



RAPPORT de Projet

Camille COUÉ , Victor COUR , Erwan KESSLER

December 2018

Sommaire

- Introduction
- L'organisation pour répartir le travail
- Gestion des étapes
- Production finale : Étape 8
- Ce que le projet a apporté à chacun
- Remerciements
- Sources
- État de l'art

1 Introduction

Le but du projet est de créer un code qui permettrait de choisir la représentation (parmi celles qui sont proposées) où l'on placerait les différents aéroports du monde que le site openflight.org a recensé en 2017. On pourrait aussi choisir de centrer cette représentation sur une zone souhaitée.

Nous avons profité du lendemain de l'annonce du projet pour nous donner rendez-vous dans un restaurant afin de faire connaissance. Après avoir défini l'heure de notre première réunion pour fixer l'organisation du projet , Erwan nous a suggéré de créer un Trello (plateforme de gestion de projet) en attendant que la plateforme Git soit configurée.

2 L'organisation pour répartir le travail

Nous avons décidé pour hiérarchiser notre équipe de définir un chef de projet et nous avons convenu que Erwan remplirait ce poste. Ainsi, Camille et Victor joueront les rôles de secrétaires pour rédiger les comptes rendus à tour de rôle. (Listes des comptes rendus en annexe)

La première étape pour se répartir le travail a été de prévoir la durée des tâches, nous avons d'abord effectué un GANTT prévisionnel pour avoir une idée des étapes les plus coûteuse en temps, et à l'inverse, celles qui n'en demandaient pas énormément.

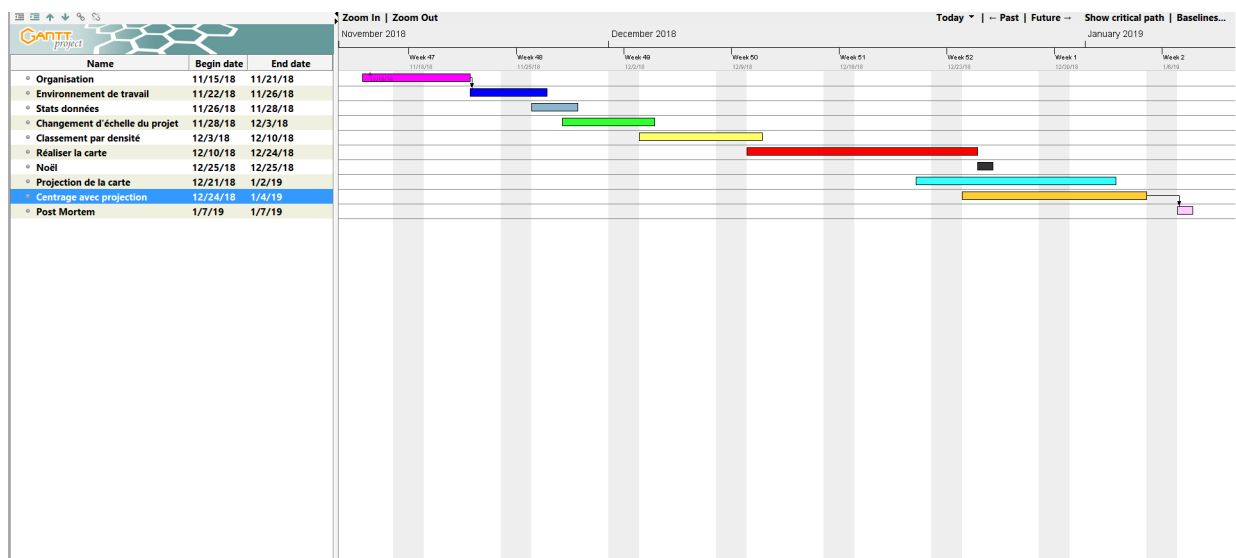


Figure 1: Gantt prévisionnel

Nous avons ensuite réparti les tâches avec un responsable pour chacune d'entre elles grâce à une matrice RACI.

Tâches	Noms de la tâche	Camille	Erwan	Victor	Mr DA SILVA
1	Organisation	A R	A	A	I
2	Environnement de travail	A	A R	A	C
3	Stats données	A	A	A R	
4	Changement d'échelle	A R	A	A	
5	Classement par densité	A	A	A R	
6	Réaliser la carte	A R	A	A	
7	Projection de la carte	A	A R	A	
8	Centrage avec projection	A	A	A R	
9	Post Mortem et livrables	A	A R	A	

Figure 2: Matrice RACI

Enfin, il ne restait plus qu'à prévoir les risques possibles dans le déroulement du projet, c'est pourquoi nous avons utilisé une matrice SWOT pour rendre compte des différents facteurs pouvant nous faire gagner du temps, ou nous en faire perdre.

	Positif (pour atteindre l'objectif)	Négatif (pour atteindre l'objectif)
Origine Interne	⌘ Maitrise partielle de Scala, Initiation aux outils de GDP	⌘ Premier Projet Industriel, mauvaise communication, vacances
Origine Externe	⌘ Professeurs et matériels à disposition, documentation en ligne	⌘ Mauvaise gestion temps, perte de données, hors-sujet

Figure 3: Matrice SWOT

3 Gestion des étapes

3.1 Étape 1

Problème rencontré :

Au premier abord, nous voulions lire le fichier ligne par ligne, et séparer les éléments de ces lignes par des virgules, cependant, il existait des chaînes de caractères possédant des virgules, empêchant la bonne séparation des éléments.

Solution :

Suite au problème de séparation des éléments ligne par ligne, il a fallu trouver une expression régulière permettant d'écarter ce problème de virgules en donnant une séparation avec “,” ou “,\” ou encore “[0-9]” qui permettrait de gérer les conflits rencontrés avec les chaînes de caractères possédant des virgules.

3.2 Étape 2

Problème rencontré :

Plusieurs calculs permettant de mesurer une distance existent, l'objectif était de sélectionner la méthode donnant la distance la plus précise possible mais aussi la moins coûteuse en calcul.

Solution :

Nous avons alors implémenter plusieurs des méthodes que nous avons trouvées en nous documentant. En testant sur nos données, nous avons remarqué que la méthode d'Harversine était la plus rapide et en plus, la plus précise. Nous avons donc choisi de l'utiliser dans la suite de notre travail.

3.3 Étape 3

Problème rencontré :

Dans les statistiques, plusieurs méthodes permettaient de calculer la médiane grâce à notre structure de données. Il fallait donc, comme dans l'étape précédente, choisir la ”bonne” méthode.

Solution :

Ici aussi nous avons sélectionné plusieurs méthodes et ensuite testé sur nos données. Nous avons choisi dans un premier temps d'utiliser la fonction `.sorted` pour trier le tableau, pour ensuite prendre l'élément au milieu (la médiane). Cependant, nous avons cherché pour voir s'il y avait une meilleure méthode que le `.sorted`, et Erwan a suggéré d'utiliser la méthode du quick select pour trier les données. Il est avéré qu'elle était plus rapide que `.sorted`.

3.4 Étape 4

Pas de problème particulier sur cette étape.

3.5 Étape 5

Problème rencontré :

Nous avons convenu au départ de compter le nombre d'aéroports dans chaque pays en parcourant notre tableau et en mettant ce résultat dans un autre tableau (avec pour chaque case du tableau un pays lui étant associé). Cependant, il était compliqué d'attribuer un nombre pour chaque pays : la liste des identifiants de ”airports.dat” n'étant pas des nombres consécutifs à chaque fois...

Solution :

Nous avons décidé d'utiliser les HashMap de la bibliothèque `scala.collection.mutable` car les HashMap permettent de créer un moyen plus pratique pour accéder aux données que l'on souhaite avoir sous la main. Il faut donc déjà parcourir une fois notre tableau de données pour créer cette HashMap, cependant on accède aux éléments avec une complexité en $O(1)$.

3.6 Étape 6

Problème rencontré :

L'image wrapper ne fonctionnait pas sur notre version de scala (2.12.7) et les versions supportées étaient "2.9.2", "2.10.6" et "2.11.7".

Solution :

Pour régler ce problème de version pour l'image wrapper nous avons décidé de regarder sur GitHub pour trouver une version adéquate. [2]

3.7 Étape 7

Problème rencontré :

Après s'être documenté sur les projections conformes et équivalentes [1], il fallait transformer un couple (latitude,longitude) en (x,y) avec (x,y) les coordonnées dans la projection voulue. Cependant nous avons remarqué qu'il fallait faire une transformation linéaire sur ces coordonnées pour les placer au bon endroit dans notre image bitmap. Comment trouver ces transformations linéaires?

Solution :

4 Production finale : Étape 8

5 Ce que le projet a apporté à chacun

Item	Camille	Victor	Erwan
Etat de l'art	Ø	Ø	17h
Organisation/GDP	5h	1h	1h
Espace de travail	Ø	Ø	3h
Documentation	7h	7h	5h
Etape 1	Ø	Ø	2h30min
Etape 2	2h	Ø	30min
Etape 3	Ø	2h	1h
Etape 4	2h	Ø	30min
Etape 5	Ø	4h	1h
Etape 6	3h	Ø	1h
Etape 7	8h	6h	14h
Etape 8	Ø	2h	40h
Test/Correction	4h	4h	6h
Complexité	5h	5h	Ø
Compte-rendus	20h	5h	Ø
Rapport	1h	20h	1h
TOTAL	48h	55h	93h30min

Figure 4: Table des heures de travail

6 Remerciements

- Nous souhaitons remercier l'ensemble de l'équipe pédagogique de Telecom Nancy pour nous avoir enseigné les méthodes et outils indispensables à la réalisation de notre projet.
- Plus particulièrement Mr DA SILVA (responsable du projet) et Mme HEURTEL ainsi que Rémi BACHELET pour la gestion de projet.
- Nous remercions également Telecom Nancy, pour avoir mis à notre disposition les infrastructures et le matériel informatique nécessaires au projet.

7 Sources

- **Sources des projections** [1] :

– Projections conformes :

- * https://en.wikipedia.org/wiki/Mercator_projection
- * https://en.wikipedia.org/wiki/Lambert_conformal_conic_projection
- * https://en.wikipedia.org/wiki/Transverse_Mercator_projection
- * https://en.wikipedia.org/wiki/Stereographic_projection
- * https://en.wikipedia.org/wiki/Peirce_quincuncial_projection
- * https://en.wikipedia.org/wiki/Lee_Conformal_Projection
- * https://en.wikipedia.org/wiki/Guyou_hemisphere-in-a-square_projection
- * https://en.wikipedia.org/wiki/Adams_hemisphere-in-a-square_projection

– Projections équivalentes :

- * https://en.wikipedia.org/wiki/Lambert_cylindrical_equal-area_projection
- * https://en.wikipedia.org/wiki/Behrmann_projection
- * https://en.wikipedia.org/wiki/Eckert_projection
- * https://en.wikipedia.org/wiki/Gall-Peters_projection
- * https://en.wikipedia.org/wiki/Hobo-Dyer_projection
- * https://en.wikipedia.org/wiki/Mollweide_projection
- * https://en.wikipedia.org/wiki/Sinusoidal_projection
- * https://en.wikipedia.org/wiki/Goode_homolosine_projection
- * https://en.wikipedia.org/wiki/Tobler_hyperelliptical_projection
- * https://en.wikipedia.org/wiki/Equal_Earth_projection

- **Image Wrapper** [2] : https://github.com/tncytop/top-roaddetection?fbclid=IwAR36FJKJONnHDibsnBvIsHB53R1sOlaTKgKKlp_CkiqD8

-
-
-
-

8 État de l'art

Définition :

Projection cartographique : Représentation d'une surface modèle (sphère ou ellipsoïde) sur un plan.

Type de projections :

- Cylindrique : In standard presentation, these map regularly-spaced meridians to equally spaced vertical lines, and parallels to horizontal lines.
- Pseudocylindrique : In standard presentation, these map the central meridian and parallels as straight lines. Other meridians are curves (or possibly straight from pole to equator), regularly spaced along parallels.
- Conique : In standard presentation, conic (or conical) projections map meridians as straight lines, and parallels as arcs of circles.
- Pseudoconique : In standard presentation, pseudoconical projections represent the central meridian as a straight line, other meridians as complex curves, and parallels as circular arcs.
- Azimutale : In standard presentation, azimuthal projections map meridians as straight lines and parallels as complete, concentric circles. They are radially symmetrical. In any presentation (or aspect), they preserve directions from the center point. This means great circles through the central point are represented by straight lines on the map.
- Pseudoazimutale : In standard presentation, pseudoazimuthal projections map the equator and central meridian to perpendicular, intersecting straight lines. They map parallels to complex curves bowing away from the equator, and meridians to complex curves bowing in toward the central meridian. Listed here after pseudocylindrical as generally similar to them in shape and purpose.

Other Typically calculated from formula, and not based on a particular projection

- Polyhédrique : Polyhedral maps can be folded up into a polyhedral approximation to the sphere, using particular projection to map each face with low distortion

Propriétés :

- Conforme : Preserves angles locally, implying that local shapes are not distorted and that local scale is constant in all directions from any chosen point.
- Aires égales : Area measure is conserved everywhere.
- Compromise : Neither conformal nor equal area, but a balance intended to reduce overall distortion.
- Equidistante : All distances from one (or two) points are correct. Other equidistant properties are mentioned in the notes.
- Gnomonique : All great circles are straight lines.
- Retroazimutale : Direction to a fixed location B (by the shortest route) corresponds to the direction on the map from A to B.

Il en existe de plusieurs types : - Cylindrique : On projette l'ellipsoïde sur un cylindre qui l'englobe. Celui-ci peut être tangent au grand cercle, ou sécant en deux cercles. Puis on déroule le cylindre pour obtenir la carte. - Conique : On projette l'ellipsoïde sur une surface conique tangente à une ellipse ou sécant en deux ellipses. Puis on déroule le cône pour obtenir la carte. - Azimutale : On projette l'ellipsoïde sur un plan tangent en un point ou sécant en un cercle - Stéréographique : Le point de perspective est placé sur le sphéroïde ou l'ellipsoïde à l'opposé du plan de projection. Le plan de projection, qui sépare les deux hémisphères nord et sud de la sphère, est appelé plan équatorial - Gnomonique : Le point de perspective est au centre du sphéroïde. La projection gnomonique conserve les orthodromies, puisque tout arc de grand cercle est projeté en un segment. - Orthographique : Le point de perspective est à une distance infinie. On perçoit un hémisphère du globe comme si on était situé dans l'espace. Les

surfaces et formes sont déformées, mais les distances sont préservées sur des lignes parallèles. - Autres : On peut mélanger différentes projections, utiliser des propriétés mathématiques de certaines fonctions comme des sinusoides ou encore effectuer des découpages dans une projection afin de la rendre la plus fidèle possible. Elles peuvent avoir plusieurs propriétés : - équivalente : conserve localement les surfaces - conforme : conserve localement les angles, donc les formes ; - équidistante : conserver les distances sur les méridiens. - avec compromis : on ne conserve plus de métrique mais on essaye de réduire les distorsions au maximum • Area preserving projection – equal area or equivalent projection • Shape preserving – conformal, orthomorphic • Direction preserving – conformal, orthomorphic, azimuthal (only from a the central point) • Distance preserving – equidistant (shows the true distance between one or two points and every other point) <https://gisgeography.com/wp-content/uploads/2016/12/North-America-Lambert-Conformal-Conic-Projection-425x233.png> <https://gisgeography.com/wp-content/uploads/2016/12/Miller-Cylindrical-Projection-425x233.png> <https://gisgeography.com/wp-content/uploads/2016/12/Stereographic-Projection-425x233.png> Equivalente et conforme s'excluent mutuellement Les Métriques sont la surface, la forme, les angles, la distance, l'échelle Toute projection doit s'appuyer sur un datum géodésique pour cela il existe plusieurs ellipsoïdes courantes : • Clarke 1866 • Clarke 1880 anglais • Clarke 1880 IGN • Bessel • Airy • Hayford 1909 • International 1924 • WGS 66 • International 1967 • WGS 72 • IAG - GRS80 • WGS 84 • WGS 84, 72, 64 and 60 of the World Geodetic System • NAD83, the North American Datum which is very similar to WGS 84 • NAD27, the older North American Datum, of which NAD83 was basically a readjustment [1] • OSGB36 of the Ordnance Survey of Great Britain • ETRS89, the European Datum, related to ITRS • ED50, the older European Datum • GDA94, the Australian Datum [7] • JGD2011, the Japanese Datum, adjusted for changes caused by 2011 Tōhoku earthquake and tsunami [8] • Tokyo97, the older Japanese Datum [9] • KGD2002, the Korean Datum [10] • TWD67 and TWD97, different datum currently used in Taiwan. [11] • BJS54 and XAS80, old geodetic datum used in China [12] • GCJ - 02 and BD - 09, Chinese encrypted geodetic datum. • PZ - 90.11, the current geodetic reference used by GLONASS [13] • GTRF, the geodetic reference used by Galileo [14] • CGCS2000, or CGS - 2000, the geodetic reference used by BeiDou Navigation Satellite System [14] [15] [16] • International Terrestrial Reference Frames (ITRF88, 89, 90, 91, 92, 93, 94, 96, 97, 2000, 2005, 2008, 2014), different realizations of the ITRS. [17] [18] • Hong Kong Principal Datum, a vertical datum used in Hong Kong Google maps utilise la projection de mercator

Librairie existante permettant d'effectuer des projections cartographiques:

C/C++ : <https://proj4.org/>

Java : <https://github.com/OSUCartography/JMapProjLib> et <https://github.com/orbisgis/cts>

JavaScript : <https://github.com/d3/d3-geo-projection/> et <http://proj4js.org/>

Python : <https://github.com/jswhit/pyproj>, <https://github.com/geo-data/python-epsg> et <https://github.com/SciTools/cartopy>

Go : <https://github.com/pebbe/go-proj-4> et <https://github.com/omniscale/go-proj>

Rust : <https://github.com/georust/rust-proj> <https://gist.github.com/mbostock/29cddc0006f8b98eff12e60dd08f59a7/raw/373b>