

# MINISTÉRIO DA DEFESA EXÉRCITO BRASILEIRO DEPARTAMENTO DE CIÊNCIA E TECNOLOGIA DIRETORIA DE SERVIÇO GEOGRÁFICO 2º CENTRO DE GEOINFORMAÇÃO

# NOTA TÉCNICA Nº 02- SEÇÃO DE ENSINO/2º CGEO DE 11 DE JULHO DE 2019

# MAPEAMENTO ENTRE AS ESPECIFICAÇÕES MGCP TRD4 v4.4 E EDGV 3.0

## 1. FINALIDADE

Elaborar um arquivo de mapeamento entre modelagens complexas de dados geoespaciais, permitindo de forma estruturada a conversão entre as especificações *Techincal Reference Documentation* (TRD4) v4.4 e Especificações Técnicas Para Estruturação de Dados Geoespaciais (ET-EDGV) 3.0.

## 2. INTRODUÇÃO

## 2.1. MULTINATIONAL GEOSPATIAL CO-PRODUCTION PROGRAM (MGCP)

O *Multinational Geospatial Co-production Program* (MGCP) é um programa de mapeamento cujo objetivo é mapear todo o globo terrestre. Tal programa é regido pela *National Geospatial-Intelligence Agency* (NGA). O MGCP é composto, atualmente, de 32 nações membros que atuam, de maneira independente e voluntária, gerando *datasets* de produtos vetoriais. O programa consiste na produção de dados vetoriais em células de 1° x 1° ao redor de todo o globo em escalas de 1:50.000 e 1:100.000. O método de mapeamento do MGCP difere em vários aspectos do mapeamento sistemático feito pela Diretoria do Serviço Geográfico (DSG), até porque, tal mapeamento necessita de classes e metodologias mais genéricas e abrangentes pois se trata de toda a superfície do planeta.

Com o Brasil inserido no projeto, sendo atualmente o único país participante na América Latina, algumas vantagens de se estar no MGCP podem ser listadas, tais como: uma nação que está no programa não pode ser mapeada por outra nação, ou seja, as informações geo de um país só são liberadas para outro se o primeiro assim o desejar; minimizar as duplicidades de dados pois se trata

de áreas bem definidas, evitando que duas nações estejam mapeando a mesma área ou uma área que já tenha sido mapeada anteriormente; aquisição de novos conhecimentos de inúmeras informações geográficas existentes no mundo e troca de informações para aperfeiçoar metodologias; e, agilidade e auxílio para regiões que tenha ocorrido algum desastre natural ou em situação de crise.

O MGCP possui um "sistema de créditos" de níveis diferentes. No nível 1, a nação produtora tem direito de receber um *dataset* já produzido por outra nação a cada *dataset* produzido; no nível 2, a nação produtora recebe dois *datasets* para cada um produzido; no nível 3, a nação produtora recebe quatro *datasets* para cada um produzido e; no quarto e último nível, a nação produtora têm direito a todos os *datasets* produzidos em todo o programa. Sendo importante salientar que todo o custo e atividades são financiadas e de responsabilidade de cada nação participante.

A produção do MGCP se baseia primariamente em fotointerpretação e insumos externos. Não existe a necessidade de confirmação de campo. O programa disponibiliza uma lista de insumos externos em nível global, porém a maioria das informações necessárias para produção é de responsabilidade do produtor gerar (RELATÓRIO TÉCNICO N°04/2019 – DGEO/1°CGEO).

Para ser aceito no projeto, a DSG foi submetida a uma prova denominada de Benchmark. Tal prova foi executada pelo 1º Centro de Geoinformação e se consiste em duas etapas: uma de ortoretificação e moisacagem de imagens de satélite e, a outra, foi definida como o mapeamento completo de uma célula localizada no estado no Mato Grosso com todos os seus vetores adiquiridos e validados corretamente. Falar do Benchmark (prova de ortoretificação e prova de mapeamento de uma célula). Descrever a área a ser trabalhada.

## 2.2. TECHINCAL REFERENCE DOCUMENTATION (TRD4)

Objetivando uma padronização de trabalho e metodologias, foi elaborada a TRD que, atualmente, é de responsabilidade da França e a TRD4 que será utilizada para esta nota é a versão 4.4. A TRD4 é constituída de toda a documentação necessária para o mapeamento, assim como todas as estruturas em formato .gml/.xml (MGCP\_XSD\_TRD4), modelo semântico (Semantic Information Model), regras de aquisição (Extraction Guide), especificações de metadados (Metadata Specification), padrões de qualidade (QA Cookbook), entre outras.

## 2.2.1. FEATURE AND ATTRIBUTE CATALOGUE

O Feature and Attribute Catalogue é um manual pertencente à TRD4 que faz uma descrição, define os domínios, atributos de cada classe. É análogo à EDGV, porém, não dita as regras de aquisição de cada feição.

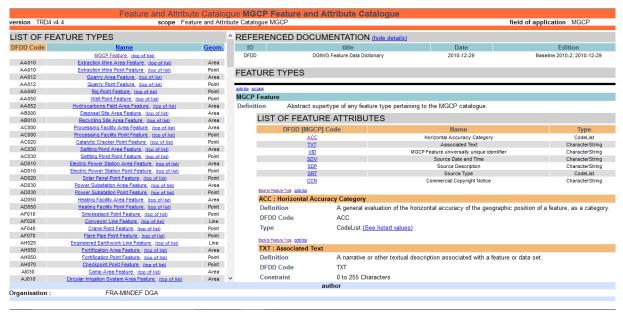


Figura 1: Figura 1 - Tela inicial do Feature and Attibute Catalogue

Diferentemente da EDGV, as classes e atributos são definidos por códigos. Cada classe possui um código único que a identifica, sendo esse código de cinco dígitos no modelo conceitual (duas letras e três números) e seis no modelo físico (três letras e três números) onde a primeira delas é a geometria da feição, assim como cada atributo porém os atributos possuem apenas três dígitos textuais.

Classes, atributos (Codificação, exemplo de descrição do Extraction Guide), categorias (se for o caso)

## 2.3. EDGV (CATEGORIAS, QUANTIDADE DE CLASSES E ATRIBUTOS)

A ET-EDGV 3.0 é uma atualização da ET-EDGV 2.1.3, fazendo uma junção com a ET-EDGV-DefersaFTer, visando além de uma melhoria em sua estrutura, abordando casos que a EDGV 2.1.3 não abordava e focando também na parte de mapeamento nas escalas maiores que 1:25.000. A EDGV 3.0 conta com várias classes e atributos sendo esses

Categorias, Quantidade de classes e atributos, exemplo de descrição da norma (print)

## 3. FORMATO DE MAPEAMENTO

O arquivo de mapeamento segue o definido no RELATÓRIO TÉCNICO Nº04/2019 – DGEO/ 1ºCGEO no qual é utilizado o formato *JSON*. As divisões entre tipos de mapeamentos são um pouco mais específicas neste modelo pois entre a TRD4 e a EDGV 3.0 não existem mapeamentos simples. O exemplo 1 apresenta mapeamento de atributos, com tradução, e com traduções que só ocorrem em um determinado sentido.

Descrever o formato de mapeamento proposto, segundo o relatório do Diniz.

# 3.1. MAPEAMENTO IDA E VOLTA

Descrever e colocar um exemplo (Print do TRD e print da EDGV) e mapeamento

#### 3.2. FILTROS DE MAPEAMENTO

Descrever e colocar um exemplo (Print do TRD e print da EDGV) e mapeamento

## 3.3. ATRIBUTO DEFAULT

Descreve e coloca um exemplo (Print do TRD e print da EDGV) e mapeamento

#### 4. ROTINA DE CONVERSÃO

Descrever a implementação em Python (Entradas e saídas)

Descrever o python caller

## 5. CLASSES A SEREM MAPEADAS NO ESCOPO DO TRABALHO

Falar das classes do benchmark e descrever cada uma delas (tabela com as ocorrências)

Fazer uma tabela ou um esquema (algo que ilustre o relacionamento das classes do TRD com as da EDGV)

#### 6. TESTES REALIZADOS

## 6.1. DESCRIÇÃO DO CONJUNTO DE DADOS DE TESTE

Quais dados utilizados (benckmark, descrever com quantidades – sumário do fme)

## 6.2. CONVERSÃO DE IDA

Conversão de ida. Descrever o processo no FME.

# 6.3. CONVERSÃO DE VOLTA

Conversão de volta. Descrever o processo no FME.

## 7. ANÁLISE DOS RESULTADOS DOS TESTES

Conseguiu converter nos dois testes?

O padrão de mapeamento atende?

Houve perdas? Quais?

Sugerir adaptações

## 8. CONCLUSÃO

Citar o que foi implementado

Dá para usar na produção?

Oportunidades de melhoria para o processo de conversão (citar dos problemas que aconteceram)

Sugestão de tralhos futuros

9. REFERÊNCIAS BIBLIOGRÁFICAS
TRD
Material de treinamento da NGA
EDGV
Relatórios
Brasília-DF, 11 de julho de 2019
Elaborado por:
BRUNO DE CASTRO PEREIRA DA SILVA- 3º Sgt TOPO
Aluno do Curso de Especialização em Sistemas de Informações Geográficas do 2º Centro de Geoinformação
Orientador:
Philipe Borba – Cap QEM
De acordo: