Determinante e Inversa de Matrizes

Tásia do Vale

Matemática Aplicada I

Análise e Desenvolvimento de Sistemas, 2022.1 Escola Agrícola de Jundiaí - Universidade Federal do Rio Grande do Norte





Revisando - Multiplicacao de matrizes

$$A = \begin{bmatrix} -3 & 1 & 0 \\ 2 & 4 & -2 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ 3 & 5 \\ -2 & 6 \end{bmatrix} \qquad A = (a_{ij})_{\substack{m \ X \ n}} \quad B = (b_{jk})_{\substack{n \ X \ p}} \quad A.B = C = (c_{ik})_{\substack{m \ X \ p}} \quad A.B = (c_{ik})_{\substack{m \ X \ p}$$

Revisando - Multiplicacao de matrizes

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -1 & 3 \\ 4 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \cdot (-1) + 2 \cdot 4 \\ 1 \cdot 3 + 2 \cdot 2 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -1 & 3 \\ 4 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \cdot (-1) + 2 \cdot 4 & 1 \cdot 3 + 2 \cdot 2 \\ 3 \cdot (-1) + 4 \cdot 4 & C_{21} \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -1 & 3 \\ 4 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \cdot (-1) + 2 \cdot 4 & 1 \cdot 3 + 2 \cdot 2 \\ 3 \cdot (-1) + 4 \cdot 4 & 3 \cdot 3 + 4 \cdot 2 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -1 & 3 \\ 4 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \cdot (-1) + 2 \cdot 4 & 1 \cdot 3 + 2 \cdot 2 \\ 3 \cdot (-1) + 4 \cdot 4 & 3 \cdot 3 + 4 \cdot 2 \end{bmatrix}$$

Revisando - Multiplicacao de matrizes

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 4 & 6 \end{bmatrix} B = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$A \times B = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 4 & 6 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \times 1 + 3 \times 2 & 2 \times 3 + 3 \times 1 & 2 \times 0 + 3 \times 1 \\ 4 \times 1 + 6 \times 2 & 4 \times 3 + 6 \times 1 & 4 \times 0 + 6 \times 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 + 6 & 6 + 3 & 0 + 3 \\ 4 + 12 & 12 + 6 & 0 + 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8 & 9 & 3 \\ 16 & 18 & 6 \end{bmatrix}$$



Determinante

- Número associado a uma matriz quadrada
- A partir dele, é possível saber:
 - •se uma matriz é invertível e se um sistema admite ou não solução

det(A) - o determinante é
um número
A é uma matriz!

Determinante

Matriz inversa (2x2): Seja A uma matriz 2x2

$$A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$$

Teorema: A é invertível se, e só se, ad-bc≠0, e a sua inversa é dada por

$$A^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$$

$$\det(A)$$

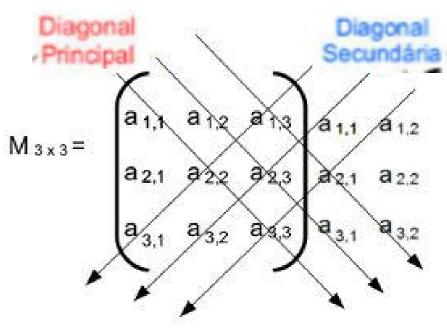
Termos Principal e Secundário

• Termo principal: produto dos elementos da diagonal principal, dada uma matriz quadrada A, de ordem n

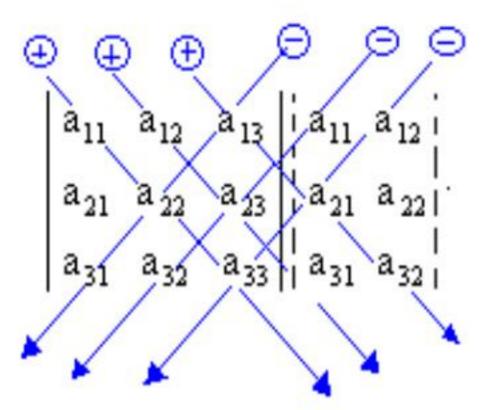
$$a_{11}, a_{22}, a_{33}, \ldots, a_{nn}$$

• Termo secundário: produto dos elementos da diagonal secundária, dada uma matriz A, de ordem n

$$a_{1n}, a_{2n-1}, a_{3n-2}, \ldots, a_{n1}$$



Regra de Sarrus



$$= -(a_{13}a_{22}a_{31} + a_{11}a_{23}a_{32} + a_{12}a_{21}a_{33}) + (a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32})$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 6 & 1 & 3 \\ 2 & 7 & 8 & 2 & 7 \\ 3 & 6 & 2 & 3 & 6 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 6 & 1 & 3 \\ 2 & 7 & 8 & 2 & 7 \\ 3 & 6 & 2 & 3 & 6 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 6 & 1 & 3 \\ 2 & 7 & 8 & 2 & 7 \\ 3 & 6 & 2 & 3 & 6 \end{bmatrix}$$

$$-126 -48 -12 \quad 14 \quad 72 \quad 72$$

Regra de Sarrus

Operações Matriciais

Cofator de uma matriz: seja A uma matriz quadrada, o cofator C_{ij} do elemento a posição (i, j) de uma matriz A é dado pelo valor do determinante de A_{ij}, vezes o valor (-1)^{i+j}

$$C_{ij} = (-1)^{i+j} det(A_{ij})$$

onde A_{ij} é a matriz obtida eliminando a i-ésima linha e a j-ésima coluna da matriz A

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_{11} & \mathbf{a}_{12} & \mathbf{a}_{13} & \mathbf{a}_{14} \\ \mathbf{a}_{21} & \mathbf{a}_{22} & \mathbf{a}_{23} & \mathbf{a}_{24} \\ \mathbf{a}_{31} & \mathbf{a}_{32} & \mathbf{a}_{33} & \mathbf{a}_{34} \\ \mathbf{a}_{41} & \mathbf{a}_{42} & \mathbf{a}_{43} & \mathbf{a}_{44} \end{bmatrix}$$

O menor complementar relativo ao elemento a 23 é

$$\mathbf{AC}_{23} = \begin{vmatrix} \mathbf{a}_{11} & \mathbf{a}_{12} & \mathbf{a}_{14} \\ \mathbf{a}_{31} & \mathbf{a}_{32} & \mathbf{a}_{34} \\ \mathbf{a}_{41} & \mathbf{a}_{42} & \mathbf{a}_{44} \end{vmatrix}$$

O cofator ou complemento algérbrico relativo ao elemento a 23 é

$$\Delta_{23} = (-1)^{2+3} A C_{23} \Rightarrow \Delta_{23} = -\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{14} \\ a_{31} & a_{32} & a_{34} \\ a_{41} & a_{42} & a_{44} \end{vmatrix}$$

Expansão em Cofatores do det(A)

$$det(A) = a_{11}C_{11} + a_{12}C_{12} =$$

$$= a_{21}C_{21} + a_{22}C_{22} =$$

$$= a_{11}C_{11} + a_{21}C_{21} =$$

$$= a_{12}C_{12} + a_{22}C_{22}$$

• Em cada expressão de cofatores, todas as entradas e os cofatores vêm da mesma linha ou coluna de A

Teorema: Se A for uma matriz nxn, então independentemente de qual linha ou coluna escolhermos, sempre obteremos o mesmo número, multiplicando as entradas daquela linha ou coluna pelos cofatores correspondentes e somando os produtos obtidos

Expansão em Cofatores do det(A) Teorema de Laplace

Definição: Se A for uma matriz nxn, então o número obtido multiplicando as entradas de uma linha ou coluna qualquer de A, pelos cofatores correspondentes e somando os produtos assim obtidos é denominado determinante de A. As próprias somas são denominadas expansão em cofatores de det(A), ou seja

$$|A|=a_{i1}A_{i1}+a_{i2}A_{i2}+\ldots+a_{in}A_{in}$$
 Desenvolvimento em cofatores ao longo da linha i

O desenvolvimento pode ser feito de forma similar por colunas

$$|A| = a_{1j}A_{1j} + a_{2j}A_{2j} + \dots + a_{nj}A_{nj}$$

Desenvolvimento em cofatores ao longo da coluna j

Exemp1o

• Expansão em cofatores ao longo da primeira linha da matriz A

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 \\ -2 & -4 & 3 \\ 5 & 4 & -2 \end{bmatrix}$$

$$det(A) = \begin{vmatrix} 3 & 1 & 0 \\ -2 & -4 & 3 \\ 5 & 4 & -2 \end{vmatrix} = 3 \begin{vmatrix} -4 & 3 \\ 4 & -2 \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} -2 & 3 \\ 5 & -2 \end{vmatrix} + 0 \begin{vmatrix} -2 & -4 \\ 5 & 4 \end{vmatrix} =$$

$$= 3(-4) - (1)(-11) + 0 = -1$$

Exemp1o

• Expansão em cofatores ao longo da primeira coluna da matriz A

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 \\ -2 & -4 & 3 \\ 5 & 4 & -2 \end{bmatrix}$$

$$det(A) = \begin{vmatrix} 3 & 1 & 0 \\ -2 & -4 & 3 \\ 5 & 4 & -2 \end{vmatrix} = 3 \begin{vmatrix} -4 & 3 \\ 4 & -2 \end{vmatrix} - (-2) \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 4 & -2 \end{vmatrix} + 5 \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ -4 & 3 \end{vmatrix} =$$

$$= 3(-4) - (-2)(-2) + 5(3) = -1$$

Exercício 1

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \qquad B = \begin{bmatrix} 3 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- Dadas as matrizes A e B, calcule:
- det A + det B
- det (A+B)

Exercício 2

• Calcule
$$\begin{vmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 3 & 0 & 2 \\ 4 & -3 & 7 \end{vmatrix}$$

Desenvolvimento de Laplace

$$det(A) = a_{11}|A_{11}| - a_{12}|A_{12}| + a_{13}|A_{13}|$$

• Considerando os cofatores:

$$C_{ij} = (-1)^{i+j} |A_{ij}|$$

• Obtemos a expressão:

$$det(A) = a_{11}C_{11} + a_{12}C_{12} + a_{13}C_{13}$$

• Obs 1: Essa propriedade é válida para matrizes de ordem n

Desenvolvimento de Laplace

• Obs 2: Uma forma análoga é válida para as colunas

Exemplo:

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 2 & 1 & -1 \\ -2 & -1 & 2 \end{vmatrix}$$

• Trabalhando com base na segunda coluna:

$$det(A) = a_{12}C_{12} + a_{22}C_{22} + a_{32}C_{32}$$

$$C_{12} = (-1)^{1+2} \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -2 & 2 \end{vmatrix} = (-1).(2) = -2$$

$$C_{22} = (-1)^{2+2} \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ -2 & 2 \end{vmatrix} = (1).(8) = 8$$

$$C_{32} = (-1)^{3+2} \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} = (-1) \cdot (-7) = 7$$

$$det(A) = (-2)C_{12} + (1)C_{22} + (-1)C_{32}$$

$$det(A) = (-2)(-2) + (1)(8) + (-1)(7) = 4 + 8 - 7 = 5$$

Desenvolvimento de Laplace

• Em algumas situações, o desenvolvimento de Laplace facilita o cálculo do determinante

Exemplo:

$$det(A) = \begin{vmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

• Na terceira linha, existe apenas um elemento nãonulo. Assim:

$$det(A) = a_{33}. C_{33} = 1. C_{33}$$

$$C_{33} = (-1)^{3+3} \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 1.5 = 5 = det(A)$$

Exercício

• Calcule o determinante da matriz A

$$|A| = \begin{vmatrix} -5 & 2 & 3 & -4 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ -5 & 2 & -3 & 0 \\ -8 & 5 & 3 & 1 \end{vmatrix}$$

$$det(A) = a_{22}C_{22} = 2.C_{22}$$

$$C_{22} = (-1)^{2+2} \begin{vmatrix} -5 & 3 & -4 \\ -5 & -3 & 0 \\ -8 & 3 & 1 \end{vmatrix} = (1). (186) = 186$$

$$det(A) = a_{22}C_{22} = 2.(186) = 372$$

- Através das propriedades dos determinantes podemos fazer manipulações na matriz de modo a simplificar o seu cálculo
- Cálculo de determinantes por meio de redução da matriz associada à forma escalonada por linhas

Teorema: Seja A uma matriz quadrada. Se A tem uma linha ou coluna de zeros então o det(A)=0

Prova: Como o determinante de A pode ser obtido por uma coleção de expansões em cofatores ao longo de qualquer linha ou coluna, podemos usar a linha ou coluna de zeros

Teorema: Seja A uma matriz quadrada. Então o det(A)=det(At)

Prova: como transpor uma matriz troca suas colunas para linhas e suas linhas para colunas, a expansão em cofatores de A ao longo de qualquer linha é igual à expansão em cofatores de A^t ao longo da coluna correspondente

Regra do Triängulo para calculo do Determinantes

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$$

$$\det A = (a_{11} . a_{22} . a_{33}) + (a_{12} . a_{23} . a_{31}) + (a_{13} . a_{21} . a_{32}) - (a_{31} . a_{22} . a_{13}) - (a_{32} . a_{23} . a_{11}) - (a_{33} . a_{21} . a_{12})$$

Teorema: Seja E uma matriz elementar nxn

- (a) Se E resulta da multiplicação de uma linha de In, por um número não nulo k, então det(E)=k
- (b) Se E resulta da permutação de duas linhas de In, então det(E)=-1
- (c) Se E resulta da soma de um múltiplo de uma linha de In com uma outra linha, então det(E)=1

Exemplo:

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 3$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 7 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 1$$

$$\begin{vmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{vmatrix} = -1$$

A segunda linha de I4 foi multiplicada por 3 7 vezes a última linha de I4 foi somada à primeira linha

A primeira e última linhas de I4 foram permutadas

Teorema: Se A for uma matriz quadrada com duas linhas proporcionais ou duas colunas proporcionais, então det(A)=0

Exemplo:

$$\begin{vmatrix} 1 & 3 & -2 & 4 \\ 2 & 6 & -4 & 8 \\ 3 & 9 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & 4 & 8 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 3 & -2 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & 9 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & 4 & 8 \end{vmatrix} = 0$$

A segunda linha é 2 vezes a primeira, portanto somamos -2 vezes a primeira linha à segunda para introduzir uma linha de zeros

Usar redução de linhas para calcular um determinante

Exemplo: Vamos reduzir A a uma forma escalonada (triangular superior), e então aplicar o teorema que diz que nestes casos, det(A) é o produto das entradas na diagonal principal

$$det(A) = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 5 \\ 3 & -6 & 9 \\ 2 & 6 & 1 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 3 & -6 & 9 \\ 0 & 1 & 5 \\ 2 & 6 & 1 \end{vmatrix} =$$

$$= -3 \begin{vmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 0 & 1 & 5 \\ 2 & 6 & 1 \end{vmatrix} =$$

$$= -3 \begin{vmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 0 & 1 & 5 \\ 0 & 10 & -5 \end{vmatrix} =$$

$$= -3 \begin{vmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 0 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & -55 \end{vmatrix} =$$

A primeira e a segunda linhas de A foram permutadas

Um fator comum de 3 da primeira linha foi trazido para fora do determinante

- -2 vezes a primeira linha foi somado à terceira linha
- -10 vezes a segunda linha foi somado à terceira linha

Um fator comum de -55 da última linha foi trazido para fora do determinante

$$= (-3)(-55)\begin{vmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 0 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = (-3)(-55)(1) = 165$$

• Em geral,

$$det(A + B) \neq det(A) + det(B)$$

Exemplo:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 5 \end{bmatrix} \qquad B = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \qquad A + B = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 3 & 8 \end{bmatrix}$$

$$det(A) = 1, det(B) = 8edet(A + B) = 23$$

Teorema: Sejam A, B e C matrizes nxn que diferem somente em uma única linha, digamos, a r-ésima, e suponha que a r-ésima linha de C possa ser obtida somando as entradas correspondentes nas r-ésimas linhas de A e B, então det(C)=det(A)+det(B)

Exemplo:

$$\begin{vmatrix} 1 & 7 & 5 \\ 2 & 0 & 3 \\ 1+0 & 4+1 & 7+(-1) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 7 & 5 \\ 2 & 0 & 3 \\ 1 & 4 & 7 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & 7 & 5 \\ 2 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & -1 \end{vmatrix}$$

Teorema: Sejam A e B matrizes nxn, então

$$det(AB) = det(A)det(B)$$

Exemplo:

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \qquad B = \begin{bmatrix} -1 & 3 \\ 5 & 8 \end{bmatrix} \qquad AB = \begin{bmatrix} 2 & 17 \\ 3 & 14 \end{bmatrix}$$

$$det(A) = 1, det(B) = -23edet(AB) = -23$$
$$det(AB) = det(A). det(B)$$

Teorema: Uma matriz quadrada A é invertível se, e só se, $\det(A) \neq 0$

Exemplo:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 4 & 6 \end{bmatrix}$$

Como a primeira e terceira linhas de A são proporcionais, det(A)=0. Assim A não é invertível

Matriz singular: matriz cujo determinante é nulo. Caso contrário, diz-se que a matriz é não singular.

Teorema: Se A for invertível, então

$$det(A^{-1}) = \frac{1}{det(A)}$$

Prova:

Como $AA^{-1}=I$, segue que det $(A^{-1}A)=\det(I)$. Logo devemos ter det $(A^{-1})\det(A)=1$.

Como det(A) \neq 0, a prova pode ser completada dividindo ambos os lados dessa equação por det(A)

Resumo Propriedades do Determinante de uma Matriz

Considere A e B matrizes quadradas. Então valem as propriedades dos determinantes

Propriedades:

- I) Se A possui uma linha (ou coluna) de zeros, então det(A) = 0
- III) Se A possui duas linhas (ou colunas) iguais, então det(A) = 0
- III)Se B é obtida de A multiplicando-se uma linha (ou coluna) por um escalar k, então det(B) = kdet(A)
- IV)Se B é obtida por troca das posições relativas de duas linhas (ou colunas) da matriz A, então det(B) = -det(A)
- V) Se B é obtida de A, substituindo-se a linha i (ou coluna) por ela somada a um múltiplo escalar de outra linha j (ou coluna) (j≠i), então det(B) = det(A)
- $VI) \det(A) = \det(A')$
- $VII) \det(AB) = \det(A) \det(B)$

Resumo Propriedades do Determinante de uma Matriz

$$\begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_{i1} + c_{i1} & \dots & b_{in} + c_{in} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_{i1} & \dots & b_{in} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ c_{i1} & \dots & c_{in} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

- Detalhe: soma **em uma linha** (não soma de matrizes)
- De um modo geral, $det(A+B) \neq det(A) + det(B)$

Resumo Propriedades do Determinante de uma Matriz

• O determinante não se altera se somarmos a uma linha outra linha multiplicada por uma constante

Exemplo: multiplicando-se a primeira linha por 2 e somando com a terceira

$$\begin{vmatrix} 3 & -2 & 1 \\ 2 & 5 & 0 \\ 2 & 4 & -2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 3 & -2 & 1 \\ 2 & 5 & 0 \\ 8 & 0 & 0 \end{vmatrix}$$



Exemp1o

• Matriz dos cofatores é a matriz formada por todos os cofatores:

$$C = [C_{ij}]$$

Exemplo: encontre a matriz dos cofatores da matriz A

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ -3 & 1 & 4 \\ 1 & 6 & 5 \end{bmatrix}$$

$$C_{11} = (-1)^{1+1} \begin{vmatrix} 1 & 4 \\ 6 & 5 \end{vmatrix} = (1).(-19) = -19$$

•

• Resposta:

$$C = \begin{bmatrix} -19 & 19 & -19 \\ -5 & 10 & -11 \\ 4 & -8 & 5 \end{bmatrix}$$

Exemp1o

• Matriz adjunta, é a matriz **transposta** da matriz dos cofatores

Exemplo:

$$C = \begin{bmatrix} -19 & 19 & -19 \\ -5 & 10 & -11 \\ 4 & -8 & 5 \end{bmatrix}$$

$$adj(A) = C^T = \begin{bmatrix} -19 & -5 & 4 \\ 19 & 10 & -8 \\ -19 & -11 & 5 \end{bmatrix}$$

Matriz Adjunta

Teorema: se A é uma matriz de ordem n $Adj(A).A = A.Adj(A) = det(A).I_n$

Exemplo:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ -3 & 1 & 4 \\ 1 & 6 & 5 \end{bmatrix}$$

 \bullet det(A) = 10+4 - (48-15) = 15-33 = -19

$$adj(A) = \begin{bmatrix} -19 & -5 & 4\\ 19 & 10 & -8\\ -19 & -11 & 5 \end{bmatrix}$$

$$A. adj(A) = \begin{bmatrix} -19 & 0 & 0 \\ 0 & -19 & 0 \\ 0 & 0 & -19 \end{bmatrix} = -19 \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

• Obs: det(A) = -19

$$A.(adj(A)) = (det(A)).I_n$$

$$\operatorname{adj}(\mathbf{A}) = \begin{pmatrix} + \begin{vmatrix} A_{22} & A_{23} \\ A_{32} & A_{33} \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} A_{21} & A_{23} \\ A_{31} & A_{33} \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} A_{21} & A_{22} \\ A_{31} & A_{32} \end{vmatrix} \\ - \begin{vmatrix} A_{12} & A_{13} \\ A_{32} & A_{33} \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} A_{11} & A_{13} \\ A_{31} & A_{33} \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{31} & A_{32} \end{vmatrix} \\ + \begin{vmatrix} A_{12} & A_{13} \\ A_{22} & A_{23} \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} A_{11} & A_{13} \\ A_{21} & A_{23} \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{vmatrix} \end{pmatrix}^{T}$$

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 3 & 0 & 0 \\ 5 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A^{*} = \begin{pmatrix} \begin{vmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} & -\begin{vmatrix} 3 & 0 \\ 5 & 1 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} 3 & 0 \\ 5 & 1 \end{vmatrix} \\ -\begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 5 & 1 \end{vmatrix} & -\begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 5 & 1 \end{vmatrix} \\ \begin{vmatrix} 5 & 1 \\ 0 & 0 \end{vmatrix} & -\begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 0 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 5 & 1 \end{vmatrix} \\ \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{vmatrix} & -\begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 0 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 3 & 0 \end{vmatrix} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -3 & 3 \\ 1 & -3 & -2 \\ 0 & 3 & 0 \end{pmatrix} Adj(A) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -3 & -3 & 3 \\ 3 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$

Matriz Inversa

- Se A e B são matrizes quadradas de mesma ordem, ambas invertíveis (isto é, existem A⁻¹ e B^{-1} então **A.B é invertível** e (A. B)⁻¹= B^{-1} . A^{-1}
- Nem toda matriz tem inversa. Exemplo:
- $\det(A. A^{-1}) = \det(A). \det(A^{-1}) = \det(A). \det(A^{-1}) = \det(A). \det(A^{-1}) = 1$
- Daí, podemos concluir que se A tem inversa:
- $\det(A) \neq 0$ (condição necessária para a matriz A ser invertível)
- $\det(A^{-1}) = 1/\det(A)$
- Foi visto que A. adj(A) = $(\det(A))$. I. Se $\det(A) \neq 0$, e dividindo os dois lados por $\det(A)$:

$$A \frac{1}{det(A)} \cdot adj(A) = I$$

e a inversa pode ser calculada como:

$$A^{-1} = \frac{1}{det(A)} \cdot adj(A)$$

$$A\frac{1}{\det(A)}.adj(A) = I$$

$$A^{-1} = 1/\det(A)\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -3 & -3 & 3 \\ 3 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$

$$1/3\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -3 & -3 & 3 \\ 3 & -2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1/3 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \\ 1 & -2/3 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a & b & c \\ a+3d+g & b+3e+h & c+3f+i \\ a+2d & b+2e & c+2f \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1/2 & 0 & 1/2 \\ 1/2 & 1 & -3/2 \end{bmatrix}$$

$$A\cdot A^{-1}=I_n$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a+2c & b+2d \\ 3a+4c & 3b+4d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{c} a=0 \\ c=\frac{1}{2} \end{array} \qquad \begin{array}{c} b=1 \\ d=-\frac{1}{2} \end{array}$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} * \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} \to \begin{vmatrix} a+2c & b+2d \\ a+0c & b+0d \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix}$$

$$\begin{cases}
a+2c=1 & b+2d=0 \\
a=0 & b=1
\end{cases}$$

$$a=0$$
 $b=1$

$$c=\frac{1}{2} \qquad \qquad d=-\frac{1}{2}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \\ 5 & 6 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a+2d+3g & b+2e+3h & c+2f+3i \\ d+g & e+h & f+i \\ 5a+6d & 5b+6e & 5c+6f \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Matriz inversa 2x2

Matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 7 & 4 \end{bmatrix}$$

Matriz inversa

$$\mathbf{A}^{\mathbf{1}} = \begin{bmatrix} 4 & -1 \\ -7 & 2 \end{bmatrix}$$

Matriz identidade

$$\mathbf{I_2} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{A}^{-1} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 7 & 4 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 4 & -1 \\ -7 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Todos os direitos reservados © COMOSABER SE

$$\mathbf{A}^{-1} \cdot \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 4 & -1 \\ -7 & 2 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 7 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Exercício 2

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & -3 \\ 0 & 2 & 1 \\ 5 & 1 & 3 \end{bmatrix}$$

- Dada a matriz A, calcule:
- a) det A
- b) A⁻¹

Linguagem R

- Defina a matriz A = [2 1 -3; 0 2 1; 5 1 3]
 - det(A): calcula o determinante
 - inv(A): calcula a inversa de A

Bibliografia Recomendada

- Anton, H., & Rorres, C. (2001). Álgebra linear com aplicações (Vol. 8, p. 16). Porto Alegre: Bookman.
- Lay, D. C. (2011). Álgebra linear e suas aplicações. Editora LTC, São Paulo.
- Material Didático Matemática Aplicada I, Prof. Leonardo Teixeira, EAJ-UFRN
- Gersting, J. L. (2004). Fundamentos matemáticos para a ciência da computação: um tratamento moderno de matemática discreta. Livros Técnicos e Científicos.
- Chapra, S. C., & Canale, R. P. (2010). Numerical methods for engineers. Boston: McGraw-Hill Higher Education.

Outras Referências:

Santos, R. J. (2012). Matrizes, vetores e geometria analítica, Belo Horizonte: Imprensa Universitária da UFMG, 2012

https://www.alfaconnection.pro.br/matematica/matrizes-e-determinantes/matrizes/conceitos-basicos/

https://www.ufrgs.br/reamat/CalculoNumerico/livro-py/sdsl.html

Determinante e Inversa de Matrizes

Questões?

Matemática Aplicada I Análise e Desenvolvimento de Sistemas, 2022.1



