# Вопрос 1 Верно Баллов: 1,00 из 1,00

В данном шаге вам требуется реализовать функцию батч-нормализации без использования стандартной функции со следующими упрощениями:

- Параметр Бета принимается равным 0.
- Параметр Гамма принимается равным 1.
- Функция должна корректно работать только на этапе обучения.
- Вход имеет размерность число элементов в батче \* длина каждого инстанса.

Очень внимательно посмотрите на определение функции, вычисляющей std.

Ответ: (штрафной режим: 0 %)

Сброс ответа

```
import numpy as np
     import torch
     import torch.nn as nn
     def custom_batch_norm1d(input_tensor, eps):
    mean = input_tensor.mean(dim=0, keepdim=True)
 5
 6
          variance = input_tensor.var(dim=0, keepdim=True, unbiased=False)
 8
 9
          # Normalize the tensor
10
          normed_tensor = (input_tensor - mean) / torch.sqrt(variance + eps)
          return normed_tensor
11
12
13
     input_tensor = torch.Tensor([[0.0, 0, 1, 0, 2], [0, 1, 1, 0, 10]])
batch_norm = nn.BatchNorm1d(input_tensor.shape[1], affine=False)
14
15
17
     # Проверка происходит автоматически вызовом следующего кода
    # (раскомментируйте для самостоятельной проверки,
18
    # в коде для сдачи задания должно быть закомментировано):
# import numpy as np
19
20
21
    # all_correct = True
22 v # for eps_power in range(10):
23
            eps = np.power(10., -eps_power)
            batch_norm.eps = eps
batch_norm_out = batch_norm(input_tensor)
24
25
26
            custom_batch_norm_out = custom_batch_norm1d(input_tensor, eps)
27
            all_correct &= torch.allclose(batch_norm_out, custom_batch_norm_out)
all_correct &= batch_norm_out.shape == custom_batch_norm_out.shape
28
29
    # print(all_correct)
30
31
```

Прошли все тесты! ✔



# **Вопрос 2** Верно

Баллов: 1,00 из 1,00

Немного обобщим функцию с предыдущего шага - добавим возможность задавать параметры Бета и Гамма.

На данном шаге вам **требуется реализовать функцию батч-нормализации** без использования <u>стандартной функции</u> со следующими упрощениями:

- Функция должна корректно работать только на этапе обучения.
- Вход имеет размерность число элементов в батче \* длина каждого инстанса.

Ответ: (штрафной режим: 0 %)

## Сброс ответа

```
import torch
    import torch.nn as nn
     input_size = 7
     batch_size = 5
 6
    input_tensor = torch.randn(batch_size, input_size, dtype=torch.float)
8
 9
10 ▼ def custom_batch_norm1d(input_tensor, weight, bias, eps):
         # Calculate the mean and variance of the input_tensor along the batch dimension
11
12
         batch_mean = torch.mean(input_tensor, dim=0)
         batch_var = torch.var(input_tensor, dim=0, unbiased=False)
13
14
15
         # Normalize the input_tensor
16
         normed_tensor = (input_tensor - batch_mean) / torch.sqrt(batch_var + eps)
17
         # Reshape weight and bias to have the same shape as the features of input_tensor
18
         weight = weight.view(1, -1).expand_as(normed_tensor)
bias = bias.view(1, -1).expand_as(normed_tensor)
19
20
21
22
         # Scale and shift the normalized tensor using weight (gamma) and bias (beta)
23
         normed_tensor = weight * normed_tensor + bias
24
         return normed_tensor
25
26
    # Проверка происходит автоматически вызовом следующего кода
27 # (раскомментируйте для самостоятельной проверки,
28 v # в коде для сдачи задания должно быть закомментировано):
29 # batch_norm = nn.BatchNorm1d(input_size, eps=eps)
    # batch_norm.bias.data = torch.randn(input_size, dtype=torch.float)
30
    # batch_norm.weight.data = torch.randn(input_size, dtype=torch.float)
32
    # batch_norm_out = batch_norm(input_tensor)
    # custom_batch_norm_out = custom_batch_norm1d(input_tensor, batch_norm.weight.data, batch_norm.bias.data, eps)
33
34
   # print(torch.allclose(batch_norm_out, custom_batch_norm_out, 1e-3) \
# and batch_norm_out.shape == custom_batch_norm_out.shape)
35
              and batch_norm_out.shape == custom_batch_norm_out.shape)
```

Прошли все тесты! ✔



# Вопрос **3** Верно Баллов: 1,00 из 1,00

Избавимся еще от одного упрощения - реализуем работу слоя батч-нормализации на этапе предсказания.

На этом этапе вместо статистик по батчу будем использовать экспоненциально сглаженные статистики из истории обучения слоя.

В данном шаге вам требуется реализовать полноценный класс батч-нормализации без использования стандартной функции, принимающий на вход двумерный тензор. Осторожно, расчёт дисперсии ведётся по смещенной выборке, а расчет скользящего среднего по несмещенной.

Ответ: (штрафной режим: 0 %)

## Сброс ответа

```
import torch
    import torch.nn as nn
    input_size = 3
6
    batch_size = 5
7
    eps = 1e-1
8
9
10 v class CustomBatchNorm1d:
       def __init__(self, weight, bias, eps, momentum):
    self.weight = weight
11
12
           self.bias = bias
13
14
           self.eps = eps
15
           self.momentum = momentum
16
           self.var = 1
self.mean = 0
17
           self.training=True
18
19
       _call__(self, input_tensor):
20
21
22
             var_t=torch.var(input_tensor,dim=0,unbiased=False)
23
             mean_t=torch.mean(input_tensor,dim=0)
24
             {\tt self.mean=(1-self.momentum)*mean\_t + self.momentum*self.mean}
25
26
             self.var=(1-self.momentum)*var_t*(batch_size/(batch_size-1)) + self.momentum*self.var
27
             normed_tensor = ((input_tensor - mean_t)/torch.sqrt(var_t+self.eps))*self.weight + self.bias
28
29
           else:
30
31
32
             33
34
           return normed_tensor
35
       def eval(self):
36
37
           self.training = False
38
39
40
    batch_norm = nn.BatchNorm1d(input_size, eps=eps)
41
   batch_norm.bias.data = torch.randn(input_size, dtype=torch.float)
42
    batch_norm.weight.data = torch.randn(input_size, dtype=torch.float)
43
    batch_norm.momentum = 0.5
44
    custom_batch_norm1d = CustomBatchNorm1d(batch_norm.weight.data,
45
46
                                          batch_norm.bias.data, eps, batch_norm.momentum)
47
48
   # Проверка происходит автоматически вызовом следующего кода
49
   # (раскомментируйте для самостоятельной проверки,
50 ▼ # в коде для сдачи задания должно быть закомментировано):
51
52
   # all_correct = True
```

Прошли все тесты! ✔



# Вопрос 4

Верно

Баллов: 1,00 из 1,00

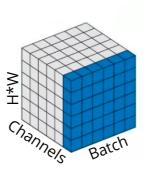
Как вы могли убедиться, реализовать батч-норм слой на этапе предсказания не так просто, поэтому в дальнейших шагах этого урока мы больше не будем требовать реализовать эту часть.

Слой батч-нормализации существует для входа любой размерности.

В данном шаге рассмотрим его для входа из многоканальных двумерных тензоров, например, изображений.

Если вытянуть каждый канал картинки в вектор, то вход будет трехмерным:

- количество картинок в батче
- число каналов в каждой картинке
- число пикселей в картинке



#### Процесс нормализации:

- Вход разбивается на срезы, параллельные синей части. То есть, каждый срез это все пиксели всех изображений по одному из каналов.
- Для каждого среза считаются мат. ожидание и дисперсия.
- Каждый срез нормализуется независимо.

На данном шаге вам предлагается **реализовать батч-норм слой для четырехмерного входа** (например, батч из многоканальных двумерных картинок) без использования <u>стандартной реализации</u> со следующими упрощениями:

- Параметр Бета = 0.
- Параметр Гамма = 1.
- Функция должна корректно работать только на этапе обучения.

Ответ: (штрафной режим: 0 %)

# Сброс ответа

```
import torch
     import torch.nn as nn
     eps = 1e-3
 6
     input_channels = 3
7
     batch\_size = 3
8
     height = 10
9
     width = 10
10
11
     batch_norm_2d = nn.BatchNorm2d(input_channels, affine=False, eps=eps)
12
13
     input_tensor = torch.randn(batch_size, input_channels, height, width, dtype=torch.float)
14
15
    , def custom_batch_norm2d(input_tensor, eps):
    mean = input_tensor.mean(dim=(0, 2, 3), keepdim=True)
    var = input_tensor.var(dim=(0, 2, 3), keepdim=True, unbiased=False)
16
17
18
19
20
         # Normalize the tensor
21
         normed_tensor = (input_tensor - mean) / (var + eps).sqrt()
22
         return normed_tensor
23
24
25
    # Проверка происходит автоматически вызовом следующего кода
26
    # (раскомментируйте для самостоятельной проверки,
    # в коде для сдачи задания должно быть закомментировано):
# norm_output = batch_norm_2d(input_tensor)
27
28
29
    # custom_output = custom_batch_norm2d(input_tensor, eps)
30
    # print(torch.allclose(norm_output, custom_output) and norm_output.shape == custom_output.shape)
31
```



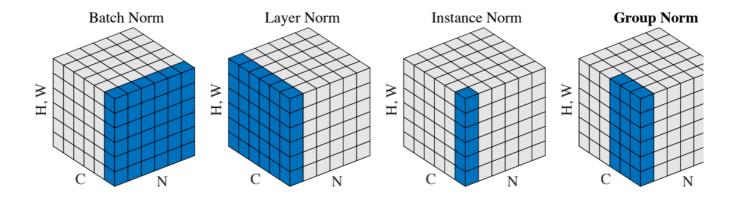
Верно Баллы за эту попытку: 1,00/1,00.

# Вопрос Инфо

Мы познакомились поближе с нормализацией "по батчу". Для упрощения дальнейшего изложения остановимся на случае трехмерного тензора на входе слоя, если же размерность входа больше трех, то вытянем все размерности кроме первых двух в одну размерность.

Бывает нормировка не только по батчу, но и по другим измерениям.

Обратите внимание на изображения ниже.



## Где:

- С число каналов на входе.
- N размер батча.
- H, W размерность по последней (третьей) размерности входа.

На изображении можно увидеть следующие виды нормализации:

- По батчу.
- По каналу.
- По инстансу.
- По группе.

Кроме указанных видов, также существует множество других, выходящих за рамки нашего урока.

Указанные виды нормализации мы рассмотрим в дальнейших шагах.

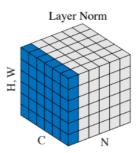
#### Вопрос 5

Верно

Баллов: 1,00 из 1,00

Идея, лежащая в основе слоя нормализации "по каналу", что сеть должна быть независимой от контраста исходного изображения.

Нормализация "по каналу" работает независимо по каждому изображению батча.



На этом шаге вам предлагается **реализовать нормализацию "по каналу"** без использования <u>стандартного слоя</u> со следующими упрощениями:

- Параметр Бета = 0.
- Параметр Гамма = 1.
- Требуется реализация только этапа обучения.
- Нормализация делается по всем размерностям входа, кроме нулевой.

Обратите внимание, что размерность входа на данном шаге не фиксирована.

Уточним, что в слое нормализации "по каналу" статистики считаются по всем размерностям, кроме нулевой.

Ответ: (штрафной режим: 0 %)

# Сброс ответа

```
import torch
     import torch.nn as nn
5
     eps = 1e-10
6
     def custom_layer_norm(input_tensor, eps):
8
        # Calculate the mean and variance for each sample in the batch over all dimensions except the first mean = input_tensor.mean(dim=tuple(range(1, input_tensor.dim())), keepdim=True)
9
10
11
         var = input_tensor.var(dim=tuple(range(1, input_tensor.dim())), keepdim=True, unbiased=False)
12
13
         # Normalize the input tensor
14
         normed_tensor = (input_tensor - mean) / torch.sqrt(var + eps)
15
16
         return normed tensor
17
18
19
    # Проверка происходит автоматически вызовом следующего кода
20
    # (раскомментируйте для самостоятельной проверки,
21
       в коде для сдачи задания должно быть закомментировано):
22
    # all_correct = True
23
    # for dim_count in range(3, 9):
           input_tensor = torch.randn(*list(range(3, dim_count + 2)), dtype=torch.float)
24
25
           layer_norm = nn.LayerNorm(input_tensor.size()[1:], elementwise_affine=False, eps=eps)
26
27
           norm_output = layer_norm(input_tensor)
custom_output = custom_layer_norm(input_tensor, eps)
28
29
30
           all_correct &= torch.allclose(norm_output, custom_output, 1e-2)
31
           all_correct &= norm_output.shape == custom_output.shape
32
    # print(all_correct)
33
```

Прошли все тесты! ✔

