



Tecnológico de Monterrey

Actividad Integradora

Erik Martín Martínez Ibarra

Instituto Tecnológico y de Estudios Superiores de Monterrey

Campus Hidalgo

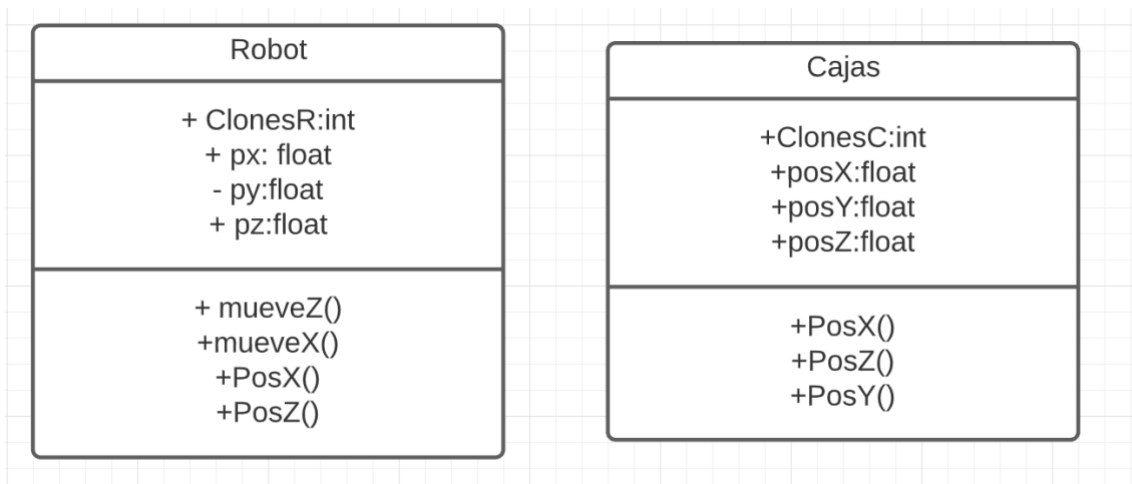
Matrículas:

A01276269

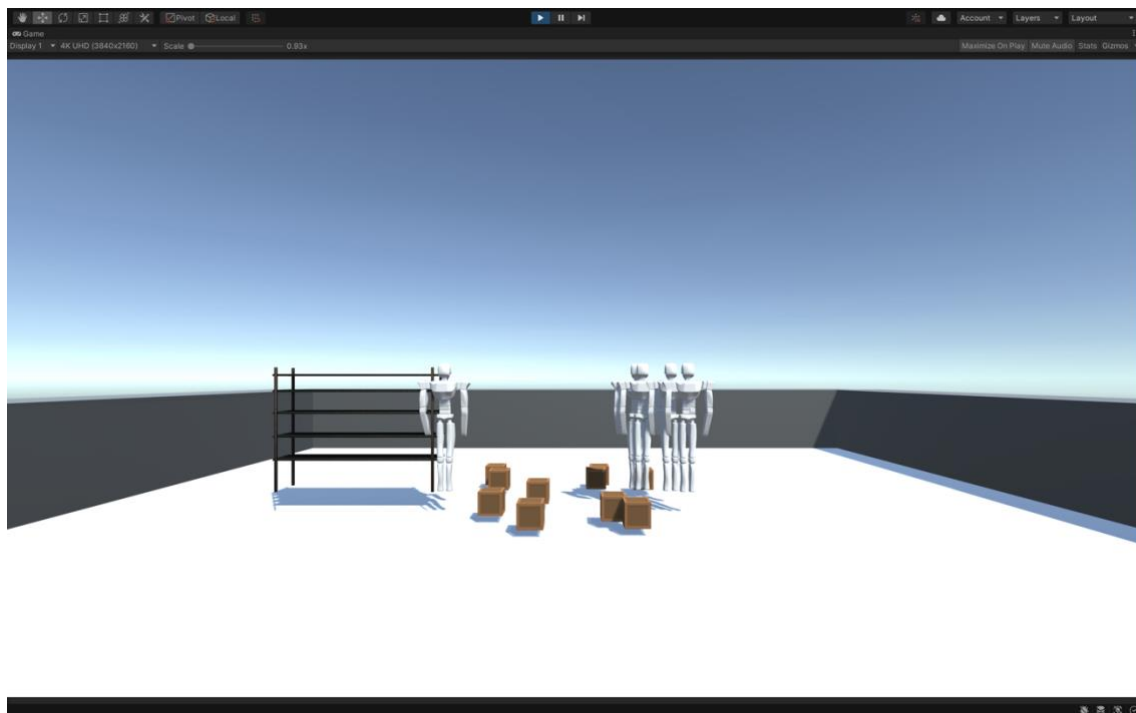
Modelación de sistemas multiagentes con gráficas computacionales (Gpo 1)

28 de Noviembre de 2021

Lo que tenemos en este sistema donde se encuentran unos robots los cuales somos dueños y un almacén con estantes y cajas que deberán actuar como agentes benévolos, que con ellos los robots tendrán una interacción con ellos por que este deberá de ordenar las cajas que están repartidas aleatoriamente sobre todo el almacén y acomodarlas en los estantes o de igual manera apilarlas hasta en 5 cajas, lo que esto hace es que cada agente que son los robots y las cajas estén aleatoriamente por todo el almacén, aunque solo los robots que son 5 estos deberán aparecer aleatoriamente y moverse de igual forma aleatoriamente .



Simulación:



Repositorio:

<https://github.com/ErikMartinezI/Modelaci-n-de-sistemas-multiagentes-con-gr-ficas-computacionales-.git>