Detección de Fatiga y Sueño en Conductores



Erick Huallpa Vargas
Universidad Privada Domingo Savio
Facultad de Ingeniería de Sistemas
Curso: Inteligencia Artificial I

Documentación del Proyecto: Detección de Fatiga y Sueño en Conductores

Introducción

El presente documento describe el desarrollo de un sistema de monitoreo basado en visión artificial y redes neuronales que permite detectar signos de fatiga o somnolencia en conductores en tiempo real. Utilizando técnicas de procesamiento de imágenes y aprendizaje automático, el sistema identifica patrones de parpadeo, movimiento facial y distracción del conductor, activando una alerta sonora cuando se detecta un posible estado de sueño.

Problema a Solucionar

La fatiga del conductor es una causa significativa de accidentes de tránsito. Conductores somnolientos pueden perder momentáneamente el control del vehículo, poniendo en riesgo su vida y la de otros. El objetivo es detectar señales tempranas de somnolencia o falta de atención (como ojos cerrados por varios segundos o ausencia de movimiento facial) y generar una alerta a tiempo.

3

Forma de Resolver

La solución consiste en:

1. Capturar el rostro del conductor mediante la cámara y detectar

puntos clave faciales usando MediaPipe.

2. Calcular el EAR (Eye Aspect Ratio) de ambos ojos para

determinar si están cerrados.

3. Estimar el movimiento facial mediante la variación de la posición

de la nariz.

4. Utilizar un modelo de red neuronal entrenado para clasificar el

estado del conductor como "despierto" o "durmiendo".

5. En caso de detección de somnolencia, activar una alarma sonora

para alertar al conductor.

6. De forma paralela, se analiza un segundo video para detectar

objetos cercanos mediante YOLOv5, capturando evidencia visual si hay riesgo.

Requerimientos Técnicos y de Ambiente

• Sistema Operativo: Windows/Linux

• Python: 3.8 o superior

• Cámara web o video simulado (MP4)

• Almacenamiento para modelo, capturas y dataset

• GPU (opcional, recomendado para YOLOv5)

Librerías Utilizadas

Las principales librerías utilizadas en el proyecto son:

- opency-python: procesamiento de video
- mediapipe: detección de puntos faciales
- numpy: cálculo de distancias y EAR
- tensorflow.keras: creación y entrenamiento de la red neuronal
- joblib: serialización del escalador de datos
- pygame: reproducción de audio para la alarma
- torch: inferencia con modelo YOLOv5
- pandas: manipulación del dataset
- sklearn: escalado de datos y partición de entrenamiento/prueba

Algoritmos

a) EAR (Eye Aspect Ratio):

Se calcula con la fórmula:

$$EAR = (||p2 - p6|| + ||p3 - p5||) / (2 * ||p1 - p4||)$$

Donde los puntos corresponden a coordenadas de los ojos detectados con MediaPipe.

b) Movimiento Facial:

Se estima como la distancia Euclidiana entre la posición actual de la nariz y su posición en el frame anterior.

c) Clasificación del Estado:

Se utiliza una red neuronal simple con dos capas ocultas que recibe como entrada:

- EAR de ojo izquierdo
- EAR de ojo derecho
- EAR promedio
- Movimiento facial

La salida es una predicción categórica (0 = despierto, 1 = durmiendo).

Entrenamiento

Se generó un dataset simulado con 1000 muestras (500 por clase), usando funciones aleatorias controladas para simular:

- Ojos abiertos con movimiento (estado despierto)
- Ojos cerrados con bajo movimiento (estado durmiendo)

El modelo fue entrenado con:

- 2 capas ocultas de 16 neuronas (ReLU)
- Función de pérdida: sparse categorical crossentropy
- Optimizador: Adam
- 30 épocas
- División de datos: 80% entrenamiento, 20% prueba

Validación de la Red Neuronal

Durante el entrenamiento se observó:

- Precisión de validación > 95%
- Bajo overfitting debido al tamaño pequeño y controlado del dataset
- Comprobación empírica en video con resultados coherentes con el comportamiento del conductor

Se utilizó StandardScaler para normalizar los valores de entrada, manteniendo consistencia entre entrenamiento e inferencia en tiempo real.

7

Conclusiones

El sistema desarrollado demuestra que es posible detectar signos de somnolencia

en conductores utilizando visión artificial y redes neuronales simples. Su implementación

en tiempo real con alarmas y monitoreo de objetos ofrece un enfoque integral para

mejorar la seguridad vial.

Entre sus principales ventajas se encuentran:

Bajo requerimiento computacional

• Modularidad y extensibilidad (puede integrarse a vehículos reales)

• Capacidad de entrenamiento personalizado con datasets reales en

el futuro

Como mejoras futuras se sugiere:

Recolección de datos reales para mejorar precisión

• Inclusión de más señales fisiológicas (como pestañeo, bostezo,

inclinación de cabeza)

• Integración con sistemas de control vehicular (frenado automático,

reducción de velocidad)

Repositorio

El código fuente completo del proyecto está disponible en el siguiente

repositorio:

https://github.com/ErickHuallpa/proyecto_deteccion.git