Antwoorden hoofdstuk 7

- 1. hoogste prioriteit is 24 laagste is 0
- 2. Dit is niet nodig, dit wordt al gedaan voor dat functie setup() wordt aangeroept
- 3. De FreeRTOS-planner wordt aangeroepen bij de systeemtick-interrupt en als de taakprioriteit verandert, de uitvoering van een taak blokkeert of deblokkeer
- 4. Taken met gelijke prioriteit worden op een round-robin-manier gepland
- 5. Door de taak met een lagere prioriteit te maken, deze op te schorten, de vereiste prioriteit in te stellen en deze vervolgens te hervatten wanneer het tijd is om de taak te starten.
- 6. Als er een taak komt met hogere prioriteit
- 7. 1 ms
- 8. treedt op wanneer een andere taak is geblokkeerd of is opgegeven, voordat de systemtick-interrupt is geweest
- 9. Het blokeert niet, Het zal de volgende taak in round-robin volgorde doen. Als er geen andere taken met dezelfde prioriteit zijn, keert de besturing meteen terug om de huidige taak te hervatten
- 10. Het blijft in de blokeer stand totdat de aangegeven systemticks voorbij zijn
- 11. Het aanroepen van taskYIELD() roept de FreeRTOS-planner op
- 12. Als een taak geen CPU tijd krijgt
- 13. De aanroep van taskYIELD() plant nooit een taak met een hogere prioriteit, omdat die taak al zou worden uitgevoerd als deze in de gereed-status zou bestaan