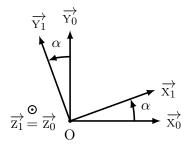
INGÉSUP - SYSTÈMES TÉCHNIQUES 2

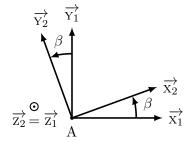
None 2 - Cinématique des solides indéformables (Corrigé)

ESME Bordeaux-Lille-Lyon-Paris

Exercice 1: Robot Scara

Q1. Tracer les figures planes illustrant les 2 paramètres d'orientation.





Q2. Quel est le mouvement du solide 1 ?