

1-6	7	8	Total

Nome: \_\_\_\_\_ Cartão: \_\_\_\_\_

Ponto extra: ( ) Wikipédia ( ) Apresentação ( ) Nenhum Tópico: \_\_\_\_\_

Regras Gerais:

- Não é permitido o uso de calculadoras, telefones ou qualquer outro recurso computacional ou de comunicação.
- Trabalhe individualmente e sem uso de material de consulta além do fornecido.
- Devolva o caderno de questões preenchido ao final da prova.

Regras para as questões abertas

- Seja sucinto, completo e claro.
- Justifique todo procedimento usado.
- Indique identidades matemáticas usadas, em especial, itens da tabela.
- Use notação matemática consistente.

Tabela do operador  $\vec{\nabla}$ :

$f = f(x, y, z)$  e  $g = g(x, y, z)$  são funções escalares;

$\vec{F} = \vec{F}(x, y, z)$  e  $\vec{G} = \vec{G}(x, y, z)$  são funções vetoriais.

1.	$\vec{\nabla}(f + g) = \vec{\nabla}f + \vec{\nabla}g$
2.	$\vec{\nabla} \cdot (\vec{F} + \vec{G}) = \vec{\nabla} \cdot \vec{F} + \vec{\nabla} \cdot \vec{G}$
3.	$\vec{\nabla} \times (\vec{F} + \vec{G}) = \vec{\nabla} \times \vec{F} + \vec{\nabla} \times \vec{G}$
4.	$\vec{\nabla}(fg) = f\vec{\nabla}g + g\vec{\nabla}f$
5.	$\vec{\nabla} \cdot (f\vec{F}) = (\vec{\nabla}f) \cdot \vec{F} + f(\vec{\nabla} \cdot \vec{F})$
6.	$\vec{\nabla} \times (f\vec{F}) = \vec{\nabla}f \times \vec{F} + f\vec{\nabla} \times \vec{F}$
7.	$\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}f = \vec{\nabla}^2 f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2},$ onde $\vec{\nabla}^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$ é o operador laplaciano
8.	$\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla}f) = 0$
9.	$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{F}) = 0$
10.	$\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{F}) = \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{F}) - \vec{\nabla}^2 \vec{F}$
11.	$\vec{\nabla} \cdot (\vec{F} \times \vec{G}) = \vec{G} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{F}) - \vec{F} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{G})$
12.	$\vec{\nabla} \times (\vec{F} \times \vec{G}) = (\vec{G} \cdot \vec{\nabla})\vec{F} - \vec{G}(\vec{\nabla} \cdot \vec{F}) -$ $-(\vec{F} \cdot \vec{\nabla})\vec{G} + \vec{F}(\vec{\nabla} \cdot \vec{G})$
13.	$\vec{\nabla}(\vec{F} \cdot \vec{G}) = (\vec{G} \cdot \vec{\nabla})\vec{F} + (\vec{F} \cdot \vec{\nabla})\vec{G} +$ $+\vec{F} \times (\vec{\nabla} \times \vec{G}) + \vec{G} \times (\vec{\nabla} \times \vec{F})$
14.	$\vec{\nabla}\varphi(r) = \varphi'(r)\hat{r}$

Curvatura, torção e aceleração:

Nome	Definição
Curvatura	$\kappa = \left\  \frac{d\vec{T}}{ds} \right\  = \left\  \frac{\frac{d\vec{T}}{dt}}{\frac{ds}{dt}} \right\  = \frac{\ \vec{r}''(t) \times \vec{r}'(t)\ }{\ \vec{r}'(t)\ ^3}$
Torção	$\tau = -\frac{d\vec{B}}{ds} \cdot \vec{N} = \frac{(\vec{r}'(t) \times \vec{r}''(t)) \cdot \vec{r}'''(t)}{\ \vec{r}'(t) \times \vec{r}''(t)\ ^2}$
Módulo da Torção	$ \tau  = \left\  \frac{d\vec{B}}{ds} \right\  = \left\  \frac{\frac{d\vec{B}}{dt}}{\frac{ds}{dt}} \right\ $
Aceleração normal	$a_N = \frac{\ \vec{a} \times \vec{v}\ }{v} = \frac{v^2}{\rho} = \kappa v^2$
Aceleração tangencial	$a_T = \frac{\vec{a} \cdot \vec{v}}{v} = \frac{dv}{dt}$

Equações de Frenet-Serret:

$\frac{d\vec{T}}{ds}$	=	$\kappa\vec{N}$
$\frac{d\vec{N}}{ds}$	=	$-\kappa\vec{T} + \tau\vec{B}$
$\frac{d\vec{B}}{ds}$	=	$-\tau\vec{N}$

• **Questão 1** (1.0 ponto) Seja o campo vetorial conservativo  $\vec{F}(x, y, z) = ye^z\vec{i} + xe^z + xye^z$ , o campo escalar  $\psi(x, y, z) = y^4 + xz$  e  $\vec{G} = \vec{F} + \vec{\nabla}\psi$ . Assinale na primeira coluna um potencial  $\varphi$  para  $\vec{F}$  e na segunda alternativa o valor de  $W := \int_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$ . Onde  $C$  é curva parametrizada por:

$$\vec{r}(t) = 2^t\vec{i} + t^2\vec{j} + t\vec{k}, \quad 0 \leq t \leq 1.$$

O potencial  $\varphi$ :

$W$  :

- |                                                                    |                                     |
|--------------------------------------------------------------------|-------------------------------------|
| <input type="checkbox"/> $\varphi(x, y, z) = ye^z + C$             | <input type="checkbox"/> $2(1 + e)$ |
| <input type="checkbox"/> $\varphi(x, y, z) = xe^z + C$             | <input type="checkbox"/> $4$        |
| <input type="checkbox"/> $\varphi(x, y, z) = zye^x + C$            | <input type="checkbox"/> $2 + e$    |
| <input type="checkbox"/> $\varphi(x, y, z) = xze^y + C$            | <input type="checkbox"/> $2$        |
| <input checked="" type="checkbox"/> $\varphi(x, y, z) = xye^z + C$ | <input type="checkbox"/> $2e$       |

Item 1b anulado. R:  $2e + 3$ .

A solução do item b poderia ser obtida rapidamente por ser conservativo:  $\vec{G} = \vec{\nabla}(\varphi + \psi) = \vec{\nabla}(xye^z + y^4 + xz)$ . Assim  $W = (xye^z + y^4 + xz)|_{(1,0,0)}^{(2,1,1)}$ .

• **Questão 2** (1.0 ponto) Considere o campo radial  $\vec{F}(x, y, z) = \hat{r}$  esboçado na figura ao lado e os caminhos  $C_1$ , a reta que liga o ponto  $(-3, -3, 0)$  ao ponto  $(3, 3, 0)$ , a circunferência  $C_2$  e a elipse  $C_3$  orientadas no sentido anti-horário. Defina:

$$\begin{aligned} W_1 &= \int_{C_1} \vec{F} \cdot d\vec{r}, \\ W_2 &= \int_{C_2} \vec{F} \cdot d\vec{r}, \\ W_3 &= \int_{C_3} \vec{F} \cdot d\vec{r}, \end{aligned}$$

Assinale as alternativas corretas em cada uma das duas colunas:

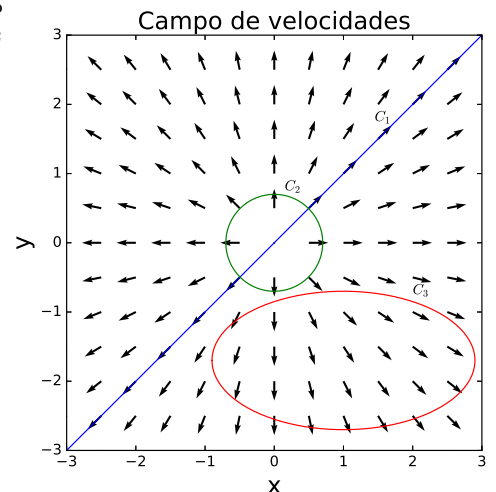
- |                                                                                |                                                           |
|--------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------|
| <input type="checkbox"/> $\vec{\nabla} \cdot \vec{F} = \frac{3}{r}$            | <input type="checkbox"/> $0 = W_2 = W_3 < W_1$            |
| <input checked="" type="checkbox"/> $\vec{\nabla} \cdot \vec{F} = \frac{2}{r}$ | <input type="checkbox"/> $0 = W_2 < W_3 < W_1$            |
| <input type="checkbox"/> $\vec{\nabla} \cdot \vec{F} = 0$                      | <input checked="" type="checkbox"/> $0 = W_2 = W_3 = W_1$ |
| <input type="checkbox"/> $\vec{\nabla} \cdot \vec{F} = 2 + 4r$                 | <input type="checkbox"/> $0 < W_1 < W_2 < W_3$            |
| <input type="checkbox"/> $\vec{\nabla} \cdot \vec{F} = 2 + r$                  | <input type="checkbox"/> $W_1 < 0 = W_2 < W_3$            |

Item a:

$$\begin{aligned} \vec{\nabla} \cdot \vec{F} &= \vec{\nabla} \cdot \left( \frac{\vec{r}}{r} \right) \\ &= \vec{\nabla} \left( \frac{1}{r} \right) \cdot \vec{r} + \left( \frac{1}{r} \right) \vec{\nabla} \cdot \vec{r} \\ &= -\frac{1}{r^2} \hat{r} \cdot \vec{r} + \frac{3}{r} = \frac{2}{r} \end{aligned}$$

Onde se usaram os itens 5 e 14 da tabela.

Item b: Como o campo é radial, é conservativo, pelo que  $W_2 = W_3 = 0$ . Já  $W_1 = 0$  pela simetria impar ao longo do segmento de reta.



- **Questão 3** (1.0 ponto) Considere a curva parametrizada por:

$$\vec{r}(t) = \cos(t)\vec{i} + \sin(t)\vec{j} + \cos(2t)\vec{k}.$$

Assinale as alternativas que indicam corretamente a curvatura em  $t = 0$  e torção em  $t = 0$ :

Curvatura em  $t = 0$

Torção em  $t = 0$

- ( ) 5  
( )  $\sqrt{11}$   
( ) 11  
( ) 17  
( )  $17^2$   
( x )  $\sqrt{17}$

- ( )  $-\sqrt{17}$   
( ) -17  
( )  $17^2$   
( )  $\sqrt{11}$   
( x ) 0  
( ) 11

Primeiro derivamos:

$$\begin{aligned}\vec{r}(t) &= \cos(t)\vec{i} + \sin(t)\vec{j} + \cos(2t)\vec{k} \\ \vec{r}'(t) &= -\sin(t)\vec{i} + \cos(t)\vec{j} - 2\sin(2t)\vec{k} \\ \vec{r}''(t) &= -\cos(t)\vec{i} - \sin(t)\vec{j} - 4\cos(2t)\vec{k} \\ \vec{r}'''(t) &= \sin(t)\vec{i} - \cos(t)\vec{j} + 8\sin(2t)\vec{k}\end{aligned}$$

Para  $t = 0$ , temos:

$$\begin{aligned}\vec{r}'(0) &= \vec{j} \\ \vec{r}''(0) &= -\vec{i} - 4\vec{k} \\ \vec{r}'''(0) &= -\vec{j}\end{aligned}$$

Assim:

$$\begin{aligned}\vec{r}'(0) \times \vec{r}''(0) &= \vec{j} \times (-\vec{i} - 4\vec{k}) = \vec{k} - 4\vec{i} \\ \vec{r}'(0) \times \vec{r}''(0) \cdot \vec{r}'''(0) &= (\vec{k} - 4\vec{i}) \cdot (-\vec{j}) = 0\end{aligned}$$

Portanto:

$$\begin{aligned}k(0) &= \frac{\|\vec{r}'(0) \times \vec{r}''(0)\|}{\|\vec{r}''(0)\|^3} = \frac{\sqrt{1+4^2}}{1} = \sqrt{17} \\ \tau(0) &= \frac{\vec{r}'(0) \times \vec{r}''(0) \cdot \vec{r}'''(0)}{\|\vec{r}'(0) \times \vec{r}''(0)\|^2} = 0\end{aligned}$$

- **Questão 4** (1.0 ponto) A posição de uma partícula é dada pela função vetorial  $\vec{r}(t) = (1+t)^{3/2}\vec{i} + (1-t)^{3/2}\vec{j}$ , que descreve uma curva chamada astróide. Assinale na primeira coluna o domínio de definição de  $\vec{r}(t)$  e, na segunda, a distância percorrida (comprimento de arco) ao longo de todo o domínio.

Domínio:

Distância percorrida:

- ( )  $(-1, 1]$   
( )  $[-1, 1]$   
( x )  $[-1, 1]$   
( )  $(-1, 1)$   
( ) Nenhuma das anteriores

- ( )  $\sqrt{2}$   
( )  $\sqrt{3}$   
( ) 3  
( x )  $3\sqrt{2}$   
( )  $3\sqrt{3}$

A distância é dada por:

$$D = \int_{-1}^1 \frac{ds}{dt} dt \quad (1)$$

$$= \int_{-1}^1 \|\vec{r}'(t)\| dt \quad (2)$$

$$= \frac{3\sqrt{2}}{2} \int_{-1}^1 dt = 3\sqrt{2} \quad (3)$$

$$(4)$$

onde se usou:

$$\vec{r}(t) = (1+t)^{3/2}\vec{i} + (1-t)^{3/2}\vec{j} \quad (5)$$

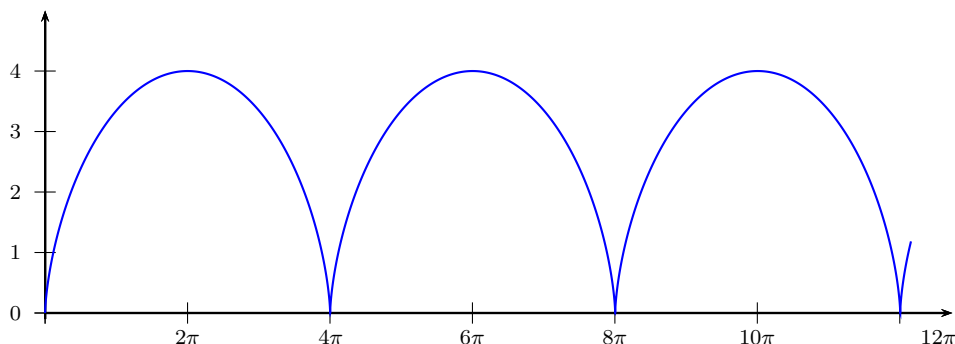
$$\vec{r}'(t) = \frac{3}{2}(1+t)^{1/2}\vec{i} - \frac{3}{2}(1-t)^{1/2}\vec{j} \quad (6)$$

$$\|\vec{r}'(t)\| = \frac{3}{2}\sqrt{(1+t) + (1-t)} = \frac{3}{2}\sqrt{2}. \quad (7)$$

**Questão 5** (1.0 ponto) O cicloide é uma curva definida por um ponto sobre uma circunferência que rola sem deslizar sobre uma reta. Considere a trajetória deste ponto parametrizada por  $\vec{r}(t) = x(t)\vec{i} + y(t)\vec{j}$ ,  $t > 0$ , onde  $r$  é uma constante e

$$x(t) = R(t - \sin(t))$$

$$y(t) = R(1 - \cos(t)).$$



Supondo  $R = 2$ , assinale na primeira coluna o valor do parâmetro  $t$  para o qual  $\vec{r}(t) = (\pi - 2, 2)$ . Na segunda coluna assinale o vetor velocidade neste instante:  
O parâmetro  $t$ :

- ( x )  $\frac{\pi}{2}$
- ( )  $\pi$
- ( )  $\frac{3\pi}{2}$
- ( )  $2\pi$
- ( )  $\frac{5\pi}{2}$

Velocidade:

- ( )  $4\vec{i} + 2\vec{j}$
- ( x )  $2\vec{i} + 2\vec{j}$
- ( )  $4\vec{i} + 4\vec{j}$
- ( )  $2\vec{i}$
- ( )  $2\vec{j}$
- ( )  $4\vec{i}$

Vide exemplo 12 página 3/6

item a:

Precisamos encontrar o menor valor de  $t$  positivo tal que:

$$t - \sin(t) = \frac{\pi}{2} - 1$$

$$1 - \cos(t) = 1.$$

Como  $\cos(t) = 0$ , temos que  $t = \frac{\pi}{2} + k\pi$ , onde  $k = 0, 1, 2, 3, \dots$ . Inspeção direta nos mostra que  $t = \frac{\pi}{2}$  é solução.

item b:

$$x'(t) = R(1 - \cos(t))$$

$$y'(t) = R\sin(t).$$

Assim, em  $t = \frac{\pi}{2}$ , vale:

$$x'(t) = 2$$

$$y'(t) = 2.$$

• **Questão 6** (1.0 ponto) Seja  $S$  a superfície no plano  $xy$  limitada pelos eixos  $x$  e  $y$  e pelo arco de circunferência de raio 4 centrado na origem restrito ao primeiro quadrante. A superfície  $S$  é orientada no sentido positivo do eixo  $z$  e o caminho  $C$  é a curva que limita  $S$  orientada pela regra da mão direita. Seja  $\vec{F} = x^3\vec{i} + x^3\vec{j}$  e  $\vec{G} = \vec{\nabla}\|\vec{F}\|$ .

Assinale as alternativas que indicam, respectivamente, os valores de  $W_1 := \int_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$  e  $W_2 := \int_C \vec{G} \cdot d\vec{r}$ .

$W_1$ :

- ( )  $-12\pi$
- ( )  $0\pi$
- ( )  $12\pi$
- ( )  $24\pi$
- ( x )  $48\pi$

$W_2$ :

- ( )  $-6$
- ( )  $-3$
- ( x )  $0$
- ( )  $3$
- ( )  $6$

Vide questão 4 da lista 0.

Item a: Primeiro calculamos o rotacional do campo dado por:

$$\vec{\nabla} \times \vec{F} = 3x^2\vec{k}$$

e aplicamos o teorema de Stokes:

$$\begin{aligned}
 W &= \int_S \vec{\nabla} \times \vec{F} \cdot \vec{n} dS \\
 &= \int_S 3x^2 \vec{k} \cdot \vec{k} dS \\
 &= 3 \int_S x^2 dS
 \end{aligned}$$

Parametrizando em polares, temos:

$$\begin{aligned}
 W &= 3 \int_S x^2 dS \\
 &= 3 \int_0^{\pi/2} \int_0^4 \rho^2 \cos^2(\theta) \rho d\rho d\theta \\
 &= 3 \int_0^{\pi/2} \int_0^4 \rho^3 \cos^2(\theta) d\rho d\theta \\
 &= 3 \left( \int_0^4 \rho^3 d\rho \right) \left( \int_0^{\pi/2} \cos^2(\theta) d\theta \right) \\
 &= 34^3 \int_0^{\pi/2} \left( \frac{1 + \cos(2x)}{2} \right) d\theta \\
 &= 96 \left( \theta + \frac{\text{sen}(2x)}{2} \right) \Big|_0^{\pi/2} \\
 &= 48\pi
 \end{aligned}$$

item b: A integral em caminho fechado de qualquer campo gradiente é zero.

- **Questão 7** (2.0 ponto) Dada uma função escalar  $f(r)$  onde  $r = \|\vec{r}\| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ .

a) Use a regra da cadeia para obter a fórmula do gradiente de  $f(r)$  dada por

$$\vec{\nabla} f(r) = f'(r) \hat{r}.$$

b) Use, nesta ordem, a definição de laplaciano de uma função escalar, depois o resultado do item anterior e, finalmente, a tabela de fórmulas do operador  $\vec{\nabla}$  para obter a seguinte fórmula:

$$\vec{\nabla}^2 f(r) = 2 \frac{f'(r)}{r} + f''(r).$$

[Ver itens 9 e 11 da lista 3.](#)

• **Questão 8** (2.0 pontos) Considere a superfície fechada orientada para fora composta superiormente pela superfície de rotação descrita como

$$z = f(x, y) = 1 - (x^2 + y^2), \quad z > 0$$

e inferiormente por:

$$z = 0, \quad x^2 + y^2 \leq 1.$$

Seja o campo vetorial dado por  $\vec{F} = x^3\vec{i} + x\vec{j} + \vec{k}$ . Calcule o valor do fluxo

$$\iint \vec{F} \cdot \vec{n} dS$$

Primeiro calculamos o divergente de  $\vec{F}$  dado por:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{F} = 3x^2$$

E aplicamos o teorema da divergência parametizando a região em coordenadas cilíndricas:

$$\begin{aligned} \Phi &= \int_V \vec{\nabla} \cdot \vec{F} dV \\ &= 3 \int_0^{2\pi} \int_0^1 \int_0^{1-\rho^2} \rho^2 \cos^2(\theta) \rho dz d\rho d\theta \\ &= 3 \left( \int_0^{2\pi} \cos^2(\theta) d\theta \right) \left( \int_0^1 \int_0^{1-\rho^2} \rho^3 dz d\rho \right) \\ &= \frac{3}{2} \left( \int_0^{2\pi} (1 + \cos(2\theta)) d\theta \right) \left( \int_0^1 \rho^3 (1 - \rho^2) d\rho \right) \\ &= \frac{3}{2} (2\pi) \left( \frac{1}{4} - \frac{1}{6} \right) \\ &= \frac{\pi}{4} \end{aligned}$$