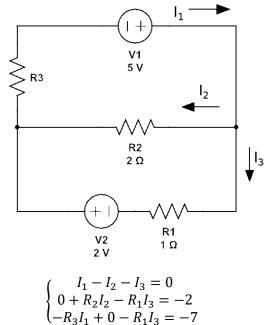
## Exercício 4: Sistemas de equações (parte I)

Deve ser entregue relatório até à aula seguinte.

1. Circuito elétrico: considere o seguinte circuito discutido nas aulas teóricas com o sistema:



- a. Implemente o método de substituição inversa para resolver os valores de  $I_1, I_2, I_3$  para  $R_3=0$  (tal como feito nas aulas teóricas). Use o mesmo método para  $R_3=2\Omega$ . Discuta os dois resultados e os limites deste método.
- b. Implemente agora o método de eliminação de Gauss sem escolha de Pivot para os dois casos anteriores
- c. Resolva o mesmo sistema de equações (dado nas aulas teóricas) para  $R_3=2\Omega$  e  $R_2=0$  usando o método de eliminação de Gauss sem escolha de pivot. Discuta o resultado e implemente o método de eliminação de Gauss com escolha parcial de pivot.
- d. Use a função Solve[] do Mathematica para confirmar todos os resultados anteriores ou use LinearSolve[] para resolver em forma de matriz. Discuta os métodos usados pelo Mathematica. Faça uma tabela com os valores de  $I_1, I_2, I_3$ , para as combinações de  $R_2$  e  $R_3$ , os diferentes métodos usados e o Mathematica.
- e. Trace agora o gráfico dos valores de  $I_1$ ,  $I_2$ ,  $I_3$  em função de V2, entre -10 e 10, para  $R_3=2\Omega$  usando o método de eliminação de Gauss com escolha de pivot. Interprete o gráfico. Retire as funções correspondentes do Mathematica (ou papel e lápis) e coloque no mesmo gráfico dos resultados numéricos.
- f. **(opcional)** Implemente o método de decomposição LU com escolha parcial de pivot. Use os sistemas anteriores para testar. Apresente as matrizes L e U.
- g. Faça o gráfico em 3D no Mathematica dos valores de  $I_1$ ,  $I_2$ ,  $I_3$  em função de V1 e V2.