INF280 Stratégies de recherche

Antoine Amarilli 28 février 2017

Introduction

- · Stratégies classiques pour résoudre les problèmes
- · Se demander si l'une de ces stratégies peut marcher
- → Réfléchir aussi au nombre d'opérations :
 - Environ 10⁸–10⁹ opérations par seconde
 - Exemple : Pour $n \simeq 10^4$ un algorithme en $O(n^2)$ passera...
 - · ... pour $n \simeq 10^6$ il ne passera pas, il faut O(n) ou $O(n \log n)$

Table des matières

Force brute (Bruteforce)

Retour sur trace (Backtracking

Mémoïsation (Memoization)

Dynamique (Dynamic programming)

Glouton (Greedy algorithm)

Dichotomie (Binary search)

Conclusion

Principe

- Énumérer toutes les solutions possibles
- · Vérifier en bloc si elles sont bonnes
- Attention à la performance!
 - · Nombre de solutions
 - · Coût de la vérification

Énumérer les permutations

```
int p[MAXN];
for (int i = 0; i < N; i++)
  p[i] = i;
do {
    // tester la permutation p
    // ...
} while (next_permutation(p, p+N));</pre>
```

Énumérer les sous-ensembles (N petit)

```
for (int s = 0; s < (1 << N); s++) {

// s en binaire est un sous-ensemble de \{0, \ldots, N-1\}

// (s \& (1 << i)) pour savoir si i est dans l'ensemble

// ...
}
```

Table des matières

Force brute (Bruteforce)

Retour sur trace (Backtracking)

Mémoïsation (Memoization)

Dynamique (Dynamic programming)

Glouton (Greedy algorithm)

Dichotomie (Binary search)

Conclusion

Principe

- · Ordre sur les choix
- Énumérer les options possibles
 - · Pour chacune, la faire et tenter de continuer
- · Si coincé, revenir en arrière (backtrack)
- → Permet de vérifier incrémentalement les solutions
- → Permet de rejeter les solutions partielles

	2		5		1		9	
8			2		3			6
	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2		5		1		9	
8			2		3			6
	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5		1		9	
8			2		3			6
	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1		9	
8			2		3			6
	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	
8			2		3			6
	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8			2		3			6
	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5		2		3			6
	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5	7	2		3			6
	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5	7	2	4	3			6
	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5	7	2	4	3	1		6
	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5	7	2	4	3	1	??	6
	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5	7	2	4	3	1		6
	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5	7	2	4	3	??		6
	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5	7	2	4	3			6
	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5	7	2	9	3			6
	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5	7	2	9	3	1		6
	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5	7	2	9	3	1	4	6
	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5	7	2	9	3	1	4	6
1	3			6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5	7	2	9	3	1	4	6
1	3	9		6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5	7	2	9	3	1	4	6
1	3	9	4	6			7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5	7	2	9	3	1	4	6
1	3	9	4	6	8		7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5	7	2	9	3	1	4	6
1	3	9	4	6	8	2	7	
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5	7	2	9	3	1	4	6
1	3	9	4	6	8	2	7	5
		1				6		
5	4						1	9
		2				7		
	9			3			8	
2			8		4			7
	1		9		7		6	

4	2	6	5	7	1	3	9	8
8	5	7	2	9	3	1	4	6
1	3	9	4	6	8	2	7	5
9	7	1	3	8	5	6	2	4
5	4	3	7	2	6	8	1	9
6	8	2	1	4	9	7	5	3
7	9	4	6	3	2	5	8	1
2	6	5	8	1	4	9	3	7
3	1	8	9	5	7	4	6	2

Implémentation

- · Souvent commode en récursif avec une structure globale
- · Appel de fonction sur un choix : considérer chaque option :
 - Modifier la structure pour prendre l'option
 - · Faire un appel récursif sur le choix suivant
 - En cas de réussite, réussir : laisse intacte la solution complète
 - · Sinon, annuler la modification
- · Attention à la taille de pile (quelques mégaoctets ou moins...)
 - → Si la récursion est trop profonde, gérer manuellement la pile

Exemple: sudoku

```
int g[9][9];
int solve(int i) {
 int x = i/9, y = i\%9;
 if (x >= 9) return 1;
 if (g[x][y] != 0)
    return solve(i+1):
 for (int k = 1; k \le 9; k++)
    if (acceptable(x, y, k)) {
      g[x][y] = k;
      if (solve(i+1))
        return 1;
      g[x][y] = 0;
 return 0;
```

Cas particulier: minimax

- · Retour sur trace usuel : si une branche réussit alors c'est réussi
- · Cas du jeu à deux joueurs :
 - · Une configuration est gagnée par le joueur au trait...
 - · ... si l'une des accessibles est gagnée par lui.
 - Inversement, si toutes les accessibles sont perdues pour lui...
 - · ... alors la configuration courante est **perdante** pour lui.

Exemple: minimax

```
int minimax(int i, int player) {
 int winner;
 if (winner = game_over())
    return winner:
 for (int m = 0; m < nmoves; m++)
    if (admissible(m, player)) {
      do_move(m, player);
      int ret = minimax(i+1, -player);
      if (ret == player)
        return player;
      undo_move(m, player);
 return -player;
```

Heuristiques

- · Ordre des choix :
 - Privilégier les choix certains
 - Privilégier les choix avec peu d'options
- · Ordre des options :
 - · Privilégier les options contraignantes
- → Glouton (cf plus tard): ordre pour lequel on ne revient jamais en arrière

Élagage (Pruning)

- · Booléen : tout terminer dès qu'une solution est trouvée
- · Numérique : couper les branches pires que l'optimum courant
- Propagation de contraintes :
 - · observer les conséquences de l'option retenue
 - · voir si on ne s'est pas coincé pour plus tard
- · Pour minimax : élagage alpha-beta

Table des matières

Force brute (Bruteforce)

Retour sur trace (Backtracking)

Mémoïsation (Memoization)

Dynamique (Dynamic programming)

Glouton (Greedy algorithm)

Dichotomie (Binary search)

Conclusion

Principe

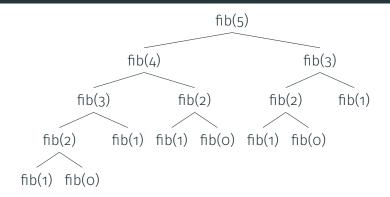
- · Rendre un algorithme récursif plus efficace
- → Factoriser les calculs déjà effectués

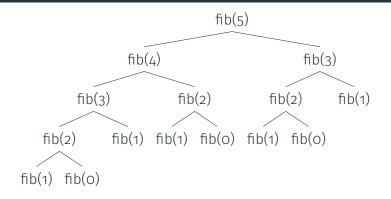
Exemple: Fibonacci

```
int fib(int i) {
  if (i == 0)
    return 0;
  if (i == 1)
    return 1;
  return fib(i-1) + fib(i-2);
}
```

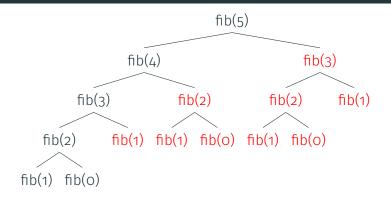
Exemple: Fibonacci

```
int fib(int i) {
  if (i == 0)
   return 0;
  if (i == 1)
   return 1;
  return fib(i-1) + fib(i-2);
Mauvaises performances:
$ time ./a.out 42
./a.out 42 4.72s user 0.02s system 99% cpu 4.757 total
```

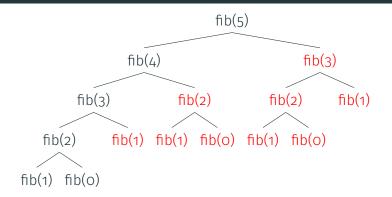




→ Exponentiel... peut-on faire mieux?



→ Exponentiel... peut-on faire mieux?



- → Exponentiel... peut-on faire mieux?
- → Bien sûr, il y a de **meilleures solutions** pour Fibonacci
 - Itératif (voir plus loin)
 - Forme close, exponentiation rapide

Fibonacci en version mémoïsée

```
int M[100];
int fib(int i) {
  if (i == 0)
   return 0;
  if (i == 1)
    return 1;
  if (M[i])
    return M[i];
  return M[i] = fib(i-1) + fib(i-2);
```

Fibonacci en version mémoïsée

\$ time ./a.out 42

```
int M[100];
int fib(int i) {
  if (i == 0)
    return 0;
  if (i == 1)
    return 1;
  if (M[i])
    return M[i];
  return M[i] = fib(i-1) + fib(i-2);
}
Mieux!
```

Pièges

- · Choisir la bonne valeur non initialisée (ici, o)
- · Penser à remettre à cette valeur entre les inputs s'il le faut
- · Ne pas oublier les cas de base
- · Ne pas oublier d'écrire dans le tableau
- · Choisir les bonnes dimensions maximales
- · Si les valeurs ne sont pas denses, utiliser un (unordered)_map
- · Attention à la pile! (récursion non terminale)
- · Il ne faut pas d'état! (peut-on mémoïser le sudoku?)

Autre exemple : distance d'édition de Levenshtein

- · Distance pour passer d'une chaîne à l'autre
- · Opérations :
 - Insertion : chat → chant
 - Délétion : cochon → cocon
 - Substitution: poule → poupe
- → Combien d'opérations successives nécessaires au minimum?

Idée pour Levenshtein

- Pour passer d'une chaîne non vide s à une chaîne non vide t...
 - · Soit les deux derniers caractères sont les mêmes : retirer
 - · Soit le dernier caractère de t a été inséré
 - Soit le dernier caractère de t est le résultat d'une substitution sur le dernier caractère de s
 - Soit le dernier caractère de t est un caractère précédent de s et le dernier caractère de s a été supprimé

Idée pour Levenshtein

- Pour passer d'une chaîne non vide s à une chaîne non vide t...
 - · Soit les deux derniers caractères sont les mêmes : retirer
 - · Soit le dernier caractère de t a été inséré
 - Soit le dernier caractère de t est le résultat d'une substitution sur le dernier caractère de s
 - Soit le dernier caractère de t est un caractère précédent de s et le dernier caractère de s a été supprimé
- · D(i,j): distance du **préfixe** $s[o \cdots i]$ au **préfixe** $t[o \cdots j]$
- D(i,j) est le minimum de :
 - 1 + D(i, j 1): insertion
 - 1 + D(i 1, j): délétion
 - D(i-1,j-1) + 1 si $s[i] \neq s[j]$ et o sinon : substitution
- Cas de base : D(o,j) = j et D(i,o) = i

Implémentation de Levenshtein

```
int M[100][100];
char *s, *t;
int dist(int i, int j) {
 if (!i)
   return j;
 if (!j)
   return i;
 if (M[i][j] >= 0)
    return M[i][j];
 return M[i][j] = min(
     dist(i-1, j-1) + ((s[i-1] == t[j-1]) ? 0 : 1),
      min(1 + dist(i, j-1),
          1 + dist(i-1, j)));
```

Table des matières

Force brute (Bruteforce)

Retour sur trace (Backtracking)

Mémoïsation (Memoization)

Dynamique (Dynamic programming)

Glouton (Greedy algorithm)

Dichotomie (Binary search)

Conclusion

Principe

- Mémoïsation : traiter chaque sous-problème utile une seule fois à partir des plus gros
- Dynamique : traiter tous les sous-problèmes (même inutiles) des plus petits aux plus grands
- · Avantages des dynamiques :
 - · Souvent plus efficaces (pas de récursion), pas de taille de pile
 - · Plus facile de réduire la mémoire en ne gardant pas tout
 - · Parfois plus naturel de voir le calcul
- · Inconvénients:
 - · Calcule même les sous-problèmes inutiles
 - · Plus difficiles à adapter à partir d'un retour sur trace

Exemple: Fibonacci

```
int T[100];
int fib(int n) {
 T[0] = 0;
 T[1] = 1;
 for (int i = 2; i <= n; i++)
    T[i] = T[i-1] + T[i-2];
 return T[n];
```

Exemple: Fibonacci

```
int T[100];
int fib(int n) {
 T[0] = 0;
 T[1] = 1;
  for (int i = 2; i \le n; i++)
    T[i] = T[i-1] + T[i-2];
  return T[n];
```

- Bien sûr, c'est idiot!
- · Inutile de tout garder en mémoire

Exemple: Fibonacci (amélioré)

```
int T[3];
int fib(int n) {
 T[0] = 0;
 T[1] = 1;
  for (int i = 2; i <= n; i++)
    T[i\%3] = T[(i-1)\%3] + T[(i-2)\%3];
  return T[n%3];
```

Exemple: Fibonacci (amélioré)

```
int T[3];
int fib(int n) {
  T[0] = 0;
  T[1] = 1;
  for (int i = 2; i \le n; i++)
    T[i\%3] = T[(i-1)\%3] + T[(i-2)\%3];
  return T[n%3];
```

· Mieux qu'un récursif mémoïsé!

Exemple: Levenshtein

```
int M[100][100]:
char *s. *t:
int dist(int ni, int nj) {
 for (int j = 0; j \le nj; j++)
   M[0][i] = i;
 for (int i = 1; i <= ni; i++) {
   M[i][0] = i;
    for (int j = 1; j \le nj; j++)
     M[i][j] = min(min(1 + M[i][j-1], 1 + M[i-1][j]),
          M[i-1][j-1] + ((s[i-1] == t[j-1]) ? 0 : 1));
 return M[ni][nj];
```

Exemple: Levenshtein

```
int M[100][100];
char *s, *t;
int dist(int ni, int nj) {
 for (int j = 0; j \le nj; j++)
   M[0][i] = i;
 for (int i = 1; i <= ni; i++) {
   M[i][0] = i;
    for (int j = 1; j \le nj; j++)
      M[i][j] = min(min(1 + M[i][j-1], 1 + M[i-1][j]),
          M[i-1][j-1] + ((s[i-1] == t[j-1]) ? 0 : 1));
 return M[ni][nj];

    On peut à nouveau faire mieux
```

Exemple: Levenshtein (amélioré)

```
int M[100][100];
char *s, *t;
int dist(int ni, int nj) {
 for (int j = 0; j \le nj; j++)
   M[0][j] = j;
 for (int i = 1: i <= ni: i++) {
   M[i\%2][0] = i:
    for (int j = 1; j \le nj; j++)
     M[i\%2][j] = min(min(1 + M[i\%2][j-1], 1 + M[(i-1)\%2][j]),
          M[(i-1)\%2][j-1] + ((s[i-1] == t[j-1])?0:1));
 return M[ni%2][nj];
```

	n	i	С	h	е	S
С						
h						
i						
е						
n						

				n		i		С		h		е		S
	0	•	1	\leftarrow	2	\leftarrow	3	\leftarrow	4	\leftarrow	5	\leftarrow	6	\leftarrow
С														
h														
i														
е														
n														

				n	i		С		h		е			S
	0	•	1	\leftarrow	2	\leftarrow	3	\leftarrow	4	\leftarrow	5	\leftarrow	6	\leftarrow
С	1	†												
h														
i														
е														
n														

				n	i		С		h		е			S
	0	•	1	\leftarrow	2	\leftarrow	3	\leftarrow	4	\leftarrow	5	\leftarrow	6	\leftarrow
С	1	\uparrow	1	~										
h														
i														
е														
n														

				n	i		С		h		е			S
	0	•	1	\leftarrow	2	\leftarrow	3	\leftarrow	4	\leftarrow	5	\leftarrow	6	\leftarrow
С	1	\uparrow	1	_	2	~								
h														
i														
е														
n														

				n	i		С		h		е			S
	0	•	1	\leftarrow	2	\leftarrow	3	\leftarrow	4	\leftarrow	5	\leftarrow	6	\leftarrow
С	1	\uparrow	1	_	2	_	2	~						
h														
i														
е														
n														

				n	i		С		h		е			S
	0	•	1	\leftarrow	2	\leftarrow	3	\leftarrow	4	\leftarrow	5	\leftarrow	6	\leftarrow
С	1	\uparrow	1	Κ_	2	_	2	Κ_	3	\leftarrow				
h														
i														
е														
n														

				n	i		С		h		е			S
	0	•	1	\leftarrow	2	\leftarrow	3	\leftarrow	4	\leftarrow	5	\leftarrow	6	\leftarrow
С	1	\uparrow	1	_	2	_	2	_	3	\leftarrow	4	\leftarrow		
h														
i														
е														
n														

				n	i		С		h		е			S
	0	•	1	\leftarrow	2	\leftarrow	3	\leftarrow	4	\leftarrow	5	\leftarrow	6	\leftarrow
С	1	\uparrow	1	~	2	~	2	~	3	\leftarrow	4	\leftarrow	5	
h														
i														
е														
n														

				n		i		С		h		е		S
	0	•	1	\leftarrow	2	\leftarrow	3	\leftarrow	4	\leftarrow	5	\leftarrow	6	\leftarrow
С	1	\uparrow	1	Κ_	2	_	2	_	3	\leftarrow	4	\leftarrow	5	\leftarrow
h	2	↑	2	_	2	_	3	_	2		3	\leftarrow	4	←
i	3	↑	3	~	2	_	3	_	3	↑	3	_	4	_
е	4	↑	4	_	3	↑	3		4	_	3		4	K
n	5	↑	4	↑	4	↑	4	↑	4	٢	4	↑	4	_

Visualisation de l'algo dynamique pour Levenshtein

			n		i		С		h		е		S	
	0	•	1	\leftarrow	2	\leftarrow	3	\leftarrow	4	\leftarrow	5	\leftarrow	6	\leftarrow
С	1	\uparrow	1	_	2	_	2		3	\leftarrow	4	\leftarrow	5	\leftarrow
h	2	↑	2	Κ_	2	Κ_	3	Κ_	2		3	\leftarrow	4	\leftarrow
i	3	↑	3	_	2	_	3	_	3	↑	3	_	4	_
е	4	↑	4		3	↑	3		4	Κ_	3	K	4	_
n	5	↑	4	↑	4	↑	4	↑	4	Κ	4	↑	4	٢

Visualisation de l'algo dynamique pour Levenshtein

			n		i		С		h		е		s	
	0	•	1	\leftarrow	2	\leftarrow	3	\leftarrow	4	\leftarrow	5	\leftarrow	6	\leftarrow
С	1	\uparrow	1	_	2	_	2		3	\leftarrow	4	\leftarrow	5	\leftarrow
h	2	↑	2		2	Κ_	3		2	K	3	\leftarrow	4	\leftarrow
i	3	↑	3	_	2	_	3	_	3	↑	3	_	4	_
е	4	↑	4		3	↑	3		4		3	Κ_	4	
n	5	↑	4	†	4	†	4	†	4	Κ_	4	†	4	٢

Table des matières

Force brute (Bruteforce)

Retour sur trace (Backtracking)

Mémoïsation (Memoization)

Dynamique (Dynamic programming)

Glouton (Greedy algorithm)

Dichotomie (Binary search)

Conclusion

Principe

- · Algorithme glouton : faire le choix localement meilleur
- · Ne jamais revenir sur ses choix

Exemple de glouton : bicolorier un graphe

- **Entrée** graphe orienté *G*
 - racine root

Hypothèse Tous les sommets de *G* sont accessibles depuis *root*

Sortie Déterminer si *G* est biparti?

Exemple de glouton : bicolorier un graphe

- **Entrée** graphe orienté *G*
 - racine root

Hypothèse Tous les sommets de *G* sont accessibles depuis *root* **Sortie** Déterminer si *G* est biparti?

- → Intuition : si G est biparti, alors bipartition unique
 - · ... excepté la symétrie entre les parties 1 et 2

Exemple de glouton : code

```
int color(int v, int c) {
  if (col[v])
    return col[v] == c ? 1 : 0;
  col[v] = c:
  for (unsigned int i = 0; i < adj[v].size(); i++)</pre>
    if (!color(adj[v][i], -c))
      return 0;
  return 1;
for (int i = 0; i < N; i++)
  col[i] = 0:
color(root, 1);
```

Gloutons et tris

- · Importance de l'ordre des choix
- · Parfois, glouton seulement possible pour le bon ordre
- · Souvent, il faut trier pour avoir le bon ordre
- Se demander : le glouton suivant tel tri est-il optimal?

Exemple de glouton et tri : choix d'activités

Entrée Activités avec date de début et de fin $d_i < f_i$ **Sortie** Sous-ensemble maximal sans chevauchement

Exemple de glouton et tri : choix d'activités

Entrée Activités avec date de début et de fin $d_i < f_i$ **Sortie** Sous-ensemble maximal sans chevauchement

→ Intuition : trier les activités par date de fin croissante

Exemple de glouton et tri : code

```
for (int i = 0; i < N; i++) {
  scanf("%d %d", &d, &f);
  v.push_back(make_pair(f, d));
}
sort(v.begin(), v.end());
int nok = 0. last = -1:
for (int i = 0; i < N; i++) {
  if (v[i].second < last)</pre>
    continue;
  nok++;
  last = v[i].first;
```

Exemple de glouton et tri : justification

- · Considérons une solution optimale
- · Considérons le tri par date de fin croissante
- · Considérons la première activité a que l'optimale ne prend pas
- · On peut remplacer l'activité suivante de l'optimale par a
- · On obtient une solution
 - · aussi bonne que l'optimale
 - · qui fait le choix glouton
- · Induction, on répète le processus
- → La solution gloutonne est une solution optimale

Table des matières

Force brute (Bruteforce)

Retour sur trace (Backtracking)

Mémoïsation (Memoization)

Dynamique (Dynamic programming

Glouton (Greedy algorithm)

Dichotomie (Binary search)

Conclusion

Principe

- · Dichotomie:
 - → recherche d'un **élément** dans un tableau trié
- · Généralisation :
 - → recherche d'une **frontière** entre deux régions
- · Coût seulement logarithmique (contre-intuitif!)

Exemple de dichotomie : couverture de points

- **Entrée.** points *P* sur un segment
 - · nombre K de points

Sortie. K points P' telle que la distance maximale d'un point de P à un point de P' soit minimale.

Exemple de dichotomie : couverture de points

- **Entrée.** points *P* sur un segment
 - · nombre K de points

Sortie. K points P' telle que la distance maximale d'un point de P à un point de P' soit minimale.

→ Idée : dichotomiser sur la distance maximale

Exemple de dichotomie : suite

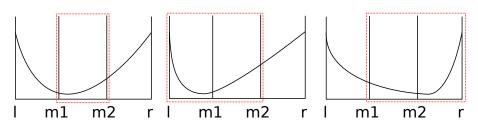
- · Une distance maximale est soit réalisable soit irréalisable
- · Monotonie:
 - si d est réalisable alors tout d' < d l'est aussi
 - si d est irréalisable alors tout d' > d l'est aussi
 - → une seule **frontière** entre réalisable et irréalisable
- · Pour une distance maximale *D* fixée, algorithme glouton
- → Dichotomie puis glouton

Trichotomie (ternary search)

- · Dichotomie: recherche d'une valeur cible
- · Que faire si la cible est un optimum inconnu?
- · Hypothèse : la fonction a un seul optimum local

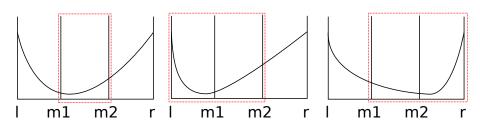
Trichotomie (ternary search)

- · Dichotomie: recherche d'une valeur cible
- · Que faire si la cible est un optimum inconnu?
- · Hypothèse : la fonction a un seul optimum local



Trichotomie (ternary search)

- · Dichotomie: recherche d'une valeur cible
- · Que faire si la cible est un optimum inconnu?
- · Hypothèse : la fonction a un seul optimum local



→ Recherche ternaire

Table des matières

Force brute (Bruteforce)

Retour sur trace (Backtracking)

Mémoïsation (Memoization)

Dynamique (Dynamic programming)

Glouton (Greedy algorithm)

Dichotomie (Binary search)

Conclusion

Conclusion

- Gardez à l'esprit ces schémas classiques
- · Bien sûr, combinaisons:
 - → Force brute sur un choix puis glouton sur les autres
 - → **Dichotomie** sur un paramètre puis **glouton** avec le bon tri
 - \rightarrow etc.

Crédits

Transparent 9: http://tex.stackexchange.com/a/43234