

# Espaços afins

Aula 8 - 20/03/2019

# Sumário

- ▶ Soma de vectores e produto por um escalar
- ▶ Equação vectorial de uma recta e de um plano
- ▶ Espaços afins
- ▶ Axiomas de incidência e de medida para um espaço afim
- ▶ Teorema da razão

# Composição de vectores

Neste contexto de geometria axiomática, a soma de vectores vai ser definida como composição de aplicações. Seja  $\mathcal{E}$  um conjunto de pontos. Denotamos por  $\vec{\mathcal{E}}$  o conjunto dos vectores de  $\mathcal{E}$ .

**Proposição.** Sejam  $u, v \in \vec{\mathcal{E}}$  e seja  $w = u \circ v$ , ou seja,  $w(A) = u(v(A))$ ,  $A \in \mathcal{E}$ . Então

- 1)  $w$  é um vector de  $\mathcal{E}$ ;
- 2)  $[Au(A)w(A)v(A)]$  é um paralelogramo, para qualquer  $A \in \mathcal{E}$ .

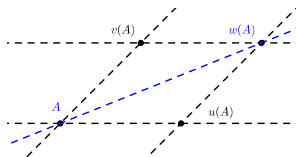
**Dem.** 1) Sejam  $A, A' \in \mathcal{E}$ . Como  $v$  e  $u$  são vectores, temos que  $[A A' v(A') v(A)]$  e  $[v(A) w(A) w(A') v(A')]$  são paralelogramos. Logo, pelo teorema de Désargues,  $[A A' w(A') w(A)]$  é um paralelogramo, ou seja,  $w$  é um vector.

2) Seja  $A' = v(A)$ . Então  $u(A') = w(A)$ . Como  $u$  é vector, tem-se que  $[A u(A) u(A') A']$  é um paralelogramo, ou seja,  $[A u(A) w(A) v(A)]$  é um paralelogramo.

# Soma de vectores

**Definição.** Dados vectores  $v$  e  $u$ , o vector  $w = v \circ u$  é designado *soma de  $u$  e  $v$*  e é denotado  $w = u + v$ .

O facto de  $[A \ u(A) \ w(A) \ v(A)]$  ser um paralelogramo corresponde à *regra do paralelogramo* para somar vectores.



**Proposição.** São válidas as seguintes propriedades:

- (i) Para quaisquer vectores  $u, v, w$ , tem-se  $(u + v) + w = u + (v + w)$ .
- (ii) Para quaisquer  $u, v$  vectores, tem-se  $u + v = v + u$ .
- (iii) Para qualquer vector  $u$ , tem-se  $u + \vec{0} = u$ .
- (iv) Para qualquer vector  $v$ , existe um único vector  $-v$  tal que  $v + (-v) = \vec{0}$ .

**Dem.** Exercício.

## Produto de um vector por um escalar

**Proposição.** Dado um número real  $\lambda$  e um vector  $v = \overrightarrow{XY}$ , a aplicação  $\lambda v : \mathcal{E} \rightarrow \mathcal{E}$  tal que  $(\lambda v)(X) = Z$  com  $Z \in XY$  satisfazendo

$$XY : XZ = 1 : \lambda$$

é um vector.

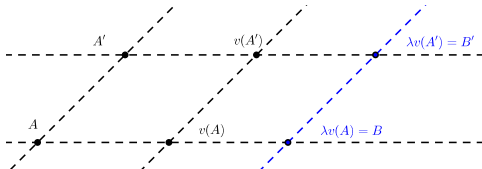
**Dem.** Sejam  $A, A' \in \mathcal{E}$ . Então, como  $v$  é um vector, temos que  $[A A' v(A') v(A)]$  é um paralelogramo.

Sejam  $(\lambda v)(A) = B$  e  $(\lambda v)(A') = B'$ .

Como  $B \in A v(A)$  e  $B' \in A' v(A')$  são tais que

$$A v(A) : A B = 1 : \lambda = A' v(A') : A' B',$$

concluimos que  $[A A' B' B]$  é um paralelogramo, pelo teorema do alongamento.



# Propriedades do produto de um vector por um escalar

**Proposição.** Seja  $u, v$  vectores e  $\lambda, \mu$  números reais. São válidas as seguintes propriedades:

- (i)  $(\lambda \mu) v = \lambda (\mu v)$ .
- (ii)  $(\lambda + \mu) v = \lambda v + \mu v$ .
- (iii)  $\lambda (u + v) = \lambda u + \lambda v$ .
- (iv)  $1 v = v$ .

**Dem.** (i), (ii), (iv) Exercício.

(iii) Seja  $w = u + v$  e seja  $A \in \mathcal{E}$ . Sejam  $B = \lambda u(A)$ ,  $C = \lambda w(A)$ ,  $D = \lambda v(A)$ . Temos de provar que  $[ABCD]$  é um paralelogramo. Suponhamos que os quatro pontos  $A, B, C, D$  são não colineares. Temos que as rectas  $CD$  e  $v(A)w(A)$  são paralelas, porque  $Av(A) : AD = Aw(A) : AC$ . Por outro lado, temos que  $AB$  e  $v(A)w(A)$  são paralelas visto que  $[Av(A)w(A)u(A)]$  é um paralelogramo. Portanto  $AB$  é paralela a  $CD$ . Analogamente se provava que  $AD$  é paralela a  $BC$ . No caso em que os pontos  $A, B, C, D$  são colineares, utiliza-se uma régua na recta que os contém para provar que o ponto médio de  $[AC]$  é igual ao ponto médio de  $[BD]$

**Teorema.** O conjunto  $\vec{\mathcal{E}}$  é um espaço vectorial real.

# Equação vectorial da recta e do plano

**Proposição.** Sejam  $O$  e  $A$  dois pontos e seja  $r$  a recta que os contém. Então, para qualquer ponto  $P \in r$ , existe um único número real  $p$  tal que

$$\overrightarrow{OP} = p \overrightarrow{OA}.$$

Tem-se ainda que a aplicação  $P \mapsto p$  é uma régua em  $r$ , com base nos pontos  $O$  e  $A$ .

**Dem.** Exercício.

**Proposição.** Sejam  $O, A, B$  pontos não colineares. Seja  $\alpha$  o único plano que os contém. Então, um ponto  $P \in \alpha$  se e só se existem e são únicos números reais  $a, b$  tais que

$$\overrightarrow{OP} = a \overrightarrow{OA} + b \overrightarrow{OB}.$$

**Dem.** Exercício.

## Definição de espaço afim

A partir de um conjunto de pontos  $\mathcal{E}$  que satisfaz os nove axiomas de incidência e medida, é possível definir o espaço vectorial  $\vec{\mathcal{E}}$ .

Estes dois conjuntos estão relacionados da seguinte forma: o conjunto  $\vec{\mathcal{E}}$  é composto por bijecções de  $\mathcal{E}$  com as propriedades seguintes:

- (i) Dados  $u, v \in \vec{\mathcal{E}}$ , tem-se  $(u + v)(X) = u(v(X)), \forall X \in \mathcal{E}$ .
- (ii) Dados  $X, Y \in \mathcal{E}$ , existe um único  $v \in \vec{\mathcal{E}}$  tal que  $v(X) = Y$ .

**Definição.** Um espaço afim é um conjunto  $\mathcal{S}$  ao qual está associado um espaço vectorial  $\mathcal{V}$  de bijecções de  $\mathcal{S}$  que satisfazem as propriedades (i) e (ii). Normalmente denotamos  $\mathcal{V}$  por  $\vec{\mathcal{S}}$  e designamo-lo por *espaço dos vectores de  $\mathcal{S}$*  ou *espaço vectorial associado a  $\mathcal{S}$* .

Já vimos que um conjunto onde sejam válidos os nove axiomas de incidência e medida tem uma estrutura de espaço afim.

Iremos mostrar em seguida que, num qualquer espaço afim, é possível definir os conceitos primitivos ponto, recta e plano de modo que sejam válidos os nove axiomas de incidência e medida.



# Pontos, rectas, planos num espaço afim

**Definição.** Seja  $S$  um espaço afim, com espaço vectorial real associado  $\vec{S}$ . Seja  $U$  um subespaço vectorial de  $\vec{S}$  e seja  $X \in S$ . O subconjunto de  $S$  dado por

$$U(X) = \{u(X) : u \in U\}$$

é chamado *subespaço afim de  $S$  que passa por  $X$  e paralelo a  $U$* . A dimensão de  $U(X)$  é a dimensão do subespaço vectorial  $U$ . Definimos uma geometria em  $S$  considerando os seguintes conceitos primitivos:

- ▶ Pontos - os elementos de  $S$
- ▶ Rectas - os subespaços afins de  $S$  de dimensão 1
- ▶ Planos - os subespaços afins de  $S$  de dimensão 2
- ▶ incidir em - pertencer a

# Axiomas de incidência e medida num espaço afim

Uma régua numa recta  $U(X)$  é uma bijecção

$$\begin{array}{ccc} U(X) & \rightarrow & \mathbb{R} \\ P & \mapsto & p \end{array}$$

tal que se  $P \in U(X)$ , então  $\overrightarrow{XP} = p\mathbf{u}$ , onde  $\mathbf{u}$  é um vector não nulo de  $U$ .

Duas rectas  $U_1(X_1)$  e  $U_2(X_2)$  de  $\mathcal{S}$  são **paralelas** se  $U_1 = U_2$ .

Um vector  $\mathbf{v} \in \vec{\mathcal{S}}$  é paralelo a uma recta  $r = U(X)$  se  $\mathbf{v} \in U$ .

**Proposição.** Duas rectas num espaço afim são **paralelas** se e só se são **complanares e disjuntas**.

**Dem.** Exercício.

**Teorema.** Num espaço afim de dimensão 3 são válidos os axiomas de incidência e de medida R.1, ..., R.9.

# Vector posição e teorema da razão

Para utilizar todas as ferramentas de álgebra linear em geometria, necessitamos de relacionar a noção de razão com a noção de coordenadas num espaço vectorial. Como à partida todos os pontos de um espaço afim são equivalentes, podemos escolher qualquer um deles para "origem". Normalmente denotamos o ponto origem de um espaço afim por  $O$ .

**Definição.** Seja  $\mathcal{S}$  um espaço afim e seja  $O \in \mathcal{S}$  um ponto pré-fixado. Dado um ponto  $P \in \mathcal{S}$ , designamos o vector  $\overrightarrow{OP}$  por **vector posição do ponto  $P$  em relação à origem  $O$** .

Se  $A$  e  $B$  forem dois pontos e  $X \in AB$ , então os vectores  $\overrightarrow{AX}$  e  $\overrightarrow{BX}$  são linearmente dependentes. Logo, existem números reais  $\alpha, \beta$  tais que

$$\alpha \overrightarrow{AX} = \beta \overrightarrow{XB}.$$

Definimos no espaço afim a razão  $AX : XB$  como  $AX : XB = \beta : \alpha$ .

**Teorema.** (*Teorema da razão*) Suponhamos que  $O$  é a origem de  $\mathcal{S}$  e sejam  $A, B$  pontos tais que  $\overrightarrow{OA} = u$  e  $\overrightarrow{OB} = v$ . Então o ponto  $X$  da recta  $AB$  tal que  $AX : XB = \beta : \alpha$  tem vector posição

$$\overrightarrow{OX} = \frac{\alpha u + \beta v}{\alpha + \beta}.$$