# Biblioteca dos Brunos [UFMG]

## Bruno Demattos & Bruno Monteiro

Índice					2.9	Kruskal	11
					2.10	Ponte	11
1	Est	ruturas	2		2.11	Tarjan	12
	1.1	BIT	2				
	1.2	BIT 2D	2	3	Mat	zemática	12
	1.3	SQRT-decomposition	3		3.1	Crivo de Erastosthenes	12
	1.4	Seg-Tree	3		3.2	Exponenciação rápida	12
	1.5	Sparse-Table	4		3.3	Euclides	13
	1.6	Trie	5		3.4	Euclides extendido	13
	1.7	Union-Find	5		3.5	Miller-Rabin	13
					3.6	Pollard's Rho	14
2	Gra	afos	6		3.7	Totiente	14
	2.1	Bellman-Ford	6				
	2.2	Floyd-Warshall	6	4	Pro	blemas	14
	2.3	Heavy-Light decomposition	6		4.1	Invertion Count	14
	2.4	LCA	8		4.2	LIS	15
	2.5	LCA com RMQ	8		4.3	Nim	15
	2.6	Dijkstra	9	5	Stri	nσ	16
	2.7	Dinic	9				
	2.8	Kosaraju	10		0.1	121/11	1(

	}
	<pre>// soma [1, p] int query(int p) {   int ret = 0;   while (p) {     ret += bit[p];     p -= p &amp; -p;   }   return ret;</pre>
<pre>1.1 BIT  // BIT 1-based, v 0-based // Para mudar o valor da posicao p para x, // faca: poe(x - sum(p, p), p) // // Complexidades: // build - O(n) // poe - O(log(n)) // query - O(log(n)) // int n; int bit [MAX]; int v [MAX]; void build() {   bit [0] = 0;   for (int i = 1; i &lt;= n; i++) bit [i] = v[i - 1];   for (int i = 1; i &lt;= n; i++) {</pre>	<pre> // soma [a, b] int sum(int a, int b) {   return query(b) - query(a - 1); }  1.2 BIT 2D  // BIT 1-based // Para mudar o valor da posicao (x, y) para k, // faca: poe(x, y, k - sum(x, y, x, y)) // // Complexidades: // build - O(n^2 log^2(n)) // poe - O(log^2(n)) // query - O(log^2(n)) int n; int bit [MAX] [MAX]; int M[MAX] [MAX]; void poe(int x, int y, int k) {   int y2 = y;   while (x &lt;= n) {     y = y2;     while (y &lt;= n) {         bit [x] [y] += k;         y += y &amp; -y;     }     x += x &amp; -x; } </pre>

```
}
int query(int x, int y) {
  int ret = 0;
  int y2 = y;
  while (x) {
   y = y2;
    while (y) {
      ret += bit[x][y];
      y = y \& -y;
    x = x \& -x;
  return ret;
int sum(int x, int y, int z, int w) {
  int ret = query(z, w);
  if (x > 1) ret -= query (x - 1, w);
  if (y > 1) ret = query(z, y - 1);
  if (x > 1 \text{ and } y > 1) ret += query(x - 1, y - 1);
  return ret;
void build() {
  for (int i = 1; i \le n; i++)
    for (int j = 1; j <= n; j++)
      bit[i][j] = 0;
  for (int i = 1; i \le n; i++)
    for (int j = 1; j <= n; j++)
      poe(i, j, M[i - 1][j - 1]);
      SQRT-decomposition
// 0-indexed
// MAX2 = sqrt (MAX)
// O bloco da posicao x eh
```

// sempre x/q

```
// Complexidades:
// build - O(n)
// query - O(sqrt(n))
int n, q;
int v [MAX];
int bl [MAX2];
void build() {
  q = (int) sqrt(n);
   // computa cada bloco
  for (int i = 0; i \le q; i++) {
    bl[i] = INF;
    for (int j = 0; j < q and q * i + j < n; j++)
      bl[i] = min(bl[i], v[q * i + j]);
int query(int a, int b) {
  int ret = INF;
  // linear no bloco de a
  for (; a \le b \text{ and } a \% q; a++) \text{ ret } = \min(\text{ret }, v[a]);
  // bloco por bloco
  for (; a + q \le b; a += q) ret = min(ret, bl[a / q]);
  // linear no bloco de b
  for (; a \le b; a++) ret = \min(\text{ret}, v[a]);
  return ret;
      Seg-Tree
// SegTree 1-based, vetor 0-based
// Query: soma do range [a, b]
   Update: soma x em cada elemento do range [a, b]
// Complexidades:
// build - O(n)
   query - O(log(n))
```

```
// update - O(\log(n))
int seg[4 * MAX];
int lazy[4 * MAX];
int v [MAX];
int n, a, b, x;
int build(int p, int l, int r) {
 lazy[p] = 0;
 if (1 = r) return seg[p] = v[1 - 1];
 int m = (1 + r) / 2;
 return seg[p] = build(2 * p, 1, m) + build(2 * p + 1, m +
// propagar o que ta em p para os filhos
void prop(int p, int l, int r) {
 // soma o lazy
 seg[p] += lazy[p] * (r - l + 1);
 // propaga pros filhos
 if (1 != r) {
   lazy[2 * p] += lazy[p];
   lazy[2 * p + 1] += lazy[p];
 // zera o lazy
 lazy[p] = 0;
// somar x no intervalo [1, r]
int lazy op(int p, int l, int r) {
 // soma x * (tamanho do intervalo)
 seg[p] += x * (r - 1 + 1);
 // suja os filhos
 if (1 != r) {
   lazy[2 * p] += x;
   lazy[2 * p + 1] += x;
 return seg[p];
```

```
int query(int p, int l, int r) {
  // propaga
  prop(p, 1, r);
  // to totalmente dentro
  if (a \le 1 \text{ and } r \le b) \text{ return } seg[p];
  // to fora
  if (b < l \text{ or } r < a) return 0;
  int m = (1 + r) / 2;
  return query (2 * p, l, m) + query (2 * p + 1, m + 1, r);
int update(int p, int 1, int r) {
  // propaga
  prop(p, 1, r);
  // to totalmente dentro
  if (a \le 1 \text{ and } r \le b) \text{ return lazy } op(p, l, r);
  // to fora
  if (b < 1 \text{ or } r < a) \text{ return seg}[p];
  int m = (1 + r) / 2;
  return seg[p] = update(2 * p, l, m) + update(2 * p + l, m)
      + 1, r);
      Sparse-Table
1.5
// MAX2 = log(MAX)
// Complexidades:
// \text{ build } - O(n \log(n))
// query - O(1)
int n;
int v [MAX];
int m[MAX][MAX2]; // m[i][j] : posicao do minimo
                    // \text{ em } [v[i], v[i + 2^i - 1]]
void build() {
  for (int i = 0; i < n; i++) m[i][0] = i;
```

```
for (int j = 1; 1 << j <= n; j++) {
    int tam = 1 \ll j;
    for (int i = 0; i + tam <= n; i++) {
      if (v[m[i][j-1]] < v[m[i + tam/2][j-1]])
        m[i][j] = m[i][j-1];
      else m[i][j] = m[i + \tan /2][j - 1];
int query (int a, int b) {
  int j = (int) \log 2(b - a + 1);
  return \min(v[m[a][j]], v[m[b - (1 << j) + 1][j]]);
     \operatorname{Trie}
1.6
// N deve ser maior ou igual ao numero de nos da trie
// fim indica se alguma palavra acaba nesse no
// Complexidade:
// Inserir e conferir string S \rightarrow O(|S|)
int trie [N] [26];
int fim [N];
int nx = 1;
void insere (string &s, int p, int l, int at) {
  // se nao chegou no fim da palavra termina de inserir
  if(p != 1)
    int c = s[p] - 'a';
    // se nao existe um no que representa esse prefixo + c
    // cria o no
    if (! trie[at][c]) trie[at][c] = nx++;
    insere (s, p+1, l, trie[at][c]);
  else fim | at | = 1;
int check (string &s, int p, int l, int at) {
  if(p != 1)
```

```
int c = s[p] - 'a';
    if (\text{trie} [\text{at}][c]) return check (s, p+1, l, \text{trie} [\text{at}][c]);
    return 0;
  return fim | at |;
      Union-Find
// Complexidades:
// build - O(n)
// \text{ find } - O(1)
// une - O(1)
int n;
int v [MAX];
                // v[i] : representante do conjunto que
   contem i
int size [MAX]; // size [i] : tamanho do conjunto que tem i
   como representante
void build() {
  for (int i = 0; i < n; i++) {
    v[i] = i;
    size[i] = 1;
int find(int k) {
  return v[k] = k ? k : v[k] = find(v[k]);
void une(int a, int b) \{ // |a| \ll |b| \}
  a = find(a);
  b = find(b);
  if (size[a] > size[b]) swap(a, b);
  size[b] += size[a];
  v[a] = b;
// une sem union by size
// une e find ficam O(log(n))
```

```
//
// void une(int a, int b) {
// v[find(a)] = find(b);
// }
```

#### 2 Grafos

#### 2.1 Bellman-Ford

```
// Calcula a menor distancia
// entre a e todos os vertices e
// detecta ciclo negativo
// Retorna 1 se ha ciclo negativo
// Nao precisa representar o grafo,
// soh armazenar as arestas
// O(nm)
int n, m;
int d [MAX];
vector < pair < int, int > ar; // vetor de arestas
vector < int > w;
                             // peso das arestas
bool bellman ford(int a) {
  for (int i = 0; i < n; i++) d[i] = INF;
  d[a] = 0;
  for (int i = 0; i \le n; i++)
    for (int j = 0; j < m; j++) {
      if (d[ar[j].second] > d[ar[j].first] + w[j]) {
        if (i = n) return 1;
        d[ar[j].second] = d[ar[j].first] + w[j];
  return 0;
```

#### 2.2 Floyd-Warshall

```
encontra o menor caminho entre todo
// par de vertices e detecta ciclo negativo
// returna 1 sse ha ciclo negativo
// d[i][i] deve ser 0
// para i != j, d[i][j] deve ser w se ha uma aresta
// (i, j) de peso w, INF caso contrario
// O(n^3)
int n;
int d [MAX] [MAX];
bool floyd warshall() {
  for (int k = 0; k < n; k++)
  for (int i = 0; i < n; i++)
  for (int j = 0; j < n; j++)
    d[i][j] = min(d[i][j], d[i][k] + d[k][j]);
  for (int i = 0; i < n; i++)
    if (d[i][i] < 0) return 1;
  return 0;
     Heavy-Light decomposition
// SegTree de maximo, 0-based
// query hld(u, v) calcula maior aresta
  no caminho de u pra v
   update hld(p, val) muda o peso da aresta
   p para val
  SegTree pode ser facilmente modificada
  Complexidades:
// build hld - O(n)
// \text{ query hld} - O(\log^2 (n))
// update hld - O(\log(n))
int n, a, b, x; // [a, b] usado na seg tree | x : valor de
   update
vector < vector < int > g(MAX), w(MAX);
int subsize [MAX]; // tamanho da sub-arvore
```

```
int pai [MAX], chain [MAX], head [MAX]; // cabeca de cada chain
int num [MAX]; // numeracao do vertice na segtree
int vec[MAX]; // v[i] : custo de u para pai[u], u = num[i]
vector < vector < int > > ind (MAX); // index da aresta
int ponta [MAX]; // vertice de baixo da aresta
int vis [MAX], chains, seg [4 * MAX];
int pos; // posicao atual na seg tree (na hora de montar a
  HLD)
// seg tree de maximo com update pontual
int build seg(int p, int l, int r);
int query seg(int p, int 1, int r);
int update seg(int p, int l, int r);
void dfs(int k) {
 vis[k] = 1;
 subsize[k] = 1;
 for (int i = 0; i < (int) g[k].size(); i++) {
   int u = g[k][i];
    if (!vis[u]) {
      dfs(u);
      pai[u] = k;
      subsize[k] += subsize[u];
      ponta[ind[k][i]] = u;
void hld(int k, int custo) {
 vis[k] = 1;
 chain[k] = chains - 1;
 num[k] = pos;
 vec[pos++] = custo;
  // acha filho pesado
 int f = -1, peso = -INF, prox custo;
 for (int i = 0; i < (int) g[k]. size(); i++) if (!vis[g[k]]
     i ]])
    if (subsize[g[k][i]] > peso) {
      f = g[k][i];
      peso = subsize[f];
      prox custo = w[k][i];
```

```
// folha
  if (f = -1) return;
  // continua a chain
 hld(f, prox custo);
  // comeca novas chains
  for (int i = 0; i < (int) g[k]. size(); i++) if (!vis[g[k]]
     i ]])
    if (g[k][i] != f) {
      chains++;
      head[chains - 1] = g[k][i];
      hld(g[k][i], w[k][i]);
}
void build hld(int root) {
  for (int i = 0; i < n; i++) vis[i] = 0;
  // DFS pra calcular tamanho das sub-arvores,
  // e ponta das arestas
  dfs (root);
  for (int i = 0; i < n; i++) vis[i] = 0;
  // comeca 0 chain da root
  chains = 1;
  head[0] = root;
  pos = 0;
  hld(root, -1);
  // cria seg tree
  build seg(0, 0, n-1);
int query hld(int u, int v) {
  if (u = v) return 0;
  int ret = -INF;
  while (chain[u] != chain[v]) {
    // sobe o de maior chain
```

```
if (chain[u] < chain[v]) swap(u, v);
    a = num[head[chain[u]]], b = num[u];
    ret = \max(ret, query seg(0, 0, n - 1));
    u = head[chain[u]];
    u = pai[u];
  if (u = v) return ret;
  // query final
  if (\text{num}[\mathbf{u}] < \text{num}[\mathbf{v}]) swap(\mathbf{u}, \mathbf{v}); // LCA eh v
  a = num[v] + 1, b = num[u];
  ret = max(ret, query seg(0, 0, n - 1));
  return ret;
void update hld(int p, int val) {
  x = val;
  a = b = num[ponta[p]];
  update seg(0, 0, n-1);
2.4 LCA
// Assume que um vertice eh ancestral dele mesmo, ou seja,
// se a eh ancestral de b, LCA(a, b) = b
// MAX2 = ceil(log(MAX))
// Complexidades:
// build - O(n log(n))
// lca - O(log(n))
vector < vector < int > g(MAX);
int n, p;
int pai [MAX2] [MAX];
int in [MAX], out [MAX];
void dfs(int k) {
```

in[k] = p++;

```
for (int i = 0; i < (int) g[k]. size(); i++)
    if (in[g[k][i]] = -1)
      pai[0][g[k][i]] = k, dfs(g[k][i]);
  \operatorname{out}[k] = p++;
void build(int raiz) {
  for (int i = 0; i < n; i++) pai [0][i] = i;
  p = 0, memset(in, -1, size of in);
  dfs (raiz);
  // pd dos pais
 for (int k = 1; k < MAX2; k++) for (int i = 0; i < n; i++)
    pai[k][i] = pai[k - 1][pai[k - 1][i]];
}
bool anc(int a, int b) { // se a eh ancestral de b
  return in [a] \ll in [b] and out [a] \gg out [b];
int lca(int a, int b) {
  if (anc(a, b)) return a;
  if (anc(b, a)) return b;
  // sobe a
  for (int k = MAX2 - 1; k >= 0; k--)
    if (!anc(pai[k][a], b)) a = pai[k][a];
  return pai[0][a];
     LCA com RMQ
2.5
// Assume que um vertice en ancestral dele mesmo, ou seja,
// se a eh ancestral de b, LCA(a, b) = b
// Complexidades:
// build - O(n) + build RMQ
// lca - RMQ
int n;
vector < vector < int > g(MAX);
int pos [MAX];
                 // pos[i] : posicao de i em v (primeira
```

```
aparicao
int ord[2 * MAX]; // ord[i] : i-esimo vertice na ordem de
   visitação da dfs
int v[2 * MAX];
                 // vetor de alturas que eh usado na RMQ
int p;
void dfs(int k, int l) {
  ord[p] = k;
  pos[k] = p;
  v[p++] = 1;
  for (int i = 0; i < (int) g[k]. size(); i++)
    if (pos[g[k][i]] = -1) {
      dfs(g[k][i], l + 1);
      \operatorname{ord}[p] = k;
      v[p++] = 1;
void build(int root) {
  for (int i = 0; i < n; i++) pos[i] = -1;
  p = 0:
  dfs(root, 0);
  build RMQ();
int lca(int u, int v) {
  int a = pos[u], b = pos[v];
  if (a > b) swap(a, b);
  return ord [RMQ(a, b)];
      Dijkstra
2.6
// encontra menor distancia de a
// para todos os vertices
// se ao final do algoritmo d[i] = INF,
// entao a nao alcanca i
// O(m \log(n))
int n;
```

```
vector < vector < int > g(MAX);
vector < vector < int > vector < (int > vector < int > vector < das arestas
int d [MAX];
void dijsktra(int a) {
  for (int i = 0; i < n; i++) d[i] = INF;
  d[a] = 0;
  priority queue < pair < int > > > > > >
  Q. push (make pair(0, a));
  while (Q. size()) {
    int u = Q. top(). second;
    Q. pop();
    for (int i = 0; i < (int) g[u]. size(); i++) {
      int v = g[u][i];
      if (d[v] > d[u] + w[u][i])  {
        d[v] = d[u] + w[u][i];
        Q. push (\text{make pair}(-d[v], v));
      Dinic
2.7
// tem que definir o tamanho de g e de lev como o numero
// de vertices do grafo e depois char o a funcao fluxo
// Complexidade:
// Caso geral: O(V^2 * E)
// Grafo bipartido O(sqrt(V)*E)
struct edge{
  int p, c, id; // destino, capacidade, id
  edge() \{p = c = id = 0;\}
  edge(int p, int c, int id):p(p), c(c), id(id)
};
vector < vector < edge >> g; // define o tamanho depois
vector <int> lev;
void add(int a, int b, int c){
```

```
// de a para b com capacidade c
 edge d = \{b, c, (int) g[b]. size()\};
 edge e = \{a, 0, (int) g[a]. size()\};
 g[a].pb(d);
 g[b].pb(e);
bool bfs(int s, int t){
 // bfs de s para t construindo o level
 for (int i = 0; i < g. size(); i++)
   lev[i] = -1;
 lev[s] = 0;
 // bfs saindo de s
 queue <int> q;
 q. push(s);
  while (q. size ()) {
   int u = q. front(); q. pop();
    for (int i = 0; i < g[u]. size(); i++){
      edge e = g[u][i];
      // se ja foi visitado ou nao tem capacidade nao visita
      if (lev[e.p] != -1 || !e.c) continue;
      lev[e.p] = lev[u] + 1;
      if(e.p = t) return true;
      q. push (e.p);
 return false;
int dfs(int v, int s, int f){
 if(v = s \mid \mid !f) return f;
 int flu = f;
 for (int i = 0; i < g[v]. size (); i++){
   edge e = g[v][i]; int u = e.p;
   // visita se tiver capacidadade e se ta no proximo nivel
    if(lev[u] != lev[v] + 1 || !e.c) continue;
    int tenta = dfs(u, s, min(flu, e.c));
    // se passou alguma coisa altera as capacidades
```

```
if (tenta) {
      flu -= tenta;
      g[v][i].c = tenta;
      g[u][e.id].c += tenta;
  // se passou tudo tira da lista dos possiveis
  if(flu = f) lev[v] = -1;
  return f - flu;
int fluxo(int s, int t){
  int r = 0;
  while (bfs (s, t)) r += dfs (s, t, inf);
 return r;
}
// ja tem ate o debug
void imprime(){
  for (int i = 0; i < g. size(); i++){
    printf("%i -> ", i);
    for (int j = 0; j < g[i]. size(); j++)
      printf("(%i %i)", g[i][j].p, g[i][j].c);
    printf("\n");
  printf("\n");
      Kosaraju
2.8
// O(n + m)
int n;
vector < vector < int > g(MAX);
vector < vector < int > > gi (MAX); // grafo invertido
int vis [MAX];
stack < int > S;
int comp [MAX];
                                // componente conexo de cada
   vertice
void dfs(int k) {
  vis[k] = 1;
```

```
for (int i = 0; i < (int) g[k]. size(); i++)
    if (! vis [g[k][i]]) dfs (g[k][i]);
  S.push(k);
void scc(int k, int c) {
  vis[k] = 1;
  comp[k] = c;
  for (int i = 0; i < (int) gi[k]. size(); i++)
    if (!vis[gi[k][i]]) scc(gi[k][i], c);
void kosaraju() {
  for (int i = 0; i < n; i++) vis[i] = 0;
  for (int i = 0; i < n; i++) if (!vis[i]) dfs(i);
  for (int i = 0; i < n; i++) vis[i] = 0;
  while (S. size()) {
    int u = S.top();
    S.pop();
    if (! vis[u]) scc(u, u);
     Kruskal
2.9
// Gera AGM a partir do vetor de arestas
// O(m log(m))
int n;
vector<pair<int, pair<int, int>>> ar; // vetor de arestas
vector < int > agm;
                                         // agm[i] eh 1 sse a
    i-esima aresta ta na AGM
int v [MAX];
// Union-Find em O(log(n))
void build();
int find(int k);
```

void une(int a, int b);

void kruskal() {

```
build();
  sort(ar.begin(), ar.end());
 for (int i = 0; i < (int) ar. size(); i++) {
    int a = ar[i].s.f, b = ar[i].s.s;
    if (find(a) != find(b)) {
      une(a, b):
      agm.pb(1);
    else agm.pb(0);
      Ponte
2.10
// Chama zera (numDeVertices)
  Depois dfs para (0, -1) = (\text{verticeInicial}, \text{paiDele})
  Se tiver ponte a variavel ok vai ser 0 no final
// Complexidade: O(n + m)
vector < vector < int > g(N);
vector < int > di (N); // distancia do vertice inicial
vector < int > lo (N); // di do menor vertice que ele alcanca
vector < int > vi (N);
int d, ok;
void zera(int n){
  for (int i = 0; i < n; i++){
    g[i].clear();
    di[i] = -1;
    lo[i] = INF;
    vi[i] = 0;
  ok = 1;
 d = 0:
void dfs(int v, int pai){
  vi | v | = 1;
  // ele eh o d-esimo a ser visitado e alcanca o d-esimo
     vertice
  di[v] = lo[v] = d++;
```

```
for (int i = 0; i < g[v].size(); i++){
  int u = g[v][i];
  if (!vi[u]) dfs(u, v);

  // o filho nao alcanca ninguem menor ou igual a ele, eh
    ponte
  if (di[v] < lo[u]) ok = 0;

  // atualiza o menor que ele alcanca
  if (pai != u && lo[u] < lo[v])
    lo[v] = lo[u];
}</pre>
```

### 2.11 Tarjan

```
// O(n + m)
int n;
vector < vector < int > g(MAX);
stack<int> S;
int vis [MAX], comp [MAX];
int id [MAX], p;
int dfs(int k) {
 int lo = id[k] = p++;
 S.push(k);
 vis[k] = 2; // ta na pilha
  // calcula o menor cara q ele alcanca
  // que ainda nao esta em um scc
 for (int i = 0; i < sz(g[k]); i++) {
    if (! vis [g[k][i]])
     lo = min(lo, dfs(g[k][i]));
    else if (vis[g[k][i]] = 2)
     lo = min(lo, id[g[k][i]]);
  // nao alcanca ninguem menor -> comeca scc
  if (lo = id[k]) while (1) {
    int u = S.top();
   S.pop(); vis[u] = 1;
   comp[u] = k;
```

```
if (u == k) break;
}

return lo;
}

void tarjan() {
  for (int i = 0; i < n; i++) vis[i] = 0;

  p = 0;
  for (int i = 0; i < n; i++) if (!vis[i]) dfs(i);
}</pre>
```

#### 3 Matemática

#### 3.1 Crivo de Erastosthenes

```
// O(n log(log(n)))
int primo[MAX];
int n;

void crivo() {
  primo[1] = 0;
  for (int i = 2; i <= n; i++) primo[i] = 1;

for (int i = 2; i*i <= n; i++) if (primo[i])
    for (int j = i*i; j <= n; j += i) primo[j] = 0;
}</pre>
```

#### 3.2 Exponenciação rápida

```
// (x^y mod m) em O(log(y))

typedef long long int 11;

11 pow(ll x, ll y, ll m) { // iterativo
    ll ret = 1;
    while (y) {
        if (y & 1) ret = (ret * x) % m;
        y >>= 1;
```

```
x = (x * x) % m;
}
return ret;
}

11 pow(11 x, 11 y, 11 m) { // recursivo
if (y == 0) return 1;

11 ret = pow(x, y / 2, m);
ret = (ret * ret) % m;
if (y & 1) ret = (ret * x) % m;
return ret;
}
```

#### 3.3 Euclides

```
// O(log(min(a, b)))
// Na pratica, pode ser considerado O(1)
int mdc(int a, int b) {
  return !b ? a : mdc(b, a % b);
}
```

#### 3.4 Euclides extendido

```
// acha x e y tal que ax + by = mdc(a, b)
//
// O(log(min(a, b)))
int mdce(int a, int b, int *x, int *y){
   if(!a){
     *x = 0;
     *y = 1;
     return b;
}

int X, Y;
int mdc = mdce(b % a, a, &X, &Y);
   *x = Y - (b / a) * X;
   *y = X;

return mdc;
}
```

#### 3.5 Miller-Rabin

```
// Testa se n eh primo, n \leq 3 * 10^18
// O(log(n)), considerando multiplicacao
// e exponenciacao constantes
// multiplicacao e exponenciacao rapidas
11 mul(11 x, 11 y, 11 m); // x*y mod m
11 pow(11 x, 11 y, 11 m); // x^y mod m
bool prime(ll n) {
  if (n < 2) return 0;
  if (n \ll 3) return 1;
  if (n \% 2 = 0) return 0;
  11 d = n - 1;
  int r = 0;
  while (d \% 2 = 0) r++, d \neq 2;
  // com esses primos, o teste funciona garantido para n <=
     3*10^18
  // funciona para n \leq 3*10^24 com os primos ate 41
  int a[9] = \{2, 3, 5, 7, 11, 13, 17, 19, 23\};
  // outra opcao para n \leq 2^64:
  // int a[7] = {2, 325, 9375, 28178, 450775, 9780504,
     1795265022};
  for (int i = 0; i < 9; i++) {
    if (a[i] >= n) break;
    11 x = pow(a[i], d, n);
    if (x = 1 \text{ or } x = n - 1) continue;
    bool deu = 1;
    for (int j = 0; j < r - 1; j++) {
     x = pow(x, 2, n);
      if (x = n - 1) deu = 0, break;
    if (deu) return 0;
  return 1;
```

#### 3.6 Pollard's Rho

```
// Usa o algoritmo de deteccao de ciclo de Brent
// A fatoracao nao sai necessariamente ordenada
// O algoritmo rho encontra um fator de n,
// e funciona muito bem quando n possui um fator pequeno
// Eh recomendado chamar srand(time(NULL)) na main
// Complexidades (considerando mul e pow constantes):
// rho - esperado O(n^{(1/4)}) no pior caso
// fact - esperado menos que O(n^{(1/4)} \log(n)) no pior caso
11 mdc(11 a, 11 b);
11 mul(11 a, 11 b, 11 m);
ll pow(ll a, ll b, ll m);
bool prime(ll n); // Miller-Rabin O(log^2(n))
11 \text{ rho}(11 \text{ n})  {
  if (n = 1 \text{ or } prime(n)) \text{ return } n;
  if (n \% 2 = 0) return 2;
  while (1) {
    11 x = 2, y = 2;
    11 \ ciclo = 2, \ i = 0;
    // tenta com essa constante
    11 c = (rand() / (double) RAND MAX) * (n - 1) + 1;
    // divisor
    11 d = 1;
    while (d = 1) {
      // algoritmo de Brent
      if (++i = ciclo) ciclo *= 2, y = x;
      x = (pow(x, 2, n) + c) \% n;
      // x = y \rightarrow ciclo
      // tenta com outra constante
      if (x = y) break;
      d = mdc(abs(x - y), n);
    // sucesso -> retorna o divisor
    if (x != y) return d;
```

```
}
void fact(ll n, vector<ll>& v) {
  if (n = 1) return;
  if (prime(n)) v.pb(n);
  else {
    ll d = rho(n);
    fact(d, v);
    fact(n / d, v);
}
3.7
      Totiente
// O(sqrt(n))
int tot(int n){
  int ret = n;
  for (int i = 2; i*i <= n; i++)
    if (n \% i == 0) {
      while (n \% i == 0) n /= i;
      ret = ret / i;
    }
  if(n > 1) ret -= ret / n;
  return ret;
    Problemas
     Invertion Count
4.1
// O(n \log(n))
int n;
int v [MAX];
```

// bit de soma

```
void build();
void poe(int p);
int query(int p);
// converte valores do array pra
// numeros de 1 a n
void conv() {
  vector < int > a;
  for (int i = 0; i < n; i++) a.push back(v[i]);
  sort (a. begin (), a. end ());
  for (int i = 0; i < n; i++)
   v[i] = 1 + (lower bound(a.begin(), a.end(), v[i]) - a.
       begin());
}
long long inv() {
  conv();
  build();
  long long ret = 0;
  for (int i = n - 1; i >= 0; i --) {
   ret += query(v[i] - 1);
    poe(v[i]);
  return ret;
4.2
     LIS
// Calcula uma LIS
// Para ter o tamanho basta fazer lis().size()
// Implementação do algoritmo descrito em:
// https://goo.gl/HiFkn2
// O(n \log(n))
int n, v[MAX];
vector<int> lis() {
```

```
int I[n + 1], L[n];
  // pra BB funfar bacana
  I[0] = -INF;
  for (int i = 1; i \le n; i++) I[i] = INF;
  for (int i = 0; i < n; i++) {
    // BB
    int l = 0, r = n;
    while (l < r) {
      int m = (1 + r) / 2;
      if (I[m] >= v[i]) r = m;
      else l = m + 1;
    // ultimo elemento com tamanho l eh v[i]
    I[1] = v[i];
    // tamanho da LIS terminando com o
    // elemento v[i] eh l
    L[i] = l;
  // reconstroi LIS
  vector<int> ret;
  int m = -INF, p;
  for (int i = 0; i < n; i++) if (L[i] > m) {
   m = L[i];
    p = i;
  ret.push back(v[p]);
  int last = m;
  while (p--) if (L[p] = m-1) {
    ret.push back(v[p]);
   m = L[p];
  reverse (ret.begin(), ret.end());
  return ret;
4.3
     Nim
```

// Calcula movimento otimo do jogo classico de Nim

```
// Assume que o estado atual eh perdedor
// Funcao move retorna um par com a pilha (0 indexed)
// e quanto deve ser tirado dela
// MAX2 = teto do log do maior elemento
   possivel nas pilhas
// O(n)
int v [MAX], n;
pair < int , int > move() {
  int x = 0;
  for (int j = 0; j < n; j++) x = v[j];
  int p = -1;
  for (int i = 1 \ll MAX2; i; i >>= 1) if (x & i) {
    for (int j = 0; j < n; j++) if (v[j] & i) {
      p = j;
      break;
    break;
  x = v[p];
  return make pair (p, v[p] - x);
```

### 5 String

#### 5.1 KMP

```
// Primeiro chama a funcao process com o padrao // Depois chama match com (texto, padrao) // Vai retornar o numero de ocorrencias do padrao // // Complexidades: // process — O(m) // match — O(n + m) // n = |texto| e m = |padrao| int p[N];
```

```
void process(string &s){
  int i = 0, j = -1;
  p | 0 | = -1;
  while (i < s.size())
    while (j \ge 0 \text{ and } s[i] != s[j]) j = p[j];
    i++; j++;
    p[i] = j;
int match(string &s, string &t){
  int r = 0;
  process(t);
  int i = 0, j = 0;
  while (i < s. size())
    while (j \ge 0 \text{ and } s[i] != t[j]) j = p[j];
    i++; j++;
    if(j = t.size())
      j = p[j];
      r++;
  return r;
      \mathbf{Z}
5.2
// Complexidades:
// z - O(|s|)
// \operatorname{match} - O(|s| + |p|)
vector < int > get z(string s) {
    int n = s.size();
    vector < int > z(n, 0);
    // intervalo da ultima substring valida
    int 1 = 0, r = 0;
    for (int i = 1; i < n; i++) {
        // estimativa pra z[i]
        if (i \le r) z[i] = min(r - i + 1, z[i - l]);
         // calcula valor correto
```

#### 6 Extra

#### 6.1 Template

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

#define sc(a) scanf("%d",&a)
#define sc2(a,b) scanf("%d%d",&a,&b)
#define sc3(a,b,c) scanf("%d%d%d",&a,&b,&c)
#define pri(x) printf("%d\n",x)
#define prie(x) printf("%d ",x)
#define prif() printf("\n")
#define sz(x) (int)((x).size())
#define mp make_pair
#define pb push_back
#define f first
#define s second
#define BUFF ios::sync_with_stdio(false)
```

```
\label{eq:typedef} \begin{array}{l} typedef \ long \ long \ int \ ll\,; \\ typedef \ pair < int\,, \ int > ii\,; \\ typedef \ vector < int > vi\,; \\ typedef \ vector < vi > vvi\,; \\ typedef \ vector < ii > vii\,; \\ const \ int \ INF = 0\,x3f3f3f3f3f3f3f3f3f3f3f1l\,; \\ const \ ll \ LINF = 0\,x3f3f3f3f3f3f3f3f3f1l\,; \end{array}
```

#### 6.2 Vimrc

set ts=4 si ai sw=2 number mouse=a syntax on