läuft schneller, und spart RAM.

Stack und Stack Frames

Pro Funktionsaufruf wird ein *Stack Frame* alloziert, das nach dem *return* wieder vom *Stack* entfernt wird.

Der Stack wächst mit jedem (verschachtelten) Aufruf und schrumpft beim *return* wieder um ein Frame.

Ein Stack Frame enthält Funktionsargumente, lokale "automatische" Variablen und CPU Register Kopien.

Command Line Argumente

args.c⁰¹

Die *main()* Funktion eines Programms wird von der Shell aufgerufen mit den Argumenten *argc* und *argv*: int main(int argc, char* argv[]);

Der Name des Programms ist in *argv[0]* enthalten.

Die Elemente von argv sind Null-terminierte Strings.

Command Line eines Programms in Linux anzeigen: \$ cat -v /proc/PID/cmdline # mit ^@ für '\0'

Umgebungsvariablen

environ.c

Environment, enthalten in einer globalen Variablen: extern char **environ; // Liste von Strings

Auf die Umgebungsvariable namens *name* zugreifen: char *getenv(const char *name); // oder NULL int putenv(char *string); // != 0 => Error

Umgebungsvariablen anzeigen per Command Line: \$ sudo cat /proc/PID/environ

Dynamische Speicherallokation

Manchmal brauchen Programme neuen Speicher für dynamische Datenstrukturen wie Listen, Bäume, etc. deren Grösse erst zur Laufzeit bekannt ist.

Dieser Speicher kommt meistens vom Heap, dessen Grösse über System Calls verändert werden kann.

Wir betrachten die Library Calls *malloc()* und *free()* und deren Implementierung mit *sbrk()* und *brk()*.

Heap Speicher allozieren

Heap Speicher allozieren mit *malloc()*: void *malloc(size_t size); // Zeiger oder NULL Den *void*-Pointer darf man jedem Typ zuweisen, z.B. struct rect *r = malloc(sizeof(struct rect)); Heap Speicher freigeben mit *free()*: void free(void *p); // genau einmal pro Zeiger

Fehlerfälle bei malloc() und free()

```
Bei zu wenig Speicher liefert malloc() den Wert NULL:
void *p = malloc(size);
if (p == NULL) { perror("malloc"); exit(-1); }
```

Mehrfachaufruf von *free()* auf denselben Pointer:

```
free(p); // Verhalten undefiniert, z.B. SIGSEGV
```

Deshalb Pointer nach *free()* auf NULL setzen:

```
p = NULL; // Erneute Freigabe von p verhindern
free(p); // Freigabe von NULL, kein Effekt
1
```

Heap Grösse direkt setzen

Der *Program Break* markiert die Grenze des Heaps, *sbrk(i)* verschiebt ihn um i, gibt alte Adresse zurück: void *sbrk(intptr_t increment);

brk() setzt ihn an eine neue Adresse im Speicher:
int brk(void *addr);

Diese System Calls erlauben es, die beiden Library Funktionen *malloc()* und *free()* zu implementieren.

Naive Implementierung

malloc.c

1. malloc(), free() verschieben einfach Program Break:
void *p = sbrk(size); // ~= malloc(size)
brk(p); // ~= free(p)

Ist aber nur für genau eine Aufrufreihenfolge korrekt.

2. Besser: Library führt intern eine dynamische Liste, wie auf den nächsten beiden Seiten beschrieben. Aber für diese Liste bräuchte man auch wieder *malloc()*.

Implementierung von *malloc()*

Scanne Liste freier Blöcke, bis Block $\geq n$, 1st-/best-fit.

Grösse ist *n*? *return* Block, sonst den zu grossen Block aufteilen, in einen *return*- und einen freien Block.

Kein freier Block? Heap mit sbrk() um $N \ge n$ Bytes vergrössern, mit N = ein Vielfaches der Page-Grösse, return Block, Rest als Block in die Liste freier Blöcke.

Implementierung von free()

Pointer p zeigt auf einen Block Grösse n.

Block in die Liste der freien Blöcke einfügen.

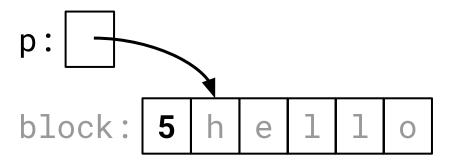
Block mit angrenzenden Blöcken verschmelzen*.

Program Break mit *brk()* verkleinern, falls möglich**.

In-place Datenstruktur

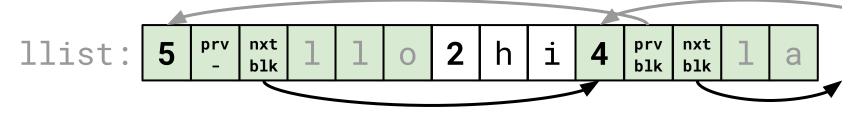
impl.c

malloc() speichert die Block L\u00e4nge links vom Pointer:
void *p = malloc(n); // see TLPI p. 144 ff.



Achtung: free() nur auf Pointer die von malloc() kommen

free() nutzt freie Blöcke für prev, next Pointers:



Signale

Ein Signal sagt dem Prozess, dass etwas passiert ist.

Signale sind eine Art Software Interrupts, da sie wie echte Interrupts den Programmablauf unterbrechen. Man weiss oft nicht genau, wann ein Signal kommt.

Prozesse können Signale an andere Prozesse senden, und an sich selbst, die meisten Signale kommen aber vom Kernel (HW Exceptions, Input, SW Events).

25

Signal Ursachen

Im Kernel ist eine *Hardware Exception* aufgetreten, z.B. Division durch Null oder Segmentation Fault.

Bei User Input, z.B. CTRL-C oder CTRL-Z gedrückt.

Software Events, z.B. wenn ein Timer abgelaufen ist, oder Input verfügbar wird an einer File Schnittstelle, oder wenn ein Prozess ein Signal verschickt hat.

Signal Ablauf

Eine Quelle (Kernel, Prozess) generiert ein Signal.

Bis zur Auslieferung ist das Signal pending (hängig).

Sobald der Prozess an der Reihe ist, wird es geliefert.

Der Prozess kann nun (mit Core Dump) terminieren, stoppen, wieder weiterlaufen, das Signal ignorieren, oder das Signal behandeln, mit einem *Handler*.

Signal Nr. und Symbole

Jedes Signal hat eine Nr. und ein *SIGxxxx* Symbol: #define SIGINT 2 // in signal.h

Standard Signale vom Kernel an den Prozess: 1 - 31.

Daneben gibt es in Linux *real-time* Signale: 32 - 64, für Anwendungs-spezifische Use Cases: SIGRTMIN+n

Auf Signale sollte man immer per Symbol verweisen, weil sie je nach System verschiedene Nr. haben. 2

Signal Handler installieren

Der *signal()* Call setzt für ein Signal *s* den Handler *h*: void (*signal(int s, void (*h)(int))) (int);

Ein Signal Handler hat demnach die folgende Form: void handle(int signal) { ... }

Der return-Wert ist die vorherige Handler-Funktion:
old_handle = signal(SIGINT, handle); // save
// do something else, handle handles SIGINT
... signal(SIGINT, old_handle); // restore

Hands-on, 15': Sig. Handler

sigint.!c

Schreiben Sie ein Programm *my_sigint.c*, welches das Signal *SIGINT* mit einem Handler behandelt.

Die Handler Funktion soll dabei handle() heissen.

Senden Sie dem Programm SIGINT mittels CTRL-C.

Signal Handler Konstanten

```
Bei einem Fehler ist der return-Wert SIG ERR:
result = signal(SIGINT, handle);
if (result == SIG_ERR) { ... }
Für default Signal Handler, SIG_DFL installieren:
result = signal(SIGINT, SIG_DFL);
Signal ignorieren, d.h. Handler SIG_IGN installieren:
result = signal(SIGINT, SIG_IGN);
```

Signal Handler Design

Signal Handler sollten so einfach wie möglich sein, um Race Conditions zu verhindern bei Reentrance.

Oft setzt der Handler einfach nur ein globales Flag: volatile int flag; // portabel: sig_atomic_t

Statt signal() sollte man sigaction() verwenden, um den Handler zu übergeben, für portableren Code*.

*Selbes Prinzip, Semantik genauer spezifizierbar.

Signale senden mit *kill()*

Ein Signal *sig* an den Prozess *pid* senden, mit *kill()*: int kill(pid_t pid, int sig); // or -1, errno

Falls pid = 0 ist, geht das Signal an alle in derselben Prozess-Gruppe, wie der aufrufende Prozess.

Mit *pid* = -1 geht das Signal an alle Prozesse, an die der Aufrufer Signale senden darf, ausser an *init*.

Mit sig = 0 wird geprüft, ob Senden möglich ist.

Signale senden mit raise()

```
raise() sendet ein Signal sig an den eigenen Prozess:
int raise(int sig); // != 0 bei Error EINVAL
```

Das Aufrufen von *raise()* hat denselben Effekt wie: kill(getpid(), sig);

Oder, in einem Programm mit mehreren Threads: pthread_kill(pthread_self(), sig);

Der einzige Fehler ist *EINVAL*, falls *sig* ungültig.

Warten auf Signale

pause.c

Die *pause()* Funktion suspendiert den Prozess, bis ein Signal eintrifft, danach wird -1 zurückgegeben: int pause(void); // -1, errno = EINTR

```
Prüfen ob ein vom Handler gesetztes Flag aktiv ist:

pause(); // wartet auf das nächste Signal

// installierter Handler wird aufgerufen

// der Handler setzt ein globales Flag

if (flag) { ... } // siehe auch pause.c
```

Signal Beschreibung ausgeben

strsignal() liefert die Beschreibung des Signals sig: char *strsignal(int sig); // oder NULL
Der String ist nur bis zum nächsten Aufruf gültig.

psignal() druckt eine Fehlermeldung msg, gefolgt von der Beschreibung von sig und n auf stderror: void psignal(int sig, const char *msg);

Signale Maskieren

Darf ein Prozess nicht unterbrochen werden, setzt man eine *Maske* um einzelne Signale abzublocken.

Die blockierten Signale eines Prozesses anzeigen: \$ cat /proc/PID/status # SigBlk

Signale bleiben *pending* bis sie entblockt werden: \$ cat /proc/PID/status # SigPnd, ShdPnd

Es gibt keine Queue, Signal-Masken sind nur Sets.

Signale maskieren mit sigmask()

Signal Set old durch new ersetzen mit sigprocmask():
int sigprocmask(int how, // e.g. SIG_SETMASK
 const sigset_t *new, // e.g. NULL = get old
 sigset_t *old); // ergibt 0 oder -1, errno

Der how Parameter kann folgende Werte annehmen:

```
SIG_BLOCK; // Signale in new werden hinzugefügt
SIG_UNBLOCK; // Signale in new werden entfernt
SIG_SETMASK; // Signale in new werden gesetzt
```

Sets von Signalen

Für Sets von Signalen gibt's den System Typ sigset_t. Mit sigemptyset() oder sigfillset() wird ein Set kreiert: int sigemptyset(sigset_t *set); // leeres Set int sigfillset(sigset_t *set); // alle im Set sig{add|del}set() schliesst das Signal sig ein oder aus: int sigaddset(const sigset_t *set, int sig); int sigdelset(const sigset_t *set, int sig);

Selbststudium: Prozess Kreation

Als Vorbereitung auf die nächste Lektion, lesen Sie [TLPI] Chapter 24: Process Creation.

Das PDF des Kapitels 24 ist verfügbar als Leseprobe.

Die nächste Lektion fasst den Lesestoff zusammen, ohne Selbststudium wird das Tempo eher hoch sein.

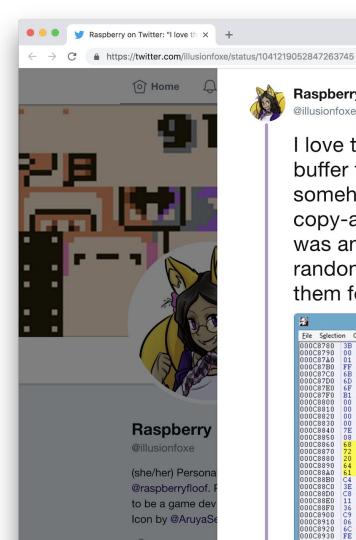
PS. Eine gute Übersicht zu Signals finden Sie hier.

Feedback oder Fragen?

Gerne im Slack https://fhnw-syspr.slack.com/

Oder per Email an thomas.amberg@fhnw.ch

Danke für Ihre Zeit.





I love that the default Emacs scratch

Follow

buffer text got into Mario Golf (GBC) somehow. I wonder if this was a miscopy-and-paste from a developer, or if it was another case of a compiler taking random memory contents and using them for padding in the ROM...

