

1-6	7	8	Total

Nome: \_\_\_\_\_ Cartão: \_\_\_\_\_

Regras Gerais:

- Não é permitido o uso de calculadoras, telefones ou qualquer outro recurso computacional ou de comunicação.
- Trabalhe individualmente e sem uso de material de consulta além do fornecido.
- Devolva o caderno de questões preenchido ao final da prova.

Regras para as questões abertas

- Seja sucinto, completo e claro.
- Justifique todo procedimento usado.
- Indique identidades matemáticas usadas, em especial, itens da tabela.
- Use notação matemática consistente.

Tabela do operador  $\vec{\nabla}$ :

$f = f(x, y, z)$  e  $g = g(x, y, z)$  são funções escalares;

$\vec{F} = \vec{F}(x, y, z)$  e  $\vec{G} = \vec{G}(x, y, z)$  são funções vetoriais.

1.	$\vec{\nabla}(f + g) = \vec{\nabla}f + \vec{\nabla}g$
2.	$\vec{\nabla} \cdot (\vec{F} + \vec{G}) = \vec{\nabla} \cdot \vec{F} + \vec{\nabla} \cdot \vec{G}$
3.	$\vec{\nabla} \times (\vec{F} + \vec{G}) = \vec{\nabla} \times \vec{F} + \vec{\nabla} \times \vec{G}$
4.	$\vec{\nabla}(fg) = f\vec{\nabla}g + g\vec{\nabla}f$
5.	$\vec{\nabla} \cdot (f\vec{F}) = (\vec{\nabla}f) \cdot \vec{F} + f(\vec{\nabla} \cdot \vec{F})$
6.	$\vec{\nabla} \times (f\vec{F}) = \vec{\nabla}f \times \vec{F} + f\vec{\nabla} \times \vec{F}$
7.	$\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}f = \vec{\nabla}^2 f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2},$ onde $\vec{\nabla}^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$ é o operador laplaciano
8.	$\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla}f) = 0$
9.	$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{F}) = 0$
10.	$\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{F}) = \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{F}) - \vec{\nabla}^2 \vec{F}$
11.	$\vec{\nabla} \cdot (\vec{F} \times \vec{G}) = \vec{G} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{F}) - \vec{F} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{G})$
12.	$\vec{\nabla} \times (\vec{F} \times \vec{G}) = (\vec{G} \cdot \vec{\nabla})\vec{F} - \vec{G}(\vec{\nabla} \cdot \vec{F}) -$ $-(\vec{F} \cdot \vec{\nabla})\vec{G} + \vec{F}(\vec{\nabla} \cdot \vec{G})$
13.	$\vec{\nabla}(\vec{F} \cdot \vec{G}) = (\vec{G} \cdot \vec{\nabla})\vec{F} + (\vec{F} \cdot \vec{\nabla})\vec{G} +$ $+\vec{F} \times (\vec{\nabla} \times \vec{G}) + \vec{G} \times (\vec{\nabla} \times \vec{F})$

Curvatura, torção e aceleração:

Nome	Definição
Curvatura	$\kappa = \left\  \frac{d\vec{T}}{ds} \right\  = \left\  \frac{\frac{d\vec{T}}{dt}}{\frac{ds}{dt}} \right\  = \frac{\ \vec{r}'(t) \times \vec{r}''(t)\ }{\ \vec{r}'(t)\ ^3}$
Torção	$\tau = -\frac{d\vec{B}}{ds} \cdot \vec{N} = \frac{(\vec{r}'(t) \times \vec{r}''(t)) \cdot \vec{r}'''(t)}{\ \vec{r}'(t) \times \vec{r}''(t)\ ^2}$
Módulo da Torção	$ \tau  = \left\  \frac{d\vec{B}}{ds} \right\  = \left\  \frac{\frac{d\vec{B}}{dt}}{\frac{ds}{dt}} \right\ $
Aceleração normal	$a_N = \frac{\ \vec{a} \times \vec{v}\ }{v} = \frac{v^2}{\rho} = \kappa v^2$
Aceleração tangencial	$a_T = \frac{\vec{a} \cdot \vec{v}}{v} = \frac{dv}{dt}$

Equações de Frenet-Serret:

$\frac{d\vec{T}}{ds}$	=	$\kappa\vec{N}$
$\frac{d\vec{N}}{ds}$	=	$-\kappa\vec{T} \quad +\tau\vec{B}$
$\frac{d\vec{B}}{ds}$	=	$-\tau\vec{N}$

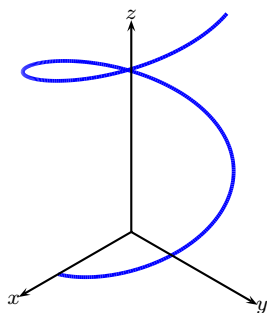
- **Questão 1** (1.0 ponto) Considere que uma partícula descreva a trajetória dada por

$$x(t) = t, \quad y(t) = 2e^{t-1}, \quad z(t) = t^2, \quad t \geq 0$$

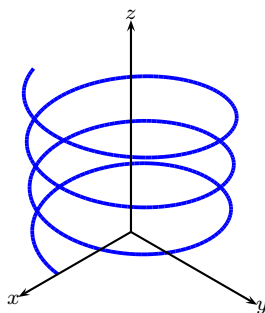
Assinale as alternativas que indicam respectivamente o módulo da velocidade e a curvatura da curva descrita pela trajetória no instante  $t = 1$ .

- |   |   |
|---|---|
| <input checked="" type="checkbox"/> ( x )   | $\frac{2\sqrt{2}}{27}$                              |
| <input type="checkbox"/> ( ) 1              | <input type="checkbox"/> ( ) $\frac{\sqrt{2}}{27}$  |
| <input type="checkbox"/> ( ) 2              | <input type="checkbox"/> ( ) $\frac{2}{27}$         |
| <input checked="" type="checkbox"/> ( x ) 3 | <input type="checkbox"/> ( ) $\frac{3\sqrt{2}}{27}$ |
| <input type="checkbox"/> ( ) 4              | <input type="checkbox"/> ( ) $\frac{1}{27}$         |
| <input type="checkbox"/> ( ) 5              |   |

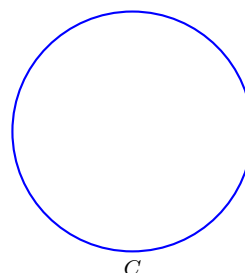
- **Questão 2** (1.0 ponto) Considere as três curvas, sendo duas hélices circulares,  $H_1$  e  $H_2$ , e uma circunferência  $C$ . Para as curvas  $H_1$  e  $H_2$ , suponha que as escalas dos eixos cartesianos são as mesmas. Denotamos aqui  $\tau_1$ ,  $\tau_2$  e  $\tau_3$  as torções  $\kappa_1$ ,  $\kappa_2$  e  $\kappa_3$  as curvaturas das curvas  $H_1$ ,  $H_2$ , e  $C$ , respectivamente. Assinale na primeira coluna o correto sinal de cada torção e na segunda as corretas relações entre as curvaturas.



$H_1$



$H_2$



$C$

- |   |  |
|---|--|
| <input type="checkbox"/> ( ) $\tau_1 < 0, \tau_2 > 0$ e $\tau_3 = 0$              | <input type="checkbox"/> ( ) $\kappa_1 > \kappa_2 > \kappa_3$              |
| <input type="checkbox"/> ( ) $\tau_1 > 0, \tau_2 > 0$ e $\tau_3 = 0$              | <input checked="" type="checkbox"/> ( x ) $\kappa_1 < \kappa_2 < \kappa_3$ |
| <input type="checkbox"/> ( ) $\tau_1 < 0, \tau_2 < 0$ e $\tau_3 > 0$              | <input type="checkbox"/> ( ) $\kappa_1 = \kappa_2 = \kappa_3$              |
| <input type="checkbox"/> ( ) $\tau_1 < 0, \tau_2 > 0$ e $\tau_3 > 0$              | <input type="checkbox"/> ( ) $\kappa_1 = \kappa_2 > \kappa_3 = 0$          |
| <input type="checkbox"/> ( ) $\tau_1 > 0, \tau_2 < 0$ e $\tau_3 > 0$              | <input type="checkbox"/> ( ) $\kappa_3 < \kappa_2 < \kappa_1$              |
| <input checked="" type="checkbox"/> ( x ) $\tau_1 > 0, \tau_2 < 0$ e $\tau_3 = 0$ |  |

- **Questão 3** (1.0 ponto) Considere os campos dados por

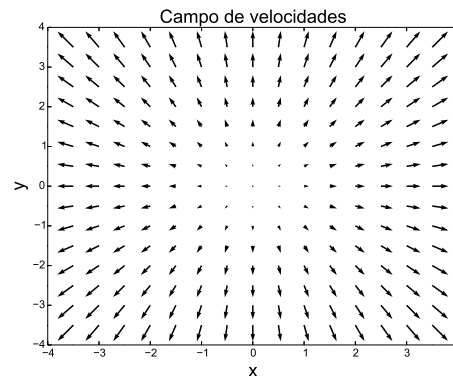
$$\begin{aligned} f(x, y, z) &= \ln(1 + x^2) + e^y \\ g(x, y, z) &= x + y + z \\ \vec{F}(x, y, z) &= (x + y + z)\vec{i} + (x + y - z)\vec{j} + (x - y - z)\vec{k} \end{aligned}$$

Assinale as alternativas que apresentam expressões para  $\vec{\nabla}g \cdot (\vec{\nabla} \times (\vec{F} + \vec{\nabla}f))$  e  $\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}f$ , respectivamente.

- |   |  |
|---|--|
| <input type="checkbox"/> ( ) 3  | <input type="checkbox"/> ( ) $2\frac{1-x^2}{(1+x^2)^2}$                    |
| <input checked="" type="checkbox"/> ( x ) 0                                   | <input type="checkbox"/> ( ) $2\frac{x}{(1+x^2)} + e^y$                    |
| <input type="checkbox"/> ( ) $x + y + z$                                      | <input type="checkbox"/> ( ) $2\frac{x}{(1+x^2)}$                          |
| <input type="checkbox"/> ( ) $(x + y + z)(\ln(1 + x^2) + e^y)$                | <input checked="" type="checkbox"/> ( x ) $2\frac{1-x^2}{(1+x^2)^2} + e^y$ |
| <input type="checkbox"/> ( ) $(x + y + z)\left(\frac{2x}{1+x^2} + e^y\right)$ | <input type="checkbox"/> ( ) $\frac{1}{(1+x^2)} + 2e^y$                    |

• **Questão 4** (1.0 ponto) Considere o campo central  $\vec{F} = f(r)\hat{r}$  dado no gráfico ao lado. Em cada coluna assinale uma alternativa correta.

- ( ) O divergente é nulo no ponto  $(1, 1)$ . ( )  $\vec{k} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{F} > 0$  em todos os pontos, exceto na origem.
- ( ) O divergente não existe no ponto  $(-3, -3)$ . ( )  $\vec{k} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{F} < 0$  em todos os pontos, exceto na origem.
- ( ) O divergente é nulo em todos os pontos. ( ) O campo é irrotacional.
- (x ) O divergente é não-negativo em todos os pontos. ( )  $\vec{k} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{F} = 0$  somente no ponto  $(0, 0)$ .
- ( ) O divergente é não-positivo em todos os pontos. ( )  $\vec{k} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{F} > 0$  somente na região  $x < 0$ .

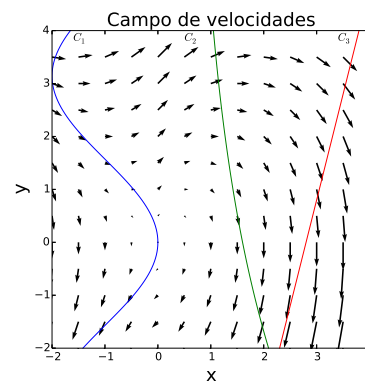


• **Questão 5** (1.0 ponto) Considere o campo de velocidades e as três curvas,  $C_1$ ,  $C_2$  e  $C_3$ , orientadas no sentido negativo de  $y$ . Definimos

$$I_1 = \int_{C_1} \vec{F} \cdot d\vec{r}, \quad I_2 = \int_{C_2} \vec{F} \cdot d\vec{r} \quad \text{e} \quad I_3 = \int_{C_3} \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

Em cada coluna assinale uma alternativa correta.

- (x )  $I_1 > 0$ ,  $I_2 > 0$ , e  $I_3 > 0$ . ( )  $|I_1| \geq |I_3| \geq |I_2|$ .
- ( )  $I_1 > 0$ ,  $I_2 < 0$ , e  $I_3 < 0$ . ( )  $|I_2| \geq |I_3| \geq |I_1|$ .
- ( )  $I_1 > 0$ ,  $I_2 > 0$ , e  $I_3 < 0$ . ( )  $|I_1| \geq |I_2| \geq |I_3|$ .
- ( )  $I_1 < 0$ ,  $I_2 > 0$ , e  $I_3 > 0$ . (x )  $|I_3| \geq |I_2| \geq |I_1|$ .
- ( )  $I_1 < 0$ ,  $I_2 < 0$ , e  $I_3 > 0$ . ( )  $|I_2| \geq |I_1| \geq |I_3|$ .



• **Questão 6** (1.0 ponto) Sejam  $\vec{F} = x^2\vec{i} + y^2\vec{j} + z^2\vec{k}$  e as três superfícies  $S_1 : y = -1$ ,  $S_2 : y = 1$  e  $S_3 : y = 3$ , todas com domínio a região  $x^2 + z^2 \leq 1$  e orientações no sentido positivo do eixo  $y$ . Definimos

$$I_1 = \iint_{S_1} \vec{F} \cdot \vec{n} dS, \quad I_2 = \iint_{S_2} \vec{F} \cdot \vec{n} dS \quad \text{e} \quad I_3 = \iint_{S_3} \vec{F} \cdot \vec{n} dS.$$

Em cada coluna assinale uma alternativa correta.

- ( )  $I_1 > 0$ ,  $I_2 < 0$ , e  $I_3 < 0$ . (x )  $|I_1| = |I_2| \leq |I_3|$ .
- (x )  $I_1 > 0$ ,  $I_2 > 0$ , e  $I_3 > 0$ . ( )  $|I_1| \geq |I_2| \geq |I_3|$ .
- ( )  $I_1 > 0$ ,  $I_2 > 0$ , e  $I_3 < 0$ . ( )  $|I_1| = |I_2| \geq |I_3|$ .
- ( )  $I_1 < 0$ ,  $I_2 > 0$ , e  $I_3 > 0$ . ( )  $|I_1| \geq |I_2| = |I_3|$ .
- ( )  $I_1 < 0$ ,  $I_2 < 0$ , e  $I_3 > 0$ . (x )  $|I_1| \leq |I_2| \leq |I_3|$ .

Como  $I_1 = I_2 = \pi$  e  $I_3 = 9\pi$ , há duas alternativas corretas.

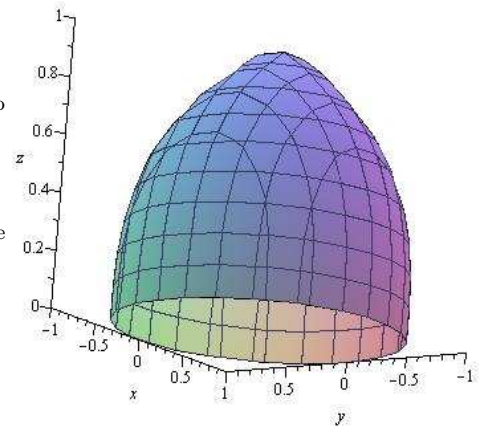
• **Questão 7** (2.0) Considere a região  $V$  limitada superiormente pela superfície  $S_1$  de equação

$$\sqrt{x^2 + y^2} = 1 - z^3, \quad 0 \leq z \leq 1$$

e inferiormente pelo plano  $z = 0$  e o campo  $\vec{F} = (x + \cos(y))\vec{i} + \cos(z)\vec{j} + (z + 1)\vec{k}$ .

(a) Use o teorema da divergência para calcular o fluxo de  $\vec{F}$  através da superfície  $S$  que limita  $V$  orientada para fora.

(b) Calcule o valor de  $\iint_{S_1} \vec{F} \cdot \vec{n} dS$ . Dica: use o resultado do item a.



Representação da superfície  $S_1$ .

**Resposta do item a)** Primeiro calculamos

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{F} = 1 + 0 + 1 = 2.$$

Pelo teorema da divergência, o fluxo é dado por:

$$\Phi = \iiint_V \vec{F} \cdot \vec{n} dS = \iiint_V \vec{\nabla} \cdot \vec{F} dV = 2 \iiint_V dV$$

Parametrizando em coordenadas cilíndricas, temos:

$$\begin{aligned} \Phi &= 2 \iiint_V dV = 2 \int_0^{2\pi} \int_0^1 \int_0^{1-z^3} \rho d\rho dz d\theta = 4\pi \int_0^1 \frac{\rho^2}{2} \Big|_0^{1-z^3} dz \\ &= 2\pi \int_0^1 (1 - z^3)^2 dz = 2\pi \int_0^1 (1 - 2z^3 + z^6) dz = \\ &= 2\pi \left( z - \frac{1}{2}z^4 + \frac{1}{7}z^7 \right) \Big|_0^1 = 2\pi \left( 1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{7} \right) = \frac{9\pi}{7} \end{aligned}$$

Alternativamente, poderíamos ter parametrizado conforme a seguir:

$$\begin{aligned} \Phi &= 2 \iiint_V dV = 2 \int_0^{2\pi} \int_0^1 \int_0^{\sqrt[3]{1-\rho}} \rho dz d\rho d\theta = 4\pi \int_0^1 \rho \sqrt[3]{1-\rho} d\rho \\ &= 4\pi \left( -\int_1^0 (1-u) \sqrt[3]{u} du \right) \\ &= 4\pi \int_0^1 (u^{1/3} - u^{4/3}) du = 4\pi \left( \frac{3}{4} - \frac{3}{7} \right) = \frac{9\pi}{7} \end{aligned}$$

**Resposta do item b)** Sabemos que

$$\Phi = \Phi_1 + \Phi_2$$

onde

$$\Phi_1 = \iint_{S_1} \vec{F} \cdot \vec{n} dS$$

e

$$\Phi_2 = \iint_{S_2} \vec{F} \cdot \vec{n} dS$$

Podemos facilmente obter  $\Phi_2$ :

$$\begin{aligned} \Phi_2 &= \iint_{S_2} \vec{F} \cdot \vec{n} dS = \iint_{S_2} \vec{F} \cdot (-\vec{k}) dS \\ &= - \iint_{S_2} dS = \iint_{S_2} dS = -\pi \end{aligned}$$

Assim:

$$\Phi_1 = \Phi - \Phi_2 = \frac{9\pi}{7} + \pi = \frac{16\pi}{7}$$

- **Questão 8** (2.0 pontos) Considere o campo dado por

$$\vec{F} = -\frac{y}{x^2 + y^2} \vec{i} + \frac{x}{x^2 + y^2} \vec{j}, \quad (x, y) \neq (0, 0).$$

- a) Seja  $C$  uma circunferência sobre o plano  $z = 0$  centrada na origem de raio  $a > 0$  orientada no sentido anti-horário, calcule o valor da circulação

$$\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

usando parametrização direta.

- b) Use o teorema de Stokes para mostrar que se  $C$  é um caminho qualquer simples, fechado e suave que não passa nem circunda a origem no plano  $xy$ , então:

$$\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = 0.$$

**Resposta do item a)** Defina o caminho dado pela parametrização:

$$\vec{r}(t) = \cos(t)\vec{i} + \sin(t)\vec{j}, \quad 0 \leq t \leq 2\pi,$$

de forma que:

$$\vec{r}'(t) = -\sin(t)\vec{i} + \cos(t)\vec{j}$$

Assim temos:

$$\begin{aligned} W &= \oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_0^{2\pi} \vec{F} \cdot \vec{r}'(t) dt \\ &= \int_0^{2\pi} \left( \sin(t) \frac{y}{x^2 + y^2} + \cos(t) \frac{x}{x^2 + y^2} \right) dt \\ &= \int_0^{2\pi} \left( \sin(t) \frac{\sin(t)}{\cos^2(t) + \sin^2(t)} + \cos(t) \frac{\cos(t)}{\cos^2(t) + \sin^2(t)} \right) dt \\ &= \int_0^{2\pi} dt = 2\pi \end{aligned}$$

**Resposta do item b)** Observe que

$$\vec{\nabla} \times \vec{F} = \left( \frac{x^2 - y^2}{x^2 + y^2} + \frac{y^2 - x^2}{x^2 + y^2} \right) \vec{k} = \vec{0}$$

Como a única singularidade do campo acontece na origem, podemos aplicar o teorema de Stokes em  $C$  para obter:

$$\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \iint_C \vec{\nabla} \times \vec{F} \cdot \vec{k} dS = 0$$