Biblioteca dos Brunos [UFMG]

Bruno Demattos & Bruno Monteiro

Índice					2.8 Dinic	10
					2.9 Kosaraju	11
1	Est	ruturas	2		2.10 Kruskal	12
	1.1	BIT	2		2.11 Ponte	12
	1.2	BIT 2D	2		2.12 Tarjan	13
	1.3	SQRT-decomposition	3		·	
	1.4	Seg-Tree	4	3	3 Matemática	13
	1.5	Sparse-Table	4		3.1 Crivo de Erastosthenes	13
	1.6	Trie	5		3.2 Exponenciação rápida	13
	1.7	Union-Find	5		3.3 Euclides	14
2		Grafos			3.4 Euclides extendido	14
	Gra				3.5 Miller-Rabin	14
	2.1	Bellman-Ford	6		3.6 Pollard's Rho	14
	2.2	Floyd-Warshall	6		3.7 Totiente	15
	2.3	Heavy-Light decomposition	6			
	2.4	LCA	8	4	4 Problemas	15
	2.5	LCA com RMQ	9		4.1 Invertion Count	15
	2.6	Centroid decomposition	9		4.2 LIS	16
	2.7	Dijkstra	10		4.3 Nim	17

5 String	17	// soma x na posicao p
5.1 KMP	17	$egin{array}{lll} ext{void} & ext{poe}(ext{int} & ext{x}, & ext{int} & ext{p}) & \{ & & & & \\ ext{while} & (ext{p} <= ext{n}) & \{ & & & \\ \end{array}$
5.9. 7	17	$\operatorname{bit}[p] += x;$
5.2 Z	11	$\mathrm{p} \; + = \; \mathrm{p} \; \& \; - \mathrm{p} ;$
	10	}
6 Extra	18	,
6.1 Template	18	// soma [1, p] int query(int p) {
6.2 Vimrc	18	$ \begin{array}{ll} \text{int } \text{ret} = 0; \end{array} $
0.2 (10	while (p) {
		ret += bit[p]; p -= p & -p;
1 Estruturas		}
		return ret;
1.1 BIT		}
1.1 BIT		// soma [a, b]
// BIT 1-based, v 0-based		<pre>int sum(int a, int b) { return query(b) - query(a - 1);</pre>
// Para mudar o valor da posicao p para x,		}
// faca: poe(x - sum(p, p), p)		
// Complexidades:		1.2 BIT 2D
// build $-O(n)$		// DIT 1 based
// poe $- O(log(n))//$ query $- O(log(n))$		// BIT 1-based // Para mudar o valor da posicao (x, y) para k
		// faca: poe(x, y, k - sum(x, y, x, y))
int n; int bit [MAX];		// // Complexidades:
int v [MAX];		// build $-O(n^2 \log^2(n))$
		$//$ poe $-O(\log^2(n))$
<pre>void build() { bit [0] = 0;</pre>		$// \text{ query } - O(\log^2(n))$
for $(int i = 1; i \le n; i++) bit[i] = v[i-1];$		int n;
${f for} \ \ ({f int} \ \ {f i} \ = \ 1; \ \ {f i} \ <= \ {f n}; \ \ {f i}+\!$		<pre>int bit [MAX] [MAX]; int M[MAX] [MAX];</pre>
int j = i + (i & -i);		THE MINERS [MERS],
if (j <= n) bit[j] += bit[i];		<pre>void poe(int x, int y, int k) {</pre>
} }		$egin{array}{ll} ext{int} & ext{y2} = ext{y}; \ ext{while} & ext{(x <= n)} & ext{(} \end{array}$
j		y = y2;

```
while (y \le n) {
      bit[x][y] += k;
      y += y \& -y;
    x += x \& -x;
int query(int x, int y) {
 int ret = 0;
 int y2 = y;
  while (x) {
   y = y2;
    while (y) {
     ret += bit[x][y];
      y = y \& -y;
    x = x \& -x;
  return ret;
int sum(int x, int y, int z, int w) {
 int ret = query(z, w);
 if (x > 1) ret -= query (x - 1, w);
 if (y > 1) ret = query(z, y - 1);
  if (x > 1 \text{ and } y > 1) ret += query(x - 1, y - 1);
  return ret;
void build() {
 for (int i = 1; i \le n; i++)
    for (int j = 1; j <= n; j++)
      bit[i][j] = 0;
 for (int i = 1; i \le n; i++)
    for (int j = 1; j <= n; j++)
     poe(i, j, M[i - 1][j - 1]);
```

1.3 SQRT-decomposition

```
// 0-indexed
// MAX2 = sqrt(MAX)
// O bloco da posicao x eh
   sempre x/q
// Complexidades:
// build - O(n)
// query - O(sqrt(n))
int n, q;
int v [MAX];
int bl [MAX2];
void build() {
  q = (int) sqrt(n);
   // computa cada bloco
  for (int i = 0; i \le q; i++) {
    bl[i] = INF;
    for (int j = 0; j < q and q * i + j < n; j++)
      bl[i] = min(bl[i], v[q * i + j]);
int query(int a, int b) {
  int ret = INF;
  // linear no bloco de a
  for (; a \le b \text{ and } a \% q; a++) \text{ ret } = \min(\text{ret }, v[a]);
  // bloco por bloco
  for (; a + q \le b; a += q) ret = \min(\text{ret}, bl[a / q]);
  // linear no bloco de b
  for (; a \le b; a++) ret = min(ret, v[a]);
  return ret;
```

1.4 Seg-Tree

```
// SegTree 1-based, vetor 0-based
// Query: soma do range [a, b]
// Update: soma x em cada elemento do range [a, b]
// Complexidades:
// build - O(n)
// \text{ query } - O(\log(n))
// update - O(\log(n))
int seg[4 * MAX];
int lazy [4 * MAX];
int v [MAX];
int n, a, b, x;
int build(int p, int l, int r) {
 lazy[p] = 0;
 if (1 = r) return seg[p] = v[1 - 1];
 int m = (1 + r) / 2;
 return seg[p] = build(2 * p, 1, m) + build(2 * p + 1, m + 1, r)
// propagar o que ta em p para os filhos
void prop(int p, int l, int r) {
 // soma o lazy
 seg[p] += lazy[p] * (r - l + 1);
 // propaga pros filhos
  if (1 != r) {
   lazy[2 * p] += lazy[p];
    lazy[2 * p + 1] += lazy[p];
 // zera o lazy
 lazy[p] = 0;
// somar x no intervalo | l, r |
int lazy op(int p, int l, int r) {
```

```
// soma x * (tamanho do intervalo)
         seg[p] += x * (r - l + 1);
         // suja os filhos
         if (1 != r) {
                lazy[2 * p] += x;
                lazy[2 * p + 1] += x;
         return seg | p | ;
 int query(int p, int l, int r) {
         // propaga
         prop(p, 1, r);
         // to totalmente dentro
         if (a \le 1 \text{ and } r \le b) \text{ return } seg[p];
         // to fora
         if (b < l \text{ or } r < a) return 0;
         int m = (l + r) / 2;
        return query (2 * p, l, m) + query (2 * p + 1, m + 1, r);
 int update(int p, int l, int r) {
         // propaga
         prop(p, l, r);
         // to totalmente dentro
         if (a \le l \text{ and } r \le b) return lazy op(p, l, r);
         // to fora
         if (b < l \text{ or } r < a) \text{ return seg}[p];
        int m = (1 + r) / 2;
        return seg[p] = update(2 * p, l, m) + update(2 * p + l, m + l, 
                        Sparse-Table
// MAX2 = log(MAX)
```

```
// Complexidades:
// build - O(n log(n))
// query - O(1)
int n;
int v [MAX];
int m[MAX][MAX2]; // m[i][j] : posicao do minimo
                  // em [v[i], v[i + 2^j - 1]]
void build() {
 for (int i = 0; i < n; i++) m[i][0] = i;
  for (int j = 1; 1 << j <= n; j++) {
    int tam = 1 \ll j;
    for (int i = 0; i + tam \le n; i++) {
      if (v[m[i][j-1]] < v[m[i+tam/2][j-1]])
        m[i][j] = m[i][j-1];
      else m[i][j] = m[i + \tan /2][j - 1];
int query (int a, int b) {
 int j = (int) log2(b - a + 1);
 return min(v[m[a][j]], v[m[b - (1 << j) + 1][j]]);
     \operatorname{Trie}
1.6
// N deve ser maior ou igual ao numero de nos da trie
// fim indica se alguma palavra acaba nesse no
// Complexidade:
// Inserir e conferir string S \rightarrow O(|S|)
int trie[N][26];
int fim [N];
int nx = 1;
void insere(string &s, int p, int 1, int at){
```

```
// se nao chegou no fim da palavra termina de inserir
  if(p != 1)
    int c = s[p] - a;
    // se nao existe um no que representa esse prefixo + c
    // cria o no
    if(!trie[at][c]) trie[at][c] = nx++;
    insere (s, p+1, 1, trie[at][c]);
  else fim[at] = 1;
int check (string &s, int p, int l, int at) {
  if(p != 1){
    int c = s[p] - 'a';
    if (trie[at][c]) return check (s, p+1, l, trie[at][c]);
    return 0;
  return fim [at];
      Union-Find
// Complexidades:
// build - O(n)
// \text{ find } - O(1)
// \text{ une } - O(1)
int n;
int v [MAX]; // v[i]: representante do conjunto que contem i
int size [MAX]; // size [i] : tamanho do conjunto que tem i como
   representante
void build() {
  for (int i = 0; i < n; i++) {
   v[i] = i;
    size[i] = 1;
int find(int k) {
  return v[k] == k ? k : v[k] = find(v[k]);
```

```
void une(int a, int b) { // |a| <= |b|
  a = find(a);
  b = find(b);
  if (size[a] > size[b]) swap(a, b);

  size[b] += size[a];
  v[a] = b;
}

// une sem union by size
//
// une e find ficam O(log(n))
//
// void une(int a, int b) {
// v[find(a)] = find(b);
// }
```

2 Grafos

2.1 Bellman-Ford

```
// Calcula a menor distancia
// entre a e todos os vertices e
// detecta ciclo negativo
// Retorna 1 se ha ciclo negativo
// Nao precisa representar o grafo ,
// soh armazenar as arestas
//
// O(nm)

int n, m;
int d[MAX];
vector<pair<int , int>> ar; // vetor de arestas
vector<int> w; // peso das arestas

bool bellman_ford(int a) {
  for (int i = 0; i < n; i++) d[i] = INF;
  d[a] = 0;</pre>
```

```
for (int i = 0; i \le n; i++)
    for (int j = 0; j < m; j++) {
      if (d[ar[j].second] > d[ar[j].first] + w[j]) {
        if (i = n) return 1;
        d[ar[j].second] = d[ar[j].first] + w[j];
  return 0;
     Floyd-Warshall
// encontra o menor caminho entre todo
// par de vertices e detecta ciclo negativo
// returna 1 sse ha ciclo negativo
// d[i][i] deve ser 0
// para i != j, d[i][j] deve ser w se ha uma aresta
// (i, j) de peso w, INF caso contrario
// O(n^3)
int n;
int d [MAX] [MAX];
bool floyd warshall() {
  for (int k = 0; k < n; k++)
  for (int i = 0; i < n; i++)
  for (int j = 0; j < n; j++)
    d[i][j] = min(d[i][j], d[i][k] + d[k][j]);
  for (int i = 0; i < n; i++)
   if (d[i][i] < 0) return 1;
  return 0;
     Heavy-Light decomposition
// SegTree de maximo, 0-based
```

```
// query hld(u, v) calcula maior aresta
  no caminho de u pra v
  update hld(p, val) muda o peso da aresta
  p para val
  SegTree pode ser facilmente modificada
  Complexidades:
// build hld - O(n)
// \text{ query hld} - O(\log^2 (n))
// update hld - O(\log(n))
int n, a, b, x; // [a, b] usado na seg tree | x : valor de
   update
vector < vector < int > g(MAX), w(MAX);
int subsize [MAX]; // tamanho da sub-arvore
int pai [MAX], chain [MAX], head [MAX]; // cabeca de cada chain
int num [MAX]; // numeracao do vertice na segtree
int vec[MAX]; // v[i] : custo de u para pai[u], u = num[i]
vector < vector < int > > ind (MAX); // index da aresta
int ponta [MAX]; // vertice de baixo da aresta
int vis [MAX], chains, seg [4 * MAX];
int pos; // posicao atual na seg tree (na hora de montar a HLD)
// seg tree de maximo com update pontual
int build seg(int p, int l, int r);
int query seg(int p, int l, int r);
int update seg(int p, int l, int r);
void dfs(int k) {
  vis[k] = 1;
 subsize[k] = 1;
 for (int i = 0; i < (int) g[k]. size(); i++) {
    int u = g[k][i];
    if (! vis [u]) {
      dfs(u);
      pai[u] = k;
      subsize [k] += subsize [u];
      ponta[ind[k][i]] = u;
```

```
void hld(int k, int custo) {
  vis[k] = 1;
  chain[k] = chains - 1;
 num[k] = pos;
  vec[pos++] = custo;
  // acha filho pesado
  int f = -1, peso = -INF, prox custo;
  for (int i = 0; i < (int) g[k]. size(); i++) if (!vis[g[k][i]])
    if (subsize[g[k][i]] > peso) {
      f = g[k][i];
      peso = subsize[f];
      prox custo = w[k][i];
  // folha
  if (f = -1) return;
  // continua a chain
  hld (f, prox custo);
  // comeca novas chains
  for (int i = 0; i < (int) g[k]. size(); i++)
    if (! \operatorname{vis}[g[k][i]]] and g[k][i] != f)
      chains++;
      head[chains - 1] = g[k][i];
      hld(g[k][i], w[k][i]);
void build hld(int root) {
  for (int i = 0; i < n; i++) vis[i] = 0;
  // DFS pra calcular tamanho das sub-arvores,
  // e ponta das arestas
  dfs (root);
  for (int i = 0; i < n; i++) vis[i] = 0;
```

```
// comeca 0 chain da root
  chains = 1;
  head[0] = root;
  pos = 0;
  hld(root, -1);
  // cria seg tree
  build seg(0, 0, n-1);
int query hld(int u, int v) {
  if (u = v) return 0;
  int ret = -INF;
  while (chain[u] != chain[v]) {
    // sobe o de maior chain
    if (chain[u] < chain[v]) swap(u, v);
    a = num[head[chain[u]]], b = num[u];
    ret = max(ret, query seg(0, 0, n - 1));
   u = head[chain[u]];
   u = pai[u];
  if (u = v) return ret;
  // query final
  if (num[u] < num[v]) swap(u, v); // LCA eh v
  a = num[v] + 1, b = num[u];
 ret = \max(ret, query seg(0, 0, n - 1));
  return ret;
void update hld(int p, int val) {
 x = val;
 a = b = num[ponta[p]];
  update seg(0, 0, n-1);
```

2.4 LCA

```
// Assume que um vertice eh ancestral dele mesmo, ou seja,
// se a eh ancestral de b, LCA(a, b) = b
// MAX2 = ceil(log(MAX))
// Complexidades:
// build - O(n log(n))
// lca - O(log(n))
vector < vector < int > g(MAX);
int n, p;
int pai [MAX2] [MAX];
int in [MAX], out [MAX];
void dfs(int k) {
  in[k] = p++;
  for (int i = 0; i < (int) g[k]. size(); i++)
   \inf (\inf [g[k][i]] = -1)
      pai[0][g[k][i]] = k, dfs(g[k][i]);
  out [k] = p++;
void build(int raiz) {
  for (int i = 0; i < n; i++) pai [0][i] = i;
  p = 0, memset (in, -1, size of in);
  dfs(raiz);
  // pd dos pais
  for (int k = 1; k < MAX2; k++) for (int i = 0; i < n; i++)
    pai[k][i] = pai[k - 1][pai[k - 1][i]];
bool anc(int a, int b) { // se a eh ancestral de b
  return in [a] \ll in [b] and out [a] \gg out [b];
int lca(int a, int b) {
  if (anc(a, b)) return a;
  if (anc(b, a)) return b;
  // sobe a
```

```
for (int k = MAX2 - 1; k >= 0; k--)
  if (!anc(pai[k][a], b)) a = pai[k][a];
return pai[0][a];
```

2.5 LCA com RMQ

```
// Assume que um vertice eh ancestral dele mesmo, ou seja,
// se a eh ancestral de b, LCA(a, b) = b
  Complexidades:
// build - O(n) + build RMQ
// lca - RMQ
int n;
vector < vector < int > g(MAX);
int pos [MAX];
                  // pos[i] : posicao de i em v (primeira
   aparicao
int ord[2 * MAX]; // ord[i] : i-esimo vertice na ordem de
   visitacao da dfs
int v[2 * MAX]; // vetor de alturas que en usado na RMQ
int p;
void dfs(int k, int l) {
  \operatorname{ord}[p] = k;
  pos[k] = p;
  v[p++] = 1;
  for (int i = 0; i < (int) g[k]. size(); i++)
    if (pos[g[k][i]] = -1) {
      dfs(g[k][i], l + 1);
      \operatorname{ord}[p] = k;
      v[p++] = 1;
void build(int root) {
  for (int i = 0; i < n; i++) pos[i] = -1;
  p = 0;
  dfs(root, 0);
```

```
build_RMQ();
}
int lca(int u, int v) {
  int a = pos[u], b = pos[v];
  if (a > b) swap(a, b);
  return ord[RMQ(a, b)];
}
```

2.6 Centroid decomposition

```
// O(n \log(n))
int n;
vector < vector < int > g(MAX);
int subsize [MAX];
int rem [MAX];
int pai [MAX];
void dfs(int k, int last) {
  subsize[k] = 1;
  for (int i = 0; i < (int) g[k]. size(); i++)
    if (g[k][i] != last and !rem[g[k][i]]) {
      dfs(g[k][i], k);
      subsize[k] += subsize[g[k][i]];
int centroid(int k, int last, int size) {
  for (int i = 0; i < (int) g[k]. size(); i++) {
    int u = g[k][i];
    if (rem[u] or u == last) continue;
    if (subsize[u] > size / 2)
      return centroid (u, k, size);
 // k eh o centroid
  return k;
void decomp(int k, int last) {
  dfs(k, k);
```

```
// acha e tira o centroid
int c = centroid(k, k, subsize[k]);
rem[c] = 1;
pai[c] = last;
if (k == last) pai[c] = c;

// decompoe as sub-arvores
for (int i = 0; i < (int) g[c].size(); i++)
    if (!rem[g[c][i]]) decomp(g[c][i], c);
}

void build() {
    memset(rem, 0, sizeof rem);
    decomp(0, 0);
}</pre>
```

2.7 Dijkstra

```
// encontra menor distancia de a
// para todos os vertices
// se ao final do algoritmo d[i] = INF,
   entao a nao alcanca i
// O(m \log (n))
int n;
vector < vector < int > g(MAX);
vector < vector < int > vector < (int > vector < int > vector < das arestas
int d [MAX];
void dijsktra(int a) {
  for (int i = 0; i < n; i++) d[i] = INF;
 d[a] = 0;
  priority queue < pair < int , int > > Q;
 Q. push (make pair (0, a));
  while (Q. size()) {
    int u = Q. top(). second, dist = -Q. top(). first;
    Q. pop();
    if (dist > d[u]) continue;
    for (int i = 0; i < (int) g[u]. size(); i++) {
```

```
int v = g[u][i];
if (d[v] > d[u] + w[u][i]) {
    d[v] = d[u] + w[u][i];
    Q.push(make_pair(-d[v], v));
    }
}
}
```

2.8 Dinic

```
// tem que definir o tamanho de g e de lev como o numero
  de vertices do grafo e depois char o a funcao fluxo
// Complexidade:
// Caso geral: O(V^2 * E)
// Grafo bipartido O(sqrt(V)*E)
struct edge{
  int p, c, id; // destino, capacidade, id
  edge() \{p = c = id = 0;\}
  edge(int p, int c, int id):p(p), c(c), id(id){}
};
vector < vector < edge >> g; // define o tamanho depois
vector <int> lev;
void add(int a, int b, int c){
  // de a para b com capacidade c
  edge d = \{b, c, (int) g[b]. size()\};
  edge e = \{a, 0, (int) g[a]. size()\};
  g[a].pb(d);
  g[b].pb(e);
bool bfs(int s, int t){
 // bfs de s para t construindo o level
  for (int i = 0; i < g. size(); i++)
    lev[i] = -1;
  lev[s] = 0;
  // bfs saindo de s
```

```
queue \langle int \rangle q;
  q. push(s);
  while (q. size ()) {
   int u = q.front(); q.pop();
    for (int i = 0; i < g[u]. size (); i++){
      edge e = g[u][i];
      // se ja foi visitado ou nao tem capacidade nao visita
      if (lev[e.p] != -1 || !e.c) continue;
      lev[e.p] = lev[u] + 1;
      if (e.p == t) return true;
      q.push(e.p);
  return false;
int dfs(int v, int s, int f){
 if(v = s \mid \mid !f) return f;
  int flu = f;
 for (int i = 0; i < g[v]. size(); i++){
    edge e = g[v][i]; int u = e.p;
    // visita se tiver capacidadade e se ta no proximo nivel
    if (lev[u] != lev[v] + 1 || !e.c) continue;
    int tenta = dfs(u, s, min(flu, e.c));
    // se passou alguma coisa altera as capacidades
    if (tenta) {
      flu -= tenta;
      g[v][i].c = tenta;
      g[u][e.id].c += tenta;
  // se passou tudo tira da lista dos possiveis
  if(flu = f) lev[v] = -1;
 return f - flu;
```

```
int fluxo(int s, int t){
  int r = 0;
  while (bfs (s, t)) r += dfs (s, t, inf);
  return r;
// ja tem ate o debug
void imprime(){
  for (int i = 0; i < g.size(); i++)
    printf("%i -> ", i);
    for (int j = 0; j < g[i]. size(); j++)
      printf("(%i %i)", g[i][j].p, g[i][j].c);
    printf("\n");
  printf("\n");
     Kosaraju
// O(n + m)
int n;
vector < vector < int > g(MAX);
vector < vector < int > > gi (MAX); // grafo invertido
int vis [MAX];
stack<int> S;
int comp [MAX];
                               // componente conexo de cada
   vertice
void dfs(int k) {
  vis[k] = 1;
  for (int i = 0; i < (int) g[k]. size(); i++)
    if (!vis[g[k][i]]) dfs(g[k][i]);
  S.push(k);
void scc(int k, int c) {
  vis[k] = 1;
  comp[k] = c;
  for (int i = 0; i < (int) gi[k].size(); i++)
    if (!vis[gi[k][i]]) scc(gi[k][i], c);
```

```
void kosaraju() {
  for (int i = 0; i < n; i++) vis[i] = 0;
 for (int i = 0; i < n; i++) if (!vis[i]) dfs(i);
  for (int i = 0; i < n; i++) vis[i] = 0;
  while (S. size()) {
   int u = S.top();
    S.pop();
    if (! vis[u]) scc(u, u);
      Kruskal
2.10
// Gera AGM a partir do vetor de arestas
// O(m log(m))
int n;
vector < int > agm;
   esima aresta ta na AGM
```

```
vector<pair<int, pair<int, int>>> ar; // vetor de arestas
                                         // agm[i] eh 1 sse a i-
int v [MAX];
// Union-Find em O(log(n))
void build();
int find(int k);
void une(int a, int b);
void kruskal() {
  build();
  sort(ar.begin(), ar.end());
  for (int i = 0; i < (int) ar. size(); i++) {
   int a = ar[i].s.f, b = ar[i].s.s;
    if (find(a) != find(b)) {
      une(a, b);
      agm.pb(1);
     else agm. pb(0);
```

2.11 Ponte

```
// Chama zera (numDeVertices)
// Depois dfs para (0, -1) = (verticeInicial, paiDele)
// Se tiver ponte a variavel ok vai ser 0 no final
// Complexidade: O(n + m)
vector < vector < int > g(N);
vector < int > di (N); // distancia do vertice inicial
vector < int > lo (N); // di do menor vertice que ele alcanca
vector < int > vi (N);
int d, ok;
void zera(int n){
 for (int i = 0; i < n; i++){
    g[i].clear();
    di[i] = -1;
    lo[i] = INF;
    vi[i] = 0;
  ok = 1;
  d = 0:
void dfs (int v, int pai) {
  vi[v] = 1;
  // ele eh o d-esimo a ser visitado e alcanca o d-esimo vertice
  di[v] = lo[v] = d++;
  for (int i = 0; i < g[v]. size(); i++){
    int u = g[v][i];
    if(!vi[u]) dfs(u, v);
    // o filho nao alcanca ninguem menor ou igual a ele, eh
    if(di[v] < lo[u]) ok = 0;
    // atualiza o menor que ele alcanca
    if (pai != u && lo[u] < lo[v])
```

```
lo[v] = lo[u];
}
```

2.12 Tarjan

```
// O(n + m)
int n;
vector < vector < int > g(MAX);
stack < int > S;
int vis [MAX], comp [MAX];
int id [MAX], p;
int dfs(int k) {
 int lo = id[k] = p++;
  S.push(k);
 vis[k] = 2; // ta na pilha
 // calcula o menor cara q ele alcanca
  // que ainda nao esta em um scc
 for (int i = 0; i < sz(g[k]); i++) {
    if (! vis [g[k][i]])
      lo = min(lo, dfs(g[k][i]));
    else if (vis[g[k][i]] = 2)
      lo = min(lo, id[g[k][i]]);
  // nao alcanca ninguem menor -> comeca scc
 if (lo = id[k]) while (1) {
   int u = S.top();
    S.pop(); vis[u] = 1;
   comp[u] = k;
    if (u = k) break;
  return lo;
void tarjan() {
 for (int i = 0; i < n; i++) vis[i] = 0;
```

3 Matemática

3.1 Crivo de Erastosthenes

```
// O(n \log(\log(n)))

int primo[MAX];
int n;

void crivo() {
  primo[1] = 0;
  for (int i = 2; i <= n; i++) primo[i] = 1;

  for (int i = 2; i*i <= n; i++) if (primo[i])
    for (int j = i*i; j <= n; j += i) primo[j] = 0;
}
```

3.2 Exponenciação rápida

```
11 ret = pow(x, y / 2, m);
ret = (ret * ret) % m;
if (y & 1) ret = (ret * x) % m;
return ret;
}
```

3.3 Euclides

```
// O(log(min(a, b)))
// Na pratica, pode ser considerado O(1)
int mdc(int a, int b) {
  return !b ? a : mdc(b, a % b);
}
```

3.4 Euclides extendido

```
// acha x e y tal que ax + by = mdc(a, b)
//
// O(log(min(a, b)))

int mdce(int a, int b, int *x, int *y){
   if(!a){
     *x = 0;
     *y = 1;
     return b;
}

int X, Y;
int mdc = mdce(b % a, a, &X, &Y);
   *x = Y - (b / a) * X;
   *y = X;

return mdc;
}
```

3.5 Miller-Rabin

```
// Testa se n eh primo, n <= 3 * 10^18 //
```

```
// O(log(n)), considerando multiplicacao
// e exponenciacao constantes
// multiplicacao e exponenciacao rapidas
11 mul(11 x, 11 y, 11 m); // x*y mod m
11 pow(11 x, 11 y, 11 m); // x^y mod m
bool prime(ll n) {
  if (n < 2) return 0;
  if (n \ll 3) return 1;
  if (n \% 2 = 0) return 0;
  11 d = n - 1;
  int r = 0;
  while (d \% 2 = 0) r++, d \neq 2;
  // com esses primos, o teste funciona garantido para n <=
     3*10^18
  // funciona para n \leq 3*10^24 com os primos ate 41
  int a[9] = \{2, 3, 5, 7, 11, 13, 17, 19, 23\};
  // outra opcao para n \leq 2^64:
  // int a[7] = {2, 325, 9375, 28178, 450775, 9780504,
     1795265022};
  for (int i = 0; i < 9; i++) {
    if (a[i] >= n) break;
    11 \ x = pow(a[i], d, n);
    if (x = 1 \text{ or } x = n - 1) \text{ continue};
    bool deu = 1;
    for (int j = 0; j < r - 1; j++) {
      x = pow(x, 2, n);
      if (x = n - 1) deu = 0, break;
    if (deu) return 0;
  return 1;
      Pollard's Rho
```

// Usa o algoritmo de deteccao de ciclo de Brent

```
// A fatoracao nao sai necessariamente ordenada
// O algoritmo rho encontra um fator de n,
// e funciona muito bem quando n possui um fator pequeno
// Eh recomendado chamar srand(time(NULL)) na main
// Complexidades (considerando mul e pow constantes):
// rho - esperado O(n^{(1/4)}) no pior caso
// fact - esperado menos que O(n^{(1/4)} \log(n)) no pior caso
11 mdc(11 a, 11 b);
11 mul(11 a, 11 b, 11 m);
11 pow(11 a, 11 b, 11 m);
bool prime(ll n); // Miller-Rabin O(log^2(n))
11 \text{ rho}(11 \text{ n})  {
  if (n = 1 \text{ or } prime(n)) \text{ return } n;
  if (n \% 2 = 0) return 2;
  while (1) {
    11 x = 2, y = 2;
    11 \ ciclo = 2, \ i = 0;
    // tenta com essa constante
    ll\ c = (rand() / (double) RAND MAX) * (n-1) + 1;
    // divisor
    11 \ d = 1;
    while (d = 1) {
      // algoritmo de Brent
      if (++i = ciclo) ciclo *= 2, y = x;
      x = (pow(x, 2, n) + c) \% n;
      // x = y \rightarrow ciclo
      // tenta com outra constante
      if (x = y) break;
      d = mdc(abs(x - y), n);
    // sucesso -> retorna o divisor
    if (x != y) return d;
```

```
void fact(ll n, vector<ll>& v) {
  if (n == 1) return;
  if (prime(n)) v.pb(n);
  else {
    ll d = rho(n);
    fact(d, v);
    fact(n / d, v);
  }
}
```

3.7 Totiente

```
// O(sqrt(n))
int tot(int n){
  int ret = n;

for (int i = 2; i*i <= n; i++)
  if (n % i == 0) {
    while (n % i == 0) n /= i;
    ret -= ret / i;
  }

if (n > 1) ret -= ret / n;

return ret;
}
```

4 Problemas

4.1 Invertion Count

```
// O(n log(n))

int n;
int v[MAX];

// bit de soma
```

```
void build();
void poe(int p);
int query(int p);
// converte valores do array pra
// numeros de 1 a n
void conv() {
  vector < int > a;
  for (int i = 0; i < n; i++) a.push back(v[i]);
  sort (a. begin (), a. end ());
  for (int i = 0; i < n; i++)
    v[i] = 1 + (lower bound(a.begin(), a.end(), v[i]) - a.begin
       ());
long long inv() {
  conv();
  build();
  long long ret = 0;
 for (int i = n - 1; i >= 0; i --) {
   ret += query(v[i] - 1);
    poe(v[i]);
  return ret;
     LIS
// Calcula uma LIS
// Para ter o tamanho basta fazer lis().size()
// Implementacao do algotitmo descrito em:
// https://goo.gl/HiFkn2
// O(n \log(n))
const int INF = 0 \times 3f3f3f3f3f;
int n, v [MAX];
```

```
vector<int> lis() {
  int I[n + 1], L[n];
  // pra BB funfar bacana
  I[0] = -INF;
  for (int i = 1; i \le n; i++) I[i] = INF;
  for (int i = 0; i < n; i++) {
    // BB
    int l = 0, r = n;
    while (l < r) {
      int m = (1 + r) / 2;
      if (I[m] >= v[i]) r = m;
      else l = m + 1;
    // ultimo elemento com tamanho l eh v[i]
    I[1] = v[i];
    // tamanho da LIS terminando com o
    // elemento v[i] eh l
   L[i] = 1;
  // reconstroi LIS
  vector < int > ret;
  int m = -INF, p;
  for (int i = 0; i < n; i++) if (L[i] > m) {
   m = L[i];
    p = i;
  ret.push back(v[p]);
  int last = m;
  while (p--) if (L[p] = m-1) {
    ret.push back(v[p]);
   m = L[p];
  reverse (ret.begin(), ret.end());
  return ret;
```

4.3 Nim

```
// Calcula movimento otimo do jogo classico de Nim
// Assume que o estado atual eh perdedor
  Funcao move retorna um par com a pilha (0 indexed)
  e quanto deve ser tirado dela
  MAX2 = teto do log do maior elemento
  possivel nas pilhas
// O(n)
int v [MAX], n;
pair < int , int > move() {
 int x = 0;
 for (int i = 0; i < n; i++) x = v[i];
  int p = -1;
  for (int i = 1 \ll MAX2; i : i > = 1) if (x & i) {
   for (int j = 0; j < n; j++) if (v[j] \& i) {
     p = j;
      break;
    break;
 x = v[p];
 return make pair(p, v[p] - x);
```

5 String

5.1 KMP

```
// Primeiro chama a funcao process com o padrao
// Depois chama match com (texto, padrao)
// Vai retornar o numero de ocorrencias do padrao
//
// Complexidades:
```

```
process - O(m)
// match - O(n + m)
// n = |texto| e m = |padrao|
int p[N];
void process (string &s) {
  int i = 0, j = -1;
  p[0] = -1;
  while (i < s.size())
    while (j \ge 0 \text{ and } s[i] != s[j]) j = p[j];
    i++; i++;
    p[i] = j;
int match(string &s, string &t){
  int r = 0;
  process(t);
  int i = 0, j = 0;
  while (i < s.size())
    while (j \ge 0 \text{ and } s[i] != t[j]) j = p[j];
    i++; j++;
    if(j = t.size())
      j = p[j];
      r++;
  return r;
5.2
      \mathbf{Z}
// Complexidades:
// z - O(|s|)
//  match - O(|s| + |p|)
vector < int > get z(string s) {
    int n = s.size();
    vector < int > z(n, 0);
    // intervalo da ultima substring valida
```

```
int 1 = 0, r = 0;
    for (int i = 1; i < n; i++) {
        // estimativa pra z[i]
        if (i <= r) z[i] = min(r - i + 1, z[i - 1]);
        // calcula valor correto
        while (i + z[i] < n \text{ and } s[z[i]] = s[i + z[i]]) z[i]++;
        // atualiza [1, r]
        if (i + z[i] - 1 > r) l = i, r = i + z[i] - 1;
    return ret;
// quantas vezes p aparece em s
int match(string s, string p) {
    int n = s.size(), m = p.size();
    vector < int > z = get z(p + s);
    int ret = 0;
    for (int i = m; i < n + m; i++)
        if (z[i] >= m) ret++;
    return ret;
```

6 Extra

6.1 Template

```
\label{eq:linear_continuous_state} \begin{split} & \#include \ < bits/stdc++.h> \\ & \\ & using \ namespace \ std; \\ & \#define \ sc(a) \ scanf("\%d",\&a) \\ & \#define \ sc2(a,b) \ scanf("\%d\%d",\&a,\&b) \\ & \#define \ sc3(a,b,c) \ scanf("\%d\%d",\&a,\&b,\&c) \\ & \#define \ pri(x) \ printf("\%d\n",x) \\ & \#define \ prie(x) \ printf("\%d",x) \end{split}
```

6.2 Vimrc

set ts=4 si ai sw=2 number mouse=a syntax on