

Correction des coordonnées

Eric Marcon

Vincyane Badouard

14 décembre 2024

Résumé

Repositionnement des arbres du projet Alt.

1 Problème à traiter

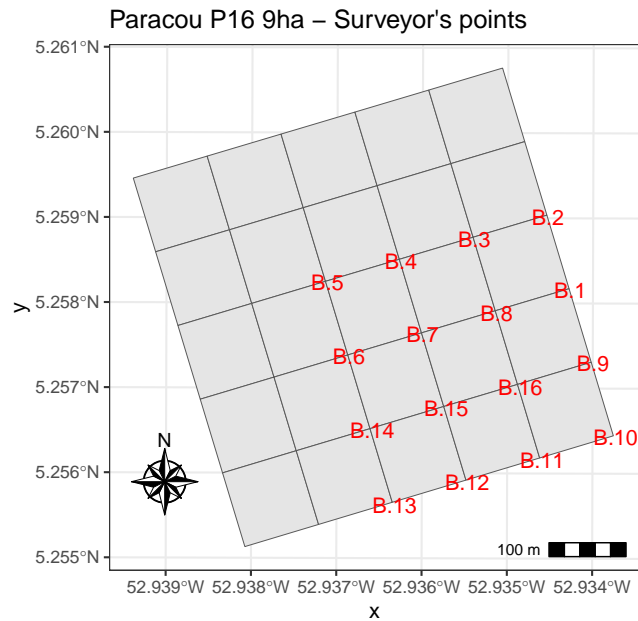
Les petits arbres de 9 hectares de la parcelle 16 de Paracou sont localisés sur le terrain dans des quadrats de 10m sur 10m, eux-mêmes regroupés dans des sous-parcelles d'un hectare dont la position des sommets (nommés B.1 à B.13) est connue très précisément grâce à un relevé de géomètre.

```
library("tidyverse")

# Paracou 16 shapefile
library("terra")
library("sf")
vect("data/Plot16.shp") %>%
  st_as_sf() -> paracou_16

# Surveyor's points
library("readxl")
read_xlsx("data/plots.xlsx", sheet = "surveyor") %>%
  as.data.frame() -> surveyor
surveyor %>%
  st_as_sf(coords = c("x_utm", "y_utm")) %>%
  st_set_crs(crs(paracou_16)) -> surveyor.sf

# Map
library("ggspatial")
ggplot() +
  geom_sf(data = st_cast(paracou_16)) +
  geom_sf_text(data = surveyor.sf, aes(label = point), col = "red") +
  ggtitle("Paracou P16 9ha - Surveyor's points") +
  annotation_scale(location = "br") +
  annotation_north_arrow(
    pad_y = unit(1, "cm"),
    style = north_arrow_nautical()
  )
```



Les sous-parcelles (« subplots ») sont définies par leurs quatre coins (haut-gauche, haut-droit, bas-droit, et bas-gauche qui est l'origine du repère local) et numérotées.

```
read_xlsx("data/plots.xlsx", sheet = "subplots") %>%
  as.data.frame() -> subplots
# Example
subplots[1:3, ]
```

```
## subplot up_left up_right down_right down_left
## 1      13      B.5      B.4      B.7      B.6
## 2      14      B.4      B.3      B.8      B.7
## 3      15      B.3      B.2      B.1      B.8
## next_right next_up
## 1          NA      NA
## 2          NA      NA
## 3          NA      NA
```

Les quadrats de 10m sont marqués par des piquets. Leur position est approximative (la progression et les mesures d'angle et de distance en sous-bois sont difficiles) mais les distances entre chaque piquet et ses voisins ont été remesurées précisément au laser.

Enfin, les arbres ont été positionnés dans les quadrats à partir de leur distance aux bords, avec une certaine incertitude.

L'objectif est de replacer le plus précisément possible les arbres dans les sous-parcelles pour obtenir leurs coordonnées dans le référentiel standard local, UTM zone 26N.

2 Méthode

Dans un premier temps, les quadrats seront repositionnés à l'intérieur des sous-parcelles, les arbres seront ensuite repositionnés dans chaque quadrat. Pour cela :

1. Les coordonnées des sous-parcelles doivent être transformées en coordonnées locales, dont l'origine est le coin inférieur gauche de chacune d'elles.
2. Les quadrats doivent être repositionnés dans chaque sous-parcelle, sur la base des hypothèses suivantes :
 - les limites basse et gauche des sous-parcelles parcourues sur le terrain pour y placer les quadrats sont rectilignes,
 - elles ne sont pas forcément orthogonales : l'angle précis de la base du repère est donné par les mesures du géomètre,
 - les distances mesurées au laser sont exactes, ce qui permet de calculer de proche en proche la position des points constituant les quadrats par triangulation, à partir de l'origine du repère de la sous-parcelle.
3. les points obtenus sont replacés dans les limites précises de chaque sous-parcelle par interpolation,
4. les écarts éventuels entre les positions des points en bordure droite et haute de chaque sous-parcelle et gauche et basse de la sous-parcelle voisine sont doivent être corrigés parce que les piquets sont uniques. Les bordures gauche et basse sont considérées comme fiables.
5. enfin, les arbres sont repositionnés dans les limites précises de chaque quadrat par interpolation.

3 Coordonnées locales des sous-parcelles

Les sous-parcelles doivent être projetées dans leur système de coordonnées locales : le point en bas à gauche est l'origine du repère.

Le passage des coordonnées locales aux coordonnées UTM est un changement de base (selon les coordonnées des vecteurs unitaires en UTM) suivie d'une translation (selon la position du point d'origine de la sous-parcelle).

3.1 Rotation

La matrice de changement de base (des coordonnées locales aux coordonnées UTM) est constituée des coordonnées des vecteurs unitaires de la nouvelle base dans le repère de l'ancienne.

la fonction `local2utm()` retourne cette matrice pour la sous-parcelle choisie.

```
local2utm <- function(subplot, surveyor, subplots) {  
  # Find the points  
  is_the_subplot <- subplots$subplot == subplot  
  is_origin <- (surveyor$point == subplots[is_the_subplot, "down_left"])  
  is_down_right <- (surveyor$point == subplots[is_the_subplot, "down_right"])  
  is_up_left <- (surveyor$point == subplots[is_the_subplot, "up_left"])  
  
  # X-axis vector
```

```

i_dx_utm <- surveyor[is_down_right, "x_utm"] - surveyor[is_origin, "x_utm"]
i_dy_utm <- surveyor[is_down_right, "y_utm"] - surveyor[is_origin, "y_utm"]
i_length <- sqrt(i_dx_utm^2 + i_dy_utm^2)
# Unit vector
i <- c(i_dx_utm, i_dy_utm) / i_length

# Y-axis vector
j_dx_utm <- surveyor[is_up_left, "x_utm"] - surveyor[is_origin, "x_utm"]
j_dy_utm <- surveyor[is_up_left, "y_utm"] - surveyor[is_origin, "y_utm"]
j_length <- sqrt(j_dx_utm^2 + j_dy_utm^2)
# Unit vector
j <- c(j_dx_utm, j_dy_utm) / j_length

return(cbind(i, j))
}

# Test the function: transition matrix of subplot 13
local2utm(13, surveyor, subplots)

##           i           j
## [1,] 0.9581356 -0.2792892
## [2,] 0.2863147  0.9602070

```

Le passage des coordonnées UTM aux coordonnées locales utilise la matrice inverse :

```

# local coordinates of subplot 13, expected to be (100, 0)
local2utm(13, surveyor, subplots) %>%
  # UTM to local
  solve() %*%
  # UTM vector X
  c(
    surveyor[surveyor$point == "B.7", "x_utm"] -
    surveyor[surveyor$point == "B.6", "x_utm"],
    surveyor[surveyor$point == "B.7", "y_utm"] -
    surveyor[surveyor$point == "B.6", "y_utm"]
  )

##           [,1]
## i 1.000892e+02
## j 3.136823e-15

```

3.2 Coordonnées locales

Les coordonnées locales des sommets des sous-parcelles sont calculées :

```

# Next column number, i.e. UTM coordinates
col_utm_first <- ncol(subplots) + 1
col_utm_last <- col_utm_first + 7
# Get the UTM coordinates of the points
subplots %>%
  # add coordinates of point up_left
  left_join(surveyor, by = join_by("up_left" == "point")) %>%
  # delete the altitude
  select(-z_utm) %>%
  # rename the columns according to the chosen point
  rename(up_left_x_utm = x_utm, up_left_y_utm = y_utm) %>%
  # repeat all three steps for up_right
  left_join(surveyor, by = join_by("up_right" == "point")) %>%
  select(-z_utm) %>%
  rename(up_right_x_utm = x_utm, up_right_y_utm = y_utm) %>%
  # repeat all three steps for down_right
  left_join(surveyor, by = join_by("down_right" == "point")) %>%

```

```

select(-z_utm) %>%
rename(down_right_x_utm = x_utm, down_right_y_utm = y_utm) %>%
# repeat all three steps for down_left
left_join(surveyor, by = join_by("down_left" == "point")) %>%
select(-z_utm) %>%
rename(down_left_x_utm = x_utm, down_left_y_utm = y_utm) ->
subplots

# Prepare the columns
subplots %>%
mutate(
  # Local coordinates before interpolation
  up_left_x_field = NA, up_left_y_field = NA,
  up_right_x_field = NA, up_right_y_field = NA,
  down_right_x_field = NA, down_right_y_field = NA,
  down_left_x_field = NA, down_left_y_field = NA
) -> subplots

# Get the coordinates
for (i in seq_len(nrow(subplots))) {
  subplot <- subplots$subplot[i]
  # Transition matrix
  utm2local <- solve(local2utm(subplot, surveyor, subplots))
  # Relative UTM coordinates
  # subtract the coordinates of the origin to that of all points
  # to get relative coordinates
  # do.call transforms the obtained list into a vector
  do.call(
    'c',
    subplots[i, col_utm_first:col_utm_last] -
      rep(subplots[i, (col_utm_last - 1):col_utm_last], 4)
  ) %>%
  # Make a matrix, columns are relative X and Y
  matrix(nrow = 4, ncol = 2, byrow = TRUE) -> utm_relative
  # Multiply by the transition matrix
  utm2local %*% t(utm_relative) %>%
  # Make a vector and save it into subplots
  as.vector() ->
  subplots[i, (col_utm_last + 1):(col_utm_last + 8)]
}

```

L'orthogonalité entre abscisse et ordonnée des sous-parcelles est vérifiée par la nullité du produit scalaire des vecteurs constitués par les bordures bas et gauche des sous-parcelles.

```

subplots %>%
mutate(
  scalar_product = up_left_x_field * down_left_x_field +
    up_left_y_field * down_right_y_field
) %>%
select(subplot, scalar_product)

```

```

## subplot scalar_product
## 1      13  3.144020e-13
## 2      14 -3.414544e-13
## 3      15  4.726148e-13
## 4      18  8.368951e-15
## 5      19  3.707301e-13
## 6      20  3.469311e-13
## 7      23  5.171196e-14
## 8      24 -5.759519e-13
## 9      25 -1.905517e-13

```

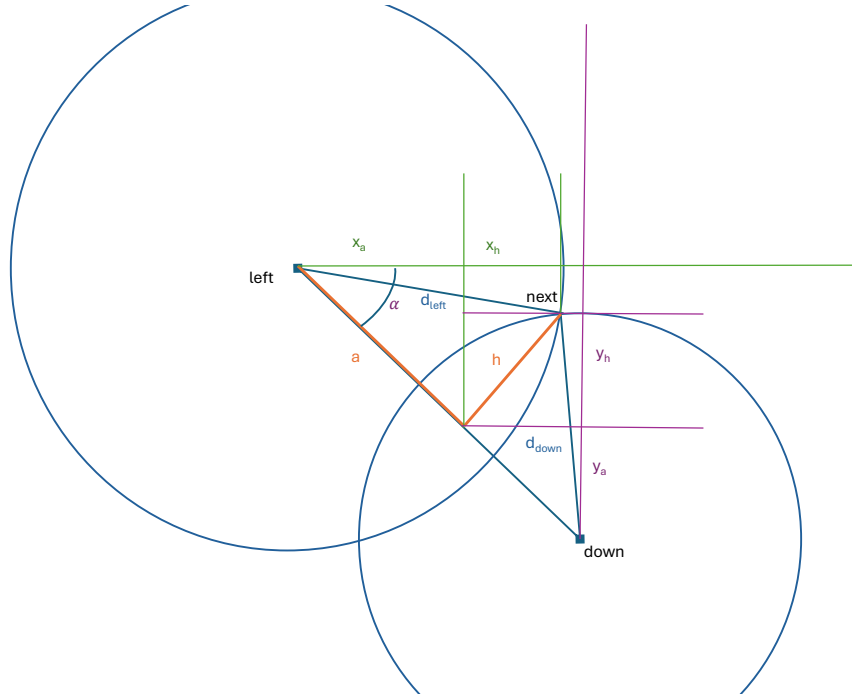
Le dataframe `subplots` contient maintenant les coordonnées des sous-parcelles en UTM (`up_left_x_utm` et 7 autres) et dans le repère de terrain

(up_left_x_field et 7 autres), qui sont proches de 0 ou 100.

4 Position des quadrats

4.1 Fonction de triangulation

On connaît la position des points à gauche (x_{left}, y_{left}) et en dessous (x_{down}, y_{down}) du point à placer (« next », à l'intersection des deux cercles), ainsi que les distances entre eux et le point à placer : d_{left} et d_{down} . Par construction de l'algorithme, le point à placer est situé au dessus et à droite des points précédents.



Par le théorème de Pythagore, on connaît :

- la distance entre les points de gauche et du bas :

$$d = \sqrt{(x_{left} - x_{down})^2 + (y_{left} - y_{down})^2},$$

- et deux équations reliant a et h

$$a^2 + h^2 = d_{left}^2, \quad (1)$$

$$(d - a)^2 + h^2 = d_{down}^2. \quad (2)$$

La première équation du système permet d'isoler h :

$$h^2 = d_{left}^2 - a^2.$$

En substituant h^2 dans la deuxième équation

$$(d - a)^2 + d_{left}^2 - a^2 = d_{down}^2,$$

d'où

$$a = \frac{d^2 + d_{left}^2 - d_{down}^2}{2d}$$

et

$$h = \sqrt{d_{left}^2 - a^2}.$$

Les distances entre les points précédents et le point suivant sont calculées en projetant a et h sur les axes du repère. Pour cela, l'angle α est calculé :

$$\alpha = \arctan \frac{x_{down} - x_{left}}{y_{left} - y_{down}}.$$

Il reste à projeter :

$$\begin{aligned} d_{left} &= x_a + x_h \\ &= a \sin \alpha + h \cos \alpha \end{aligned} \quad (3)$$

et

$$\begin{aligned} d_{down} &= y_a + y_h \\ &= (d - a) \sin \left(\frac{\pi}{2} - \alpha \right) + h \sin \alpha. \end{aligned} \quad (4)$$

La fonction `next_point()` calcule les coordonnées du point suivant :

```
# Triangulation
next_point <- function(
  x_left,
  y_left,
  x_down,
  y_down,
  d_left,
  d_down) {
  # distance left-down
  d_squared <- (x_left - x_down)^2 + (y_left - y_down)^2
  d <- sqrt(d_squared)
  # distance left-height
  a <- (d_squared + d_left^2 - d_down^2) / 2 / d
  # height
  h <- sqrt(d_left^2 - a^2)
  # angle
  alpha <- atan((x_down - x_left) / (y_left - y_down))
  # next point
  d_left_a <- a * sin(alpha)
  d_left_h <- h * cos(alpha)
  d_down_a <- (d - a) * sin(pi / 2 - alpha)
  d_down_h <- h * sin(alpha)
  return(c(d_left_a + d_left_h, d_down_a + d_down_h))
}
```

Test de la fonction :

```
# Test the function
x_left <- 0
y_left <- 10
x_down <- 10
y_down <- 0
d_left <- 11
d_down <- 10
next_point(x_left, y_left, x_down, y_down, d_left, d_down)
```

```
## [1] 10.999886 9.949886
```

4.2 Placement des quadrats

Le tableau des mesures contient trois colonnes pour décrire la position des angles des quadrats : `plot` pour l'hectare, `point_x` et `point_y` pour le numéro du point, de (0, 0) pour le coin inférieur gauche à (10, 10) pour le coin supérieur droit.

Pour chaque point, la distance à son voisin de gauche (y identique) et du bas (x identique), mesurées sur le terrain, sont dans les colonnes `d_left` et `d_down`.

Le code suivant :

- lit le tableau des mesures et prépare deux colonnes supplémentaires, `x` et `y`, pour y placer les coordonnées à calculer,

```
# data
read_xlsx("data/plots.xlsx", sheet = "quadrats") %>%
# Add columns for the correct coordinates
mutate(x = 0, y = 0) -> quadrats
```

- ajoute les coins inférieurs gauche (0, 0),

```
# Add points (0,0) to plots
for (subplot_number in unique(quadrats$subplot)) {
  quadrats %>%
    add_row(
      subplot = subplot_number,
      point_x = 0,
      point_y = 0,
      x = 0,
      y = 0
    ) -> quadrats
}
```

- trie les données et transforme le tibble en dataframe pour que les extractions futures, comme `quadrats[i, "x"]`, soient des scalaires et non des tibbles,

```
# Sort so that the next point can rely on previous ones
quadrats %>%
  arrange(subplot, point_x, point_y) %>%
  as.data.frame() -> quadrats
```

- calcule les coordonnées des points situés sur les bords gauche et bas des hectares par simple cumul des distances mesurées depuis l'origine,


```

# Deal with edges: cumulative sum of distances from the origin
for (plot_number in unique(quadrats$subplot)) {
  is_left_edge <-
    quadrats$subplot == plot_number &
    quadrats$point_x == 0 &
    quadrats$point_y != 0
  quadrats[is_left_edge, "y"] <- cumsum(
    quadrats[is_left_edge, "d_down"]
  )
  is_down_edge <-
    quadrats$subplot == plot_number &
    quadrats$point_x != 0 &
    quadrats$point_y == 0
  quadrats[is_down_edge, "x"] <- cumsum(
    quadrats[is_down_edge, "d_left"]
  )
}

```

- calcule les coordonnées de tous les autres points par triangulation.

```

# Compute the positions of the points
for (i in seq_len(nrow(quadrats))) {
  # Ignore the edges
  if (quadrats[i, "point_x"] != 0 & quadrats[i, "point_y"] != 0) {
    x_left = quadrats[
      quadrats$subplot == quadrats[i, "subplot"] &
      quadrats$point_x == max(quadrats[i, "point_x"] - 1, 0) &
      quadrats$point_y == quadrats[i, "point_y"],
      "x"
    ]
    y_left = quadrats[
      quadrats$subplot == quadrats[i, "subplot"] &
      quadrats$point_x == max(quadrats[i, "point_x"] - 1, 0) &
      quadrats$point_y == quadrats[i, "point_y"],
      "y"
    ]
    x_down = quadrats[
      quadrats$subplot == quadrats[i, "subplot"] &
      quadrats$point_x == quadrats[i, "point_x"] &
      quadrats$point_y == max(quadrats[i, "point_y"] - 1, 0),
      "x"
    ]
    y_down = quadrats[
      quadrats$subplot == quadrats[i, "subplot"] &
      quadrats$point_x == quadrats[i, "point_x"] &
      quadrats$point_y == quadrats[i, "point_y"],
      "y"
    ]
    quadrats[i, c("x", "y")] <-
      c(x_left, y_down) +
      next_point(
        x_left = x_left,
        y_left = y_left,
        x_down = x_down,
        y_down = y_down,
        d_left = quadrats[i, "d_left"],
        d_down = quadrats[i, "d_down"]
      )
  }
}

```

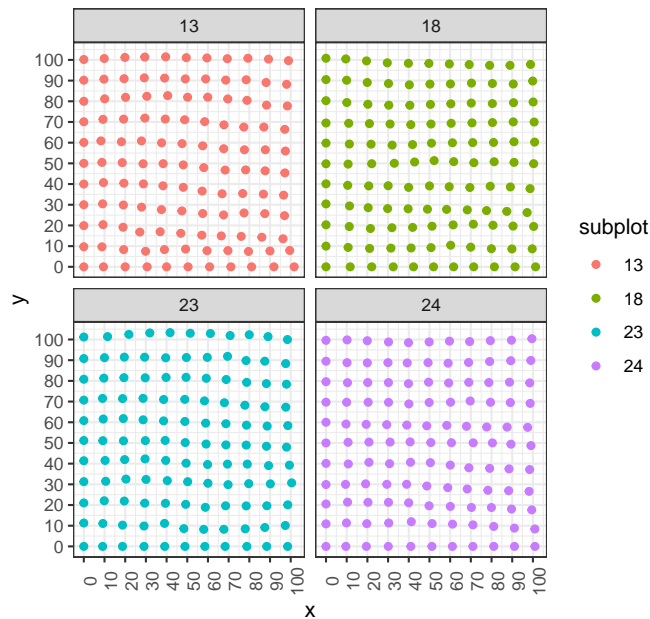
Le dataframe `quadrats` contient maintenant la position des quadrats, en coordonnées locales (x et y, comprises entre 0 et 100) et UTM (`x_utm` et `y_utm`).

Carte des quadrats, en coordonnées locales :

```

quadrats %>%
  ggplot(aes(x = x, y = y, color = as.factor(subplot))) +
  geom_point() +
  scale_color_discrete() +
  scale_x_continuous(breaks = (0:10) * 10) +
  scale_y_continuous(breaks = (0:10) * 10) +
  coord_fixed() +
  theme(axis.text.x = element_text(angle = 90)) +
  labs(color = "subplot") +
  facet_wrap(~ subplot, nrow = 2)

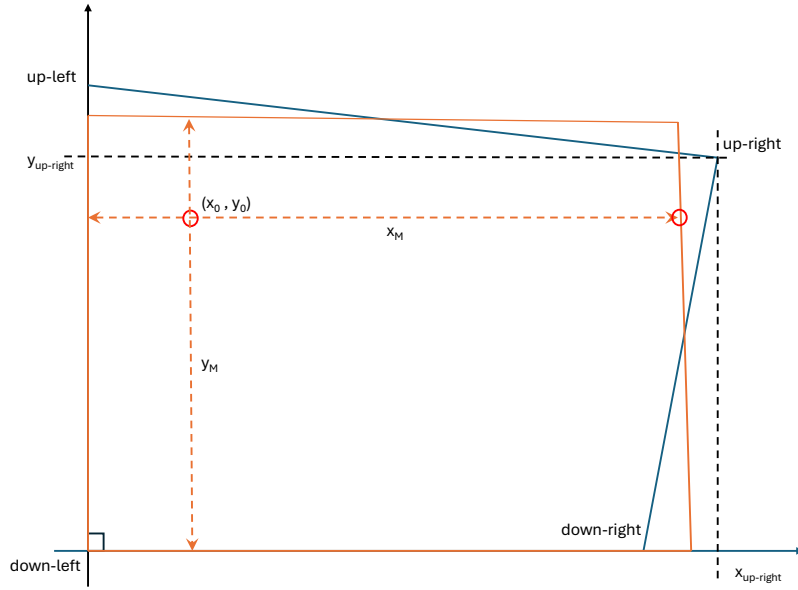
```



4.3 Interpolation

Les piquets des quadrats doivent être repositionnés pour que la forme de chaque sous-parcelle issue du terrain (en rouge sur la figure suivante) corresponde à sa forme réelle (en bleu), issue des mesures du géomètre, qui n'est pas exactement un carré. Cette opération ne sert qu'à réconcilier les limites de la sous-parcelle sur le terrain (considérée comme un carré) et les données du géomètre.

Les coordonnées des points doivent être interpolées pour que la valeur maximale de l'abscisse, pour une ordonnée donnée, corresponde aux mesures du géomètre. Le raisonnement est le même pour les ordonnées.



A condition que les limites du bas et de gauche de la sous-parcelle soient orthogonales, la valeur maximale de l'abscisse x , qui dépend de y , est donnée par

$$x_{max} = x_{down,right} + y \times \frac{x_{up,right} - x_{down,right}}{y_{up,right} - y_{down,right}}.$$

De même,

$$y_{max} = y_{up,left} + x \times \frac{y_{up,right} - y_{up,left}}{x_{up,right} - x_{up,left}}.$$

Les coordonnées interpolées sont

$$x = x_0 \times \frac{x_{max}}{x_M}$$

et

$$y = y_0 \times \frac{y_{max}}{y_M}$$

où (x_0, y_0) sont les coordonnées du point avant interpolation et x_M et y_M les valeurs maximales des mesures de terrain, théoriquement 100 mètres, mais connues plus précisément. Pour chaque piquet, x_M est l'abscisse du piquet le plus à droite de la rangée de même ordonnée, et de même pour y_M .

Application aux quadrats :

```

quadrats %>%
  # Rename raw x and y columns
  rename(x_0 = x, y_0 = y) %>%
  # Join the subplot coordinates
  left_join(subplots) %>%
  # Prepare columns
  mutate(x_M = NA, y_M = NA) -> quadrats

# Loop to calculate x_M and y_M (can't be vectorized)
for (i in seq_len(nrow(quadrats))) {
  is_in_subplot <- quadrats$subplot == quadrats[i, "subplot"]
  is_same_x <- quadrats$point_x == quadrats[i, "point_x"]
  is_same_y <- quadrats$point_y == quadrats[i, "point_y"]
  quadrats[i, "x_M"] <- max(quadrats$x_0[is_in_subplot & is_same_y])
  quadrats[i, "y_M"] <- max(quadrats$y_0[is_in_subplot & is_same_x])
}

# Interpolate
quadrats %>%
  mutate(
    x = x_0 * (
      down_right_x_field +
      y_0 * (up_right_x_field - down_right_x_field) /
      (up_right_y_field - down_right_y_field)
    ) / x_M,
    y = y_0 * (
      up_left_y_field +
      x_0 * (up_right_y_field - up_left_y_field) /
      (up_right_x_field - up_left_x_field)
    ) / y_M,
  ) -> quadrats

```

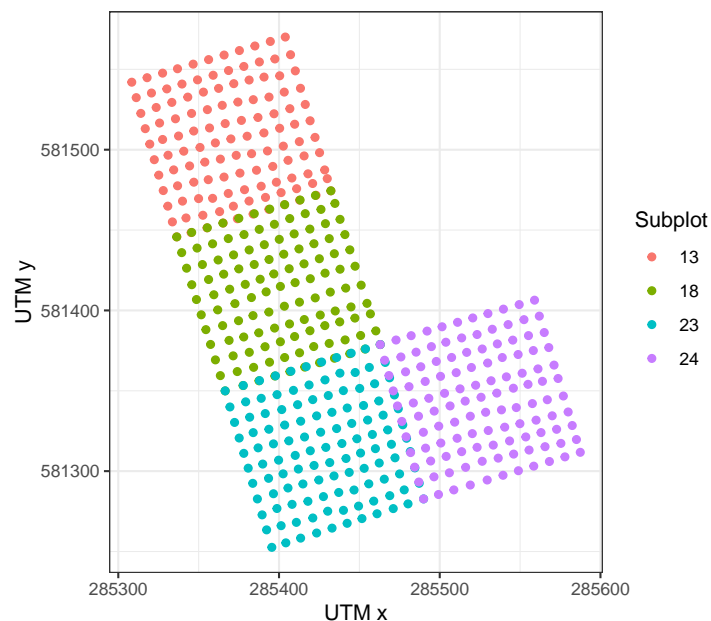
Les coordonnées UTM des quadrats sont recalculées :

```

# Prepare the columns
quadrats$x_utm <- quadrats$y_utm <- NA
# Project quadrats to UTM
for (subplot in unique(quadrats$subplot)) {
  # Points of the subplot. Rows are x and y
  is_in_subplot <- quadrats$subplot == subplot
  xy_local <- as.matrix(quadrats[is_in_subplot, c("x", "y")])
  # Apply the rotation matrix and add the coordinates of the origin of the plot
  xy_utm <- t(local2utm(subplot, surveyor, subplots) %*% t(xy_local)) +
    quadrats[is_in_subplot, c("down_left_x_utm", "down_left_y_utm")]
  # Save the coordinates
  quadrats[is_in_subplot, c("x_utm", "y_utm")] <- xy_utm
}

# Map
ggplot(quadrats, aes(x = x_utm, y = y_utm, color = as.factor(subplot))) +
  geom_point() +
  coord_fixed() +
  labs(color = "Subplot", x = "UTM x", y = "UTM y")

```



4.4 Réconciliation des sous-parcelles

Quand la position des piquets de la sous-parcelle à droite ou en haut de chaque sous-parcelle est connue, elle est plus fiable que celle des piquets en bordures droite et haute. La position des piquets est réconciliée par interpolation :

- les piquets de la bordure droite sont déplacés à la position des piquets de la sous-parcelle suivante à droite, si l'information est disponible (ex. : les piquets de la sous-parcelle 23 sont remplacés à la position de ceux de la sous-parcelle 24).
- les piquets de la bordure gauche ne sont pas modifiés,
- les piquets intermédiaires subissent une fraction du déplacement du piquet de droite : 1/10 pour le deuxième piquet, ..., 9/10 pour le dixième.

Les mêmes ajustements sont appliqués aux piquets en limite haute.

Ces corrections ont lieu en coordonnées UTM.

```
# Edge point numbers
right_edge <- up_edge <- 10

# Which subplots can be corrected
subplots %>%
  filter(!is.na(next_right)) %>%
  pull(subplot) -> to_correct_right
subplots %>%
  filter(!is.na(next_up)) %>%
  pull(subplot) -> to_correct_up

# Right edge correction
quadrats %>%
  filter(
    subplot %in% to_correct_right &
```

```

    point_x == right_edge
  ) %>%
  select(subplot, point_y, x_utm, y_utm) %>%
  # Get the next plot to the right
  left_join(
    subplots %>%
    select(subplot, next_right)
  ) %>%
  # Get the coordinates of its left edge
  left_join(
    quadrats %>%
    rename(x_ref_utm = x_utm, y_ref_utm = y_utm) %>%
    filter(point_x == 0) %>%
    select(subplot, point_y, x_ref_utm, y_ref_utm) %>%
    rename(next_right = subplot)
  ) %>%
  # Correction to apply
  mutate(dx_utm = x_ref_utm - x_utm, dy_utm = y_ref_utm - y_utm) %>%
  select(subplot, point_y, dx_utm, dy_utm) ->
  reconcile_right
# Apply the right-edge correction
quadrats %>%
  # Get the correction
  left_join(
    quadrats %>%
    inner_join(reconcile_right) %>%
    # Corrected coordinates
    mutate(
      x_utm_right = x_utm + dx_utm * point_x / right_edge,
      y_utm_right = y_utm + dy_utm * point_x / right_edge,
    ) %>%
    select(subplot, point_x, point_y, x_utm_right, y_utm_right)
  ) %>%
  # Save the coordinates
  mutate(
    x_utm = ifelse(is.na(x_utm_right), x_utm, x_utm_right),
    y_utm = ifelse(is.na(y_utm_right), y_utm, y_utm_right),
  ) ->
  quadrats

# Top edge correction
quadrats %>%
  filter(
    subplot %in% to_correct_up &
    point_y == up_edge
  ) %>%
  select(subplot, point_x, x_utm, y_utm) %>%
  # Get the next plot up
  left_join(
    subplots %>%
    select(subplot, next_up)
  ) %>%
  # Get the coordinates of its down edge
  left_join(
    quadrats %>%
    rename(x_ref_utm = x_utm, y_ref_utm = y_utm) %>%
    filter(point_y == 0) %>%
    select(subplot, point_x, x_ref_utm, y_ref_utm) %>%
    rename(next_up = subplot)
  ) %>%
  # Correction to apply
  mutate(dx_utm = x_ref_utm - x_utm, dy_utm = y_ref_utm - y_utm) %>%
  select(subplot, point_x, dx_utm, dy_utm) ->
  reconcile_up
# Apply the right-edge correction
quadrats %>%
  # Get the correction

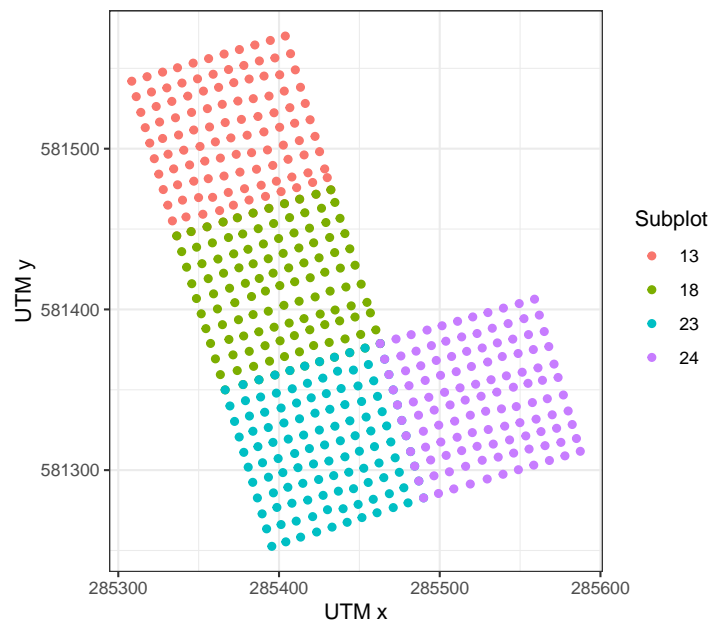
```

```

left_join(
  quadrats %>%
    inner_join(reconcile_up) %>%
    # Corrected coordinates
    mutate(
      x_utm_up = x_utm + dx_utm * point_y / up_edge,
      y_utm_up = y_utm + dy_utm * point_y / up_edge,
    ) %>%
    select(subplot, point_x, point_y, x_utm_up, y_utm_up)
) %>%
# Save the coordinates
mutate(
  x_utm = ifelse(is.na(x_utm_up), x_utm, x_utm_up),
  y_utm = ifelse(is.na(y_utm_up), y_utm, y_utm_up),
) -> quadrats

# Map
ggplot(quadrats, aes(x = x_utm, y = y_utm, color = as.factor(subplot))) +
  geom_point() +
  coord_fixed() +
  labs(color = "Subplot", x = "UTM x", y = "UTM y")

```



Les coordonnées locales des quadrats doivent être mises à jour :

```

# Project UTM to quadrats
for (subplot in unique(quadrats$subplot)) {
  # Points of the subplot. Rows are x and y
  is_in_subplot <- quadrats$subplot == subplot
  xy_utm <- as.matrix(
    quadrats[is_in_subplot, c("x_utm", "y_utm")] -
    quadrats[is_in_subplot, c("down_left_x_utm", "down_left_y_utm")]
  )
  # Apply the rotation matrix and add the coordinates of the origin of the plot
  xy <- t(solve(local2utm(subplot, surveyor, subplots)) %*% t(xy_utm))
  # Save the coordinates
}

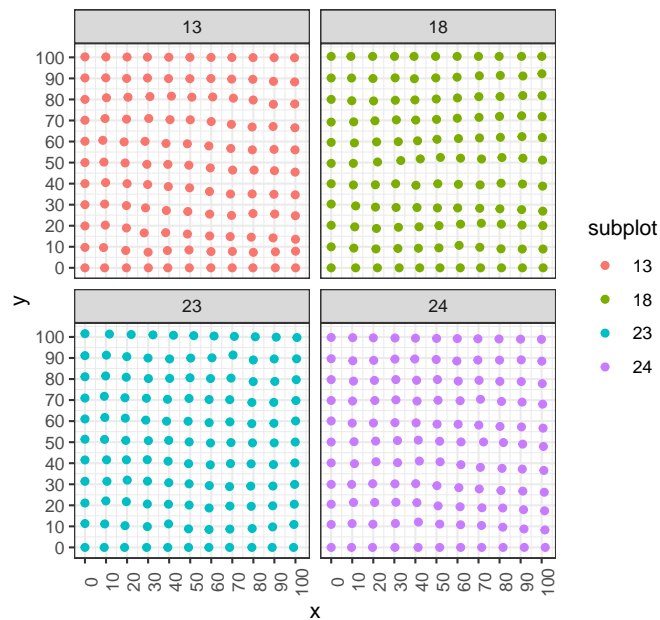
```

```

quadrats[is_in_subplot, c("x", "y")] <- xy
}

# Map
quadrats %>%
  ggplot(aes(x = x, y = y, color = as.factor(subplot))) +
  geom_point() +
  scale_color_discrete() +
  scale_x_continuous(breaks = (0:10) * 10) +
  scale_y_continuous(breaks = (0:10) * 10) +
  coord_fixed() +
  theme(axis.text.x = element_text(angle = 90)) +
  labs(color = "subplot") +
  facet_wrap(~ subplot, nrow = 2)

```



5 Position des arbres

Les coordonnées de terrain des arbres sont mesurées dans chaque quadrat (valeurs comprises théoriquement entre 0 et 10m).

```

read.csv2("data/trees.csv") %>%
  # Homogenize the column names
  rename(
    subplot = "Subplot",
    point_x = "Quadra.nb.X",
    point_y = "Quadra.nb.Y",
    x_field = "Dist.X",
    y_field = "Dist.Y",
    diameter = "Diameter"
  ) %>%
  drop_na() ->
  trees

```


5.1 Projection dans le repère des quadrats réels

La position des arbres a été estimée relativement aux bords de chaque quadrat, en supposant que ce sont des carrés de 10m de côté. Leur forme réelle a été calculée à l'étape précédente. Les arbres doivent être projetés dans le repère de chacun des quadrats réels.

Les fonctions suivantes s'appliquent à chaque quadrat, défini par sa sous-parcelle et son numéro d'ordre, le couple (`point_x`,`point_y`) qui va de (0, 0) à (9,9). La matrice de projection de chaque quadrat de ses coordonnées de terrain (repère orthonormé, côtés de 10m) dans le repère du quadrat réel est calculée par la fonction `ortho2real()`. Ses arguments sont les coordonnées des coins du quadrats calculées précédemment, à l'exception du coin supérieur droit, inutile.

```
ortho2real <- function(x_ul, x_dr, x_dl, y_ul, y_dr, y_dl) {  
  # Down edge  
  i_dx <- x_dr - x_dl  
  i_dy <- y_dr - y_dl  
  i_length <- sqrt(i_dx^2 + i_dy^2)  
  # Unit vector  
  i <- c(i_dx, i_dy) / i_length  
  # Left edge  
  j_dx <- x_ul - x_dl  
  j_dy <- y_ul - y_dl  
  j_length <- sqrt(j_dx^2 + j_dy^2)  
  # Unit vector  
  j <- c(j_dx, j_dy) / j_length  
  # Projection matrix  
  return(cbind(i, j))  
}
```

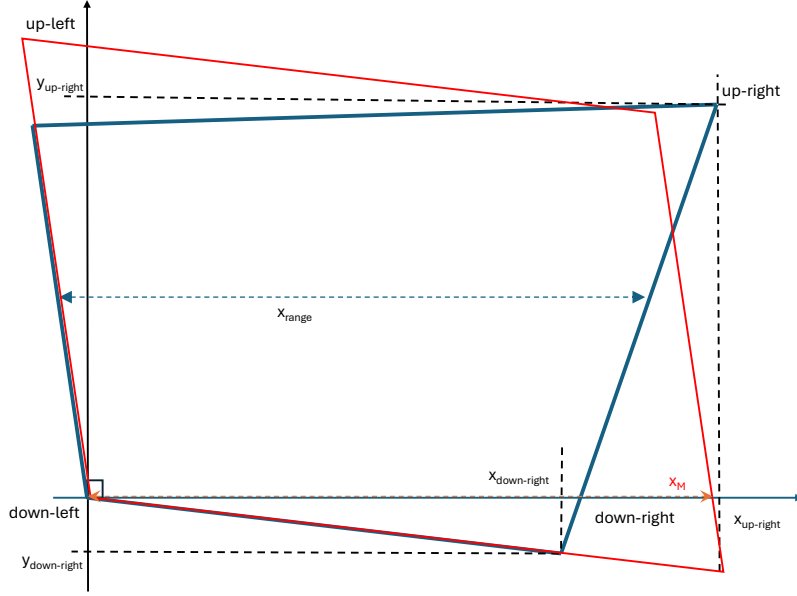
La projection du repère orthonormé au repère du quadrat réel utilise la matrice inverse.

5.2 Interpolation des arbres dans les quadrats

La méthode d'interpolation des coins des quadrats dans les sous-parcelles nécessitait que les axes du repère soient orthogonaux, ce qui n'est pas le cas des quadrats réels. La méthode est plus compliquée.

La forme de référence est le quadrat réel (en bleu), qui est un quadrilatère. Le repère local du quadrat a été projeté dans celui du quadrat local : le quadrat théorique issu du terrain (en rouge) est un parallélogramme.

L'interpolation consiste, en partant des bords gauche et bas, à ajuster les abscisses et ordonnées des arbres pour que ceux dont une coordonnée de terrain est maximale (10m) se retrouvent sur la bordure du quadrat réel.



La valeur maximale de l'abscisse x , qui dépend de y , est donnée par

$$x_{max} = x_{down,right} + (y - y_{down,right}) \times \frac{x_{up,right} - x_{down,right}}{y_{up,right} - y_{down,right}}.$$

La valeur minimale de l'abscisse est plus simple parce que les coordonnées du point bas gauche sont (0,0) :

$$x_{min} = y \times \frac{x_{up,left}}{y_{up,left}}.$$

L'étendue des abscisses pour y donné est $x_{range} = x_{max} - x_{min}$.

De même, l'étendue des ordonnées dépend de x et est donnée par

$$y_{max} = y_{up,left} + (x - x_{down,right}) \times \frac{y_{up,left} - y_{up,right}}{x_{up,left} - x_{up,right}}.$$

et

$$y_{min} = x \times \frac{y_{down,right}}{x_{down,right}}.$$

Les coordonnées interpolées sont

$$x = x_{min} + (x_0 - x_{min}) \times \frac{x_{range}}{x_M}$$

et

$$y = y_{min} + (y_0 - y_{min}) \times \frac{y_{range}}{y_M}$$

où (x_0, y_0) sont les coordonnées du point avant interpolation.

x_M et y_M les valeurs maximales assumées pendant les mesures de terrain, ici 10 mètres, projetées dans repère du quadrat réel.

La fonction `trees_interpolated()` interpole la position des arbres dans les limites de chaque quadrat. Elle projette les arbres dans le repère produit par `ortho2real()`. La position des arbres est alors interpolée.

```
trees_interpolated <- function(
  subplot,
  x_left,
  y_down,
  x_M_field,
  y_M_field,
  quadrats,
  trees_in_quadrat) {
  # Indicators to simplify the code later
  is_the_subplot <- quadrats$subplot == subplot
  is_left <- quadrats$point_x == x_left
  is_right <- quadrats$point_x == x_left + 1
  is_down <- quadrats$point_y == y_down
  is_up <- quadrats$point_y == y_down + 1
  # Corners of the quadrat
  x_ul <- quadrats[is_the_subplot & is_up & is_left, "x"]
  x_ur <- quadrats[is_the_subplot & is_up & is_right, "x"]
  x_dr <- quadrats[is_the_subplot & is_down & is_right, "x"]
  x_dl <- quadrats[is_the_subplot & is_down & is_left, "x"]
  y_ul <- quadrats[is_the_subplot & is_up & is_left, "y"]
  y_ur <- quadrats[is_the_subplot & is_up & is_right, "y"]
  y_dr <- quadrats[is_the_subplot & is_down & is_right, "y"]
  y_dl <- quadrats[is_the_subplot & is_down & is_left, "y"]
  # For interpolation, local coordinates, i.e. down left is (0, 0)
  x_ull <- x_ul - x_dl
  x_ur1 <- x_ur - x_dl
  x_drl <- x_dr - x_dl
  y_ull <- y_ul - y_dl
  y_ur1 <- y_ur - y_dl
  y_drl <- y_dr - y_dl
  # Compute x_M and y_M
  xy_M <- ortho2real(x_ul, x_dr, x_dl, y_ul, y_dr, y_dl) %*%
    c(x_M_field, y_M_field)
  # Project the trees into the real quadrat coordinate system
  ortho2real(x_ul, x_dr, x_dl, y_ul, y_dr, y_dl) %*%
    t(as.matrix(trees_in_quadrat)) %>%
    # Transpose to have 2 columns rather than 2 rows
    t() %>%
    # Transform the matrix into a dataframe
    as.data.frame() %>%
    # Name the columns
    rename(x_0 = V1, y_0 = V2) %>%
    # Interpolate
    mutate(
      x_max = x_drl + (y_0 - y_drl) * (x_ur1 - x_drl) / (y_ur1 - y_drl),
      x_min = y_0 * cos(atan(x_ull / y_ull)) * (x_ull / y_ull),
      x = x_min + (x_0 - x_min) * (x_max - x_min) / (xy_M[1, 1]),
      y_max = y_ull + (x_0 - x_ur1) * (y_ull - y_ur1) / (x_ull - x_ur1),
      y_min = x_0 * cos(atan(y_drl / x_drl)) * (y_drl / x_drl),
      y = y_min + (y_0 - y_min) * (y_max - y_min) / (xy_M[2, 1])
    ) %>%
    select(x, y) %>%
```

```

    return()
  }

```

La fonction est appliquée à chaque quadrat :

```

# Prepare columns
trees[, c("x_quadrat", "y_quadrat")] <- NA
x_M_field <- y_M_field <- 10
# Loop in the subplots
for (subplot in unique(quadrats$subplot)) {
  # Loop in the quadrats
  for (x_left in 0:(right_edge - 1)) {
    for (y_down in 0:(up_edge - 1)) {
      # Which trees?
      is_in_quadrat <- trees$subplot == subplot &
        trees$point_x == x_left & trees$point_y == y_down
      # Compute the interpolated tree coordinates
      trees[is_in_quadrat, c("x_quadrat", "y_quadrat")] <- trees_interpolated(
        subplot,
        x_left,
        y_down,
        x_M_field,
        y_M_field,
        quadrats,
        trees[is_in_quadrat, c("x_field", "y_field")]
      )
    }
  }
}

```

Les coordonnées des arbres sont relatives aux quadrats à ce stade. Il reste à les calculer dans le repère de chaque sous-parcelle.

```

trees %>%
  left_join(
    quadrats %>%
      # Get the coordinates of the origin of the quadrats and
      # the coordinates of the corners of the quadrats
      select(subplot, point_x, point_y, down_left_x_utm, down_left_y_utm, x, y),
    by = c("subplot", "point_x", "point_y")
  ) %>%
  # Coordinates of the trees in the quadrat coordinates
  mutate(x = x_quadrat + x, y = y_quadrat + y) -> trees

```

Des cartes locales peuvent être produites, par exemple pour les quadrats du coin du bas à droite de la sous-parcelle 13 :

```

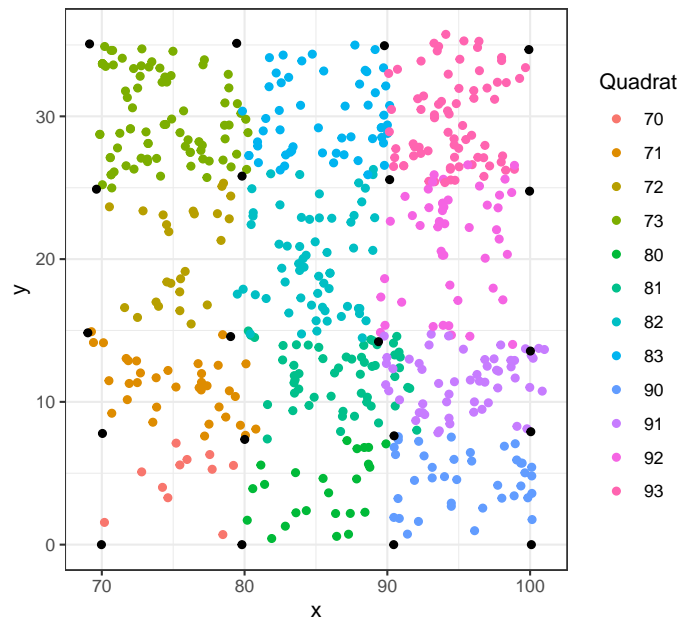
the_subplot <- 13
x_min <- 70
x_max <- 100
y_min <- 0
y_max <- 40
trees %>%
  filter(
    subplot == the_subplot &
    point_x %in% (x_min %% 10):((x_max - 1) %% 10) &
    point_y %in% (y_min %% 10):((y_max - 1) %% 10)
  ) %>%
  mutate(quadrat = 10 * point_x + point_y) %>%
  ggplot() +
    geom_point(aes(x = x, y = y, color = as.factor(quadrat))) +
    geom_point(
      data = quadrats %>%

```

```

    filter(
      subplot == the_subplot &
      point_x %in% (x_min %/% 10):(x_max %/% 10) &
      point_y %in% (y_min %/% 10):(y_max %/% 10)
    ),
    aes(x = x, y = y)
  ) +
  coord_fixed() +
  labs(color = "Quadrat")

```



5.3 Coordonnées UTM

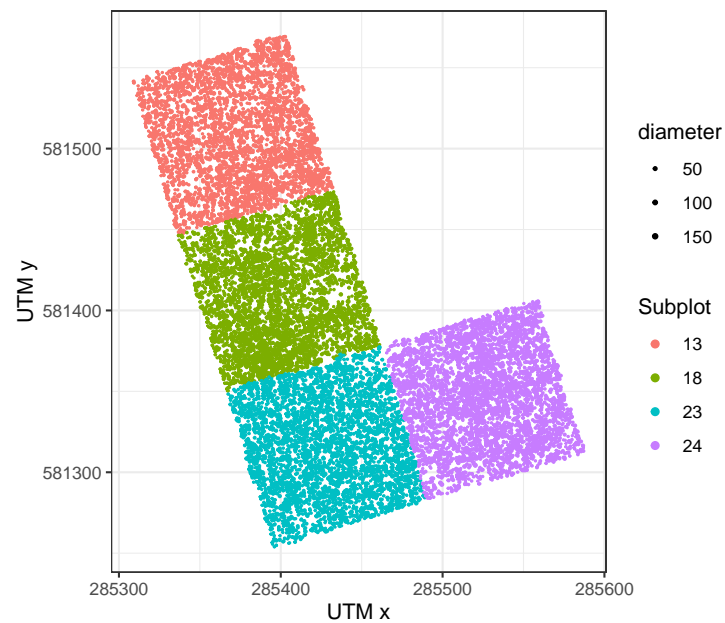
Finalement, les arbres doivent être projetés dans le repère UTM.

```

# Prepare the columns
trees$x_utm <- trees$y_utm <- NA
# Project quadrats to UTM
for (subplot in unique(trees$subplot)) {
  is_in_subplot <- trees$subplot == subplot
  # Points of the subplot. Rows are x and y
  xy_local <- t(as.matrix(trees[is_in_subplot, c("x", "y")]))
  # Apply the rotation matrix.
  # UTM coordinates are relative to the origin of the subplot
  xy_utm <- t(local2utm(subplot, surveyor, subplots)) %*% xy_local
  # Save the coordinates
  trees[is_in_subplot, c("x_utm", "y_utm")] <- xy_utm
}
# Add the origins of the subplots
trees %>%
  mutate(
    x_utm = x_utm + down_left_x_utm,
    y_utm = y_utm + down_left_y_utm
  ) -> trees

```

```
# Map
ggplot(
  trees,
  aes(x = x_utm, y = y_utm, color = as.factor(subplot), size = diameter)
) +
  geom_point() +
  coord_fixed() +
  scale_size_continuous(range = c(0.1, 1)) +
  labs(color = "Subplot", x = "UTM x", y = "UTM y")
```



Les coordonnées corrigées des arbres sont dans les colonnes `x` et `y` (repère local, valeurs comprises entre 0 et 100) et `x_utm` et `y_utm`.