

## 15.4] Integrering längs vektorfält

$$\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$$

$\left\{ \begin{array}{l} C \text{ kurva i } \mathbb{R}^2 \\ F \text{ vektorfält} \end{array} \right.$

Räkna ut genom att parametrisera kurvan:  $\vec{r}(t) = (x(t), y(t), z(t))$ ,  $d\mathbf{r} = (dx, dy, dz) = \left( \frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt}, \frac{dz}{dt} \right) dt$   
 Det är dock inte alltid det räcker med en parametrisering

Ex Beräkna kurvintegralen längs vektorfältet  $F(x, y) = (2x + y, x)$  mellan  $(0, 0)$  &  $(1, 1)$   
 längs två olika kurvor:  $y = x$  och  $y = x^2$ .

$$1) y = x \Rightarrow \int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \int_C (2x + y) dx + x dy = \left\{ \begin{array}{l} \text{parametrisera som} \\ y = x = t, 0 \leq t \leq 1 \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{l} x = t, \frac{dx}{dt} = 1, \frac{dy}{dt} = 1 \\ y = t, dy = \frac{dy}{dt} dt = dt \end{array} \right\} \mid \begin{array}{l} F_1 = 2x + y = 2t + t = 3t \\ F_2 = x = t \end{array} = \int_0^1 [3t dt + t dt] = \int_0^1 4t dt = \left[ \frac{4t^2}{2} \right]_0^1 = 2$$

$$2) y = x^2$$

$$\text{Param: } x = t, y = t^2 \quad \frac{dx}{dt} = 1, \frac{dy}{dt} = 2t \quad \int_C (2x + y) dx + x dy = \int_0^1 [2t + t^2] dt + t \cdot 2t dt = \int_0^1 [3t^2 + 2t] dt = \left[ \frac{3t^3}{3} + \frac{2t^2}{2} \right]_0^1 = 2 \quad (\text{samma svär})$$

Ex Samma kurvor men  $F(x, y) = (-y, x)$

$$1) x = y = t \quad \int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \int_C -y dx + x dy = \int_0^1 -t dt + t dt = 0$$

$$2) x = t, y = t^2 \quad \int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \int_0^1 -y dx + x dy = \int_0^1 -t^2 dt + t \cdot 2t dt = \int_0^1 t^2 dt = \left[ \frac{t^3}{3} \right]_0^1 = \frac{1}{3} \quad (\text{ej samma})$$

Fältet  $F(x, y) = (2x + y, x)$  är konservativt.

$F(x, y) = (-y, x)$  är **inte** konservativt.

Dessutom: Jfr konservativa fältet så är en potential  $\phi = x^2 + xy + C$  &  $\phi(1, 1) - \phi(0, 0) = W$   
 $W = \det \text{ Uträttade arbete}$

Om  $F$  är konservativt  $\Rightarrow \int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$  oberoende av väg mellan ändpunkterna,  
 Utan bara punkterna i sig.  $\phi(P_2) - \phi(P_1)$

### Def

Ett område  $U \subseteq \mathbb{R}^2 \cup \mathbb{R}^3$  är sammanhängande om varje par av punkter i  $U$  kan sammanbindas med en kurva.

### Def

Ett område  $U \subseteq \mathbb{R}^2 \cup \mathbb{R}^3$  är **enkelt** sammanhängande om varje **enkelt** slutet kurva  
 kontinuerligt kan krämpas ihop till en punkt

### Ex

$\mathbb{R}^2$  är sammanhängande men  $\mathbb{R}^2 \setminus (0, 0)$  är e; enkelt sammanhängande

### Russel Crow's sats

Om  $U$  är enkelt sammanhängande och derivata-testerna för konservativa vektorfält gör igenom så är fältet konservativt!

Ex  $F = \left( \frac{-y}{x^2+y^2}, \frac{x}{x^2+y^2} \right)$ ,  $F: \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\} \rightarrow \mathbb{R}$

Kolla  $\frac{\partial F_1}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial x} \rightsquigarrow$  Vi vill att potential blir  $\phi = \arctan(\frac{y}{x})$

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = \frac{-y}{x^2+y^2}, \quad \frac{\partial \phi}{\partial y} = \frac{x}{x^2+y^2}$$

$\phi$  är ej överallt definierad, detta säger något om vinkeln.

### Sats

Följande 3 påståenden är ekvivalenta:

- 1)  $F$  är konservativt
- 2)  $\int_C F \cdot dr = 0$  om  $C$  är en sluten kurva.
- 3)  $\int_C F \cdot dr$  beror bara på ändpunktarna till  $C$

### Bevis

2 och 3 är ekvivalenta

$$\int_C F \cdot dr = \int_{C_1} F \cdot dr - \int_{C_2} F \cdot dr = \int_{C_1 - C_2} F \cdot dr = 0$$



1)  $\Rightarrow$  3)

$$F = \nabla \phi \Rightarrow \int_C F \cdot dr = \int_C \nabla \phi \cdot (\frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt}, \frac{dz}{dt}) dt = \int_C (\frac{\partial \phi}{\partial x}, \frac{\partial \phi}{\partial y}, \frac{\partial \phi}{\partial z}) \cdot (\frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt}, \frac{dz}{dt}) dt = \int_C (\frac{\partial \phi}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial \phi}{\partial y} \frac{dy}{dt} + \frac{\partial \phi}{\partial z} \frac{dz}{dt}) dt = \int_{P_1}^{P_2} \frac{d\phi}{dt} dt = \phi(P_2) - \phi(P_1)$$

3)  $\Rightarrow$  1)

$$\text{Om } F = \nabla \phi \text{ och } \int_C \nabla \phi \cdot dr = \phi(P_2) - \phi(P_1).$$

Enligt 3) kan vi definiera  $\phi_{P_2} - \phi_{P_1} = \int_{P_1}^{P_2} F \cdot dr$  och vi kan anta att  $\phi_{P_1} = 0$ ,  $\phi_{P_2} = \int_{P_1}^{P_2} F \cdot dr$ , man kan kolla att  $\nabla \phi = \int F \cdot dr = F \Rightarrow \nabla \phi = F$

Understryka att  $\phi$  sa.  $F = \nabla \phi$  är en prim funk till  $F$ .

Ex Bestäm  $a < b$  sa.  $F = (axy+z, x^2, bx-2z)$  är konservativ & beräkna integralen mellan två punkter på en kurva som går mellan punkterna  $(0,1,0)$  &  $(2,3,4)$

$$\text{Derivata test: } \frac{\partial F_2}{\partial x} = \frac{\partial F_1}{\partial y} \quad \& \quad \frac{\partial F_3}{\partial x} = \frac{\partial F_2}{\partial z}$$

$$\left. \begin{array}{l} \frac{\partial F_1}{\partial y} = ax \\ \frac{\partial F_2}{\partial x} = 2x \end{array} \right\} a=2 \quad \left. \begin{array}{l} \frac{\partial F_3}{\partial x} = b \\ \frac{\partial F_2}{\partial z} = 1 \end{array} \right\} b=1 \Rightarrow \text{Om } F \text{ kons } a=2, b=1 \Rightarrow F = (2xy+z, x^2, x+2z)$$

Hitta Potential: Vi söker  $\phi(x,y,z)$  sa.  $\frac{\partial \phi}{\partial x} = 2xy+z$ ,  $\frac{\partial \phi}{\partial y} = x^2$ ,  $\frac{\partial \phi}{\partial z} = x+2z$

Integrera alla elva & Stryk dubletter:

$$\left. \begin{array}{ll} 1) \text{ Integrera } 2xy+z \text{ map } x & \Rightarrow \frac{x^2}{2}y + zx + C \\ 2) \text{ Integrera } x^2 \text{ map } y & \Rightarrow x^2y + C \\ 3) \text{ Int } x+2z \text{ map } z & \Rightarrow xz + z^2 + C \end{array} \right\} \phi = x^2y + zx + z^2$$

Sanity check!

Derivera  $\phi$  map  $x, y, z$ ...

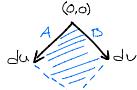
$$\int_C F \cdot dr = \phi(2,3,4) - \phi(0,1,0) = 40$$

## 15.5) Ytintegrator

I envariabel integrerar man ofta längs en rak linje  i flervarietet. Vi codare och integrerar kurvor i rymden eller Planet. Vi har även integrerat områden i  $\mathbb{R}^2$ . [Text]

Vi vill beräkna  $\iint_R f dS$  där  $R$  är en Yta. Genom att parametrera ytan:  $x=x(u,v)$ ,  $y=y(u,v)$ ,  $z=z(u,v)$  kan vi göra sätt!

Frågan vi alla ställer oss är hur kan vi uttrycka  $dS$  på ett bättre sätt?  $dS = \boxed{\text{?}} dudv = \boxed{\text{?}} dA$



Ytan är ~rectangle uppspänd av  $\frac{r(du)-r(0)}{du}$  &  $\frac{r(dv)-r(0)}{dv}$

Cönt du & dv smä:  $\frac{\partial r}{\partial u} \frac{\partial r}{\partial v}$ , Vad är nu arean av den uppspända rektangeln?  
Sjö,  $|A \times B| = dS = |\frac{\partial r}{\partial u} \times \frac{\partial r}{\partial v}| dudv$  om  $dudv \rightarrow 0$

$$|\frac{\partial r}{\partial u} \times \frac{\partial r}{\partial v}| = \text{abs}(\det(\frac{\partial x}{\partial u} \frac{\partial x}{\partial v}, \frac{\partial y}{\partial u} \frac{\partial y}{\partial v}, \frac{\partial z}{\partial u} \frac{\partial z}{\partial v})) = \text{abs}(\frac{\partial y}{\partial u} \frac{\partial z}{\partial v} - \frac{\partial y}{\partial v} \frac{\partial z}{\partial u}, -(\frac{\partial x}{\partial u} \frac{\partial z}{\partial v} - \frac{\partial x}{\partial v} \frac{\partial z}{\partial u}) \frac{\partial x}{\partial u} \frac{\partial y}{\partial v} - \frac{\partial x}{\partial v} \frac{\partial y}{\partial u})$$

**Notera!**

$$\text{Kryssprodukten} = \begin{pmatrix} \frac{\partial(y,z)}{\partial(u,v)}, & \frac{\partial(z,x)}{\partial(u,v)}, & \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \\ \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)}, & \frac{\partial(y,z)}{\partial(u,v)}, & \frac{\partial(z,x)}{\partial(u,v)} \\ \frac{\partial(z,x)}{\partial(u,v)}, & \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)}, & \frac{\partial(y,z)}{\partial(u,v)} \end{pmatrix}$$

$$\text{abs}(\wedge) \Rightarrow dS = \left( \left( \frac{\partial(y,z)}{\partial(u,v)} \right)^2 + \left( \frac{\partial(z,x)}{\partial(u,v)} \right)^2 + \left( \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \right)^2 \right)^{\frac{1}{2}} \cdot dudv$$

Specialfall

$$x=u, y=v, z=f(x,y) \Rightarrow \frac{\partial r}{\partial u} \times \frac{\partial r}{\partial v} = (-f_{u_1}, -f_{v_1}, 1)$$

$$\frac{\partial r}{\partial v} \times \frac{\partial r}{\partial u} = (f_{u_1}, f_{v_1}, -1)$$