

| 1-8 | 9 | 10 | Total |
|-----|---|----|-------|
| | | | |

Nome: Gabarito com respostas finais e alguns comentários sobre a resolução.

Regras Gerais:

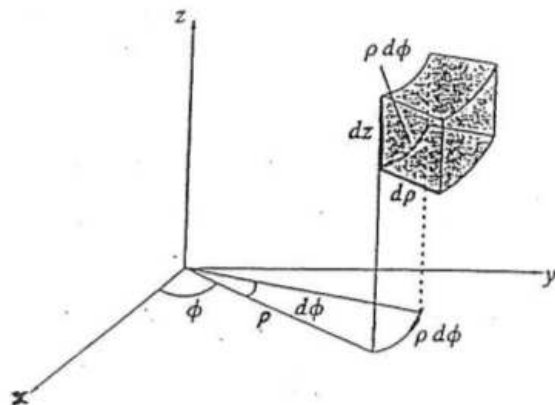
- Não é permitido o uso de calculadoras, telefones ou qualquer outro recurso computacional ou de comunicação.
- Trabalhe individualmente e sem uso de material de consulta além do fornecido.
- Devolva o caderno de questões preenchido ao final da prova.

Regras para as questões abertas

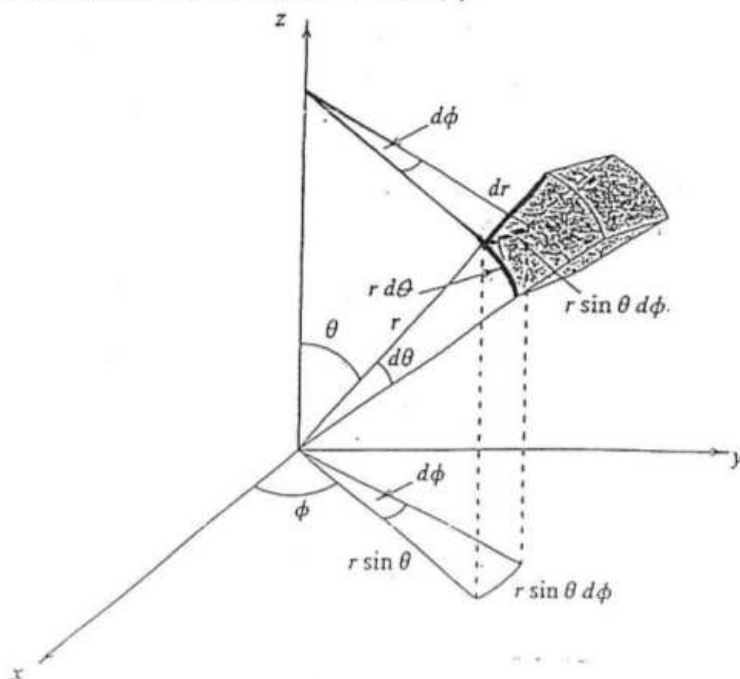
- Seja sucinto, completo e claro.
- Justifique todo procedimento usado.
- Indique identidades matemáticas usadas, em especial, itens da tabela.
- Use notação matemática consistente.

COORDENADAS CILÍNDRICAS E ESFÉRICAS

a) Coordenadas cilíndricas : ρ, ϕ, z



b) Coordenadas esféricas : r, θ, ϕ



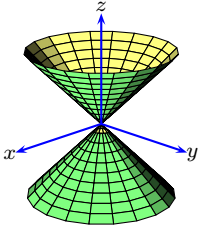
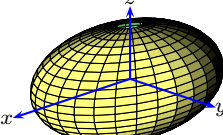
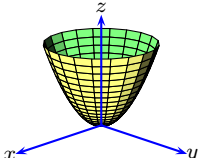
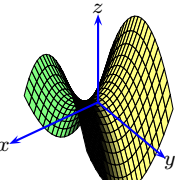
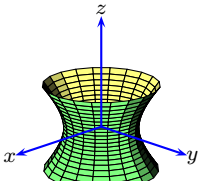
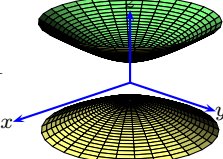
| | |
|--|---|
| <p>Cone elíptico: $z^2 = \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2}$</p>  | <p>Elipsóide: $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$</p>  |
| <p>Parabolóide Elíptico: $z = \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2}$</p>  | <p>Parabolóide Hiperbólico: $z = \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2}$</p>  |
| <p>Hiperbolóide de uma folha: $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$</p>  | <p>Hiperbolóide de duas folhas: $-\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$</p>  |

Tabela do operador $\vec{\nabla}$:

$f = f(x, y, z)$ e $g = g(x, y, z)$ são funções escalares;

$\vec{F} = \vec{F}(x, y, z)$ e $\vec{G} = \vec{G}(x, y, z)$ são funções vetoriais.

| | |
|-----|---|
| 1. | $\vec{\nabla} (f + g) = \vec{\nabla} f + \vec{\nabla} g$ |
| 2. | $\vec{\nabla} \cdot (\vec{F} + \vec{G}) = \vec{\nabla} \cdot \vec{F} + \vec{\nabla} \cdot \vec{G}$ |
| 3. | $\vec{\nabla} \times (\vec{F} + \vec{G}) = \vec{\nabla} \times \vec{F} + \vec{\nabla} \times \vec{G}$ |
| 4. | $\vec{\nabla} (fg) = f\vec{\nabla} g + g\vec{\nabla} f$ |
| 5. | $\vec{\nabla} \cdot (f\vec{F}) = (\vec{\nabla} f) \cdot \vec{F} + f (\vec{\nabla} \cdot \vec{F})$ |
| 6. | $\vec{\nabla} \times (f\vec{F}) = \vec{\nabla} f \times \vec{F} + f\vec{\nabla} \times \vec{F}$ |
| 7. | $\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} f = \vec{\nabla}^2 f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2},$ <p>onde $\vec{\nabla}^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$ é o operador laplaciano</p> |
| 8. | $\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} f) = 0$ |
| 9. | $\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{F}) = 0$ |
| 10. | $\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{F}) = \vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{F}) - \vec{\nabla}^2 \vec{F}$ |
| 11. | $\vec{\nabla} \cdot (\vec{F} \times \vec{G}) = \vec{G} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{F}) - \vec{F} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{G})$ |
| 12. | $\vec{\nabla} \times (\vec{F} \times \vec{G}) = (\vec{G} \cdot \vec{\nabla}) \vec{F} - \vec{G} (\vec{\nabla} \cdot \vec{F}) -$ $- (\vec{F} \cdot \vec{\nabla}) \vec{G} + \vec{F} (\vec{\nabla} \cdot \vec{G})$ |
| 13. | $\vec{\nabla} (\vec{F} \cdot \vec{G}) = (\vec{G} \cdot \vec{\nabla}) \vec{F} + (\vec{F} \cdot \vec{\nabla}) \vec{G} +$ $+ \vec{F} \times (\vec{\nabla} \times \vec{G}) + \vec{G} \times (\vec{\nabla} \times \vec{F})$ |

Algumas fórmulas:

| Nome | Definição |
|-----------------------|--|
| Curvatura | $\kappa = \left\ \frac{d\vec{T}}{ds} \right\ = \left\ \frac{\frac{d\vec{T}}{dt}}{\frac{ds}{dt}} \right\ = \frac{\ \vec{r}''(t) \times \vec{r}'(t)\ }{\ \vec{r}'(t)\ ^3}$ |
| Torção | $\tau = -\frac{d\vec{B}}{ds} \cdot \vec{N} = \frac{(\vec{r}'(t) \times \vec{r}''(t)) \cdot \vec{r}'''(t)}{\ \vec{r}'(t) \times \vec{r}''(t)\ ^2}$ |
| Módulo da Torção | $ \tau = \left\ \frac{d\vec{B}}{ds} \right\ = \left\ \frac{\frac{d\vec{B}}{dt}}{\frac{ds}{dt}} \right\ $ |
| Aceleração normal | $a_N = \frac{\ \vec{a} \times \vec{v}\ }{v} = \frac{v^2}{\rho} = \kappa v^2$ |
| Aceleração tangencial | $a_T = \frac{\vec{a} \cdot \vec{v}}{v} = \frac{dv}{dt}$ |

• **Questão 1** (0.75 ponto) O amendoim-acácia ou tipuana é uma árvore cujos frutos alados são popularmente conhecidos como “sementes de helicóptero”. Exausto, depois de duas provas na faculdade, o estudante de engenharia deitou-se sobre o gramado em um dia sem vento para assistir ao suave cair do fruto da tipuana que via rodopiar em sentido horário. A fim de modelar o movimento, considerou que o centro de massa do sistema movia-se verticalmente (na direção e sentido negativo do eixo z) a uma velocidade constante de módulo 20 cm/s, e observou que o fruto fazia uma revolução completa enquanto seu centro de massa caía 5 cm. Considere que a extremidade do fruto oposta ao centro de massa dista 5 cm dele e realiza movimento helicoidal, isto é:



$$x(t) = a \cos(wt), \quad y(t) = b \sin(wt), \quad z(t) = ct.$$

Assinale a alternativa que melhor representa os valores de a , b , w e c no sistema de unidades [tempo]=s e [comprimento]=cm:

- () $a = 5$, $b = -5$, $w = 8\pi$ e $c = 20$.
 () $a = 5$, $b = -5$, $w = 8\pi$ e $c = -20$.
 () $a = 5$, $b = 5$, $w = 8\pi$ e $c = 20$.
 (X) $a = 5$, $b = 5$, $w = 8\pi$ e $c = -20$.
 () Como o movimento é levógiro, nenhuma das alternativas (a)-(d) o descreve corretamente.
 () Como o movimento é dextrogiro, nenhuma das alternativas (a)-(d) o descreve corretamente.

Como o fruto está caindo, temos que $c < 0$. Observamos também que o movimento é levógiro, isto é, o sentido de rotação é horário quando visto de baixo e anti-horário quando visto de cima com $c < 0$, logo $b > 0$ (visto que $a > 0$ em todas as alternativas).

No caso de o sentido ser anti-horário, o movimento é dextrogiro e $b < 0$.

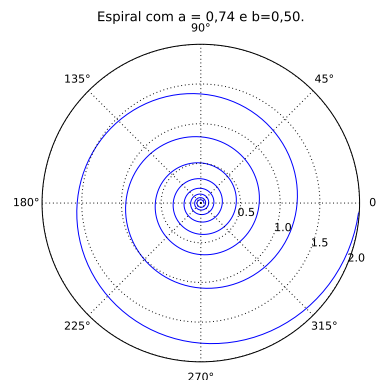
• **Questão 2** (0.75 ponto) Considere a espiral dada por

$$x(t) = ae^{bt} \cos(t), \quad y(t) = ae^{bt} \sin(t), \quad z(t) = 0, \quad t \geq 0,$$

onde $a > 0$ e b são constantes. Assinale a alternativa que representa a curvatura em função do parâmetro t . Dica: Ao invés de tentar obter uma expressão para $\kappa(t)$, interprete a curva e analise aspectos qualitativos como casos particulares conhecidos e comportamento esperado com os parâmetros.

- () $\frac{ae^{-bt}}{\sqrt{1+b^2}}$.
 () $\frac{ae^{-bt}}{\sqrt{a^2+b^2}}$.
 (X) $\frac{e^{-bt}}{a\sqrt{1+b^2}}$.
 () $\frac{e^{bt}}{a\sqrt{1+b^2}}$.
 () $\frac{ae^{bt}}{\sqrt{1+b^2}}$.
 () $\frac{ae^{bt}}{\sqrt{a^2+b^2}}$.

Primeiro, observamos que o caso particular $b = 0$ recai na circunferência de raio a , cuja curvatura é $1/a$. Assim temos apenas duas opções: $\frac{e^{-bt}}{a\sqrt{1+b^2}}$ e $\frac{e^{bt}}{a\sqrt{1+b^2}}$. Interpretando a espiral (ver gráfico), fica claro que a curvatura decresce com a distância até a origem dada por e^{bt} , logo a resposta correta só pode ser $\frac{e^{-bt}}{a\sqrt{1+b^2}}$.



• **Questão 3** (0.75 ponto) Considere os campos $\vec{F} = ay\vec{i} + bx\vec{j} + z\vec{k}$ e $\vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$. O campo $\vec{\nabla} \cdot (\vec{F} \times \vec{r})$ é dado por:

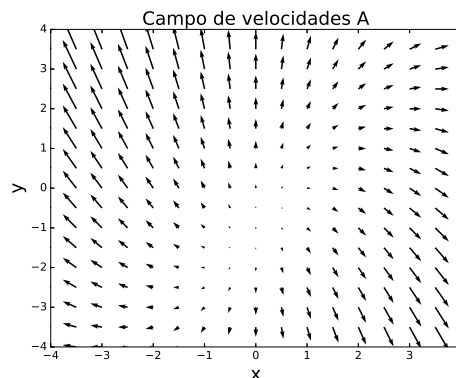
- (X) $(b-a)z$.
 () $(1+b)x + (b-a)z$.
 () $(a+b)x$.
 () $(1+b)y + (b-a)z$.
 () $(1+b)z$.
 () Nenhuma das anteriores.

• **Questão 4** (0.75 ponto) Considere os mesmos campos da questão anterior, isto é, $\vec{F} = ay\vec{i} + bx\vec{j} + z\vec{k}$ e $\vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$. O campo $\vec{\nabla} (\vec{F} \cdot \vec{r})$ é dado por:

- () $ay\vec{i} + bx\vec{j} + 2z\vec{k}$.
 () $ax\vec{i} + by\vec{j} + az^2\vec{k}$.
 () $(a+b)y\vec{i} + bz\vec{j} + 2x\vec{k}$.
 () $2z\vec{i} + (a+b)x\vec{j} + az^2\vec{k}$.
 (X) $(a+b)y\vec{i} + (a+b)x\vec{j} + 2z\vec{k}$.
 () Nenhuma das anteriores.

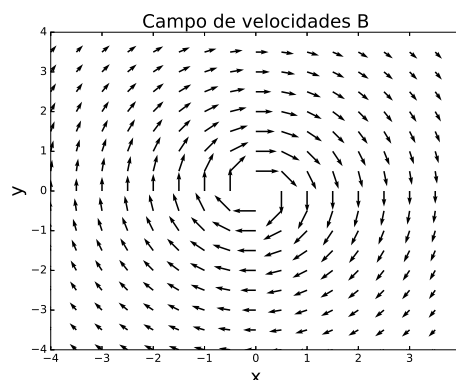
• **Questão 5** (0.75 ponto) Considere o campo de velocidades $\vec{v} = v_1(x, y)\vec{i} + v_2(x, y)\vec{j}$ representado no gráfico ao lado. Assinale a alternativa correta:

- () $\vec{\nabla} \cdot \vec{v} < 0$ e $\vec{k} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{v} < 0$ em todos os pontos.
 () $\vec{\nabla} \cdot \vec{v} > 0$ e $\vec{k} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{v} > 0$ em todos os pontos.
 () $\vec{\nabla} \cdot \vec{v} < 0$ e $\vec{k} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{v} > 0$ em todos os pontos.
 (X) $\vec{\nabla} \cdot \vec{v} > 0$ e $\vec{k} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{v} < 0$ em todos os pontos.
 () $\vec{\nabla} \cdot \vec{v} = 0$ e $\vec{k} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{v} > 0$ em todos os pontos.
 () $\vec{\nabla} \cdot \vec{v} = 0$ e $\vec{k} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{v} < 0$ em todos os pontos.



• **Questão 6** (0.75 ponto) Considere o campo de velocidades $\vec{v} = v_1(x, y)\vec{i} + v_2(x, y)\vec{j}$ representado no gráfico ao lado. Assinale a alternativa correta:

- () $\vec{\nabla} \cdot \vec{v} > 0$ e $\vec{k} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{v} < 0$ em todos os pontos.
 () $\vec{\nabla} \cdot \vec{v} < 0$ e $\vec{k} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{v} < 0$ em todos os pontos.
 () $\vec{\nabla} \cdot \vec{v} > 0$ e $\vec{k} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{v} > 0$ em todos os pontos.
 () $\vec{\nabla} \cdot \vec{v} < 0$ e $\vec{k} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{v} > 0$ em todos os pontos.
 () $\vec{\nabla} \cdot \vec{v} = 0$ e $\vec{k} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{v} < 0$ em todos os pontos.
 (X) $\vec{\nabla} \cdot \vec{v} = 0$ e $\vec{k} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{v} > 0$ em todos os pontos.



• **Questão 7** (0.75 ponto) Considere o campo dado por $\vec{F} = ye^z\vec{i} - x\cos(z)\vec{j} + \cos(xyz)\vec{k}$ e caminho C que contorna no sentido *horário* a porção do plano xy limitada pelos eixos ordenados, a reta $x = 2$, a reta $y = 2$ e a hipérbole $xy = 1$. Assinale a alternativa que indica valor de $W = \oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$. Dica: Use o Teorema de Stokes.

- () $2\ln(4)$
 (X) $2 + 4\ln(2)$
 () $1 - \ln(4)$
 () $-2 - 4\ln(2)$
 () $-2\ln(4)$
 () Nenhuma das anteriores.

Ver questão 5 da lista 0.

• **Questão 8** (0.75 ponto) Considere o campo dado por $\vec{F} = xz\vec{i} + xy\vec{j} + xz\vec{k}$ e caminho C dado pelo arco de parábola $y = x^2$ no plano xy que liga o ponto $P_1 = (0, 0, 0)$ até o ponto $P_2 = (2, 4, 0)$ no sentido $P_1 \rightarrow P_2$. Assinale a alternativa que indica valor de $W = \int_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$.

- () $\frac{106}{15}$
 () $\frac{17}{3}$
 (X) $\frac{64}{5}$
 () $\frac{74}{5}$
 () 0
 () Nenhuma das anteriores.

• **Questão 9** (2.0 pontos) Considere os campos $\vec{F} = y \cos(xy)\vec{i} + (x \cos(xy) + ze^{yz})\vec{j} + (ye^{yz} + 1)\vec{k}$ e $\vec{G} = y\vec{k}$.

a. (1.0 ponto) Encontre um potencial para o campo conservativo \vec{F} .

b. (1.0 ponto) Encontre um caminho fechado C tal que $\oint_C \vec{G} \cdot d\vec{r} \neq 0$. Dica: Inspeção o rotacional de \vec{G} .

Item a. $\phi(x, y, z) = \sin(xy) + e^{yz} + z + C$, onde C é uma constante.

Item b. $\vec{\nabla} \times \vec{G} = \vec{i}$, assim escolha um caminho C fechado que limita a região S no plano yz (cuja normal é $\pm\vec{i}$), temos:

$$W = \oint_C \vec{F} d\vec{r} = \int_S \vec{\nabla} \times \vec{F} \cdot \vec{n} dS = \int_S \vec{i} \cdot \vec{n} dS = \pm \int_S dS = \pm \text{área de } S.$$

Escolha S de área não nula e qualquer orientação.

• **Questão 10** (2.0 pontos) Considere S a superfície orientada para fora que contorna o sólido V limitado superiormente pelo plano $z = 1$ e inferiormente pela superfície $z = \sqrt{x^2 + y^2}$, $0 \leq z \leq 1$ e o campo $\vec{F} = x\vec{i} + z\vec{k}$. Calcule o valor do fluxo $\Phi = \iint_S \vec{F} \cdot \vec{n} ds$ conforme solicitado.

a. (1.0 ponto) Via parametrização direta da superfície.

b. (1.0 ponto) Via Teorema da Divergência.

Item a. Escreva $\Phi = \Phi_1 + \Phi_2$ onde Φ_1 é a lateral e Φ_2 é o topo.

$$\Phi_1 = \iint_S \vec{F} \cdot \vec{\eta} dS = \pm \iint_A \vec{F} \cdot \vec{\nabla} G dA$$

onde $G(x, y, z) = z - \sqrt{x^2 + y^2}$ e $\vec{\nabla} G = -\frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}}\vec{i} - \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}}\vec{j} + \vec{k}$, assim

$$\vec{F} \cdot \vec{\nabla} G = -\frac{x^2}{\sqrt{x^2 + y^2}} + z$$

Convertendo para coordenadas cilíndricas, temos:

$$\begin{aligned} \Phi_1 &= - \int_0^{2\pi} \int_0^1 \left(-\frac{\rho^2 \cos^2(\theta)}{\rho} + z \right) \rho d\rho d\theta = - \int_0^{2\pi} \int_0^1 \left(-\frac{\rho^2 \cos^2(\theta)}{\rho} + \rho \right) \rho d\rho d\theta \\ &= - \int_0^{2\pi} \int_0^1 (-\rho^2 \cos^2(\theta) + \rho^2) d\rho d\theta = - \int_0^{2\pi} \int_0^1 \rho^2 \sin^2(\theta) d\rho d\theta \\ &= -\frac{1}{3} \int_0^{2\pi} \sin^2(\theta) d\theta = -\frac{1}{3} \int_0^{2\pi} \left(\frac{1 - \cos(2\theta)}{2} \right) d\theta = -\frac{\pi}{3} \end{aligned}$$

$$\Phi_2 = \iint_S \vec{F} \cdot \vec{\eta} dS = \iint_S \vec{F} \cdot \vec{k} dS = \iint_S \vec{F} \cdot z dS = \iint_S \vec{F} dS = \text{área de } S = \pi$$

$$\Phi = \Phi_1 + \Phi_2 = -\frac{\pi}{3} + \pi = \frac{2}{3}\pi$$

Item b. Observe que $\vec{\nabla} \cdot \vec{F} = 2$, assim

$$\Phi = \iint_S \vec{F} \cdot \vec{\eta} dS = \iiint_S \vec{\nabla} \cdot \vec{F} dV = 2 \iiint_S dV = 2 \times (\text{volume de } V) = \frac{2}{3}\pi$$